

УДК 531.38

© 2000 г. В.Ю. Ольщанский

ЛИНЕЙНЫЙ И КВАДРАТИЧНЫЙ ИНТЕГРАЛЫ В ЗАДАЧЕ О ДВИЖЕНИИ ГИРОСТАТА В МАГНИТНОМ ПОЛЕ

Получены необходимые и достаточные условия существования линейного инвариантного соотношения в задаче о движении гиростата в магнитном поле с учетом эффекта Барнета–Лондона. Найдены необходимые и достаточные условия существования дополнительного квадратичного интеграла редуцированной системы.

В решении Гесса [1] задачи о движении тяжелого твердого тела вокруг неподвижной точки положение центра масс удовлетворяет известному конфигурационному условию Гесса. В обобщении Л.Н. Сретенского [2] решения Гесса на случай движения тяжелого гиростата условие Гесса также является необходимым для существования линейного инвариантного соотношения (ЛИС). Это условие остается необходимым для существования ЛИС даже при движении в однородном поле силы тяжести сложной механической системы, конфигурация и состав которой изменяются со временем по заданному закону [3].

В задаче о движении твердого тела в магнитном поле получены [4, 5] некоторые новые алгебраические интегралы. Для движения гиростата в магнитном поле найдены [6] условия существования ЛИС частного вида (типа Гесса). Как показано в настоящей работе, при наличии магнитного момента существуют ЛИС не гессова типа, включающие в себя проекцию кинетического момента как на направление барицентрического вектора, так и на ортогональное ему направление в плоскости кругового сечения гирационного эллипсоида.

Система с ЛИС допускает понижение порядка. Для выделения интегрируемых случаев редуцированной системы важно решить вопрос о существовании дополнительного квадратичного интеграла (КИ). Известен [6] один пример существования такого КИ для системы с ЛИС частного вида. Ниже получены необходимые и достаточные условия существования КИ движения с ЛИС гиростата в магнитном поле и вид этого КИ.

1. Условия существования интегралов. Используем следующую форму записи [6] уравнений движения гиростата в магнитном поле:

$$\dot{x} = (x + \lambda) \times Kx + v \times (Cv - Fx - s), \quad \dot{v} = v \times Kx \quad (1.1)$$

Здесь $x = A\omega$, ω – угловая скорость гиростата, v – орт силы тяжести, λ – гиростатический момент, s – радиус-вектор центра масс гиростата, A – оператор инерции гиростата в неподвижной точке, $K = A^{-1}$, $F = BK$. Операторы A , B , C – симметрические.

Система (1.1) имеет первые интегралы

$$v^2 = \text{const}, \quad (x + \lambda)v = \text{const} \quad (1.2)$$

ЛИС системы (1.1) в общем случае может быть записано в виде

$$(p, x) + (q, v) = \alpha \quad (1.3)$$

В решениях [1–3, 6] векторы p и s коллинеарны ($p \parallel s$) и координаты центра масс удовлетворяют условию Гесса (2.3). При отсутствии магнитного момента ($B = 0$) усло-

вие $\mathbf{p} \parallel \mathbf{s}$ является необходимым. При наличии магнитного момента ($B \neq 0$) существуют, как показано ниже, ЛИС не гессова типа (векторы \mathbf{p} и \mathbf{s} не коллинеарны).

Сформулируем результат, полученный для случая, когда динамическая симметрия отсутствует. Пусть $A_1 > A_2 > A_3$ и \mathbf{e}_i – собственный вектор A , соответствующий A_i . Наряду с главным базисом $\{\mathbf{e}_i\}$ будем рассматривать правый ортобазис $\Gamma = \{\mathbf{m}_i\}$ такой, что $\mathbf{m}_2 = \mathbf{e}_2$, а орт \mathbf{m}_1 перпендикулярен круговому сечению гирационного эллипсоида. Если обозначить k_{ij} элементы матрицы оператора K в базисе Γ , то этот базис задается условиями $\mathbf{m}_2 = \mathbf{e}_2$, $k_{11} = k_{22}$. Всюду ниже $a_i = (\mathbf{a}, \mathbf{m}_i)$.

Теорема 1. Для существования ЛИС системы (1.1) необходимо и достаточно, чтобы вектор \mathbf{e}_2 был собственным вектором операторов B и C , оператор C имел вид

$$C = c_{22}E + (c_{33} - c_{22})\mathbf{m}_3\mathbf{m}_3^T + \delta(\mathbf{q}\mathbf{m}_1^T + q_3\mathbf{m}_1\mathbf{m}_3^T) \quad (1.4)$$

и выполнялись условия

$$\lambda_1 = \alpha k_{13}k_{11}^{-1}, \quad \lambda_2 = 0 \quad (1.5)$$

$$s_1 = \alpha\delta, \quad s_2 = 0 \quad (1.6)$$

$$f_{11} = q_0(k_{11}^2 - k_{13}^2), \quad f_{22} = q_0(k_{13}^2 + k_{11}^2) \quad (1.7)$$

ЛИС при этом записывается в виде

$$x_3 + q_0(k_{11}v_3 + k_{13}v_1) = k_{11}k_{13}^{-1}\lambda_1 \quad (1.8)$$

Здесь c_{ij}, f_{ij} – компоненты операторов C, F в Γ ; E – тождественный оператор и

$$\mathbf{q} = q_0(\mathbf{m}_3\mathbf{m}_1^T + \mathbf{m}_1\mathbf{m}_3^T)K\mathbf{m}_1 \quad (1.9)$$

$$\delta = q_0k_{13}(k_{11} - k_{13}) - f_{13} \quad (1.10)$$

Отметим, что оператор C определен с точностью до слагаемого kE и член с $c_{22}E$ в (1.4) несуществен.

В полученном для общего случая ЛИС (1.8) $p_1 = p_2 = 0$ и рассмотренный ранее [6] случай $\mathbf{p} \parallel \mathbf{s}$ может быть реализован, только если $s_1 = 0$, что, в силу (1.6), эквивалентно $\alpha\delta = 0$. Таким образом, ЛИС вида

$$(\mathbf{s}, \mathbf{x}) + (\mathbf{q}, \mathbf{v}) = \alpha \quad (1.11)$$

может существовать в двух случаях [6]:

1) $\alpha = 0$, $\mathbf{s} \parallel \boldsymbol{\lambda}$, $\boldsymbol{\lambda} \parallel \mathbf{m}_3$ и выполнены условия (1.4), (1.7);

2) $\delta = 0$, $\mathbf{s} \parallel \mathbf{m}_3$, $C = c_{22}E + (c_{33} - c_{22})\mathbf{m}_3\mathbf{m}_3^T$, $f_{13} = \langle \mathbf{q}, K\mathbf{m}_3, \mathbf{m}_2 \rangle$ и выполнены условия (1.7).

Форма полученного ЛИС (1.8) совпадает с приведенной ранее [6] формой для отмеченного частного случая. Существенное отличие состоит в том, что в общем случае \mathbf{s} не является одной из осей базиса Γ и не удовлетворяет приведенному ниже условию Гесса (2.3).

Для движений с ЛИС система (1.1) допускает очевидное понижение порядка путем исключения x_3 при помощи равенства (1.8). Обозначим

$$\mathbf{z} = \mathbf{x} - x_3\mathbf{m}_3 \quad (1.12)$$

Тогда, поскольку $\mathbf{p} = \mathbf{m}_3$, из равенства (1.3) имеем $\mathbf{x} = \mathbf{z} + [\alpha - (\mathbf{q}, \mathbf{v})]\mathbf{m}_3$, и система пониженного порядка запишется в виде

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{z}} &= (\mathbf{q}, \mathbf{v}^\circ)\mathbf{m}_3 + [\mathbf{z} - (\mathbf{q}, \mathbf{v})\mathbf{m}_3 + \alpha\mathbf{m}_3 + \boldsymbol{\lambda}] \times K[\mathbf{z} - (\mathbf{q}, \mathbf{v})\mathbf{m}_3 + \alpha\mathbf{m}_3] + \\ &+ \mathbf{v} \times (C\mathbf{v} - \mathbf{s}) - \mathbf{v} \times F[\mathbf{z} - (\mathbf{q}, \mathbf{v})\mathbf{m}_3 + \alpha\mathbf{m}_3] \end{aligned} \quad (1.13)$$

$$\dot{\mathbf{v}}^\circ = \mathbf{v} \times K[\mathbf{z} - (\mathbf{q}, \mathbf{v})\mathbf{m}_3 + \alpha\mathbf{m}_3]$$

Любой КИ этой системы можно записать в виде

$$(z, H_1 z) + (v, H_2 v) + 2(H_3 z, v) + 2(h_1, z) + 2(h_2, v) = \text{const} \quad (1.14)$$

Необходимые и достаточные условия существования такого интеграла даются следующей теоремой.

Теорема 2. Если существует КИ системы пониженного порядка, отличный от интегралов (1.2), то он может быть записан в виде

$$(z + \lambda)^2 + (c_{33} - c_{22})k_{11}^{-1}v_3^2 - 2(k_{11}k_{13})^{-1}(s, Km_1)v_3 = \text{const} \quad (1.15)$$

Для совместного существования ЛИС (1.3) системы (1.1) и КИ (1.14) системы (1.13) необходимо и достаточно выполнения условий (1.5), (1.6) и представимости операторов B, C в виде

$$B = \delta(k_{13}d)^{-1}bb^T, \quad C = c_{22}E + (c_{33} - c_{22})m_3m_3^T \quad (1.16)$$

$$b = (Km_1) \times m_2, \quad d = k_{11}k_{33} - k_{13}^2$$

ЛИС при этом имеет вид $x_3 = \alpha$.

При существовании ЛИС частного вида (1.11) были рассмотрены [6] условия существования КИ в случае $\lambda = 0$, соответствующем движению твердого тела.

2. Доказательство теоремы 1.

Предложение 1. ЛИС (1.3) с $p = 0$ не существует.

Доказательство. Пусть ЛИС имеет вид $(q, v) = \alpha$. Отсюда $v = \alpha q |q|^{-2} + m$, где $(m, q) = 0$. Дифференцируя ЛИС в силу системы (1.1), получим $\langle q, v, Kx \rangle = 0$, что эквивалентно условию $\langle q, m, Kx \rangle = 0 \quad \forall m : (q, m) = 0$ или $q \times m = 0 \quad \forall m : (q, m) = 0$, откуда $q = 0$.

Так как $p \neq 0$, то, без ограничения общности, в (1.3) можно считать $|p| = 1$. Любое значение x , удовлетворяющее равенству (1.3), представимо в виде

$$x = [\alpha - (q, v)]p + m, \quad (p, m) = 0 \quad (2.1)$$

Дифференцируя равенство (1.3) в силу системы (1.1), получим условие

$$\langle p, x + \lambda, Kx \rangle + \langle p, v, Cv - Fx - s \rangle + \langle q, v, Kx \rangle = 0 \quad (2.2)$$

которое должно выполняться для всех v и x , представимых в виде (2.1).

Предложение 2. Вектор p в ЛИС (1.3) ортогонален круговому сечению гирационного эллипсоида.

Доказательство. Подставив выражение (2.1) в условие (2.2) и выделив члены с m^2 , получим условие $\langle p, m, Km \rangle = 0 \quad \forall m : (p, m) = 0$, которое выполнено тогда и только тогда, когда

$$p^{(2)} = 0, \quad a_1(p^{(1)})^2 = a_3(p^{(3)})^2 \quad (2.3)$$

Здесь $p^{(i)}$ — координаты p в главном базисе; $a_i = A_i \Delta A_i$, $\Delta A_i = (A_j - A_k) \delta_{ijk}$, (i, j, k) — перестановка (1, 2, 3).

Если ввести теперь ортобазис $\Gamma = \{m_1, m_2, m_3\}$ так, что $m_1 = e_2 \times p$, $m_2 = e_2$, $m_3 = p$, то из (2.3) следует равенство $k_{11} = k_{22}$, что и доказывает предложение 2.

Из условия (2.3) для угла φ между p и e_1 получим $\text{tg}^2 \varphi = a_1/a_3$.

Предложение 3. Условия (1.5) необходимы для существования ЛИС.

Доказательство. Выделив, учитывая (2.1), линейные по m члены в (2.2), получим $\alpha \langle m_3, m, Km_3 \rangle + \langle m_3, \lambda, Km \rangle = 0$, $m = m_1 m_1 + m_2 m_2$, или $k_{11} \lambda_2 m_1 - (k_{22} \lambda_1 - \alpha k_{13}) m_2 = 0$, что, в силу произвольности m_1, m_2 , дает равенства (1.5).

Отметим, что свободный член в условии (2.2) имеет вид $\alpha \langle m_3, \lambda, Km_3 \rangle$; он обращается в нуль при $\lambda_2 = 0$. Остаются слагаемые с v^2, vm, v , что дает условия

$$\langle m_3, v, Cv + (q, v)Fm_3 \rangle - (q, v) \langle q, v, Km_3 \rangle \equiv 0 \quad (2.4)$$

$$(q, v) \langle m_3, m, Km_3 \rangle + \langle m_3, v, Fm \rangle - \langle q, v, Km \rangle = 0 \quad \forall v, m : m_3 = 0 \quad (2.5)$$

$$(q, v) \langle m_3, \lambda, Km_3 \rangle + \langle m_3, v, s + \alpha Fm_3 \rangle - \alpha \langle q, v, Km_3 \rangle \equiv 0 \quad (2.6)$$

Предложение 4. Для существования ЛИС необходимо, чтобы вектор e_2 был собственным вектором B , параметр q имел вид (1.9) и выполнялись условия (1.7).

Доказательство. Полагая в условии (2.5) $m = m_1$ и $m = m_2$, получим $\langle m_3, v, Fe_2 \rangle - (q, v)k_{13} \equiv k_{11} \langle q, v, e_2 \rangle$, $\langle m_3, v, Fm_1 \rangle \equiv \langle q, v, Km_1 \rangle$. Эти тождества выполнены тогда и только тогда, когда

$$q_2 = 0, (e_2, Fm_1) = 0, (m_1, Fe_2) = 0$$

$$f_{11} = q_3k_{11} - q_1k_{13}, f_{22} = q_3k_{11} + q_1k_{13}, k_{11}q_1 = k_{13}q_3$$

Отсюда следует, что $q_1 = q_0k_{13}$, $q_3 = q_0k_{11}$. Это позволяет записать q в виде (1.9), а f_{11}, f_{22} представить в виде (1.7). Из условия $(e_2, Fm_1) = 0$ в силу симметрии оператора B получаем $(Be_2, Km_1) = 0$, а из условия $(m_1, Fe_2) = 0$ следует, что $(Bm_1, e_2) = 0$, и тогда $(Be_2, m_1) = 0$. Так как векторы m_1, Km_1 образуют базис плоскости (m_1, m_3) , то $Be_2 \parallel e_2$ и e_2 – собственный вектор операторов B, F, F^T .

Предложение 5. Условия (1.6) необходимы для существования ЛИС.

Доказательство. Условие (2.6) записывается в виде $m_3 \times (s + \alpha Fm_3) = \alpha q \times Km_3$, что эквивалентно условиям (1.6) с δ в виде (1.10).

Предложение 6. Для существования ЛИС оператор C должен иметь вид (1.4).

Доказательство. Полагая в тождестве (2.4) $v = m_1$, получим $(Ce_2, m_1) = 0$, а при $v = m_1 + m_3$ получим $(Ce_2, m_3) = 0$. Следовательно, e_2 – собственный вектор C . Тождество (2.4) запишется в виде

$$v_2 [c_{13}v_3 + (c_{11} - c_{22})v_1] \equiv v_2 (v_1q_1 + v_3q_3) (q_3k_{13} - q_1k_{33} - f_{13})$$

откуда

$$c_{13} = q_3\delta, c_{11} - c_{22} = q_1\delta, \delta = q_3k_{13} - q_1k_{33} - f_{13}$$

Это позволяет представить оператор C в виде (1.4).

Таким образом, доказано, что каждое из перечисленных в теореме 1 условий является необходимым для существования ЛИС. Совокупность этих условий достаточна для существования ЛИС, так как в силу предложений 2–5 в этом случае будет выполнено условие (2.2) – для всех v и всех x , заданных условием (2.1). Само ЛИС (1.3) запишется в форме (1.8), если учесть выражение (1.9) и выразить из первого условия (1.5) α через λ_1 .

3. Доказательство теоремы 2. Дифференцируя равенство (1.14) в силу системы (1.13), получим тождество

$$(z^\circ, H_1z + H_3^T v + h_1) + (v^\circ, H_2v + H_3z + h_2) \equiv 0 \quad (3.1)$$

z°, v° заданы системой (1.13).

Предложение 7. Справедливы представления

$$H_1 = \chi E, h_1 = \chi \lambda_1 m_1 \quad (3.2)$$

причем этих условий достаточно для обращения в нуль членов с $z^k v^0$ ($k = 1, 2, 3$) в (3.1).

Доказательство. Положив в тождестве (3.1) $\nu = 0$, получим

$$\langle H_1 z + h_1, z + \alpha m_3 + \lambda, Kz + \alpha K m_3 \rangle = 0, \quad \forall z: z_3 = 0 \quad (3.3)$$

Так как при $z_3 = 0$ имеем $z \times Kz = k_{13} z_1 z \times m_3$ то, следующее из (3.4) условие $\langle H_1 z, z, Kz \rangle = 0$ принимает вид $\langle H_1 z, z_1 m_2 - z_2 m_1 \rangle = 0$, откуда $\chi_{21}^{(1)} = 0, \chi_{22}^{(1)} = \chi_{11}^{(1)}$. Здесь $H_1 = \{\chi_{ij}^{(1)}\}$ в Γ . Так как элементы $\chi_{3j}^{(1)}$ не влияют на форму интеграла (1.14), то их можно считать произвольными, и оператор H_1 записывается в форме (3.2).

Слагаемое с z^2 в равенстве (3.3) принимает вид $\langle h_1 - \chi(\alpha m_3 + \lambda), z, Kz \rangle$, что дает условие $z_1 \langle h_1 - \chi \lambda, m_3, z \rangle = 0$. Это возможно, только если $h_1 - \chi \lambda \parallel m_3$. В интеграле (1.14) $z_3 = 0$ и величина $(h_1)_3$ произвольна. Положив $(h_1, m_3) = 0$, получим $h_1 - \chi \lambda = -\chi \lambda_3 m_3$, откуда следует представление (3.2) для h_1 .

Проверим, что условий (3.2) достаточно для выполнения условия (3.3). Слагаемое с z^0 имеет вид $\langle h_1, \alpha m_3 + \lambda, \alpha K m_3 \rangle$ и обращается в нуль в силу компланарности сомножителей. Члены с z^1 могут быть записаны в виде $\chi(a, z)$, где

$$\begin{aligned} a &= \alpha(\alpha m_3 + \lambda) \times K m_3 + \alpha \lambda_1 K m_3 \times m_1 + \lambda_1 K[m_1 \times (\alpha m_3 + \lambda)] = \\ &= (\alpha + \lambda_3)(\alpha k_{13} - \lambda_1 k_{22}) m_2 \end{aligned}$$

Учитывая условие (1.5) и равенство $k_{11} = k_{22}$, получим $a = 0$.

Предложение 8. Оператор H_3 можно представить в виде

$$H_3 = \chi n m_3 m_1^T, \quad n = -f_{31} k_{11}^{-1} = -2q_0 k_{13} \quad (3.4)$$

При $\chi \neq 0$ должна существовать связь

$$k_{13} f_{31} = k_{11}(f_{22} - f_{11}) \quad (3.5)$$

Доказательство. Выделим в (3.1) слагаемые с $z^2 \nu$:

$$k_{13} z_1 \langle z, m_3, H_3^T \nu \rangle + \langle \nu, Kz, H_3 z \rangle + \chi \langle \nu, z, Fz \rangle = 0 \quad (3.6)$$

Положив $z = m_2$, получим $\langle \nu, m_2, H_3 m_2 \rangle \equiv 0$, и m_2 – собственный вектор оператора H_3 .

Обозначив $H_3 = \{\chi_{ij}^{(3)}\}$ в Γ , запишем

$$H_3 z = \chi_{22}^{(3)} z + z_1 n, \quad n = H_3 m_1 - \chi_{22}^{(3)} m_1$$

Из интеграла (1.2) следует

$$(z, \nu) = \text{const} - (\alpha m_3 + \lambda) \nu + (q, \nu) \nu_3$$

Слагаемое $(H_3 z, \nu)$ в интеграле (1.14) можно теперь записать в виде

$$(H_3 z, \nu) = \chi_{22}^{(3)} (z, \nu) + z_1 (n, \nu) = z_1 (n, \nu) + P_2(\nu)$$

где $P_2(\nu)$ – квадратный полином по ν_i , который можно включить в слагаемые с H_2, h_2 в КИ (1.14). Следовательно, можно считать $(H_3 z, \nu) = z_1 (n, \nu)$, откуда $H_3 = n m_1^T$. Условие (3.6) принимает вид

$$k_{13} z_1 z_2 (n, \nu) + z_1 \langle \nu, Kz, n \rangle + \chi \langle \nu, z, Fz \rangle = 0$$

Это условие выполнено, только если

$$n_2 = 0, \quad k_{13} n_1 - k_{11} n_3 = \chi f_{31}, \quad k_{13} n_1 + k_{22} n_3 = -\chi f_{31}, \quad k_{13} n_3 - k_{22} n_1 = \chi(f_{11} - f_{22})$$

Отсюда следует, что $n_1 = 0, n_3 = -\chi k_{11}^{-1} f_{31}$, и при $\chi \neq 0$ имеем связь (3.5).

Следовательно, H_3 имеет вид (3.4). Используя условие (1.7) существования ЛИС, из (3.5) получим $\chi k_{11}^{-1} f_{31} = 2q_0 k_{13} \chi$.

Предложение 9. При $\chi = 0$ система (1.13) имеет только тривиальный КИ $v^2 = \text{const}$.

Доказательство. При $\chi = 0$ тождество (3.1) принимает вид

$$\langle \nu, K[z + \alpha m_3 - (q, \nu)m_3], H_2 \nu + h_2 \rangle = 0$$

Отсюда следует, что $\langle \nu, Kz, H_2 \nu \rangle = 0$. Это возможно, только если $H_2 = \chi_1 E$. Выделив из тождества члены с νz , получим $\langle \nu, Kz, h_2 \rangle = 0$, и $h_2 = 0$. Интеграл (1.14) принимает вид $v^2 = \text{const}$.

Считая далее $\chi \neq 0$, положим

$$H_2 = \chi H'_2, \quad h_2 = \chi h'_2$$

Обозначив

$$f_1 = z + n\nu_3 m_1 + \lambda_1 m_1, \quad f_2 = z - (q, \nu)m_3 + \alpha m_3$$

тождество (3.1) запишем в виде

$$\langle f_1, f_2, Kf_2 \rangle + \langle f_1, \nu, C\nu - s - Ff_2 \rangle + \langle \nu, Kf_2, H'_2 \nu + n z_1 m_3 + h'_2 \rangle = 0 \quad (3.7)$$

Предложение 10. Для существования отличного от (1.2) КИ системы (1.13) необходимо, чтобы операторы B, C были представимы в виде (1.16), выполнялись условия $q = n = 0$; оператор F при этом имеет вид

$$F = \delta k_{13}^{-1} b m_3^T \quad (3.8)$$

Доказательство. Выделив из левой части равенства (3.7) члены с ν^3 , получим, при учете представления (1.4), тождество

$$n\nu_3 \nu_2 [(c_{33} - c_{22})\nu_3 + \delta q_3 \nu_1 + (q, \nu) f_{33}] \equiv (q, \nu) \langle \nu, K m_3, H'_2 \nu \rangle$$

Предположим, что $n \neq 0$. Полагая $\nu_1 = q_3, \nu_3 = -q_1$, получим $(c_{33} - c_{22})q_1 = \delta q_3^2$, что позволяет представление (1.4) записать в виде $C = c_{22} E + \delta q_1^{-1} q q^T$. Тождество, полученное из сравнения членов с ν^3 , принимает вид

$$n\nu_3 \nu_2 (\delta q_3 q_1^{-1} + f_{33}) \equiv \langle \nu, K m_3, H'_2 \nu \rangle$$

что эквивалентно системе условий для элементов χ'_{ij} оператора H'_2 в Γ :

$$\chi'_{32} = \chi'_{21} = 0, \quad k_{13} \chi'_{13} = k_{33} (\chi'_{11} - \chi'_{22})$$

$$n(\delta q_3 q_1^{-1} + f_{33}) = k_{33} \chi'_{13} + k_{13} (\chi'_{22} - \chi'_{33})$$

Эти условия дают следующую форму записи оператора H'_2 :

$$H'_2 = \chi'_{22} E + \chi_1 m_3 m_3^T + \chi_2 (K m_3) (K m_3)^T$$

$$\chi_1 = -k_{13}^{-1} n(\delta q_3 q_1^{-1} + f_{33}), \quad \chi_2 = \chi'_{13} (k_{33} k_{11})^{-1}$$

Выделим в тождестве (3.7) слагаемые с $z\nu^2$ и учтем последнее представление для C . Тогда

$$\begin{aligned} & (q, \nu) [(q, \nu) k_{13} z_2 - n(k_{33} - k_{22}) z_2 \nu_3 + n k_{13} z_1 \nu_2 + \langle z, \nu, F m_3 \rangle + \delta q_1^{-1} \langle z, \nu, q \rangle] - \\ & - n\nu_3 \langle m_1, \nu, F z \rangle + \langle \nu, K z, H'_2 \nu \rangle = 0 \end{aligned} \quad (3.9)$$

Полагая $z = m_2, \nu = m_1$, получим, учитывая соотношение (3.4),

$$\chi_1 - 2k_{11} k_{33} \chi_2 = 2q_0^2 k_{13}^2 \quad (3.10)$$

Полагая $z = m_2$, $v = m_3$ и учитывая равенства (1.7), (1.10), получим

$$k_{11}k_{33}\chi_2 + q_0^2(2k_{33}^2 + 2k_{13}^2 - k_{11}k_{33}) = 0 \quad (3.11)$$

Положив в соотношении (3.9) $z = m_1$, $v = v_1m_1 + v_2m_2$, получим

$$-\chi_1 + 2\chi_2(k_{11}k_{33} - k_{13}^2) + 4q_0^2k_{13}^2 = 0 \quad (3.12)$$

Из равенств (3.10), (3.12) следует, что $\chi_2 = q_0^2$, но тогда равенство (3.11) выполняется, только если $k_{33}^2 + k_{13}^2 = 0$, что невозможно.

Таким образом, КИ с $n \neq 0$ не существует, но тогда в силу представления (3.4) $H_3 = 0$, $q = 0$. Учитывая соотношения (1.7), (1.10), (3.5), получим

$$f_{11} = f_{22} = f_{31} = 0, \quad \delta = -f_{13} \quad (3.13)$$

Эти условия для $F = BK$ дают

$$\beta_{13} = -\delta k_{11}d^{-1} = -f_{33}k_{13}d^{-1}, \quad f_{33} = k_{11}k_{13}^{-1}\delta$$

(β_{ij} — элементы оператора B в Γ).

Вместе с соотношениями (3.13) это дает представление оператора F в виде (3.8). Так как $Kb = dm_3$, то из (3.8) следует представление оператора B в форме (1.16). Представление (1.16) для оператора C при $q = 0$ получаем из соотношения (1.4).

Отметим, что в силу равенства $b = dAm_3$ из первого выражения (1.16) получим

$$B = \delta dk_{13}^{-1} Am_3 m_3^T A$$

В тождестве (3.7) суммы членов с z^3 , z^2v , v^3 , z^2 обращаются в нуль. Сумма членов с z^1 : $\lambda_1 \langle m_1, \alpha m_3 + \lambda, Kz \rangle + \lambda_1 \alpha \langle m_1, z, Km_3 \rangle + \alpha \langle z, \alpha m_3 + \lambda, Km_3 \rangle$ равна $z_2(\alpha + \lambda_3)(k_{11}\lambda_1 - \alpha k_{13})$ и обращается в нуль в силу условия (1.5). Выпишем оставшиеся слагаемые с zv^2 , zv , v^2 , v :

$$cv_3 \langle z, v, m_3 \rangle + \langle v, Kz, H'_2 v \rangle = 0, \quad c = c_{33} - c_{22} \quad (3.14)$$

$$\langle z, v, s \rangle + \alpha \delta k_{13}^{-1} \langle z, v, b \rangle - \langle v, Kz, h'_2 \rangle = 0 \quad (3.15)$$

$$c\lambda_1 v_2 v_3 + \alpha \langle v, Kp, H'_2 v \rangle \equiv 0 \quad (3.16)$$

$$\lambda_1 \langle m_1, v, s \rangle + \alpha \lambda_1 \delta k_{13}^{-1} \langle m_1, v, b \rangle - \alpha \langle v, Km_3, h'_2 \rangle = 0 \quad (3.17)$$

Предложение 11. В КИ, отличном от (1.2), оператор H_2 имеет вид

$$H_2 = \chi_3 E + \chi c k_{11}^{-1} m_3 m_3^T \quad (3.18)$$

Доказательство. Анализ условия (3.14) показывает, что оно выполнено, только если $H'_2 = H_2 / \chi$, где H_2 имеет вид (3.18).

Нетрудно проверить, учитывая условия (1.5), что, если H_2 имеет вид (3.18), то условие (3.16) выполнено.

Предложение 12. В КИ, отличном от (1.2), параметр h_2 имеет вид

$$h_2 = -\chi(k_{11}k_{13})^{-1} (s, Km_1) m_3 \quad (3.19)$$

Доказательство. Полагая в условии (3.15) $z = m_1$, $v = m_3$, получим $(h'_2, m_2) = 0$. Полагая в этом же условии $z = m_2$, $v = m_3$ и учитывая условие (1.6), получим $(h'_2, m_1) = 0$. Следовательно, $h'_2 = hm_3$ и условие (3.15) принимает вид

$$\langle z, v, s \rangle + \alpha \delta k_{13}^{-1} \langle z, v, b \rangle = h \langle v, Kz, m_3 \rangle$$

Полагая здесь $z = m_1$ и $z = m_2$, получим, что это условие выполнено тогда и только тогда, когда

$$h = -(k_{11}k_{13})^{-1}(k_{13}s_3 + k_{11}s_1)$$

Это позволяет записать h_2 в виде (3.19).

Условие (3.17) при учете соотношений (3.19), (1.5), (1.6) выполнено.

Совокупность полученных необходимых условий существования КИ достаточна для выполнения тождества (3.1). Найденные представления операторов H_1, H_2, H_3 , параметров h_1, h_2 позволяют записать КИ (1.14) в виде (1.5).

4. Понижение порядка системы. Система (1.13) при наличии КИ (1.14) записывается в виде

$$z^{\cdot} = (z + \alpha m_3 + \lambda) \times K(z + \alpha m_3) + (c v_3 - c_2) v \times m_3 \quad (4.1)$$

$$v^{\cdot} = v \times K(z + \alpha m_3), \quad c_2 = k_{13}^{-1}(s, K m_1)$$

Положив $y = z + \lambda$, запишем систему в базисе Γ

$$y_1^{\cdot} = y_2(k_{13}y_1 + c_3) + (c v_3 - c_2)v_2$$

$$y_2^{\cdot} = -y_2(k_{13}y_1 + c_3) - (c v_3 - c_2)v_1$$

$$v_1^{\cdot} = v_2(k_{13}y_1 + c_4) - k_{11}v_3y_2 \quad (4.2)$$

$$v_2^{\cdot} = -v_2(k_{13}y_1 + c_4) + k_{11}v_3y_1$$

$$v_3^{\cdot} = k_{11}(v_1y_2 - v_2y_1), \quad c_3 = c_4 - k_{11}(\alpha + \lambda_3), \quad c_4 = k_{11}^{-1}\alpha d$$

Интегралы (1.2), (1.15) принимают вид

$$v_1^2 + v_2^2 + v_3^2 = 1, \quad y_1v_1 + y_2v_2 + (\alpha + \lambda_3)v_3 = h, \quad c v_3^2 - 2c_2v_3 + k_{11}y^2 = g \quad (4.3)$$

Положим

$$y_1 = y \cos \xi, \quad y_2 = y \sin \xi \quad (4.4)$$

Из первых двух интегралов (4.3) получим

$$v_1 = b_2 \cos \xi + b_3 \sin \xi, \quad v_2 = b_2 \sin \xi - b_3 \cos \xi \quad (4.5)$$

$$b_1 = (1 - v_3^2)^{1/2}, \quad b_2 = [h - (\alpha + \lambda_3)v_3]y^{-1}, \quad b_3 = \pm(b_1^2 - b_2^2)^{1/2}$$

Из системы (4.2) следует

$$(y^2)^{\cdot} = 2(c v_3 - c_2)(v_2y_1 - v_1y_2)$$

что дает $(y^2)^{\cdot} = -2(c v_3 - c_2)b_3y$, и, если $c v_3 \neq c_2$, то, учитывая третий из интегралов (4.3), получим интегрируемое в эллиптических функциях уравнение для v_3

$$v_3^{\cdot} = \pm \{k_{11}(g - c v_3^2 + 2c_2v_3)(1 - v_3^2) - k_{11}^2[h - (\alpha + \lambda_3)v_3]^2\}^{1/2} \quad (4.6)$$

Решение системы (4.2) сводится к интегрированию уравнения

$$\xi^{\cdot} = f_1(t) \cos \xi + f_2(t) \quad (4.7)$$

$$f_1(t) = -k_{13}y, \quad f_2(t) = -c_2 - (c v_3 - c_2)[h - (\alpha + \lambda_3)v_3]y^{-2}$$

Задача определения, например, эйлеровых углов базиса Γ также сводится к решению уравнения первого порядка.

Если же $c v_3 \equiv c_2$, то $y = \text{const}$ и y_1, y_2 выражаются через элементарные функции.

При $k_{13}y \geq |c_3|$ $\xi(t)$ стремится при $t \rightarrow +\infty$ к предельному значению ξ^* , задаваемому условием

$$\cos \xi^* = -c_3(k_{13}y)^{-1}$$

При $k_{13}y < |c_3|$ получаем периодическое решение, которое при $c \neq 0$ задается формулами (4.4), (4.5), где, в соответствии с уравнением (4.7),

$$\cos \xi = (b - a \cos \tau)(b \cos \tau - a)^{-1}$$

$$\sin \xi = (a^2 - b^2)^{1/2} \sin \tau (b \cos \tau - a)^{-1}$$

$$a = c_3, \quad b = k_{13}y, \quad \tau = (a^2 - b^2)^{1/2} t + c_5$$

Поскольку $v_3 = c_2 c^{-1} = \text{const}$, то связанная с телом ось m_3 совершает прецессию вокруг вертикали.

ЛИТЕРАТУРА

1. Hess W. Über die Euler'schen Bewegungsgleichungen und über eine neue partikuläre Lösung des Problems der Bewegung eines starren Körpers um einen festen Punkt // Math. Ann. 1890. В. 37. Н. 2. С. 153–181.
2. Сретенский Л.Н. О некоторых случаях интегрируемости уравнений движения гиростата // Докл. АН СССР. 1963. Т. 149. № 2. С. 292–294.
3. Ольшанский В.Ю. Линейный и квадратичный интегралы сложной механической системы // ПММ. 1996. Т. 60. Вып. 1. С. 37–46.
4. Козлов В.В. К задаче о вращении твердого тела в магнитном поле // Изв. АН СССР. МТТ. 1985. № 6. С. 28–33.
5. Самсонов В.А. О вращении тела в магнитном поле // Изв. АН СССР. МТТ. 1984. № 4. С. 32–34.
6. Горр Г.В. О линейном инвариантном соотношении в задаче о движении гиростата в магнитном поле // ПММ. 1997. Т. 61. Вып. 4. С. 566–569.

Саратов
e-mail: techn @ engels.san.ru

Поступила в редакцию
12.V.1999