

УДК 531.36

© 1991 г.

В. А. Вуйичич, В. В. Козлов

## К ЗАДАЧЕ ЛЯПУНОВА ОБ УСТОЙЧИВОСТИ ПО ОТНОШЕНИЮ К ЗАДАНЫМ ФУНКЦИЯМ СОСТОЯНИЯ

Общая постановка задачи об устойчивости движения по отношению к заранее заданным функциям от координат и скоростей дана Ляпуновым [1]. Ее частный случай — задача об устойчивости по части переменных [2—4]. В настоящей работе применительно к общей задаче об устойчивости равновесий обратимых систем развиваются некоторые идеи первого метода Ляпунова. Исследование основывается на изучении траекторий, асимптотических к положению равновесия: если равновесие устойчиво по отношению к функции  $Q$ , то эта функция постоянна на асимптотических траекториях. Для отыскания асимптотических решений используются ряды специального вида. В качестве приложения доказан релятивистский вариант теоремы Ирншоу о неустойчивости равновесия заряда в стационарном электрическом поле.

**1. Асимптотические решения обратимых систем.** Пусть  $x = (x_1, \dots, x_n)$  — лагранжевы координаты механической системы,

$$T = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) x_i \dot{x}_j$$

— кинетическая энергия,  $X(x) = (X_1, \dots, X_n)$  — поле обобщенных сил. Всюду ниже предполагается, что  $a_{ij}, X_k$  ( $i, j, k = 1, \dots, n$ ) — бесконечно-дифференцируемые функции от  $x$ . Если на систему не наложены дополнительные связи, то ее движение описывается уравнениями Лагранжа второго рода:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{x}_i} - \frac{\partial T}{\partial x_i} = X_i \quad (i = 1, \dots, n) \quad (1.1)$$

Предположим, что  $X(0) = 0$ . Тогда  $x = 0$  — положение равновесия. Разложим функции  $X_i(x)$  в ряды по однородным формам переменных  $x$ :  $X_i = X_i^{(m)} + X_i^{(m+1)} + \dots$ . Как правило,  $m = 1$ . Однако возможны случаи вырождения, когда  $m \geq 2$ . Положим  $X^{(m)} = (X_1^{(m)}, \dots, X_n^{(m)})$ . Без ущерба общности можно считать, что матрица  $\|a_{ij}(x)\|$  при  $x = 0$  единичная.

**Теорема 1.** Предположим, что найдется вектор  $e$ ,  $|e| = 1$ , такой, что  $X^{(m)}(e) = \kappa e$ ,  $\kappa > 0$ . Тогда уравнения (1.1) допускают решение  $x(t)$ , для которого ряд

$$\sum_{k=1}^{\infty} x^{(k)}(t) e^{-\mu k t}, \quad \mu = \kappa^{1/2} > 0, \quad \text{если } m = 1 \quad (1.2)$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{x^{(k)}(\ln t)}{t^{k\mu}}, \quad \mu = \frac{2}{(m-1)} > 0, \quad \text{если } m > 1 \quad (1.3)$$

является асимптотическим разложением при  $t \rightarrow +\infty$ .

В формулах (1.2), (1.3)  $x^{(k)}(z)$  — некоторые полиномы от  $z$ , причем  $x^{(1)} = \lambda e$ ,  $\lambda = \text{const} > 0$ . В частности,  $x(t) \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow +\infty$ .

Идея доказательства теоремы 1 состоит в следующем. Сначала ищутся ряды вида (1.2), (1.3), формально удовлетворяющие уравнениям (1.1).

Их коэффициенты  $x^{(k)}$  находятся последовательно по индукции (см. [5]). Ряды (1.2), (1.3) могут расходиться. Однако, согласно [6], и в этом случае уравнения (1.1) имеют решение  $x(t)$ , для которого ряд (1.2) (или (1.3)) является его асимптотическим представлением. Например, для ряда (1.3) это означает, что

$$x(t) - \sum_{k=1}^N \frac{x^{(k)}(\ln t)}{t^{k\mu}} = o\left(\frac{\ln^i t}{t^{N\mu}}\right)$$

при  $t \rightarrow +\infty$ . Здесь  $i$  — степень векторного полинома  $x^{(N)}$ . Отметим, что ряды вида (1.2) впервые применены Ляпуновым при решении задачи об устойчивости движения [1].

*Замечание.* Пусть  $x = 0$  — изолированный нуль однородного векторного поля  $X^{(m)}(x)$ . Из топологии известно, что при нечетных  $n$  всегда найдется такой вектор  $e$ ,  $|e| = 1$ , что  $X^{(m)}(e) = \kappa e$ . Правда, при этом множитель  $\kappa$  может быть отрицательным.

Пусть  $Q(x', x)$  — гладкая функция в фазовом пространстве; будем считать, что  $Q(0, 0) = 0$ . Исследуем вопрос об устойчивости равновесия  $x = 0$  по отношению к функции  $Q$ . Пусть  $x(t)$  — асимптотическое решение системы (1.1), о котором идет речь в теореме 1:  $x(t) \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow +\infty$ . Ввиду обратимости, уравнения (1.1) допускают решение  $x' = x(-t)$ , которое стремится к нулю при  $t \rightarrow -\infty$ . Рассмотрим функцию времени

$$q'(t) = Q(x'(-t), x'(-t))$$

Если  $q'(t) \rightarrow 0$ , когда  $t \rightarrow -\infty$  и  $q'(t) \not\equiv 0$ , то равновесие  $x = 0$ , очевидно, неустойчиво по отношению к функции  $Q$ . Это условие эквивалентно следующему:

$$q(t) = Q(-x'(t), x'(t)) \rightarrow 0$$

когда  $t \rightarrow +\infty$ . После подстановки ряда (1.2) (или (1.3)) в разложение Маклорена функции  $Q(-x', x)$  получим ряд вида

$$\sum_{k=1}^{\infty} q^{(k)}(t) e^{-\mu kt} \left( \sum_{k=1}^{\infty} \frac{q^{(k)}(\ln t)}{t^{k\mu}} \right) \quad (1.4)$$

Здесь  $q^{(k)}(z)$  — некоторые многочлены от  $z$  с постоянными коэффициентами. Ясно, что ряд (1.4) — асимптотическое представление функции  $q(t)$  при  $t \rightarrow +\infty$ . Итак, доказана

*Теорема 2.* Если хотя бы один коэффициент формального ряда (1.4) отличен от нуля, то положение равновесия  $x = 0$  неустойчиво по отношению к функции  $Q$ .

Например, пусть силы потенциальны и разложение потенциальной энергии в ряд Маклорена начинается с нетривиальной однородной формы  $V_{m+1}$  степени  $m + 1$ . Тогда, очевидно,  $X^{(m)} = -\partial V_{m+1} / \partial x$ . Можно показать, что если форма  $V_{m+1}$  не имеет в точке  $x = 0$  минимума, то равновесие неустойчиво, например, по отношению к функции Лагранжа. Здесь в качестве вектора  $e$  из теоремы 1 следует взять точку минимума функции  $V_{m+1}$  на единичной сфере  $|x| = 1$  (см. [7]).

Теоремы 1, 2 допускают обобщение на неголономные системы со стационарными однородными связями

$$\sum_{i=1}^n b_{ij}(x) x_i' = 0, \quad j = 1, \dots, m < n \quad (1.5)$$

Уравнения (1.1) заменяются более общими:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{x}_i} - \frac{\partial T}{\partial x_i} = X_i + \sum_{j=1}^m \lambda_j b_{ij} \quad (1.6)$$

Уравнения (1.5), (1.6) следует рассматривать совместно. Пусть  $X_*^{(m)}$  — ортогональная проекция однородного поля  $X^{(m)}$  на плоскость  $\Pi$ , заданную уравнениями

$$\sum_{i=1}^n b_{ij} x_i = 0, \quad j = 1, \dots, m$$

**Теорема 3.** Предположим, что  $X_*^{(m)}(e) = \kappa e$ , где  $e$  — единичный вектор, лежащий в  $\Pi$ ,  $\kappa = \text{const} > 0$ . Тогда система уравнений (1.5), (1.6) допускает решения с асимптотическими рядами (1.2), (1.3). В частности, равновесие  $x = 0$  неустойчиво.

Это утверждение распространяет на непотенциальные поля результаты [8].

**2. Релятивистский вариант теоремы Ирншоу.** Релятивистское уравнение движения заряженной частицы, как известно, имеет вид

$$[m\dot{x} (1 - \dot{x}^2/c^2)^{-1/2}]' = F, \quad x \in \mathbb{R}^3 \quad (2.1)$$

где  $F = q(E + \dot{x} \times H)$  — сила Лоренца. Здесь  $m$  — масса,  $q$  — заряд частицы,  $c$  — скорость света,  $E$  ( $H$ ) — напряженность электрического (магнитного) поля. Уравнение (2.1) можно переписать в виде «уравнения Ньютона» (ср. с [1])

$$m\ddot{x} = [F - (\dot{x}/c^2)(F, \dot{x})] (1 - \dot{x}^2/c^2)^{1/2} \quad (2.2)$$

Пусть  $H \equiv 0$ , а поле  $E$  не зависит явно от времени. Тогда уравнение (2.2) обратимо.

**Теорема 4.** Равновесие заряда в стационарном электрическом поле всегда неустойчиво.

Это утверждение распространяет фундаментальную теорему Ирншоу [10] на релятивистский случай. Стационарное электрическое поле потенциально, причем потенциал — гармоническая функция. Любая однородная форма ряда Маклорена гармонической функции — также гармоническая функция. В частности, по теореме о среднем, первая нетривиальная форма не имеет в положении равновесия локального минимума. Используя метод п. 1, можно доказать наличие асимптотических решений в виде рядов (1.2), (1.3) (ср. с [11]). Ввиду обратимости уравнений (2.2) равновесие неустойчиво.

Конечно, линеаризация (2.2) приводит к обычному нерелятивистскому уравнению, и для доказательства неустойчивости здесь можно воспользоваться классической теоремой Ирншоу. Однако в вырожденных случаях заключение об устойчивости уже нельзя вывести из анализа линеаризованных уравнений.

Ясно, что равновесие заряда неустойчиво по отношению к компонентам электрического поля и его потенциалу.

**3. Некоторые обобщения.** Рассмотрим автономную систему уравнений

$$\dot{x} = v(x), \quad x \in \mathbb{R}^n \quad (3.1)$$

Пусть  $v(0) = 0$ . Тогда  $x = 0$  — равновесие системы (3.1). Исследуем его устойчивость по отношению к гладкой функции  $Q(x)$ . Будем считать, что  $Q(0) = 0$ .

Введем новую систему уравнений

$$\dot{x} = -v(x) \quad (3.2)$$

полученную из (3.1) обращением времени.

*Лемма.* Пусть система (3.2) допускает решение  $x(t)$ , такое, что

1)  $x(t) \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow +\infty$ , 2)  $q(t) = Q(x(t)) \not\equiv 0$ .

Тогда равновесие  $x = 0$  системы (3.1) неустойчиво по отношению к функции  $Q$ .

Асимптотические решения уравнений (3.2) можно искать в виде рядов определенного типа. Разлагая компоненты векторного поля  $v$  в ряды Маклорена, запишем систему (3.2) в виде уравнений

$$\dot{x} = Ax + \dots \quad (3.3)$$

Пусть  $e$  — собственный вектор матрицы  $A$  с вещественным собственным значением  $-\mu < 0$ . Тогда уравнения (3.3) имеют частное решение в виде ряда (1.2), причем  $x^{(1)} = e$ . Подставляя этот ряд в разложение Маклорена функции  $Q$ , снова получим ряд по степеням  $\exp(-\mu t)$ , коэффициенты которого — многочлены от  $t$ . Если хотя бы один из коэффициентов этого ряда отличен от нуля, то равновесие системы (3.1) неустойчиво по отношению к функции  $Q$ .

Это наблюдение можно обобщить. Были указаны [1] представления для асимптотических решений в виде кратных рядов по экспонентам, пригодные и в случае комплексных собственных значений матрицы  $A$ . Необходимое условие устойчивости равновесия  $x = 0$  для системы (3.1) по отношению к функции  $Q$  заключается в постоянстве этой функции на центральном многообразии системы (3.2). Последнее свойство проверяется конструктивно с помощью итерационного метода построения рядов Ляпунова.

В вырожденных случаях асимптотические решения можно искать в форме рядов (1.3).

В качестве примера рассмотрим критический случай одного нулевого корня [1]. В типичной ситуации уравнения (3.2) приводятся к следующему виду:

$$\begin{aligned} \dot{z} &= az^2 + f(z, y) + O(|x|^3), & \dot{y} &= By + O(|x|^2) \\ z &\in \mathbb{R}, & y &\in \mathbb{R}^{n-1}; & x &= (z, y) \end{aligned} \quad (3.4)$$

Здесь  $a = \text{const} \neq 0$ ,  $B$  — невырожденная матрица,  $f$  — квадратичный многочлен, не содержащий  $z^2$ .

*Теорема 5.* При сделанных предположениях уравнения (3.4) имеют асимптотическое решение в виде рядов

$$z = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{z^{(k)}(\ln t)}{t^k}, \quad y = \sum_{m=2}^{\infty} \frac{y^{(m)}(\ln t)}{t^m} \quad (3.5)$$

где  $z^{(k)}(\cdot)$ ,  $y^{(m)}(\cdot)$  — некоторые многочлены, причем  $z^{(1)} = -1/a = \text{const}$ .

*Доказательство.* Подставляя ряды (3.5) в уравнения (3.4) и приравнявая члены при одинаковых степенях  $1/t^{k+1}$ , получим бесконечную цепочку уравнений для последовательного нахождения коэффициентов  $z^{(k)}$  и  $y^{(k+1)}$ :

$$z^{(k)'} = (k-2)z^{(k)} + g_k, \quad By^{(k+1)} = G_{k+1}, \quad k = 2, 3, \dots \quad (3.6)$$

Здесь  $g_k$ ,  $G_{k+1}$  — некоторые уже известные многочлены от  $\ln t$ , штрих означает дифференцирование по  $\ln t$ . Согласно (3.6), коэффициенты  $z^{(k)}$  и  $y^{(k+1)}$  находятся как многочлены от  $\ln t$ . Ряды (3.5), как правило, расходятся, однако уравнения (3.4) и в этом случае имеют решения, для которых ряды (3.5) будут их асимптотическими разложениями [6].

Приведем пример, показывающий, что даже в аналитическом случае ряды (3.5) могут расходиться. Система

$$\dot{z} = z^2, \quad \dot{y} = y - z^2 \quad (3.7)$$

вида (3.4) допускает формальное решение

$$z = -\frac{1}{t}, \quad y = \sum_{k=2}^{\infty} \frac{(-1)^k (k-1)!}{t^k} \quad (3.8)$$

Ряд для  $y(t)$  расходится при всех  $t > 0$ . Однако система (3.7) имеет асимптотическое решение

$$z(t) = -\frac{1}{t}, \quad y(t) = e^t \int_t^{+\infty} \frac{e^{-u}}{u^2} du \quad (3.9)$$

Проводя последовательное интегрирование по частям, получим асимптотический ряд (3.8). Переход от (3.8) к (3.9) можно трактовать как суммирование расходящегося ряда [12].

Наличие асимптотических решений в виде рядов (3.5) позволяет указать простые достаточные условия неустойчивости равновесия  $x = 0$  системы (3.4) по отношению к заданным гладким функциям от переменных  $x = (y, z)$ .

#### ЛИТЕРАТУРА

1. *Ляпунов А. М.* Общая задача об устойчивости движения. М.—Л., Гостехиздат, 1950. 471 с.
2. *Румянцев В. В.* Об устойчивости движения по отношению к части переменных // Вестн. МГУ. Сер. Математики, механики, астрономии, химии, 1957. № 4. С. 9—16.
3. *Румянцев В. В., Озиранер А. С.* Устойчивость и стабилизация движения по отношению к части переменных. М.: Наука, 1987. 253 с.
4. *Воротников В. И.* Об устойчивости движения относительно части переменных // ПММ. 1988. Т. 52. Вып. 3. С. 372—385.
5. *Вуйичич В. А., Козлов В. В.* Об устойчивости равновесия в непотенциальном силовом поле // Teorijaska i Primenjena Mehanika. 1989. V. 15. P. 139—145.
6. *Кузнецов А. Н.* О существовании входящих в особую точку решений автономной системы, обладающей формальным решением // Функциональный анализ и его приложения. 1989. Т. 23. Вып. 4. С. 63—74.
7. *Козлов В. В.* Асимптотические решения уравнений классической механики // ПММ. 1982. Т. 46. Вып. 4. С. 573—577.
8. *Козлов В. В.* Об устойчивости равновесия неавтономных систем // Докл. АН СССР. 1986. Т. 288. № 2. С. 289—291.
9. *Седов Л. И.* Об ускорении силы тяжести в пространстве Минковского // ПММ. 1988. Т. 52. Вып. 2. С. 331—332.
10. *Тамм И. Е.* Основы теории электричества. М.: Наука. 1966. 624 с.
11. *Козлов В. В.* Об одной задаче Кельвина // ПММ. 1989. Т. 53. Вып. 1. С. 165—167.
12. *Харди Г.* Расходящиеся ряды. М.: Изд-во иностр. лит., 1951. 504 с.

Белград,  
Москва

Поступила в редакцию  
16.XI.1990