

УДК 531.36;521.135

© 1998 г. В.Н. Тхай

О ПРОДОЛЖЕНИИ ПЕРИОДИЧЕСКИХ ДВИЖЕНИЙ ОБРАТИМОЙ СИСТЕМЫ В НЕГРУБЫХ СЛУЧАЯХ. ПРИЛОЖЕНИЕ К N-ПЛАНЕТНОЙ ЗАДАЧЕ

Решается вопрос о продолжении по параметру симметричных периодических решений автономной или периодической обратимой системы. Рассматриваются негрубые случаи, когда порождающая система не гарантирует продолжимость решения. Предлагаются три подхода к решению задачи: а) привлечение к рассмотрению членов, зависящих от малого параметра, и отбор порождающих решений, б) выбор порождающей системы, зависящей от малого параметра, в) сведение к квазилинейной системе и анализ последней на основе первого подхода. В рамках третьего подхода также устанавливается существование периодического движения, отличающегося от порождающего на величину порядка малого параметра в дробной степени. Теоретические результаты применяются для доказательства существования двух семейств пространственных периодических орбит в N-планетной задаче. Орбита каждой планеты близка к эллиптической и расположена в окрестности своей неподвижной плоскости; угол между плоскостями – произвольный. Средние движения планет по этим орбитам относятся как натуральные числа (резонансность), а в моменты времени, кратные полупериоду, планеты располагаются на одной прямой – линии узлов (первое семейство) или пересекают одну и ту же неподвижную плоскость (второе семейство). Наблюдается явление парада планет. Направление движения каждой планеты по орбите – индивидуальное.

1. Периодические движения обратимой системы. Рассмотрим автономную или 2π -периодическую обратимую систему

$$\dot{u} = U_0(u, v, t) + \mu U_1(\mu, u, v, t) \tag{1.1}$$

$$\dot{v} = V_0(u, v, t) + \mu V_1(\mu, u, v, t); \quad u \in \mathbb{R}^l, \quad v \in \mathbb{R}^n \quad (l \geq n)$$

с неподвижным множеством $M = \{u, v : v = 0\}$ [1] и малым параметром μ . Предположим, что полученная из (1.1) при $\mu = 0$ порождающая система допускает $2T^*$ -периодическое ($T^* = \pi$ для 2π -периодической системы), симметричное относительно M решение

$$u = \varphi(t), \quad v = \psi(t); \quad \varphi(-t) = \varphi(t), \quad \psi(-t) = -\psi(t) \tag{1.2}$$

Будем искать условия, при выполнении которых система (1.1) при достаточно малых $\mu \neq 0$ также имеет симметричное относительно M периодическое решение, обращающееся в (1.2) при $\mu = 0$. В этом случае решение (1.2) назовем порождающим.

Обозначим через $u(\mu, u_1^\circ, \dots, u_l^\circ, t)$, $v(\mu, u_1^\circ, \dots, u_l^\circ)$ симметричное решение системы (1.1) с начальными условиями $u_1^\circ, \dots, u_l^\circ$, $v^\circ = 0$. Тогда необходимое и достаточное условие $2T$ -периодичности этого решения имеет вид [1]

$$v_s(\mu, u_1^\circ, \dots, u_l^\circ, T) = 0 \quad (s = 1, \dots, n) \tag{1.3}$$

Отсюда следует, что в общем случае симметричные периодические движения обратимой системы (1.1) образуют $(m + 1)$ -семейство, причем $m \geq l - n$. Параметрами этого семейства являются, по крайней мере, $l - n$ из начальных значений $u_1^\circ, \dots, u_l^\circ$ и μ , а в автономной системе к ним добавляется параметр T . В порождающей системе имеем $\mu = 0$ и размерность семейства периодических движений, которому принадлежит решение (1.2), равна m . Предположим, что h_1, \dots, h_m – параметры этого семейства, а решению (1.2) отвечают величины h_1^*, \dots, h_m^* . При этом в автономной системе полу-период T или зависит от параметров h_1, \dots, h_m и $T(h_1^*, \dots, h_m^*) = T^*$, или T добавляется к h_j ($j = 1, \dots, m$) как параметр.

Представим уравнения (1.3) в виде

$$v_s(0, \mathbf{u}^*, T^*) + \sum_{j=1}^l (F_{sj}^* + F_{sj}) \Delta u_j^\circ + (G_s^* + G_s) \Delta T + (Q_s^* + Q_s) \mu = 0 \quad (s = 1, \dots, n) \quad (1.4)$$

$$F_{sj}^* = \left(\frac{\partial v_s}{\partial u_j^\circ} \right)_*, \quad G_s^* = \left(\frac{\partial v_s}{\partial T} \right)_*, \quad Q_s^* = \left(\frac{\partial v_s}{\partial \mu} \right)_*$$

(звездочка означает, что вычисления проведены при $\mu = 0$, $u_j^\circ = u_j^* = \varphi_j(0)$), где функции F_{sj} , G_s , Q_s обращаются в нуль при $\mu = 0$, $\Delta T = T - T^* = 0$, $\Delta \mathbf{u}^\circ = \mathbf{u}^\circ - \mathbf{u}^* = \mathbf{0}$.

Очевидно, $v_s(0, \mathbf{u}^*, T^*) = 0$ ($s = 1, \dots, n$). Кроме того, в периодической системе необходимо положить $\Delta T = 0$.

Обозначим

$$Ra = \text{rank} \|F_{sj}^*\|, \quad Ra_1 = \text{rank} \|F_{sj}^*, G_s^*\| \quad (1.5)$$

При $Ra = n$ система (1.4) разрешима относительно n величин из $\Delta u_1^\circ, \dots, \Delta u_l^\circ$. Это означает, что порождающая система вместе с решением (1.2) имеет $(l - n)$ -семейство $2T^*$ -периодических симметричных решений, каждое из которых является порождающим [2]. В автономной системе условие $Ra = n$ гарантирует [3] существование в (1.1) при достаточно малых μ $(l - n)$ -семейства $2T$ -периодических решений. При этом T не зависит от μ и \mathbf{u}° и принадлежит некоторому промежутку, включающему T^* . Если $Ra = n - 1$, $Ra_1 = n$, то период симметричных периодических решений системы (1.1) зависит от μ (в общем случае – также от \mathbf{u}°), и при $\mu \neq 0$ нельзя гарантировать существование именно $2T^*$ -периодических решений.

Отметим важный вывод. В каждой из рассматриваемых ситуаций: а) $Ra = n$, б) $Ra = n - 1$, $Ra_1 = n$ и система автономна, содержится неизолированный по Пуанкаре случай, тем не менее свойство обратимой порождающей системы иметь симметричное периодическое движение является грубым, если возмущения также относятся к классу обратимых.

Пусть теперь $Ra = k < n$. В этом случае разрешим, для определенности, первые k уравнений (1.3) относительно $u_1^\circ, \dots, u_k^\circ$ и подставим результат в оставшиеся уравнения. Получим

$$v_s(0, u_{k+1}^\circ, \dots, u_l^\circ, T) + \mu f_s(\mu, u_{k+1}^\circ, \dots, u_l^\circ, T) = 0 \quad (s = n - k + 1, \dots, n) \quad (1.6)$$

В случае 2π -периодической системы (1.1) имеем $T = \pi$, а система (1.3) допускает при $\mu = 0$ семейство решений от m произвольных параметров. То же самое справедливо и для системы (1.6), следовательно

$$v_s(0, u_{k+1}^\circ, \dots, u_l^\circ) \equiv 0 \quad (s = n - k + 1, \dots, n)$$

Поэтому если решение (1.2) порождающей системы является порождающим, то его параметры h_1^*, \dots, h_m^* должны удовлетворять равенствам

$$P_v(h_1^*, \dots, h_m^*) \equiv f_v(0, u_{k+1}^\circ(h_1^*, \dots, h_m^*), \dots, u_l^\circ(h_1^*, \dots, h_m^*), \pi) = 0 \quad (v = n - k + 1, \dots, n) \quad (1.7)$$

При выполнении условия

$$\text{Ra}^* = \text{rank} \left\| \frac{\partial P_v(h_1^*, \dots, h_m^*)}{\partial h_j^*} \right\| = n - k \quad (1.8)$$

система (1.6) при достаточно малых μ допускает решение $h_j = h_j(\mu)$, $h_j(0) = h_j^*$ ($j = 1, \dots, m$). Значит уравнения (1.7) определяют значения h_1^*, \dots, h_m^* параметров порождающего решения, если для них выполнено условие (1.8).

В автономной системе (1.1) будем различать два негрубых случая: 1) $\text{Ra} = \text{Ra}_1 = k < n$, 2) $\text{Ra} = k$, $\text{Ra}_1 = k + 1 < n$, причем первый из них обязательно возникает, когда на рассматриваемом семействе полупериод T зависит от h_1, \dots, h_m .

В первом случае разрешим систему (1.3) относительно $u_1^\circ, \dots, u_k^\circ$. В результате получим равенства

$$P_v^*(h_1^*, \dots, h_m^*) \equiv f_v(0, u_{k+1}^\circ(h_1^*, \dots, h_m^*), \dots, u_l^\circ(h_1^*, \dots, h_m^*), T^*) = 0 \quad (v = n - k + 1, \dots, n) \quad (1.9)$$

которым необходимо удовлетворяют параметры h_1^*, \dots, h_m^* порождающего решения. Если при этом выполнено одно из условий

$$\text{Ra}^* = \text{rank} \left\| \frac{\partial P_v(h_1^*, \dots, h_m^*, T^*)}{\partial h_j^*} \right\| = n - k \quad (1.10)$$

$$\text{Ra}^* = n - k - 1, \quad \text{Ra}_1^* = \text{rank} \left\| \frac{\partial P_v(h_1^*, \dots, h_m^*, T^*)}{\partial h_j^*}, \frac{\partial P_v(h_1^*, \dots, h_m^*, T^*)}{\partial T^*} \right\| = n - k \quad (1.11)$$

решение (1.2) является порождающим. В случае, когда на рассматриваемом семействе T не зависит от h_1, \dots, h_m и выполняется (1.10), порождающая система вместе с решением (1.2) имеет семейство от T порождающих решений, которому принадлежит решение (1.2).

Во втором случае разрешим уравнения (1.3) относительно $u_1^\circ, \dots, u_k^\circ, T$. В результате имеем $n - k - 1$ уравнений вида (1.8) для определения параметров порождающего решения, для которого ранг функционального определителя должен равняться $n - k - 1$. Последнее условие эквивалентно тому, что в (1.11) $\text{Ra}_1^* = n - k$.

2. Условия продолжения. Рассмотрим сначала периодическую систему. Уравнения (1.7) представляют собой результат исключения $\Delta u_1^\circ, \dots, \Delta u_k^\circ$ из уравнений

$$\sum_{j=1}^l F_{sj}^* \Delta u_j^\circ + Q_s^* \mu = 0 \quad (s = 1, \dots, n) \quad (2.1)$$

При $\mu = 0$ частные производные $\partial u_\alpha / \partial u_j^\circ$, $\partial v_\beta / \partial u_j^\circ$ ($\alpha, j = 1, \dots, l$; $\beta = 1, \dots, n$) удовлетворяют уравнениям в вариациях, составленным для порождающей системы в окрестности решения (1.2). Эти уравнения имеют вид

$$\dot{x} = A^-(t)x + A^+(t)y \quad (2.2)$$

$$y = B^+(t)x + B^-(t)y; \quad x \in \mathbb{R}^l, \quad y \in \mathbb{R}^n$$

где плюс (минус) означает 2π -периодическую матрицу с четными (нечетными) функциями.

Фундаментальную матрицу решений системы (2.2) с единичной матрицей начальных условий (при $t = \tau$) запишем в виде

$$S(t, \tau) = \begin{vmatrix} \mathbf{x}^+(t, \tau) & \mathbf{x}^-(t, \tau) \\ \mathbf{y}^-(t, \tau) & \mathbf{y}^+(t, \tau) \end{vmatrix}, \quad S(\tau, \tau) = \mathbf{I}_{l+n}$$

где \mathbf{I}_{l+n} – единичная $(l + n)$ – матрица. Тогда [2]

$$\mathbf{x}^\pm(-t, 0) = \pm \mathbf{x}^\pm(t, 0), \quad \mathbf{y}^\pm(-t, 0) = \pm \mathbf{y}^\pm(t, 0)$$

При $t = 0$ имеем $u_\alpha = u_\alpha^\circ, v_\beta = 0$ ($\alpha = 1, \dots, l; \beta = 1, \dots, n$). Поэтому

$$\left(\frac{\partial u_\alpha}{\partial u_j^\circ} \right)_0 = \delta_{\alpha j}, \quad \left(\frac{\partial v_\beta}{\partial u_j^\circ} \right)_0 = 0 \quad (\alpha, j = 1, \dots, l; \beta = 1, \dots, n) \quad (2.3)$$

($\delta_{\alpha j}$ – символ Кронекера). Решение системы (2.2) с начальными условиями (2.3) задается матрицами $\mathbf{x}^+(t, 0), \mathbf{y}^-(t, 0)$, причем $\mathbf{y}^-(t, 0) = \|\partial v_\beta / \partial u_j^\circ\|$. Следовательно, в (2.1) имеем $\|F_{sj}^*\| = \mathbf{y}^-(\pi, 0)$. Если $\text{rank} \mathbf{y}^-(\pi, 0) = n - k$, то $l - k$ столбцов в матрице $\mathbf{y}^-(\pi, 0)$ можно полагать нулями. Учитывая, что для линейной системы линейная комбинация решений также представляет решение, выводим существование ровно $l - k$ решений, для которых при $t = \pi$ вектор \mathbf{y}^- обращается в нуль. Если теперь принять во внимание равенство $\mathbf{y}^-(0, 0) = \mathbf{0}$, то немедленно устанавливаем существование $l - k$ симметричных относительно множества $\mathbf{M}_1^* = \{\mathbf{x}, \mathbf{y}: \mathbf{y} = \mathbf{0}\}$ 2π -периодических частных решений системы (2.2). Тогда матрица $\mathbf{x}^+(2\pi, 0)$ имеет $l - k$ простых собственных значений, равных единице. Значит, матрица $\mathbf{y}^+(2\pi, 0)$ имеет $n - k$ таких же собственных значений, и система (2.2) допускает $n - k^*$ ($k^* \leq k$) симметричных относительно множества $\mathbf{M}_2^* = \{\mathbf{x}, \mathbf{y}: \mathbf{x} = \mathbf{0}\}$ 2π -периодических движений.

Пусть

$$S_1(t) = \begin{vmatrix} \mathbf{p}^+(t) & \mathbf{p}^-(t) \\ \mathbf{q}^-(t) & \mathbf{q}^+(t) \end{vmatrix}, \quad S_1(0) = \mathbf{I}_{l+n}$$

– фундаментальная матрица решений системы, сопряженной с системой (2.2). Тогда $S_1(t)$ содержит $l - k^*$ симметричных относительно множества $\{\mathbf{p}, \mathbf{q}: \mathbf{q} = \mathbf{0}\}$ 2π -периодических решений $\{p_{\alpha\lambda}^+(t), q_{\beta\lambda}^-(t)\}$ ($\lambda = 1, \dots, l - k^*$) и $n - k$ симметричных относительно множества $\{\mathbf{p}, \mathbf{q}: \mathbf{p} = \mathbf{0}\}$ 2π -периодических решений $\{p_{\alpha\nu}^-(t), q_{\beta\nu}^+(t)\}$ ($\nu = 1, \dots, n - k$).

Связь между решениями сопряженных систем приводит к равенствам

$$p_{j\lambda}^+(\tau) = \sum_{\alpha=1}^l x_{\alpha j}^+(t, \tau) p_{\alpha\lambda}^+(t) + \sum_{\beta=1}^n y_{\beta j}^-(t, \tau) q_{\beta\lambda}^-(t)$$

$$q_{s\lambda}^-(\tau) = \sum_{\alpha=1}^l x_{\alpha j}^-(t, \tau) p_{\alpha\lambda}^+(t) + \sum_{\beta=1}^n y_{\beta s}^+(t, \tau) q_{\beta\lambda}^-(t)$$

$$p_{j\nu}^-(\tau) = \sum_{\alpha=1}^l x_{\alpha j}^+(t, \tau) p_{\alpha\nu}^-(t) + \sum_{\beta=1}^n y_{\beta j}^-(t, \tau) q_{\beta\nu}^+(t)$$

$$q_{s\nu}^+(\tau) = \sum_{\alpha=1}^l x_{\alpha s}^-(t, \tau) p_{\alpha\nu}^-(t) + \sum_{\beta=1}^n y_{\beta s}^+(t, \tau) q_{\beta\nu}^+(t)$$

$$(j = 1, \dots, l; s = 1, \dots, n; \lambda = 1, \dots, l - k^*; \nu = 1, \dots, n - k)$$

Отсюда выводим соотношения

$$p_{jv}^-(0) = \sum_{\beta=1}^n y_{\beta j}^-(\pi, 0) q_{\beta v}^+(\pi) = 0, \quad p_{jv}^-(\tau) = \sum_{\beta=1}^n y_{\beta j}^-(\pi, \tau) q_{\beta v}^+(\pi)$$

$$q_{sv}^+(\tau) = \sum_{\beta=1}^n y_{\beta s}^+(\pi, \tau) \dot{q}_{sv}^+(\pi)$$

необходимые для исключения $\Delta u_1^0, \dots, \Delta u_k^0$ из (2.1).

Для полного решения указанной задачи отметим, что частные производные от u и v по параметру μ образуют [4] частное решение линейной системы

$$\dot{x} = A^-(t)x + A^+(t)y + U_1(0, \varphi, \psi, t) \quad (2.4)$$

$$\dot{y} = B^+(t)x + B^-(t)y + V_1(0, \varphi, \psi, t)$$

с нулевыми начальными условиями. Поэтому

$$\frac{\partial v_s}{\partial \mu} = \int_0^t \left[\sum_{x=1}^l U_{1x}^*(h^*, \tau) y_{sx}^-(t, \tau) + \sum_{v=1}^n V_{1v}^*(h^*, \tau) y_{sv}^+(t, \tau) \right] d\tau$$

где через $U_{1x}^*(h^*, \tau)$ и $V_{1v}^*(h^*, \tau)$ обозначен результат подстановки $\mu = 0$, $u = \varphi(\tau)$, $v = \psi(\tau)$, $t = \tau$ соответственно в функции U_1 и V_1 . Так как решение (1.2) принадлежит некоторому семейству от h и отвечает значению h^* , то эти функции зависят и от h^* .

Теперь условия (2.1) имеют вид

$$\sum_{j=1}^l y_{\beta j}^-(\pi, 0) \Delta u_j^0 + \mu \int_0^{\pi} \left[\sum_{x=1}^l U_{1x}^*(h^*, \tau) y_{\beta x}^-(\pi, \tau) + \sum_{\delta=1}^n V_{1\delta}^*(h^*, \tau) y_{\beta \delta}^+(\pi, \tau) \right] d\tau = 0 \quad (\beta = 1, \dots, n)$$

Умножая эти равенства на $q_{\beta v}^+(\pi)$ и суммируя по β , получим

$$P_v(h_1^*, \dots, h_m^*) \equiv \int_0^{\pi} \left[\sum_{x=1}^l U_{1x}^*(h^*, \tau) p_{xv}^-(\tau) + \sum_{\delta=1}^n V_{1\delta}^*(h^*, \tau) q_{\delta v}^+(\tau) \right] d\tau = 0 \quad (v = 1, \dots, n-k) \quad (2.5)$$

Теорема 1. Пусть для 2π -периодической обратимой системы (1.1) 2π -периодическому решению (1.2) отвечают значения параметров h_1^*, \dots, h_m^* и $Ra = k < n$. Тогда это решение будет порождающим, если выполнены равенства (2.5) и $Ra^* = n - k$.

Пример 1. Резонансные колебания в задаче Дуффинга ([4], с. 32). Уравнение Дуффинга в рассматриваемом случае

$$\ddot{x} + x = \mu(\lambda \sin t + ax + \gamma x^3); \quad \lambda, a, \gamma = \text{const}$$

обратно с неподвижным множеством $\{x, \dot{x} : x = 0\}$. При $\mu = 0$ имеем однопараметрическое от h семейство симметричных периодических решений вида $x = h \sin t$. Поэтому в системе вида (1.1) имеем $l = n = 1$, $Ra = 0$. Для решения вопроса о существовании периодического решения при $\mu \neq 0$ составим уравнение (2.5)

$$\lambda + ah^* + 0,75\gamma h^{*3} = 0$$

Согласно теореме 1 каждому простому корню h^* этого уравнения отвечает порождающее решение линейного осциллятора.

Отметим, что только симметричные периодические движения и определяются [4] для уравнения Дуффинга.

В автономной системе (1.1) уравнения, определяющие параметры порождающего решения, имеют вид

$$\sum_{j=1}^l F_{sj}^* \Delta u_j + G_s^* \Delta T + Q_s^* \mu = 0 \quad (s=1, \dots, n)$$

Если $Ra^* = Ra_1^* = n - k$, то G_s^* будут линейными комбинациями F_{sj}^* . Поэтому из равенств

$$p_{jv}^-(0) = \sum_{\beta=1}^n y_{\beta j}^-(T^*, 0) q_{\beta v}^+(T^*) = 0 \quad (j=1, \dots, l; v=1, \dots, n-k)$$

вытекает, что

$$\sum_{\beta=1}^n G_{\beta}^* q_{\beta v}^+(T^*) = 0 \quad (v=1, \dots, n-k)$$

В результате получим следующие уравнения для параметров порождающего решения:

$$P_v^*(h_1^*, \dots, h_m^*, T^*) \equiv \int_0^{T^*} \left[\sum_{x=1}^l U_{1x}^*(\mathbf{h}^*, \tau) p_{xv}^-(\tau) + \sum_{\delta=1}^n V_{1\delta}^*(\mathbf{h}^*, \tau) q_{\delta v}^+(\tau) \right] d\tau = 0 \quad (2.6)$$

$$(v=1, \dots, n-k)$$

В случае $Ra^* = k$, $Ra_1^* = k+1 < n$ имеем

$$\sum_{\beta=1}^n G_{\beta}^* q_{\beta v}^+(T^*) = \sum_{\beta=1}^n V_{0\beta}^*(\mathbf{h}^*, T^*) q_{\beta v}^+(T^*)$$

(V_0^* – результат подстановки решения (1.2) в функцию V_0), и уравнения для определения γ ($\Delta T = \gamma \mu$) и h_1^*, \dots, h_m^* имеют вид

$$P_v^*(h_1^*, \dots, h_m^*, T^*, \gamma) = \gamma \sum_{\beta=1}^n V_{0\beta}^*(\mathbf{h}^*, T^*) q_{\beta v}^+(T^*) + \int_0^{T^*} \left[\sum_{x=1}^l U_{1x}^*(\mathbf{h}^*, \tau) p_{xv}^-(\tau) + \sum_{\delta=1}^n V_{1\delta}^*(\mathbf{h}^*, \tau) q_{\delta v}^+(\tau) \right] d\tau = 0 \quad (v=1, \dots, n-k) \quad (2.7)$$

Теорема 2. Пусть в автономной системе (1.1) $2T^*$ -периодическому решению (1.2) отвечают значения параметров h_1^*, \dots, h_m^* и $Ra = k < n$. Тогда при $Ra_1 = k$ это решение будет порождающим, если выполнены равенства (2.6) и $Ra^* = n - k$ или $Ra^* = n - k - 1$, $Ra_1^* = n - k$. В случае $Ra = k$, $Ra_1 = k + 1 < n$ параметры порождающего решения и поправка ΔT определяются из системы (2.7), если

$$Ra_1^* = \left\| \frac{\partial P_v^*(h_1^*, \dots, h_m^*, T^*, \gamma)}{\partial h_{\beta}^*}, \sum_{\beta=1}^n V_{0\beta}^*(\mathbf{h}^*, T^*) q_{\beta v}^+(T^*) \right\| = n - k$$

3. Выбор порождающей системы. Задачу о продолжении симметричных периодических движений в негрубых случаях можно свести к случаю грубому надлежащим выбором порождающей системы, зависящей от малого параметра. Такие примеры решения задачи известны [5, 6].

Рассмотрим автономную или 2π -периодическую обратимую систему

$$\dot{\mathbf{u}} = \mathbf{U}_0(\varepsilon, \mathbf{u}, \mathbf{v}, t) + \mu \mathbf{U}_1(\varepsilon, \mu, \mathbf{u}, \mathbf{v}, t) \quad (3.1)$$

$$\dot{\mathbf{v}} = \mathbf{V}_0(\varepsilon, \mathbf{u}, \mathbf{v}, t) + \mu \mathbf{V}_1(\varepsilon, \mu, \mathbf{u}, \mathbf{v}, t); \quad \mathbf{u} \in \mathbb{R}^l, \quad \mathbf{v} \in \mathbb{R}^n \quad (l \geq n)$$

с неподвижным множеством $\mathbf{M} = \{\mathbf{u}, \mathbf{v} : \mathbf{v} = \mathbf{0}\}$ и малыми параметрами ε и μ . Пусть при $\mu = 0$ система (3.1) допускает $2T^*$ -периодическое, симметричное относительно \mathbf{M} периодическое решение

$$\mathbf{u} = \varphi(\varepsilon, t), \quad \mathbf{v} = \psi(\varepsilon, t); \quad \varphi(\varepsilon, -t) = \varphi(\varepsilon, t), \quad \psi(\varepsilon, -t) = -\psi(\varepsilon, t) \quad (3.2)$$

причем $T^*(\varepsilon) = \pi$ в случае 2π -периодической системы, а при $\varepsilon = 0$ решение (3.2) принадлежит m -семейству. Интересно выяснить, для какого класса функций $\mu = \mu(\varepsilon)$ вопрос о существовании в (3.1) симметричного периодического движения решается только порождающей системой, полученной из (3.1) при $\mu = 0$.

Необходимые и достаточные условия $2T$ -периодичности симметричного решения имеют вид (1.3), где теперь левые части зависят также от ε . Обозначим

$$\varphi(\varepsilon, 0) = \mathbf{u}^*, \quad \Delta u_j^\circ = u_j^\circ - u_j^* \quad (j = 1, \dots, l), \quad \Delta T = T - T^*(\varepsilon)$$

и запишем (1.3) в виде

$$\sum_{j=1}^l [F_{sj}^*(\varepsilon) + F_{sj}] \Delta u_j^\circ + [G_s^*(\varepsilon) + G_s] \Delta T + \mu v_{1s}(\varepsilon, \mu, \Delta u^\circ, \Delta T) = 0 \quad (s = 1, \dots, n) \quad (3.3)$$

где функции F_{sj} , G_s обращаются в нуль при $\Delta u^\circ = 0$, $\Delta T = 0$.

Пусть $\text{Ra} = \text{rank} \|F_{sj}^*(0)\| = k < n$. Тогда без ограничения общности можно считать, что

$$F_{sj}^*(\varepsilon) = \varepsilon [a_{sj} + F_{sj}^\circ(\varepsilon)] \quad (s = n - k + 1, \dots, n; \quad j = 1, \dots, l)$$

где a_{sj} не зависят от ε , а $F_{sj}^\circ(\varepsilon)$ обращаются в нуль при $\varepsilon = 0$. В случае 2π -периодической системы имеем $\Delta T = 0$, и последние $n - k$ уравнений в (3.3) приобретают вид

$$\sum_{j=1}^l \left[a_{sj} + F_{sj}^\circ(\varepsilon) + \frac{1}{\varepsilon} F_{sj} \right] \Delta u_j^\circ + \frac{\mu}{\varepsilon} v_{1s}(\varepsilon, \mu, \Delta u^\circ, \Delta T) = 0 \quad (s = n - k + 1, \dots, n)$$

Поэтому в случае $\mu = o(\varepsilon)$ при $\varepsilon \rightarrow 0$, система (3.3) разрешима относительно n величин из $\Delta u_1^\circ, \dots, \Delta u_l^\circ$, если $\text{rank} \|F_{sj}^*(\varepsilon)\| = n$ с учетом линейных по ε членов.

Аналогично исследуется автономная система (3.1).

Обозначим

$$r = \text{rank} \begin{vmatrix} F_{sj}^\circ(0) \\ a_{sj} \end{vmatrix}, \quad r_1 = \text{rank} \begin{vmatrix} F_{sj}^\circ(0) & G_s^*(0) \\ a_{sj} & b_s \end{vmatrix} \quad (3.4)$$

$$F_{sj}^\circ(0) = \left(\frac{\partial v_s(\varepsilon, \mu, \mathbf{u}^\circ, T)}{\partial u_j^\circ} \right)_0, \quad G_s^*(0) = \left(\frac{\partial v_s(\varepsilon, \mu, \mathbf{u}^\circ, T)}{\partial T} \right)_0$$

$$a_{sj} = \left(\frac{\partial^2 v_s(\varepsilon, \mu, \mathbf{u}^\circ, T)}{\partial u_j^\circ \partial \varepsilon} \right)_0, \quad b_s = \left(\frac{\partial^2 v_s(\varepsilon, \mu, \mathbf{u}^\circ, T)}{\partial T \partial \varepsilon} \right)_0$$

Тогда справедлива

Теорема 3. Пусть система (3.1) при $\mu = 0$ имеет симметричное периодическое решение (3.2), принадлежащее при $\varepsilon = 0$ m -семейству ($m \geq n - k$). Если при этом $r = n$, то система (3.1) имеет симметричное относительно неподвижного множества \mathbf{M} периодическое решение для любых возмущений с $\mu = o(\varepsilon)$ при $\varepsilon \rightarrow 0$. В автономной системе (3.1) существование периодического решения для указанных возмущений гарантируется также при $r_1 = n$.

Замечание. В разд. 1,2 в качестве порождающей системы в (3.1) выбрана линейная по μ часть системы (1.1), однако симметричное периодическое решение последней неизвестно. Теоремы 1, 2 позволяют решать вопрос о существовании периодического решения в (1.1), не вычисляя такое симметричное решение.

Пример 2. Обобщение задачи Хилла. Плоские орбиты пассивно-гравитирующей точки в окрестности одного из основных тел в рамках круговой ограниченной задачи трех тел описываются [6] обратимой системой

$$x'' - 2my' + kx\rho^{-3} = m^2 X(m, x, y) \quad (3.5)$$

$$y'' + 2mx' + ky\rho^{-3} = m^2 Y(m, x, y), \quad \rho^2 = x^2 + y^2, \quad k = \text{const}$$

с неподвижным множеством $M = \{x, y, x', y' : y = 0, x' = 0\}$ и малым параметром m . Эта система содержит задачу Хилла [7] о движении Луны, которая выводится из (3.5) при $X = 3x$, $Y = 0$.

При $m = 0$ система (3.5) имеет частное – круговое решение. Однако это решение не является порождающим. Ляпунов [5], давший первое строгое доказательство существования близких к круговым орбит в задаче Хилла, использует порождающую систему, зависящую от параметра m . При этом он проверяет условия продолжимости с учетом линейных по m членов.

Выберем в качестве порождающей для задачи (3.5) систему

$$x'' - 2my' + kx\rho^{-3} - m^2 x = 0, \quad y'' + 2mx' + ky\rho^{-3} - m^2 y = 0 \quad (3.6)$$

которая допускает круговые орбиты

$$x = a \cos \omega t, \quad y = a \sin \omega t, \quad ka^{-3} = (\omega + m)^2 \quad (3.7)$$

симметричные относительно множества M и принадлежащие семейству эллиптических орбит. Для решения вопроса о существовании в задаче (3.5) орбит, близких к орбитам (3.7), положим

$$x + iy = a \exp(i\omega t)(1 + \alpha + i\beta)$$

Тогда в линейном по α и β приближении имеем

$$\alpha'' + (\omega + m)^2 \alpha - 2(\omega + m)\gamma = 0, \quad \beta' = \gamma - 2(\omega + m)\alpha, \quad \gamma' = 0 \quad (3.8)$$

причем неподвижному множеству M отвечает множество $\{\alpha, \beta, \alpha', \gamma' : \beta = 0, \alpha' = 0\}$. Поэтому нулевые корни характеристического уравнения не препятствуют [2] продолжению по параметру. Оставшаяся пара корней $\pm i(\omega + m)$, вычисленная с точностью линейных по m членов, не содержит критических корней, равных $\pm ip\omega$ ($p \in \mathbb{N}$). Следовательно, в (3.4) имеем $r = n = 2$, и в системе (3.5) при малых $m \neq 0$ существуют симметричные относительно M периодические орбиты, близкие к круговым орбитам (3.7).

4. Сведение к квазилинейной системе. Негрубые случаи возникают и тогда, когда заранее неизвестно, что решение (1.2) порождающей системы принадлежит некоторому семейству. Кроме того, результаты разд. 1, 2 позволяют устанавливать существование периодических движений только в $O(\mu)$ -окрестности порождающего решения, хотя известны [4, 8, 9] примеры движений, отличающихся от порождающих на величину $O(\mu^{1/s})$, $s \in \mathbb{N}$.

Указанные проблемы можно решить сведением к задаче о продолжении по параметру решений линейной системы. Отметим, что предложенный ниже подход с очевидными поправками применяется также к системам общего вида.

Пусть известно, что порождающая система, полученная из (1.1) при $\mu = 0$, допускает 2π -периодическое решение (1.2). Положим

$$u = \varphi(t) + x, \quad v = \psi(t) + y$$

Тогда для переменных x, y получим 2π -периодическую систему

$$\dot{x} = A^-(t)x + A^+(t)y + X(x, y, t) + \mu U_1(\mu, \varphi + x, \psi + y, t) \quad (4.1)$$

$$\dot{y} = B^+(t)x + B^-(t)y + Y(x, y, t) + \mu V_1(\mu, \varphi + x, \psi + y, t)$$

которая является [10] обратимой с неподвижным множеством $M_1 = \{x, y : y = 0\}$. Очевидно, линейная относительно x, y часть системы (4.1) при $\mu = 0$ совпадает с (2.2).

Теперь выполним замену: $(x, y) \rightarrow (\varepsilon x, \varepsilon y)$, $\varepsilon = \mu^\sigma$, $0 < \sigma \leq 1$. В результате система (1.1) приобретает вид

$$\dot{x} = A^-(t)x + A^+(t)y + \varepsilon^\lambda [X_0(x, y, t) + \varepsilon X_1(\varepsilon, x, y, t)] + \mu^{1-\sigma} U_1(\mu, \varphi + \varepsilon x, \psi + \varepsilon y, t) \quad (4.2)$$

$$\dot{y} = B^+(t)x + B^-(t)y + \varepsilon^\lambda [Y_0(x, y, t) + \varepsilon Y_1(\varepsilon, x, y, t)] + \mu^{1-\sigma} V_1(\mu, \varphi + \varepsilon x, \psi + \varepsilon y, t)$$

($\lambda \geq 1, \lambda \in \mathbb{N}$). Если $Ra = k < n$, то новая порождающая система, полученная из (4.2) при $\mu = 0, \varepsilon = 0$, допускает ровно $l - k$ симметричных относительно M_1 , 2π -периодических решений

$$x_j = \varphi_{j\alpha}^*(t), \quad y_s = \psi_{s\alpha}^*(t) \quad (j = 1, \dots, l; s = 1, \dots, n; \alpha = 1, \dots, l - k)$$

Значит, эта система имеет $(l - k)$ -семейство от параметров h_1, \dots, h_{l-k} периодических решений

$$x_j = \varphi_j^*(\mathbf{h}, t) \equiv \sum_{\alpha=1}^{l-k} h_\alpha \varphi_{j\alpha}^*(t), \quad y_s = \psi_s^*(\mathbf{h}, t) \equiv \sum_{\alpha=1}^{l-k} h_\alpha \psi_{s\alpha}^*(t) \quad (4.3)$$

Пусть на рассматриваемом решении (1.2) не все интегралы вида (2.5) обращаются в нули. Тогда положим $\sigma = 1/(1+\lambda)$ и рассмотрим уравнения

$$P_\nu(\mathbf{h}) \equiv \int_0^\pi \left[\sum_{\alpha=1}^l X_\alpha^*(\mathbf{h}, \tau) p_{\alpha\nu}^-(\tau) + \sum_{\beta=1}^n Y_\beta^*(\mathbf{h}, \tau) q_{\beta\nu}^+(\tau) \right] d\tau = 0 \quad (\nu = 1, \dots, n - k) \quad (4.4)$$

$$X^*(\mathbf{h}, t) \equiv X_0(\varphi^*(\mathbf{h}, t), \psi^*(\mathbf{h}, t), t) + U_1(0, \varphi(t), \psi(t), t)$$

$$Y^*(\mathbf{h}, t) \equiv Y_0(\varphi^*(\mathbf{h}, t), \psi^*(\mathbf{h}, t), t) + V_1(0, \varphi(t), \psi(t), t)$$

где функции $p_{\alpha\nu}^-(\tau), q_{\beta\nu}^+(\tau)$ имеют такой же смысл как и в (2.5). Применим результаты разд. 1, 2 к системе (4.2). Тогда справедлива

Теорема 3. Каждому корню \mathbf{h}^* уравнения (4.4), удовлетворяющему условию

$$\text{rank} \left\| \frac{\partial P_\nu(h_1^*, \dots, h_{l-k}^*)}{\partial h_j^*} \right\| = n - k \quad (4.5)$$

отвечает симметричное относительно множества M_1 , 2π -периодическое решение

$$\mathbf{u} = \varphi(t) + \mu^\sigma \varphi^*(\mathbf{h}^*, t) + o(\mu^\sigma), \quad \mathbf{v} = \psi(t) + \mu^\sigma \psi^*(\mathbf{h}^*, t) + o(\mu^\sigma), \quad \sigma = \frac{1}{1+\lambda}$$

системы (1.1), обращающееся в порождающее решение (1.2) при $\mu = 0$.

Следующий пример указывает на возможное обобщение теоремы 3.

Пример 3. Система уравнений

$$x'' + x = (\alpha x^4 + y^2 + \mu a) \cos t, \quad y'' + y = (\beta x^5 + x^3 y + \mu b) \cos t \quad (4.6)$$

($\alpha, \beta, a, b = \text{const}$) является обратимой системой вида (4.1) с неподвижным множеством $\{x, y, x', y' : x = 0, y = 0\}$. Выполним в (4.6) замену: $(x, y) \rightarrow (\varepsilon x, \varepsilon^2 y)$, $\varepsilon^5 = \mu$. Тогда получим

$$x'' + x = \varepsilon^3 (\alpha x^4 + y^2 + \varepsilon a) \cos t, \quad y'' + y = \varepsilon^3 (\beta y^5 + x^3 y + b) \cos t \quad (4.7)$$

При $\epsilon = 0$ система (4.7) допускает два семейства симметричных периодических движений: $x = A \cos t, y = B \cos t$. Поэтому уравнения (4.4) имеют вид

$$5\alpha A^4 + 6B^2 = 0, \quad 5A^3 B + 8b = 0$$

и при $\alpha < 0$ имеют простые решения, равные, например, $A = \mp 1, B = \pm 1$ при $\alpha = -6/5, b = 8/5$. Следовательно, при этих значениях параметров в системе (4.6) существуют периодические решения

$$x = \mp \mu^{1/5} \cos t + o(\mu^{1/5}), \quad y = \pm \mu^{2/5} \cos t + o(\mu^{2/5})$$

Предположим теперь, что для решения (1.2) выполнены условия (2.5). В этом случае система (2.4) допускает семейство симметричных периодических решений

$$x_j = \varphi_j^*(\mathbf{h}, t) + \theta_j(t), \quad y_s = \psi_s^*(\mathbf{h}, t) + \chi_s(t); \quad j = 1, \dots, l; \quad s = 1, \dots, n \quad (4.8)$$

Положим в системе (4.2) $\sigma = 1$. Тогда в каждом из двух возможных случаев:

$$1) \quad \lambda > 1, \quad \mathbf{X}^* \equiv \mathbf{X}_\lambda \equiv \left[\frac{\partial U_1}{\partial \mu} + \frac{\partial U_1}{\partial \mathbf{u}} \mathbf{x} + \frac{\partial U_1}{\partial \mathbf{v}} \mathbf{y} \right]_*, \quad \mathbf{Y}^* \equiv \mathbf{Y}_\lambda \equiv \left[\frac{\partial V_1}{\partial \mu} + \frac{\partial V_1}{\partial \mathbf{u}} \mathbf{x} + \frac{\partial V_1}{\partial \mathbf{v}} \mathbf{y} \right]_*$$

$$2) \quad \lambda = 1, \quad \mathbf{X}^* \equiv \mathbf{X}_\lambda + [\mathbf{X}_0(\mathbf{x}, \mathbf{y}, t)]_*, \quad \mathbf{Y}^* \equiv \mathbf{Y}_\lambda + [\mathbf{Y}_0(\mathbf{x}, \mathbf{y}, t)]$$

(звездочка у квадратной скобки означает, что производные вычислены при $\mu = 0, \mathbf{u} = \varphi(t), \mathbf{v} = \psi(t)$, а вместо \mathbf{x}, \mathbf{y} подставлены выражения (4.8)) выполнение условий (4.4), (4.5) гарантирует существование в системе (1.1) решений

$$\mathbf{u} = \varphi(t) + \mu[\varphi^*(\mathbf{h}^*, t) + \theta(t)] + o(\mu), \quad \mathbf{v} = \psi(t) + \mu[\psi^*(\mathbf{h}^*, t) + \chi(t)] + o(\mu)$$

Замечание. Как и в разд. 1, 2, можно провести опущенное здесь более подробное исследование в случае автономной системы (1.1).

5. Квазилинейная система. Теория колебаний для квазилинейной обратимой системы строится так же, как и для системы общего вида [4]. Однако при этом необходимо рассматривать симметричные периодические решения линейной системы и использовать результаты разд. 2. Опуская эти построения, ниже ограничимся одним результатом для автономной обратимой системы

$$\dot{\mathbf{x}} = \mathbf{A}\mathbf{y} + \mu\mathbf{X}(\mu, \mathbf{x}, \mathbf{y})$$

$$\dot{\mathbf{y}} = \mathbf{B}\mathbf{x} + \mu\mathbf{Y}(\mu, \mathbf{x}, \mathbf{y}); \quad \mathbf{x} \in \mathbb{R}^l, \quad \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n \quad (l \geq n) \quad (5.1)$$

(\mathbf{A}, \mathbf{B} – постоянные матрицы) с неподвижным множеством $\{\mathbf{x}, \mathbf{y} : \mathbf{y} = \mathbf{0}\}$, не имеющим аналога в системе общего вида.

Матрица \mathbf{A} имеет не более $l - n$ линейно-независимых строк, и элементарное преобразование приводит \mathbf{A} к виду, в котором $l - n$ строк заполнены нулями. Обозначим через ξ переменную, отвечающую этим строкам. Тогда уравнение для \mathbf{y} имеет вид

$$\dot{\mathbf{y}} = \mathbf{B}_* \mathbf{x} + \mathbf{B}_1 \xi + \mu\mathbf{Y}(\mu, \xi, \mathbf{x}, \mathbf{y}) \quad (\xi \in \mathbb{R}^{l-n}, \quad \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n)$$

Предполагая, что $\det \mathbf{B}_* \neq 0$, заменим теперь вектор \mathbf{x} на вектор $\mathbf{x} + \mathbf{B}_*^{-1} \mathbf{B}_1 \xi$. В результате всех преобразований система (5.1) приводится к виду

$$\dot{\xi} = \mu\Xi(\mu, \xi, \mathbf{x}, \mathbf{y})$$

$$\dot{\mathbf{x}} = \mathbf{A}_* \mathbf{y} + \mu\mathbf{X}(\mu, \xi, \mathbf{x}, \mathbf{y}) \quad (5.2)$$

$$\dot{\mathbf{y}} = \mathbf{B}_* \mathbf{x} + \mu\mathbf{Y}(\mu, \xi, \mathbf{x}, \mathbf{y}); \quad \xi \in \mathbb{R}^{l-n}, \quad \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n, \quad \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$$

с неподвижным множеством $\mathbf{M}^* = \{\xi, \mathbf{x}, \mathbf{y} : \mathbf{y} = \mathbf{0}\}$.

Пусть при $\mu = 0$ характеристическое уравнение системы (4.2) имеет пару $\pm i\omega$ чисто мнимых корней, а среди остальных нет корней вида $\pm ip\omega$ ($p \in \mathbb{N}$). Тогда порождающая система, полученная из (4.2) при $\mu = 0$, допускает единственное семейство

$$\xi_s = h_s, \quad x_j = \alpha_j h \cos \omega t, \quad y_j = \beta_j h \sin \omega t \quad (s = 1, \dots, l-n; \quad j = 1, \dots, n) \quad (5.3)$$

симметричных относительно M^* периодических решений. При этом h_1, \dots, h_{l-n} , h – параметры этого семейства, а α , β – одно из решений системы

$$-\alpha\omega = A*\beta, \quad \beta\omega = B*\alpha, \quad \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)^T, \quad \beta = (\beta_1, \dots, \beta_n)^T$$

Выясним вопрос о существовании периодических движений системы (5.1) при $\mu \neq 0$. В силу существования семейства решений (5.3) имеем в (1.5) $Ra < n$. При $\mu = 0$ уравнение для ξ отделено от остальных уравнений, а подсистема для x и y допускает только одно семейство периодических движений. Значит, $Ra = n - 1$. Вычислим

$$y_j(\pi/\omega) = h\omega\beta_j \quad (j = 1, \dots, n)$$

причем среди чисел β_j обязательно есть отличные от нуля. Без ограничения общности можно считать отличным от нуля только один коэффициент β_j , чего всегда можно добиться соответствующим линейным преобразованием переменных y_s . Отсюда немедленно следует, что в (1.5) $Ra_1 = n$.

Теорема 4. Если в квазилинейной автономной обратимой системе (5.1) $\text{rank } B = n$, то каждой паре $\pm i\omega$ характеристического уравнения отвечает $2T(\mu)$ -периодическое семейство от h_1, \dots, h_{l-n} , h симметричных относительно множества $\{x, y : y = 0\}$ решений, $T(0) = \pi/\omega$, если среди остальных корней нет равных $\pm ip\omega$ ($p \in \mathbb{N}$).

Следствие (теорема Ляпунова – Брюно – Девани [11, 12]). Если характеристическое уравнение обратимой системы

$$x' = Ay + X(x, y), \quad y' = Bx + Y(x, y); \quad x \in \mathbb{R}^l, \quad y \in \mathbb{R}^n \quad (l \geq n)$$

$$X(x, -y) = -X(x, y), \quad Y(x, -y) = Y(x, y)$$

(A , B – постоянные матрицы, X , Y – нелинейные члены) имеет пару чисто мнимых корней, а среди остальных корней нет равных $\pm ip\omega$ ($p \in \mathbb{N}$), $\text{rank } B = n$, то к нулевому положению равновесия примыкает $(l - n + 1)$ -семейство ляпуновских периодических движений.

Действительно, выполним замену $(x, y) \rightarrow (\mu x, \mu y)$. Тогда получим задачу о продолжении по параметру периодического решения квазилинейной системы (5.1).

6. Пространственные периодические орбиты в N -планетной задаче. Рассмотрим основную задачу небесной механики – задачу о движении механической системы, состоящей из $N + 1$ материальных точек S, P_1, \dots, P_N , взаимно притягивающихся по закону Ньютона. Предположим, что масса основного тела S значительно превосходит массы тел P_j , и в этой N -планетной задаче исследуем вопрос о существовании периодических орбит.

Этот вопрос изучен мало. Рассматривались [13] плоские орбиты, близкие к круговым и замкнутые во вращающейся с постоянной угловой скоростью системе координат (орбиты первого рода). Получено [14] доказательство существования симметричных периодических орбит первого рода, а также орбит, близких к эллиптическим и замкнутым в неподвижной системе координат (орбиты 2 рода). Также сформулирован [3] результат о существовании пространственных периодических орбит (орбиты третьего рода). Ниже дано доказательство этого результата, основанное на теории разд. 2, 4, и в терминах малого параметра оценивается близость орбиты каждой планеты P_s к плоской орбите.

Движение планеты P_s отнесем к системе координат с началом в точке S – основном теле. Тогда положение P_s определится тройкой декартовых координат (ξ_s, η_s, ζ_s) . Уравнения движения такой системы известны [15]. Выполним в полученной системе замену

$$x_s = \xi_s, \quad y_s = \eta_s \cos \varphi_s + \zeta_s \sin \varphi_s, \quad z_s = -\eta_s \sin \varphi_s + \zeta_s \cos \varphi_s \quad (s = 1, \dots, N)$$

с произвольными параметрами φ_s . В результате получим

$$\frac{d^2 w_s}{dt^2} + \frac{k_s w_s}{r_s^3} = \mu W_s(\mathbf{w}, \boldsymbol{\varphi}) \quad (s = 1, \dots, N) \quad (6.1)$$

Через w_s обозначены переменные x_s, y_s, z_s ; k_s – произведение гравитационной постоянной на сумму масс тел S и P_s ; r_s – расстояние от S до P_s , μ – отношение наибольшей из масс планет к массе тела S ($\mu \ll 1$). W_s – правые части уравнений для x_s, y_s, z_s (здесь и всюду далее суммирование ведется от $j = 1$ до $j = N$, причем $j \neq s$):

$$\begin{aligned} X_s &= \sum k_j^* \left[\frac{x_s - x_j}{r_{sj}^3} - \frac{x_j}{r_j^3} \right] \\ Y_s &= \sum k_j^* \left\{ \frac{y_s}{r_{sj}^3} - \left[\frac{1}{r_{sj}^3} - \frac{1}{r_j^3} \right] [y_j \cos(\varphi_s - \varphi_j) + z_s \sin(\varphi_s - \varphi_j)] \right\} \\ Z_s &= \sum k_j^* \left\{ \frac{z_s}{r_{sj}^3} + \left[\frac{1}{r_{sj}^3} - \frac{1}{r_j^3} \right] [y_j \sin(\varphi_s - \varphi_j) - z_s \cos(\varphi_s - \varphi_j)] \right\} \end{aligned} \quad (6.2)$$

$$\begin{aligned} r_{sj}^2 &= (x_s - x_j)^2 + (y_s - y_j)^2 + (z_s - z_j)^2 + 2\{(y_s y_j + z_s z_j)[1 - \cos(\varphi_s - \varphi_j)] - \\ &- (y_s z_j - y_j z_s) \sin(\varphi_s - \varphi_j)\} \quad (s, j = 1, \dots, N; s \neq j) \end{aligned}$$

Система (6.1), (6.2) инвариантна относительно каждого из преобразований $(t, \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}) \rightarrow (-t, \mathbf{x}, -\mathbf{y}, -\mathbf{z})$ и $(t, \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}) \rightarrow (-t, -\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z})$, т.е. является линейно-обратимой вида (1.1) с двумя неподвижными множествами $M_1 = \{\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}, \mathbf{x}', \mathbf{y}', \mathbf{z}' : \mathbf{x}' = \mathbf{0}, \mathbf{y}' = \mathbf{0}, \mathbf{z}' = \mathbf{0}\}$ и $M_2 = \{\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}, \mathbf{x}', \mathbf{y}', \mathbf{z}' : \mathbf{x} = \mathbf{0}, \mathbf{y}' = \mathbf{0}, \mathbf{z}' = \mathbf{0}\}$.

При $\mu = 0$ система (6.1) распадается на N задач двух тел, каждая из которых описывает невозмущенную кеплерову задачу. Получим орбиты – кривые второго порядка

$$r_s^*(\theta_s) = \frac{\lambda_s}{1 + e_s \cos \theta_s}, \quad r_s^{*2}(\theta_s) \frac{d\theta_s}{dt} = c_s, \quad \lambda_s = \frac{c_s^2}{k_s}, \quad e_s = \left(1 + h_s \frac{c_s^2}{k_s^2} \right)^{1/2} \quad (6.3)$$

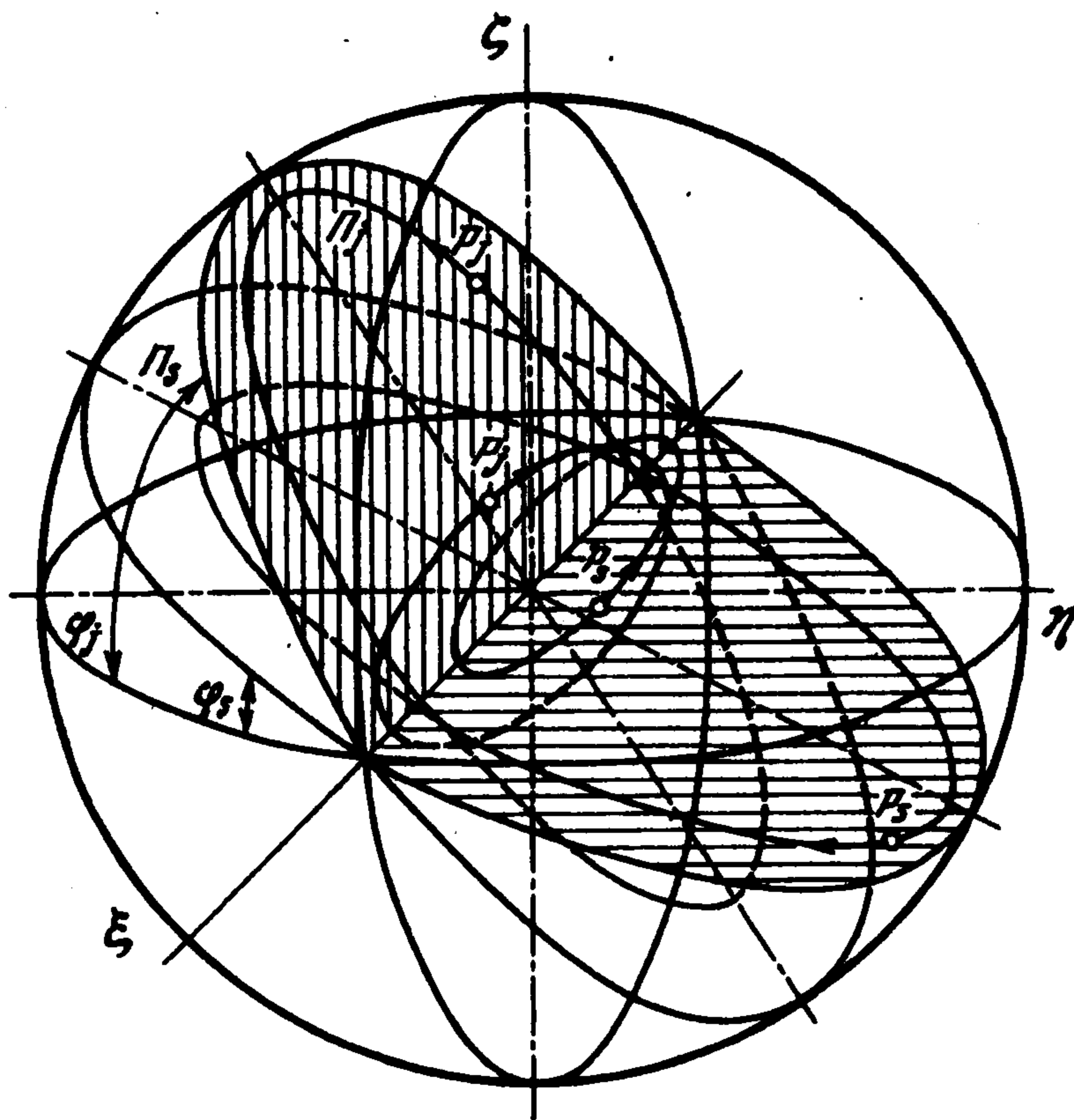
где c_s и h_s – постоянные площадей и энергии в s -й задаче. Движения будут происходить по эллипсам, если $0 < |e_s| < 1$.

Без ограничения общности можно считать, что движения (6.3) происходят в плоскостях (x_s, y_s) , т.е. для них $z_s = 0$. Тогда в системе координат $\xi\eta\zeta$ каждая из планет P_s имеет свою плоскость орбиты (Π_s) , которая образует угол φ_s с плоскостью $\xi\eta$. Для семейства, симметричного относительно множества M_1 , большие полуоси эллипсов совпадают с осью ξ , для второго семейства большие полуоси принадлежат прямым $\xi_s = 0$, $\eta_s \cos \varphi_s + \zeta_s \sin \varphi_s = 0$; $s = 1, \dots, N$ (фиг. 1). На первом семействе имеем

$$x_s = r_s^*(\theta_s) \cos \theta_s, \quad y_s = r_s^*(\theta_s) \sin \theta_s, \quad z_s = 0 \quad (6.4)$$

для второго семейства

$$x_s = r_s^*(\theta_s) \sin \theta_s, \quad y_s = r_s^*(\theta_s) \cos \theta_s, \quad z_s = 0 \quad (6.5)$$



Фиг. 1

Рассматриваемые движения являются периодическими в s -й подсистеме. Для всей порождающей системы решение (6.3) образует $2N$ -параметрическое от начальных условий (c_s, h_s) семейство условно-периодических движений. Среди множества этих движений существуют периодические движения, для которых выполнены условия

$$n_s = \frac{\sqrt{k_s}}{a_s^{3/2}} = l_s \omega \quad (l_s \in \mathbb{N}), \quad \lambda_s = a_s(1 - e_s^2) \quad (s = 1, \dots, N) \quad (6.6)$$

где n_s – средние движения, a_s – большие полуоси эллипсов, а ω – некоторое положительное число. Соотношения (6.6) означают, что средние движения относятся как целые числа.

Условия (6.6) числом $N - 1$ накладываются на $2N$ постоянных c_s, h_s . Следовательно, имеем $(N + 1)$ -семейство от начальных условий периодических движений. Учитывая теперь зависимость системы (6.1) от $N - 1$ существенных параметров $\varphi_s - \varphi_j$, значения которых также определяются начальными условиями, получим $2N$ -семейство симметричных эллиптических движений порождающей системы. Таких семейств шесть, ибо при переходе $(\xi, \eta, \zeta) \rightarrow (x, y, z)$ можно взять вместо (ξ, η) любую из трех пар, а для каждой пары возможны два варианта (6.4) или (6.5). Отметим также, что условия (6.6) накладываются только на полуоси эллипсов, не затрагивая эксцентриситетов e_s , а направление движения планеты по эллипсу определяется индивидуально. Симметричные периодические орбиты, полученные продолжением по параметру μ эллиптических решений (6.4) или (6.5), назовем периодическими орбитами третьего рода, если среди разностей $\varphi_s - \varphi_j$ ($s \neq j$) есть отличные от нуля.

Рассмотрим для определенности решение (6.4) порождающей системы и в его окрестности примем

$$\begin{aligned} x_s + iy_s &= r_s^*(\theta_s) \exp(i\theta_s)(1 + p_s), \quad x_s - iy_s = r_s^* \exp(-i\theta_s)(1 + q_s) \\ z_s &= r_s^*(\theta_s) \sigma_s \quad (s = 1, \dots, N) \end{aligned} \quad (6.7)$$

Тогда получим

$$\frac{d^2 p_s}{d\theta_s^2} + 2i \frac{dp_s}{d\theta_s} + \frac{1 + p_s}{1 + e_s \cos \theta_s} R_s(\mathbf{p}, \mathbf{q}, \boldsymbol{\sigma}) + \mu \frac{r_s^{*3} e^{-i\theta_s}}{c_s^2} (X_s^* + iY_s^*) = 0$$

$$\frac{d^2 q_s}{d\theta_s^2} - 2i \frac{dq_s}{d\theta_s} + \frac{1+q_s}{1+e_s \cos \theta_s} R_s(\mathbf{p}, \mathbf{q}, \boldsymbol{\sigma}) + \mu \frac{r_s^{*3} e^{i\theta_s}}{c_s^2} (X_s^* - iY_s^*) = 0 \quad (6.8)$$

$$\frac{d^2 \sigma_s}{d\theta_s^2} + \left(1 + \frac{R_s(\mathbf{p}, \mathbf{q}, \boldsymbol{\sigma})}{1+e_s \cos \theta_s} \right) \sigma_s + \mu \frac{r_s^{*3}}{c_s^2} Z_s^* = 0$$

$$R_s(\mathbf{p}, \mathbf{q}, \boldsymbol{\sigma}) = [(1+p_s)(1+q_s) + \sigma_s^2]^{-3/2} - 1 \quad (s=1, \dots, N)$$

где X_s^*, Y_s^*, Z_s^* – результат подстановки в функции соответственно X_s, Y_s, Z_s новых переменных p_s, q_s, σ_s по формулам (6.7).

В системе (6.8) независимой переменной является угол $\theta = \omega t$, причем правые части являются 2π -периодическими функциями θ , а $\pm\theta_s = l_s \theta + f_s(l_s \theta)$ [15], где f_s – ряд Фурье относительно $l_s \theta$, абсолютно сходящийся пока $|e| < \bar{e}$ (предела Лапласа), а знак перед θ_s совпадает с знаком c_s . Имея это в виду, тем не менее для дальнейшего рассмотрения удобно в качестве переменной в s -й подсистеме сохранить угол θ_s .

Отметим также то важное обстоятельство, что система (6.8) обратима и инвариантна относительно замены $(t, \mathbf{p}, \mathbf{q}, \boldsymbol{\sigma}) \rightarrow (t, \mathbf{q}, \mathbf{p}, -\boldsymbol{\sigma})$.

Выполним еще одну замену: $\sigma_s = \varepsilon \chi_s$ ($s=1, \dots, N$), $\varepsilon^3 = \mu$. Тогда уравнение для χ_s имеет вид

$$\frac{d^2 \chi_s}{d\theta_s^2} + \left[1 + \frac{R_s}{1+e_s \cos \theta_s} \right] \chi_s + \varepsilon^2 \Phi_s + \varepsilon^3 \Psi_s \quad (s=1, \dots, N)$$

$$\Phi_s = \frac{r_s^{*3}}{c_s^2} \sum k_j^* \left[\frac{1}{r_{sj}^3} - \frac{1}{r_j^3} \right] \frac{r_j^* \sin \theta_j}{1+e_s \cos \theta_s} \sin(\varphi_s - \varphi_j)$$

$$\Psi_s = \frac{r_s^{*3}}{c_s^2} \sum k_j^* \left[\frac{r_s^* \chi_s}{r_{sj}^3} - \left(\frac{1}{r_{sj}^3} - \frac{1}{r_j^3} \right) r_j^* \chi_j \cos(\varphi_s - \varphi_j) \right]$$

Отсюда, а также из первых двух групп уравнений (6.8), полагая $\varepsilon = 0$, получим порождающую систему

$$\frac{d^2 p_s}{d\theta_s^2} + 2i \frac{dp_s}{d\theta_s} + \frac{1+p_s}{1+e_s \cos \theta_s} R_s^* = 0$$

$$\frac{d^2 q_s}{d\theta_s^2} - 2i \frac{dq_s}{d\theta_s} + \frac{1+q_s}{1+e_s \cos \theta_s} R_s^* = 0 \quad (6.9)$$

$$\frac{d^2 \chi_s}{d\theta_s^2} + \left[1 + \frac{R_s^*}{1+e_s \cos \theta_s} \right] \chi_s = 0, \quad R_s^* = [(1+p_s)(1+q_s)]^{-3/2} - 1 \quad (s=1, \dots, N)$$

Видно, что подсистема уравнений для p_s, q_s отщепляется от уравнений для χ_s . При этом подсистема допускает [14] единственное (нулевое) периодическое решение, если исключить из рассмотрения конечное число значений эксцентриситетов. Значит, порождающая система (6.9) допускает единственное семейство симметричных относительно неподвижного множества $M_1^* = \{\mathbf{p}, \mathbf{q}, \boldsymbol{\chi}, \mathbf{p}', \mathbf{q}', \boldsymbol{\chi}' : \mathbf{p} = \mathbf{q}, \mathbf{p}' = \mathbf{q}', \boldsymbol{\chi} = \mathbf{0}\}$ периодических решений

$$p_s = 0, \quad q_s = 0, \quad \chi_s = \alpha_s \sin \theta_s \quad (\alpha_s = \text{const}); \quad s=1, \dots, N \quad (6.10)$$

Размерность неподвижного множества M_1^* равна $3N$ – половине размерности фазового пространства. В плоской задаче ($\chi_s = 0; s=1, \dots, N$) решение $p_s = q_s = 0$

($s = 1, \dots, N$) является [14] порождающим и $Ra = 2N$, значит в системе (6.9) для решения (6.10) также имеем $Ra = 2N < 3N$.

Выясним условия продолжения по ε решения (6.10), используя теорию разд. 4. В уравнениях для χ_s отсутствуют линейные по ε члены. Члены порядка ε^2 имеют вид

$$U_{1s} = -\frac{3\chi_s^3}{2(1+e_s \cos \theta_s)} + \Phi_s \quad (s = 1, \dots, N)$$

Поэтому из (4.4) следует, что амплитуды $|\alpha_s|$ порождающего решения должны удовлетворять уравнениям

$$\frac{3}{2} \alpha_s^3 \int_0^\pi \frac{\sin^4 \theta_s d\theta}{1+e_s \cos \theta_s} = A_s^* \quad (6.11)$$

$$A_s^* = \int_0^\pi g_s(\theta) \sin \theta_s \sin \theta_j d\theta, \quad g_s(\theta) = \frac{r_s^{*3}}{c_s^2} \sum k_j^* \left[\frac{1}{r_{sj}^{*3}} - \frac{1}{r_j^{*3}} \right] \frac{r_j^* \sin(\varphi_s - \varphi_j)}{1+e_j \cos \theta_j}$$

$$r_{sj}^{*2} = r_s^{*2} + r_j^{*2} - 2r_s^* r_j^* [\cos \theta_s \cos \theta_j + \sin \theta_s \sin \theta_j \cos(\varphi_s - \varphi_j)] \quad (s = 1, \dots, N)$$

Очевидно, при $A_s^* \neq 0$ ($s = 1, \dots, N$) все корни α_s уравнения (6.11) простые, и условия продолжения теоремы 3 выполнены.

Интегралы A_s^* зависят от $2N$ параметров $e_s, \varphi_s - \varphi_1$ ($s = 1, \dots, N$), ω . В пространстве этих параметров условие $A_j^* = 0$ определяет многообразие размерности $2N - 1$, для которого решения (6.10) не являются порождающими. При фиксированных эксцентриситетах e_s и частоте ω условие $A_j^* = 0$ определяет те плоскости, для которых задача о существовании пространственных периодических орбит требует дальнейшего исследования. В любом случае почти все пространственные орбиты (6.4), (6.10) являются порождающими.

Аналогичные вычисления для семейства (6.5) приводят к задаче о продолжении по параметру ε симметричных относительно неподвижного множества $M_2^* = \{p, q, \chi, p', q', \chi' : p = q, p' = q', \chi' = 0\}$ периодических решений $p_s = 0, q_s = 0, \chi_s = \beta_s \cos \theta_s$ ($\beta_s = \text{const}$); $s = 1, \dots, N$.

При этом амплитуды $|\beta_s|$ порождающего уравнения удовлетворяют уравнениям

$$\frac{3}{2} \beta_s^3 \int_0^\pi \frac{\cos^4 \theta_s d\theta}{1+e_s \cos \theta_s} = B_s^*, \quad B_s^* = \int_0^\pi g_s(\theta) \cos \theta_s \cos \theta_j d\theta$$

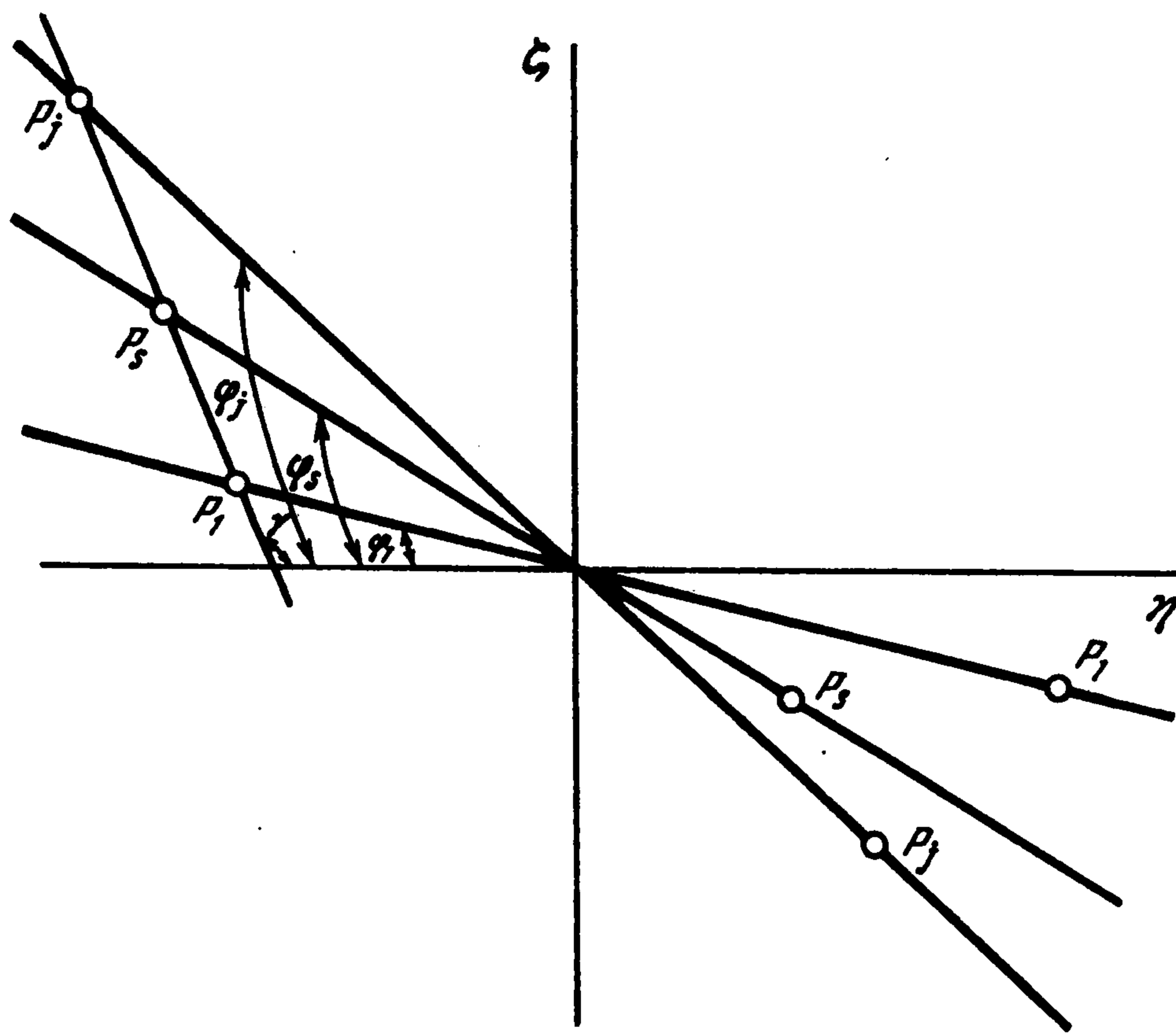
Теперь можно уточнить вид пространственных орбит. В первом по ε приближении получим

$$x_s = r_s^*(\theta_s) \cos \theta_s + O(\varepsilon^2), \quad y_s = r_s^*(\theta_s) \sin \theta_s + O(\varepsilon^2), \quad z_s = \varepsilon \alpha_s r_s^*(\theta_s) \sin \theta_s + O(\varepsilon^2) \quad (6.12)$$

$$x_s = r_s^*(\theta_s) \sin \theta_s + O(\varepsilon^2), \quad y_s = r_s^*(\theta_s) \cos \theta_s + O(\varepsilon^2), \quad z_s = \varepsilon \beta_s r_s^*(\theta_s) \cos \theta_s + O(\varepsilon^2) \quad (6.13)$$

соответственно для случаев (6.4) и (6.5). Отсюда следует, что при $\mu \neq 0$ симметричные периодические орбиты расположены в $O(\mu^{1/3})$ -окрестности плоскостей Π_s . При этом период рассматриваемых движений равен $2\pi/\omega$ по времени t .

Теорема 5. При достаточно малом $\mu = \max_s \{M_s / M_0\}$ в N -планетной задаче, состоящей из основного тела с массой M_0 и планет P_1, \dots, P_N с массами соответственно M_1, \dots, M_N , существуют два семейства симметричных, близких к эллиптическим, периодических орбит при всех значениях эксцентриситетов e_s ($0 < |e_s| < 1$), исключая, быть может, конечное число критических значений. Орбита для планеты P_s расположена в $O(\mu^{1/3})$ -окрестности плоскости Π_s и описывается формулами (6.12) или (6.13), все плос-



Фиг. 2

кости проходят через одну и ту же неподвижную прямую – линию узлов, угол $\varphi_s - \varphi_j$ между плоскостями Π_s и Π_j – произвольный. Средние движения по орбитам равны средним движениям по эллипсам (6.4) или (6.5) и относятся как натуральные числа, движение всей системы является периодическим. В моменты времени, кратные полупериоду, все планеты в первом семействе располагаются на линии узлов (парад планет), во втором семействе они пересекают одну и ту же неподвижную плоскость, которой принадлежат линии апсид в невозмущенной ($\mu = 0$) задаче.

Понятно, что и во втором семействе орбит планеты P_1, \dots, P_N могут образовывать прямую в моменты времени, кратные полупериоду (фиг. 2). С точностью до слагаемых порядка $\mu^{1/3}$ расстояние SP_s в эти моменты времени равно $a_s(1+e_s)$, причем в случае $e_s > 0$ планета P_s проходит в порождающем решении апоцентр, в противном случае – перигеум. Если прямая L , на которой располагаются планеты, образует угол γ с осью η , то

$$\frac{a_s(1+e_s)}{a_1(1+e_1)} = \frac{\sin(\gamma + \varphi_1)}{\sin(\gamma + \varphi_s)}$$

Еще через полупериод планеты в общем случае не располагаются на одной прямой. Это иллюстрирует фиг. 2, на которой $e_1 < 0$, $e_s > 0$, $e_j > 0$. Следовательно, для второго семейства орбит парад планет наблюдается во времена, кратные периоду $2\pi/\omega$. Только в случае $e_s = e_1$ ($s = 2, \dots, N$) парад наблюдается дважды за период.

Автор благодарит В.В. Румянцеву, привлечшего внимание автора к явлению резонансности в Солнечной системе.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (97-01-00538).

ЛИТЕРАТУРА

1. Тхай В.Н. Неподвижные множества и симметричные периодические движения обратимых механических систем // ПММ. 1996. Т. 60. Вып. 6. С. 959–971.
2. Тхай В.Н. Нелинейные колебания обратимых систем // ПММ. 1995. Т. 59. Вып. 1. С. 38–50.

3. *Тхай В.Н.* Симметричные периодические орбиты третьего рода в N -планетной задаче. Резонансность и парад планет // Докл. РАН. 1996. Т. 350. № 1. С. 52–55.
4. *Малкин И.Г.* Некоторые задачи теории нелинейных колебаний. М.: Гостехиздат, 1956. 491 с.
5. *Ляпунов А.М.* О рядах, предложенных Хиллом для представления движения Луны. Собр. соч. М.: Изд-во АН СССР, 1954. Т. 1. С. 418–476.
6. *Тхай В.Н.* Симметричные периодические орбиты в ограниченной задаче трех тел // Космич. исследования. 1997. Т. 35. № 2. С. 164–171.
7. *Hill G.W.* Researches in the lunar theory // Amer. J. Math. 1878. V. 1. P. 5–26; 129–147; 245–260.
8. *Проскураков А.П.* Метод Пуанкаре в теории нелинейных колебаний. М.: Наука, 1977. 256 с.
9. *Холостова О.В.* О движении близкой к гамильтоновой системы с одной степенью свободы при резонансе в вынужденных колебаниях // ПММ. 1996. Т. 60. Вып. 3. С. 405–412.
10. *Матвеев М.В., Тхай В.Н.* Устойчивость периодических обратимых систем // ПММ. 1993. Т. 57. Вып. 1. С. 3–11.
11. *Брюно А.Д.* Аналитическая форма обыкновенных дифференциальных уравнений / Тр. Моск. мат. о-ва. 1971. Т. 25. С. 119–262; 1972. Т. 26. С. 199–239.
12. *Devaney R.L.* Reversible diffeomorphisms and flows // Trans. Amer. Math. Soc. 1976. V. 218. P. 89–113.
13. *Moulton F.R., Buchman D., Buch T.* Periodic orbits. Washington: Carnegie Inst., 1920. 524 p.
14. *Тхай В.Н.* Симметричные периодические орбиты задачи многих тел. Резонансность и парад планет // ПММ. 1995. Т. 59. Вып. 3. С. 355–365.
15. *Дубошин Г.Н.* Небесная механика. Основные задачи и методы. М.: Наука, 1968. 799 с.

Москва

Поступила в редакцию
23.XII.1996