

УДК 62—50

© 1991 г.

Х. Г. Гусейнов, В. Н. Ушаков

## ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ СВОЙСТВА ИНТЕГРАЛЬНЫХ ВОРОНОК И СТАБИЛЬНЫХ МОСТОВ

На основе применения конструкций левых производных многозначного отображения, аналогичных представленным ранее [1, 2], получены необходимые и достаточные условия, которым должна удовлетворять интегральная воронка дифференциального включения (ДВ). В терминах конструкций, развитых при исследовании функции цены дифференциальной игры (см., например, [3, 4]) и обобщенных (вязких в смысле [5, 6]) решений уравнения Гамильтона—Якоби, дано описание интегральной воронки при помощи вязких решений уравнения Беллмана. Исследуются свойства стабильных мостов [7] на базе применения конструкций левых производных. Приводятся необходимые и достаточные условия, которым должны удовлетворять стабильные мосты<sup>1</sup>.

Исследованию свойств интегральных воронок ДВ и стабильных мостов посвящены работы многих авторов (см., например, работы [7—21] и библиографию в них). Интегральные воронки в рамках так называемых  $R$ -решений относительно правой части ДВ изучались в [11, 12]. Дифференциальные (инфинитезимальные) соотношения, характеризующие границу интегральной воронки, получены в [13, 14]. Дано [15] описание интегральной воронки при помощи скалярной функции, которая при некоторых предположениях является решением уравнения Беллмана. С использованием понятия производных многозначного отображения приведены соотношения [2, 16, 20], характеризующие  $u$ -стабильные мосты и сильно и слабо инвариантные множества относительно ДВ.

1. Пусть задана система, поведение которой описывается ДВ

$$\dot{x}(t) \in F(t, x(t)), \quad x \in R^n, \quad t \in [0, \vartheta] = T \quad (1.1)$$

Решением ДВ (1.1) называется абсолютно непрерывная функция  $x(t)$ , почти всюду удовлетворяющая ДВ (1.1) (см., например, [21]).

Совокупность решений ДВ (1.1), удовлетворяющих начальному условию  $x(t_*) \in X(t_*)$ , обозначим символом  $X_-(t_*, X_*)$ , а интегральную воронку ДВ (1.1) с начальным множеством  $(t_*, X_*)$  — символом  $H_+(t_*, X_*)$ . По определению

$$H_+(t_*, X_*) = \{(t, x(t)) : t \in [t_*, \vartheta], x(\cdot) \in X_+(t_*, X_*)\}$$

В ДВ (1.1) произведем замену переменных, полагая  $\tau = \vartheta - t$ ,  $y(\tau) = x(\vartheta - \tau)$ , где  $t \in [0, \vartheta]$ .

При такой замене ДВ (1.1) переходит в ДВ

$$dy(\tau)/d\tau \in -F(\tau, y(\tau)), \quad \tau \in [0, \vartheta] \quad (1.2)$$

Совокупность решений ДВ (1.2), удовлетворяющих начальному условию  $y(\tau_*) \in Y_*$ , обозначим символом  $X_-(\tau_*, Y_*)$ , а интегральную воронку ДВ (1.2) с начальным множеством  $(\tau_*, Y_*)$  — символом  $H_-(\tau_*, Y_*)$  так что

$$H_-(\tau_*, Y_*) = \{(\tau, y(\tau)) : \tau \in [\tau_*, \vartheta], y(\cdot) \in X_-(\tau_*, Y_*)\}$$

<sup>1</sup> Подробные доказательства сформулированных ниже утверждений даны в работе: Гусейнов Х. Г., Ушаков В. Н. Инфинитезимальные свойства интегральных воронок и стабильных мостов. Баку, 1988. 32 с. — Деп. в ВИНТИ. 6.05.88, № 3571-В88.

Укажем необходимые и достаточные условия, при которых заданное множество  $W \subset T \times R^n$  совпадает с интегральной воронкой ДВ (1.1), обладающей начальным множеством  $(0, X_0)$ .

В связи с этим приведем определения сильной и слабой инвариантности множества относительно ДВ (см., например, [2]).

Для множества  $W \subset T \times R^n$  полагаем

$$\begin{aligned} W(t) &= \{x \in R^n: (t, x) \in W\}, \quad W^*(\tau) = W(\vartheta - \tau) \\ W^* &= \{(\tau, y) \in [0, \vartheta] \times R^n: y \in W^*(\tau)\} \end{aligned} \quad (1.3)$$

*Определение 1.1.* Множество  $W^* \subset T \times R^n$  называется слабо инвариантным относительно ДВ (1.2), если для любой точки  $(\tau_*, y_*) \in W^*$  существует решение  $y(\cdot) \in X_-(\tau_*, y_*)$ , такое, что  $y(\tau) \in W^*(\tau)$  при всех  $\tau \in [\tau_*, \vartheta]$ .

*Определение 1.2.* Множество  $W \subset T \times R^n$  называется сильно инвариантным относительно ДВ (1.1), если для любых точки  $(t_*, x_*) \in W$  и решения  $x(\cdot) \in X_+(t_*, x_*)$  выполняется условие  $x(t) \in W(t)$  при всех  $t \in [t_*, \vartheta]$ .

Предполагаем, что  $H_+(0, X_0) \cap \{(t, x): x \in R^n\} \neq \emptyset$  при любом  $t \in [0, \vartheta]$ .

*Теорема 1.1.* Для того чтобы множество  $W \subset T \times R^n$  было интегральной воронкой ДВ (1.1) с начальным множеством  $(0, X_0)$  ( $X_0 \subset R^n$ ), необходимо и достаточно, чтобы  $W(0) = X_0$ , а множества  $W$  и  $W^*$  были соответственно сильно инвариантны относительно ДВ (1.1) и слабо инвариантны относительно ДВ (1.2).

2. Приведем определения производных многозначного отображения (см., например, [2, 17]).

Для замкнутого множества  $W \subset T \times R^n$  и точки  $(t, x) \in T \times R^n$  полагаем

$$D_+W(t, x) = \left\{d \in R^n: \exists (t_k, x_k) \in W, t_k > t, \right. \\ \left. k = 1, 2, \dots, \lim_{t_k \rightarrow t+0} (x_k - x)/(t_k - t) = d\right\}$$

Аналогично определяется  $D_-W(t, x)$  с тем лишь отличием, что  $t_k < t$  и предел вычисляется при  $t_k \rightarrow t - 0$ .

Множество  $D_+W(t, x)$  ( $D_-W(t, x)$ ) называется соответственно верхним правым (левым) производным множеством многозначного отображения  $t \mapsto W(t)$ , вычисленным в точке  $(t, x)$ .

Отметим, что такие определения производной многозначного отображения тесно связаны с понятием верхнего конуса касательных направлений (см., например, [1]). Можно установить, что верхний конус  $T_W^B(t, x)$  связан с производными множествами равенствами

$$D_{\pm}W(t, x) = \{d \in R^n: (\pm 1, \pm d) \in T_W^B(t, x)\}$$

Приведем одно простое свойство производных множеств.

*Утверждение 2.1.* Пусть  $W \subset T \times R^n$  — замкнутое множество, а многозначные отображения  $t \rightarrow W(t)$ ,  $\tau \mapsto W^*(\tau)$  определены соответственно соотношениями (1.3).

Тогда для любых  $(t, x) \in T \times R^n$

$$D_{\pm}W(t, x) = -D_{\mp}W^*(\vartheta - t, x)$$

Всюду в дальнейшем предполагаем, что правая часть ДВ (1.1) удовлетворяет следующим условиям:

^)  $F(t, x)$  — выпуклый компакт при всех  $(t, x) \in T \times R^n$ ;

Б) многозначное отображение  $(t, x) \mapsto F(t, x)$  непрерывно по  $(t, x)$  и локально-липшицево по  $x$ , т. е.

$$\alpha(F(\tau, y), F(t, x)) \rightarrow 0 \text{ при } (\tau, y) \rightarrow (t, x)$$

$$\alpha(F(t, x_1), F(t, x_2)) \leq \lambda(G) \|x_1 - x_2\|$$

$$B) \max \|f\| \leq c(1 + \|x\|) \text{ при } f \in F(t, x), c = \text{const}$$

В условии Б)  $\alpha(\cdot, \cdot)$  — хаусдорфово расстояние,  $G \subset T \times R^n$  — любая ограниченная замкнутая область,  $(t, x_i) \in G, i = 1, 2$ .

Введем обозначения

$$\Pi_-(t, x, s) = \{y \in R^n: \langle s, y \rangle \leq \xi\}, \quad \Pi_+(t, x, s) = \{y \in R^n: \langle s, y \rangle \geq \xi\}$$

$$\rho_{\mp}(t, x, s) = \left\{ \begin{array}{l} \inf \\ \sup \end{array} \right\} \langle s, d \rangle, \quad d \in D_{\pm}W(t, x)$$

$$\xi = \xi(t, x, s) = \min \langle s, f \rangle, f \in F(t, x)$$

$\langle \cdot, \cdot \rangle$  — скалярное произведение).

**Теорема 2.1.** Пусть  $W \subset T \times R^n, X_0 \subset R^n$  — замкнутые множества.

Для того чтобы  $W$  было интегральной воронкой ДВ (1.1) с начальным множеством  $(0, X_0)$ , необходимо и достаточно, чтобы  $W(0) = X_0$  и выполнялось одно из следующих эквивалентных условий:

$$a) F(t, x) \subset D_+W(t, x), F(t, x) \cap D_-W(t, x) \neq \emptyset$$

$$б) F(t, x) \subset \text{co } D_+W(t, x), F(t, x) \cap \text{co } D_-W(t, x) \neq \emptyset$$

$$в) \text{co } D_+W(t, x) \cap \Pi_-(t, x, s) \neq \emptyset, \text{co } D_-W(t, x) \cap \Pi_+(t, x, s) \neq \emptyset$$

$$г) \rho_-(t, x, s) \leq \xi, \rho_+(t, x, s) \geq \xi$$

Здесь  $(t, x) \in \partial W, s \in R^n, \text{co } \{\cdot\}$  — выпуклая оболочка множества  $\{\cdot\}, \partial W$  — граница множества  $W$ .

Рассмотрим случай, когда

$$W = \{(t, x) \in T \times R^n: g(t, x) \leq 0\} \quad (2.1)$$

где предполагаем, что функция  $g(\cdot): T \times R^n \mapsto R^1$  непрерывна по  $(t, x)$ , локально-липшицева по  $x$ .

Введем обозначения

$$\left\{ \begin{array}{l} A(t, x) \\ B(t, x) \end{array} \right\} = \left\{ d \in R^n: \frac{\partial^- g(t, x)}{\partial(\pm 1, \pm d)} \leq 0 \right\}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} A^-(t, x) \\ B^-(t, x) \end{array} \right\} = \left\{ d \in R^n: \frac{\partial^- g(t, x)}{\partial(\pm 1, \pm d)} < 0 \right\}$$

$$\frac{\partial^- g(t, x)}{\partial(\alpha, a)} = \liminf_{\delta \rightarrow +0} [g(t + \delta\alpha, x + \delta a) - g(t, x)] \delta^{-1}$$

**Определение 2.1.** Множество  $W \subset T \times R^n$  вида (1.6) называется регулярным, если

$$\text{cl } A^-(t, x) = A(t, x), \text{cl } B^-(t, x) = B(t, x), \forall (t, x) \in \partial W$$

где  $\text{cl } \{\cdot\}$  — замыкание множества  $\{\cdot\}$ .

Если множество  $W$  регулярно, то  $D_+W(t, x) = A(t, x), D_-W(t, x) = B(t, x)$  (см. [17]), и тогда из теоремы 2.1 следует

**Теорема 2.2.** Пусть  $X_0$  — замкнутое множество в  $R^n$ . Для того чтобы регулярное множество  $W \subset T \times R^n$ , определенное соотношением (2.1), было интегральной воронкой ДВ (1.1) с начальным множеством  $(0, X_0)$ , необходимо и достаточно, чтобы  $W(0) = X_0$  и выполнялось одно из следующих эквивалентных условий:

$$a) \max_{f \in F(t, x)} \frac{\partial^- g(t, x)}{\partial(1, f)} \leq 0, \quad \min_{f \in F(t, x)} \frac{\partial^- g(t, x)}{\partial(-1, -f)} \leq 0$$

$$б) \inf_{d \in A(t, x)} \langle s, d \rangle \leq \xi(t, x, l) \leq \sup_{d \in B(t, x)} \langle s, d \rangle$$

Здесь  $(t, x) \in \partial W$ ,  $s \in R^n$ .

Отметим, что необходимые и достаточные условия интегральной воронки выписываются и в более общем случае множеств с кусочно-гладкой границей.

Покажем связь интегральной воронки с вязким решением уравнения Беллмана.

Пусть множество  $X_0 \subset R^n$  описывается соотношением

$$X_0 = \{x \in R^n: \alpha(x) \leq 0\} \quad (2.2)$$

Предполагается, что функция  $\alpha(\cdot): R^n \rightarrow R^1$  локально-липшицева. Если  $X_0$  — замкнутое множество, то, в частности, его можно определить следующим образом:

$$X_0 = \{x \in R^n: r(x) \leq 0\}, \quad r(x) = \text{dist}(x, X_0)$$

Рассмотрим задачу

$$\begin{aligned} y'(\tau) &\in -F(\vartheta - \tau, y(\tau)), \quad y(\tau_0) = y_0 \\ \gamma(y(\cdot)) &= \alpha(y(\vartheta)) \rightarrow \min \text{ при } y(\cdot) \in X_-(\tau_0, y_0) \end{aligned}$$

Обозначим  $c(\tau_0, y(\tau_0)) = \min \alpha(y(\vartheta))$  при  $y(\cdot) \in X_-(\tau_0, y_0)$ . Известно<sup>2</sup>, что функция  $c(\cdot): T \times R^n \rightarrow R^1$  локально-липшицева и является вязким решением уравнения Беллмана

$$\partial c(\tau, y)/\partial \tau + \psi(\tau, y, \partial c(\tau, y)/\partial y) = 0$$

с краевым условием  $c(\vartheta, y) = \alpha(y)$ ; здесь  $\psi(\tau, y, z) = \min \langle z, f \rangle$  при  $f \in -F(\vartheta - \tau, y)$ .

Можно установить, что множество

$$V = \{(t, y) \in [0, \vartheta] \times R^n: c(\vartheta - t, y) \leq 0\} \quad (2.3)$$

совпадает с интегральной воронкой ДВ (1.1), имеющей начальное множество  $(0, X_0)$ , где  $X_0$  определяется соотношением (2.2).

*Теорема 2.3.* Пусть множество  $X_0$  определено соотношением (2.2). Тогда  $H_+(0, X_0) = V$ , где множество  $V$  определено соотношением (2.3).

3. Рассмотрим вопросы описания при помощи инфинитезимальных конструкций стабильных мостов в дифференциальной игре сближения.

Пусть поведение конфликтно-управляемой системы на отрезке времени  $[t_0, \vartheta]$  ( $\vartheta > t_0$ ) описывается дифференциальным уравнением

$$\dot{x} = f(t, x, u, v), \quad x(t_0) = x_0, \quad u \in P \subset R^p, \quad v \in Q \subset R^q \quad (3.1)$$

Здесь  $x \in R^n$  — фазовый вектор системы,  $u$  — вектор управляющих воздействий,  $v$  — вектор помех,  $P$  и  $Q$  — компакты.

Предполагаем, что функция  $f(t, x, u, v)$  стеснена стандартными в дифференциальных играх ограничениями (см., например, [7]).

Предполагаем также, что все рассматриваемые ниже позиции  $(t, x)$  содержатся в некоторой компактной области  $D \subset [t_0, \vartheta] \times R^n$  и для любых  $(t_*, x_*)$ ,  $(t^*, x^*)$  из  $D$  выполняется неравенство

$$\alpha(F_v(t^*, x^*), F_v(t_*, x_*)) \leq \omega^*(|t^* - t_*| + \|x^* - x_*\|)$$

$$F_v(t, x) = \text{co} \{f(t, x, u, v): u \in P\}$$

Здесь  $\omega^*(\delta)$  — некоторая функция, монотонно убывающая к нулю при  $\delta \rightarrow +0$ , не зависящая от выбора  $(t_*, x_*)$ .

<sup>2</sup> Гусейнов Х. Г. Производные слабо и сильно инвариантных множеств и их применение к задачам управления. Баку, 1986. 24 с. — Деп. в ВИНТИ. 1.12.86, № 8155-B86.

Полагая  $t_0 \leq t_* < t^* \leq \vartheta$ ,  $W^* \subset R^n$ , введем обозначения  $X_v(t_*, t^*, W^*) = \{x^* \in R^n: W^* \cap X_v(t^*; t_*, x_*) \neq \emptyset, X_v(t^*; t_*, x_*) - \text{множество в } R^n \text{ всех точек, в которые в момент } t^* \text{ приходят решения } x(\cdot) = (x(t): t_* \leq t \leq t^*, x(t_*) = x_*) \text{ ДВ } x^* \in F_v(t, x)\}$ .

Пусть заданы замкнутые множества  $M \subset R^n$ ,  $W \subset D$ .

Приведем определение  $u$ -стабильного моста [7].

**Определение 3.1.** Множество  $W$  называется  $u$ -стабильным мостом в задаче сближения с целью  $M$ , если

$$W(\vartheta) = M, \quad W(t_*) \subset \bigcap_{v \in Q} X_v(t_*; t^*, W(t^*)) \\ \forall t_*, t^* \quad (t_0 \leq t_* < t^* \leq \vartheta)$$

(множество  $W(t)$  определено соотношением (1.3)).

Приведем утверждение из [17], показывающее, что определение  $u$ -стабильного моста можно сформулировать на основе понятия правой производной многозначного отображения  $t \mapsto W(t)$ .

**Теорема 3.1.** Множество  $W$  является  $u$ -стабильным мостом в задаче сближения с целью  $M$  тогда и только тогда, когда

$$W(\vartheta) \subset M, \quad D_+W(t_*, x_*) \cap F_v(t_*, x_*) \neq \emptyset \\ \forall (t_*, x_*) \quad (t_* \in [t_0, \vartheta]), \quad v \in Q$$

Теорема 3.1, таким образом, представляет собой критерий  $u$ -стабильности, сформулированный в терминах правой производной  $D_+W(t, x)$ . Ниже сформулируем один критерий  $u$ -стабильности на основе понятия левой производной  $D_-W(t, x)$ .

В связи с этим, полагая, что  $W$  — замкнутое множество из  $D$ , введем обозначения

$$KW(t_*, x_*) = \{d \in R^n: \exists \{\alpha_k\} (\alpha_k \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow +\infty), \\ \text{dist}(x_* + \alpha_k d, W(t_*)) \alpha_k^{-1} \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow +\infty\}; \\ \Omega_v(t^*, x^*; f^*) = \{(h_v, f_v) \in KW(t^*, x^*) \times F_v(t^*, x^*): f^* = -h_v + f_v\}; \\ \sigma(W_1, W_2) = \sup \text{dist}(x, W_2) \text{ при } x \in W_1$$

Здесь  $(t^*, x^*)$ ,  $(t_*, x_*)$  — точки из  $W$ ;  $W_1, W_2$  — множества из  $R^n$ ;  $\text{dist}(x, W_2)$  — расстояние от точки  $x$  до множества  $W_2$ .

Будем говорить, что выполняется условие  $C$ , если

Для каждой точки  $(t_*, x_*) \in W$  ( $t_* \in (t_0, \vartheta)$ ) найдутся функция  $\omega(\Delta)$  ( $\lim \omega(\Delta)/\Delta = 0$  при  $\Delta \rightarrow +0$ ) и  $R \in [0, \infty)$  такие, что

$C1$ ) для любого  $\delta \in (0, \vartheta - t_*)$  найдутся  $t^* \in (t_*, t_* + \delta]$ ,  $(t^*, x^*) \in W$ ,  $f^* \in D_-W(t^*, x^*) \cap G_R$ , удовлетворяющие неравенству

$$\|x_* - x^* - (t^* - t_*) f^*\| \leq \omega(t^* - t_*) \quad (3.2)$$

$C2$ ) для пары  $(x^*, f^*)$  из условия  $C1$  и любого  $v \in Q$  найдутся пара  $(h_v, f_v) \in \Omega_v(t^*, x^*; f^*)$  и точка  $x^* \in W(t^*)$ , такие, что

$$\|x^* - (t^* - t_*) h_v - w^*\| \leq \omega(t^* - t_*)$$

Здесь  $G_R = \{x \in R^n: \|x\| \leq R\}$ .

**Теорема 3.2.** Если замкнутое множество  $W \subset D$  является  $u$ -стабильным мостом, то необходимо

$$D_-W(t_*, x_*) \subset \bigcap_{v \in Q} (-KW(t_*, x_*) + F_v(t_*, x_*)) \\ \forall (t_*, x_*) \in W \quad (t_* \in (t_0, \vartheta)) \quad (3.3)$$

Если для замкнутого множества  $W$  выполняется условие (3.3) для любых точек  $(t_*, x_*) \in W$  ( $t_* \in (t_0, \vartheta)$ ) и, кроме того, выполняется условие  $C$ , то множество  $W$   $u$ -стабильно.

Наряду с условием  $C$  введем в рассмотрение еще одно условие, более проверяемое.

Будем говорить, что выполняется условие  $C^*$ , если

Для каждой точки  $(t_*, x_*) \in W$  ( $t_* \in (t_0, \vartheta)$ ) найдутся функция  $\omega(\Delta)$  ( $\lim \omega(\Delta)/\Delta = 0$  при  $\Delta \rightarrow +0$ ) и  $R \in [0, \infty)$  такие, что

$C^*1$ ) для любого  $\delta \in (0, \vartheta - t_*)$  найдутся  $t^* \in (t_*, t_* + \delta]$ ,  $(t^*, x^*) \in W$ ,  $f^* \in D_W(t^*, x^*) \cap G_R$ , такие, что выполняется условие (3.2);

$C^*2$ ) для любых  $(t^*, x^*)$  из  $C^*1$  выполняется неравенство

$$\sigma(K^\Delta(t^*, x^*), W(t^*)) \leq \omega(\Delta) \quad (\Delta \geq 0)$$

$$K^\Delta(t^*, x^*) = x^* + KW(t^*, x^*) \cap G_{(K+R)\Delta}$$

$$(K = \max \|f(t, x, u, v)\| \text{ при } (t, x, u, v) \in D \times P \times Q)$$

Справедливо утверждение, показывающее, что условие  $C^*$  — более жесткое, чем условие  $C$ .

**Утверждение 3.1.** Пусть  $W$  — замкнутое множество из  $D$ , для которого выполняется условие (3.3) при всех  $(t_*, x_*) \in W$  ( $t_* \in (t_0, \vartheta)$ ). Если выполняется условие  $C^*$ , то выполняется и условие  $C$ .

Кроме того, имеются примеры, показывающие, что условия  $C$  и  $C^*$  неэквивалентны. Так, например, неэквивалентность имеет место в случае, когда  $W$  — максимальный  $u$ -стабильный мост в задаче сближения конфликтно-управляемой системы  $\dot{x} = v + (2 - t)u$ ,  $|u| \leq 1$ ,  $|v| \leq 1$ ,  $t \in [0, 2]$  с целью  $M = \{x : |x| \leq 1/2\}$  в момент  $\vartheta = 2$ .

Авторы благодарят А. И. Субботина за обсуждение и постоянное внимание к работе.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Половинкин Е. С., Смирнов Г. В. Об одном подходе к дифференцированию многозначных отображений и необходимые условия оптимальности решений дифференциальных включений // Дифференц. ур-ния. 1986. Т. 22. № 6. С. 944—954.
2. Aubin J. P., Cellina A. Differential inclusions: Setvalued maps and viability theory. Berlin: Springer, 1984. 342 p.
3. Субботин А. И., Субботина Н. И. Свойства потенциала дифференциальной игры // ПММ. 1982. Т. 46. Вып. 2. С. 204—211.
4. Субботин А. И., Тарасьев А. М. Свойства стабильности функции цены дифференциальной игры и вязкие решения уравнений Гамильтона — Якоби // Пробл. управл. и теории информ. 1986. Т. 15. № 6. С. 451—463.
5. Crandall M. G., Lions P. L. Viscosity solutions of Hamilton — Jacobi equations // Trans. Amer. Math. Soc., 1983. V. 277. № 1. P. 1—42.
6. Lions P. L., Souganidis P. E. Differential games., Optimal Control and directional derivatives of viscosity solutions of Bellman's and Isaac's Equations // SIAM Control and Optimiz. 1985. V. 23. № 4.
7. Красовский Н. Н., Субботин А. И. Позиционные дифференциальные игры. М.: Наука, 1974. 456 с.
8. Красовский Н. Н. К задаче унификации дифференциальных игр // Докл. АН СССР. 1976. Т. 226. № 6. С. 1260—1263.
9. Красовский Н. Н. Минимаксное поглощение в игре сближения // ПММ. 1971. Т. 35. Вып. 6. С. 945—951.
10. Куржанский А. Б., Филиппова Т. Ф. Об описании пучка выживающих траекторий управляемой системы // Дифференц. ур-ния. 1987. Т. 23. № 8. С. 1303—1315.
11. Панасюк А. И., Панасюк В. И. Об одном уравнении, порождаемом дифференциальным включением // Мат. заметки. 1980. Т. 27. № 3. С. 429—437.
12. Толстоногов А. А. Об уравнении интегральной воронки дифференциального включения // Мат. заметки. 1982. Т. 32. № 6. С. 841—852.
13. Панасюк А. И. Уравнения динамики множеств достижимости в задачах оптимизации и управления в условиях неопределенности // ПММ. 1986. Т. 50. Вып. 4. С. 531—543.
14. Бутковский А. Г. Метод интегральных воронок дифференциальных включений для исследования управляемых систем // Дифференц. ур-ния. 1985. Т. 21. № 8. С. 1304—1313.
15. Гурман В. И., Константинов Г. Н. Описание и оценка множеств достижимости управляемых систем // Дифференц. ур-ния. 1987. Т. 23. № 3. С. 416—423.
16. Овсеевич А. И., Черноусько Ф. Л. Двусторонние оценки областей достижимости управляемых систем // ПММ. 1982. Т. 46. Вып. 5. С. 737—744.

17. Гусейнов Х. Г., Субботин А. И., Ушаков В. Н. Производные многозначных отображений и их применение в игровых задачах управления // Пробл. управл. в теории информ. 1985. Т. 14. № 3. С. 155—167.
18. Никольский М. С. Об аппроксимации множества достижимости для дифференциального включения // Вестн. МГУ. Сер. вычисл. математика и кибернетика. 1987. № 4. С. 31—34.
19. Тарасьев А. М., Ушаков В. Н., Хрипунов А. П. Об одном вычислительном алгоритме решения игровых задач управления // ПММ. 1987. Т. 51. Вып. 2. С. 216—222.
20. Гусейнов Х. Г., Ушаков В. Н. Сильно и слабо инвариантные множества относительно дифференциального включения // Докл. АН СССР. 1988. Т. 303. № 4. С. 794—796.
21. Благодатских В. И., Филиппов А. Ф. Дифференциальные включения и оптимальное управление // Тр. мат. ин-та АН СССР им. В. А. Стеклова. 1985. Т. 169. С. 194—252.

Свердловск

Поступила в редакцию  
23.X.1989