

УДК 539.3

© 1989

И. Г. Терегулов

## МОМЕНТНАЯ ТЕОРИЯ ЭЛЕКТРОМАГНИТНЫХ ЭФФЕКТОВ В АНИЗОТРОПНЫХ ТВЕРДЫХ ТЕЛАХ

Для анизотропных сред типа поляризуемых пьезокерамик строится моментная (полярная) теория деформируемых твердых тел. Подробно рассматривается линейная теория и дается объяснение эффекта нелинейного изменения электрического поля внутри поляризованного пьезоэлемента (эффект Мида).

Классическая теория электромагнитных эффектов в твердых телах не дает возможности описать некоторые наблюдаемые эффекты (например, эффект Мида [1]). Попытка устранить этот недостаток классической теории [2, 3] опирается на введение в энтальпию в качестве параметра процесса градиента поляризации. Построение моделей сплошных сред, учитывающих внутренние механические и электромагнитные моменты, проводилось в электродинамике (например, [4, 5]) при взаимодействии электромагнитных полей со средой. Ниже дается решение поставленной в заголовке задачи и приводится пример естественного описания эффекта Мида.

Пусть  $x^i (i = 1, 2, 3)$  — лагранжева система координат, замороженная в среду, занимающую объем  $V$  с границей  $S$ . Положение точки этой среды относительно неподвижной инерциальной системы  $y^i$  определяет вектор  $\mathbf{r}(x^i, t)$ ,  $t$  — время. Вектор  $\mathbf{r}^* = \mathbf{r} + \mathbf{u}(x^i, t)$  определяет положение материальных точек среды после деформации,  $\mathbf{u}$  — вектор перемещения. Выполняемые далее построения преследуют цель описать поведение пьезокерамических сред, которые отличаются хрупкостью и, естественно, не допускают существенных деформаций и изгибаний. По этой причине дальнейшие построения приведены в геометрически линейной постановке. В режиме малых перемещений тензор деформации Грина имеет ковариантные составляющие

$$\mathbf{E} = \varepsilon_{ik} \mathbf{r}^i \mathbf{r}^k, \quad 2\varepsilon_{ik} = \nabla_i u_k + \nabla_k u_i = \mathbf{r}_i \cdot \partial \mathbf{u} / \partial x^k + \mathbf{r}_k \cdot \partial \mathbf{u} / \partial x^i$$

а тензор напряжения Коши имеет контрвариантные составляющие  $\sigma^{ik}$ . Вектор напряжения на площадке с ортом  $\mathbf{n} = n^i \mathbf{r}_i$  есть

$$\mathbf{P}_n = \sigma^{ik} \mathbf{r}_k n_i; \quad \Sigma = \sigma^{ik} \mathbf{r}_i \mathbf{r}_k \neq \sigma^{ik} \mathbf{r}_k \mathbf{r}_i \quad (1)$$

а вектор внутреннего момента на той же площадке

$$\mu_n = \mu^{ik} n_i \mathbf{r}_k; \quad \mathbf{M} = \mu^{ik} \mathbf{r}_i \mathbf{r}_k \neq \mu^{ik} \mathbf{r}_k \mathbf{r}_i \quad (2)$$

где  $\mu^{ik}$  — составляющие тензора моментов. Из уравнений равновесия для сил и моментов для элементарного объема следует, что

$$\nabla_i \sigma^{ik} + Q^k = 0, \quad \nabla_i \mu^{ij} + c^{ikj} \sigma_{ik} + \mu^i = 0 \quad (3)$$

где  $Q^i \mathbf{r}_i$ ,  $\mu^i \mathbf{r}_i$  — векторы отнесенных к единице объема массовых сил и моментов. Из (3) следует, что в общем случае  $\sigma^{ik} \neq \sigma^{ki}$ .

Примем условие, что для произвольного объема тела сумма моментов второго порядка  $[\mathbf{r} \times [\mathbf{r} \times \mathbf{F}]]$  относительно внутренней точки уравновешена. Тогда получим равенство  $\mu^{ik} = \mu^{ki}$ , которое далее будем предполагать выполненным.

Сумму работ внешних сил и моментов

$$\delta A = \int \mathbf{Q} \cdot \delta \mathbf{u} dV + \int \mathbf{P}_n \cdot \delta \mathbf{u} dS + \int \boldsymbol{\mu} \cdot \delta \boldsymbol{\omega} dV + \int \boldsymbol{\mu}_n \cdot \delta \boldsymbol{\omega} dS$$

где  $\boldsymbol{\omega}$  — вектор вращения, при учете выражений (1) и (2) преобразуем к виду

$$\delta A = \int t^{ik} \delta \varepsilon_{ik} dV + \int \mu^{ik} \delta \xi_{ik} dV + \int v^i \delta \gamma_i dV$$

Здесь

$$\begin{aligned} 2t^{ik} &= \sigma^{ik} + \sigma^{ki}, & 2v^j &= c^{jik} l_{ik}, & 2l^{ik} &= \sigma^{ik} - \sigma^{ki} \\ 2\varepsilon_{ik} &= \nabla_i u_k + \nabla_k u_i, & 2\xi_{ik} &= \nabla_i \omega_k + \nabla_k \omega_i, & 2\eta_{ik} &= \nabla_i u_k - \nabla_k u_i \\ & & 2\gamma^j &= c^{jik} \eta_{ik} - \omega^j \end{aligned}$$

В этих обозначениях уравнения (3) примут вид

$$\nabla_i t^{ik} - c^{ikj} \nabla_i \nabla_m \mu_j^m = c^{ikj} \nabla_i \mu_j - Q^k \quad (4)$$

$$v^j = -\nabla_i \mu^{ij} - \mu^j \quad (5)$$

Выше и всюду далее интегрирование ведется по объему  $V$  и поверхности  $S$ .

Приращение энергии электромагнитного поля в объеме  $V$  и количество выделенного тепла за счет потоков  $\mathbf{q}_h$  и  $\mathbf{q}_e$  магнитного  $\mathbf{H}$  и электрического  $\mathbf{E}$  полей выражаются следующим образом ( $\mathbf{B}$ ,  $\mathbf{D}$  — магнитная и электрическая индукции,  $\mathbf{I}$  — сила тока):

$$\delta \mathcal{E} = \int q_h^i \delta E_i dS + \int q_e^i \delta H_i dS = \delta \int (\mathbf{E} \cdot \mathbf{D} + \mathbf{H} \cdot \mathbf{B}) dV + \delta \int \mathbf{E} \cdot \mathbf{I} dV \quad (6)$$

где правая часть принимается за энергию по определению [6].

Прибавляя к средней и правой частям члены

$$-\int n_j c^{ikj} H_i \delta E_k dS + \int n_j c^{jik} E_i \delta H_k dS$$

получим

$$\begin{aligned} & \int (q_h^k - n_j c^{jik} H_i) \delta E_k dS + \int (q_e^k + n_j c^{jik} E_i) \delta H_k dS = \\ & = \int (D^{*k} + I^k - c^{jik} \nabla_j H_i) \delta E_k dV + \int (B^{*k} + c^{jik} \nabla_j E_i) \delta H_k dV \end{aligned} \quad (7)$$

При выполнении уравнений Максвелла правая часть последнего равенства равна нулю и, следовательно, при произвольных вариациях  $\delta E_k$  и  $\delta H_k$  из (7) следуют краевые условия для потоков  $\mathbf{q}_h$  и  $\mathbf{q}_e$ . Таким образом, соотношения (6) и (7) — аналоги вариационного уравнения Лагранжа, записанного для электромагнитного поля.

Включая в рассмотрение приток тепла за счет вектора потока его  $\mathbf{q}$  через поверхность  $S$  и за счет внутренних источников интенсивности  $r$ , для приращения внутренней энергии среды получим

$$dU = \delta A + \delta \mathcal{E} + \left( \int r dV \right) dt - \left( \int \mathbf{q} \cdot \mathbf{n} dS \right) dt \quad (8)$$

Полное количество тепла, поглощенное телом за время  $dt$ :

$$\delta Q = \left( - \int \mathbf{q} \cdot \mathbf{n} dS + \int r dV + \int \mathbf{E} \cdot \mathbf{I} dV + \int W^* dV \right) dt$$

где  $W^*$  — скорость образования тепла за счет перехода в тепло механической энергии и энергии взаимодействия электромагнитных и механических полей. Используя теорему Остроградского — Гаусса для скорости  $\dot{s}$  приращения энтропии в единице объема, получим ( $T$  — абсолютная температура)

$$T \dot{s} = -\nabla_i q^i + r + \sigma, \quad \sigma = \mathbf{E} \cdot \mathbf{I} + W^* \quad (9)$$

В силу  $q_i \nabla^i T \leq 0$  и  $\sigma \geq 0$  для необратимых процессов из (9) следует неравенство Клазиуса — Дюгема

$$\dot{s} + \nabla_i (q^i/T) - r/T \geq 0$$

Вводя свободную энергию  $F = u - Ts$ , из (8) получим

$$F^* = t^{ik} \dot{\epsilon}_{ik} + \mu^{ik} \dot{\xi}_{ik} + v^i \dot{\gamma}_i + E^i D_i + H^i B_i - sT - W^*$$

$$W^* = \sum W_{\chi^A} \dot{\chi}_A$$

где  $\chi_A$  — дополнительные параметры процесса с обобщенным тензорным индексом  $A$ ,  $W_{\chi^A}$  — соответствующие им обобщенные силы.

Дальнейшие построения зависят от выбора параметров  $\chi_A$  и функций  $W_{\chi^A}$ . Если, например,  $\epsilon_{ij(n)}$ ,  $\xi_{ij(n)}$ ,  $\gamma_{i(n)}$  — необратимые составляющие деформаций, на которых  $t_{ik}$ ,  $\mu_{ik}$ ,  $v_i$  совершают рассеиваемую в виде тепла работу с мощностями

$$t^{ij} \dot{\epsilon}_{ij(n)} \geq 0, \quad \mu^{ij} \dot{\xi}_{ij(n)} \geq 0, \quad v^i \dot{\gamma}_{i(n)} \geq 0$$

то при обозначениях

$$\dot{\epsilon}_{ij(e)} = \dot{\epsilon}_{ij} - \dot{\epsilon}_{ij(n)}, \quad \dot{\xi}_{ij(e)} = \dot{\xi}_{ij} - \dot{\xi}_{ij(n)}, \quad \dot{\gamma}_{i(e)} = \dot{\gamma}_i - \dot{\gamma}_{i(n)} \quad (10)$$

из выражения для  $F^*$  получим

$$t^{ij} = \partial F / \partial \epsilon_{ij(e)}, \quad \mu^{ij} = \partial F / \partial \xi_{ij(e)}, \quad v^j = \partial F / \partial \gamma_{j(e)} \quad (11)$$

$$E^k = \partial F / \partial D_k, \quad H^k = \partial F / \partial B_k, \quad s = -\partial F / \partial T$$

Очевидно, что  $\dot{\epsilon}_{ij(e)}$ ,  $\dot{\xi}_{ij(e)}$ ,  $\dot{\gamma}_{i(e)}$  — скорости приращения упругих (локально обратимых) деформаций, а первые три группы равенств (11) представляют собой обобщения известных в теории упругости формул Грина на случай неупругих деформаций. Аналогичные обобщения возможны и для групп формул (11) для  $E_k$  и  $H_k$ , если допустить возможность существования необратимых частей приращений величин  $D_i$  и  $B_i$ . Для  $\chi_A$  следует ввести эволюционные уравнения [7]. Заменяя в (9)  $\dot{s}$  его выражением

$$\dot{s} = -d(\partial F / \partial T) / dt$$

следующим из (11), получим уравнение для потока тепла.

Далее будем считать  $I = 0$ , что имеет место в диэлектриках, и положим, что процесс деформирования обратим на рассматриваемом интервале изменения параметров процесса.

Для кристаллов класса (6mm) [8] с одной осью механической и электрической симметрии, за которую примем ось  $x_3$  декартовой системы координат  $x_1 x_2 x_3$ , в число основных параметров процесса входят: скаляры  $\epsilon_{33}$ ,  $\xi_{33}$ ,  $D_3$ ,  $B_3$ ,  $\gamma_3$ ,  $T$ ; векторы  $\epsilon_{\alpha 3}$ ,  $\xi_{\alpha 3}$ ,  $D_\alpha$ ,  $B_\alpha$ ,  $\gamma_\alpha$ , тензоры  $\epsilon_{\alpha\beta}$ ,  $\xi_{\alpha\beta}$  ( $\alpha, \beta = 1, 2$ ).

Введем ограничения. Пусть процесс изотермичен и влияние магнитного поля мало. Последнее наблюдается в диэлектриках. Кроме того, примем, что  $\gamma_3 \simeq 0$ ,  $\gamma_\alpha \simeq 0$  (аналогично гипотезам Кирхгофа в теории тонких плит). В этом случае величины  $v^i$  определяются из условий (5) после решения уравнения (4), которые сводятся к трем уравнениям с тремя искомыми функциями  $u_i(x_k, t)$ . Кроме того, примем, что  $W^* = 0$ . При этих ограничениях аргументами функции  $F$  будут

$$\epsilon_{33}, \xi_{33}, D_3; \quad \epsilon_{\alpha 3} \epsilon^{\alpha 3}, \quad \xi_{\alpha 3} \xi^{\alpha 3}, \quad D_\alpha D^\alpha; \quad \epsilon_{\alpha\beta}^{\alpha}, \quad \epsilon_{\alpha\beta} \epsilon^{\alpha\beta}, \quad \epsilon_{3\alpha} \epsilon^{\alpha\beta} \epsilon_{\beta 3};$$

$$\xi_{\alpha\beta}^{\alpha}, \quad \xi_{\alpha\beta} \xi^{\alpha\beta}, \quad \xi_{\alpha 3} \xi^{\alpha\beta} \xi_{\beta 3} \quad (12)$$

и смешанные (совместные) инварианты

$$\varepsilon_{3\alpha}D^\alpha, \quad \xi_{3\alpha}D^\alpha, \quad \xi_{\alpha 3}\varepsilon^{\alpha 3}, \quad \xi_{\alpha\beta}\varepsilon^{\alpha\beta}, \quad \varepsilon_{3\alpha}\varepsilon^{\alpha\beta}\xi_{\beta 3}, \quad \xi_{3\alpha}\xi^{\alpha\beta}\varepsilon_{\beta 3}, \dots \quad (13)$$

которые характеризуют взаимную ориентацию входящих в них тензоров и векторов. Из смешанных инвариантов (13) в число аргументов функции  $F$  может быть включена лишь часть из них в пределах выполнения условия независимости всей совокупности аргументов из числа (12) и (13). Например, совокупность компонент  $\varepsilon_{ik}$ ,  $\xi_{ik}$ ,  $D_i$  содержит пятнадцать параметров. Поэтому к двенадцати базовым аргументам (12) можно дополнительно включить не более трех инвариантов из (13), тогда как остальные численно будут зависимы от выбранных ранее независимых пятнадцати.

Определяющие соотношения (11) и введенная система аргументов (12), (13), которая, естественно, допускает обобщение на кристаллы с меньшей симметрией, дают возможность построить при конкретизации достаточно общие формы связи между полями с учетом физической нелинейности и влияния температуры.

Чтобы показать возможность в пределах построенных соотношений описать эффект Мида, введем ряд упрощающих предположений. Пусть поля  $\varepsilon_{ik}$  и  $\xi_{ik}$  слабо связаны. Тогда из инвариантов (13) следует сохранить лишь два первых. С учетом сказанного и сохраняя в разложении для  $F$  по степеням основных параметров лишь вторые степени, с учетом ненапряженности исходного состояния определяющие соотношения (11) получим в виде

$$\begin{aligned} t_{11} &= c_{11}\varepsilon_{11} + c_{12}\varepsilon_{22} + c_{13}\varepsilon_{33} - e_{31}D_3, & t_{22} &= c_{12}\varepsilon_{11} + c_{11}\varepsilon_{22} + c_{13}\varepsilon_{33} - \\ & - e_{31}D_3, & t_{33} &= c_{13}\varepsilon_{11} + c_{13}\varepsilon_{22} + c_{33}\varepsilon_{33} - e_{33}D_3 \\ t_{13} &= 2c_{44}\varepsilon_{13} - e_{15}D_1, & t_{23} &= 2c_{44}\varepsilon_{23} - e_{15}D_2 \\ t_{12} &= 2c_{66}\varepsilon_{12} = (c_{11} - c_{22})\varepsilon_{12} \\ E_1 &= -e_{15}\varepsilon_{13} - d_{15}\xi_{13} + \lambda_1 D_1, & E_2 &= -e_{15}\varepsilon_{23} - d_{15}\xi_{23} + \lambda_1 D_1, \\ E_3 &= -e_{31}\varepsilon_{11} - e_{31}\varepsilon_{22} - e_{33}\varepsilon_{33} - f_{31}(\xi_{11} + \xi_{22}) - f_{33}\xi_{33} + \lambda_3 D_3 \end{aligned} \quad (14)$$

(соотношения для  $\mu_{ik}$  получаются из соотношений для  $t_{ik}$  при замене  $\varepsilon_{ik}$ ,  $c_{ik}$ ,  $e_{ik}$  соответственно на  $\xi_{ik}$ ,  $d_{ik}$ ,  $f_{ik}$ ).

Соотношения для  $t_{ik}$ ,  $E_i$  без учета членов с  $\xi_{ik}$  повторяют обычно используемые ([8—11] и др.).

Для кинематических характеристик имеем (невыписанные соотношения получаются круговой перестановкой индексов 1, 2, 3)

$$\begin{aligned} \varepsilon_{11} &= \frac{\partial u_1}{\partial x_1}, & 2\varepsilon_{12} &= \frac{\partial u_2}{\partial x_1} + \frac{\partial u_1}{\partial x_2} \\ \xi_{11} &= \frac{\partial}{\partial x_1} \left( \frac{\partial u_3}{\partial x_2} - \frac{\partial u_2}{\partial x_3} \right), & 2\xi_{12} &= \frac{\partial}{\partial x_1} \left( \frac{\partial u_1}{\partial x_3} - \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + \frac{\partial}{\partial x_2} \left( \frac{\partial u_3}{\partial x_2} - \frac{\partial u_2}{\partial x_3} \right) \end{aligned}$$

Рассмотрим поляризованный в направлении оси  $x_3$  пьезокерамический элемент толщины  $2h$  по оси  $x_1$ , на который действует внешнее электростатическое поле с вектором напряженности  $\mathbf{E} = E_1\mathbf{e}_1$ . При этом во всем кристалле  $t_{11} = t_{22} = t_{33} = 0$ ,  $D_3 = D_2 = 0$  и, следовательно,  $\varepsilon_{11} = \varepsilon_{22} = \varepsilon_{33} = 0$ . Так как под действием поля  $E_1$  на диполи, ориентированные по оси  $x_3$ , действуют лишь дополнительные моменты  $\mu_2 = \alpha E_1$ , имеем  $\varepsilon_{12} = 0$ ,  $\varepsilon_{23} = 0$ ,  $2\varepsilon_{13} = \partial u_3 / \partial x_1$  при  $u_1 = 0$ ,  $u_3 = u_3(x_1)$ . Кроме того,  $\xi_{11} = \xi_{22} = \xi_{33} = 0$ ,  $2\xi_{12} = -\partial^2 u_3 / \partial x_1^2$ . Наряду с этим

$$\begin{aligned} t_{13} &= c_{44}dw/dx - e_{15}D_1, & \mu_{13} &= -D_1d_{15}, & \mu_{23} &= 0 \\ \mu_{12} &= -1/2 (d_{11} - d_{22})d^2w/dx^2 & (w &= u_3, x = x_1) \end{aligned}$$

Уравнение (4) при  $k = 3$  запишется в виде

$$2d^2w/dx^2 - (d_{11} - d_{22})d^4w/dx^4 + \alpha dE_1/dx = 0 \quad (15)$$

Кроме того, согласно (14), имеем

$$2E_1 = -e_{15}dw/dx + 2\lambda_1 D_1 \quad (16)$$

В рассматриваемом поляризованном кристалле под действием внешнего электрического поля  $E_{1e}$  появляются некомпенсированные заряды на границах  $x = \pm h$ , тогда как внутри плотность зарядов равна нулю. Отсюда в силу уравнения Максвелла для дивергенции индукции следует, что  $D_{1d} = \text{const}$  внутри диэлектрика при  $-h < x < h$ . Исключая из уравнений (15) и (16) напряженность  $E_{1d}$  электрического поля в диэлектрике, получим однородное уравнение, решение которого

$$w(x) = A \operatorname{sh} \omega x + B \operatorname{ch} \omega x + Cx + D$$

$$\omega^2 = (d_{11} - d_{22})/(2c_{11} - \alpha e_{15})$$

В силу условий задачи функция  $w(x)$  кососимметрична по  $x$  и, следовательно,  $B = D = 0$ . На границах  $x = \pm h$  имеем  $t_{13} = 0$ , а исключение жесткого вращения условием  $dw/dx = 0$  при  $x = 0$  дает

$$C = -\omega A, \quad A = e_{15}E_1/[c_{44}\omega(\operatorname{ch} \omega h - 1)] \quad (17)$$

Так как при переходе через границу диэлектрика индукция  $D_1$  должна сохранять свое значение, а в вакууме  $D_{1e} = E_{1e}$  и в то же время в диэлектрике наряду с (16) должно быть  $D_{1d} = E_{1d} + 4\pi P$ , где  $P$  — поляризация, которая в рассматриваемом случае, согласно (16), представлена членом с  $dw/dx$ , то  $\lambda_1 = 1$ . Таким образом, в диэлектрике электрическое поле дается формулой

$$E_{1d} = E_1 - e_{15}A\omega(\operatorname{ch} \omega x - 1)/2$$

где  $A$  определяется согласно второму равенству (17). Таким образом, электрическое поле внутри диэлектрика оказалось нелинейно переменным, что приводит к объяснению эффекта Мида. При  $E_1 = 0$ ,  $E_2 = 0$ ,  $E_3 \neq 0$  этот эффект в рассматриваемого типа кристаллах наблюдаться не должен.

При построении нелинейной теории в число аргументов функции  $F$  в общем случае следует включить инварианты (12), (13). Учет нелинейности, связанной с рассеянием энергии, обеспечивает соответствующая форма задания функции или функционала  $W^*$ , в котором есть возможность учесть и рассеяние собственно энергии электромагнитного поля в его взаимодействии со средой с построением, например, моделей типа Максвелла, Фойгта, Больцмана — Вольтерры и др.

Для описания эффекта Мида в кристаллах, изначально неполяризованных, но поляризуемых за счет появления внешнего электрического поля, в качестве аргумента функции  $F$  в (11) следует ввести тензор  $\nabla_i D_j$  и пересмотреть систему определяющих соотношений (14) путем расширения системы инвариантов (12), (13).

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Mead C. A. Electron transport in thin insulating films // Proc. Intern. Symp. on Basis Problem in thin Film Physics. Göttingen: Vandenhoeck and Ruprecht, 1966. P. 674—678.
2. Mindlin R. D. Polarization gradient in elastic dielectrics // Intern. J. Solids and Struct. 1968. V. 4. № 6. P. 637—642.
3. Mindlin R. D. Continuum and lattice theories of influence of electromechanical

- coupling on capacitance of thin dielectric films // Intern. J. Solids and Struct. 1969. V. 5. № 11. P. 1197—1208.
4. *Седов Л. И., Цыпкин А. Г.* О построении моделей сплошных сред, взаимодействующих с электромагнитным полем // ПММ. 1979. Т. 43. Вып. 3. С. 387—400.
  5. *Желнорович В. А.* Об уравнениях для жидкостей с внутренним магнитным и механическим моментами // Изв. АН СССР. МЖГ. 1974. № 5. С. 174—177.
  6. *Ильюшин А. А.* Механика сплошной среды. М.: Изд-во МГУ, 1978. 287 с.
  7. *Коларов Д., Балтов А., Бончева Н.* Механика пластических сред. М.: Мир, 1979. 302 с.
  8. *Берминкур Д., Керран Д., Шаффе Г.* Пьезокерамические и пьезомагнитные материалы // Физическая акустика. Т. 1. Ч. А. Методы и приборы ультразвуковых исследований. М.: Мир, 1966. 204—326 с.
  9. *Новацкий В.* Электромагнитные эффекты в твердых телах. М.: Мир, 1986. 159 с.
  10. *Гетман И. П., Устинов Ю. А.* К теории неоднородных электроупругих плит // ПММ. 1979. Т. 43. Вып. 5. С. 923—932.
  11. *Гетман И. П., Рябов А. П., Устинов Ю. А.* О возможностях метода осреднения в задаче о распространении волн в электромагнитоупругом слое с периодической неоднородностью по толщине // Изв. АН СССР. МТТ. 1987. № 3. С. 118—124.

Казань

Поступила в редакцию  
24.III.1988