

УДК 539.3

© 1995 г. А.В. Шитиков

## О ВАРИАЦИОННОМ ПРИНЦИПЕ ПОСТРОЕНИЯ УРАВНЕНИЙ УПРУГОПЛАСТИЧНОСТИ ПРИ КОНЕЧНЫХ ДЕФОРМАЦИЯХ

Для построения определяющих уравнений упругопластического течения при конечных деформациях предлагается вариационный принцип максимума диссипации механической энергии, основанный на предположении о том, что часть диссипации связана с изменением тензора внутренних переменных. С использованием ранее предложенного разбиения полного метрического тензора на упругую и пластическую части (но без привлечения понятия скорости пластической деформации) получены искомые уравнения для изотермического процесса. Система дифференциальных уравнений включает уравнения для тензора внутренних переменных.

Ранее получены [1] определяющие уравнения для упругопластических сред при конечных деформациях, обеспечивающие независимость разбиения полных деформаций на упругие и пластические и тензора напряжений от пути деформирования в упругой области. При этом понятия скорости пластической деформации и объективной производной тензора по времени не постулировались. Для замыкания системы уравнений при активном нагружении использовался принцип Мизеса и вводилось определение скорости пластической деформации, которое предлагалось использовать для записи кинетических уравнений параметров истории. Однако при конечных деформациях применение принципа Мизеса представляется недостаточно обоснованным, в частности в силу существования различных возможностей введения понятия скорости пластической деформации [1, 2]. То или иное определение скорости пластической деформации вводят и в подходах, не использующих принцип Мизеса [3].

Пусть внутренняя энергия на единицу массы  $U = U(E, G, S, \kappa)$  зависит от метрического тензора полных деформаций  $G$ , тензора упругих деформаций  $E$ , энтропии единицы массы  $S$  и некоторого тензора внутренних переменных  $\kappa$ , определение которого дадим ниже. Обозначения всех величин, если это не оговорено специально, совпадают с обозначениями работы [1]. Используются ссылки на формулы из [1]. Внутри поверхности нагружения  $\varphi(E, G, S, \kappa) = 0$  тензоры  $G$  и  $E$  удовлетворяют уравнениям [1]

$$G \cdot + G \cdot W + W^T \cdot G = 0, \quad W = \partial v / \partial x$$

$$E \cdot + E \cdot W - R \cdot E = 0, \quad (\cdot) \cdot = v \cdot \partial(\cdot) / \partial x + \partial(\cdot) / \partial t \quad (1)$$

где  $v$  – вектор скорости перемещений, антисимметричный тензор  $R$  определяется условием симметрии тензора  $E$  (см. (8) [1]).

Естественно предположить, что закон изменения симметричного тензора второго ранга  $\kappa$  в упругой области совпадает с законом изменения тензора пластических деформаций  $P$  (см. (1) [1] и (9) [1]), т.е. сводится к таким же ортогональным преобразованиям:

$$\kappa \cdot = R \cdot \kappa - \kappa \cdot R \quad (2)$$

Последнее уравнение обеспечивает независимость тензора  $\kappa$  от пути разгрузки и удовлетворяет требованию объективности, т.е. является инвариантным относительно жестких вращений.

Пусть переход во вращающуюся систему координат описывается ортогональным тензором  $Q$ :

$$dx' = Q \cdot dx, \quad Q \cdot Q^T = I \quad (3)$$

Используя закон изменения тензора дисторсии  $A = \partial x_0 / \partial x$  при переходе во вращающуюся систему координат  $A = A' \cdot Q$ , где  $A' = \partial x_0 / \partial x'$ , и уравнение (16) [1]:  $A \cdot + A \cdot W = 0$ , получим  $(A') \cdot + A' \cdot W' = 0$ , где

$$W' = Q \cdot W \cdot Q^T + Q \cdot \dots \quad (4)$$

Из выражений (4) и (8) || вытекает закон преобразования тензора  $R$

$$R' = Q \cdot R \cdot Q^T + Q \cdot Q^T \quad (5)$$

Используя это равенство, получаем

$$(k') \cdot + k' \cdot R' - R' \cdot k' = Q \cdot (k \cdot + k \cdot R - R \cdot k) \cdot Q^T \quad (6)$$

где  $k' = Q \cdot k \cdot Q^T$ , что и доказывает объективность уравнения (2). Аналогично показывается объективность уравнений (1).

Закон сохранения энергии для случая безмоментной среды и отсутствия массовых сил можно представить в виде

$$\rho U \cdot = \sigma \cdot \cdot W^T - I \cdot \cdot \partial q / \partial x \quad (7)$$

где  $\sigma$  – тензор напряжений Коши,  $\rho$  – плотность среды  $q$  – вектор потока тепла. Через свободную энергию  $F(E, G, T, k) = U - TS$  ( $T$  – абсолютная температура; здесь функция  $F$  не совпадает с аналогичной в работе [1], так как в [1]  $F = F(E, P, T)$ ) уравнение (7) можно записать в виде

$$TS \cdot + F_k \cdot \cdot (k \cdot + k \cdot R - R \cdot k) + \frac{1}{\rho} \left( I \cdot \cdot \frac{\partial q}{\partial x} \right) = D; \quad S = - \frac{\partial F}{\partial T} \quad (8)$$

$$D = \frac{1}{\rho} \sigma \cdot \cdot W^T - F_G \cdot \cdot G \cdot - F_E \cdot \cdot E \cdot + F_k \cdot \cdot (k \cdot R - R \cdot k) \quad (9)$$

Здесь  $F_k = \partial F / \partial k$ ,  $F_E = \partial F / \partial E$ ,  $F_G = \partial F / \partial G$  – симметричные тензора второго ранга,  $D$  имеет смысл мощности диссипации на единицу массы, которая складывается из мощности внутренних источников тепла  $TS \cdot + \rho^{-1} I \cdot \cdot \partial q / \partial x$  и добавки  $F_k \cdot \cdot (k \cdot + k \cdot R - R \cdot k)$ , имеющей смысл энергии, затрачиваемой в единицу времени на перестройку внутренней структуры единицы массы элемента. Таким образом, постулирована возможность введения такого тензора  $k$ , что данная энергия выражается указанным способом. Это можно рассматривать как определение тензора  $k$ .

Обе эти составляющие мощности диссипации механической энергии определялись экспериментально [4], причем отмечалось, что известные варианты теории течения при конечных деформациях неадекватно описывают такой процесс.

Условие  $D = 0$  при любых процессах внутри поверхности нагружения определяет связь тензора  $\sigma$  с параметрами состояния  $E, G, T, k$ .

Условие экстремальности функционала

$$\int_{t_1}^{t_2} D dt \quad (10)$$

позволяет получить уравнения для  $E, T, k$  в активной области.

Пусть элемент среды разгружается, тогда при помощи формул (1), (2) и (8) [1] выражение (9) для мощности диссипации преобразуем к виду

$$D = [\rho^{-1} (\sigma - \sigma_1) + 2(G \cdot F_G + E \cdot F_E + k \cdot F_k)^a] \cdot \cdot W^T \quad (11)$$

$$\sigma_1 = -\rho \{ E \cdot F_E + 2G \cdot F_G + 2(J_1 J_2 - J_3)^{-1} [\Phi^a \cdot (J_1^2 E - J_1 E^2) + E \cdot \Phi^a \cdot E^2] \}^c \quad (12)$$

$$\Phi^a = -(2\kappa \cdot F_\kappa + E \cdot F_E)^a \quad (13)$$

$$J_1 = I \cdot E, \quad J_2 = \frac{1}{2}(J_1^2 - E \cdot E), \quad J_3 = \frac{1}{3}\left(I \cdot E^3 + \frac{1}{2}J_1^3 - \frac{3}{2}J_1 E \cdot E\right) \quad (14)$$

Индексы  $s$  и  $a$  означают симметричную и антисимметричную части тензора соответственно. Так как условие  $D = 0$  должно выполняться при любых скоростях деформации  $W$ , то

$$\sigma = \sigma_1(E, G, T, \kappa), \quad (G \cdot F_G + E \cdot F_E + \kappa \cdot F_\kappa)^a = 0 \quad (15)$$

Здесь учтено требование симметрии тензора  $\sigma$ . При помощи последнего соотношения из (13) имеем  $\Phi = E \cdot F_E + 2G \cdot F_G$ , так что производные свободной энергии по компонентам тензора  $\kappa$  исключаются из выражения для  $\sigma$ . Требование равенства нулю напряжений при отсутствии упругих деформаций ( $E = I$ ) и стандартной температуре ( $T = T_0$ ) приводит к условию  $\Phi_{E \rightarrow I, T \rightarrow T_0}^c = 0$ .

Используя тождество Кейли – Гамильтона  $E^3 - J_1 E^2 + J_2 E - J_3 I = 0$  выражение (12) для тензора напряжений можно преобразовать к виду, аналогичному, приведенному в работе [1]

$$\sigma = -\rho(J_1 J_2 - J_3)^{-1} [(J_1^2 + J_2) E \cdot \bar{F}_E \cdot E + J_1 J_3 \bar{F}_E + E^2 \cdot \bar{F}_E \cdot E^2 - J_3 (E \cdot \bar{F}_E + \bar{F}_E \cdot E) - J_1 (E \cdot \bar{F}_E \cdot E^2 + E^2 \cdot \bar{F}_E \cdot E)] \quad (16)$$

$$\bar{F}_E = \partial \bar{F} / \partial E = F_E + E^{-1} \cdot G \cdot F_G + F_G \cdot G \cdot E^{-1} \quad (17)$$

Формула (16) полностью совпадает с формулой (13) [1] при замене в последней  $F \rightarrow \bar{F}$ , причем  $\bar{F} = \bar{F}(E, P, T, \kappa) = F(E, E \cdot P \cdot E, T, \kappa)$ .

Рассмотрим процесс активного нагружения. Полагая, что связь напряжений с деформациями (15) справедлива и в этом случае, из первого соотношения (1) и (9) имеем

$$D = -F_E \cdot (E \cdot + E \cdot + EW - R \cdot E) \quad (18)$$

Уравнения для  $E$ ,  $\kappa$  и  $T$  найдём из требования максимума функционала (10) на любом отрезке времени активного процесса при условиях

$$\tau = TS \cdot + F_\kappa \cdot (\kappa \cdot + \kappa \cdot R - R \cdot \kappa) + \frac{1}{\rho} \left( I \cdot \frac{\partial q}{\partial x} \right) - D = 0 \quad (19)$$

$$\bar{\varphi}(E, G, T, \kappa) = \varphi(E, G, S(E, G, T, \kappa), \kappa) = 0 \quad (20)$$

$$(E \cdot W - R \cdot E)^a = 0 \quad (21)$$

Равенство (21) определяет связь (8) [1] тензора  $R$  с  $E$  и  $W$ . Его включение в перечень условий позволяет избежать достаточно громоздкого дифференцирования тензора  $R(E, W)$  по компонентам тензора  $E$ .

Таким образом, требуется найти безусловный экстремум функционала Лагранжа  $\int_{t_1}^{t_2} L(t) dt$ , где

$$L(t) = D - \lambda \bar{\varphi} - \nu \tau - \Lambda \cdot (E \cdot W - R \cdot E) \quad (22)$$

$\Lambda$  – антисимметричный тензор второго ранга. Варьирование производим по переменным  $E$ ,  $\kappa$ ,  $T$ ,  $R$ , считая  $G$ ,  $W$  и  $\partial q / \partial x$  заданными функциями времени.

Ограничимся в данной работе случаем изотермического процесса, тогда

$$L = -F_E \cdot (E \cdot + E \cdot W - R \cdot E) - \lambda \bar{\varphi} - \Lambda \cdot (E \cdot W - R \cdot E) \quad (23)$$

а условие  $\tau = 0$  определяет приток тепла в элемент, необходимый для поддержания заданной температуры. Тензоры  $E$ ,  $\kappa$ ,  $\Lambda$  должны удовлетворять уравнениям Эйлера

$$\frac{\partial L}{\partial \kappa} = 0, \quad \frac{\partial L}{\partial R} = 0, \quad \left( \frac{\partial L}{\partial E} \right) - \frac{\partial L}{\partial E} = 0 \quad (24)$$

При варьировании функционала значения  $E(t_1) = E_1$ ,  $E(t_2) = E_2$  считаются заданными, а тензор  $\kappa$  в моменты времени  $t_1$  и  $t_2$  не фиксирован. Поскольку функция (23) не зависит от  $\kappa$ , то условия трансверсальности выполняются автоматически.

Рассмотрим условие  $\partial L / \partial \kappa = 0$ :

$$\frac{\partial^2 F}{\partial \kappa \partial E_{ij}} (E \cdot + E \cdot W - R \cdot E)_{ij} + \lambda \frac{\partial \bar{\varphi}}{\partial \kappa} = 0 \quad (25)$$

Это уравнение определяет упругие деформации в активной области только если тензор четвертого ранга  $\partial^2 F / \partial \kappa \partial E$  не равен нулю тождественно, т.е. если в разложении свободной энергии имеется зависимость от смешанных инвариантов  $E$  и  $\kappa$ . Можно считать, что в этом случае

$$\kappa = \kappa(F_E, E, G, T) \quad (26)$$

Используя последнее соотношение, перейдем от функции нагружения  $\bar{\varphi}(E, G, T, \kappa)$  к функции

$$\varphi_1(E, G, T, F_E) \equiv \bar{\varphi}(E, G, T, \kappa(F_E, E, G, T)) \quad (27)$$

Тогда

$$\frac{\partial \bar{\varphi}}{\partial \kappa} = \left( \frac{\partial \varphi_1}{\partial F_E} \right)_{ij} \frac{\partial (F_E)_{ij}}{\partial \kappa} = \frac{\partial^2 F}{\partial \kappa \partial E_{ij}} \left( \frac{\partial \varphi_1}{\partial F_E} \right)_{ij}$$

и из уравнения (25) следует уравнение для  $E$  при активном нагружении

$$E \cdot + E \cdot W - R \cdot E + \lambda \partial \varphi_1 / \partial F_E = 0 \quad (28)$$

Так как третье уравнение (1) удовлетворяет принципу объективности, то и (28) удовлетворяет этому принципу.

Последнее уравнение (24) при учете соотношений (27), (28) дает

$$F_E - [W \cdot (F_E + \Lambda) - (F_E + \Lambda) \cdot R]^c - \lambda \partial \varphi_1 / \partial E = 0 \quad (29)$$

Используя формулы (4), (5), можно показать объективность этого уравнения.

Наконец, из условия  $\partial L / \partial R = 0$  получим уравнение для определения  $\Lambda$

$$\Lambda \cdot E + E \cdot \Lambda = F_E \cdot E - E \cdot F_E \quad (30)$$

совпадающее по структуре с (7) [1]. Его решение имеет вид

$$\Lambda = (J_1 J_2 - J_3)^{-1} [(F_E \cdot E - E \cdot F_E) J_1^2 + (E^2 \cdot F_E - F_E \cdot E^2) J_1 - E^2 \cdot F_E \cdot E + E \cdot F_E \cdot E^2] \quad (31)$$

Уравнения (1) и (28)–(30) в совокупности позволяют проследить изменение переменных  $G, E, \kappa$  при заданных скоростях  $W(t)$ .

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (93-013-16921).

## ЛИТЕРАТУРА

1. Шитиков А.В., Быковцев Г.И. Конечные деформации упругопластических сред // Докл. АН СССР. 1990. Т. 311. № 1. С. 59–62.
2. Седов Л.И. Понятие разных скоростей изменения тензоров // ПММ. 1960. Т. 24. № 3. С. 393–398.
3. Левитас В.И. Большие упругопластические деформации материалов при высоком давлении. Киев: Наук. думка, 1987. 231 с.
4. Chrysochoos A. Bilan énergétique en élastoplasticité grandes déformations // C.r. Acad. sci. 1985. Ser. 2. V. 300. № 20. P. 985–990.

Екатеринбург

Поступила в редакцию  
5.1.1994