

УДК 539.3:534.1

© 1993 г. А.В. Наседкин

ОБЩИЕ ТЕОРЕМЫ О ПЕРЕНОСЕ ЭНЕРГИИ ОДНОРОДНЫМИ ВОЛНАМИ

Даются строгие доказательства эквивалентности кинематического и энергетического определений групповой скорости для основных типов распространяющихся однородных волн в континуальной лагранжевой системе общего вида. Рассматриваются плоские, цилиндрические и сферические волны в безграничной среде, волны в волноводах, плоские и цилиндрические волны в слое. Указывается применимость полученных результатов для задач теории упругости. Приводятся формулы для энергий упругих волн.

Существующие общие доказательства тождественности кинематического и энергетического определений, основанные на вариационных подходах для лагранжевых континуальных систем [1–5], не являются безупречными в математическом плане и в большинстве относятся только к плоским волнам.

1. Постановка задачи. Рассмотрим континуальную систему общего вида в трехмерном евклидовом пространстве. Пусть состояние системы описывается лагранжевой плотностью L , которая не зависит явно от координат x_1, x_2, x_3 и времени t и является однородной квадратичной формой от характерных параметров-функций $u_i = u_i(x_1, x_2, x_3, t) = u_i(x_j, t)$ и их первых производных $u_{i,t} = du_i/dt$, $u_{i,j} = du_i/dx_j$. Таким образом, имеем

$$L = L(u_{i,t}, u_{i,j}, u_i) \quad (1.1)$$

Из принципа Гамильтона для данной системы вытекают уравнения Эйлера–Лагранжа

$$L_{i,t,t} + L_{ij,j} - L_i = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (1.2)$$

Здесь и всюду далее в формулах подразумевается суммирование по повторяющемуся индексу и используются следующие обозначения:

$$L_{i,t,t} = \partial L_{i,t} / \partial t, \quad L_{ij,j} = \partial L_{ij} / \partial x_j$$

$$L_{i,t} = \partial L / \partial u_{i,t}, \quad L_{ij} = \partial L / \partial u_{i,j}, \quad L_i = \partial L / \partial u_i$$

Умножив равенство (1.2) на $u_{i,t}$ и проведя стандартные преобразования, получим уравнение неразрывности для энергии E

$$\partial E / \partial t + \nabla \cdot \mathbf{J} = 0 \quad (1.3)$$

$$E = u_{i,t} L_{i,t} - L, \quad J_j = u_{i,t} L_{ij} \quad (1.4)$$

где \mathbf{J} – вектор плотности потока энергии (вектор Умова–Пойтинга), определяющий количество и направление передачи энергии.

Физический смысл вектора \mathbf{J} следует из интегральной формы уравнения (1.3)

для объема V (теоремы Пойтинга)

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V E dv + \int_{\partial V} \mathbf{n} \cdot \mathbf{J} ds = 0 \quad (1.5)$$

где \mathbf{n} – единичный вектор внешней нормали к границе объема ∂V .

Предположим, что рассматриваемая лагранжева система находится в режиме свободных установившихся колебаний с частотой ω . Тогда u_i, L , все их частные производные, а следовательно, и E и \mathbf{J} , будут периодическими по t с периодом $T = 2\pi/\omega$. Поэтому, осреднив (1.5) по периоду, будем иметь равенство

$$\int_{\partial V} \mathbf{n} \cdot \langle \mathbf{J} \rangle ds = 0$$

$$\langle \dots \rangle = \langle \dots \rangle_\omega = \frac{1}{T} \int_0^T (\dots) dt, \quad T = \frac{2\pi}{\omega} \quad (1.6)$$

выражающее баланс энергии в объеме V для периодических процессов.

Далее будем рассматривать только однородные нормальные распространяющиеся волны (ОВ), которые удовлетворяют однородным уравнениям движения (1.2), а для сред с границами – еще и однородным краевым условиям. Совокупность этих условий порождает дисперсионное соотношение

$$D(\omega, \alpha_j) = 0 \quad (1.7)$$

связывающее частоту ω ($\omega > 0$) и волновые числа α_j . Для ОВ $\text{Im} \alpha_j = 0$ для всех j .

Множество всех вещественных решений α_j уравнения (1.7) при фиксированном ω будем называть полярным.

Кинематической характеристикой ОВ является вектор групповой скорости \mathbf{c}_g

$$\mathbf{c}_{gj} = \partial \omega / \partial \alpha_j = -D_{,\alpha_j} / D_{,\omega} \quad (1.8)$$

который предполагается отличным от нуля.

Главная задача будет состоять в строгом доказательстве того, что для основных типов ОВ групповая скорость является скоростью переноса энергии, т.е.

$$\mathbf{c}_g = \mathbf{c}_e \quad (1.9)$$

где в зависимости от вида ОВ

$$\mathbf{c}_e = \langle \mathbf{J} \rangle / \langle E \rangle \quad (1.10)$$

или

$$\mathbf{c}_e = \int_S \langle \mathbf{J} \rangle ds / \int_S \langle E \rangle ds, \quad S \subset \partial V \quad (1.11)$$

если S имеет единую нормаль во всех точках.

По (1.3)–(1.6) \mathbf{c}_e – скорость переноса средней энергии через единичную поверхность с нормалью \mathbf{n} в случае (1.10) или через поверхность S в случае (1.11).

2. Плоские ОВ в безграничной среде. Предположим, что плоская ОВ вида

$$u_i = f_i(\eta), \quad \eta = \omega t - \alpha_j x_j \quad (2.1)$$

удовлетворяет уравнениям движения (1.2), причем функции f_i периодичны по t с периодом T .

Лемма 2.1. Плоская ОВ (2.1) удовлетворяет условию $\delta \langle L \rangle = 0$ для всех вариаций δu_i , сохраняющих зависимость от η и периодичных с тем же периодом, что и сама волна.

Доказательство. Имеем

$$\begin{aligned} \delta\langle L \rangle &= \delta\langle L(u_{i,t}, u_{i,j}, u_i) \rangle = \langle L_{it}\delta u_{i,t} + L_{ij}\delta u_{i,j} + L_i\delta u_i \rangle = \\ &= \langle (-L_{it,t} - L_{ij,j} - L_i)\delta u_i \rangle + \langle \Phi_{,t} \rangle + \langle \Phi_{,j} \rangle \\ (\Phi &= \Phi(\eta) = L_{it}\delta u_i, \quad \Phi_j = \Phi_j(\eta) = L_{ij}\delta u_i) \end{aligned} \quad (2.2)$$

Первое слагаемое в правой части (2.2) обращается в нуль в силу уравнений движения (1.2), второе – в силу периодичности $\Phi(\eta)$ по t с периодом T . Наконец, последний интеграл равен нулю фактически по той же причине, что и второй, ибо производную по x_j можно выразить через производную по t

$$\Phi_{j,k} = -\alpha_k \Phi'_j, \quad \Phi_{j,t} = \omega \Phi'_j, \quad \Phi_{j,k} = -\alpha_k \omega^{-1} \Phi_{j,t} \quad (2.3)$$

(штрих означает производную по η).

Подчеркнем, что в условиях леммы 2.1 не требуется, чтобы волны $u_i + \delta u_i$ являлись решениями уравнений (1.2).

Лемма 2.2. Для любой плоской о.в. (2.1) $\langle L \rangle = 0$.

Доказательство. Следуя [5], заменим u_i на $(1 + \varepsilon)u_i$, $0 < \varepsilon \ll 1$. В этом случае вариация $\delta u_i = \varepsilon u_i$ будет удовлетворять условиям леммы 2.1, и поэтому $\delta\langle L \rangle = 0$. Но так как L – однородная квадратичная функция своих аргументов, то $0 = \delta\langle L \rangle = \varepsilon^2\langle L \rangle$, и таким образом, $\langle L \rangle = 0$.

Для формулировки следующей леммы представим лагранжиан L в виде:

$$L = L(\omega, \alpha_j, f_i(\eta)) \quad (2.4)$$

отделив явные зависимости L от ω и α_j от зависимостей L от ω и α_j через η .

Лемма 2.3. Если ω и α_j – соответственно частота и волновые числа ОВ (2.1), то для любых Ω и β_j :

$$\langle L(\omega, \alpha_j, f_i(\xi)) \rangle_{\Omega} = 0, \quad \xi = \Omega t - \beta_j x_j$$

Так как L – однородная квадратичная форма от $f_i(\eta)$ и $f_i'(\eta)$, а $\langle f_i^{(k)}(\eta) f_k^{(k)}(\eta) \rangle_{\omega} = \langle f_i^{(k)}(\xi) f_k^{(k)}(\xi) \rangle_{\Omega}$, то лемма 2.3 очевидна.

Теорема 2.1. Для плоской ОВ (2.1) справедливы формулы (1.8)–(1.10).

Доказательство. В процессе доказательства знак равенства будет означать равенство с точностью до членов первого порядка малости.

Рассмотрим близкую к ОВ (2.1) также плоскую ОВ вида

$$u_i + \delta u_i = f_i(\eta + \delta\eta) + \delta f_i(\eta + \delta\eta), \quad \delta\eta = \delta\omega t - \delta\alpha_j x_j \quad (2.5)$$

для которой вариация $\delta f_i(\eta)$ периодична с тем же периодом, что и $f_i(\eta)$.

Поскольку ОВ (2.5) предполагается однородной, то для нее частота $\omega + \delta\omega$ и волновые числа $\alpha_j + \delta\alpha_j$ связаны дисперсионным уравнением (1.7), и следовательно,

$$\delta\omega / \delta\alpha_j = c_{gj} \quad (2.6)$$

Отметим, что ОВ (2.5) имеет уже измененный период, равный $T + \delta T = 2\pi/\Omega$; $\Omega = \omega + \delta\omega$.

С точностью до линейных членов можно записать

$$\begin{aligned} \delta f_i(\eta + \delta\eta) &= \delta f_i(\eta) \equiv \delta_c f_i(\eta) \\ f_i(\eta + \delta\eta) &= f_i(\eta) + \delta_\eta f_i(\eta), \quad \delta_\eta f_i = f_i'(\eta)\delta\eta \end{aligned} \quad (2.7)$$

что позволяет вариацию δu_i из (2.5) представить в виде

$$\delta u_i = \delta_c f_i + \delta_\eta f_i \quad (2.8)$$

($\delta_\eta f_i$ – вариация от изменения только величины η , а $\delta_c f_i$ – вариация f_i , не затрагивающая η). По (2.7) $\delta_c f_i$ можно в первом приближении считать функцией, имеющей как период T , так и период $T + \delta T$.

По лемме 2.2 имеем

$$\langle L(u_i + \delta u_i) \rangle_\Omega = 0 \quad (2.9)$$

С другой стороны

$$\langle L(u_i + \delta u_i) \rangle_\Omega = \langle L(u_i) \rangle_\Omega + \langle \delta L \rangle_\Omega \quad (2.10)$$

Используя очевидные формулы

$$u_{i,t} = \omega f_i', \quad u_{i,j} = -\alpha_j f_i' \quad (2.11)$$

и представление (1.1) для L , последнее слагаемое в (2.10) можно преобразовать следующим образом:

$$\langle \delta L \rangle_\Omega = \langle \delta L(\omega f_i', -\alpha_j f_i', f_i) \rangle_\Omega = I_{\omega\alpha} + I_c + I_\eta \quad (2.12)$$

Здесь

$$\begin{aligned} I_{\omega\alpha} &= \langle L_{it} f_i' \rangle_\Omega \delta\omega - \langle L_{ij} f_i' \rangle_\Omega \delta\alpha_j \\ I_\gamma &= \langle L_{it} \omega \delta_\gamma f_i' - L_{ij} \alpha_j \delta_\gamma f_i' + L_i \delta_\gamma f_i \rangle_\Omega, \quad \gamma = c, \eta \end{aligned} \quad (2.13)$$

Заметим, что для величин первого порядка малости

$$\langle \dots \rangle_\Omega = \langle \dots \rangle_\omega \quad (2.14)$$

По (2.14) и лемме 2.1 $I_c = 0$, так как в I_c участвует лишь вариация $\delta_c f_i$, сохраняющая зависимость от η .

Далее, в обозначении (2.4)

$$I_\eta = \langle L(\omega, \alpha_j, f_i(\eta + \delta\eta)) \rangle_\Omega - \langle L(\omega, \alpha_j, f_i(\eta)) \rangle_\Omega$$

и при учете леммы 2.3

$$I_\eta = -\langle L(u_i) \rangle_\Omega$$

Используя полученные значения для I_c и I_η , из (2.9), (2.10), (2.12) имеем

$$I_{\omega\alpha} = 0 \quad (2.15)$$

После умножения (2.15) на ω и учета (2.11), (2.13), (2.14) и леммы 2.2 ($\langle L \rangle = 0$), окончательно получаем

$$\delta\omega / \delta\alpha_j = \langle J_j \rangle / \langle E \rangle$$

что по (2.6) и доказывает теорему 2.1.

Данное доказательство теоремы 2.1 по форме наиболее близко к приведенному в [5]. Однако леммы 2.1 и 2.2 были сформулированы [5] для интеграла по прямоугольному объему от $\langle L \rangle$ с длиной ребер, равной целому числу длин волн, а теорема 2.1 доказана лишь для вариаций ω и α_j , сохраняющих период T .

3. Цилиндрические ОВ в безграничной среде. Рассмотрим лагранжеву систему, в которой зависимости от переменной x_3 отсутствуют. Цилиндрические ОВ, удовлетворяющие требованию конечности величины переносимой энергии через части поверхностей радиуса $r = (x_1^2 + x_2^2)^{1/2}$ при $r \rightarrow \infty$, имеют вид

$$u_i = \int_{\Gamma} f_i(\omega, \alpha_m, \eta) d\gamma, \quad \eta = \omega t - \alpha_m x_m \quad (3.1)$$

где Γ – связная часть полярного множества, а индекс m принимает значения 1 и 2.

Предположим, что в полярной системе координат

$$x_1 = r \cos \theta, \quad x_2 = r \sin \theta \quad (3.2)$$

при больших r для ОВ (3.1) справедливы асимптотические представления

$$u_i = r^{-1/2} f_{ia}(\omega, \alpha_{mc}, \eta), \quad \eta = \omega t - r(\alpha_{1c} \cos \theta + \alpha_{2c} \sin \theta) \quad (3.3)$$

где f_{ia} также периодичны по t с периодом T , а α_{mc} определяются из системы уравнений

$$D(\omega, \alpha_m) = 0, \quad c_{g\theta} = -c_{g1} \sin \theta + c_{g2} \cos \theta = 0 \quad (3.4)$$

В терминах метода стационарной фазы [6] в случае осциллирующего интеграла (3.1) α_{1c}, α_{2c} – невырожденные стационарные точки первого порядка.

В (3.3) α_{1c} и α_{2c} – функции от θ . Однако с точностью до членов порядка $r^{-1/2}$

$$u_{i,m} = -\alpha_{mc} r^{-1/2} f'_{ia}, \quad f'_{ia} = \partial f_{ia} / \partial \eta \quad (3.5)$$

Из идентичности структур формул (3.5) и (2.11) вытекает справедливость всех результатов разд. 2 для цилиндрических ОВ (3.3) в дальнем поле. При этом α_j и f_i следует лишь заменить на α_{mc} и $r^{-1/2} f_{ia}$.

Отметим, что в полярной системе координат (3.2) компоненты вектора Умова–Пойтинга

$$J_r = J_1 \cos \theta + J_2 \sin \theta, \quad J_\theta = -J_1 \sin \theta + J_2 \cos \theta$$

по (1.9), (1.10), (3.4) даются соотношениями

$$\langle J_r \rangle = c_{gr} \langle E \rangle, \quad \langle J_\theta \rangle = 0 \quad (3.6)$$

$$(c_{gr} = c_{g1} \cos \theta + c_{g2} \sin \theta)$$

4. Сферические ОВ в безграничной среде. Сферические ОВ в трехмерной лагранжевой системе определяются через плоские ОВ формулой

$$u_i = \int_{\Gamma} f_i(\omega, \alpha_j, \eta) d\gamma, \quad \eta = \omega t - \alpha_j x_j \quad (4.1)$$

и в отличие от (3.1) теперь Γ – связная часть полярного множества в трехмерном пространстве $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$.

Пусть в сферической системе координат

$$x_1 = R \cos \theta \sin \varphi, \quad x_2 = R \sin \theta \sin \varphi, \quad x_3 = R \cos \varphi$$

сферическая ОВ (4.1) имеет при больших R главный член асимптотики вида

$$u_i = R^{-1} f_{ia}(\omega, \alpha_{jc}, \eta)$$

$$\eta = \omega t - R(\alpha_{1c} \cos \theta \sin \varphi + \alpha_{2c} \sin \theta \sin \varphi + \alpha_{3c} \cos \varphi) \quad (4.2)$$

причем значения α_{jc} определяются из системы уравнений

$$D(\omega, \alpha_j) = 0, \quad c_{g\theta} = 0$$

$$c_{g\varphi} = c_{g1} \cos \theta \cos \varphi + c_{g2} \sin \theta \cos \varphi - c_{g3} \sin \varphi = 0 \quad (4.3)$$

Аналогично предыдущему в случае осциллирующего интеграла (4.1) система (4.3) по методу стационарной фазы определяет невырожденные стационарные точки.

Вместо формул (3.5) теперь с точностью до R^{-1} будем иметь

$$u_{i,j} = -\alpha_{jc} R^{-1} f'_{ia}$$

и очевидно, что теорема 2.1 распространяется для дальнего поля $R \gg 1$ и на сферические о.в. (4.2).

Для компонент вектора \mathbf{J} в сферической системе координат по (1.9), (1.10), (4.2) в дальнем поле имеем

$$\langle J_R \rangle = c_{gR} \langle E \rangle, \quad \langle J_\theta \rangle = 0, \quad \langle J_\varphi \rangle = 0$$

$$(c_{gR} = c_{g1} \sin \varphi \cos \theta + c_{g2} \sin \varphi \sin \theta + c_{g3} \cos \varphi)$$

5. ОВ в волноводах. Пусть волновод бесконечно протяжен вдоль оси x_1 и имеет постоянное сечение S . Предположим, что ОВ вида

$$u_i = f_i(\omega, \alpha_1, x_2, x_3, \eta), \quad \eta = \omega t - \alpha_1 x_1 \quad (5.1)$$

удовлетворяет уравнениям движения (1.2) и однородным краевым условиям на границе волновода $\partial S = \partial S_u \cup \partial S_\sigma$

$$u_i = 0, \quad \mathbf{x} \in \partial S_u \quad (5.2)$$

$$n_m L_{im} = 0, \quad \mathbf{x} \in \partial S_\sigma \quad (5.3)$$

где индекс m принимает значения 2 и 3.

Для ОВ (5.1) в обозначении

$$\overline{(\dots)} = \int_S (\dots) ds \quad (5.4)$$

имеют место следующие леммы и теорема.

Лемма 5.1. ОВ (5.1) удовлетворяет условию $\delta \langle \bar{L} \rangle = 0$ для всех вариаций δu_i , сохраняющих зависимость от η , периодичных по t с периодом T и удовлетворяющих главным граничным условиям (5.2) $\delta u_i = 0$ на ∂S_u .

Лемма 5.2. Для любой ОВ (5.1) $\langle \bar{L} \rangle = 0$.

Лемма 5.3. Если ω и α_1 – соответственно собственная частота и волновое число ОВ (5.1), то для любых Ω и β_1

$$\langle \bar{L}(\omega, \alpha_1, f_i(\Omega, \beta_1, x_2, x_3, \xi)) \rangle_\Omega = 0, \quad \xi = \Omega t - \beta_1 x_1$$

Теорема 5.1. Для ОВ (5.1) справедливы формулы (1.8)–(1.11), в которых $j = 1$.

Леммы 5.1–5.3 и теорема 5.1 доказываются по аналогичным схемам, что и соответствующие леммы и теорема из разд. 2. Требуется лишь замена L на \bar{L} по (5.4) и небольшие изменения, связанные с интегрированием по S и иной формой ОВ. Так, в процессе доказательства леммы 5.1 достаточно учесть, что формулы (2.3) для $\langle \overline{\Phi_{j,j}} \rangle$ справедливы лишь при $j = 1$, а для $j = 2, 3$ имеем

$$\langle \overline{\Phi_{2,2}} \rangle + \langle \overline{\Phi_{3,3}} \rangle = \langle \overline{(L_{im} \delta u_i)_{,m}} \rangle = \left\langle \int_{\partial S} n_m L_{im} \delta u_i ds \right\rangle$$

что равно нулю в силу граничных условий (5.2) и (5.3). При доказательстве теоремы 5.1 в вариацию $\delta_c f_i$ из (2.8) следует включить все вариации f_i , ω и α_1 , не затрагивающие величины η . Наконец, в формулах (2.9)–(2.16) следует поставить черту над всеми величинами, связанными с L , положить $j = 1$ и отдельно выписать производные по $u_{i,2}$ и $u_{i,3}$.

Теорема 5.2. Теорема 5.1 справедлива также для систем, в которых лагранжиан L удовлетворяет всем указанным в разд. 1 условиям, но может еще и явно зависеть от x_2 и x_3 , т.е. $L = L(x_2, x_3, u_{i,1}, u_{i,j}, u_i)$.

Заметим, что в ходе доказательств лемм 2.1–2.3 и теоремы 2.1 независимость лагранжиана (1.1) от x_1 , x_2 и x_3 была необходима только лишь для формул (2.3). Однако как раз эти формулы при $j = 2$ и $j = 3$, и не требуются для доказательства леммы 5.1.

Замечание. В двумерных задачах, в которых нет зависимостей от x_3 , все утверждения остаются в силе, если под S понимать толщину волновода. Результаты справедливы также для поверхностных волн в полуплоскости $x_2 \geq 0$, только теперь $S = [0, \infty)$.

6. Плоские ОВ в слое. Пусть в бесконечно протяженном по x_1 и x_2 слое толщины S по x_3 плоская ОВ вида

$$u_i = f_i(\omega, \alpha_1, \alpha_2, x_3, \eta), \quad \eta = \omega t - \alpha_1 x_1 - \alpha_2 x_2 \quad (6.1)$$

удовлетворяет уравнениям движения (1.2) и однородным краевым условиям (5.2), (5.3) на границе ∂S , где $m = 3$.

Интегралы (5.4) теперь являются одномерными. В этом обозначении для плоской ОВ (6.1) справедливы аналогичные леммы 5.1–5.3 и теоремы 5.1, 5.2, в которых $j = 1, 2$; $m = 3$; а L может зависеть явно от x_3 . Изменения в ходе доказательств очевидны. Отметим лишь, что в формулировке леммы 5.3 для ОВ (6.1) должна фигурировать величина

$$\langle \bar{L}(\omega, \alpha_1, \alpha_2, f_i(\Omega, \beta_1, \beta_2, x_3, \xi)) \rangle_{\Omega}, \quad \xi = \Omega t - \beta_1 x_1 - \beta_2 x_2$$

равная нулю для любых Ω ; β_1 и β_2 .

Итак, для плоских ОВ (6.1) в слое $c_{gj} = \langle \bar{J}_j \rangle / \langle \bar{E} \rangle$, $j = 1, 2$.

7. Цилиндрические ОВ в слое. Цилиндрические ОВ представляются через плоские ОВ в слое интегралами вида

$$u_i = \int_{\Gamma} f_i(\omega, \alpha_m, x_3, \eta) d\gamma, \quad \eta = \omega t - \alpha_m x_m \quad (7.1)$$

где индекс m принимает значения 1 и 2.

Предположим, что в цилиндрической системе координат r, θ, x_3 , где r и θ определены по (3.2), при больших r для ОВ (7.1) справедливо асимптотическое представление типа (3.3), причем f_{ia} зависит также и от x_3 .

Повторяя рассуждения из разд. 3 при учете изменений, связанных с интегрированием по толщине слоя, для дальнего поля $r \gg 1$ будем иметь

$$\langle \bar{J}_r \rangle = c_{gr} \langle \bar{E} \rangle, \quad \langle \bar{J}_\theta \rangle = 0$$

Данный результат, аналогично замечанию из разд. 5, справедлив как для каналовых волн в слое, так и для поверхностных волн в полупространстве, причем L может явно зависеть от x_3 .

8. Упругие ОВ. Лагранжиан L и энергия E для анизотропной упругой среды имеют вид

$$L = T - W, \quad E = T + W \quad (8.1)$$

$$T = \frac{1}{2} \rho u_{i,i}^2, \quad W = \frac{1}{2} c_{ijkl} \epsilon_{ij} \epsilon_{kl}, \quad \epsilon_{ij} = \frac{1}{2} (u_{i,j} + u_{j,i}) \quad (8.2)$$

При постоянных плотности ρ и упругих модулях c_{ijkl} лагранжиан L удовлетворяет требованиям из разд. 1. Таким образом, для однородных анизотропных упругих сред справедливы все результаты разд. 2–7. При этом для волноводов и слоя допускается также неоднородность среды по сечению.

По доказанному ранее для всех рассмотренных типов волн $\langle L \rangle = 0$ или $\langle \bar{L} \rangle = 0$. Поэтому, используя (8.1), для волн в безграничной среде и для волн в волноводе или слое соответственно имеем

$$\langle T \rangle = \langle W \rangle, \quad \langle \bar{T} \rangle = \langle \bar{W} \rangle, \quad \langle E \rangle = 2\langle T \rangle, \quad \langle \bar{E} \rangle = 2\langle \bar{T} \rangle \quad (8.3)$$

Для гармонических ОВ

$$u_i = \begin{cases} \operatorname{Re} v_i \cos \eta - \operatorname{Im} v_i \sin \eta \\ \operatorname{Re} v_i \sin \eta + \operatorname{Im} v_i \cos \eta \end{cases}, \quad \eta = \omega t - \alpha_k x_k$$

где $k = 1$; $k = 1, 2$ или $k = 1, 2, 3$, а амплитудные функции v_i могут зависеть от ω , α_k и тех пространственных переменных, которые не входят в η , формулам (8.3) при учете (8.2) можно придать удобный для расчетов вид (звездочка означает

комплексное сопряжение) $\langle E \rangle = \frac{1}{2} \omega^2 \rho v_i v_i^*$, $\langle \bar{E} \rangle = \frac{1}{2} \omega^2 \int_S \rho v_i v_i^* ds$.

Заметим, что все полученные результаты фактически носят локальный характер, и поэтому не обязательны требования безграничности среды или бесконечная протяженность волноводов и слоя. Необходимо только выполнение остальных принятых условий в исследуемых областях среды. Так например; формулы (3.6) и (4.4) справедливы соответственно и для дальних полей цилиндрических волн внутри полуплоскости и сферических волн внутри полупространства и т.п.

ЛИТЕРАТУРА

1. Biot M. General theorems of the equivalence of group velocity and energy transport // Phys. Rev. 1957. V. 105. № 4. P. 1129–1137.
2. Lighthill M.J. Group velocity // J. Inst. Math. and Applic. 1965. V. 1. № 1. P. 1–28.
3. Achenbach J.D. Wave propagation in elastic solid. Amsterdam: North-Holland Publ. Co. 1975. 425 p.
4. Уизем Дж. Линейные и нелинейные волны. М.: Мир, 1977. 622 с.
5. Бхатнагар П. Нелинейные волны в одномерных дисперсных системах. М.: Мир, 1983. 136 с.
6. Федорюк М.В. Метод перевала. М.: Наука, 1977. 368 с.

Ростов-на-Дону

Поступила в редакцию
7.IV.1992