

УДК 531:521.135

© 1995 г. В.Н. Тхай

НЕЛИНЕЙНЫЕ КОЛЕБАНИЯ ОБРАТИМЫХ СИСТЕМ

Рассматривается обратимая система с малым параметром μ . При $\mu = 0$ порождающая система имеет периодическое движение, симметричное относительно неподвижного множества автоморфизма системы. Показано, что это периодическое движение продолжается по малому параметру в неизолированном по Пуанкаре случае при выполнении некоторых условий только на порождающую систему. Симметричные периодические решения построены как для нерезонансной, так и для резонансной системы.

В плоской неограниченной задаче трех тел в качестве малого параметра выбрана величина, характеризующая взаимодействие двух выбранных из трех тел. Показано, что в этой задаче существуют решения, в которых тела движутся по кривым, близким к окружностям. Обсуждается вопрос применимости результата к системе типа Солнце–Земля–Луна.

1. Метод Ляпунова–Пуанкаре в обратимых системах. Рассмотрим обратимую систему

$$\begin{aligned} \dot{u} &= U(u, v) + \mu U_1(\mu, u, v, t) \\ \dot{v} &= V(u, v) + \mu V_1(\mu, u, v, t), \quad u \in \mathbb{R}^l, v \in \mathbb{R}^n \quad (l \geq n) \end{aligned} \quad (1.1)$$

где μ – малый параметр, U_1, V_1 – 2π -периодические функции t или не зависят от t , а $M = \{u, v : v = 0\}$ – неподвижное множество автоморфизма. Пусть при $\mu = 0$ система (1.1) допускает $2\pi k$ -периодическое ($k \in \mathbb{N}$) движение $u = \varphi(t), v = \psi(t)$, пересекающее множество M в момент времени $t = 0 \pmod{2\pi}$. Выполним замену

$$u = \varphi(t) + p, \quad v = \psi(t) + q$$

Тогда уравнения для p и q

$$\begin{aligned} \dot{p} &= A(t)p + B(t)q + P(p, q, t) + \mu U_1(\mu, \varphi(t) + p, \psi(t) + q, t) \\ \dot{q} &= C(t)p + D(t)q + Q(p, q, t) + \mu V_1(\mu, \varphi(t) + p, \psi(t) + q, t) \end{aligned} \quad (1.2)$$

где через P и Q обозначены члены выше первого порядка от p, q , являются [1] обратимыми, а неподвижное множество автоморфизма системы (1.2) совпадает с гиперплоскостью $q = 0$. Правые части уравнений (1.2) являются $2\pi k$ -периодическими функциями t .

При $\mu = 0$ система (1.2) имеет решение $p = 0, q = 0$. Поставим задачу о существовании $2\pi k^*$ (k^* кратно k) периодических решениях системы (1.2) при $\mu \neq 0$.

Пусть κ_s – характеристические показатели линейной системы

$$\dot{p} = A(t)p + B(t)q, \quad \dot{q} = C(t)p + D(t)q \quad (1.3)$$

Тогда при $n = l$ и $\kappa_s \neq i\nu/k^*$ ($\nu \in \mathbb{Z}$) задачу решает теорема Пуанкаре [2].

Случай нулевых κ_s с простыми элементарными делителями исследован в [3]. Полу-

ченное решение требует построения системы независимых периодических решений, отвечающих кратному нулевому корню системы, сопряженной (1.3), и привлечения для анализа членов в (1.2), зависящих от малого параметра.

Оказывается, для рассматриваемой обратимой системы задача имеет более полное и удобное для приложений решение.

Лемма 1. Линейная обратимая система (1.3) имеет по крайней мере $l-n$ нулевых характеристических показателей и им отвечают простые элементарные делители.

Доказательство. В силу обратимости системы (1.3), наряду с решением $p = \varphi^*(t)$, $q = \psi^*(t)$, имеет также решения

$$p = \varphi^*(t) + \varphi^*(-t), \quad q = \psi^*(t) - \psi^*(-t) \quad (1.4)$$

$$p = \varphi^*(t) - \varphi^*(-t), \quad q = \psi^*(t) + \psi^*(-t) \quad (1.5)$$

Так как на (1.4) имеем $q(0) = 0$, а на (1.5) — $p(0) = 0$, то всегда можно построить фундаментальную систему решений, в каждой из решений которой p — четная (нечетная) функция t , а q — нечетная (четная) функция t . В силу единственности фундаментальная система с единичной матрицей E начальных условий имеет вид

$$S(t) = \begin{vmatrix} p^+(t) & p^-(t) \\ q^-(t) & q^+(t) \end{vmatrix}, \quad S(0) = E$$

где плюс(минус) означает матрицу из четных(нечетных) функций.

Пусть G — характеристическая матрица. Тогда $S(k\pi) = G S(-k\pi)$ и характеристическое уравнение $\det(G - \rho E) = 0$ эквивалентно уравнению $\det(S(k\pi) - \rho S(-k\pi)) = 0$. А матрица $S(k\pi) - S(-k\pi)$ имеет, по крайней мере, $l-n$ нулевых собственных значений с простыми элементарными делителями.

Следствия. 1°. Невырожденным линейным преобразованием система (1.3) приводится к виду

$$\xi' = 0, \quad \eta' = A^*(t)\eta + B^*(t)\zeta, \quad \zeta' = C^*(t)\eta + D^*(t)\zeta \quad (1.6)$$

($\xi \in \mathbb{R}^{l-n}$; $\eta, \zeta \in \mathbb{R}^n$) с автоморфизмом $t \rightarrow -t$, $(\xi, \eta, \zeta) \rightarrow (\xi, \eta, -\zeta)$.

2°. Линейная система

$$p' = A(t)p, \quad A(-t) = -A(t), \quad A(t+T) = A(t) \quad (T \neq 0); \quad p \in \mathbb{R}^l$$

устойчива и имеет l линейных по p , T -периодических по t интегралов.

Лемма 2. Пусть $\kappa_1, \dots, \kappa_\alpha, \pm\kappa_{\alpha+1}, \dots, \pm\kappa_m$ — остальные характеристические показатели системы (1.3) кратности соответственно β_1, \dots, β_m , причем $\kappa_1 = \dots = \kappa_\alpha = 0$, $\kappa_{\alpha+1} \neq 0, \dots, \kappa_m \neq 0$, а каждый из показателей κ выписан столько раз, сколько групп решений ему отвечает. Тогда система (1.3) приводится к виду

$$\begin{aligned} \xi' &= 0 \quad (\xi \in \mathbb{R}^{l-n}), \quad \eta'_{1,v} = \kappa_v \zeta_{1,v} \\ \eta'_{1,s} &= 0, \quad \zeta'_{1,s} = \eta_{1,s}, \quad \zeta'_{1,v} = \kappa_v \eta_{1,v} \end{aligned} \quad (1.7)$$

$$\eta'_{i,s} = \zeta_{i-1,s}, \quad \eta'_{j+1,v} = \kappa_v \zeta_{j+1,v} + \zeta_{j,v}$$

$$\zeta'_{i,s} = \eta_{i,s}, \quad \zeta'_{j+1,v} = \kappa_v \eta_{j+1,v} + \eta_{j,v}$$

$$(i = 2, \dots, \beta_s/2; j = 1, \dots, \beta_v - 1; s = 1, \dots, \alpha; v = \alpha + 1, \dots, m)$$

с одним из автоморфизмов: 1) $t \rightarrow -t$, $\xi \rightarrow \xi$, $\eta \rightarrow \eta$, $\zeta \rightarrow -\zeta$; 2) $t \rightarrow -t$, $\xi \rightarrow \xi$, $\eta \rightarrow -\eta$, $\zeta \rightarrow \zeta$.

Доказательство. Справедливость леммы следует из теоремы Ляпунова [4] о приводимости линейной периодической системы к системе с постоянными коэффициентами и сохранения [1] при этом свойства обратимости, а также из сформулированного выше следствия.

Теорема 1. Пусть система (1.2) в переменных ξ, η, ζ обладает автоморфизмом $t \rightarrow -t, (\xi, \eta) \rightarrow (\xi, \eta), \zeta \rightarrow -\zeta$, а ее линейная относительно ξ, η, ζ часть при $\mu = 0$ совпадает с (1.7). Тогда, если $k_\nu \neq \pm iN/k^*$ ($N = 1, \dots, k^*$), то при достаточно малом μ система (1.1) имеет $l - n + 1$ параметрическое от начальных условий и параметра μ семейство $2\pi k^*$ -периодических решений, симметричных относительно неподвижного множества M автоморфизма системы и обращающихся в порождающее $u = \varphi(t), v = \psi(t)$ при $\mu = 0$.

Следствия. 1°. $2\pi k$ – периодические решения всегда существуют, если в переменных ξ, η, ζ автоморфизм имеет вид $t \rightarrow -t, (\xi, \eta) \rightarrow (\xi, \eta), \zeta \rightarrow -\zeta$ и среди чисел k_ν нет чисто мнимых.

2°. Если система (1.3) имеет не более $l - n$ нулевых характеристических показателей, то $2\pi k$ -периодические решения существуют при $k_\nu \neq \pm iN/k^*$ ($N = 1, \dots, k$).

Замечание. При определении вида автоморфизма системы (1.2), записанной в переменных ξ, η, ζ , полезно использовать первые интегралы порождающей системы.

Доказательство. Существование $2\pi k^*$ -периодического движения установим, исходя из теоремы Хейнбокла–Страбла [5]. Если $\xi(\xi^0, \eta^0, \zeta^0, \mu, t), \eta(\xi^0, \eta^0, \zeta^0, \mu, t), \zeta(\xi^0, \eta^0, \zeta^0, \mu, t)$ – решение системы (1.2) с линейной частью (1.7) и начальными значениями ξ^0, η^0, ζ^0 , то достаточными условиями его $2\pi k^*$ -периодичности являются

$$\zeta^0 = 0, \quad \zeta(\xi^0, \eta^0, \zeta^0, \mu, \pi k^*) = 0 \quad (1.8)$$

Если полученная система $2l$ функциональных уравнений относительно η^0, ζ^0 совместна, то периодическое решение существует. При этом η^0, ζ^0 находятся как функции ξ^0, μ и $2\pi k^*$ – периодические решения образуют $l - n + 1$ параметрическое семейство.

В первом по ξ^0, η^0, ζ^0 , приближении без учета членов, зависящих от μ , систему (1.8) можно составить, интегрируя (1.7). В этом приближении (1.8) распадается на m подсистем, отвечающих характеристическим показателям с одной группой решений. Поэтому функциональный определитель системы (1.8), вычисленный при $\xi^0 = 0, \eta^0 = 0, \zeta^0 = 0, \mu = 0$ равен произведению m функциональных определителей. Как и в теореме Пуанкаре, для $k_\nu \neq 0$ ($\nu = \alpha + 1, \dots, m$) определитель отличен от нуля при $k_\nu \neq \pm iN/k^*$ ($N = 1, \dots, k^*$). Что касается нулевых показателей, то соответствующая подсистема имеет вид

$$c_{21}^{(\nu)} + \dots = 0, \dots, \quad c_{2, \beta_s/2}^{(\nu)} + \dots = 0$$

$$\gamma c_{11}^{(s)} + c_{21}^{(s)} + \dots = 0, \quad (\gamma = \pi k^*)$$

$$\frac{\gamma^3}{3!} c_{11}^{(s)} + \frac{\gamma^3}{2!} c_{21}^{(s)} + \gamma c_{12}^{(s)} + c_{22}^{(s)} + \dots = 0$$

.....

$$\frac{\gamma^{\beta_s-1}}{(\beta_s-1)!} c_{11}^{(s)} + \frac{\gamma^{\beta_s-1}}{(\beta_s-2)!} c_{12}^{(s)} + \dots + \gamma c_{1, \beta_s/2}^{(s)} + c_{2, \beta_s/2}^{(s)} + \dots = 0$$

(c – начальные значения η^0, ζ^0 , а невыписанные перед знаком равенства члены нелинейны по c или зависят от μ) и ее функциональный определитель, очевидно, отличен от нуля.

Теорема 1 доказана. При применении ее для исследования конкретных задач часто предпочтительна следующая формулировка.

Теорема 2. Если среди корней α уравнения $\det \|q^+(2\pi k) - \alpha E\| = 0$ нет равных $\cos(2\pi kN/k^*)$, то при достаточно малом μ система (1.2) имеет $l - n + 1$ параметрическое от начальных условий и параметра μ семейство симметричных $2\pi k^*$ - периодических решений, обращающихся в порождающее $p = 0, q = 0$ при $\mu = 0$.

Доказательство. Пусть ρ - корень характеристического уравнения. Тогда $2\alpha = \rho + \rho^{-1}$ является собственным значением матрицы $S(2\pi k) + S(-2\pi k)$. Если $l \geq n$, то все ρ , за исключением $l - n$, равных 1, определяются из уравнения

$$\rho^2 - 2\alpha_s \rho + 1 = 0, \quad \det \|q^+(2\pi k) - \alpha_s E\| = 0, \quad (s = 1, \dots, n)$$

что доказывает теорему.

Замечание. Для определения характеристических показателей линейной обратимой системы достаточно построить только n частных решений. Это особенно удобно при $n = 1$.

2. Нерезонансная колебательная система. Исследуем задачу о колебаниях в системе

$$\eta_s = i\omega_s \eta_s + i\eta_s \sum_{j=1}^n C_{sj} \eta_j \bar{\eta}_j + \mu H_s(\mu, \eta, \bar{\eta}, t) \quad (2.1)$$

$$\bar{\eta}_s = -i\omega_s \bar{\eta}_s - i\bar{\eta}_s \sum_{j=1}^n C_{sj} \eta_j \bar{\eta}_j + \mu \bar{H}_s(\mu, \eta, \bar{\eta}, t) \quad (s = 1, \dots, n)$$

с 2π -периодическими по t или не зависящими от t правыми частями и автоморфизмом $(t, \eta, \bar{\eta}) \rightarrow (-t, \bar{\eta}, \eta)$.

Здесь $\omega_s, C_{sj} (\omega_s > 0)$ - действительные постоянные, а черта означает комплексно-сопряженную величину.

Поставленная задача возникает при изучении малых колебаний обратимой системы в окрестности нуля при наличии только чисто мнимых характеристических показателей и отсутствии резонансов до четвертого порядка включительно и, кроме того, представляет самостоятельный интерес. Все выводы будут справедливыми и при наличии дополнительных уравнений по переменной ξ , имеющей такой же смысл как и в (1.7).

При $\mu = 0$ система (2.1) допускает только условно-периодические движения

$$\eta_s = \sqrt{r_s} e^{i\theta_s}, \quad r_s^* = 0, \quad \theta_s^* = \omega_s + 2 \sum_{j=1}^n C_{sj} r_j \quad (s = 1, \dots, n)$$

Среди этих движений счетному множеству точек по начальным значениям r

$$k(\omega_s + 2 \sum_{j=1}^n C_{sj} r_j^0) = k_s; \quad k, |k_s| \in N$$

отвечают $2\pi k$ -периодические движения. В окрестности выбранного периодического движения положим

$$\eta_s = \sqrt{r_s^0} e^{i\theta_s} (1 + x_s), \quad \bar{\eta}_s = \sqrt{r_s^0} e^{i\theta_s} (1 + \bar{x}_s)$$

Тогда уравнения для x_s, \bar{x}_s примут вид

$$x_s^* = 2i \sum_{j=1}^n C_{sj} r_j^0 (x_j + \bar{x}_j) + \dots \quad (s = 1, \dots, n) \quad (2.2)$$

где невыписанные члены имеют порядок не ниже первого от x, \bar{x} или зависят от μ и

являются $2\pi k$ -периодическими функциями t . В действительных переменных p, q ($x = p + iq$) система (2.2) приобретает вид

$$p_s' = 0 + \dots, \quad q_s' = 2 \sum_{j=1}^n C_{sj} r_j^0 p_j + \dots \quad (2.3)$$

Так как множество неподвижных точек автоморфизма для (2.3) совпадает с гиперплоскостью $q = 0$, то достаточным условием существования в (2.1) $2\pi k$ -периодического решения, близкого к порождающему, является $\det \|C_{sj} r_j^0\| \neq 0$. Действительно, в этом случае выписанная часть системы (2.3) является частным случаем системы (1.7).

Порождающая система имеет и другие периодические решения. В самом деле, при $\mu = 0$ в (2.1) гиперплоскости $\eta_s = \bar{\eta}_s = 0$ являются интегральными. Поэтому, если на порождающем решении $\eta_{v+1} = \dots = \eta_n = 0$, то достаточными условиями существования в (2.1) $2\pi k$ -периодического решения являются

$$\omega_\alpha + 2 \sum_{j=1}^v C_{\alpha j} r_j^0 = \frac{k_\alpha}{k}, \quad \omega_\beta + 2 \sum_{j=1}^v C_{\beta j} r_j^0 \neq \frac{l}{k}, \quad \det \|C_{\alpha j} r_j^0\|_1^v \neq 0 \quad (2.4)$$

$$k \in \mathbb{N}; \quad k_\alpha, l \in \mathbb{Z} \quad (\alpha = 1, \dots, v; \quad \beta = v+1, \dots, n)$$

Теорема 3. При выполнении (2.4) система (2.1) при достаточно малом μ имеет $2\pi k$ -периодическое решение, совпадающее с порождающим при $\mu = 0$.

Следствие. При $C_{ss} \neq 0$ и отсутствии резонансов до четвертого порядка включительно ляпуновские семейства периодических движений существуют почти для всех начальных условий за исключением счетного множества точек по r_s^0 .

В самом деле в автономной системе (2.1) при $C_{11} \neq 0$ любое решение порождающей системы на гиперплоскости $\eta_2 = \dots = \eta_n = 0$ является периодическим, если $\omega_1^* = \omega_1 + 2C_{11}r_1^0 \neq 0$, что выполняется при малых r_1^0 . А условие $l(\omega_\beta + 2C_{\beta 1}r_1^0) \neq k_1\omega_1^*$; $k_1, l \in \mathbb{Z}$ выделяет счетное множество точек r_1^0 , для которых периодические движения не продолжаемы по малому параметру μ по крайней мере по теории из разд. 1.

3. Резонанс четвертого порядка $4\omega = N$, $N \in \mathbb{N}$. Рассмотрим для простоты изложения случай двух переменных, когда в (1.1) $l = n = 1$. Обобщение результатов на случай произвольных чисел l и n ($l \geq n$) несложно и приводит к более громоздким вычислениям.

Систему в комплексно-сопряженных переменных $\eta, \bar{\eta}$ можно записать [1] в виде

$$\eta' = i \left[\omega + C_{1,0} \eta \bar{\eta} + C_{-1,1} (\eta \bar{\eta})^{-1} (\bar{\eta} e^{i\omega t})^4 \right] \eta + \mu H(\mu, \eta, \bar{\eta}, t) \quad (3.1)$$

где функция H является 2π -периодической по t , а $C_{1,0}, C_{-1,1}$ — действительные постоянные.

Выполним замену $\eta = z e^{i\omega t}$, $\bar{\eta} = \bar{z} e^{-i\omega t}$. Тогда

$$z' = i(C_{1,0} z^2 \bar{z} + C_{-1,1} \bar{z}^3) + \dots \quad (3.2)$$

где невыписанные члены имеют порядок μ и представляют собой 8π -периодические функции t (ниже полагаем $N = 1$). Порождающую систему, полученную из (3.2) при $\mu = 0$, удобно анализировать в полярных координатах $r, \theta : z = \sqrt{r} e^{i\theta}$, $\theta = 4\theta_1$. Имеем

$$r' = 2C_{-1,1} r^2 \sin \theta, \quad \theta' = 4(C_{1,0} + C_{-1,1} \cos \theta) r$$

Применяя к этой системе обобщение [1] теоремы Хейнбокля–Страбла [5] выводим: при $|C_{1,0}| > |C_{-1,1}|$ все движения периодические. Получим движения по эллипсам

$$r(\theta) = \frac{\lambda^*}{4C_{1,0}(1 + \varepsilon \cos \theta)}, \quad \theta = \lambda^* = 4r_0(C_{1,0} + C_{-1,1} \cos \theta_0), \quad \varepsilon = \frac{C_{-1,1}}{C_{1,0}} \quad (3.3)$$

(r_0, θ_0 – начальные значения переменных r, θ), причем, без ограничения общности, можно полагать $\theta_0 = 0$. Укажем, что эллипсы пересекают неподвижное множество ($\sin \theta = 0$) в двух точках.

Выделим среди движений (3.3) $8\pi k^*$ -периодические ($k^* \in \mathbb{N}$) по переменной t , для которых $\lambda^* k^* = s \in \mathbb{Z}$. “Амплитуды” этих движений находятся из соотношения

$$4r_0(C_{1,0} + C_{-1,1}) = s/k^*$$

Если $k^* = 1$, то при любом $s \in \mathbb{Z}$ имеем 8π -периодические по t движения, для которых “амплитуды” могут быть произвольно большими (с ростом $|s|$), начиная с величины

$$4r_0^{\min} = |C_{1,0} + C_{-1,1}|^{-1}$$

Таким образом, колебания с резонансной частотой ω происходят вне ограниченной области, заключенной внутри эллипса (3.3) с $r_0 = r_0^{\min}$. Что касается субгармонических колебаний ($k^* = 2, 3, \dots$), то их амплитуда может быть сколь угодно мала с ростом k^* .

Выясним, при каких условиях периодические движения (3.3) продолжаются по малому параметру μ . Для этого выполним в (3.2) замену $z = \sqrt{r}(\theta) \exp(i\theta_1)(1+x)$. Тогда в действительных переменных p, q ($x = p + iq$) получим

$$dp/d\theta = 2\varepsilon C_{-1,1}(p \sin \theta - q \cos \theta)r^2(\theta)/\lambda^* + \dots \quad (3.4)$$

$$dq/d\theta = 2C_{-1,0}[(1 + \varepsilon \cos \theta)p + \varepsilon q \sin \theta]r^2(\theta)/\lambda^* + \dots$$

Согласно теореме 1 отсутствие среди характеристических показателей $\pm k$ этой системы, равных $iN/(4|s|)$, $N \in \mathbb{N}$, гарантирует продолжение $8\pi k^*$ -периодического движения по μ . Определение k можно провести, построив на $\theta \in [0, 8\pi|s|]$ одно частное решение с начальными условиями, например, $p = 0, q = 1$. Однако, здесь задача будет решена с использованием интегралов порождающей системы.

Порождающая система – (3.2) при $\mu = 0$ – имеет интеграл энергии

$$V = 2C_{1,0}(z\bar{z})^2 + C_{-1,1}(z^4 + \bar{z}^4) = \text{const}$$

В окрестности периодического движения (3.3) интеграл запишется в виде

$$[(C_{1,0} + C_{-1,1} \cos \theta)p - C_{-1,1}q \sin \theta]r^2(\theta) + \dots = h(\text{const}) \quad (3.5)$$

где члены выше первого порядка относительно p, q не выписаны. Интеграл (3.5) позволяет взять в (3.4) вместо переменной p новую переменную h . Получим систему

$$dh/d\theta = + \dots, \quad dq/d\theta = 2[h + 2C_{1,0}\varepsilon q \sin \theta]/\lambda^* + \dots$$

с автоморфизмом $\theta \rightarrow -\theta, h \rightarrow h, q \rightarrow -q$. Очевидно, эта система удовлетворяет всем условиям теоремы 1.

Теорема 4. Пусть в системе (3.1) выполнено условие $|C_{1,0}| > |C_{-1,1}|$. Тогда при достаточно малых μ система (3.1) имеет счетное множество $8\pi k^*$ -периодических движений, близких к движениям (3.3). При этом “амплитуда” r_0 движений с резонансной частотой кратна величине r_0^{\min} .

Замечание. Учитывая, что при $|C_{1,0}| \leq |C_{-1,1}|$ движения порождающей системы не являются периодическими, можно утверждать, что все $8\pi k^*$ -периодические по t периодические движения продолжаются по малому параметру.

4. Резонанс второго порядка $2\omega = N$, $N \in \mathbb{N}$. Рассмотрим задачу о периодических движениях системы

$$\dot{\eta} = i\omega\eta + i[C_{1,0}\eta\bar{\eta} + C_{-1,2}\bar{\eta}^3 e^{-4i\omega t} + C_{2,1}\eta^3 e^{2i\omega t} + C_{0,-1}\eta\bar{\eta}^2 e^{-2i\omega t}] + \mu H(\mu, \eta, \bar{\eta}, t) \quad (4.1)$$

(комплексно-сопряженное уравнение опущено) с 2π -периодической по t функцией H и автоморфизмом $(t, \eta, \bar{\eta}) \rightarrow (t, \bar{\eta}, \eta)$; C_{sj} – действительные постоянные. Выполним замену $z = \eta \exp(-i\omega t)$. Тогда правые части полученной системы будут 4π -периодическими по t (для краткости полагаем $N = 1$) и в полярных координатах $r, \theta (z = \sqrt{r} \exp(i\theta_1), \theta = 2\theta_1)$ при $\mu = 0$ имеем

$$\dot{r} = 2(C_- \sin \theta + C_{-1,2} \sin 2\theta)r^2, \quad \dot{\theta} = 2\Delta(\theta)r \quad (4.2)$$

$$\Delta(\theta) = C_{1,0} + C_+ \cos \theta + C_{-1,2} \cos 2\theta, \quad C_{\pm} = C_{0,1} \pm C_{2,1}$$

Движения этой системы будут периодическими [1], если $\dot{\theta} \neq 0$ при $r \neq 0$ и любом θ . Поэтому необходимыми и достаточными условиями периодичности являются

$$D = C_+^2 - 8C_{-1,2}C_* \geq 0, \quad \|C_+| - \sqrt{D}| < 4\sqrt{C_{-1,2}}, \quad C_* = C_{1,0} - C_{-1,2} \quad (4.3)$$

В этом случае зависимость $r(\theta)$ определяется из соотношения

$$\frac{dr}{r} = \frac{C_- \sin \theta + C_{-1,2} \sin 2\theta}{\Delta(\theta)} d\theta = f(\theta)d\theta$$

Отсюда

$$r(\theta) = r_0 \exp \int_0^\theta f(\theta) d\theta, \quad \int_0^{2\pi} f(\theta) d\theta = 0$$

Зависимость $\theta(t)$ найдем, интегрируя соотношение

$$r_0 dt = f_1^{-1}(\theta) d\theta, \quad f_1(\theta) = 2\Delta(\theta) \exp \int_0^\theta f(\theta) d\theta$$

В силу 2π -периодичности функции $f_1(\theta)$ получим

$$r_0 t = [g_1 \theta + g_2(\theta)], \quad g_1 = \text{const}, \quad g_2(\theta + 2\pi) = g_2(\theta)$$

Отсюда следует, что при выполнении условия $r_0 k^* = g_1 s (k^* \in \mathbb{N}, s \in \mathbb{Z})$ движения будут 4π -периодическими по t . Поэтому, как и в случае резонанса четвертого порядка, амплитуда колебаний с резонансной частотой ($k^* = 1$) кратна $r_0^{\min} = g_1$, а субгармонические колебания могут иметь сколь угодно малую амплитуду.

Теперь, как и в случае резонанса четвертого порядка, положим $z = \sqrt{r(\theta)} \exp(i\theta_1) \times \times (1+x)$, $x = p + iq$. Тогда получим систему

$$dp/d\theta = [C_{-1,2}(p \sin 2\theta + 2q \cos 2\theta) + C_+(p \sin \theta - q \cos \theta)]/\Delta(\theta) + \dots$$

$$dq/d\theta = [C_{1,0}p + C_{-1,2}(p \cos 2\theta - 2q \sin 2\theta) + C_+ p \cos \theta - C_- q \sin \theta]/\Delta(\theta) + \dots \quad (4.4)$$

Невыписанные члены имеют порядок выше первого от p, q или зависят от μ и являются $4\pi|s|$ -периодическими функциями θ ($4\pi k^*$ -периодическими функциями t).

Теорема 5. Пусть в системе (4.1) выполнены условия (4.3). Тогда при достаточно малых μ (4.1) имеем счетное множество $4\pi k^*$ -периодических по t движений ($k^* \in \mathbb{N}$), если характеристические показатели системы (4.4) не равны $\pm iN/(2|s|)$, $N \in \mathbb{N}$.

Замечание. В случае $C_+ = 2C_-$ порождающая система имеет интеграл энергии и ее периодические движения продолжаются по малому параметру.

5. Резонанс 1 : 3. Опуская присоединенную нерезонансную подсистему, рассмотрим задачу о периодических движениях системы

$$\begin{aligned} \dot{\eta}_1 &= i(\omega_1 + A_{11}|\eta_1|^2 + A_{12}|\eta_2|^2)\eta_1 + iB_2\bar{\eta}_2^3 + \mu H_1(\mu, \bar{\eta}, \eta) \\ \dot{\eta}_2 &= i(-\omega_2 + A_{21}|\eta_1|^2 + A_{22}|\eta_2|^2)\eta_2 + iB_2\bar{\eta}_1\eta_2 + \mu H_2(\mu, \bar{\eta}, \eta) \end{aligned} \quad (5.1)$$

где A_{jk}, B_j, ω_j – действительные постоянные, $\omega_j > 0$, $\omega_1 = 3\omega_2$, а комплексно-сопряженная группа уравнений опущена.

Порождающая система, полученная из (5.1) при $\mu = 0$, всегда имеет периодическое решение, на котором

$$\eta_1 = i(\omega_1 + A_{11}|\eta_1|^2)\eta_1, \quad \eta_2 = 0 \quad (5.2)$$

Согласно теореме 3 система (5.1) при малых μ имеет периодические решения, близкие к (5.2). Также из теоремы 3 следует существование периодических движений, близких к решениям

$$\eta_1 = 0, \quad \dot{\eta}_2 = i(-\omega_2 + A_{22}|\eta_2|^2)\eta_2$$

если $B_1 = 0$.

Оказывается, в системе (5.1) возможны и другие – “резонансные” периодические движения. Для установления этого факта перейдем в порождающей системе к полярным координатам r, θ : $\eta_j = \sqrt{r_j} \exp(i\theta_j)$, $\bar{\eta}_j = \sqrt{r_j} \exp(-i\theta_j)$ ($j = 1, 2$). Получим

$$\begin{aligned} r_j &= 2B_j \sin \theta r_1^{1/2} r_2^{3/2} \quad (j = 1, 2) \\ \dot{\theta}_1 &= \omega_1 + A_{11}r_1 + A_{12}r_2 + B_1 r_1^{-1/2} r_2^{3/2} \cos \theta \\ \dot{\theta}_2 &= -\omega_2 + A_{21}r_1 + A_{22}r_2 + B_2 r_1^{1/2} r_2^{1/2} \cos \theta, \quad \theta = \theta_1 + 3\theta_2 \end{aligned} \quad (5.3)$$

причем последние два уравнения сводятся к одному уравнению для переменной θ

$$\dot{\theta} = A_1 r_1 + A_2 r_2 + (B_1 r_1^{-1/2} r_2^{3/2} + 3B_2 r_2^{1/2} r_1^{1/2}) \cos \theta, \quad A_j = A_{1,j} + 3A_{2,j}.$$

Качественное исследование полученной системы уравнений для r_1, r_2, θ [6] позволило, в частности, установить все случаи существования периодических движений. Пусть $B_1 B_2 > 0$, например, $B_{1,2} > 0$. Тогда (5.3) допускает частное решение, описываемое уравнениями

$$r = 2Br^2 \sin \theta, \quad \dot{\theta} = (A + 4B \cos \theta), \quad r_j = B_j r \quad (j = 1, 2) \quad (5.4)$$

$$A = A_1 B_1 + A_2 B_2, \quad B = B_1^{1/2} B_2^{3/2}$$

При выполнении условия $|A| > 4|B|$ все решения системы (5.4) будут периодическими движениями по эллипсам

$$r(\theta) = r_0 \sqrt{\frac{1 + \varepsilon}{1 + \varepsilon \cos \theta}}, \quad \varepsilon = 4 \frac{B}{A}$$

где r_0 – значение r при $\theta = 0$. В переменных $\eta, \bar{\eta}$ движение будет, вообще говоря,

условно-периодическим, причем

$$\dot{\theta}_1 = \omega_1 + (a_1 + B \cos \theta)r, \quad \dot{\theta}_2 = -\omega_2 + (a_2 + B \cos \theta)r, \quad a_j = \sum_{k=1}^2 A_{jk} B_k$$

и зависимость θ_j от θ определяется соотношениями

$$\theta_{1,2} = \pm \frac{\omega_{1,2}}{A r_0 \sqrt{1+\varepsilon}} [\alpha^* \theta + f_1(\theta)] + \frac{a_{1,2}}{A} [\beta^* \theta + f_2(\theta)] + \frac{B}{A} [\gamma^* \theta + f_3(\theta)] \quad (5.5)$$

Здесь $f_j(\theta)$ – 2π -периодические функции θ , а α^* , β^* , γ^* – средние за период значения функций

$$\alpha^* = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{d\theta}{\sqrt{1+\varepsilon \cos \theta}}, \quad \beta^* = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{d\theta}{1+\varepsilon \cos \theta}, \quad \gamma^* = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{\cos d\theta}{1+\varepsilon \cos \theta}$$

Поэтому решение будет периодическим, если выполняется условие

$$\omega_1^* k = \omega_2^* l, \quad \omega_{1,2}^* = \pm \frac{\omega_{1,2} \alpha^*}{A r_0 \sqrt{1+\varepsilon}} + \frac{a_{1,2} \beta^* + B \gamma^*}{A}$$

где k, l – целые числа, исключая нуль, причем, период по θ равен $|2\pi k / (\omega_1^* l)|$. Укажем также, что условие периодичности выполняется независимо от начального значения r_0 порождающего решения, если $k + 3l = 0$.

Для применения теорем 1,2 к установленным эллиптическим порождающим решениям перейдем в (5.1) к переменным p_j, q_j по формулам

$$\eta_j = \sqrt{|B_j| r(\theta)} e^{i\theta_j} (1 + x_j), \quad x_j = p_j + i q_j \quad (j = 1, 2)$$

причем зависимость $\theta_j(\theta)$ задается соотношениями (5.5). Получим:

$$\begin{aligned} \frac{dp_1}{d\theta} &= \varepsilon \frac{(3p_2 - p_1) \sin \theta + (q_1 + 3q_2) \cos \theta}{4(1 + \varepsilon \cos \theta)} + \dots \\ \frac{dq_1}{d\theta} &= \varepsilon \frac{2(A_{11} B_1 p_1 + A_{12} B_2 p_2)}{A(1 + \varepsilon \cos \theta)} + \varepsilon \frac{(3p_2 - p_1) \cos \theta - (q_1 + 3q_2) \sin \theta}{4(1 + \varepsilon \cos \theta)} + \dots \\ \frac{dp_2}{d\theta} &= \varepsilon \frac{(p_1 - p_2) \sin \theta - (q_1 + q_2) \cos \theta}{4(1 + \varepsilon \cos \theta)} + \dots \\ \frac{dq_2}{d\theta} &= \frac{2(A_{21} B_1 p_1 + A_{22} B_2 p_2)}{A(1 + \varepsilon \cos \theta)} + \varepsilon \frac{(p_1 - p_2) \cos \theta + (q_1 - q_2) \sin \theta}{4(1 + \varepsilon \cos \theta)} + \dots \end{aligned} \quad (5.6)$$

Невыписанные члены имеют порядок выше первого относительно p, q или зависят от μ .

Видно, что при $\varepsilon = 0$ линейная по p, q и свободная от μ часть в (5.6) независит от θ , характеристическое уравнение имеет две пары нулевых корней, каждую с одной группой решений, а автоморфизм удовлетворяет теореме 1. Следовательно, в случае $\varepsilon = 0$ система (5.1) при достаточно малых μ имеет счетное множество периодических движений, близких к круговым.

Для определения характеристических показателей при $\varepsilon \neq 0$ воспользуемся интегралами [6] порождающей системы

$$V = B_1 \eta_2 \bar{\eta}_2 - B_1 \eta_1 \bar{\eta}_1$$

$$W = A_1 B_2 |\eta_1|^4 + A_2 B_1 |\eta_2|^4 + 2B_1 B_2 (\eta_1 \eta_2^3 + \bar{\eta}_1 \bar{\eta}_2^3)$$

В окрестности эллиптического порождающего решения интегралы примут вид

$$(p_1 - p_2)r(\theta) + \dots = h_1$$

$$\{A_1 B_1 p_1 + A_2 B_2 p_2 + B[(p_1 + 3p_2)\cos\theta - (q_1 + 3q_2)\sin\theta]\}r^2(\theta) + \dots = h_2$$

где h_1, h_2 – произвольные постоянные. Можно убедиться, что эти интегралы разрешаются относительно p_1 и p_2 , если только выполнено условие $|A| > 4|B|$. Поэтому в системе (5.6) вместо переменных p_1 и p_2 можно взять новые переменные h_1 и h_2 . В результате оказывается, что линейная система имеет две пары нулевых характеристических показателей, каждая с одной группой решений, причем с точностью до линейных и свободных от μ членов получим

$$h_1 = 0 + \dots, \quad h_2 = 0 + \dots$$

В новых переменных $h_j, q_j (j = 1, 2)$ автоморфизм имеет вид $t \rightarrow -t, h \rightarrow h, q \rightarrow -q$ и все условия теоремы 1 выполнены.

Теорема 6. Если $|A| > 4|B|$, то при достаточно малом μ в системе (5.1) всегда существует счетное множество “резонансных” периодических движений, близких к эллиптическим и совпадающих с ними при $\mu = 0$.

Замечание. Наличие двух независимых интегралов позволяет продолжить по малому параметру все периодические движения, установленные [6] в порождающей системе. Аналогичная ситуация имеет место при произвольном m -частотном резонансе четвертого порядка, ибо в этом случае порождающая система имеет [7] m независимых интегралов.

6. Периодические движения в неограниченной задаче трех тел. Рассмотрим плоскую неограниченную задачу трех тел – задачу о движении трех материальных точек P_0, P_1, P_2 с массами M_0, M_1, M_2 , взаимно притягивающихся по закону Ньютона и все время двигающихся в одной и той же неподвижной плоскости. Была получена [8] функция Рауса задачи, причем в качестве позиционных координат выбраны: r – корень квадратный из полярного момента инерции, y – натуральный логарифм отношения двух сторон P_0P_1 и P_0P_2 треугольника $P_0P_1P_2$, ψ – угол между этими сторонами. Циклической переменной Φ является угол, отсчитываемый прямой P_0P_1 от некоторой неподвижной прямой в плоскости треугольника $P_0P_1P_2$. Имеем

$$R = r^2 + r^2 F_2 + F_1 - \frac{\beta^2}{4r^2} + \frac{1}{r} F_0, \quad F_2 = \mu S^{-2} (y^2 + \psi^2) \quad (6.1)$$

$$F_1 = -\beta S^{-1} \{ \mu_3 (\psi \cos \psi + y \sin \psi) - (\mu_2 + \mu_3) e^y \psi \}$$

$$F_0 = fM \sqrt{S/2} \{ \mu_1 e^{y/2} + \mu_2 e^{-y/2} + \mu_3 (e^y + e^{-y} - 2 \cos \psi)^{-1/2} \}$$

$$S = \mu_1 e^{-y} + \mu_2 e^y + \mu_3 (e^y + e^{-y} - 2 \cos \psi)$$

$$\mu_{i+j} = M_i M_j / M^2 \quad (i, j = 0, 1, 2; i \neq j), \quad \mu = \mu_0 \mu_1 + \mu_0 \mu_2 + \mu_1 \mu_2$$

где M – масса всей системы, β – циклическая постоянная, f – гравитационная постоянная.

Отличительные особенности данного описания задачи заключаются в следующем. Новыми параметрами задачи являются безразмерные произведения μ_{i+j} масс тел P_i и P_j , и эти параметры отражают ньютоновское взаимодействие этих тел. Уравнение движения для переменной r

$$2r'' = 2rF_2 + \frac{\beta^2}{2r^3} - \frac{1}{r^2} F_0 \quad (6.2)$$

фактически совпадает с фундаментальным соотношением в небесной механике –

уравнением Лагранжа–Якоби и в дифференциальной форме выражает факт сохранения механической энергии. И, наконец, задача описывается уравнениями Рауса, которые в то же время являются обратимыми относительно замены $(r, y, \psi) \rightarrow (r, y, -\psi)$.

Введение новых параметров позволяет в качестве предельного варианта при $\mu_3 = 0$ получить задачу

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left(\frac{r^2}{S^2} y' \right) + \frac{r^2}{S^3} (y'^2 + \psi'^2) \frac{\partial S}{\partial y} - \frac{\beta}{S^2} \psi' + \frac{1}{r} \frac{fM}{2\sqrt{2S}} (e^{-3y/2} - e^{3y/2}) &= 0 \\ \frac{d}{dt} \left(\frac{r^2}{S^2} \psi' \right) + \frac{\beta y'}{S^2} &= 0 \end{aligned} \quad (6.3)$$

которой отвечает случай отсутствия взаимодействия между телами P_1 и P_2 ; эти тела двигаются во вращающейся системе координат только под влиянием тела P_0 .

Уравнения (6.2), (6.3) допускают стационарное движение, в котором r, y, ψ' принимают постоянные значения. В таком движении тела P_1 и P_2 вращаются с постоянными угловыми скоростями ψ' и $\Phi' + \psi'$ вокруг центра масс тел P_0, P_1, P_2 , а значит, вокруг P_0 . При этом угловые скорости Φ' и ψ' связаны соотношением

$$2r^2\Phi' = \beta - \mu_2 r^2 \psi' \quad (6.4)$$

а движение происходит по окружностям.

Все стационарные решения системы (6.2), (6.3) определяются из уравнения

$$x^2 (-\mu_1^2 e^{-y/2} + \mu_2^2 e^{y/2}) - \beta x (\mu_1 e^{y/2} + \mu_1 e^{-y/2}) + \frac{\beta^2}{4} (e^{-3y/2} - e^{3y/2}) = 0 \quad (6.5)$$

где $x = r^2 \psi' / S$.

Исследуем различные возможные случаи.

1°. Пусть множитель при x^2 равен нулю. Тогда отношение расстояний $r_2/r_1 = (\mu_1/\mu_2)^2$. Если $\beta = 0$, то решением уравнения (6.5) является любое значение x . Отношения угловых скоростей и периодов в этом случае таковы:

$$\frac{\omega_2}{\omega_1} = \frac{\Phi' + \psi'}{\Phi'} = -\left(\frac{\mu_2}{\mu_1}\right)^3, \quad \left(\frac{T_1}{T_2}\right)^2 = \left(\frac{r_1}{r_2}\right)^3$$

Таким образом, в данном стационарном движении тела P_1 и P_2 вращаются в противоположных направлениях, причем выполняется закон Кеплера: квадрат отношения периодов равен кубу отношения радиусов.

Предположим теперь, что $\beta \neq 0$. Тогда для x находим единственное решение уравнения (6.5)

$$x = \frac{\beta}{4} \frac{\mu_2^3 - \mu_1^3}{\mu_1^2 - \mu_2^2}$$

Поэтому два тела равной массы ($\mu_1 = \mu_2$) движутся с одинаковой угловой скоростью по одной и той же окружности, ибо для такой системы $\psi' = 0$. Пусть $\mu_1 \neq \mu_2$. Тогда

$$\frac{\psi'}{\Phi'} = \frac{\mu_*^6 - 1}{2\mu_*^3 [2 + \mu_* (1 - \mu_*^3)]} = f(\mu_*), \quad \mu_* = \frac{\mu_2}{\mu_1} = \frac{M_2}{M_1}$$

Если $\mu_* \ll 1$, то $\omega_2/\omega_1 < 0$ и вращения происходят в противоположных направлениях. При этом тело P_2 находится на окружности большего радиуса чем тело P_1 . Если теперь $\mu_* \rightarrow \infty$, то $\omega_2/\omega_1 \rightarrow -1/2$ и движение тел P_2 и P_1 близко к резонансному.

2°. Пусть в (6.5) коэффициент при x^2 отличен от нуля. Тогда x – корни квадратного уравнения и имеют вид

$$x = \frac{\mu_1 e^{y/2} + \mu_2 e^{-y/2} \pm (\mu_1 e^{-y} + \mu_2 e^y)}{2(-\mu_1^2 e^{-y/2} + \mu_2^2 e^{y/2})} \beta$$

Получим два семейства стационарных движений: каждому значению y при любых μ_1, μ_2 , не обращающих в нуль знаменатель, отвечают два значения угловой скорости $\dot{\psi}$ движения P_2 относительно P_1 . Вычислим

$$\frac{\dot{\psi}}{\dot{\Phi}} = - \frac{e^{y/2} + \mu_* e^{-y/2} \pm (e^{-y} + \mu_* e^y)}{e^{-y/2} + \mu_* e^{3y/2} \pm \mu_* (1 + \mu_* e^{2y})} (e^{-y} + \mu_* e^y) = f_1(\mu_*)$$

При $\mu_* \rightarrow 0$ имеем $f_1(\mu_*) \rightarrow -(1 \pm e^{-3y/2})$, а при $\mu_* \rightarrow \infty$ функция $f_1(\mu_*)$ стремится к $\mp (1 + e^{-3y/2})$. Отсюда следует, что в случае, когда одна из масс M_1, M_2 много больше другой массы, возможны вращения тел как в одном направлении, так и в противоположных направлениях. В случае же вращения тел с одинаковой угловой скоростью имеем $r_1 = r_2$.

Пусть теперь μ_* – конечная величина, возможно, достаточно большая. Отнесем тело P_2 на бесконечность. Тогда $y \rightarrow \infty$ и $\dot{\psi}/\dot{\Phi} \rightarrow -1$. Получим вариант задачи, который описывает движение Луны P_1 с угловой скоростью $\dot{\Phi}$ вокруг Земли P_0 . В этом варианте P_2 представляет Солнце, а угловая скорость вращения Земли вокруг Солнца много меньше угловой скорости вращения Луны вокруг Земли.

Составим теперь уравнения в вариациях для системы (6.2), (6.3) в окрестности рассмотренных стационарных движений. Не выписывая явно эти громоздкие уравнения, обозначим только их структуру

$$\delta\ddot{\psi} = -\beta/r^2 \delta y$$

$$\delta\ddot{r} = a\delta\dot{\psi} + a_{11}\delta r + a_{12}\delta y, \quad \delta\ddot{y} = b\delta\dot{\psi} + a_{21}\delta r + a_{22}\delta y$$

где a, b, a_{ij} – некоторые постоянные коэффициенты, зависящие от параметров μ_1, μ_2 и рассматриваемого стационарного движения.

Видно, что эта система имеет пару нулевых характеристических показателей с одной группой решений, а автоморфизм системы удовлетворяет теореме 1. Остальные характеристические показатели определяются как корни биквадратного уравнения. Эти числа зависят от параметров μ_1, μ_2 и будут критическими, в смысле невозможности продолжить по μ_3 периодическое решение системы (6.2), (6.3), только для счетного множества значений μ_1, μ_2 .

Теорема 7. При достаточно малом значении параметра μ_3 плоская неограниченная задача трех тел имеет “круговые” периодические решения, в которых тела P_1 и P_2 вращаются вокруг P_0 с постоянной (с точностью порядка μ_3) угловой скоростью по кривым, близким к окружностям. При этом движения тел P_1 и P_2 могут быть как в одном, так и в противоположных направлениях.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (94-010-1674а).

ЛИТЕРАТУРА

1. *Матвеев М.В., Тхай В.Н.* Устойчивость периодических обратимых систем // ПММ. 1993. Т. 57. Вып. 1. С. 3–11.
2. *Пуанкаре А.* Избр. тр. I. Новые методы небесной механики. М.: Наука, 1971. 771с.
3. *Малкин И.Г.* Некоторые задачи теории нелинейных колебаний. М.: Гостехиздат, 1956. 491с.
4. *Ляпунов А.М.* Общая задача об устойчивости движения. Л.; М.: ОНТИ, 1935. 386с.
5. *Heinbockel J.H., Struble R.A.* Periodic solutions for differential systems with symmetries // J. Societ. Indust. Appl. Math. 1965. V. 13. № 2. P. 425–440.
6. *Тхай В.Н.* Качественное исследование обратимой системы при резонансе $1 : 3$ // Некоторые задачи динамики механических систем. М.: Моск. авиац. ин-т, 1991. С. 50–56.
7. *Тхай В.Н.* Обратимость механических систем // ПММ. 1991. Т. 55. Вып. 4. С. 578–586.
8. *Тхай В.Н.* Плоская неограниченная задача трех тел // Астрон. журн. 1987. Т. 64. Вып. 4. С. 860–864.

Москва

Поступила в редакцию
2.III.1994