

УДК 532.546

О РЕШЕНИИ ЗАДАЧ ФИЛЬТРАЦИИ С ПРЕДЕЛЬНЫМ ГРАДИЕНТОМ

Басак Н. К., Домбровский Г. А.

Рассматривается плоская установившаяся фильтрация несжимаемой жидкости с предельным градиентом [1]. Вводится специальный нелинейный закон фильтрации, для которого основная система уравнений, полученная преобразованием годографа, имеет известное [2] общее решение, позволяющее эффективно применять аппарат теории функций комплексного переменного. В качестве частного случая предлагаемый закон содержит закон, рассмотренный в работе [3]. Приводятся решения задач о движении, создаваемом источником в полосе, и о движении от пары источник — сток.

1. Пусть x, y — прямоугольные декартовы координаты точки плоскости движения; $z = x + iy$ ($i = \sqrt{-1}$); v — модуль вектора скорости фильтрации; θ — угол наклона вектора скорости фильтрации к оси x ; $\varphi = -H + \text{const}$, где H — напор, ψ — функция тока; $\Phi(v)$ — функция, характеризующая закон фильтрации [4].

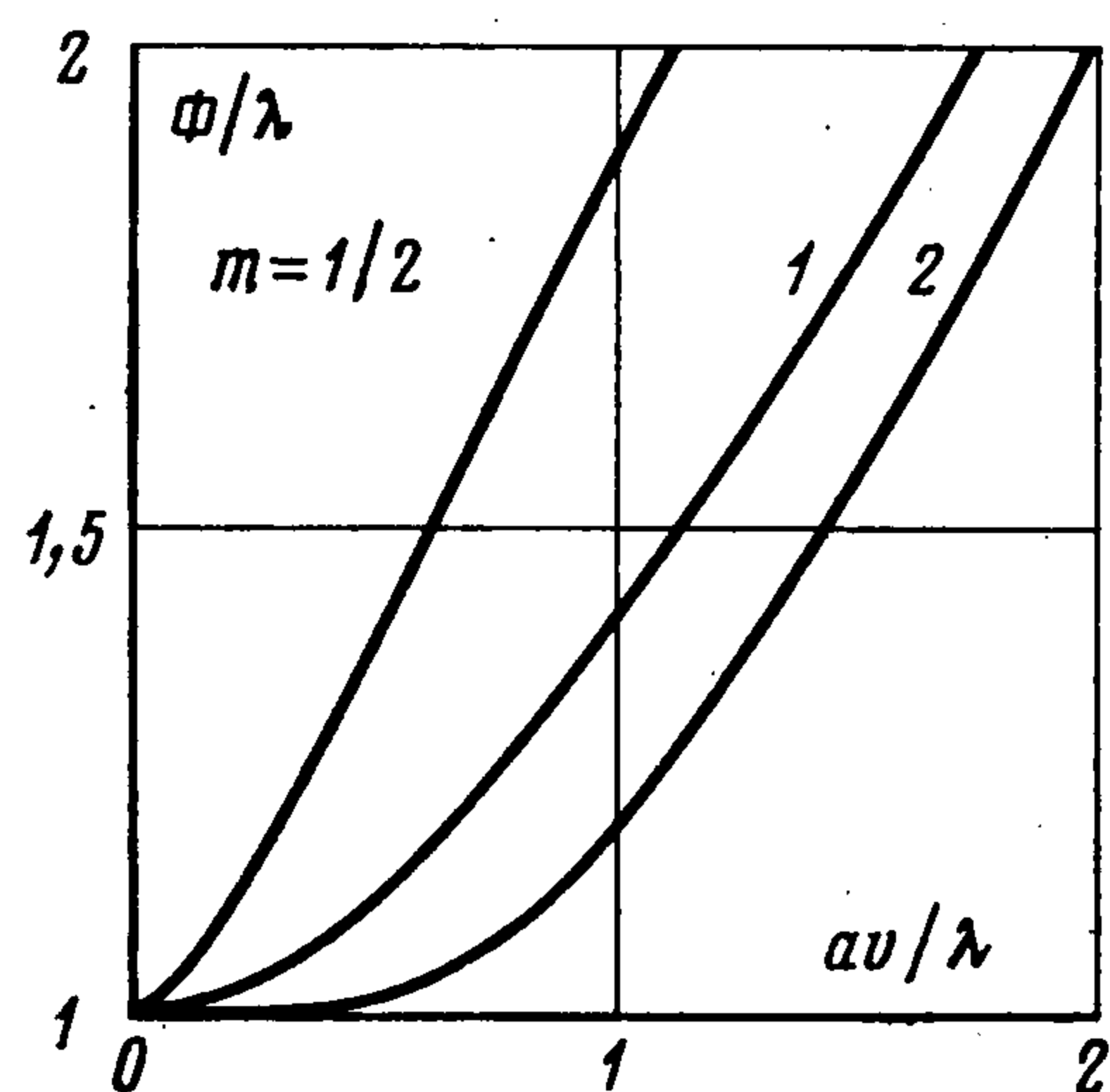
Смысл функций ψ и $\Phi(v)$ может быть выражен дифференциальным соотношением

$$(1.1) \quad dz = e^{i\theta} \left[\frac{d\varphi}{\Phi(v)} + \frac{id\psi}{v} \right]$$

Введем в рассмотрение функцию $\Phi(v)$ параметрически (параметр σ , $\sigma \geq 0$) формулами

$$(1.2) \quad \Phi = \frac{\lambda m e^\sigma}{m + \text{th } m\sigma}, \quad v = \frac{\lambda m}{a} \frac{e^\sigma}{m + \text{cth } m\sigma}$$

где λ, m и a — произвольные положительные постоянные.



Фиг. 1

Полагая $\sigma = 0$, получаем $v = 0$, $\Phi = \lambda$. Имеем, следовательно, закон фильтрации с предельным градиентом. Если $\sigma \rightarrow \infty$, то $v \rightarrow \infty$, $\Phi \rightarrow \infty$. На фиг. 1 изображены, согласно формулам (1.2), зависимости Φ/λ от av/λ при разных m .

Случай $m = 1, a = 1$ был рассмотрен ранее [3]. В этом случае

$$(1.3) \quad \Phi(v) = (v^2 + \lambda^2)^{1/2}$$

Будем считать φ и ψ функциями переменных σ и θ . Из условия интегрируемости правой части дифференциального соотношения

(1.1) следует основная линейная система

$$(1.4) \quad \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} = a \text{cth}^2 m\sigma \frac{\partial \psi}{\partial \sigma}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial \sigma} = -a \text{cth}^2 m\sigma \frac{\partial \psi}{\partial \theta}$$

Общее решение этой системы можно представить в форме [2]

$$(1.5) \quad \begin{aligned} \varphi &= -a \text{Re} [mF(\omega) - \text{cth } m\sigma F'(\omega)] \\ \psi &= \text{Im} [mF(\omega) - \text{th } m\sigma F'(\omega)] \end{aligned}$$

где $F(\omega)$ — произвольная аналитическая функция комплексного переменного $\omega = \sigma + i\theta$.

Важным этапом при решении задач методом годографа является переход к физической плоскости движения. На основании (1.1), (1.2) и (1.5) получаем следующую удобную для применений формулу перехода [2] (C — произвольная постоянная):

$$(1.6) \quad \frac{\lambda}{a} \bar{z} = \frac{e^{-2\sigma}}{\text{sh } 2m\sigma} \overline{e^{\omega F'}(\omega)} + \left(\frac{1}{m} + \text{cth } 2m\sigma \right) e^{-\omega F'}(\omega) - \frac{m^2 - 1}{m} \int e^{-\omega F'}(\omega) d\omega + C$$

Обратим внимание на функцию $F(\omega) = R \text{ch } m\omega$, где R — действительная постоянная. Если $F(\omega) = R \text{ch } m\omega$, то, согласно (1.5) и (1.6), $\varphi \equiv 0$, $\psi \equiv 0$, $z \equiv \text{const}$. Эта функция может оказаться полезной при построении решений конкретных краевых задач.

2. Ниже приводится для закона (1.2) решение задачи об источнике в полосе с непроницаемыми границами. Решение этой задачи для закона

$$(2.1) \quad \Phi(v) = v + \lambda, \quad \lambda = \text{const}$$

дано в [5] (см. также [1]). В работе [3] решение получено при $m = 1$, $a = 1$ (закон (1.3)).

Пусть полоса шириной $2l$ ограничена прямыми $x = l$ и $x = -l$. Источник интенсивности $4q$ находится в начале координат. Значение модуля скорости в бесконечно удаленных точках полосы обозначим v_1 , соответствующее значение σ обозначим σ_1 .

Достаточно исследовать только часть потока в первом квадранте. Этой части потока в плоскости ω соответствует полуполоса $0 \leq \theta \leq \pi/2$, $\sigma \geq 0$. Граничное условие для функции $\psi(\sigma, \theta)$ будет следующим:

$$\begin{aligned} \psi(\sigma, 0) &= 0 \quad (\sigma \geq 0), \quad \psi(0, \theta) = 0 \quad (0 \leq \theta \leq \pi/2) \\ \psi(\sigma, \pi/2) &= 0 \quad (0 \leq \sigma < \sigma_1), \quad \psi(\sigma, \pi/2) = q \quad (\sigma > \sigma_1) \end{aligned}$$

Решаем задачу методом аналитического продолжения [6]. Для этого разбиваем полуполосу $0 \leq \theta \leq \pi/2$, $\sigma \geq 0$ отрезком прямой $\sigma = \sigma_1$ на две подобласти: бесконечную и конечную. В первой подобласти функцию $F(\omega)$ представляем в виде

$$(2.2) \quad F_1(\omega) = \frac{2q}{\pi} \left(A + \frac{\omega}{m} - \sum_{k=1}^{\infty} A_k e^{-2k\omega} \right)$$

во второй подобласти — в виде

$$(2.3) \quad F_2(\omega) = \frac{2q}{\pi} \left(B + R \text{ch } m\omega + \sum_{k=1}^{\infty} B_k \text{ch } 2k\omega \right)$$

где A, B, R, A_k, B_k — действительные постоянные ($k = 1, 2, \dots$).

Граничное условие для функции $\psi(\sigma, \theta)$ при этом удовлетворяется. Применяя на линии $\sigma = \sigma_1$ условие аналитического продолжения функции $\psi(\sigma, \theta)$, находим]

$$(2.4) \quad A_k = \frac{(-1)^k}{2k \text{sh } m\sigma_1} \left[\frac{\text{sh}(2k+m)\sigma_1}{2k+m} + \frac{\text{sh}(2k-m)\sigma_1}{2k-m} \right]$$

$$(2.5) \quad B_k = \frac{(-1)^k e^{-2k\sigma_1}}{2k \text{sh } m\sigma_1} \left[\frac{e^{-m\sigma_1}}{2k+m} + \frac{e^{m\sigma_1}}{2k-m} \right]$$

Этот результат позволяет просуммировать ряды, входящие в выражения для $F_1'(\omega)$ и $F_2'(\omega)$. Если положить

$$(2.6) \quad R = \frac{\pi \text{cosec}(m\pi/2)}{2m \text{sh } m\sigma_1}$$

то приходим к единому для всей полуполосы виду решения

$$(2.7) \quad F(\omega) = \frac{2q}{\pi} \int_0^{\omega} \left[\frac{1}{m} + I_1(\omega) + I_2(\omega) \right] d\omega$$

$$I_1(\omega) = \frac{1}{2 \operatorname{sh} m\sigma_1} \int_{\omega+\sigma_1}^{\omega-\sigma_1} \frac{e^{m(\omega-t)}}{1+e^{2t}} dt$$

$$I_2(\omega) = \frac{1}{2 \operatorname{sh} m\sigma_1} \int_{\omega+\sigma_1}^{\omega-\sigma_1} \frac{e^{m(t-\omega)}}{1+e^{2t}} dt$$

Отметим, что при рациональном m интегралы, входящие в выражения для $I_1(\omega)$ и $I_2(\omega)$, могут быть представлены в виде конечных комбинаций элементарных функций.

При помощи формулы (1.6) после интегрирования и преобразований получаем следующую связь между координатами соответствующих точек плоскости ω и плоскости z :

$$(2.8) \quad \frac{\pi\lambda m\bar{z}}{2qa} = G(\sigma, \theta) e^{-\omega} - m e^{-\omega} + (m + \operatorname{cth} m\sigma_1) e^{-\sigma_1} \operatorname{arc} \operatorname{tg} e^{\sigma_1-\omega} + \\ + (m - \operatorname{cth} m\sigma_1) e^{\sigma_1} \operatorname{arctg} e^{-\sigma_1-\omega}$$

$$(2.9) \quad G(\sigma, \theta) = \frac{m}{\operatorname{sh} 2m\sigma} \left[\overline{I_1(\omega)} + \overline{I_2(\omega)} + e^{-2m\sigma} I_1(\omega) + e^{2m\sigma} I_2(\omega) + \right. \\ \left. + \frac{2}{m} \operatorname{ch}^2 m\sigma \right]$$

Постоянная C определена из условия $\bar{z} = 0$ при $\sigma = \infty$. При этом использованы равенства

$$\lim_{\sigma \rightarrow \infty} I_1(\sigma) = 0, \quad \lim_{\sigma \rightarrow \infty} I_2(\sigma) = 0$$

которые можно получить в результате применения обобщенной интегральной теоремы о среднем.

Найдем уравнение границы застойной зоны, для чего устремим в (2.8) σ к нулю. Функция в выражении (2.9), заключенная в квадратные скобки, при $\sigma = 0$ обращается в нуль. Раскрывая в (2.9) неопределенность при $\sigma = 0$, получаем

$$(2.10) \quad G(0, \theta) = \frac{1}{2} [I_1'(-i\theta) + I_2'(-i\theta) + I_1'(i\theta) + I_2'(i\theta) - \\ - 2mI_1(i\theta) + 2mI_2(i\theta)] = \frac{\operatorname{sh} 2\sigma_1}{\operatorname{th} m\sigma_1 (\operatorname{ch} 2\sigma_1 + \cos 2\theta)}$$

Кроме того, имеют место равенства

$$(2.11) \quad \operatorname{arc} \operatorname{tg} e^{\sigma_1-i\theta} = \frac{\pi}{2} - \operatorname{arc} \operatorname{tg} e^{-\sigma_1+i\theta} \\ \operatorname{arc} \operatorname{tg} e^{-\sigma_1+i\theta} = \frac{1}{2} \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{\cos \theta}{\operatorname{sh} \sigma_1} + \frac{i}{4} \ln \frac{\operatorname{ch} \sigma_1 + \sin \theta}{\operatorname{ch} \sigma_1 - \sin \theta}$$

Учитывая (2.10) и (2.11), получаем уравнение границы застойной зоны в виде

$$(2.12) \quad z(\theta) = \frac{2qa}{\pi\lambda m} \left[\frac{\pi}{2} (m + \operatorname{cth} m\sigma_1) e^{-\sigma_1} + (m \operatorname{sh} \sigma_1 - \operatorname{ch} \sigma_1 \operatorname{cth} m\sigma_1) \times \right. \\ \times \operatorname{arctg} \frac{\cos \theta}{\operatorname{sh} \sigma_1} + \left(\frac{\operatorname{sh} 2\sigma_1 \operatorname{cth} m\sigma_1}{\operatorname{ch} 2\sigma_1 + \cos 2\theta} - m \right) e^{i\theta} + \\ \left. + \frac{i}{2} (m \operatorname{ch} \sigma_1 - \operatorname{sh} \sigma_1 \operatorname{cth} m\sigma_1) \ln \frac{\operatorname{ch} \sigma_1 + \sin \theta}{\operatorname{ch} \sigma_1 - \sin \theta} \right]$$

Оказалось, таким образом, возможным записать уравнение границы застойной зоны при помощи элементарных функций для любого m .

В предельном случае $\sigma_1 = \theta$ ($v_1 = 0, l = \infty$) будем иметь

$$(2.13) \quad z(\theta) = \frac{2qa}{\pi\lambda m} \left[\frac{\pi}{2} \left(m - \frac{1}{m} \right) + \frac{1}{m \cos \theta} + \right. \\ \left. + \frac{1 - m^2 \cos^2 \theta}{m \cos^2 \theta} e^{i\theta} + \frac{i}{2} \left(m - \frac{1}{m} \right) \ln \frac{1 + \sin \theta}{1 - \sin \theta} \right]$$

Если положить $m = 1, a = 1$, то из (2.12) и (2.13) получим формулы работы [3].

Проведен расчет по формуле (2.12) с привлечением равенства

$$\frac{qa}{\lambda m} = \frac{le^{\sigma_1}}{m + \operatorname{cth} m\sigma_1}$$

которое следует из очевидного равенства $q = lv_1$. При проведении расчета был введен параметр

$$b = \frac{av_1}{\lambda} = \frac{me^{\sigma_1}}{m + \operatorname{cth} m\sigma_1}$$

На фиг. 2 представлены результаты расчета при $b = 0,2$ и разных m . Характер исходного закона фильтрации, как видно из приведенных результатов, заметным образом влияет на размеры застойной зоны.

3. Приложим теперь предлагаемый закон фильтрации к решению задачи о движении, создаваемом парой источник — сток. Приближенное решение этой задачи для закона (2.1) дано в работе [7] (см. также [1]). Задача рассматривалась также в предположении, что функция $\Phi(v)$ имеет вид (1.3)¹. Избранный при этом путь решения отличается от принятого в данной статье.

Пусть источник интенсивности $2q$ находится в точке с координатами $x = l, y = 0$, сток такой же интенсивности — в точке с координатами $x = -l, y = 0$ ($l > 0$). Скорость в начале координат обозначим v_0 , соответствующее значение σ обозначим σ_0 .

Движению в первом квадранте плоскости z соответствует в плоскости ω полуполоса $0 \leq \theta \leq \pi, \sigma \geq 0$. На границе этой полуполосы имеем следующее условие:

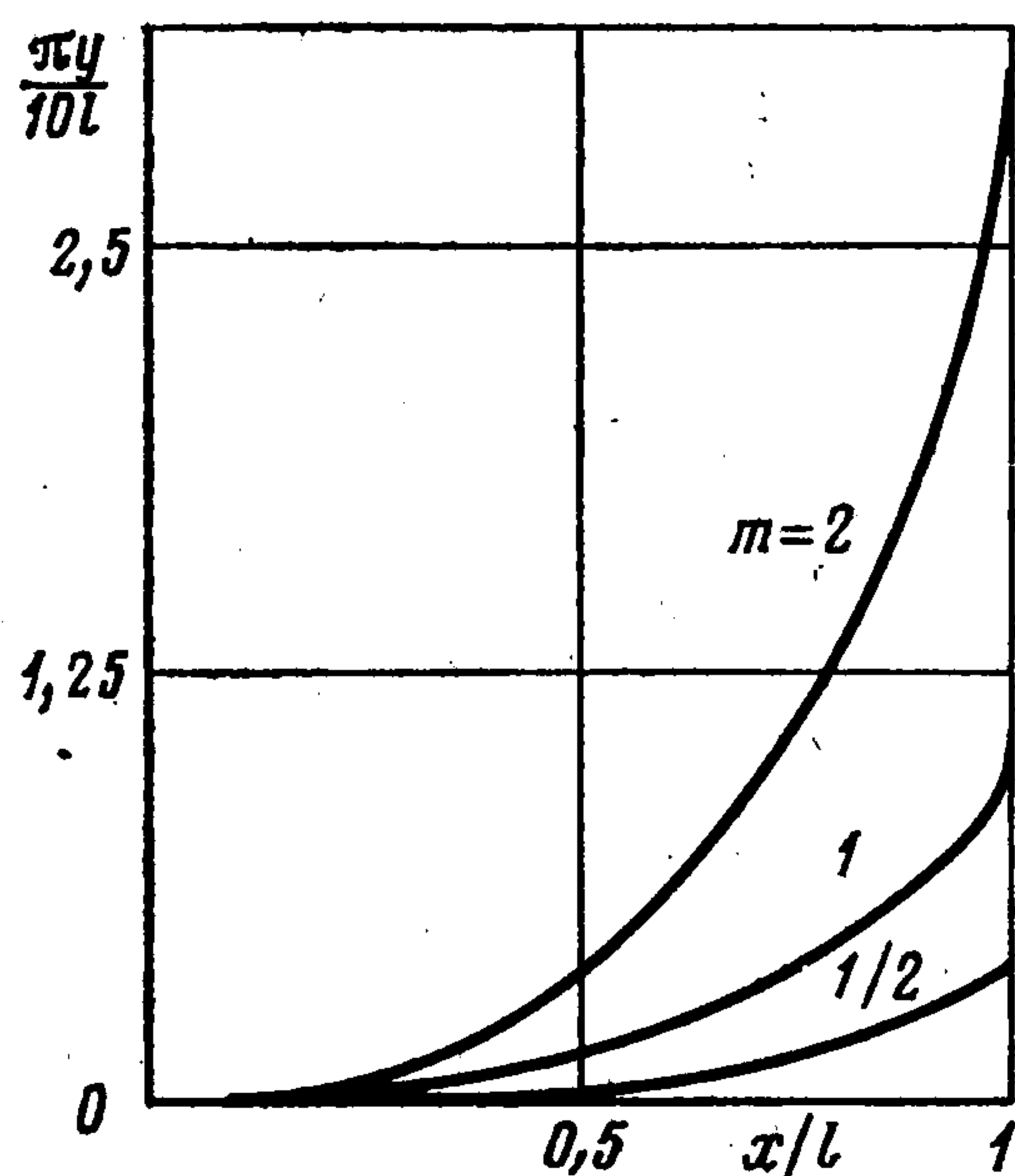
$$\psi(\sigma, 0) = 0 \quad (\sigma \geq 0), \quad \psi(0, \theta) = 0 \quad (0 \leq \theta \leq \pi) \\ \varphi(\sigma, \pi) = \operatorname{const} \quad (0 \leq \sigma \leq \sigma_0), \quad \psi(\sigma, \pi) = q \quad (\sigma \geq \sigma_0)$$

Решение системы (1.4) возьмем в форме

$$(3.1) \quad \varphi = -a \operatorname{Re} \left[m \int_0^{\omega} W(\omega) d\omega - \operatorname{cth} m\sigma W(\omega) \right] \\ \psi = \operatorname{Im} \left[m \int_0^{\omega} W(\omega) d\omega - \operatorname{th} m\sigma W(\omega) \right]$$

где $W(\omega)$ — произвольная аналитическая функция комплексного переменного $\omega, W(\omega) = F'(\omega)$.

¹ Панько С. В. О некоторых плоских стационарных задачах фильтрации с предельным градиентом: Автореф. дис. на соискание уч. ст. канд. физ.-мат. наук. Томск: Томский гос. ун-т, 1975. 9 с.



Фиг. 2

Три первых равенства записанного граничного условия выполняются, если функция $W(\omega)$ удовлетворяет следующему граничному условию: $\text{Im } W = 0$ при $\theta = 0, \sigma \geq 0$; $\text{Re } W = 0$ при $\sigma = 0, 0 \leq \theta \leq \pi$; $\text{Re } W = R \text{ sh } m\sigma$ при $\theta = \pi, 0 \leq \sigma \leq \sigma_0$, где R — произвольная постоянная; $\text{Im } W = 0$ при $\theta = \pi, \sigma \geq \sigma_0$. При этом на части границы $\theta = \pi, \sigma \geq \sigma_0$ функция ψ принимает некоторое постоянное значение. Как будет показано ниже, постоянная R может быть определена так, чтобы на этой части границы функция ψ принимала требуемое значение q .

При помощи функции $\zeta = \text{ch } \omega$ отобразим полуполосу $0 \leq \theta \leq \pi, \sigma \geq 0$ на верхнюю полуплоскость комплексного переменного $\zeta = \xi + i\eta$. На границе $\eta = 0$ будем иметь условие:

$$\begin{aligned} \text{Im } W &= 0 \quad (\xi \geq 1), \quad \text{Re } W = 0 \quad (-1 \leq \xi \leq 1) \\ \text{Re } W &= R \text{ sh } (m \text{ Arch } (-\xi)) \quad (-\text{ch } \sigma_0 \leq \xi \leq -1) \\ \text{Im } W &= 0 \quad (\xi \leq -\text{ch } \sigma_0) \end{aligned}$$

Применяя формулу Келдыша — Седова [8, 9], получаем

$$(3.2) \quad W(\zeta) = \frac{1}{f(\zeta)} \left[\frac{R}{\pi i} \int_{-\text{ch } \sigma_0}^{-1} \frac{u(t)f(t)}{t-\zeta} dt + W(\infty) \right]$$

$$u(t) = \text{sh } (m \text{ Arch } (-t)), \quad f(t) = \left(\frac{t-1}{t+\text{ch } \sigma_0} \right)^{1/2}$$

Постоянную $W(\infty)$ определяем из условия

$$(3.3) \quad \frac{R}{\pi i} \int_{-\text{ch } \sigma_0}^{-1} \frac{u(t)f(t)}{t-1} dt + W(\infty) = 0$$

Приходим к следующему выражению для функции $W(\omega)$:

$$(3.4) \quad W(\omega) = R \left(\frac{\text{ch } \omega + \text{ch } \sigma_0}{\text{ch } \omega - 1} \right)^{1/2} [J(\omega) - J(0)]$$

$$J(\omega) = \frac{1}{\pi i} \int_{-\text{ch } \sigma_0}^{-1} \frac{u(t)f(t)}{t-\text{ch } \omega} dt$$

Пусть σ_* — некоторое фиксированное значение σ , причем $\sigma_* > \sigma_0$. Пользуясь второй из формул (3.1), получаем

$$\text{Im} \left(\int_{\sigma_*}^{\sigma_* + \pi i} W(\omega) d\omega \right) = \frac{q}{m}$$

где в качестве пути интегрирования удобно принять отрезок прямой $\sigma = \sigma_*$. В пределе при $\sigma_* \rightarrow \infty$ приходим к равенству

$$-\pi R J(0) = q/m$$

откуда и определяется требуемое значение $R = R_m$.

Если m — целое число, то функция $W(\omega)$ может быть выражена в явном виде через элементарные функции

$$\begin{aligned} W(\omega) &= W_1(\omega) - R_1 \text{ sh } \omega, \quad W_1(\omega) = 2R_1 \text{ sh} \left(\frac{\omega}{2} \right) \kappa(\omega) \\ \kappa(\omega) &= \left(\text{ch}^2 \frac{\omega}{2} + \text{sh}^2 \frac{\sigma_0}{2} \right)^{1/2}, \quad R_1 = \frac{2q}{\pi (\text{ch } \sigma_0 - 1)}, \quad m = 1 \\ W(\omega) &= W_2(\omega) - R_2 \text{ sh } 2\omega, \\ W_2(\omega) &= 4R_2 \left(\text{ch}^2 \frac{\sigma_0}{2} - 2\text{ch}^2 \frac{\omega}{2} \right) \text{sh} \frac{\omega}{2} \kappa(\omega) \\ R_2 &= \frac{2q}{\pi (1 + 3 \text{ch } \sigma_0) (\text{ch } \sigma_0 - 1)}, \quad m = 2 \end{aligned}$$

Вторые члены в приведенных выражениях для $W(\omega)$ могут быть опущены. Функции $\varphi(\sigma, \theta)$, $\psi(\sigma, \theta)$, определяемые формулами (3.1), удовлетворяют требуемому граничному условию, если $W = W_1$ при $m = 1$ и $W = W_2$ при $m = 2$.

Рассмотрим случай $m = 1$. В этом случае формула перехода к физической плоскости приобретает весьма простой вид

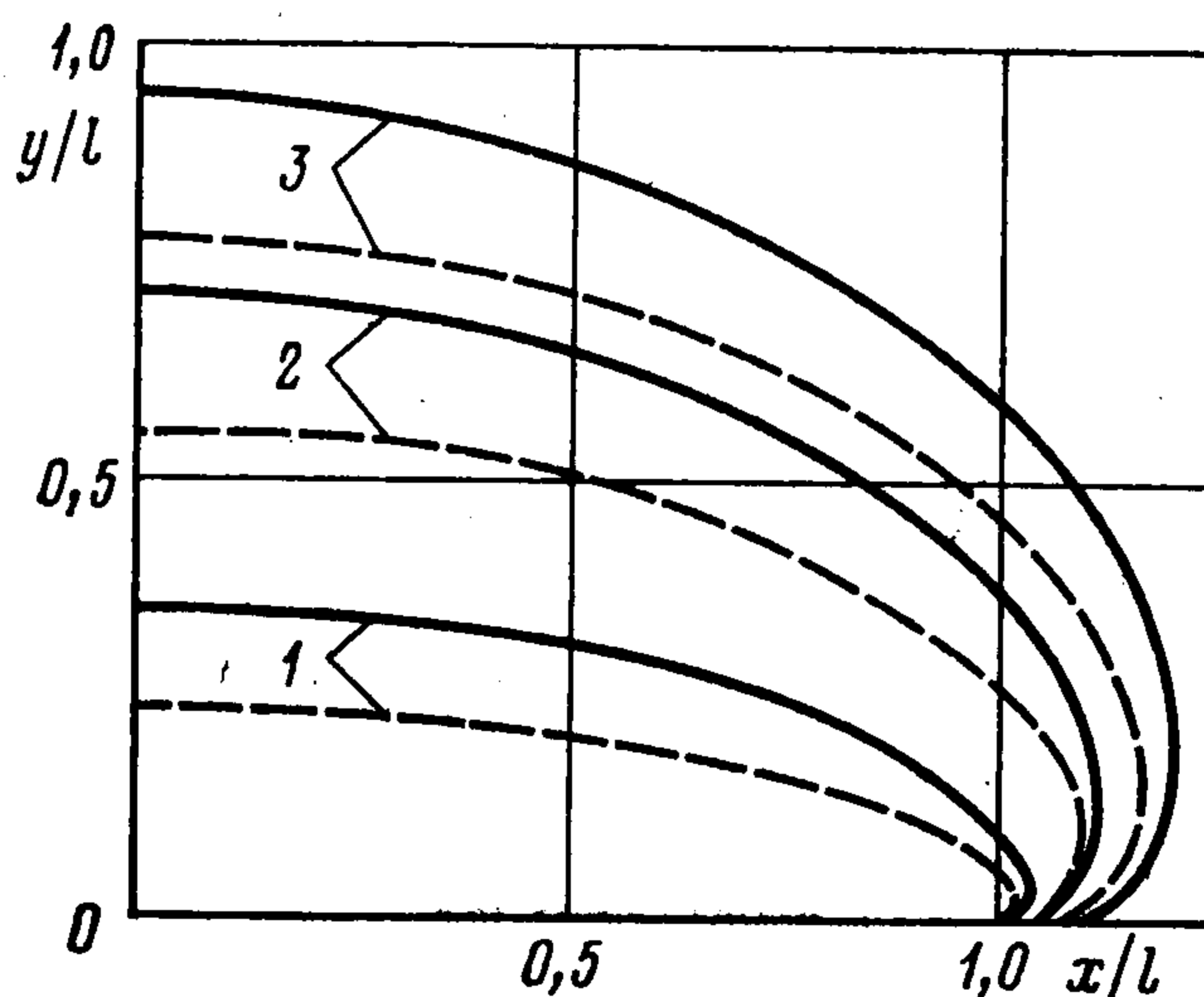
$$(3.5) \quad \frac{\lambda}{a} \bar{z} = \frac{e^{-\omega}}{\operatorname{sh} 2\sigma} [e^{2\sigma} W_1(\omega) + \overline{W_1(\omega)}]$$

(постоянная C определена из условия $\bar{z} = 0$ при $\omega = \sigma_0 + \pi i$).

Положим в этой формуле $\sigma = \infty$, $\bar{z} = l$. Приходим к равенству

$$(3.6) \quad \lambda l = R_1 a$$

из которого может быть определена зависимость σ_0 от параметра $b = aq/(\lambda l)$.



Фиг. 3

Переходя в (3.5) к пределу при $\sigma \rightarrow 0$ и пользуясь равенством (3.6), получаем уравнение границы застойной зоны

$$(3.7) \quad \frac{z(\theta)}{l} = \frac{e^{i\theta/2}}{4\kappa(i\theta)} (\alpha_1 \cos \theta - i\alpha_2 \sin \theta + \alpha_3)$$

$$\alpha_1 = 3 - \operatorname{ch} \sigma_0, \quad \alpha_2 = 1 + \operatorname{ch} \sigma_0, \quad \alpha_3 = 3 \operatorname{ch} \sigma_0 - 1$$

Аналогично можно рассмотреть случай $m = 2$. После вычисления интеграла в (1.6) и преобразований получаем

$$\frac{\lambda}{a} \bar{z} = \frac{e^{-\omega}}{\operatorname{sh} 4\sigma} [e^{4\sigma} W_2(\omega) + \overline{W_2(\omega)}] + \frac{R_2}{2} e^{-\omega/2} s(\omega) \kappa(\omega) + 6R_2 \beta_0 \times$$

$$\times \ln \frac{\operatorname{ch}(\omega/2) + \kappa(\omega)}{\operatorname{th}(\sigma_0/2) [\operatorname{sh}(\omega/2) + \kappa(\omega)]}$$

$$s(\omega) = 4e^{\omega} + 1 + 2\operatorname{ch} \sigma_0 - 3\operatorname{ch}^2 \sigma_0, \quad \beta_0 = \operatorname{sh}^2 \frac{\sigma_0}{2} \operatorname{ch}^4 \frac{\sigma_0}{2}$$

Связь между σ_0 и b при $m = 2$ устанавливается при помощи равенства

$$\lambda l = R_2 a \delta_0, \quad \delta_0 = 1 - 3 \operatorname{sh}^4 \frac{\sigma_0}{2} + 6\beta_0 \ln \left(\operatorname{cth} \frac{\sigma_0}{2} \right)$$

Уравнение границы застойной зоны при $m = 2$ имеет вид

$$\frac{\delta_0 z(\theta)}{l} = 6\beta_0 \ln \frac{\cos(\theta/2) + \kappa(i\theta)}{\operatorname{sh}(\sigma_0/2)} + 6i\beta_0 \operatorname{arctg} \frac{\sin(\theta/2)}{\kappa(i\theta)} +$$

$$+ \frac{e^{i\theta/2}}{8\kappa(i\theta)} (\beta_1 \cos \theta + i\beta_2 \sin \theta + \beta_3)$$

$$\beta_1 = 3 + 10 \operatorname{ch} \sigma_0 - 9 \operatorname{ch}^2 \sigma_0, \quad \beta_2 = 1 - 2 \operatorname{ch} \sigma_0 - 3 \operatorname{ch}^2 \sigma_0$$

$$\beta_3 = 1 + 9 \operatorname{ch}^2 \sigma_0 - 6 \operatorname{ch}^3 \sigma_0$$

На фиг. 3 показаны границы застойных зон, полученные при $m = 1$ (сплошные линии) и $m = 2$ (штриховые). Кривые 1—3 соответствуют значениям параметра $b = aq/(\lambda l)$, равным 0,1; 0,4 и 0,7.

ЛИТЕРАТУРА

1. Вернадина М. Г., Ентов В. М. Гидродинамическая теория фильтрации аномальных жидкостей. М.: Наука, 1975. 199 с.
2. Домбровский Г. А. Метод аппроксимаций адиабаты в теории плоских течений газа. М.: Наука, 1964. 158 с.
3. Панько С. В. О некоторых задачах фильтрации с предельным градиентом. — Изв. АН СССР. МЖГ, 1973, № 4, с. 177—181.
4. Христианович С. А. Движение грунтовых вод, не следующее закону Дарси. — ПММ, 1940, т. 4, вып. 1, с. 33—52.
5. Ентов В. М. Об одной задаче фильтрации с предельным градиентом, допускающей точное решение. — ПММ, 1968, т. 32, вып. 3, с. 487—492.
6. Фалькович С. В. К теории газовых струй. — ПММ, 1957, т. 21, вып. 4, с. 459—464.
7. Ентов В. М. О парных интегральных уравнениях, возникающих в задачах фильтрации с предельным градиентом. — ПММ, 1970, т. 34, вып. 3, с. 532—542.
8. Келдыш М. В., Седов Л. И. Эффективное решение некоторых краевых задач для гармонических функций. — Докл. АН СССР, 1937, т. 16, № 1, с. 7—10.
9. Лаурентьев М. А., Шабат Б. В. Методы теории функций комплексного переменного. Изд. 4-е, испр. М.: Наука, 1973. 736 с.

Харьков

Поступила в редакцию
30.III.1983