

УДК 531.36

© 1991 г.

И. И. Косенко

О ПРИМЕНЕНИИ МНОГОЧЛЕНОВ ЧЕБЫШЕВА ДЛЯ ПОСТРОЕНИЯ ТРАЕКТОРИИ ВОЗМУЩЕННОГО ДВИЖЕНИЯ В НЕЛИНЕЙНОЙ МЕХАНИКЕ

Для системы дифференциальных уравнений возмущенного движения на большом интервале времени строятся приближения к точному решению. Применяется проекционный метод в гильбертовом пространстве со специально подобранной метрикой, обеспечивающей равномерную сходимость. Аналитические свойства многочленов Чебышева позволяют с помощью простых операций вывести конечномерную систему проекционных алгебраических уравнений.

1. Преобразование задачи. В механике возмущенного движения часто требуется построить решение системы уравнений, имеющей стандартный вид

$$\dot{x} = \mu X(x, t, \mu) \quad (1.1)$$

на отрезке времени $t \in [0, T]$ с начальными условиями $x(0) = 0$. Предполагается, что $x \in B \subset \mathbb{R}^n$. Область B соответствует области сходимости степенного ряда вектор-функции X по векторной переменной x . Функция X является квазипериодической по аргументу t и может быть представлена в виде

$$X(x, t, \mu) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^m} X_k(x, \mu) \exp(i \langle \omega_0, k \rangle t)$$

$$\langle \omega_0, k \rangle = \omega_{01} k_1 + \omega_{02} k_2 + \dots + \omega_{0m} k_m$$

где \mathbb{Z} — множество целых чисел. Векторные коэффициенты в свою очередь представляются в виде кратных степенных рядов по переменным x_1, \dots, x_n . Предположим также, что вектор-функция X является вещественно-аналитической по своим аргументам, в том числе и по малому параметру μ .

Использование начального условия $x(0) = 0$ не ограничивает общности задачи, так как его выполнения всегда можно добиться подходящей заменой координат.

Предполагается, что решение за время T не уходит слишком далеко от начала координат. В реальных вычислениях и ряд Фурье, и степенные ряды обрезаются, а правая часть μX представляется в виде суммы конечного, хотя, может быть, и большого числа слагаемых. При этом существенную роль играет малый параметр μ . Такая ситуация, в частности, наблюдается в окрестности положения равновесия гамильтоновой системы.

В данной работе предполагается для построения решения задачи (1.1) использовать многочлены Чебышева. Известно, что эти многочлены позволяют получить быструю сходимость при равномерной аппроксимации непрерывных функций [1]. Равномерную сходимость получим как следствие из сходимости в более сложной функциональной метрике.

Рассмотрим полиномы Чебышева первого рода $T_n(\tau) = \cos(n \arccos \tau)$ • ($n = 0, 1, \dots$). Поведение функции $T_n(\tau)$ на отрезке $[-1, 1]$ имеет

колебательный характер. Однако осцилляции концентрируются к точкам $\tau = -1, 1$, в то время как в правых частях (1.1) колебания совершаются квазипериодически. Поэтому чтобы представлять колебательное движение на отрезке $[0, T]$ при помощи многочленов Чебышева на отрезке $[-1, 1]$, нужно сделать преобразование независимой переменной t . Именно, положим $\tau = \cos(\pi T^{-1}t)$.

Если $t \in [0, T]$, то $\tau \in [-1, 1]$, причем соответствие монотонно. Оператор дифференцирования выражается по формуле

$$\frac{d}{dt} = -\frac{\pi}{T} \sin\left(\frac{\pi}{T}t\right) \frac{d}{d\tau} = -\frac{\pi}{T} (1 - \tau^2)^{1/2} \frac{d}{d\tau}$$

Отсюда вместо задачи (1.1) получим задачу

$$dx/d\tau = vY(x, \tau, \mu), \quad x(1) = 0, \quad \tau \in [-1, 1], \quad v = \mu T/\pi \quad (1.2)$$

где новая правая часть имеет вид

$$Y(x, \tau, \mu) = -(1 - \tau^2)^{-1/2} X(x, T\pi^{-1} \arccos \tau, \mu)$$

Выше было отмечено, что векторная функция X может быть представлена в виде ряда Пуассона

$$X(x, \tau, \mu) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^m} \sum_{l \in \mathbb{Z}_+^n} X_{lk}(\mu) x^l \exp(i \langle \omega_0, k \rangle t) \quad (1.3)$$

где $l = (l_1, \dots, l_n)$ — мультииндекс, а выражение для степенного одночлена имеет вид $x^l = (x^1)^{l_1} (x^2)^{l_2} \dots (x^n)^{l_n}$. Символом \mathbb{Z}_+ обозначено множество неотрицательных целых чисел.

В выражении для функции $Y(x, \tau, \mu)$ квазипериодические гармоники будут выражаться через функции $\cos(q_k \arccos \tau)$ и $\sin(q_k \arccos \tau)$, где $q_k = T\pi^{-1} \langle \omega_0, k \rangle$. В дальнейшем правую часть (1.2) будем использовать в виде

$$Y(x, \tau, \mu) = - \sum_{k \in \mathbb{Z}^m} \sum_{l \in \mathbb{Z}_+^n} x^l [A_{lk}(\mu) (1 - \tau^2)^{-1/2} \cos(q_k \arccos \tau) + B_{lk}(\mu) (1 - \tau^2)^{-1/2} \sin(q_k \arccos \tau)] \quad (1.4)$$

$$A_{lk}(\mu) = \operatorname{Re} X_{lk}(\mu), \quad B_{lk}(\mu) = -\operatorname{Im} X_{lk}(\mu), \quad X_{l, -k}(\mu) = X_{lk}^*(\mu)$$

(звездочка означает комплексно сопряженную величину).

2. Описание проекционного метода. Предположим, что решение задачи (1.2) определено при всех $\tau \in [-1, 1]$, причем $x(\tau) \in Q$, где Q — область сходимости ряда функции X по переменной $x \in Q \subset \mathbb{R}^n$. Известно, что задача (1.2) эквивалентна уравнению

$$x = Z(x, \mu), \quad [Z(x, \mu)](\tau) = \int_1^\tau vY[x(\alpha), \alpha, \mu] d\alpha \quad (2.1)$$

Чтобы построить проекционный метод решения уравнения (2.1), необходимо задаться подходящим функциональным пространством и в этом пространстве определить систему операторов проектирования на его конечномерные подпространства.

Известно, что многочлены Чебышева первого и второго рода образуют полные ортогональные семейства функций на отрезке $[-1, 1]$, снабженном мерами $d\mu_1 = (1 - \tau^2)^{-1/2} d\tau$ и $d\mu_2 = (1 - \tau^2)^{1/2} d\tau$ соответственно.

Рассмотрим гильбертово пространство соболевского типа $H^1([-1, 1], \mu_1, \mu_2; \mathbb{R}^n)$ (далее просто H^1) со скалярным произведением

$$(x_1, x_2)^1 = \int_{-1}^1 (x_1(\tau), x_2(\tau)) d\mu_1 + \int_{-1}^1 (x_1'(\tau), x_2'(\tau)) d\mu_2$$

где $(,)$ — скалярное произведение в \mathbb{R}^n , а штрих означает дифференцирование по τ . H^1 можно определить как пополнение множества непрерывно дифференцируемых на $[-1, 1]$ функций по норме

$$\|x\|^1 = \left(\int_{-1}^1 \|x(\tau)\|^2 d\mu_1 + \int_{-1}^1 \|x'(\tau)\|^2 d\mu_2 \right)^{1/2}$$

Обозначим символом $CA([-1, 1], \mathbb{R}^n)$ (далее просто CA) пространство функций, абсолютно непрерывных на отрезке $[-1, 1]$. В CA можно ввести банахову структуру при помощи нормы, определенной по формуле

$$\|x\|_A = \|x(1)\| + \text{Var}([-1, 1], x)$$

С использованием известных методов [2] и свойств весовых функций $p_1(\tau) = (1 - \tau^2)^{-1/2}$, $p_2(\tau) = (1 - \tau^2)^{1/2}$ можно доказать, что пространство H^1 вложено в CA . Это означает, что сходимость в метрике H^1 приводит к сходимости в метрике CA и, в частности, к равномерной сходимости.

Пространство H^1 сузим, далее, до подпространства $H_0^1 = \{x \in H^1 : x(1) = 0\}$. Из вида правой части уравнения (2.1) следует, что она будет всегда принадлежать H_0^1 , если на функцию Y наложить условия достаточной гладкости и суммируемости. Наконец, в качестве области определения оператора зададим множество

$$\Omega = \{x \in H_0^1 : x(\tau) \in Q \forall \tau \in [-1, 1]\}$$

Можно доказать, что Ω — область в H_0^1 .

Чтобы построить схему Галеркина, надо в пространстве H_0^1 определить систему исчерпывающих его конечномерных подпространств $E_k \subset H_0^1$ ($k = 0, 1, \dots$). Для этого вначале построим базис пространства H^1 .

Пусть $\{\chi_k\}_{k=0}^\infty$ — ортонормированный базис пространства $H^1([-1, 1], \mu_1, \mu_2; \mathbb{R})$ (далее просто H^{11}). Тогда, как легко проверить, система вектор-функций $\{e_j \chi_k\}$ ($j = 1, \dots, n; k = 0, 1, \dots$) является ортонормированным базисом в H^1 . Здесь $\{e_j\}_{j=1}^n$ — ортонормированный базис в \mathbb{R}^n .

Задача построения базиса в H^1 сводится к построению базиса из скалярных функций в H^{11} . Если функция $u \in H^{11}$, то автоматически $u \in L_2([-1, 1], \mu_1)$, $u' \in L_2([-1, 1], \mu_2)$. Известно, что в этих пространствах можно построить ортонормированные базисы $\{f_k\}_{k=0}^\infty$ и $\{g_k\}_{k=1}^\infty$ соответственно, причем $f_0 = \pi^{-1/2} T_0$, $f_k = (2/\pi)^{1/2} T_k$, $g_k = (2/\pi)^{1/2} U_k$ ($k = 1, 2, \dots$).

Известно, что при $k > 0$ для многочленов Чебышева первого и второго рода справедливо соотношение $T_k'(\tau) = k U_{k-1}(\tau)$. Поэтому $f_k'(\tau) = k g_k(\tau)$ ($k > 0$), $f_0'(\tau) = 0$. В метрике пространства H^{11} функции $\{f_k\}_{k=0}^\infty$ образуют ортогональную систему. Если провести нормировку, то система функций $\{\chi_k\}_{k=0}^\infty$, таких, что

$$\chi_0(\tau) = \pi^{-1/2} T_0(\tau), \quad \chi_k(\tau) = \{2/[\pi(1+k^2)]\}^{1/2} T_k(\tau) \quad (k > 0)$$

в H^{11} ортонормированна.

Оказывается, что система $\{\chi_k\}_{k=0}^\infty$ полна в H^{11} , то есть является базисом. Отсюда следует, что если в пространстве H^{11} у функции $u(\tau)$ известно разложение производной $u'(\tau)$ по базису $\{g_k\}_{k=1}^\infty$

$$u'(\tau) = \sum_{k=1}^{\infty} v_k g_k(\tau)$$

то можно сразу указать разложение

$$u(\tau) = \sum_{k=0}^{\infty} u_k f_k(\tau)$$

положив $u_k = v_k/k$ при $k > 0$. Коэффициент u_0 найдем из условия $u(1) = 0$:

$$u_0 = - \sum_{k=1}^{\infty} k^{-1} v_k f_k(1)$$

Теперь определим операторы проектирования P_k ($k = 0, 1, \dots$) в H_0^1 . Для этого представим их в виде $P_k = P P_k'$, где P_k' — оператор ортогонального проектирования в пространстве H^1 на конечномерное подпространство — линейную оболочку первых $n(k+1)$ базисных векторов $e_1 \chi_0, e_2 \chi_0, \dots, e_n \chi_k$. При проектировании $P_k' H_0^1$ возможен выход из пространства H_0^1 . Поэтому, чтобы получить результат в H_0^1 , необходимо функцию $P_k' x$ спроецировать на H_0^1 , но уже не ортогонально к H_0^1 , а вдоль линейной оболочки векторов $\{e_1 \chi_0, e_2 \chi_0, \dots, e_n \chi_0\}$ так, чтобы $(P P_k' x)(1) = 0$. Оператор P определяется по формуле

$$P x = x - x(1) \pi^{1/2} \chi_0 \quad (x \in H^1)$$

Так как пространство $P_k' H^1$ исчерпывают все H^1 , то пространства $E_k = P_k' H^1 \cap H_0^1$ исчерпывают все H_0^1 . Можно проверить, что $E_k = P_k H_0^1 = P_k H^1$. Операторы P и P_k' ограничены. Уравнение Галеркина имеет вид

$$x_k = P_k Z(x_k, \mu) \quad (x_k \in E_k H_0^1, k > 0) \quad (2.2)$$

Дальнейший анализ аналогичен проведенному в [3]. При этом используются некоторые результаты из [4]. Сначала убеждаемся в непрерывной дифференцируемости в Ω оператора Z . Достаточное условие этого имеет вид $Y \in L_2([-1, 1], \mu_2; C^1(Q))$, или в более подробном виде

$$\|Y\|_2^1 < +\infty \quad (2.3)$$

$$\|Y\|_2^1 = \left(\int_{-1}^1 \sup_{x \in Q} (\|Y(x, \tau, \mu)\|, \|Y_x(x, \tau, \mu)\|)^2 d\mu_2 \right)^{1/2}$$

Если функция X аналитична в области определения, то условие (2.3) имеет место равномерно для любых начальных условий из некоторой меньшей области, причем величина $\|Y\|_2^1$ будет порядка единицы.

Из ограниченности линейного оператора P_k следует непрерывная дифференцируемость оператора $P_k Z$. Далее, при помощи неравенства

$$\|Z\| \leq 2^{1/2} (1 + \pi^2)^{1/2} \|vY\|_2^1$$

устанавливаем непрерывную обратимость оператора $I - Z(x, \mu)$ ($x \in \Omega$). Это, очевидно, имеет место, если $\|Z(x, \mu)\| < 1$, или

$$(\mu T / \pi) \|Y\|_2^1 < [2(1 + \pi^2)]^{-1/2} \quad (2.4)$$

Отсюда заключаем, что длина интервала времени, при которой будет сохраняться сходимость приближений к точному решению, должна удовлетворять условию $T < C \mu^{-1}$, где $C = O(1) = \pi [2(1 + \pi^2)]^{-1/2} (\|Y\|_2^1)^{-1}$. Можно положить, например, $T = C(2\mu)^{-1}$.

По аналогии с результатом работы [3] получим утверждение.

Теорема. Уравнение (2.1) имеет единственное решение $x \in H_0^1$. Кроме того, при выполнении условия (2.4) существует такое целое число N и действительное $\varepsilon > 0$, что при любом $k > N$ уравнение (2.2) имеет в шаре $\|y - x\| \leq \varepsilon$ единственное решение x_k , и справедлива оценка скорости сходимости

$$\|x_k - x\| \leq \|x - P_k x\| + \|x_k - P_k x\| \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty)$$

причем, при некоторых $c_1, c_2 > 0$ имеет место двусторонняя оценка

$$c_1 \| P_k Z(x) - P_k Z(P_k x) \|^2 \leq \| x_k - P_k x \|^2 \leq c_2 \| P_k Z(x) - P_k Z(P_k x) \|^2$$

Эта теорема гарантирует существование галеркинских приближений и их равномерную сходимость к точному решению. Решение конечномерного уравнения (2.2) можно получить итеративным путем, если обеспечить условие $\| P_k Z'(x) \| < 1$. Так как $\| P_k \| \leq 2^{1/2} (1 + 2\pi)^{1/2}$, то условие сходимости итеративного процесса имеет вид

$$2 [(1 + 2\pi)(1 + \pi^2)]^{1/2\nu} \| Y \|_2^2 < 1 \quad (2.5)$$

В качестве начального приближения можно взять функцию $x_k = 0$, которая соответствует решению невозмущенной задачи.

3. Аналитическая техника. Теперь рассмотрим проблему практической реализации процесса решения уравнения (2.2). Считаем, что k достаточно велико, вектор-функция $Y(x, \tau, \mu)$ имеет вид (1.4). Свойства полиномов Чебышева позволяют надеяться, что число k будет не слишком большим.

В реальных вычислениях в разложении (1.4) нужно ограничиться конечным числом слагаемых по мультииндексу $\| k \| \leq K$ ($\| k \| = \max |k_i|$ ($i = 1, \dots, m$)), что соответствует учету конечного (хотя, может быть, и большого) числа гармоник в ряде Фурье вектор-функции $X(x, t, \mu)$. В свою очередь в степенных разложениях коэффициентов этого ряда также нужно ограничиться конечным числом слагаемых по мультииндексу $\| l \| \leq L$ ($\| l \| = \max |l_i|$ ($i = 1, \dots, n$)), причем величина L может зависеть от мультииндекса k . Обычно учитываются те слагаемые ряда (1.4), которые имеют порядок малости по параметру μ не выше заданного. Итак, вместо функции $Y(x, \tau, \mu)$ будем рассматривать

$$Y^*(x, \tau, \mu) = - \sum_{\|k\| \leq K} \sum_{\|l\| \leq L} x^l [A_{lk}(\mu) (1 - \tau^2)^{-1/2} \cos(q_k \arccos \tau) + B_{lk}(\mu) (1 - \tau^2)^{-1/2} \sin(q_k \arccos \tau)] \quad (3.1)$$

Цель — найти разложение функции Y^* по полиномам Чебышева второго рода, с учетом того, что вектор $x(\tau)$ представлен в виде суммы первых k многочленов Чебышева первого рода. Такое представление $x(\tau)$ соответствует разложению $Y^*(x(\tau), \tau, \mu)$ в пространстве $L_2([-1, 1], \mu_2; \mathbb{R}^n)$ по базису $\{e_i g_j\}_{i=1, \dots, n}^{j=1, \dots, n}$. После этого автоматически получим разложение первообразной от $Y^*(x(\tau), \tau, \mu)$ по полиномам Чебышева первого рода, что соответствует ее разложению в пространстве $L_2([-1, 1], \mu_1; \mathbb{R}^n)$ по базису $\{e_i f_j\}_{i=1, \dots, n}^{j=0, 1, \dots, n}$, либо в пространстве H^1 по базису $\{e_i \chi_j\}_{i=1, \dots, n}^{j=0, 1, \dots, n}$.

Приведем формулы, необходимые для достижения поставленной цели. Во-первых, это разложения

$$\frac{\cos(q \arccos \tau)}{(1 - \tau^2)^{1/2}} = \sum_{l=0}^{\infty} c_l U_l(\tau), \quad \frac{\sin(q \arccos \tau)}{(1 - \tau^2)^{1/2}} = \sum_{l=0}^{\infty} s_l U_l(\tau)$$

Формулы для вычисления коэффициентов

$$c_l = \frac{2}{\pi} \frac{(l+1)[1 + (-1)^l \cos q\pi]}{(l+1)^2 - q^2}, \quad s_l = \frac{2}{\pi} \frac{(l+1)(-1)^l \sin q\pi}{(l+1)^2 - q^2} \quad (3.2)$$

охватывают случаи целочисленности параметра q , что, в частности при $q = 0$ означает резонансность соответствующих гармоник в (1.3), причем

в этих случаях имеют место более простые формулы

$$c_{2l} = \frac{4}{\pi} \frac{2l+1}{(2l+1)^2 - q^2}, \quad c_{2l+1} = 0 \quad (l = 0, 1, \dots; q = 2r; r \in \mathbf{Z})$$

$$c_{2l} = 0, \quad c_{2l+1} = \frac{4}{\pi} \frac{2l+2}{(2l+2)^2 - q^2} \quad (l = 0, 1, \dots; q = 2r+1; r \in \mathbf{Z})$$

$$s_r = 1, \quad s_l = 0 \quad (l = 0, 1, \dots; l \neq r; r \in \mathbf{Z}_+)$$

которые получаются из (3.2) предельным переходом при $q \rightarrow 2r$, $q \rightarrow 2r+1$, $q \rightarrow r+1$ соответственно.

Полагая, что $\mathbf{x}_k \in E_k = P_k H_0^1$ получим представление

$$\mathbf{x}_k(\tau) = \sum_{l=0}^k \mathbf{x}_{kl} T_l(\tau), \quad \mathbf{x}_{kl} \in \mathbf{R}^n, \quad \mathbf{x}_k(1) = 0$$

Вектор \mathbf{x}_{kl} можно представить в виде столбца своих координат $\mathbf{x}_{kl} = (x_{kl}^1, x_{kl}^2, \dots, x_{kl}^n)^T$. Поэтому при учете условия $\mathbf{x}_k(1) = 0$ в уравнение Галеркина (2.2) должно входить kn неизвестных скалярных величин. В координатном представлении

$$x_k^r(\tau) = \sum_{l=0}^k x_{kl}^r T_l(\tau) \quad (r = 1, \dots, n)$$

Поскольку степенной множитель в (3.1) имеет вид $\mathbf{x}^l = (x^1)^{l_1} (x^2)^{l_2} \dots (x^n)^{l_n}$, то при известном разложении по полиномам Чебышева первого рода каждого сомножителя необходимо найти аналогичное представление для всего произведения. Для этого воспользуемся известным тождеством

$$T_m(\tau) T_n(\tau) = 2^{-1} (T_{m-n}(\tau) + T_{m+n}(\tau)) \quad (m, n \in \mathbf{Z}) \quad (3.3)$$

Используя (3.3), можно получить разложение по полиномам Чебышева первого рода всего одночлена \mathbf{x}_k^l . Наконец, чтобы разложить по многочленам Чебышева второго рода все слагаемое в (3.1), необходимо воспользоваться тождеством

$$U_m(\tau) T_n(\tau) = 2^{-1} (U_{m-n}(\tau) + U_{m+n}(\tau)) \quad (m, n \in \mathbf{Z})$$

В итоге после всех подстановок и перемножений, в выражении (3.1) приводим подобные члены и отбрасываем все слагаемые, которые содержат $U_l(\tau)$ с $l > k-1$. Это позволяет исключить лишние операции и на более ранних этапах вычислений — при перемножениях. Обозначая усечение ряда при помощи квадратных скобок, получим

$$[\mathbf{Y}^*(\mathbf{x}_k(\tau), \tau, \mu)]_{k-1} = \sum_{l=0}^{k-1} \mathbf{y}_l(x_{k1}, \dots, x_{kn}, \mu) U_l(\tau) \quad (3.4)$$

Векторный коэффициент \mathbf{y}_l полиномиально зависит от неизвестных величин x_{kl}^r ($l = 1, \dots, k; r = 1, \dots, n$). Начальное условие $\mathbf{x}_k(1) = 0$ обеспечивает зависимость

$$x_k^r(1) = - \sum_{l=1}^k x_{kl}^r T_l(1) = - \sum_{l=1}^k x_{kl}^r \quad (r = 1, \dots, n)$$

которая также должна использоваться при выводе разложения (3.4). Операция усечения ряда Чебышева соответствует действию оператора ортогонального проектирования P_k' (в пространстве производных $L_2([-1, 1], \mu_2; \mathbf{R}^n)$). Вычисляя первообразную и применяя оператор проектирования P_k имеем

$$[P_k \mathbf{Z}(\mathbf{x}_k, \mu)](\tau) = \int_1^\tau \mathbf{v} [\mathbf{Y}^*[x(\alpha), \alpha, \mu]]_{k-1} d\alpha =$$

$$= \left(- \sum_{l=1}^k \mathbf{v} l^{-1} \mathbf{y}_{l-1} \right) T_0(\tau) + \sum_{l=1}^k \mathbf{v} l^{-1} \mathbf{y}_{l-1} T_l(\tau)$$

В результате получим систему из kn алгебраических уравнений, соответствующую функциональному уравнению (2.2)

$$x_{kl}^r = \nu l^{-1} y_{l-1}^r(x_{k1}, \dots, x_{kk}, \mu) \quad (r = 1, \dots, n; l = 1, \dots, k)$$

Эту систему можно решать итерационным методом.

ЛИТЕРАТУРА

1. Пашковский С. Вычислительные применения многочленов и рядов Чебышева. М.: Наука, 1983. 384 с.
2. Шварц Л. Анализ. Т. 1. М.: Мир, 1972. 824 с.
3. Косенко И. И. О построении фазовых траекторий гамильтоновой системы в окрестности положения равновесия // ПММ. 1989. Т. 53. Вып. 4. С. 531—538.
4. Красносельский М. А., Вайникко Г. М., Забрейко П. П., Рунцицкий Я. Б., Стеценко В. Я. Приближенное решение операторных уравнений. М.: Наука, 1969. 455 с.

Москва

Поступила в редакцию
18.XII.1989