

УДК 531.36

А. П. Иванов

О СОХРАНЕНИИ УСТОЙЧИВОСТИ МЕХАНИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ ПРИ ОСЛАБЛЕНИИ НЕУДЕРЖИВАЮЩЕЙ СВЯЗИ

Система с идеальной неударивающей связью $q_1 \geq 0$ изучается в окрестности такого положения равновесия, в котором реакция этой связи не равна нулю. Предполагается, что при $q_1 \equiv 0$ равновесие устойчиво. Показано существование семейства периодических движений с ударами о связь, период таких движений стремится к нулю вместе с их амплитудой. В первом приближении исследована орбитальная устойчивость периодических движений. Показана возможность применять для нелинейного анализа некоторые результаты КАМ-теории. В частности, получены условия устойчивости положения равновесия многомерной системы для большинства начальных условий.

1. Предмет исследования. Рассмотрим каноническую систему M с функцией Гамильтона

$$H = T + \Pi, \quad 2T = a_{ij}(q) p_i p_j, \quad \Pi = \Pi(q), \quad q \in R^n \quad (1.1)$$

и идеальной неударивающей связью $q_1 \geq 0$; удары о связь абсолютно упруги. Здесь и всюду далее принято соглашение о суммировании по повторяющимся индексам: $i, j = 1, \dots, n$; $k, m = 2, \dots, n$.

Если при $q = 0$ выполнены условия

$$\partial \Pi / \partial q_1 > 0, \quad \partial \Pi / \partial q_2 = 0, \dots, \partial \Pi / \partial q_n = 0 \quad (1.2)$$

то начало координат фазового пространства является положением равновесия системы M [1].

Вопрос об устойчивости положения равновесия можно решить из рассмотрения системы M' с $n - 1$ степенью свободы и гамильтонианом $H' = H|_{q_1=p_1=0}$: справедливо утверждение [2].

Теорема 1. Представим функцию $\Pi' = \Pi|_{q_1=0}$ в виде

$$\Pi' = \Pi'_s + \Pi'_{s+1} + \dots \quad (1.3)$$

где Π'_s — однородный полином от q_2, \dots, q_n степени s . Если функция Π'_s положительно определена (может принимать отрицательные значения), то нулевое положение равновесия системы (1.1) устойчиво по Ляпунову (неустойчиво).

Связь между устойчивостью систем M и M' при наличии в H членов вида $a_j p_j$ более сложна (в этом случае условия равновесия помимо равенств (1.2) включают в себя требования $a_j = 0$ при $q = 0$).

Как показано в [2], устойчивость системы M' необходима для устойчивости M , но, как видно из следующего примера, она недостаточна.

Пример. Для системы с гамильтонианом

$$H = p_1^2/2 + |q_1| + r_2 - 2r_3 + (p_1^2/2 + |q_1|) r_2 r_3^{1/2} \sin(2\varphi_2 + \varphi_3) \\ 2r_j = q_j^2 + p_j^2 \quad (j = 2, 3)$$

где r, φ — канонические полярные переменные [3], описывающие движение в окрестности равновесия. Система M' описывается гамильтонианом $H' = r_2 - 2r_3$ и являет-

ся интегрируемой: $r_2 = \text{const}$, $r_3 = \text{const}$. Ввиду этого положение равновесия $r_2 = r_3 = 0$ системы M' устойчиво, несмотря на знакопеременность гамильтониана возмущенного движения (гиростабилизация). Если в силу начальных возмущений значения переменных q_1, p_1 отличны от нуля, то ввиду наличия у системы M первого интеграла $p_1^2/2 + |q_1| = \text{const}$ получаем известный случай неустойчивости при резонансе третьего порядка [3].

Достаточные условия устойчивости предоставляются следующим утверждением [2].

Теорема 2. Если в разложении (1.3) функция Π_s определена положительно, то равновесие системы M (при наличии линейных по p членов) устойчиво по Ляпунову.

Замечание. Если система M' имеет одну степень свободы, то ее устойчивость не может быть обусловлена гиростабилизацией и возможна лишь при нулевой степени неустойчивости. Поэтому в данном случае теорема 1 справедлива и при наличии в (1.1) линейных по p членов.

В данной работе обсуждается поведение системы M в окрестности начала координат фазового пространства при условии, что система M' устойчива. Помимо исследования характера равновесия в случаях, не решаемых теоремами 1, 2, здесь изучаются движения с периодическими ударами и их орбитальная устойчивость.

2. Гамильтониан возмущенного движения. Определим вспомогательную систему M^* с n степенями свободы, свободную от неудерживающей связи. Для этого будем считать, что обобщенные координаты в M выбраны так, что в (1.1) $a_{1k} \equiv 0$ ($k = 2, \dots, n$). Существование таких координат показано в [4], соответствующая замена переменных в канонической форме имеет довольно простой вид. Если производящая функция преобразования $q, p \mapsto Q, P$ такова:

$$Z = q_1 P_1 + f_k(q) P_k \quad (2.1)$$

то $p_1 = P_1 + P_m \partial f_m / \partial q_1$, $p_k = P_m \partial f_m / \partial q_k$ и условие отсутствия в преобразованном гамильтониане произведений $P_1 P_j$ запишется как $\partial f_k / \partial q_1 = -a_{1k} / a_{11}$. Добавляя к этим дифференциальным уравнениям начальные условия $f_k = q_k$ при $q_1 = 0$, получим замену (2.1), невырожденность которой при $q_1 > 0$ следует из теоремы Линделефа [5].

При наличии в гамильтониане (1.1) линейных по p слагаемых можно без ограничения общности считать, что в дополнение к равенствам $a_{1k} \equiv 0$ выполнено условие $a_{11} \equiv 0$ [2].

Функция Гамильтона H^* определяется так:

$$H^*(q, p) = H(|q_1|, q_2, \dots, q_n, p), \quad \partial H / \partial q_1 |_{q_1=0} = \min \{0, \partial H / \partial q_1 |_{q_1=+0}\} \quad (2.2)$$

Траектории $q^*(t), p^*(t)$ системы M^* непрерывны и связаны с траекториями системы M соотношениями

$$q_1(t) = \|q_1^*(t)\|, \quad p_1(t) = p_1^*(t) \text{sign } q_1^*(t), \quad q_k(t) = q_k^*(t), \quad p_k = p_k^* \quad (2.3)$$

Если в положении равновесия $q = p = 0$ выполнены условия (1.2), то функцию H^* можно представить в виде

$$H^* = \frac{1}{2} a_{11}^{\circ} p_1^2 + \frac{1}{2} a_{km}^{\circ} p_k p_m + c_{km} q_k p_m + b_1 |q_1| + |q_1| [U_1(q') + V_1(p')] + U_2(q') + \frac{1}{2} b_{11} q_1^2 + H_3 + \dots + H_s + \dots \quad (2.4)$$

$$b_1 > 0, \quad q' = (q_2, \dots, q_n), \quad p' = (p_2, \dots, p_n)$$

где U_1, V_1 — линейные, а U_2 — квадратичная формы, H_s — сумма членов степени s относительно $|q_1|, q', p$.

Поскольку в данной работе равновесие системы M' предполагается устойчивым, существует такое линейное каноническое преобразование $q', p' \rightarrow Q', P'$, что квадратичная по Q', P' часть гамильтониана (2.4) имеет нормальную форму [3]

$$\frac{1}{2} a_{km}^{\circ} p_k p_m + c_{km} q_k p_m + U_2(q') = \frac{1}{2} \lambda_k (Q_k^2 + P_k^2) \quad \lambda_k \in R \quad (2.5)$$

3. Периодические движения в окрестности равновесия. Важную роль для локального нелинейного анализа играет известная теорема Ляпунова о голоморфном интеграле [6], устанавливающая в случае аналитической функции Гамильтона для каждой пары чисто мнимых корней характеристического уравнения $\pm i\lambda$ и отсутствии других корней вида $i\lambda N$, $N \in Z$, семейства периодических решений, период которых стремится к $2\pi/\lambda$ при стремлении амплитуды к нулю.

Для функции (2.4), (2.5) требования к гладкости, как показывает следующее утверждение, можно ослабить.

Теорема 3. Пусть в окрестности точки $q = p = 0$ гамильтониан имеет вид

$$2H = a_{11}^{\circ} p_1^2 + 2b_1 |q_1| + b_{11} q_1^2 + 2 |q_1| (b_{1k} q_k + c_{1k} p_k) + \lambda_k (q_k^2 + p_k^2) + H_1, \quad a_{11}^{\circ} > 0, \quad b_1 > 0, \quad \lambda_k \in R \quad (3.1)$$

где $H_1 = H_1(q, p)$ — трижды непрерывно дифференцируемая функция, равная при $q = p = 0$ нулю вместе со своими частными производными первого и второго порядков. Если ни одна из величин λ_j не равна нулю, то система (3.1) допускает при $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ семейство ε -периодических решений, для которых

$$q_1 = O(\varepsilon^2), \quad p_1 = O(\varepsilon), \quad q_j, p_j = O(\varepsilon^s), \quad s \geq 2 \quad (3.2)$$

Замечание. Семейство (3.2) соответствует движениям системы M с ударами о связь. В отличие от классической формулировки период движений стремится к нулю вместе с их амплитудой.

Доказательство теоремы 3. Перейдем от переменных q_1, p_1 к каноническим переменным I, w при помощи 2π -периодической по w замены, имеющей при $|w| \leq \pi$ вид

$$q_1 = \alpha I^{2/3} w (\pi - |w|), \quad p_1 = \beta I^{1/3} (\pi/2 - |w|)$$

$$\alpha = 2 \frac{a_{11}^{\circ}}{b_1} \left(\frac{3b_1}{2\pi^2 a_{11}^{\circ}} \right)^{2/3}, \quad \beta = 2 \left(\frac{3b_1}{2\pi^2 a_{11}^{\circ}} \right)^{1/3}$$

и одновременно введем канонические переменные x_k, y_k по формулам $q_k + ip_k = \sqrt{2} x_k$, $iq_k + p_k = \sqrt{2} y_k$.

Функция (3.1) в новых переменных имеет вид

$$H = \gamma I^{2/3} + i\lambda_k x_k y_k + I^{2/3} L_1 + I^{2/3} F(I, w, x, y) + G(x, y), \quad \gamma = \frac{1}{4} \pi^2 b_1 \alpha \quad (3.3)$$

где L_1 — линейная функция от x, y с 2π -периодическими по w коэффициентами, функция F : а) непрерывна и 2π -периодична по w , б) непрерывна по I и непрерывно дифференцируема при $I \neq 0$, в) дважды непрерывно дифференцируема по x, y , г) при $x = y = 0$ имеем $F = \partial F / \partial x = \partial F / \partial y = 0$, а функция G трижды непрерывно дифференцируема и ее частные производные первого и второго порядков равны нулю при $x = y = 0$.

Если окажется, что $L_1 \equiv 0$, то обсуждаемые периодические решения можно выписать сразу

$$x = y = 0, \quad I = I_0 = \text{const}, \quad w = \frac{2}{3} \gamma I_0^{-1/3} = 2\pi/\varepsilon \quad (3.4)$$

В общем случае для построения этих решений необходимо выполнить ряд преобразований. Если $I \sim \varepsilon^3$, $x, y \sim \varepsilon^{3/2}$, то величина H будет порядка ε^2 . Зафиксируем значение $H = H^0 \neq 0$ и положим $I = (H^0/\gamma)^{3/2} + r$. Рассматривая равенство (3.3) как неявно заданную функцию $r(w, x, y)$, осуществим изоэнергетическую редукцию [6]. Редуцированная система такова:

$$\begin{aligned} dx/dw = \partial r/\partial y, \quad dy/dw = -\partial r/\partial x, \quad r = i\alpha_1 \varepsilon \lambda_k x_k y_k + \\ + \varepsilon^3 [f_k(w) x_k + g_k(w) y_k] + \varepsilon^3 F_0(w, \varepsilon, x, y), \quad \alpha_1 \in R \end{aligned} \quad (3.5)$$

где функция F_0 дважды непрерывно дифференцируема по x, y , $F_0 = \partial F_0/\partial x = \partial F_0/\partial y = 0$ при $x = y = 0$.

Сделаем в системе (3.5) каноническое преобразование $x, y \rightarrow x^*, y^*$ с производящей функцией $S = x_k y_k^* + a_k(w) x_k + b_k(w) y_k^*$. Связь между старыми и новыми переменными описывается соотношениями $y = y^* + a$, $x^* = x + b$, а новый гамильтониан имеет вид

$$r^* = r + \partial S/\partial w = r(x^* - b, y^* + a) + a_k'(x_k^* - b_k) + b_k' y_k^* \quad (3.6)$$

Коэффициенты $a_k(w), b_k(w)$ выберем таким образом, чтобы члены первого порядка по x^*, y^* в (3.6) оказались равными нулю. Учитывая, что линейная часть функции $r(x^* - b, y^* + a)$ вычисляется по формуле $r_1 = x_k^* \partial r(-b, a)/\partial x_k^* + y_k^* \partial r(-b, a)/\partial y_k^*$, получим для определения a, b систему уравнений

$$\begin{aligned} a_j' + i\alpha_1 \varepsilon \lambda_j a_j + \varepsilon^3 f_j + \varepsilon^3 \partial F_0(w, -b, a)/\partial x_j = 0 \\ b_j' - i\alpha_1 \varepsilon \lambda_j b_j + \varepsilon^3 g_j + \varepsilon^3 \partial F_0(w, -b, a)/\partial y_j = 0 \end{aligned} \quad (3.7)$$

Задача нормализации будет решена, если найти 2π -периодическое решение системы (3.7). В этом случае система (3.6) примет вид $r^* = i\varepsilon \alpha_1 \lambda_k x_k^* y_k^* + \varepsilon^3 F_0^*(w, \varepsilon, x^*, y^*)$, где частные производные функции F_0^* по x^*, y^* равны нулю при $x^* = y^* = 0$. Искомые периодические решения таковы: $x^* = y^* = 0$, $r^* = \varepsilon^3 F_0^*(w, \varepsilon, 0, 0)$.

Построение периодических решений системы (3.7) проведем методом последовательных приближений. В качестве первого приближения возьмем $a^{(1)} = b^{(1)} = 0$. Последующее приближение связано с предыдущим соотношениями

$$\begin{aligned} a_j^{(s+1)} + i\varepsilon \alpha_1 \lambda_j a_j^{(s+1)} + \varepsilon^3 f_j = -\varepsilon^3 \partial F_0^{(s)}/\partial x_j \\ b_j^{(s+1)} - i\varepsilon \alpha_1 \lambda_j b_j^{(s+1)} + \varepsilon^3 g_j = -\varepsilon^3 \partial F_0^{(s)}/\partial y_j \\ F_0^{(s)} = F_0(w, -b^{(s)}, a^{(s)}) \end{aligned} \quad (3.8)$$

Система (3.8) распадается на $(2n - 2)$ однотипных линейных уравнений вида $z' + i\varepsilon \lambda z = -\varepsilon^3 f(w)$, где по условию $\lambda \neq 0$. Данное уравнение имеет при достаточно малых ε (так что величина $\varepsilon \lambda$ не является целым числом) периодическое решение

$$\begin{aligned} z = -\varepsilon^3 e^{-i\varepsilon \lambda w} \int_0^w e^{i\varepsilon \lambda w} f(w) dw + C e^{-i\varepsilon \lambda w} \\ C = \varepsilon^3 (1 - e^{2\pi i \varepsilon \lambda})^{-1} \int_0^{2\pi} e^{i\varepsilon \lambda w} f(w) dw \sim \varepsilon^2 \end{aligned} \quad (3.9)$$

Формулы (3.8), (3.9) определяют последовательные приближения как 2π -периодические функции w . Если определить норму вектор-функции

как

$$\| \mathbf{a}, \mathbf{b} \| = \max_{w \in [0, 2\pi]} \sum_{j=2}^n (|a_j(w)| + |b_j(w)|)$$

то из непрерывной дифференцируемости функций $\partial F_0/\partial x$, $\partial F_0/\partial y$ и формулы (3.9) для достаточно малых значений ε следует неравенство

$$\| \mathbf{a}_1^{(s+1)} - \mathbf{a}_2^{(s+1)}, \mathbf{b}_1^{(s+1)} - \mathbf{b}_2^{(s+1)} \| \leq \mu \| \mathbf{a}_1^{(s)} - \mathbf{a}_2^{(s)}, \mathbf{b}_1^{(s)} - \mathbf{b}_2^{(s)} \|, \quad \mu < 1 \quad (3.10)$$

где $\mathbf{a}_1^{(s)}, \mathbf{b}_1^{(s)}$ и $\mathbf{a}_2^{(s)}, \mathbf{b}_2^{(s)}$ — произвольные периодические функции w , а $\mathbf{a}_1^{(s+1)}, \mathbf{b}_1^{(s+1)}$ и $\mathbf{a}_2^{(s+1)}, \mathbf{b}_2^{(s+1)}$ — соответствующие им решения системы (3.8).

Вследствие неравенства (3.10) итерационный процесс сходится к решению системы (3.7). Тем самым завершается построение периодических решений, а оценка (3.2) следует из формулы (3.9).

Следствие [7, 8]. Функцию (3.1) можно посредством канонического преобразования привести к виду

$$H = f(I) + F(w, I, \mathbf{q}, \mathbf{p}) \quad (3.11)$$

где $\partial F/\partial \mathbf{q} = \partial F/\partial \mathbf{p} = 0$ при $\mathbf{q} = \mathbf{p} = 0$, $f' \rightarrow \infty$ при $I \rightarrow 0$.

Замечание. Если функция H_1 в (3.1) аналитична, то решения системы (3.7) также аналитично зависят от ε [9]. В этом случае периодические решения (3.2) можно представить сходящимися рядами по параметру ε , как в классической формулировке теоремы.

Пример. Движение материальной точки вдоль вертикали не ниже горизонтальной опоры описывается гамильтонианом $H = 1/2 p^2 + g |q|$, где g — ускорение свободного падения. Общее решение можно представить ε -периодическими функциями, имеющими при $|t| \leq \varepsilon/2$ вид

$$q = 1/2 g t (1/2 \varepsilon - |t|), \quad p = g (1/4 \varepsilon - |t|)$$

При этом $\max |q| = q(1/4 \varepsilon) = 1/32 g \varepsilon^2$, $\max |p| = p(0) = 1/4 g \varepsilon$.

4. Орбитальная устойчивость периодических движений. При исследовании орбитальной устойчивости периодических движений, построенных выше, первостепенную роль играет квадратичная часть функции (3.6)

$$r^* = 1/2 \alpha_1 \varepsilon \lambda_k (q_k^2 + p_k^2) + \varepsilon^3 B(w, \varepsilon, \mathbf{q}, \mathbf{p}) \quad (4.1)$$

где B — квадратичная форма относительно \mathbf{q}, \mathbf{p} с 2π -периодическими по w коэффициентами. В формуле (4.1) главной частью при $\varepsilon \rightarrow 0$ является первое слагаемое.

Для выяснения характера зависимости мультипликаторов системы (4.1) от параметра ε , характеризующего амплитуду исследуемых периодических движений, воспользуемся теоремой Крейна—Гельфанда—Лидского о сильной устойчивости [10]. Согласно этой теореме, если числа σ_j не удовлетворяют ни одному из резонансных соотношений вида

$$\sigma_r + \sigma_s = N, \quad N \in \mathbb{Z} \quad (r, s = 1, \dots, n) \quad (4.2)$$

то найдется такое число $\delta = \delta(\sigma) > 0$, что при выполнении неравенства

$$\max_{t \in [0, 2\pi], |\mathbf{q}|=1, |\mathbf{p}|=1} |H_1(t, \mathbf{q}, \mathbf{p})| < \delta \quad (4.3)$$

система с гамильтонианом

$$H = 1/2 \sigma_k (q_k^2 + p_k^2) + H_1(t, \mathbf{q}, \mathbf{p}), \quad \mathbf{q}, \mathbf{p} \in \mathbb{R}^n \quad (4.4)$$

устойчива. Иными словами, в отсутствие резонансов мультипликаторы при малом возмущении функции Гамильтона не покидают единичной окрестности в комплексной плоскости.

В применении к системе (4.1), если среди чисел λ_k нет нулевых или противоположных, то условие отсутствия резонансов вида (4.2) можно удовлетворить для $\varepsilon \in]0, \varepsilon_0]$, где значение ε_0 определяется из условий

$$\alpha_1 \varepsilon_0 \max_j |\lambda_j| < 1/2; \quad \alpha_1 \varepsilon_0 \max_{r \neq s} |\lambda_r + \lambda_s| < 1 \quad (4.5)$$

Рассмотрим наряду с (4.1) систему, зависящую от параметра μ

$$H_\mu = \alpha_1 \mu \lambda_k (q_k^2 + p_k^2)/2 + H_1(w, \varepsilon, q, p) \quad (4.6)$$

Если $\mu \in]0, \varepsilon_0]$, то существует число $\delta = \delta(\mu) > 0$, такое, что при выполнении неравенства (4.3) система (4.6) устойчива, т. е. все ее решения $q_\mu(w)$, $p_\mu(w)$ — ограниченные функции при $w \in R$. Обозначим $\delta_0 = \min \delta(\mu)$ при $\mu \in [\varepsilon_0/2, \varepsilon_0]$.

Функции $q_\mu(vw)$, $p_\mu(vw)$ — решения системы

$$H_\mu' = \alpha_1 \mu v \lambda_k (q_k^2 + p_k^2)/2 + v H_1(vw, \varepsilon, q, p)$$

которая переходит в (4.1) при выполнении равенств

$$\mu v = \varepsilon, \quad v H_1(w, \varepsilon, q, p) = \varepsilon^3 B(w/v, \varepsilon, q, p) \quad (4.7)$$

Если $v^{-1} \in Z$, то функция H_1 , определенная в (4.7), 2π -периодична по w . Поскольку для любого $\varepsilon \in]0, \varepsilon_0]$ найдется $N \in Z$, такое, что $\mu = N\varepsilon \in [\varepsilon_0/2, \varepsilon_0]$, то, полагая в (4.7) $v = N^{-1}$, получим условие устойчивости системы (4.1) в виде

$$\varepsilon^2 \varepsilon_0 \max_{w \in [0, 2\pi], |q|=|p|=1} |B(w, \varepsilon, q, p)| \leq \delta_0(\lambda) \quad (4.8)$$

Таким образом, справедливо следующее утверждение.

Теорема 4. Если среди характеристических показателей системы M_1 нет равных нулю или противоположных, то для достаточно малых $\varepsilon > 0$ движения системы M с ε -периодическими ударами о неударживающую связь $q_1 \geq 0$ орбитально устойчивы в первом приближении.

Изучим механизм возникновения неустойчивости периодических решений в случае, когда все числа λ_j положительны, что гарантирует, в силу теоремы 2, устойчивость положения равновесия.

Производная функции (4.1) по параметру ε имеет вид

$$dH/d\varepsilon = 1/2 \alpha_1 \lambda_k (q_k^2 + p_k^2) + 3\varepsilon^2 B + o(\varepsilon^2) \quad (4.9)$$

Если

$$3\varepsilon^2 \max_{w \in [0, 2\pi], |q|=|p|=1} |B| < \alpha_1 \min_j \lambda_j$$

то функция (4.9) положительно определена. При этом мультипликаторы первого рода системы (4.1), выходящие при $\varepsilon = 0$ из точки $\rho = 1$ единичной окружности, движутся по этой окружности против часовой стрелки [10]. Если при $\varepsilon = \varepsilon^*$ один из мультипликаторов (и, следовательно, как минимум два) становится равным -1 , а характеристическая матрица имеет при этом непростые элементарные делители, то по теореме Крейна—Любарского [10] найдется такое $\varepsilon_1 > \varepsilon^*$, что при $\varepsilon \in [\varepsilon^*, \varepsilon_1]$ рассматриваемое периодическое движение неустойчиво.

Возможен и другой случай возникновения неустойчивости: если с ростом ε функция (4.9) перестает быть положительно определенной, то мультипликатор $\rho(\varepsilon)$ может начать двигаться вдоль единичной окружности по часовой стрелке к значению $\rho = 1$, достигая его при $\varepsilon = \varepsilon^*$. И в этом случае вопрос о потере устойчивости решается теоремой Крейна—Любарского.

Таким образом, приходим к следующему результату.

Теорема 5. Если характеристические показатели системы M' положительны, то потеря устойчивости ε -периодических движений с ударами о неударживающую связь при $\varepsilon > \varepsilon^*$ сопровождается возникновением при $\varepsilon = \varepsilon^*$ периодического ($\rho = 1$) или антипериодического ($\rho = -1$) решения уравнений в вариациях.

Пример. Материальная точка, движущаяся в вертикальной плоскости не ниже гладкой кривой $y = f(x)$, находится в устойчивом равновесии в критической точке x^0 , если $f''(x^0) > 0$; при этом $\lambda = [f''(x^0)]^{1/2}$. Движения с периодическими ударами описываются формулами

$$x = x^0, \quad y = \frac{1}{2}g |t| (\frac{1}{2}\varepsilon - |t|) \quad \text{при } |t| \leq \frac{1}{2}\varepsilon, \quad y(t + \varepsilon) = y(t)$$

а высота подскока h равна $g\varepsilon^2/8$. Если в первом приближении заменить кривую параболой $y = \frac{1}{2}f''(x^0)(x - x^0)^2$, то можно подобрать h так, что система будет обладать антипериодическим движением: для этого точка должна ударяться о параболу под прямым углом. Вектор скорости точки $(v, -\frac{1}{2}g\varepsilon)$ должен быть ортогонален касательному вектору к параболе $(1, \frac{1}{2}f''(x^0)v\varepsilon)$, откуда получаем

$$1 = \frac{1}{4}f''(x^0)g\varepsilon^2 = 2f''(x^0)h$$

что совпадает с границей области устойчивости $0 < f''(x^0)h < \frac{1}{2}$ (см. [11]).

В случае, когда числа λ_k имеют разные знаки, потеря устойчивости не обязательно связана с рождением периодических или антипериодических решений: к неустойчивости может также привести резонанс комбинационного типа, когда в (4.2) $r \neq s$.

5. Устойчивость в случае $n = 2$. Исследуем в случае $n = 2$ орбитальную устойчивость периодических движений в строгой нелинейной постановке.

Как показано в п.4, если положение равновесия системы M_1 устойчиво, то для достаточно малых значений ε гамильтониан возмущенного движения имеет вид

$$r^* = \frac{1}{2}\lambda(q_2^2 + p_2^2) + r_1(E, w, q_2, p_2) \quad (5.1)$$

где функция r_1 непрерывна и 2π -периодична по w и гладким образом зависит от постоянной энергии E , а также от q_2, p_2 .

Таким образом, задача об орбитальной устойчивости периодических движений может быть решена на основе теоремы Арнольда—Мозера [8, 12]. Если ни одно из чисел $\lambda, 2\lambda, \dots, 2l\lambda$ не является целым, то посредством нелинейного вещественного канонического преобразования систему (5.1) можно привести к нормальной форме

$$r^* = \lambda r_2 + c_2 r_2^2 + \dots + c_l r_2^l + r_{2l+1}, \quad 2r_2 = q_2^2 + p_2^2 \quad (5.2)$$

В (5.2) r_{2l+1} — гладкая по q_2, p_2 функция порядка малости не ниже, чем $2l + 1$, непрерывная и 2π -периодичная по w . Если хотя бы один из коэффициентов c_j ($j = 2, \dots, l$) отличен от нуля, то по теореме Арнольда—Мозера тривиальное решение системы (5.1) устойчиво. Некоторые резонансные случаи, когда $s\lambda$ является целым числом для $s \in \mathbb{Z}^+$, рассмотрены в [3, 7].

6. Об устойчивости в многомерном случае. Современный уровень развития теории устойчивости не позволяет в случае $n \geq 3$ провести исследование столь же полно, как при $n = 2$. Строгие результаты об устойчивости по Ляпунову или неустойчивости положения равновесия системы, уравновешенной за счет реакции неударживающей связи, исчерпываются

случаями, рассмотренными в теоремах 1 и 2. Однако для приложений может оказаться полезным вывод об устойчивости для большинства начальных условий.

Согласно теории Колмогорова — Арнольда — Мозера, устойчивость для большинства начальных условий присуща положениям равновесия гамильтоновых систем при достаточной гладкости гамильтониана возмущенного движения и при выполнении некоторых условий невырожденности нормальной формы [8, 13]. Особенность обсуждаемого случая состоит в недифференцируемости H по переменной q_1 при $q_1 = 0$. Покажем, что данное обстоятельство не влияет на основной вывод КАМ-теории о существовании инвариантных торов, обеспечивающих устойчивость для большинства начальных условий.

Воспользовавшись результатами п. 4, представим функцию Гамильтониана в окрестности положения равновесия в виде

$$H = \alpha I_1^{2/3} + 1/2 \lambda_k (q_k^2 + p_k^2) + \bar{H}_1(\mathbf{q}, \mathbf{p}, I_1, w) \quad (6.1)$$

где $\partial H_1 / \partial \mathbf{q} = \partial H_1 / \partial \mathbf{p} = 0$ при $\mathbf{q} = \mathbf{p} = 0$, $\partial^2 H_1 / \partial \mathbf{q}^2 = \partial^2 H_1 / \partial \mathbf{p}^2 = \partial^2 H_1 / \partial \mathbf{q} \partial \mathbf{p} = 0$ при $\mathbf{q} = \mathbf{p} = I_1 = 0$; функция H_1 — гладкая (дифференцируемая достаточно для применения методов КАМ-теории число раз) по $\mathbf{q}, \mathbf{p}, I_1$, непрерывная и 2π -периодическая по w .

Предположим, что между характеристическими показателями отсутствуют резонансные соотношения до четвертого порядка включительно, т. е. не выполнено ни одно из равенств вида

$$\sum_{j=2}^n m_j \lambda_j = 0, \quad m_j \in \mathbb{Z}, \quad \sum_{j=2}^n |m_j| \leq 4 \quad (6.2)$$

Полагая $I_1 = I_0 + r_1$, $I_0 = (E/\alpha)^{3/2}$, осуществим в системе (6.1) изоэнергетическую редукцию, считая $H = E$ и принимая w за новую независимую переменную. В результате получим такую систему с $n - 1$ степенью свободы:

$$r_1 = 1/2 \varepsilon \lambda_k^* (q_k^2 + p_k^2) + O(\varepsilon^2), \quad \varepsilon \sim I_0^{1/3}, \quad \lambda_k^* = \lambda_k^*(\varepsilon), \quad \lambda_k^*(0) = \lambda_k \quad (6.3)$$

где невыписанные члены имеют по \mathbf{q}, \mathbf{p} порядок не ниже третьего.

Поскольку для чисел λ_j резонансы вида (6.2) отсутствуют, их нет и для чисел λ_j^* при достаточно малых значениях ε . При малых ε отсюда следует и отсутствие резонансов более общего вида

$$\varepsilon \sum_{j=2}^n \lambda_j^* m_j \in \mathbb{Z}, \quad m_j \in \mathbb{Z}, \quad \sum_{j=2}^n |m_j| \leq 4 \quad (6.4)$$

которые существенны при наличии явной зависимости гамильтониана от независимой переменной.

В результате нормализации до членов четвертого порядка система (6.3) примет вид

$$r_1 = \varepsilon \lambda_k^* r_k + 1/2 c_{km} r_k r_m + O(\varepsilon^2), \quad 2r_k = q_k^2 + p_k^2 \quad (6.5)$$

где коэффициенты c_{km} исчезают вместе с ε , а невыписанные члены имеют по r_k порядок не ниже, чем $5/2$, и представляют собой возмущающую часть системы, которая в отсутствие этой части интегрируема. Отличие системы (6.5) от случаев, обычно рассматриваемых КАМ-теорией, состоит в отсутствии гладкости возмущений по независимой переменной w . Однако, как показано в п. 5, в случае $n = 2$ данное обстоятельство не играет существенной роли (см. также [14], примеч. ред. к стр. 192, 194). И в слу-

чае $n \geq 3$ недифференцируемость по w несущественна, как показывает следующее утверждение [15].

Теорема 6. При выполнении условия невырожденности $\det \|c_{km}\| \neq 0$ (по отношению к системе (6.1) это — условие изоэнергетической невырожденности) для достаточно малых значений ε , r_k большинство нерезонансных инвариантных торов системы с функцией Гамильтона

$$H_0 = \varepsilon \lambda_k^* r_k + \frac{1}{2} c_{km} r_k r_m$$

не исчезнет, а лишь немного деформируется, так что в фазовом пространстве системы (6.5) также имеются инвариантные торы, заполненные всюду плотно фазовыми кривыми, обматывающими их условно-периодически с числом частот $n - 1$. Указанные инвариантные торы образуют большинство в том смысле, что лебеговская мера дополнения к их объединению мала вместе с возмущениями. Последние предполагаются принадлежащими классу C_s , $s > 2n$ [15].

Доказательство. Если бы в системе (6.3) зависимость от w была гладкой (класса C_s), то можно было бы воспользоваться доказательствами Арнольда [13] или Мозера [8] применительно к исходной системе (6.1). В рассматриваемом случае также можно использовать эти доказательства, распространив их на системы с негладкой зависимостью гамильтониана от времени (в данном случае от независимой переменной w).

Пусть $S = S(w, \mathbf{r}', \varphi)$ — производящая функция нормализующего реобразования $\mathbf{r}, \varphi \rightarrow \mathbf{r}', \varphi'$, так что $\mathbf{r} = \mathbf{r}' + \partial S / \partial \varphi$, $\varphi' = \varphi + \partial S / \partial \mathbf{r}'$.

Новый гамильтониан имеет вид $r_1' = r_1(\mathbf{r}' + \partial S / \partial \varphi, \varphi' - \partial S / \partial \mathbf{r}', w) + \partial S / \partial w$. Учитывая периодичность функций r_1 , S по угловым переменным, их можно разложить в бесконечные суммы

$$r_1 = \sum h_{\mathbf{u}}(\mathbf{r}, w) e^{i(\mathbf{u}, \varphi)}, \quad S = \sum S_{\mathbf{u}}(\mathbf{r}, w) e^{i(\mathbf{u}, \varphi)}$$

$$\mathbf{u} = (u_2, \dots, u_n), \quad (\mathbf{u}, \varphi) = u_2 \varphi_2 + \dots + u_n \varphi_n$$

Для уничтожения в нормальной форме членов, зависящих от φ , коэффициенты $S_{\mathbf{u}}$ должны удовлетворять уравнениям [3]

$$\partial S_{\mathbf{u}} / \partial w + i \kappa_{\mathbf{u}} S_{\mathbf{u}} + h_{\mathbf{u}} = 0, \quad \kappa_{\mathbf{u}} = (\omega, \mathbf{u}) \quad (6.6)$$

где величины $\omega_k = \partial H_0 / \partial r_k$ вычисляются на инвариантном торе $r_k = \text{const}$. Уравнение (6.6) имеет единственное 2π -периодическое решение, описываемое формулами, аналогичными (3.9). В соответствующих выражениях знаменатель обращается в нуль, если $\kappa_{\mathbf{u}}$ — целое число, т. е. при резонансах вида (6.4).

Оценка величины $|S_{\mathbf{u}}|$ основана на следующей арифметической лемме, обобщающей известное утверждение [8], касающееся резонансов вида (6.2).

Лемма. Для почти всех $\omega \in \mathbb{R}^n$ справедлива оценка

$$|1 - e^{-2\pi i(\omega, \mathbf{u})}| \geq C(\omega) |\mathbf{u}|^{-\nu}, \quad \nu \geq n + 1 \quad (6.7)$$

Доказательство. Ввиду равенства

$$|1 - e^{-2\pi i(\omega, \mathbf{u})}| = 2 |\sin \pi(\omega, \mathbf{u})|$$

оцениваемая величина близка к нулю в случае, если скалярное произведение (ω, \mathbf{u}) близко к целому числу. Как известно, для почти всех $n + 1$ -мерных векторов $\omega^* = \{\omega, 1\}$ выполняется неравенство

$$|(\mathbf{u}^*, \omega^*)| = |(\mathbf{u}, \omega) + u_{n+1}| \geq C_1(\omega) (|\mathbf{u}| + |u_{n+1}|)^{-\nu} \quad (6.8)$$

Если $|u_{n+1}| > 2|u||\omega|$, то справедливо неравенство $|u||\omega| < |(u, \omega) + u_{n+1}|$, а в противном случае из (6.8) следует, что

$$|(u, \omega) + u_{n+1}| \geq C_2(\omega)|u|^{-\nu}, \quad C_2 = C_1(1 + 2|\omega|)^{-\nu}$$

Полагая $C_3(\omega) = \min\{2|\omega|, C_2(\omega)\}$, получим $|(u, \omega) + u_{n+1}| \geq C_3(\omega)|u|^{-\nu}$. Ввиду справедливости неравенства $|\sin \pi x| \geq \min \frac{1}{2}\pi |x - N|$ ($N \in \mathbb{Z}$) для всех $x \in R$ имеем окончательно

$$|1 - e^{-2\pi i(u, u)}| = 2|\sin \pi(u, u)| = 2|\sin [\pi(u, u) + \pi u_{n+1}]| \geq \pi \min |(u, u) + u_{n+1}| \geq \geq \pi C_3(\omega)|u|^{-\nu}$$

что и доказывает лемму.

В силу оценки (6.7) выполняется неравенство

$$|S_u| < C_4(\omega)|h_u||u|^{-\nu} \quad (6.9)$$

имеющее одинаковый вид вне зависимости от наличия гладкости функции Гамильтона по независимой переменной ω . Выполнение неравенства (6.9) обеспечивает сходимость итерационного процесса при построении инвариантных торов возмущенной системы, поэтому дальнейшая часть доказательства теоремы 6 — такая же, как и в гладком случае [8, 13].

ЛИТЕРАТУРА

1. Сулов Г. К. Теоретическая механика. М.; Л.: Гостехиздат, 1946. 655 с.
2. Иванов А. П. Об устойчивости в системах с неустойчивающими связями // ПММ. 1984. Т. 48. Вып. 5. С. 725—732.
3. Маркеев А. П. Точки либрации в небесной механике и космодинамике. М.: Наука, 1978. 312 с.
4. Иванов А. П., Маркеев А. П. О динамике систем с односторонними связями // ПММ. 1984. Т. 48. Вып. 4. С. 632—636.
5. Камке Э. Справочник по обыкновенным дифференциальным уравнениям. М.: Наука, 1976. 576 с.
6. Ляпунов А. М. Общая задача об устойчивости движения // Собр. соч. М.; Л.: Изд-во АН СССР, 1956. Т. 2. С. 7—263.
7. Зигель К. Л. Лекции по небесной механике. М.: Изд-во иностр. лит., 1959. 300 с.
8. Мозер Ю. Лекции о гамильтоновых системах. М.: Мир, 1973. 167 с.
9. Фаннинг Р., Росси Х. Аналитические функции многих комплексных переменных. М.: Мир, 1969. 395 с.
10. Якубович В. А., Старжинский В. М. Линейные дифференциальные уравнения с периодическими коэффициентами и их приложения. М.: Наука, 1972. 718 с.
11. Кобринский А. А., Кобринский А. Е. Двумерные виброударные системы. М.: Наука, 1981. 335 с.
12. Арнольд В. И. Об устойчивости положения равновесия гамильтоновой системы обыкновенных дифференциальных уравнений в общем эллиптическом случае // Докл. АН СССР. 1961. Т. 137. № 2. С. 255—257.
13. Арнольд В. И. Доказательство теоремы А. Н. Колмогорова о сохранении условно-периодических движений при малом изменении функции Гамильтона // Успехи мат. наук. 1963. Т. 18. № 5. С. 13—40.
14. Лихтенберг А., Либман М. Регулярная и стохастическая динамика. М.: Мир, 1984. 528 с.
15. Колмогоров А. Н. О сохранении условно-периодических движений при малом изменении функции Гамильтона // Докл. АН СССР, 1954. Т. 98. № 4. С. 527—530.