

УДК 531.38 + 532.5

О СУЩЕСТВОВАНИИ ДОПОЛНИТЕЛЬНЫХ ИНТЕГРАЛОВ УРАВНЕНИЙ ДВИЖЕНИЯ НАМАГНИЧИВАЮЩЕГОСЯ ТВЕРДОГО ТЕЛА В ИДЕАЛЬНОЙ ЖИДКОСТИ ПРИ НАЛИЧИИ МАГНИТНОГО ПОЛЯ

Буров А. А., Субханкулов Г. И.

Выводятся уравнения движения магнитного твердого тела в идеальной жидкости и в однородном магнитном поле. Исследуется гамильтонова структура этих уравнений, указывается четыре первых интеграла. Находится четырехпараметрическое семейство случаев интегрируемости по Лиувиллю, а также некоторые случаи существования частных интегралов.

1. Пусть твердое тело движется в неограниченном объеме идеальной несжимаемой покоящейся на бесконечности жидкости. Введем две ортогональные системы координат: подвижную $Oxyz$ жестко связанную с телом, и неподвижную. Обозначим $\Omega = (\Omega^1, \Omega^2, \Omega^3)$ и $u = (u^1, u^2, u^3)$ векторы мгновенных угловой и поступательной скоростей тела. Здесь и далее компоненты векторов берутся в подвижной системе координат. Кинетическая энергия системы «тело плюс жидкость» задается положительно определенной-квадратичной формой

$$E(\Omega, u) = \frac{1}{2} \alpha_{ij} \Omega^i \Omega^j + \beta_{ij} \Omega^i u^j + \frac{1}{2} \gamma_{ij} u^i u^j$$

(по повторяющимся индексам всюду предполагается суммирование от 1 до 3).

Введем векторы $M = (M^1, M^2, M^3)$ и $p = (p^1, p^2, p^3)$, $M^i = \partial E / \partial \Omega^i$, $p^i = \partial E / \partial u^i$, имеющие смысл полного кинетического момента системы относительно точки O и полного импульса. Обозначим

$$H_0(M, p) = \frac{1}{2} a_{ij} M^i M^j + b_{ij} M^i p^j + \frac{1}{2} c_{ij} p^i p^j$$

квадратичную форму, двойственную к $E(\Omega, u)$ относительно преобразования Лежандра. Тогда

$$(1.1) \quad u^i = \partial H_0 / \partial p^i, \quad \Omega^i = \partial H_0 / \partial M^i \quad (i = 1, 2, 3)$$

Уравнения изменения импульса и кинетического момента системы «тело плюс жидкость» имеют вид [1]

$$(1.2) \quad \dot{p} = p \times \Omega + F_c, \quad \dot{M} = M \times \Omega + p \times u + M_c$$

где F_c и M_c — дополнительные негидродинамические сила и момент сил, действующих на тело. Производные \dot{M} и \dot{p} определяют изменение векторов M и p по отношению к подвижной системе координат.

Пусть тело движется в однородном магнитном поле h . Напряженность h^* и индукция b^* магнитного поля, искаженного присутствием тела, в квазистатическом приближении удовлетворяют уравнениям и граничным условиям

$$(1.3) \quad \operatorname{div} b^* = 0, \quad \operatorname{rot} h^* = 0$$

$$[b_n^*] = 0, \quad [h_\tau^*] = 0, \quad h^* \rightarrow h \quad \text{при } x^2 + y^2 + z^2 \rightarrow \infty$$

где b_n^* и h_τ^* — нормальная составляющая индукции и касательная составляющая напряженности магнитного поля на поверхности тела. Квад-

скорость спутника, $\mathbf{M} = \Lambda \boldsymbol{\omega}$ — вектор кинетического момента. Введем функцию

$$H = \frac{1}{2} \langle \mathbf{M}, \Lambda^{-1} \mathbf{M} \rangle - \omega_0 \langle \mathbf{M}, \mathbf{p} \rangle + \frac{3}{2} \omega_0^2 \langle \mathbf{h}, \Lambda \mathbf{h} \rangle$$

Здесь \mathbf{h} — единичный вектор, направленный от притягивающего центра к точке O , \mathbf{p} — единичный вектор нормали к плоскости орбиты.

Тогда движение спутника в системе координат $Oxyz$ описывается уравнениями (1.9), (1.10) с функцией H указанного выше вида.

2. Введем в $C^\infty(R^9)$ скобку Пуассона — билинейную кососимметрическую операцию $\{\cdot, \cdot\}$, удовлетворяющую тождеству Лейбница, полагая

$$(2.1) \quad \begin{aligned} \{M_i, M_j\} &= -e_{ijk} M_k, & \{M_i, p_j\} &= -e_{ijk} p_k \\ \{M_i, h_j\} &= -e_{ijk} h_k, & \{p_i, p_j\} &= \{p_i, h_j\} = \{h_i, h_j\} = 0 \end{aligned}$$

Тогда уравнения (1.9), (1.10) можно записать в виде

$$(2.2) \quad \mathbf{M}' = \{\mathbf{M}, H\}, \quad \mathbf{p}' = \{\mathbf{p}, H\}, \quad \mathbf{h}' = \{\mathbf{h}, H\}$$

Система (2.2) представляет собой специальный случай уравнений Эйлера на алгебре Ли G [4], являющейся полупрямой суммой алгебры Ли группы E_3 движений трехмерного евклидова пространства и алгебры Ли группы T_3 трансляций трехмерного пространства.

При любых значениях входящих в нее параметров система (1.9), (1.10) обладает четырьмя первыми интегралами: интегралом энергии $I_1 = H$ и интегралами

$$(2.3) \quad I_2 = \langle \mathbf{p}, \mathbf{p} \rangle, \quad I_3 = \langle \mathbf{h}, \mathbf{h} \rangle, \quad I_4 = \langle \mathbf{p}, \mathbf{h} \rangle$$

Функции I_2, I_3, I_4 коммутируют с любой гладкой функцией на $R^9 \{M, p, h\}$, т. е. скобка Пуассона (2.1) вырождена. Рассмотрим сужение скобки Пуассона и функции $H(M, p, h)$ на неособый уровень интегралов

$$I_{234} = \{I_2 = c_2 > 0, I_3 = c_3 > 0, I_4 = c_4\}$$

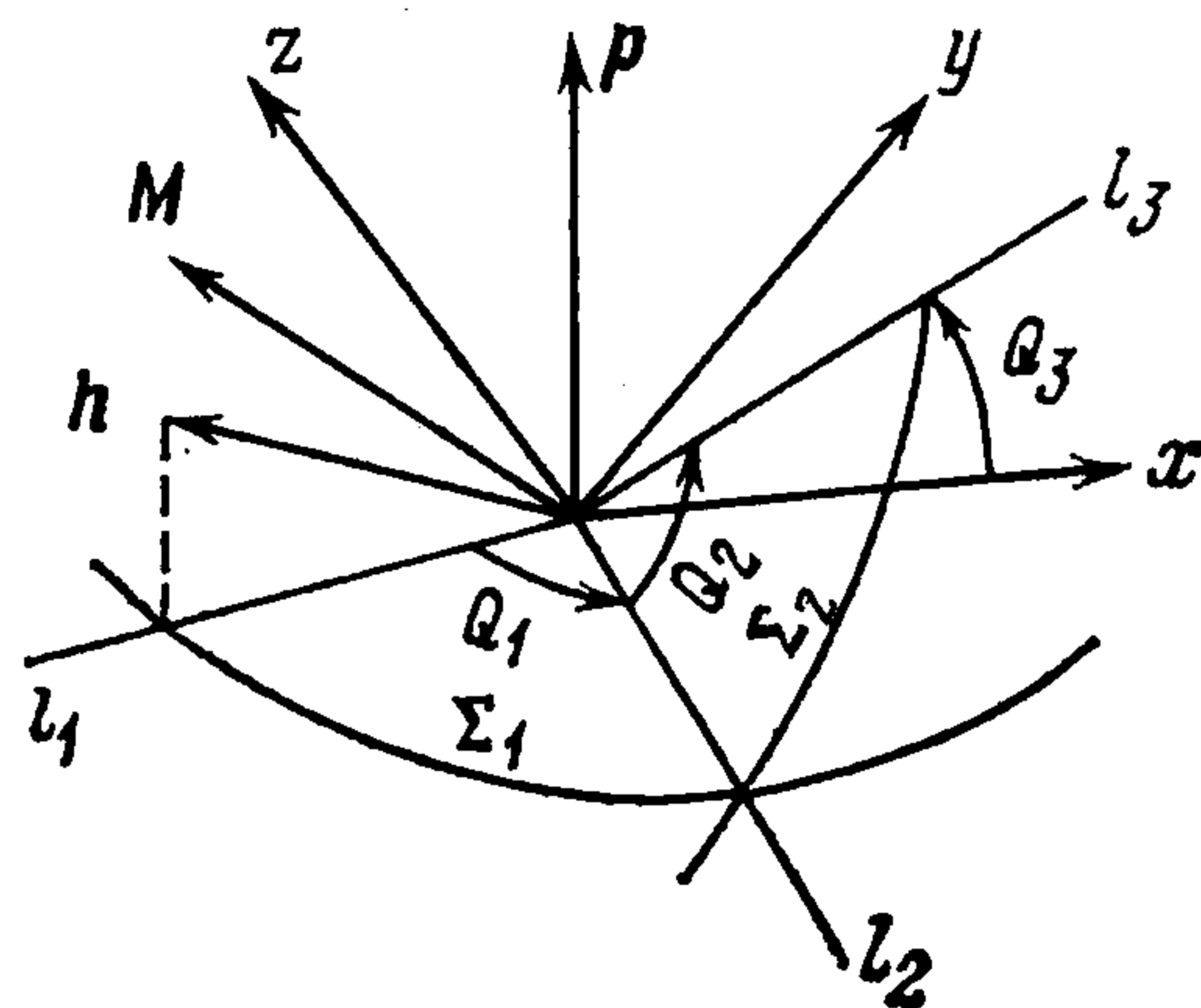
Утверждение 1. На I_{234} существует глобальная замена переменных, приводящая скобку Пуассона, суженную на I_{234} , к каноническому виду.

Доказательство. Введем на I_{234} переменные P_i, Q_i ($i = 1, 2, 3$) следующим образом:

$$P_1 = M_3, \quad P_2 = \langle \mathbf{M}, \mathbf{M} \rangle^{1/2}, \quad P_3 = \langle \mathbf{M}, \mathbf{p} \rangle / \langle \mathbf{p}, \mathbf{p} \rangle^{1/2}$$

Смысл переменных Q_i ($i = 1, 2, 3$) ясен из фигуры.

Здесь $Oxyz$ — подвижная ортогональная система координат, жестко связанная с телом; Σ_1 и Σ_2 — плоскости, проходящие через точку O и перпендикулярные векторам \mathbf{p} и \mathbf{M} соответственно; l_1 — ортогональная проекция прямой, проходящей вдоль вектора \mathbf{h} , на плоскость Σ_1 ; l_2 — линия пересечения плоскостей Σ_1 и Σ_2 ; l_3 — линия пересечения плоскостей Σ_2 и Oxy . Явные выражения для углов Q_i ($i = 1, 2, 3$) через M, p, h громоздки и здесь не приводятся.



Прямое вычисление скобок Пуассона с учетом соотношений (2.1) дает

$$\{P_i, Q_j\} = \delta_{ij}, \quad \{P_i, P_j\} = \{Q_i, Q_j\} = 0$$

т. е. переменные P_i, Q_i ($i = 1, 2, 3$) — канонические. В новых переменных система уравнений (2.2) на I_{234} имеет вид

$$Q_i' = \partial H^* / \partial P_i, \quad P_i' = -\partial H^* / \partial Q_i$$

где H^* — сужение функции H на I_{234} .

Переменные P_i, Q_i ($i = 1, 2, 3$) аналогичны переменным Андуайе, используемым при изучении динамики тяжелого твердого тела с закрепленной точкой [5].

3. Неособое симплектическое многообразие I_{234} шестимерно, поэтому для полной интегрируемости уравнений движения (2.2) требуется существование помимо интеграла энергии $I_1 = H$ еще двух дополнительных коммутирующих между собой первых интегралов.

Утверждение 2. Пусть функция

$$H(M, p, h) = \frac{1}{2} \langle AM, M \rangle + \frac{1}{2} \langle Cp, p \rangle + \frac{1}{2} \langle Dh, h \rangle$$

такова, что матрицы A, C, D диагональны:

$$A = \text{diag}(a_1, a_2, a_3), C = \text{diag}(c_1, c_2, c_3), D = \text{diag}(d_1, d_2, d_3)$$

причем

$$(3.1) \quad c_i = \kappa_1 a_1 a_2 a_3 a_i^{-1} + \nu_1, \quad d_i = \kappa_2 a_1 a_2 a_3 a_i^{-1} + \nu_2$$

где $\kappa_1, \kappa_2, \nu_1, \nu_2$ — произвольные постоянные. Тогда система (2.2) имеет два дополнительных коммутирующих между собой первых интеграла

$$(3.2) \quad \begin{aligned} I_5 &= \langle M, M \rangle - a_i (\kappa_1 p_i^2 + \kappa_2 h_i^2) \\ I_6 &= \kappa_1 \langle M, p \rangle^2 + \kappa_2 \langle M, h \rangle^2 + \kappa_1 \kappa_2 a_i (p \times h)_i^2 \end{aligned}$$

причем $I_1 = H, I_5, I_6$ функционально независимы на I_{234} .

Доказательство. Вычислим производные I_5 и I_6 в силу системы (2.2) с функцией H описанного вида.

$$\begin{aligned} I_5 &= 2M_i \dot{M}_i - 2a_i (\kappa_1 p_i \dot{p}_i + \kappa_2 h_i \dot{h}_i) = \\ &= 2e_{ijk} [M_i (M_j a_k \dot{M}_k + p_j c_k \dot{p}_k + h_j d_k \dot{h}_k) - a_i (\kappa_1 p_i p_j + \\ &+ \kappa_2 h_i h_j) a_k \dot{M}_k] \end{aligned}$$

Приводя подобные члены, получим

$$I_5 = 2e_{ijk} M_i p_j p_k (c_k + \kappa_1 a_i a_k) + 2e_{ijk} M_i h_j h_k (d_k + \kappa_2 a_i a_k)$$

В силу (3.1) правая часть последнего соотношения равна нулю. Аналогично

$$(3.3) \quad \begin{aligned} I_6 &= 2\kappa_1 \langle M, p \rangle \frac{d}{dt} \langle M, p \rangle + 2\kappa_2 \langle M, h \rangle \frac{d}{dt} \langle M, h \rangle + \\ &+ 2\kappa_1 \kappa_2 a_i s_i \dot{s}_i \end{aligned}$$

где $s = h \times p$. Имеем равенства

$$\frac{d}{dt} \langle M, p \rangle = e_{ijk} p_i h_j d_k \dot{h}_k = -d_k s_k \dot{h}_k$$

$$\frac{d}{dt} \langle M, h \rangle = e_{ijk} h_i p_j c_k \dot{p}_k = c_k s_k \dot{p}_k$$

$$a_i s_i \dot{s}_i = a_i s_i e_{ijk} s_j a_k \dot{M}_k = \frac{a_1 a_2 a_3}{a_j} s_j (M \times s)_j$$

Так как $M \times s = M \times (h \times p) = h \langle M, p \rangle - p \langle M, h \rangle$, то $a_i s_i \dot{s}_i = a_1 a_2 a_3 a_k^{-1} s_k (h_k \langle M, p \rangle - p_k \langle M, h \rangle)$.

Тогда, приводя в (3.3) подобные члены, получим

$$\begin{aligned} I_6 &= 2 \langle M, p \rangle s_k \dot{h}_k (-\kappa_1 d_k + \kappa_1 \kappa_2 a_1 a_2 a_3 a_k^{-1}) + \\ &+ 2 \langle M, h \rangle s_k \dot{p}_k (\kappa_2 c_k - \kappa_1 \kappa_2 a_1 a_2 a_3 a_k^{-1}) \end{aligned}$$

В силу (3.1) и соотношений $\langle s, p \rangle = \langle s, h \rangle = 0$ правая часть полученного выражения равна нулю.

Таким образом, имеется четырехпараметрическое семейство интегрируемых по Лиувиллю систем вида (1.9), (1.10). На особых уровнях I_{234}

интегралы I_5 и I_6 переходят соответственно в интеграл Клебша и в квадрат интеграла площадей уравнений Кирхгофа [6].

Если $a_1 = a_2$, то дополнительные интегралы можно взять в виде

$$I_5 = M_3$$

$$I_6 = \kappa_1 \langle M, p \rangle^2 + \kappa_2 \langle M, h \rangle^2 - \kappa_1 \kappa_2 a_1 (p_1 h_2 - p_2 h_1)^2$$

Для системы (2.2) с гамильтонианом $H(M, p, h) = I_5$ функции I_2, I_3, I_4, I_6 и

$$I = a_i M_i^2 + a_1 a_2 a_3 a_i^{-1} (\kappa_1 p_i^2 + \kappa_2 h_i^2)$$

также образуют полный набор независимых коммутирующих интегралов.

Заметим, что $I_5 = M_3$ — интеграл системы (2.2) с функцией H вида (1.8), когда матрицы A, B, C, D диагональны и

$$a_1 = a_2, b_1 = b_2, c_1 = c_2, d_1 = d_2, J_1 = J_2$$

При специальном выборе функции H вида (1.8) система (2.2) допускает частный интеграл I , т. е. $I|_{(2.2)} = 0$, если $I = 0$.

Утверждение 3. Пусть функция $H(M, p, h)$ вида (1.8) удовлетворяет условиям

$$A = \text{diag}(a_1, a_2, a_3), a_1 < a_2 < a_3, B = 0, c_{12} = c_{23} = 0$$

$$\sqrt{a_2 - a_1} (c_{33} - c_{22}) \mp \sqrt{a_3 - a_2} c_{13} = 0$$

$$\sqrt{a_2 - a_1} c_{13} \pm \sqrt{a_3 - a_2} (c_{22} - c_{11}) = 0$$

и одному из следующих условий:

$$1) J = 0, d_{12} = d_{23} = 0$$

$$\sqrt{a_2 - a_1} (d_{33} - d_{22}) \mp \sqrt{a_3 - a_2} d_{13} = 0$$

$$\sqrt{a_2 - a_1} c_{13} \pm \sqrt{a_3 - a_2} (c_{22} - c_{11}) = 0$$

$$2) D = 0, J_2 = 0$$

$$\sqrt{a_2 - a_1} J_3 \pm \sqrt{a_3 - a_2} J_1 = 0$$

Тогда $I = M_1 \sqrt{a_2 - a_1} \pm M_2 \sqrt{a_3 - a_2}$ — частный интеграл системы (2.2).

Полученный частный интеграл является обобщением частного интеграла уравнений Кирхгофа [7] и частного интеграла Гесса — Апфельрота в динамике тяжелого твердого тела с неподвижной точкой.

Авторы благодарят А. Н. Голубятникова и В. В. Козлова за внимание к работе.

ЛИТЕРАТУРА

1. Седов Л. И. Механика сплошной среды. Т. 2. М.: Наука, 1976. 573 с.
2. Ландау Л. Д., Лифшиц Е. М. Теоретическая физика. Т. 8. Электродинамика сплошных сред. М.: Наука, 1982. 623 с.
3. Белецкий В. В. Движение спутника относительно центра масс в гравитационном поле. М.: Изд-во МГУ, 1975. 308 с.
4. Арнольд В. И. Математические методы классической механики. М.: Наука, 1974. 431 с.
5. Архангельский Ю. А. Аналитическая динамика твердого тела. М.: Наука, 1977. 328 с.
6. Стеклов В. А. О движении твердого тела в жидкости. Харьков, 1893. 234 с.
7. Козлов В. В., Онищенко Д. А. Неинтегрируемость уравнений Кирхгофа. — Докл. АН СССР, 1982, т. 266, № 6, с. 1298—1300.