

УДК 532.58

© 1999 г. А.Г. Петров

## НЕУСТОЙЧИВОСТЬ ПОЛОЖЕНИЯ РАВНОВЕСИЯ ТЯЖЕЛОГО ШАРА В СТАЦИОНАРНОМ ПОТЕНЦИАЛЬНОМ НЕОДНОРОДНОМ ПОТОКЕ

Доказывается теорема о неустойчивости любого положения равновесия тяжелого шара конечного радиуса в произвольном стационарном потенциальном неоднородном потоке идеальной жидкости.

Задача об устойчивости положения равновесия тяжелого тела в заданном стационарном неоднородном потенциальном потоке была поставлена для малого шара [1] и для малого тела произвольной формы [2]. Были построены лагранжианы и показаны отсутствия точек локального минимума у потенциальной энергии. Кроме того, было показано, что в лагранжиане для малого шара отсутствуют линейные по скорости слагаемые и сделан вывод о неустойчивости любого положения равновесия [1].

Ниже строится точное выражение лагранжиана для шара конечного радиуса, движущегося в заданном потенциальном неоднородном потоке. Ставится и решается задача об устойчивости положения равновесия шара в неоднородном стационарном потоке в потенциальном поле массовых сил. Для шара конечного радиуса доказаны те же свойства лагранжиана, которые были установлены для малого шара [1]. Отсюда, на основании известных результатов по обращению теоремы Лагранжа – Дирихле делается вывод об отсутствии устойчивого равновесия шара.

**1. Точный динамический принцип и уравнения движения.** Пусть задано произвольное потенциальное течение идеальной несжимаемой жидкости с полем скорости, зависящим от времени  $t$  и координат  $\mathbf{x}(x, y, z)$ ,

$$\mathbf{v}_0(t, \mathbf{x}) = \nabla \Phi_0(t, \mathbf{x}), \quad \nabla^2 \Phi_0(t, \mathbf{x}) = 0 \quad (1.1)$$

$$\nabla = \mathbf{i} \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{j} \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

и давлением  $p_0(t, \mathbf{x})$ . Если массовые силы имеют потенциал  $U$ , то давление и скорость связаны интегралом Коши – Лагранжа

$$p_0 + \rho \left( \frac{\partial \Phi_0}{\partial t} + \frac{v_0^2}{2} \right) - \rho U = f(t) \quad (1.2)$$

Движение тела в потоке с полем скорости (1.1) можно описать с помощью вариационного принципа Гамильтона, точная формулировка которого для рассматриваемого случая приведена ранее [3, 4].

Действительное движение тела между его двумя заданными положениями отличается от кинематически возможных движений за тот же промежуток времени  $t \in (t_1, t_2)$  тем, что для действительного движения вариация действия по Гамильтону равна нулю

$$\delta \int_{t_1}^{t_2} L dt = 0, \quad L = T_0 - \Pi_0 + \Lambda \quad (1.3)$$

где  $T_0$  и  $\Pi_0$  – кинетическая и потенциальная энергии тела,  $\Lambda$  – присоединенная функция Лагранжа.

Было выведено следующее точное представление [3]:

$$\Lambda = \frac{\rho}{2} \int_{\Omega} (\mathbf{v} - \mathbf{v}_0)^2 dV - \int_V p_0 dV \quad (1.4)$$

где  $\mathbf{v} = \nabla\Phi$  – потенциальное поле скорости жидкости, возмущенное телом,  $V$  – объем тела,  $\Omega$  – область, занятая жидкостью.

Если  $q_1, q_2, \dots, q_6$  – обобщенные координаты тела, то формулы (1.1) – (1.4) определяют функцию Лагранжа от времени  $t$ , обобщенных координат  $q_\alpha$  и скоростей  $\dot{q}_\alpha$  ( $\alpha = 1, 2, \dots, 6$ ). Уравнения движения тела запишутся в виде

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_\alpha} - \frac{\partial L}{\partial q_\alpha} = 0, \quad \alpha = 1, 2, \dots, 6 \quad (1.5)$$

В дальнейшем потенциальное поле скорости общего вида  $\mathbf{v}_0(t, \mathbf{x})$  будет называться неоднородным потоком, не зависящее от времени поле скорости  $\mathbf{v}_0(\mathbf{x})$  – неоднородным стационарным потоком. Не зависящее от координат поле скорости  $\mathbf{v}_0(t)$  – однородным потоком.

**2. Малый шар в неоднородном потоке. Неустойчивость равновесия малого шара в стационарном неоднородном потоке.** За обобщенные координаты шара можно принять декартовы координаты его центра  $\mathbf{x}_0(x_0, y_0, z_0)$ . Для шара достаточно малого радиуса  $a$  при потенциале  $U = -gz$  (поле силы тяжести) функции (1.4) и (1.3) имеют следующие асимптотически главные члены разложения:

$$\begin{aligned} \Lambda &= \frac{1}{2} \rho V |\dot{\mathbf{x}}_0 - \mathbf{v}_0(t, \mathbf{x}_0)|^2 - V p_0(t, \mathbf{x}_0) + O(a^5) \\ T_0 &= \frac{1}{2} M \dot{\mathbf{x}}_0^2, \quad \Pi_0 = g M z_0 \\ L &= \frac{1}{2} M \dot{\mathbf{x}}_0^2 + \frac{1}{4} \rho V |\dot{\mathbf{x}}_0 - \mathbf{v}_0(t, \mathbf{x}_0)|^2 - V p_0(t, \mathbf{x}_0) - g M z_0 \end{aligned} \quad (2.1)$$

где  $M$  – масса,  $V = 4\pi a^3/3$  – объем шара.

Можно показать, что в функции Лагранжа  $L$  члены, линейные по скорости  $\dot{\mathbf{x}}_0$ , можно исключить. Действительно, добавляя к правой части последнего выражения (2.1) полную производную

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} \rho V \Phi_0(t, \mathbf{x}_0) \right) = \frac{1}{2} \rho V \left( \frac{\partial \Phi_0}{\partial t} + \dot{\mathbf{x}}_0 \mathbf{v}_0 \right)$$

получим

$$L = \frac{1}{2} M' \dot{\mathbf{x}}_0^2 - W, \quad W = \frac{3}{2} V p_0(t, \mathbf{x}_0) + g z_0 M', \quad M' = M + \frac{1}{2} \rho V \quad (2.2)$$

Тогда уравнения движения (1.5) примут вид

$$M' \ddot{\mathbf{x}}_0 = -\nabla_0 W(t, \mathbf{x}_0), \quad \nabla_0 = \mathbf{i} \frac{\partial}{\partial x_0} + \mathbf{j} \frac{\partial}{\partial y_0} + \mathbf{k} \frac{\partial}{\partial z_0} \quad (2.3)$$

Функция Лагранжа (2.2) и уравнение движения (2.3) малого шара в неоднородном потоке были получены иным способом и, по-видимому, впервые в [1]. Для установившегося неоднородного потока уравнения (2.3) выведены Кельвином [5]. Сила, действующая на неподвижный малый шар в неоднородном нестационарном потоке, определена Жуковским [6].

Малый шар массы  $M$  в неоднородном потоке движется так же, как материальная точка с массой  $M'$  в поле сил с потенциалом  $-W$ . (В дальнейшем функция  $-W$  будет называться силовым потенциалом, а обратная к ней функция — потенциальной энергией). Влияние неоднородного потока сводится к добавлению к массе шара  $M$  присоединенной массы  $\rho V/2$  и добавлению к потенциалу внешних сил слагаемого  $-3Vp_0(t, \mathbf{x}_0)/2$ .

Была поставлена задача об устойчивости равновесия малого шара в стационарном неоднородном потоке [1] и затем сведена к исследованию точки равновесия  $\mathbf{x} = 0$  и ее устойчивости в соответствии с уравнениями движения (2.3). Условие равновесия  $\nabla_0 W = 0$  или  $\nabla p_0 = 2gM'V^{-1}/3$  при  $\mathbf{x} = 0$  и может быть выполнено при соответствующем подборе потенциала неоднородного потока  $\Phi_0(\mathbf{x})$ . Было отмечено, что для стационарного однородного потока имеет место закон сохранения энергии

$$\frac{1}{2} M' \dot{\mathbf{x}}_0^2 + W(\mathbf{x}_0) = E$$

Ввиду известного неравенства  $\nabla_0^2 p_0(\mathbf{x}_0) \leq 0$  функция  $W(\mathbf{x}_0)$  субгармоническая, т.е. для нее выполнено неравенство

$$\nabla_0^2 W(\mathbf{x}_0) = \frac{3}{2} V \nabla_0^2 p_0(\mathbf{x}_0) \leq 0$$

Как известно, такая функция не может иметь локального минимума. Это свойство рассматриваемой динамической системы [1] является аналогом известной теоремы Ирншоу в электродинамике об отсутствии устойчивого положения равновесия точечного заряда в электростатическом поле. В силу того, что потенциальная энергия — гармоническая функция, она не имеет максимума ни в одной точке. Состояние вопроса о неустойчивости систем с субгармонической силовой функцией обсуждается в разд. 5.

Ниже будет доказано, что все свойства, обеспечивающие неустойчивость для малого шара, справедливы и для шара конечного радиуса. А именно, в разд. 3 доказывается, что лагранжиан системы для общего стационарного неоднородного потока представляется в виде суммы  $L = L_2 + L_0$ , где  $L_2$  — квадратичная по скоростям положительно определенная форма,  $L_0$  — силовой потенциал, не зависящий от скоростей.

Затем в разд. 4 устанавливается, что  $L_0$  — субгармоническая функция:  $\nabla_0^2 L_0 > 0$ . Отсюда, как следствие существующих результатов по неустойчивости систем при субгармоничности силового потенциала (разд. 5), вытекает теорема о неустойчивости любого положения равновесия шара конечного радиуса в стационарном неоднородном потоке.

**3. Доказательство отсутствия гироскопических сил.** Покажем, что слагаемые в функции  $\Lambda$  (1.4), линейные по скорости  $\dot{\mathbf{x}}_0$ , можно исключить не только для малого шара, но и для шара конечного радиуса, движущегося в стационарном неоднородном потоке с потенциалом  $\Phi_0(\mathbf{x}_0)$ . Для этого представим поле скорости, входящее в первый интеграл (1.4), в виде

$$\mathbf{v} - \mathbf{v}_0 = \nabla(\varphi - \tilde{\varphi}) \quad (3.1)$$

Обе функции  $\varphi$  и  $\tilde{\varphi}$  являются гармоническими, стремятся к нулю на бесконечности и на границе шара  $\partial V(\mathbf{x}_0)$  удовлетворяют условиям

$$\frac{\partial \varphi}{\partial n} = \dot{\mathbf{x}}_0 \mathbf{n}, \quad \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial n} = \frac{\partial \Phi_0}{\partial n}; \quad \mathbf{n} = (x - x_0, y - y_0, z - z_0) / a \quad (3.2)$$

где  $\mathbf{n}$  — вектор единичной нормали к поверхности сферы  $\partial V$ .

Таким образом, функции  $\varphi$  и  $\tilde{\varphi}$  удовлетворяют уравнению и граничным условиям внешних задач Неймана, которые имеют единственные решения. Решения для  $\varphi$  и  $\tilde{\varphi}$

МОЖНО ВЫПИСАТЬ В ЯВНОМ ВИДЕ

$$\varphi(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) = -\frac{a^3}{2r^2}(\dot{\mathbf{x}}_0 \mathbf{n}) \quad (3.3)$$

$$\tilde{\varphi}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) = -\frac{1}{a} \int_0^{a^2/r} R \frac{\partial \Phi_0(\mathbf{x}_0 + R\mathbf{n})}{\partial R} dR \quad (3.4)$$

$$r^2 = (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2$$

$$R^2 = (x' - x_0)^2 + (y' - y_0)^2 + (z' - z_0)^2$$

Потенциал  $\varphi$  (3.3) определяет известное течение около сферы, движущейся в неподвижной на бесконечности жидкости. Потенциал  $\tilde{\varphi}$  (3.4) является потенциалом части течения, возмущенного присутствием сферы в неоднородном потоке с потенциалом  $\Phi_0$ , и находится по теореме Вейса ([7], с. 467). Функция  $\tilde{\varphi}$  в дальнейшем будет называться потенциалом Вейса. Подставим выражение (3.1) в (1.4) и воспользуемся формулой Грина, замечая, что  $\varphi$  – линейная по скорости функция, а  $\tilde{\varphi}$  не зависит от скорости  $\dot{\mathbf{x}}_0$ , отделим слагаемые  $\Lambda_2$  – квадратичное,  $\Lambda_1$  – линейное и  $\Lambda_0$  – не зависящее от скорости  $\dot{\mathbf{x}}_0$ , получим

$$\Lambda = -\frac{1}{2}\rho \int_{\partial V(\mathbf{x}_0)} (\varphi - \tilde{\varphi}) \left( \frac{\partial \varphi}{\partial n} - \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial n} \right) dS - \int_{V(\mathbf{x}_0)} p_0 dV = \Lambda_0 + \Lambda_2$$

$$\Lambda_0 = -\frac{1}{2}\rho \int_{\partial V(\mathbf{x}_0)} \tilde{\varphi} \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial n} dS - \int_{V(\mathbf{x}_0)} p_0 dV, \quad \Lambda_2 = \frac{1}{4}\rho V(\dot{x}_0^2 + \dot{y}_0^2 + \dot{z}_0^2) \quad (3.5)$$

где  $\mathbf{n}$  – нормаль, внешняя к шару  $V$ .

Слагаемое

$$\Lambda_1 = \frac{\rho}{2} \int_{\partial V(\mathbf{x}_0)} \left( \varphi \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial n} + \tilde{\varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial n} \right) dS \quad (3.6)$$

здесь опущено, поскольку оно является полной производной по времени

$$\Lambda_1 = \frac{d}{dt} \left( -\frac{1}{2}\rho V \Phi_0(x_0, y_0, z_0) \right) \quad (3.7)$$

и не дает вклада в уравнения движения шара.

Действительно, по формуле Грина и с помощью граничного условия (3.2) выражение (3.6) преобразуется к виду

$$\Lambda_1 = \rho \int_{\partial V(\mathbf{x}_0)} \varphi \frac{\partial \Phi_0}{\partial n} dS$$

На границе  $\partial V(\mathbf{x}_0)$  функция  $\varphi$  равна  $P_1 = -(\dot{x}_0 \Delta x + \dot{y}_0 \Delta y + \dot{z}_0 \Delta z)/2$ . Функция  $P_1 \nabla \Phi_0$  определена и дифференцируема внутри шара  $V$ , и можно применить к последнему интегралу теорему Остроградского–Гаусса. Далее, пользуясь свойством гармонической функции  $\nabla(P_1 \nabla \Phi_0)$ , получим

$$\Lambda_1 = \rho \int_{V(\mathbf{x}_0)} \nabla(P_1 \nabla \Phi_0) dV = -\frac{1}{2}\rho V \left( \dot{x}_0 \frac{\partial \Phi_0}{\partial x_0} + \dot{y}_0 \frac{\partial \Phi_0}{\partial y_0} + \dot{z}_0 \frac{\partial \Phi_0}{\partial z_0} \right)$$

По теореме о дифференцировании сложной функции последнее выражение совпадает с (3.7), что и требовалось доказать.

Таким образом, точное выражение лагранжиана  $L$  представляется двумя слагае-

мыми:  $L_2$  – квадратичная по скоростям положительно определенная форма и  $L_0$  – не зависящая от скоростей тела силовая функция и находятся с помощью (1.3) и (3.5)

$$L = L_2 + L_0$$

$$L_2(\theta, \theta_1, \theta_2, \dot{\theta}, \dot{\theta}_1, \dot{\theta}_2, \dot{\mathbf{x}}_0) = \rho |\dot{\mathbf{x}}_0|^2 + T_0 \quad (3.8)$$

$$L_0(\theta, \mathbf{x}_0) = -gM(z_0 + l \cos \theta) + \frac{1}{2} \rho \int_{\Omega(\mathbf{x}_0)} \tilde{v}^2(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV - \int_{V(\mathbf{x}_0)} p_0(\mathbf{x}) dV \quad (3.9)$$

Первый интеграл в  $L_0$  преобразован с помощью формулы Грина, вектор  $\tilde{\mathbf{v}} = \nabla \tilde{\phi}$  – скорость с потенциалом Вейса (3.4), зависящая от текущих координат  $\mathbf{x}$  и координат центра шара  $\mathbf{x}_0$ .

За обобщенные координаты приняты три координаты центра шара  $O(x_0, y_0, z_0)$  и углы Эйлера  $\theta, \theta_1, \theta_2$ , где  $\theta$  – угол между осью  $Oz$ , направленной вертикально вверх, и вектором  $\mathbf{I}(x_c - x_0, y_c - y_0, z_c - z_0)$ , точка  $C(x_c, y_c, z_c)$  – центр масс шара (фигура). Кинетическая энергия  $T_0$  твердого шара складывается из кинетической энергии движения центра масс и кинетической энергии движения относительно центра масс (теорема Кенига)

$$T_0(\theta, \theta_1, \theta_2, \dot{\theta}, \dot{\theta}_1, \dot{\theta}_2, \dot{\mathbf{x}}_0) = \frac{1}{2} M(\dot{\mathbf{x}}_0^2 + (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{I})^2) + \frac{1}{2} \sum_{1 \leq i, j \leq 3} I_{ij} \omega_i \omega_j$$

где  $\boldsymbol{\omega} = (\omega_1, \omega_2, \omega_3)$  – вектор угловой скорости,  $I_{ij}$  – моменты инерции твердого тела ( $i, j = 1, 2, 3$ ).

Таким образом, указанное представление функции Лагранжа получено.

**4. Доказательство субгармоничности силового потенциала.** Функция Лагранжа (3.8) соответствует консервативной системе с шестью степенями свободы. Докажем свойство субгармоничности силовой функции  $L_2$ :  $\nabla^2 L_0(\mathbf{x}_0) \geq 0$ . Для этого потребуются три следующие леммы.

*Лемма 1.* Справедливы следующие формулы дифференцирования:

$$\nabla_0 \int_{\Omega(\mathbf{x}_0)} \tilde{F}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV = \int_{\Omega(\mathbf{x}_0)} (\nabla + \nabla_0) \tilde{F}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV \quad (4.1)$$

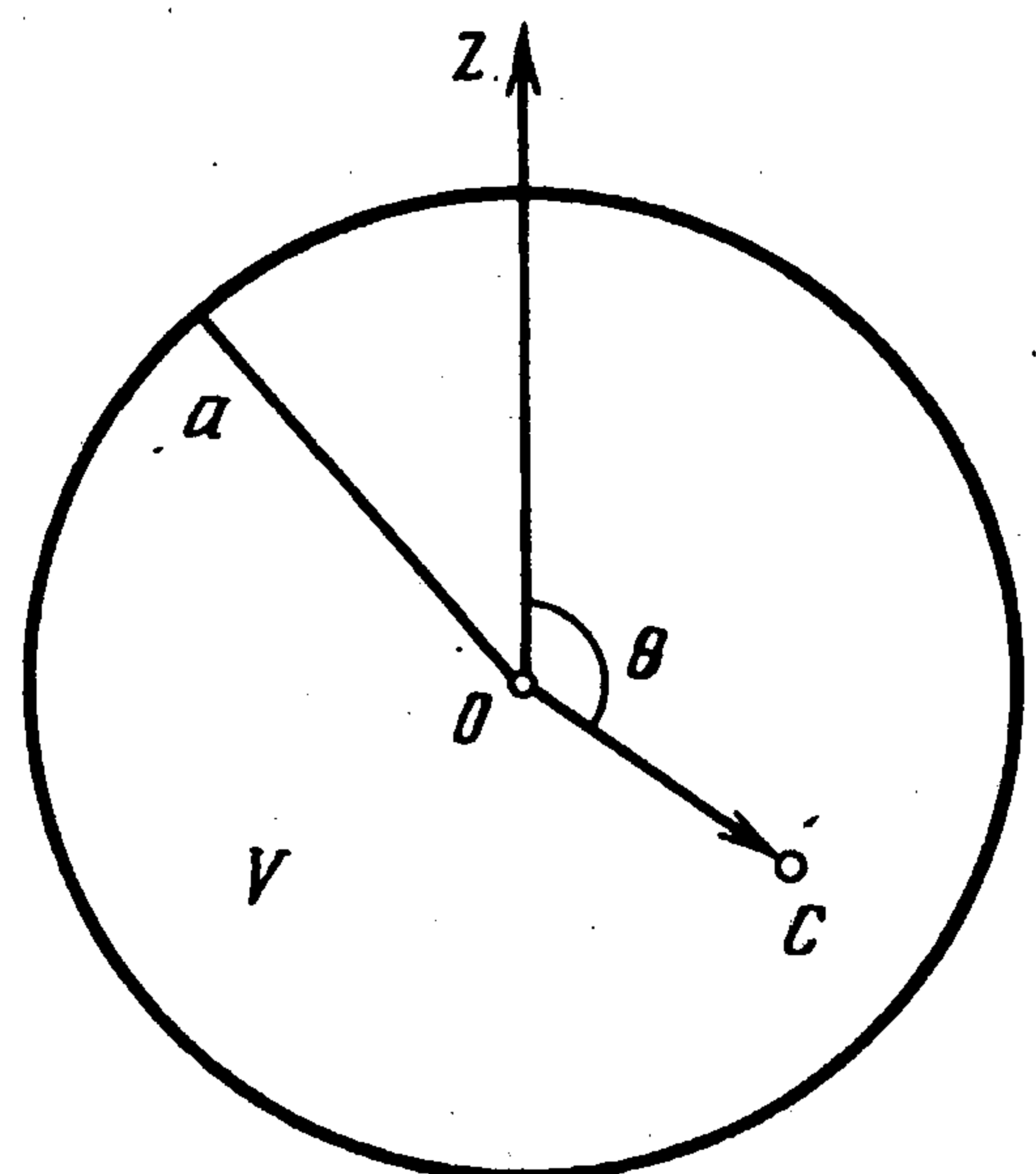
$$\nabla_0 \int_{V(\mathbf{x}_0)} F(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV = \int_{V(\mathbf{x}_0)} (\nabla + \nabla_0) F(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV \quad (4.2)$$

где  $V(\mathbf{x}_0)$  – внутренность шара радиуса  $a$  с центром в точке  $\mathbf{x}_0$ ,  $\Omega(\mathbf{x}_0)$  – внешность этого шара. Функции  $\tilde{F}$  и  $F$  зависят от переменных  $\mathbf{x}(x, y, z)$ ,  $\mathbf{x}_0(x_0, y_0, z_0)$ , дифференцируемы в соответствующих областях  $\Omega(\mathbf{x}_0)$ ,  $V(\mathbf{x}_0)$  и интегралы в (4.1) предполагаются абсолютно сходящимися.

Доказательство тождества (4.1) проводится на основании определения производной. Для приращения интеграла, соответствующего приращению аргумента  $\Delta \mathbf{x}_0$ , имеем

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega(\mathbf{x}_0 + \Delta \mathbf{x})} \tilde{F}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0 + \Delta \mathbf{x}) dV - \int_{\Omega(\mathbf{x}_0)} \tilde{F}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV = \\ & = \left( \int_{\Omega(\mathbf{x}_0)} \nabla_0 F(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV + \int_{\partial \Omega(\mathbf{x}_0)} F(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) \mathbf{n} dS \right) \Delta \mathbf{x} + O(\Delta \mathbf{x})^2 \end{aligned}$$

где  $\Omega(\mathbf{x}_0 + \Delta \mathbf{x})$  – область вне шара со смещенным центром в точке  $\mathbf{x}_0 + \Delta \mathbf{x}$ ,  $\Omega(\mathbf{x}_0)$  – область вне шара с центром в точке  $\mathbf{x}_0$ ,  $\mathbf{n}$  – внутренняя к шару  $V$  нормаль, но внешняя к области  $\Omega(\mathbf{x}_0)$ . Воспользовавшись теоремой Остро-



градского – Гаусса и деля на приращение аргумента, получим требуемое тождество (4.1). Тождество (4.2) выводится аналогично.

*Лемма 2.* Для потенциала Вейса  $\varphi(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0)$ , определяемого по (3.4), и потенциала неоднородного потока  $\Phi_0(\mathbf{x})$  справедливы тождества

$$(\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)\tilde{\varphi}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) = 0 \quad (4.3)$$

Доказательство проводим при помощи равенства (3.4). Пусть аргументы  $\mathbf{x}$  и  $\mathbf{x}_0$  получают одинаковое малое приращение  $\Delta\mathbf{x}$ . Тогда в интеграле (3.4) изменится только аргумент  $\mathbf{x}_0$  на  $\mathbf{x}_0 + \Delta\mathbf{x}$ , остальные переменные  $r, \mathbf{n}, R$  не изменятся. Для соответствующего приращения функции  $\tilde{\varphi}$  получим

$$\Delta\mathbf{x}(\nabla + \nabla_0)\tilde{\varphi} = -\frac{\Delta\mathbf{x}}{a} \int_0^{a^2/r} R \frac{\partial}{\partial R} \nabla_0 \Phi_0(\mathbf{x}_0 + R\mathbf{n}) dR$$

Отсюда следует

$$(\nabla + \nabla_0)\tilde{\varphi} = -\frac{1}{a} \int_0^{a^2/r} R \frac{\partial}{\partial R} \nabla_0 \Phi_0(\mathbf{x}_0 + R\mathbf{n}) dR$$

Применяя вторично оператор  $(\nabla + \nabla_0)$  к этому тождеству и проводя аналогичные рассуждения, получим равенство (4.3) (используется гармоничность функции  $\Phi_0(\mathbf{x})$ ,  $\Delta\Phi_0 = 0$ ).

*Лемма 3.* Для квадрата скорости  $\tilde{\mathbf{v}}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) = \nabla\tilde{\varphi}$  с потенциалом Вейса и для давления  $p_0(\mathbf{x})$ , определяемого из интеграла Коши – Лагранжа (1.2), справедливы неравенства

$$\begin{aligned} & (\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)\tilde{\mathbf{v}}^2(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) = \\ & = 2 \left( \left| (\nabla + \nabla_0) \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial x} \right|^2 + \left| (\nabla + \nabla_0) \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial y} \right|^2 + \left| (\nabla + \nabla_0) \frac{\partial \tilde{\varphi}}{\partial z} \right|^2 \right) \geq 0 \end{aligned} \quad (4.4)$$

$$-(\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)p_0(\mathbf{x}) = \rho \left( \left| \nabla \frac{\partial \Phi_0}{\partial x} \right|^2 + \left| \nabla \frac{\partial \Phi_0}{\partial y} \right|^2 + \left| \nabla \frac{\partial \Phi_0}{\partial z} \right|^2 \right) \geq 0$$

*Доказательство.* Если принять во внимание равенство (4.3) и вытекающее из него тождество и выполнить очевидное преобразование, то получим первое неравенство (4.4)

$$\begin{aligned} & (\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)\tilde{\mathbf{v}}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) = \nabla((\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)\tilde{\varphi}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0)) = 0 \\ & (\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)\tilde{\mathbf{v}}^2(\mathbf{x}) = 2 \sum_{k=1}^3 (\tilde{v}_k (\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)\tilde{v}_k + |(\nabla + \nabla_0)\tilde{v}_k|^2) = \\ & = \sum_{k=1}^3 2|(\nabla + \nabla_0)\tilde{v}_k|^2 \end{aligned}$$

Второе неравенство (4.4) выводится аналогично.

Перейдем к доказательству субгармоничности силовой функции  $L_0(\mathbf{x}_0)$ .

Применяем дважды оператор  $\nabla_0$  к функции  $L_0(\mathbf{x}_0)$  в (3.9). Пользуясь последовательно тождествами (4.1), (4.2), получаем

$$\nabla_0^2 L_0(\mathbf{x}_0) = \frac{\rho}{2} \int_{\Omega(\mathbf{x}_0)} (\nabla + \nabla_0)(\nabla + \nabla_0)\tilde{\mathbf{v}}^2 dV - \int_{V(\mathbf{x}_0)} \nabla^2 p_0(\mathbf{x}) dV \quad (4.5)$$

Применяя к подинтегральным функциям (4.5) неравенства (4.4) леммы 3, получаем требуемое условие субгармоничности

$$\nabla^2 L_0(\mathbf{x}_0) \geq 0 \quad (4.6)$$

из которого следует, что функция  $L_0(\mathbf{x}_0)$  не может иметь локального максимума ни в одной точке. Отсюда при использовании известных результатов по обращению теоремы Лагранжа – Дирихле вытекает теорема устойчивости равновесия шара конечного радиуса  $a$  в неоднородном стационарном потоке (разд. 5).

Можно доказать и более общее утверждение. Углы  $\theta_1, \theta_2$  могут быть циклическими координатами. Тогда шар может совершать стационарное движение с постоянным моментом количества движения с неподвижным центром  $\mathbf{x}_0$ . Любое такое стационарное движение будет также неустойчивым. Действительно, функция  $T_0$  явно не зависит от координат  $\mathbf{x}_0$ . Поэтому после исключения циклических координат методом Рауса добавочная потенциальная энергия не будет зависеть от  $\mathbf{x}_0$  и все выводы об отсутствии локального минимума у потенциальной энергии останутся без изменения.

**5. Теоремы о неустойчивости равновесия при условии субгармоничности силового потенциала.** Предположим, что в начале координат система с лагранжианом (3.8) удовлетворяет условию равновесия

$$\nabla_0 L_0(\theta, \mathbf{x}_0) = \mathbf{g}M + \frac{1}{2} \rho \nabla_0 \int_{\Omega(\mathbf{x}_0)} \tilde{v}^2(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) dV - \nabla_0 \int_{V(\mathbf{x}_0)} p_0(\mathbf{x}) dV = 0 \quad (5.1)$$

где скорость  $\tilde{v}(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0)$  с потенциалом Вейса и давление неоднородного потока  $p_0(\mathbf{x})$  выражаются через произвольную функцию  $\Phi_0(\mathbf{x})$  по формулам (3.4) и (1.2). Произвольная функция  $\Phi_0(\mathbf{x})$  может быть подобрана так, чтобы условие (5.1) выполнялось. Например, можно выбрать семейство потенциалов  $K\Phi_0$  с осевой симметрией относительно оси  $z$ . Тогда оба интеграла в (5.1) будут направлены по вектору ускорения силы тяжести  $\mathbf{g}$  и пропорциональны  $K^2$ . Равенство (5.1) будет удовлетворяться при соответствующем значении коэффициента  $K$ .

Разложение силового потенциала в ряд Маклорена в точке равновесия  $\mathbf{x} = 0$  будет иметь вид

$$L_0 = L^{(2)} + L^{(3)} + L^{(4)} + \dots \quad (5.2)$$

где  $L^{(n)}$  – однородный по координатам полином степени  $n$ .

Если  $L^{(2)} \neq 0$ , то в силу (4.6)  $\nabla^2 L^{(2)} \geq 0$ . Неустойчивость равновесия в этом случае вытекает из теоремы Ляпунова о неустойчивости по первому приближению (см., например, [8]). Это наиболее распространенный случай равновесия такой системы. Заметим, что на основании этого результата Ирншоу сделан вывод о неустойчивости заряда в любом электростатическом поле.

В вырожденном случае  $L^{(2)} = 0$  ряд (5.2) может начинаться с однородного полинома степени выше второй:

$$L_0 = L^{(n)} + L^{(n+1)} + \dots, \quad n > 2$$

и  $L^{(n)}$ , в виду условия субгармоничности (4.6), не будет иметь локального максимума в нуле. Для доказательства неустойчивости равновесия в этом вырожденном случае при специальных условиях существуют теоремы Четаева [8] и других авторов ([9], с. 88–90) по обращению теоремы Лагранжа – Дирихле. Был сформулирован [10] результат, который полностью решает проблему доказательства теоремы о неустойчивости равновесия исследуемой системы: "предположим, что силовая функция суб-

гармонична и ее ряд Маклорена отличен от нуля; тогда равновесие  $x = 0$  неустойчиво". Из этого результата [10] вытекает также неустойчивость в проблеме Ирншоу в случае вырождения.

Автора благодарит Ф.Л. Черноусько за внимание к работе.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (96-01-00399).

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Черноусько Ф.Л. О движении твердого тела с полостью, содержащей идеальную жидкость и пузырь воздуха // ПММ. 1964. Т. 28. Вып. 4. С. 735–745.
2. Воинов О.В., Петров А.Г. Об устойчивости малого тела в неоднородном потоке // Докл. АН СССР. 1977. Т. 237. № 6. С. 1303–1306.
3. Воинов В.В., Воинов О.В., Петров А.Г. Гидродинамическое взаимодействие тел в идеальной несжимаемой жидкости и их движение в неоднородных потоках // ПММ. 1973. Т. 37. Вып. 4. С. 680–689.
4. Петров А.Г. Принцип Гамильтона и некоторые задачи динамики идеальной жидкости // ПММ. 1983. Т. 47. Вып. 1. С. 48–55.
5. Thomson W. On the forces experienced by solids immersed in a moving liquid // Proc. Roy. Soc. Edin. [1870], 1872. V. 7. P. 60–63.
6. Жуковский Н.Е. Обобщение задачи Бьеркнеса о гидродинамических силах, действующих на пульсирующие или осциллирующие тела внутри жидкой массы. Собр. соч. Т. 2. Гидродинамика. М.; Л.: Гостехтеоретиздат, 1949, С. 670–688.
7. Милн-Томпсон Л.М. Теоретическая гидродинамика. М.: Мир, 1964. 655 с.
8. Четаев Н.Г. Устойчивость движения. М.: Наука, 1990. 176 с.
9. Руш Н., Абетс П., Лалуа М. Прямой метод Ляпунова в теории устойчивости. М.: Мир, 1980. 300 с.
10. Козлов В.В. Об одной задаче Кельвина // ПММ. 1989. Т. 53. Вып. 1. С. 165–167.

Москва

Поступила в редакцию

e-mail:petrov @ ipmnet, ru

28.III.1997