

О НЕСУЩЕСТВОВАНИИ ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО ИНТЕГРАЛА В ЗАДАЧЕ О ТЯЖЕЛОМ ДВУХЗВЕННОМ ПЛОСКОМ МАЯТНИКЕ

Буров А. А.

Методом расщепления сепаратрис доказывается несуществование аналитического по фазовым переменным дополнительного первого интеграла, независимого с интегралом энергии. При помощи теоремы Пуанкаре доказывается существование некоторых классов периодических решений.

Вопрос о несуществовании дополнительного линейного по импульсам интеграла в случае, когда плоский маятник составлен из двух одинаковых звеньев, рассмотрен в работе [1]. Несуществование дополнительного квадратичного, а следовательно, и линейного по импульсам интеграла в случае, когда плоский математический маятник составлен из двух произвольных звеньев, доказано в работе [2].

1. Рассмотрим двухзвенный, тяжелый плоский маятник, совершающий колебания в вертикальной плоскости. Предположим, что первое звено вращается вокруг неподвижной горизонтальной оси A_1 , а второе — вращается вокруг горизонтальной оси A_2 , жестко связанной с первым звеном и параллельной оси A_1 .

Пусть G_i — центр масс i -го звена, m_i — масса, I_i — момент инерции относительно оси A_i . Если $l = |A_1A_2|$, $l_1 = |A_1G_1|$, $l_2 = |A_2G_2|$, $\alpha = \angle G_1A_1A_2$, q_1, q_2 — углы, образуемые отрезками A_1A_2 , A_2G_2 с вертикалью, то выражения для кинетической энергии и силовой функции имеют вид]

$$T = \frac{1}{2} ((I_1 + m_2 l^2) \dot{q}_1^2 + 2m_2 l_2 l \cos(q_1 - q_2) \dot{q}_1 \dot{q}_2 + I_2 \dot{q}_2^2)$$

$$V = g (m_1 l_1 \cos(q_1 + \alpha) + m_2 (l \cos q_1 + l_2 \cos q_2))$$

где g — ускорение свободного падения.

При выполнении условий]

$$(1.1) \quad \alpha = \pi, \quad m_2 l = m_1 l_1$$

силовая функция V не зависит от угла q_1 . Если хотя бы одно из условий (1.1) не выполнено, то силовую функцию можно представить в виде

$$V = Gg \cos(q_1 + \beta) + gm_2 l_2 \cos q_2$$

$$G = [(m_1 l_1 \cos \alpha + m_2 l)^2 + (m_1 l_1 \sin \alpha)^2]^{1/2}$$

$$\cos \beta = (m_1 l_1 \cos \alpha + m_2 l)/G, \quad \sin \beta = m_1 l_1 \sin \alpha / G$$

Пусть $p_i = \partial T / \partial \dot{q}_i$ — канонические импульсы, сопряженные координатам q_i . Тогда движение системы описывается уравнениями Гамильтона

$$(1.2) \quad \dot{q}_i = \partial H / \partial p_i, \quad \dot{p}_i = -\partial H / \partial q_i, \quad i = 1, 2$$

$$(1.3) \quad H = \frac{1}{2} ((I_1 + m_2 l^2) I_2 - m_2^2 l_2^2 l^2 \cos^2(q_1 - q_2))^{-1} \times$$

$$\times (I_2 p_1^2 - 2m_2 l_2 l \cos(q_1 - q_2) p_1 p_2 + (I_1 + m_2 l^2) p_2^2) -$$

$$- g (m_1 l_1 \cos(q_1 + \alpha) + m_2 (l \cos q_1 + l_2 \cos q_2))$$

2. Рассмотрим случай, когда хотя бы одно из условий (1.1) не выполнено. Введем в систему уравнений движения безразмерный параметр $\varepsilon_1 \geq 0$, полагая $l_2 = L_2 \varepsilon_1$, где $L_2 > 0$ — постоянная, имеющая размерность длины.

Гамильтониан (1.3) — аналитическая функция импульсов p_i , координат q_i и параметра $\varepsilon_1 \in [0, [(I_1 + m_2 l^2) I_2 (m_2 l_2 l)^{-2}]^{1/2}]$. Ее разложение в ряд по степеням параметра ε_1 имеет вид

$$(2.1) \quad H(p_1, p_2, q_1, q_2) = H_0(p_1, p_2, q_1) + \varepsilon_1 H_1(p_1, p_2, q_1, q_2) + \dots$$

$$(2.2) \quad H_0 = \frac{1}{2} (a_1 p_1^2 + a_2 p_2^2) - Gg \cos(q_1 + \beta)$$

$$(2.3) \quad H_1 = -a_0^{-1} a_1 a_2 p_1 p_2 \cos(q_1 - q_2) - gm_2 L_2 \cos q_2$$

$$a_0 = (m_2 L_2 l)^{-1}, \quad a_1 = (I_1 + m_2 l^2)^{-1}, \quad a_2 = I_2^{-1}.$$

При $\varepsilon_1 = 0$ система уравнений движения (1.2) с функцией Гамильтона (2.1) интегрируема по Лиувиллю: помимо интеграла энергии $F_1 = H_0$ она обладает интегралом $F_2 = p_2$, соответствующим] циклической, координате q_2 . В этом случае первое звено движется как физический маятник, [а второе звено при $F_2 = P_2 \neq 0$ совершает равномерные вращения вокруг оси A_2 с угловой скоростью $\omega_2 = P_2 / I_2$.

При $\varepsilon_1 = 0$ система (1.2) обладает двумя частными периодическими решениями ($P_2 \neq 0$)

$$x_\pi(t, 0) = \{p_1 = 0, p_2 = P_2, q_1 = \pi - \beta, q_2 = \omega_2 t + q_{20}\}$$

$$x_0(t, 0) = \{p_1 = 0, p_2 = P_2, q_1 = -\beta, q_2 = \omega_2 t + q_{20}\}$$

периода $T_2 = 2\pi\omega_2^{-1}$, расположенными на уровнях интеграла энергии $h_\pi = 1/2 I_2 \omega_2^2 + Gg$, $h_0 = 1/2 I_2 \omega_2^2 - Gg$ соответственно. Выясним, существуют ли при достаточно малых значениях ε_1 однопараметрические семейства периодических, аналитически зависящих от параметра ε_1 решений системы (1.2), расположенных на уровнях интеграла энергии $\{H = h_\pi\}$ и $\{H = h_0\}$ и переходящих в решения $x_\pi(t, 0)$ и $x_0(t, 0)$ при $\varepsilon_1 = 0$.

Пусть

$$Z_\sigma(T_2) = \begin{vmatrix} X_\sigma(T_2) & f_\sigma \\ \Psi_\sigma & 0 \end{vmatrix}$$

где $X_\sigma(T_2)$ — матрица монодромии периодического решения $x_\sigma(t, 0)$, $\sigma = 0, \pi$

$$f_\sigma = \text{col}(-\partial H_0/\partial q_1, \partial H_0/\partial p_1, -\partial H_0/\partial q_2, \partial H_0/\partial p_2)_{x_\sigma(T_2, 0)}$$

$$\Psi_\sigma = (\partial H_0/\partial p_1, \partial H_0/\partial q_1, \partial H_0/\partial p_2, \partial H_0/\partial q_2)_{x_\sigma(T_2, 0)}$$

Следуя теореме Пуанкаре о периодических решениях систем, допускающих первые интегралы [3, 4], вычислим ранг матриц $Z_\sigma(T_2)$. Ранг матрицы $Z_\pi(T_0)$ равен четырём: минор

$$M_{34} = 2\omega_2^2 (1 - \text{ch}(2\pi\lambda_1\omega_2^{-1})), \quad \lambda_1 = (a_1 Gg)^{1/2}$$

отличен от нуля. Следовательно, согласно теореме Пуанкаре, на уровне интеграла энергии $\{H = h_\pi\}$ при достаточно малых значениях ε_1 существует однопараметрическое семейство периодических решений $x_\pi(t, \varepsilon_1)$, аналитически зависящих от параметра ε_1 и переходящих в $x_\pi(t, 0)$ при $\varepsilon_1 = 0$.

Ранг матрицы $Z_0(T_2)$ не больше четырех: минор

$$M_{34} = 2\omega_2^2 (1 - \cos(2\pi\lambda_1\omega_2^{-1}))$$

отличен от нуля, если

$$(2.4) \quad \lambda_1 \neq \omega_2 k, \quad k = 0, \pm 1, \dots$$

В этом случае $\text{rang } Z_0(T_2) = 4$ и по теореме Пуанкаре при достаточно малых значениях ε_1 существует однопараметрическое семейство периодических решений $x_0(t, \varepsilon_1)$, расположенных на уровне интеграла энергии $\{H = h_0\}$ и переходящих в $x_0(t, 0)$ при $\varepsilon_1 = 0$.

Замечание. Если условия (2.4) не выполнены, то существование при малых $\varepsilon_1 \neq 0$ периодических решений, близких к $x_0(t, 0)$, следует из теории Колмогорова — Арнольда — Мозера. Однако вопрос о том, образуют ли эти решения семейство, аналитически зависящее от ε_1 , требует дополнительного исследования.

3. Рассмотрим однопараметрическое семейство периодических решений $x_\pi(t, \varepsilon_1)$. Решение $x_\pi(t, 0)$ является неустойчивым периодическим решением гиперболического типа. Следовательно, при достаточно малых значениях ε_1 периодические решения $x_\pi(t, \varepsilon_1)$ — также гиперболические. Для этих решений существуют сепаратрисы — две двумерные инвариантные асимптотические поверхности

$$\Lambda_u(\varepsilon_1) = \Lambda_u^+(\varepsilon_1) \cup \{x_\pi(t, \varepsilon_1)\} \cup \Lambda_u^-(\varepsilon_1)$$

$$\Lambda_s(\varepsilon_1) = \Lambda_s^+(\varepsilon_1) \cup \{x_\pi(t, \varepsilon_1)\} \cup \Lambda_s^-(\varepsilon_1)$$

сплошь заполненные траекториями, асимптотически приближающимися к $x_\pi(t, \varepsilon_1)$ при $t \rightarrow \mp \infty$.

При $\varepsilon_1 = 0$ ветви сепаратрис $\Lambda_u^+(0)$ и $\Lambda_s^+(0)$, $\Lambda_u^-(0)$ и $\Lambda_s^-(0)$ совпадают и состоят из решений $x_a^\pm(t, q_{20})$:

$$\sin q_1^\pm = \pm 2 \text{sh } \tau_1 / \text{ch}^2 \tau_1, \quad \cos q_1 = 2 / \text{ch}^2 \tau_1 - 1$$

$$p_1^\pm = \pm 2a_1^{-1} \lambda_1 / \text{ch } \tau_1, \quad q_2 = \gamma_1 \tau_1 + q_{20}, \quad p_2 = P_2$$

$$\tau_1 = \lambda_1 t, \quad \gamma_1 = \lambda_1^{-1} \omega_2$$

Теорема 1. Если хотя бы одно из условий (1.1) не выполнено, то при достаточно малых значениях $\varepsilon_1 \neq 0$ ветви сепаратрис $\Lambda_u^+(\varepsilon_1)$ и $\Lambda_s^+(\varepsilon_1)$, $\Lambda_u^-(\varepsilon_1)$ и $\Lambda_s^-(\varepsilon_1)$ трансверсально пересекаются и система уравнений (1.2) не имеет дополнительного аналитического по фазовым переменным первого интеграла.

Доказательство. Согласно (2.3), функция H_1 имеет вид

$$H_1 = h_1^* \exp(iq_2) + h_{-1}^* \exp(-iq_2) = h_1 + h_{-1}$$

где

$$h_{\pm 1}^* = -1/2 (a_0^{-1} a_1 a_2 p_1 p_2 \exp(\mp i q_1) + m_2 L_2 g)$$

Следуя [5], найдем функции

$$J^\pm(q_2) = \sum_k J_k^\pm \exp(ikq_2)$$

$$J_k^\pm = -2\pi k \left(1 - \exp\left(-\frac{2\pi k}{\lambda_1} \frac{\partial H_0}{\partial P_2}\right) \right) \sum_{\Pi_1} \text{res } h_k(z_a^\pm(t))$$

Здесь $z_a^\pm(t)$ — аналитическое продолжение решения $x_a^\pm(t, 0)$ на полосу

$$\Pi_1: 0 \leq \text{Im } t < 2\pi/\lambda_1$$

Вычисляя коэффициенты J_k^\pm с помощью вычетов, получаем

$$J^\pm(q_2) = 2\pi a_0^{-1} \omega_2^2 \gamma_1^{-1} \left(\frac{1}{\text{ch}(\pi\gamma_1/2)} \pm \frac{1}{\text{sh}(\pi\gamma_1/2)} \right) \sin(q_2 + \beta)$$

Так как функции $J^\pm(q_2)$ имеют изолированные нули, то согласно [5] (теорема 1) при достаточно малых значениях $\varepsilon_1 \neq 0$ пары ветвей сепаратрис $\Lambda_u^+(\varepsilon_1)$ и $\Lambda_s^+(\varepsilon_1)$, $\Lambda_u^-(\varepsilon_1)$ и $\Lambda_s^-(\varepsilon_1)$ расщепляются и трансверсально пересекаются, а система уравнений движения не имеет дополнительного аналитического по фазовым переменным первого интеграла.

4. Рассмотрим случай, когда оба условия (1.1) выполнены. Введем в систему уравнений движения безразмерный параметр $\varepsilon_2 \geq 0$, полагая $l = L_0 \varepsilon_2$, $l_1 = L_1 \varepsilon_2$, где $L_0 > 0$, $L_1 > 0$ — постоянные, имеющие размерность длины и удовлетворяющие в силу второго соотношения (1.1) условию $m_1 L_1 = m_2 L_0$.

Функция Гамильтона (1.3) — аналитическая по фазовым переменным p_i, q_i и параметру $\varepsilon_2 \in [0, (I_1 m_2^{-1} L_0^{-2})^{1/2}]$, ее разложение в ряд по степеням ε_2 имеет вид

$$H(p_1, p_2, q_1, q_2) = H_0(p_1, p_2, q_2) + \varepsilon_2 H_1(p_1, p_2, q_1, q_2) + \dots$$

$$(4.1) \quad H_0 = 1/2 (I_1^{-1} p_1^2 + I_2^{-1} p_2^2) - m_2 l_2 g \cos q_2$$

$$(4.2) \quad H_1 = -m_2 l_2 L_0 \cos(q_1 - q_2) p_1 p_2$$

При $\varepsilon_2 = 0$ система уравнений (1.2) с гамильтонианом (4.1) вполне интегрируема: помимо интеграла энергии $\Phi_0 = H_0$ она обладает интегралом $\Phi_1 = p_1$, соответствующим циклической координате q_1 . В этом случае при $\Phi_1 = P_1 \neq 0$ первое звено совершает равномерные вращения вокруг оси A_1 с угловой скоростью $\omega_1 = P_1/I_1$, а второе звено колеблется как физический маятник.

На уровнях интеграла энергии

$$\eta_\pi = I_1 \omega_1^2 / 2 + m_2 l_2 g, \quad \eta_0 = I_1 \omega_1^2 / 2 - m_2 l_2 g$$

при $\varepsilon_2 = 0$ существуют периодические решения ($P_1 \neq 0$)

$$y_\pi(t, 0) = \{p_1 = P_1, p_2 = 0, q_1 = \omega_1 t + q_{10}, q_2 = \pi\}$$

$$y_0(t, 0) = \{p_1 = P_1, p_2 = 0, q_1 = \omega_1 t + q_{10}, q_2 = 0\}$$

периода $T_1 = 2\pi\omega_1^{-1}$. При этом, согласно теореме Пуанкаре, решение $y_\pi(t, 0)$ принадлежит семейству периодических решений гиперболического типа $\{y_\pi(t, \varepsilon_2)\}$, аналитически зависящих от малого параметра ε_2 и расположенных на $\{H = \eta_\pi\}$. Решение $y_0(t, 0)$ при выполнении условия

$$(m_2 l_2 g / I_2)^{1/2} \neq \omega_1 k, \quad k = 0, \pm 1, \dots$$

также принадлежит семейству аналитически зависящих от малого параметра ε_2 периодических решений $\{y_\pi(t, \varepsilon_2)\}$, расположенных на $\{H = \eta_0\}$.

При достаточно малых значениях ε_2 периодические решения $y_\pi(t, \varepsilon_2)$ также обладают инвариантными асимптотическими поверхностями — сепаратрисами, причем справедлива

Теорема 2. Если выполнены условия (1.1), то при достаточно малых значениях $\varepsilon_2 \neq 0$ ветви сепаратрис гиперболического периодического решения $y_\pi(t, \varepsilon_2)$ трансверсально пересекаются и уравнения (1.2) не имеют дополнительного аналитического по фазовым переменным первого интеграла.

Доказательство теоремы 2 аналогично доказательству теоремы 1.

Отсутствие в общем случае дополнительного интеграла для уравнений движения двузвенного маятника позволяет прояснить природу сложного характера движения этой механической системы.

ЛИТЕРАТУРА

1. Илев И. О линейных интегралах голономной механической системы.— ПММ, 1970, т. 34, вып. 4, с. 751—755.
2. Сумбатов А. С. Об интегрируемости уравнения Гамильтона—Якоби в обобщенных координатах.— ПММ, 1982, т. 46, вып. 1, с. 13—19.
3. Пуанкаре А. Избранные труды. Т. 1. М: Наука, 1971. 771 с.
4. Козлов В. В. Методы качественного анализа в динамике твердого тела. М.: Изд-во МГУ, 1980. 230 с.
5. Зиглин С. Л. Расщепление сепаратрис, ветвление решений и несуществование интеграла в динамике твердого тела.— Тр. Моск. матем. о-ва, 1980, т. 41, с. 287—303.

Москва

Поступила в редакцию
25.X.1984

УДК 539.3

ПОСТРОЕНИЕ УПРОЩЕННЫХ УРАВНЕНИЙ НЕЛИНЕЙНОЙ ДИНАМИКИ ПЛАСТИН И ПОЛОГИХ ОБОЛОЧЕК НА ОСНОВЕ МЕТОДА ОСРЕДНЕНИЯ

Андрианов И. В.

Описывается последовательная процедура вывода уравнений типа уравнений Бергера (УБ), опирающаяся на метод осреднения [1—3], для прямоугольных и круглых изотропных пластин, изотропных и трехслойных пологих оболочек. Показано, что малость второго инварианта тензора деформаций имеет случайный характер. Гипотеза Бергера (ГБ) [4] в чистом виде справедлива лишь для изотропных однослойных и трансверсально-изотропных трехслойных пластин, а для последовательного построения упрощенной теории по Бергеру нужна идея осреднения.

1. Приведем сначала несколько интуитивных соображений (их полезность наглядно продемонстрирована в [5], где приведены соображения о применении метода осреднения при наличии быстрой изменяемости в нелинейных колебательных системах). Справедливость ГБ для изотропных прямоугольных пластин подтверждена большим количеством расчетов [4—6, 7], и не вызывает сомнения, что вклад в потенциальную энергию второго инварианта тензора деформаций I_2 существенно меньше вклада первого инварианта I_1 . Учитывая, что

$$\begin{aligned} I_1 &= \varepsilon_1 + \varepsilon_2, \quad I_2 = \varepsilon_1 \varepsilon_2 - 1/4 \varepsilon_{12}^2 \\ \varepsilon_1 &= u_x + 1/2 w_x^2, \quad \varepsilon_2 = v_y + 1/2 w_y^2 \\ \varepsilon_{12} &= u_y + v_x + w_x w_y \end{aligned}$$

соответствующее неравенство для прямоугольной ($0 \leq x \leq a$, $0 \leq y \leq b$) пластины можно переписать так:

$$\begin{aligned} (1.1) \quad \int_0^b \int_0^a (A + B_1 + C) dx dy &\ll (1 - \nu) \int_0^b \int_0^a (A - B_2) dx dy \\ A &= 2u_x u_y + w_y^2 u_x + w_x^2 v_y, \quad B_1 = B_{11} + B_{12}, \quad B_2 = 1/2 B_{11} + B_{22} \\ B_{11} &= u_x^2 + u_y^2, \quad B_{12} = u_x w_x^2 + v_y w_y^2 \\ B_{22} &= (u_y + v_x) w_x w_y, \quad C = 1/4 (w_x^2 + w_y^2)^2 \end{aligned}$$

Основное различие между левой и правой частями неравенства (1.1) связано со слагаемым C . Действительно, пусть на краях пластины равны нулю перемещения и изгибающие моменты и рассматривается задача о собственных колебаниях. Применяя метод Бубнова — Галеркина с аппроксимацией первого приближения

$$(u, v, w) = A_i(t) \sin(m\pi x/a) \sin(n\pi y/b)$$