

последовательность $\{x_k\}$ функций, равномерно непрерывных на $(-h, 0]$, равномерно, с экспоненциальной скоростью, сходится к функции \bar{x} , также равномерно непрерывной на $(-h, 0]$.

Переходя к пределу при $k \rightarrow \infty$ в формуле $x_{t_{k+1}} = Px_{t_k}$, получаем, что если принять \bar{x} за начальную функцию, то соответствующее решение задачи (1)–(3) оказывается периодическим. Таким образом, функцию \bar{x} можно продолжить на всю ось t до периодического решения импульсного ЗДУ (1), (2); период \bar{x} равен $\lim_{k \rightarrow \infty} (t_{k+1} - t_k)$. Асимптотический "выход" $x(t)$ на $\bar{x}(t)$ при $t \rightarrow \infty$ теперь вытекает из автономности импульсного ЗДУ (1), (2). Единственность периодического решения следует из возможности применения к двум таким решениям леммы 1, чем завершается доказательство теоремы 3.

Неравенства $h \leq h_*$ и (8), обеспечивающие существование устойчивого предельного цикла, представляются слишком ограничительными и желательно их по возможности ослабить; в частности, исследовать случай $h = \infty$. Интересно также получить рассматриваемое здесь импульсное ЗДУ как предел более реалистической сингулярно возмущенной системы с высокой, но конечной скоростью изменения состояния при достижении критических ситуаций.

ЛИТЕРАТУРА

1. *Lakshmikantham V., Bainov D.D., Simeonov P.S.* Theory of impulsive differential equations. Singapore: World Scientific, 1989. 273 p.

Москва

Поступила в редакцию
17.VI.1993

УДК 531.36

© 1994 г. С.П. Сосницкий

О ДЕЙСТВИИ ПО ГАМИЛЬТОНУ КАК ФУНКЦИИ ФАЗОВЫХ ПЕРЕМЕННЫХ

Для некоторых классов консервативных систем находится в явном виде действие по Гамильтону как функция фазовых координат и времени. Рассматривается применение функции действия к вопросам исследования устойчивости консервативных систем. Показано, что уже из самого представления функции действия по Гамильтону в явном виде могут быть сделаны полезные заключения о качественном характере поведения решений рассматриваемых систем.

1. Введение. Как известно [1], уравнения Лагранжа

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} - \frac{\partial L}{\partial q} = 0 \quad (1.1)$$

могут быть получены из условия стационарности действия по Гамильтону

$$\delta S = \delta \int_0^{t_1} L(\tau, q, \dot{q}) d\tau = 0 \quad (1.2)$$

что дает основание считать действие S носителем информации о системах, описываемых уравнениями (1.1).

Исходя из данного факта и предполагая ниже консервативность системы (1.1), заменим в выражении действия S фиксированное значение t_1 на текущее t и будем рассматривать S как

характеризующую истинное движение системы величину – функцию действия

$$S = \delta \int_0^t L(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) dt \quad (1.3)$$

Ограничимся случаем, когда $L(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) \in C^2(D \times R^n)$ (D – область в R_q^n) и решения системы (1.1) с началом в $D \times R^n$ продолжаемы на всю ось $t \in R$. Данные условия, не нарушая общности рассмотрения для исследуемых ниже задач, позволяют функцию действия S представить в виде [2–4]

$$S = S^*(\tau, \mathbf{q}(\tau), \dot{\mathbf{q}}(\tau)) \Big|_0^t \in C_{t, \mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}}^{(1,1,1)}(R \times D \times R^n) \quad (1.4)$$

Если же воспользоваться гамильтоновой формой уравнений (1.1)

$$\dot{\mathbf{q}} = \partial H / \partial \mathbf{p}, \quad \dot{\mathbf{p}} = -\partial H / \partial \mathbf{q} \quad (1.5)$$

то функции действия S на основании (1.4), (1.5) можно также придать вид

$$S = S_1^*(\tau, \mathbf{q}(\tau), \mathbf{p}(\tau)) \Big|_0^t \in C_{t, \mathbf{q}, \mathbf{p}}^{(1,1,1)}(R \times D \times R^n) \quad (1.6)$$

Применение S в представлении (1.4) или (1.6) оказывается эффективным при исследовании устойчивости консервативных систем [2–4].

Поскольку по самому определению функции действия S

$$dS/dt = L(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) = L^*(\mathbf{q}, \mathbf{p}) \quad (1.7)$$

то рассматривая S в виде (1.6) как функцию обобщенных координат \mathbf{q} , импульсов \mathbf{p} и времени t , на основании (1.5), (1.7) приходим к уравнению

$$\frac{\partial S}{\partial t} + \frac{\partial S}{\partial \mathbf{q}} \frac{\partial H}{\partial \mathbf{p}} - \frac{\partial S}{\partial \mathbf{p}} \frac{\partial H}{\partial \mathbf{q}} = L^*(\mathbf{q}, \mathbf{p}) \quad (1.8)$$

Последнее можно интерпретировать как линейное уравнение в частных производных первого порядка, которому должна удовлетворять функция $S(t, \mathbf{q}, \mathbf{p})$.

Как известно [5], всякое дифференциальное уравнение в частных производных первого порядка имеет решение, зависящее от произвольной функции. Поэтому класс решений уравнения (1.8) более широкий по сравнению с функцией действия по Гамильтону S в виде (1.6). Не исключено, в частности, что в конкретной ситуации, связанной с исследованием устойчивости, может оказаться полезным использование любого решения уравнения (1.8), не обязательно сводящегося к функции действия $S(t, \mathbf{q}, \mathbf{p})$. Тем не менее ниже ограничимся рассмотрением классов консервативных систем, для которых можно определить явным образом именно функцию действия S .

2. Линейные системы. Будем считать, что исходный лагранжиан L имеет вид

$$L = L_2 + L_1 + L_0 = \frac{1}{2} \dot{\mathbf{q}}^T A \dot{\mathbf{q}} + \mathbf{f}(\mathbf{q}) \dot{\mathbf{q}} + L_0(\mathbf{q})$$

где A – постоянная матрица, причем квадратичная форма $\dot{\mathbf{q}}^T A \dot{\mathbf{q}}$ положительно определена, вектор-функция $\mathbf{f}(\mathbf{q})$ линейна относительно \mathbf{q} , $L_0(\mathbf{q})$ – квадратичная форма.

Представляя лагранжиан L в форме

$$L = \mathbf{p} \dot{\mathbf{q}} - H = (\mathbf{p} \dot{\mathbf{q}}) - \mathbf{q} \dot{\mathbf{p}} - H = (\mathbf{p} \dot{\mathbf{q}}) + \mathbf{q} \frac{\partial H}{\partial \mathbf{q}} - H = (\mathbf{p} \dot{\mathbf{q}}) - L, \quad \mathbf{p} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\mathbf{q}}} \quad (2.1)$$

где H – соответствующий системе (1.1) гамильтониан, согласно (1.3), (2.1) имеем

$$S = \frac{1}{2} \mathbf{p} \mathbf{q} \Big|_0^t \quad (2.2)$$

Итак, в случае линейных лагранжевых систем вычисление функции действия по Гамильтону как функции фазовых переменных и времени t осуществляется довольно просто.

При этом важно отметить, что для получения выражения (2.2) консервативность системы не используется. Последнее обстоятельство позволяет заключить, что и для неавтономных лагранжевых линейных систем выражение (2.2) также справедливо.

Поскольку функция S в виде (2.2) от t явно не зависит, то на основании выражения

$$\frac{dS}{dt} = L = \frac{1}{2} \mathbf{p}^T \mathbf{A}^{-1} \mathbf{p} + L_0 - \frac{1}{2} \mathbf{f}^T \mathbf{A}^{-1} \mathbf{f} \quad (2.3)$$

приходим к линейному аналогу критерия Г.К. Пожарицкого [6], обобщенного затем на существенно нелинейные системы в работах [7, 8].

Как убедимся ниже, и в нелинейном случае существуют системы, для которых вычисление функции действия по Гамильтону S в явном виде также не составляет проблемы.

3. Натуральные системы. В рассматриваемом случае лагранжиан определяется выражением [1]

$$L = T(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) - \Pi(\mathbf{q}) = \frac{1}{2} \dot{\mathbf{q}}^T \mathbf{A}(\mathbf{q}) \dot{\mathbf{q}} - \Pi(\mathbf{q}) \quad (3.1)$$

где величина $T(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}})$ соответствует кинетической энергии системы, $\Pi(\mathbf{q})$ – потенциальной.

Предположим, что выполняются следующие условия: 1) \mathbf{A} – постоянная матрица; 2) $\Pi(\mathbf{q}) = \Pi_k(\mathbf{q})$ – однородная функция степени k : $\Pi_k(\lambda \mathbf{q}) = \lambda^k \Pi_k(\mathbf{q})$.

Поскольку при учете (2.1) в этом случае

$$L = (\mathbf{p}\mathbf{q})' + \mathbf{q} \partial \Pi_k / \partial \mathbf{q} - H \quad (3.2)$$

то на основании (3.2) и теоремы Эйлера об однородных функциях имеем

$$L = (\mathbf{p}\mathbf{q})' + k \Pi_k - H = (\mathbf{p}\mathbf{q})' + k \Pi_k / 2 + k(\Pi_k - h) / 2 + kh / 2 - H = (\mathbf{p}\mathbf{q})' - kL / 2 + h(k / 2 - 1) \quad (3.3)$$

Из (3.3) получаем

$$S = \frac{2}{k+2} \mathbf{p}\mathbf{q} \Big|_0^t + h \frac{k-2}{k+2} t, \quad k \neq -2. \quad (3.4)$$

Как видим, фазовые переменные \mathbf{q} , \mathbf{p} и время в выражении (3.4) разделяются. Если, в частности, положить в (3.4) $k = 2$, то приходим к равенству (2.2).

Если же $k = -2$, то в рамках рассматриваемой схемы определить функцию действия S в явном виде не представляется возможным.

Можно проверить, что функция S соответственно в формах (2.2), (3.4) доставляет примеры интегралов уравнения в частных производных (1.8).

Поскольку в задаче n тел [9] лагранжиан L удовлетворяет оговоренным выше условиям 1, 2, то в данном случае, по крайней мере для неособых траекторий, исключающих соударение тел, согласно равенству (3.4) (в котором нужно положить $k = -1$) имеем

$$S = 2 \mathbf{p}\mathbf{q} \Big|_0^t - 3ht \quad (3.5)$$

В частности, на основании (1.3), (3.5) заключаем, что речь об устойчивости по Лагранжу в задаче n тел может идти лишь в случае, когда $T + \Pi = h < 0$, так как на любой траектории рассматриваемой системы лагранжиан L неотрицателен, и, стало быть, при $h > 0$ и $t \rightarrow \infty$ величина $\mathbf{p}\mathbf{q}$ согласно (3.5) также стремится к бесконечности.

Данное заключение, основывающееся на представлении функции действия по Гамильтону в явном виде, отражает смысл теоремы Якоби об отрицательности энергии для устойчивых по Лагранжу движений в задаче n тел [10, 11].

Полученное выше выражение (3.4) для функции действия S относится ко всей области существования решений рассматриваемой натуральной системы. Если же ограничиться локальным исследованием натуральных систем, например в окрестности положения равновесия, то выражение для функции действия можно получить и при более общих предположениях в отношении $T(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}})$ и $\Pi(\mathbf{q})$.

Итак, без ограничения общности рассмотрения будем считать, что точка $\mathbf{q} = \dot{\mathbf{q}} = \mathbf{0}$ – исследуемое положение равновесия. Предположим, что $T(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) = \dot{\mathbf{q}}^T \mathbf{A}(\mathbf{q}) \dot{\mathbf{q}}$, причем квадратичная форма $\dot{\mathbf{q}}^T \mathbf{A}(\mathbf{0}) \dot{\mathbf{q}}$ – положительно определена. Пусть, кроме того, функция $\Pi(\mathbf{q})$

допускает представление в виде

$$\Pi(\mathbf{q}) = \Pi_m(\mathbf{q}) + o(\Pi_m) \quad (3.6)$$

где Π_m – однородная функция степени $m > 0$.

Утверждение 1. Если потенциальная энергия $\Pi(\mathbf{q})$ натуральной системы в точке $\mathbf{q} = \mathbf{0}$ имеет строгий локальный максимум, который определяется слагаемым Π_m в равенстве (3.6), то $\forall (\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) \in s_\varepsilon = \{(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) \in D_{\mathbf{q}} \times R_{\dot{\mathbf{q}}}^n : \|\mathbf{q} \oplus \dot{\mathbf{q}}\| < \varepsilon\}$ функция действия по Гамильтону S определяется выражением

$$S = \left[\frac{2}{m+2} \mathbf{p}\mathbf{q} \Big|_0^t + h \frac{(m-2)}{m+2} t \right] (1 + \eta(\varepsilon)) \quad (3.7)$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \eta(\varepsilon) = 0, \quad \mathbf{p} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\mathbf{q}}}$$

Доказательство. Следуя схеме, изложенной выше, имеем

$$L = (\mathbf{p}\mathbf{q})' - \frac{m}{2} L + \mathbf{q} \partial T / \partial \mathbf{q} + o(\|\mathbf{q}\|^m) + h \left(\frac{m}{2} - 1 \right)$$

Поскольку $\mathbf{q} \partial T / \partial \mathbf{q} = o(T)$, то последнее равенство представим в виде

$$L = (\mathbf{p}\mathbf{q})' - \frac{m}{2} L + L[o(L)] + h \left(\frac{m}{2} - 1 \right) \quad (3.8)$$

$$o(L) = [o(\|\mathbf{q}\|^m) + o(T)] / L$$

Так как в условиях утверждения 1 согласно теореме о среднем ([12], с. 600) справедливо равенство

$$\int_0^t L[o(L)] d\tau = \mu \int_0^t L d\tau \quad (3.9)$$

где $\mu = o(L) \Big|_{(\mathbf{q}, \mathbf{p}) \in s_\varepsilon}$, $t \in I \cap R^+$, I – максимальный интервал, на котором решение (\mathbf{q}, \mathbf{p}) принадлежит окрестности s_ε , то на основании (3.8), (3.9) приходим к (3.7).

Замечание. А.М. Ляпунов [13] для доказательства неустойчивости в условиях утверждения 1 использовал функцию $V = \mathbf{p}\mathbf{q}$, которая с точностью до постоянного множителя, не влияющего, впрочем, на свойства вспомогательной функции, соответствует первообразной для первого слагаемого в выражении (3.7). Если учесть, что заключение о неустойчивости равновесия в данном случае следует из самого представления функции действия S в виде

(3.7), поскольку, с одной стороны, $L \geq |h|$, с другой – $\left| \frac{m-2}{m+2} \right| < 1$ и, стало быть, при $t \rightarrow \infty$

величина $\mathbf{p}\mathbf{q}$ согласно (3.7) также стремится к бесконечности, то выбор величины $\mathbf{p}\mathbf{q}$ в качестве функции Ляпунова выглядит вполне естественным.

Утверждение 2. Если потенциальная энергия $\Pi(\mathbf{q})$ – однородная функция степени $m > 0$ ($\Pi(\mathbf{q}) = \Pi_m(\mathbf{q})$), то при отсутствии локального минимума функции $\Pi(\mathbf{q})$ в точке $\mathbf{q} = \mathbf{0}$ и $(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) \in \Omega^- = \{(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) \in s_\varepsilon : T(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) + \Pi(\mathbf{q}) = h < 0\}$ имеем место равенство (3.7).

Для доказательства утверждения 2 достаточно заметить, что при $(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) \in \Omega^-$ лагранжиан L положителен, что позволяет воспользоваться рассуждениями, используемыми при доказательстве утверждения 1.

В условиях утверждения 2, как и в предыдущем случае, неустойчивость равновесия следует из самого представления функции действия S в виде (3.7), поскольку при $(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) \in \Omega^-$ выполняется неравенство $L \geq |h|$, и тем самым при $h < 0$ и $t \rightarrow \infty$ величина $\mathbf{p}\mathbf{q}$ согласно (3.7) стремится к бесконечности.

Итак, когда выполняются условия утверждений 1, 2, совпадающие соответственно с условиями теорем Ляпунова [13] и Четаева [14] о неустойчивости равновесия, также можно

получить явные выражения для функции действия по Гамильтону S . Однако они носят локальный характер и в некотором смысле содержат элемент неопределенности. Это связано с тем, что о величине $\eta(\epsilon)$ можно лишь сказать, что она мала, вычисляется в окрестности s_ϵ , однако практически нельзя конкретизировать точку окрестности s_ϵ , в которой выполняется $\eta(\epsilon)$.

4. Устойчивость равновесия натуральных систем. Изложенная в [2–4] схема получения функции действия S в виде (1.4) или (1.6) предполагала свойство системы (1.1) быть потоком ([15], с. 347). При вычислении же для функции S выражений (3.4), (3.7) последнее свойство никак не использовалось. Это позволяет заключить, что для систем данного класса равенства (3.4) и (3.7), учитывая способ их получения, остаются справедливыми при минимальных ограничениях на гладкость соответствующих лагранжианов. В частности, они справедливы при $L \in C^1$, когда обеспечивается лишь существование решений и вместе с тем определение функции действия по Гамильтону сохраняет смысл.

Ограничимся ниже более подробным рассмотрением систем с отрицательно однородным потенциалом, имеющих свою специфику и менее исследованных по сравнению с системами, в которых $\Pi(q)$ – положительно однородная функция.

Теорема 1. Пусть $L(q, \dot{q}) \in C^1(D \times R^n)$ и выполняются условия: 1) $\Pi(q) = \Pi_k(q)$, $\Pi_k(\lambda q) = \lambda^k \Pi_k(q)$; 2) $k < 0$; 3) $\partial T / \partial \dot{q} = 0$.

Тогда критическим точкам функции $\Pi(q)$ в области $D \subset R^n$ соответствуют неустойчивые положения равновесия системы (1.1), (3.1).

Доказательство. Согласно условию 1) имеем

$$q \partial \Pi / \partial q = k \Pi$$

и, стало быть, в критических точках функции $\Pi(q)$, если они существуют, $\Pi(q) = 0$.

Предполагая далее, что множество ω критических точек $\Pi(q)$ непусто:

$$\omega = \{q \in D \subset R^n: \Pi(q) = 0, \partial \Pi / \partial q = 0\} = \phi$$

и фиксируя одну из них: $q = q^*$, покажем, что положение равновесия $q = q^*, \dot{q} = 0$ в условиях теоремы 1 неустойчиво.

Прежде всего заметим, что из (3.3), если $k = -2$, следует соотношение $(pq) = 2h$. Стало быть, в данной ситуации при $|h| \neq 0$ выражение pq можно рассматривать как функцию Ляпунова, что позволяет заключить о неустойчивости рассматриваемого положения равновесия $q = q^*, \dot{q} = 0$. Поэтому ниже будем различать случаи: 1) $k < -2$; 2) $-2 < k < 0$. Пусть $k < -2$. Предположим вначале, что в окрестности критической точки $q = q^*$ будет $\Pi(q) \geq 0$. Тогда, учитывая, что в данном случае $|L| \leq h > 0$, $(k - 2)/(k + 2) > 1$, на основании (3.4) приходим к заключению, что величина pq неограниченно возрастает при $t \rightarrow \infty$ и сколь угодно малом $h > 0$. Следовательно, положение равновесия $q = q^*, \dot{q} = 0$ неустойчиво, поскольку допущение противного противоречит определению устойчивости.

Если же потенциальная энергия $\Pi(q)$ может принимать отрицательные значения, то полагая $h < 0$ и замечая, что в данном случае $L \geq |h|$, $\frac{k-2}{k+2} > 1$, как и выше на основании (3.4), приходим к заключению о неограниченном возрастании величины $|pq|$ при $t \rightarrow \infty$ и тем самым неустойчивости равновесия $q = q^*, \dot{q} = 0$.

В случае $-2 < k < 0$ добавим к обеим частям равенства (3.4) величину ht . В результате получаем

$$\int_0^t 2T dt = \frac{2}{k+2} pq \Big|_0^t + \frac{2kh}{k+2} t \quad (4.1)$$

Полагая в (4.1) $h > 0$ и замечая, что $k/k + 2 < 0$, на основании (4.1) заключаем, что величина pq неограниченно возрастает, когда $t \rightarrow \infty$.

Итак, в условиях теоремы 1 положение равновесия $q = q^*, \dot{q} = 0$ не может быть устойчивым. Теорема 1 доказана.

Следствие 1. Если в условии 2 теоремы 1 положить $k = -1$, то приходим к выводу, составляющему смысл теоремы Ирншоу [16], согласно которой устойчивая статическая конфигурация электрических зарядов невозможна.

Следствие 2. Критические точки отрицательно однородной функции класса C^1 не могут быть точками ее строгого локального экстремума.

Особенность задачи n тел [9] и задачи взаимодействия электрических зарядов [16] состоит в том, что соответствующая потенциальная энергия $\Pi(q)$ удовлетворяет уравнению Лапласа

$$\Delta \Pi(q) = 0 \quad (4.2)$$

Оказывается, что если имеет место ограничение (4.2), то о неустойчивости равновесия можно говорить и без требования однородности потенциала.

Теорема 2. Пусть $L(q, \dot{q}) \in C^2(D \times R^n)$ и $\Delta \Pi(q) = 0$.

Тогда изолированные критические точки функции $\Pi(q)$ в области $D \subset R_q^n$, если они существуют, являются неустойчивыми положениями равновесия системы (1.1), (3.1).

Доказательство. Учитывая, что потенциальная энергия $\Pi(q)$ определяется с точностью до постоянной, без нарушения общности можем отнести рассматриваемую критическую точку q^* к множеству нулевого уровня функции $\Pi(q)$. На основании гармоничности $\Pi(q)$ [17] заключаем, что q^* не может быть точкой локального экстремума функции $\Pi(q)$. Как следствие отсюда получаем

$$\omega = \{q \in s_\varepsilon = \{q \in R^n, \|q - q^*\| < \varepsilon\} : \Pi(q) < 0\} \neq \emptyset$$

Поскольку критическая точка q^* функции $\Pi(q)$ предполагается изолированной, то можно далее воспользоваться одной из изложенных в [2–4] теорем о неустойчивости равновесия консервативных систем и на их основании заключить о справедливости теоремы 2.

Замечание. Справедливость теоремы сохраняется, если условие изолированности критических точек функции $\Pi(q)$ заменить условием изолированности множеств уровня функции $\Pi(q)$, содержащих критические точки, что обусловлено предложенным в [2, 3] способом доказательства теорем о неустойчивости, основанным на применении функции действия по Гамильтону.

ЛИТЕРАТУРА

1. Парс Л.А. Аналитическая динамика. М.: Наука, 1971. 635 с.
2. Сосницкий С.П. Об устойчивости равновесия натуральных систем // Математическое моделирование динамических процессов в системах тел с жидкостью. Киев: Ин-т математики АН УССР, 1988. С. 38–43.
3. Сосницкий С.П. Действие по Гамильтону и устойчивость равновесия консервативных систем // Проблемы динамики и устойчивости многомерных систем. Киев: Ин-т математики АН УССР, 1991. С. 99–106.
4. Румянцев В.В., Сосницкий С.П. О неустойчивости равновесия голономных консервативных систем // ПММ. 1993. Т. 57. Вып. 6. С. 144–166.
5. Степанов В.В. Курс дифференциальных уравнений. М.: Физматгиз, 1959. 468 с.
6. Пожарицкий Г.К. О неустойчивости движения консервативных голономных систем // ПММ. 1956. Т. 20. Вып. 3. С. 429–433.
7. Hagedorn P. Uber die Instabilität konservativer Systeme mit gyroskopischen Kräften // Arch. Rat. Mech. and Analysis. 1975. V. 58. N 1. P. 1–9.
8. Болотин С.В., Козлов В.В. Об асимптотических решениях уравнений динамики // Вестн. МГУ. Сер. Математика, механика. 1980. N 4. С. 84–89.
9. Уиттекер Е.Т. Аналитическая динамика. М.; Л.: ОНТИ, 1937. 500 с.
10. Якоби К. Лекции по динамике. М.; Л.: ОНТИ, 1936. 270 с.

11. Арнольд В.И., Козлов В.В., Нейштадт А.И. Математические аспекты классической и небесной механики // Итоги науки и техники. Современные проблемы математики. Фундаментальные направления. М.: ВИНТИ, 1985. Т. 3. 304 с.
12. Фихтенгольц Г.М. Курс дифференциального и интегрального исчисления. Т. 2. М.: Наука, 1970. 800 с.
13. Ляпунов А.М. Общая задача об устойчивости движения. М.; Л.: Гостехиздат, 1950. 472 с.
14. Четаев Н.Г. Устойчивость движения. Работы по аналитической механике. М.: Изд-во АН СССР, 1962. 535 с.
15. Немыцкий В.В., Степанов В.В. Качественная теория дифференциальных уравнений. М.; Л.: Гостехиздат, 1949. 550 с.
16. Тамм И.Е. Основы теории электричества. М.: Наука, 1976. 616 с.
17. Тиман А.Ф., Трофимов В.Н. Введение в теорию гармонических функций. М.: Наука, 1968. 207 с.

Киев

Поступила в редакцию
15.XII.1993

УДК 532.5

© 1994 г. Э.Л. Амромин

ОЦЕНКА РАДИУСА ВЯЗКОГО ЯДРА ВИХРЯ

Выведена формула, связывающая радиус вихря в вязкой жидкости с ее кинетической энергией турбулентности.

Вязким ядром называют часть вихря, внутри которой скорость вращения жидкости убывает с приближением к его центру. Значение условного радиуса R вихря используют как в оперирующих дискретными вихрями вычислительных методах [1], так и в оценках размеров вихрей и кавитационных каверн в них для наблюдаемых в инженерной практике [2, 3] установившихся течений. Однако в таких течениях R – практически стационарная величина, в то время как выведенная из уравнений Навье–Стокса [4] связь R с циркуляцией вихря Γ и кинематической вязкостью ν нестационарна и не дает конечного предела для R .

В какой-то степени схожая ситуация имеет место для траекторий заряженных частиц, которые не замкнуты в постоянном электрическом поле. Однако в пульсирующем поле замкнутые траектории существуют [5]. В реальной жидкости поле скорости всегда имеет пульсирующую часть, причем наличие уравнений Рейнольдса облегчает использование подсказки [5]: можно рассматривать сразу осредненные характеристики пульсаций. В простых случаях возможно вывести даже аналитические выражения для R .

Рассмотрим уравнение для азимутальной компоненты импульса в полярных координатах $\{r, \theta\}$ плоскости, ортогональной оси вихря. Осреднение Рейнольдса этого уравнения имеет вид

$$u \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{uv}{r} + \frac{u \partial u}{r \partial \theta} + \left\langle u' \frac{\partial u'}{\partial r} \right\rangle + \left\langle \frac{u'v'}{r} \right\rangle + \frac{1}{r} \left\langle u' \frac{\partial u'}{\partial \theta} \right\rangle = -\frac{\partial p}{r \rho \partial \theta} + \nu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{\partial u}{r \partial r} - \frac{u}{r^2} - \frac{2 \partial v}{r \partial \theta} \right) \quad (1)$$

Если $\partial u / \partial \theta$, $\partial v / \partial \theta$, $\partial p / \partial \theta$ пренебрежимо малы, и характеристики турбулентности вблизи ядра меняются слабо, то (1) можно упростить до

$$\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{\partial u}{r \partial r} - \frac{u}{r^2} = \frac{\langle u'v' \rangle}{\nu r}$$

В предположении $\langle u'v' \rangle \approx \text{const}$ решение этого уравнения имеет вид

$$u(r) = C_1 r + \frac{C_2}{r} + \frac{\langle u'v' \rangle}{2\nu} r \ln r$$