

УДК 531.38

ОБЛАСТИ ВОЗМОЖНОСТИ ДВИЖЕНИЯ В НЕКОТОРЫХ МЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

Погосян Т. И., Харламов М. П.

Изучаются области возможности движения — проекции интегральных многообразий на конфигурационное пространство. Показано, что в системах с симметрией и в лиувилевых системах перестройки таких областей возможны лишь одновременно с перестройкой интегральных многообразий. Приведен пример системы с гироскопическими силами, в которой области возможности движения меняют топологический тип вне бифуркационного множества.

1. Пусть q_1, \dots, q_n — обобщенные координаты, q_1', \dots, q_n' — обобщенные скорости механической системы, определяемой функцией Лагранжа

$$(1.1) \quad L(\mathbf{q}, \mathbf{q}') = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(\mathbf{q}) q_i' q_j' + \sum_{i=1}^n b_i(\mathbf{q}) q_i' + c(\mathbf{q})$$

Кривую $(q_1(t), \dots, q_n(t))$, удовлетворяющую уравнениям Лагранжа

$$(1.2) \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial q_i'} \left(\mathbf{q}(t), \frac{d\mathbf{q}(t)}{dt} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_i} \left(\mathbf{q}(t), \frac{d\mathbf{q}(t)}{dt} \right) = 0$$

называем движением в рассматриваемой системе, а соответствующую кривую $(q_1(t), \dots, q_n(t), dq_1(t)/dt, \dots, dq_n(t)/dt)$ в фазовом пространстве $(\mathbf{q}, \mathbf{q}')$ — фазовой траекторией.

Пусть уравнения (1.2) обладают первыми интегралами

$$(1.3) \quad K_\alpha(q_1, \dots, q_n, q_1', \dots, q_n') = k_\alpha \quad (\alpha = 1, \dots, m)$$

Подмножество, высекаемое в фазовом пространстве соотношениями (1.3), называется интегральным многообразием. Обозначим его I_{k_1, \dots, k_m} . Интегральное многообразие целиком состоит из фазовых траекторий.

Изучение фазовых траекторий системы тесно связано с классификацией интегральных многообразий. Последняя, в свою очередь, базируется на изучении бифуркационного множества Σ — множества точек в пространстве констант интегралов (1.3), при переходе через которые меняется топологический тип интегральных многообразий [1]. Если множество Σ найдено и для каждой связной компоненты $\mathbf{R}^m \setminus \Sigma$ указан топологический или дифференцируемый тип соответствующего интегрального многообразия, то говорят, что исследована фазовая топология задачи.

Однако знание типов фазовых траекторий не всегда дает представление о реальном поведении рассматриваемой системы. В связи с этим бывает важно изучить, как устроены движения, т. е. проекции фазовых траекторий на конфигурационное пространство.

Очевидно, что при заданных k_1, \dots, k_m соответствующие движения проходят через те и только те точки (q_1, \dots, q_n) , в которых равенства (1.3) разрешимы относительно $\dot{q}_1, \dots, \dot{q}_n$. Множество таких точек обозначим M_{k_1, \dots, k_m} и назовем областью возможности движения (ОВД). Ясно, что ОВД есть проекция интегрального многообразия I_{k_1, \dots, k_m} на конфигурационное пространство. Для заданной точки ОВД вектор $(\dot{q}_1, \dots, \dot{q}_n)$ — решение (1.3) назовем допустимой скоростью. Точки ОВД, в которых меняется топологический тип множества допустимых скоростей (критические значения упомянутой проекции), назовем обобщенной границей ОВД. Обобщенная граница содержит в себе топологическую границу. Поставим задачу классификации типов ОВД с учетом обобщенных границ.

2. Обрисуем кратко ситуацию, имеющую место в системах с симметрией (подробности см. в [2]).

Рассмотрим натуральную механическую систему с конфигурационным пространством M . Она задается римановой метрикой на M (скалярным произведением $\langle \cdot, \cdot \rangle_x$ в касательных пространствах к M , гладко зависящим от точки $x \in M$) и функцией V на M . Функция Лагранжа такой системы $L(v) = 1/2 \langle v, v \rangle_x - V(x)$ (v — вектор, касательный к M в точке x) имеет в локальных координатах вид (1.1), причем все $b_i(q) \equiv 0$.

Пусть на M свободно действует однопараметрическая группа диффеоморфизмов $\{g^\tau\}$, сохраняющая функцию V и скалярное произведение. Тогда в дополнение к интегралу энергии

$$(2.1) \quad H(v) \equiv 1/2 \langle v, v \rangle_x + V(x) = h$$

система допускает линейный по скоростям интеграл

$$(2.2) \quad J(v) \equiv \langle u, v \rangle = s$$

(h и s — постоянные, $u(x) = (d/d\tau)_{\tau=0} g^\tau(x)$ — ненулевое векторное поле, порождающее действие группы).

При фиксированных $x \in M$, $s \in \mathbb{R}$ множество $J^{-1}(s)$ представляет собой гиперплоскость в пространстве касательных векторов в точке x к многообразию M . Определим векторное поле $u^s(x)$ так, что $u^s(x) \in J^{-1}(s)$ и $u^s(x) \perp J^{-1}(0)$ в заданной римановой метрике. Функция $V_s(x) = V(x) + 1/2 \langle u^s, u^s \rangle_x$ называется приведенным потенциалом.

В этой задаче ОВД имеют вид $M_{h,s} = \{x \in M : V_s(x) \leq h\}$. Очевидно, что изменение типа $M_{h,s}$ возможно лишь в случае, когда h переходит через критическое значение V_s . Последнее означает, однако, что (h, s) пересекает бифуркационное множество интегралов (2.1), (2.2) [1]. Таким образом, перестройки ОВД возможны лишь на бифуркационном множестве.

3. Рассмотрим систему с двумя степенями свободы, принадлежащую к типу Лиувилля. В подходящих координатах (x, y) функция Лагранжа

такой системы имеет вид

$$L = \frac{1}{2} [U(x) + V(y)] [\alpha^2(x)x^2 + \beta^2(y)y^2] - \frac{\varphi(x) + \psi(y)}{U(x) + V(y)}$$

Это снова функция вида (1.1) с $b_i(\mathbf{q}) \equiv 0$. Система допускает два квадратичных первых интеграла

$$(3.1) \quad \begin{aligned} H &\equiv \frac{1}{2} (U + V) (\alpha^2 x^2 + \beta^2 y^2) + \frac{\varphi(x) + \psi(y)}{U + V} = h \\ K &\equiv \frac{1}{2} (U + V) (V\alpha^2 x^2 - U\beta^2 y^2) + \frac{\varphi V - \psi U}{U + V} = k \end{aligned}$$

Из соотношений (3.1) находим

$\frac{1}{2} (U + V)^2 \alpha^2 x^2 = hU + k - \varphi$, $\frac{1}{2} (U + V)^2 \beta^2 y^2 = hV - k - \psi$
так что соответствующая область возможности движения определяется неравенствами

$$M_{h,k} = \{(x, y) : hU(x) + k - \varphi(x) \geq 0, hV(y) - k - \psi(y) \geq 0\}$$

Очевидно, что перестройка $M_{h,k}$ возможна лишь в тех случаях, когда на границе $M_{h,k}$ имеется критическая точка одной из функций $hU + k - \varphi$ или $hV - k - \psi$. Покажем, что тогда (h, k) принадлежит бифуркационному множеству интегралов (3.1).

Пусть, например, точка (x, y) такова, что

$$(3.2) \quad \begin{aligned} hU(x) + k - \varphi(x) &= 0, \quad hV(y) - k - \psi(y) = 0 \\ hV'(y) - \psi'(y) &= 0 \end{aligned}$$

Положим $x' = y' = 0$. В силу (3.2)

$$(3.3) \quad H(x, y, 0, 0) = h, \quad K(x, y, 0, 0) = k$$

Кроме того, частные производные функций H и K в такой точке

$$\begin{aligned} H_{x'} &= H_{y'} = 0, \quad K_{x'} = K_{y'} = 0, \quad H_{y'} = K_{y'} = 0 \\ H_{x''} &= -\frac{1}{U+V} (hU' - \varphi'), \quad K_{x''} = -\frac{V}{U+V} (hU' - \varphi') \end{aligned}$$

В частности

$$\text{grad } H - V(y) \text{ grad } K |_{(x, y, 0, 0)} = 0$$

Таким образом, в рассматриваемой точке интегралы (3.1) зависимы, а тогда в силу (3.3) $(h, k) \in \Sigma$. Следовательно, и здесь перестройки ОВД могут иметь место лишь на бифуркационном множестве.

Выше был рассмотрен элементарный случай. Системы Лиувилля произвольной размерности изучены в [3]. Конкретные примеры двумерных систем подробно исследованы в [3, 4].

4. Остановимся на задаче о движении несимметричного твердого тела, закрепленного в центре масс, в ньютоновском поле сил. Результаты продолжают исследования [5]. С этой же работой согласованы все обозначения.

Понижение порядка с помощью интеграла площадей (постоянная которого обозначается далее через s) приводит к механической системе на сфере Пуассона

$$(4.1) \quad v_1^2 + v_2^2 + v_3^2 = 1$$

(v_i — компоненты в подвижном триэдре направляющего вектора оси «центр масс — притягивающий центр»). При $s \neq 0$ система не натуральна — лагранжиан (функция Рауса), имеющий в локальных координатах на сфере (4.1) вид (1.1), содержит существенным образом слагаемые, линейные по обобщенным скоростям.

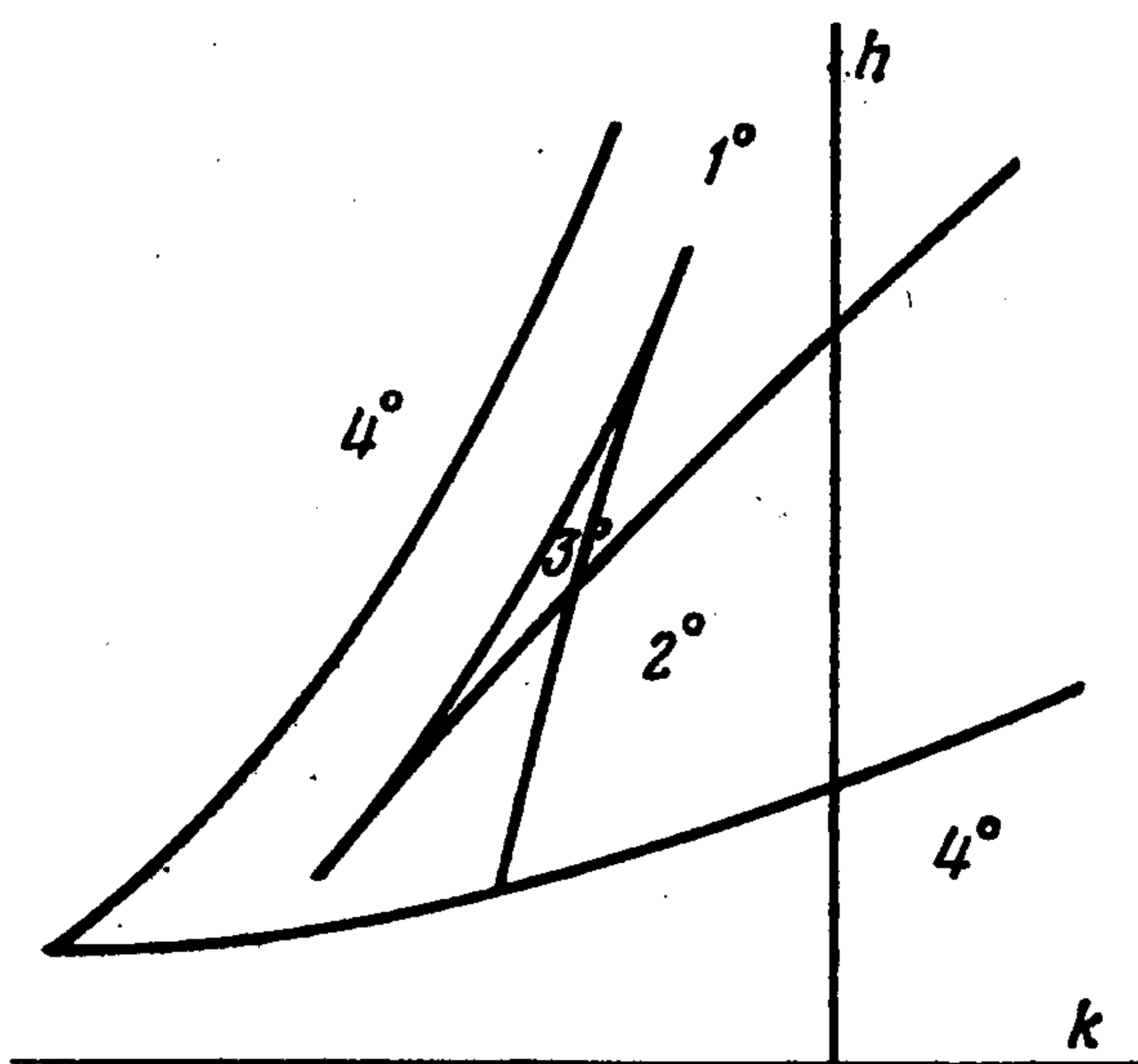
Обозначая через $a > b > c$ величины, обратные главным центральным моментам инерции тела, введем на сфере (4.1) локальные координаты λ, μ

$$v_1^2 = \frac{(a-\lambda)(a-\mu)}{(a-b)(a-c)}, \quad v_2^2 = \frac{(\lambda-b)(b-\mu)}{(a-b)(b-c)}, \quad v_3^2 = \frac{(\lambda-c)(\mu-c)}{(a-c)(b-c)}$$

Первые интегралы приведенной системы примут вид [5]

$$(4.2) \quad \begin{aligned} H &\equiv \frac{\lambda-\mu}{8\lambda\mu} \left(\frac{\lambda\lambda^2}{f(\lambda)} - \frac{\mu\mu^2}{f(\mu)} \right) + \frac{abcs^2}{2\lambda\mu} + \frac{\lambda\mu}{2} = h \\ K &\equiv \frac{\lambda-\mu}{8\lambda^2\mu^2} \left(\frac{\lambda^2\lambda^2}{f(\lambda)} - \frac{\mu^2\mu^2}{f(\mu)} \right) - \frac{s}{2\lambda^2\mu^2} \left(\lambda^2 \sqrt{-\frac{f(\mu)}{f(\lambda)}} \lambda - \right. \\ &\quad \left. - \mu^2 \sqrt{-\frac{f(\lambda)}{f(\mu)}} \mu \right) + \frac{s^2}{2\lambda^2\mu^2} [(bc+ca+ab)\lambda\mu - abc(\lambda+\mu)] + \\ &\quad + \frac{1}{2} [\lambda+\mu - (a+b+c)] = k, \quad f(\tau) = (a-\tau)(b-\tau)(c-\tau) \end{aligned}$$

Их бифуркационное множество для малых значений s изображено на фиг. 1. Интегральные многообразия $I_{h,k}$ состоят в областях 1°, 2° из двух,



Фиг. 1

а в области 3° — из четырех непересекающихся двумерных торов, несущих условно-периодические движения. В области 4° $I_{h,k} = \emptyset$ [5]. Исследуем в этой задаче области возможности движения — области на сфере (4.1), замечаемые неподвижным в пространстве единичным вектором.

Перепишем (4.2) в виде

$$(4.3) \quad u^2 + v^2 = (2\lambda\mu h - \lambda^2\mu^2 - abc s^2) / (\lambda - \mu)$$

$$(4.4) \quad \frac{1}{\lambda\mu^2} \left[u - \frac{s\sqrt{-\lambda f(\mu)}}{\lambda - \mu} \right]^2 + \frac{1}{\lambda^2\mu} \left[v + \frac{s\sqrt{\mu f(\lambda)}}{\lambda - \mu} \right]^2 = \frac{2k + a + b + c - s^2 - \lambda - \mu}{\lambda - \mu}$$

$$u = \lambda \sqrt{\lambda/f(\lambda)} / 2, \quad v = \mu \sqrt{-\mu/f(\mu)} / 2$$

Таким образом, множество допустимых скоростей в точке (λ, μ) есть множество точек пересечения окружности (4.3) и эллипса (4.4).

Очевидно, точка (λ, μ) принадлежит обобщенной границе ОВД тогда и только тогда, когда соответствующие кривые (4.3), (4.4) имеют хотя бы одну точку касания. Записывая условие пропорциональности градиентов по u, v , находим, что в точке касания

$$(4.5) \quad u = \frac{s\tau \sqrt{-\lambda f(\mu)}}{(\lambda - \mu)(\tau - \mu)}, \quad v = \frac{s\tau \sqrt{\mu f(\lambda)}}{(\lambda - \mu)(\lambda - \tau)}$$

(τ — коэффициент пропорциональности градиентов). Обозначим

$$(4.6) \quad x = (\lambda - \tau)(\tau - \mu), \quad y = (\lambda - \tau) - (\tau - \mu)$$

Подстановка (4.5) в (4.3), (4.4) приводит к уравнениям

$$(4.7) \quad x^2 + [2h - (2k + a + b + c)\tau + \tau^2]x + s^2f(\tau) = 0$$

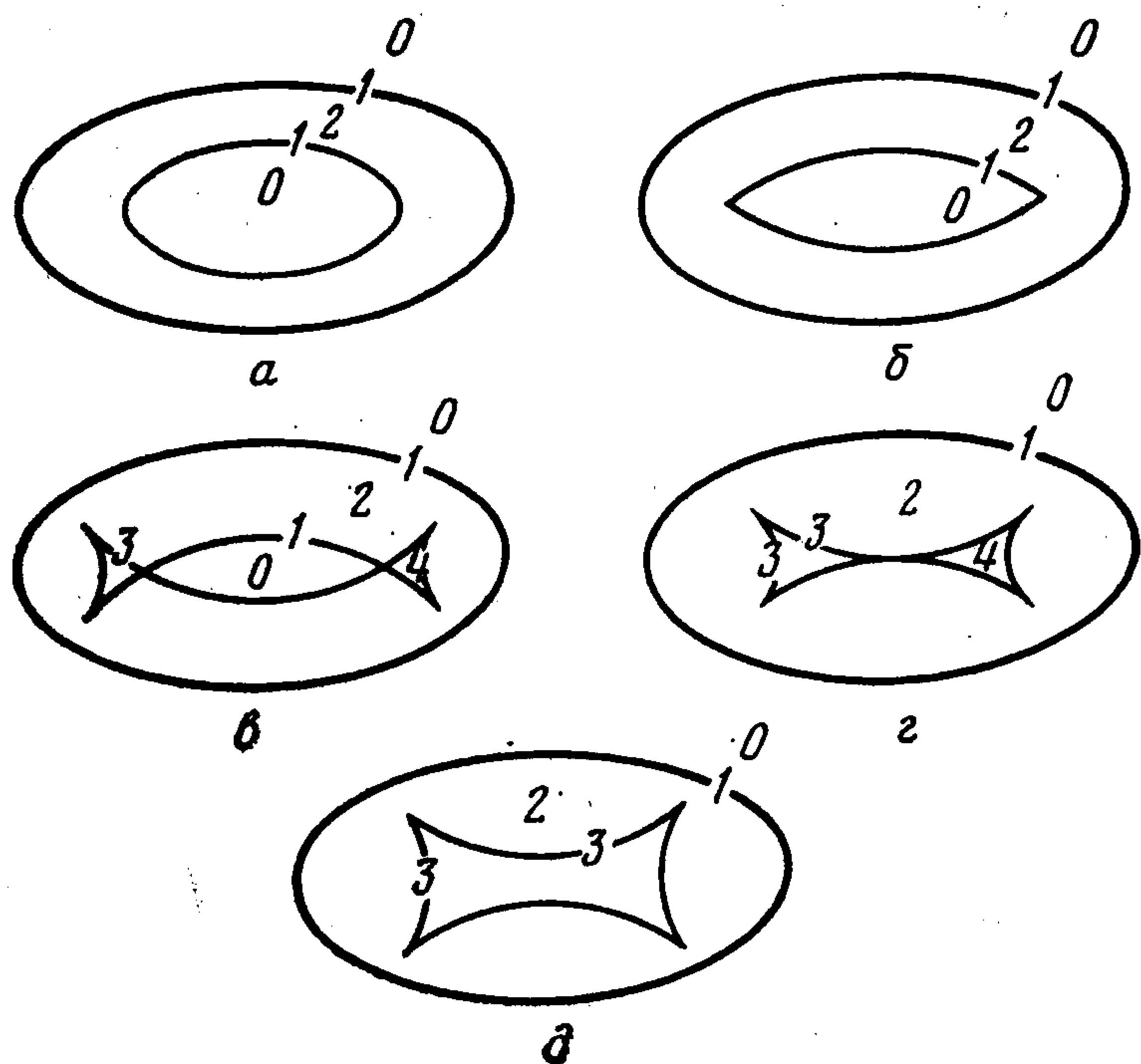
$$y = x \frac{(2k + a + b + c - 2\tau)x - s^2f'(\tau)}{x^2 - s^2f(\tau)}$$

из которых определяется зависимость $x(\tau)$, $y(\tau)$. Окончательно, уравнения обобщенной границы находим из (4.6)

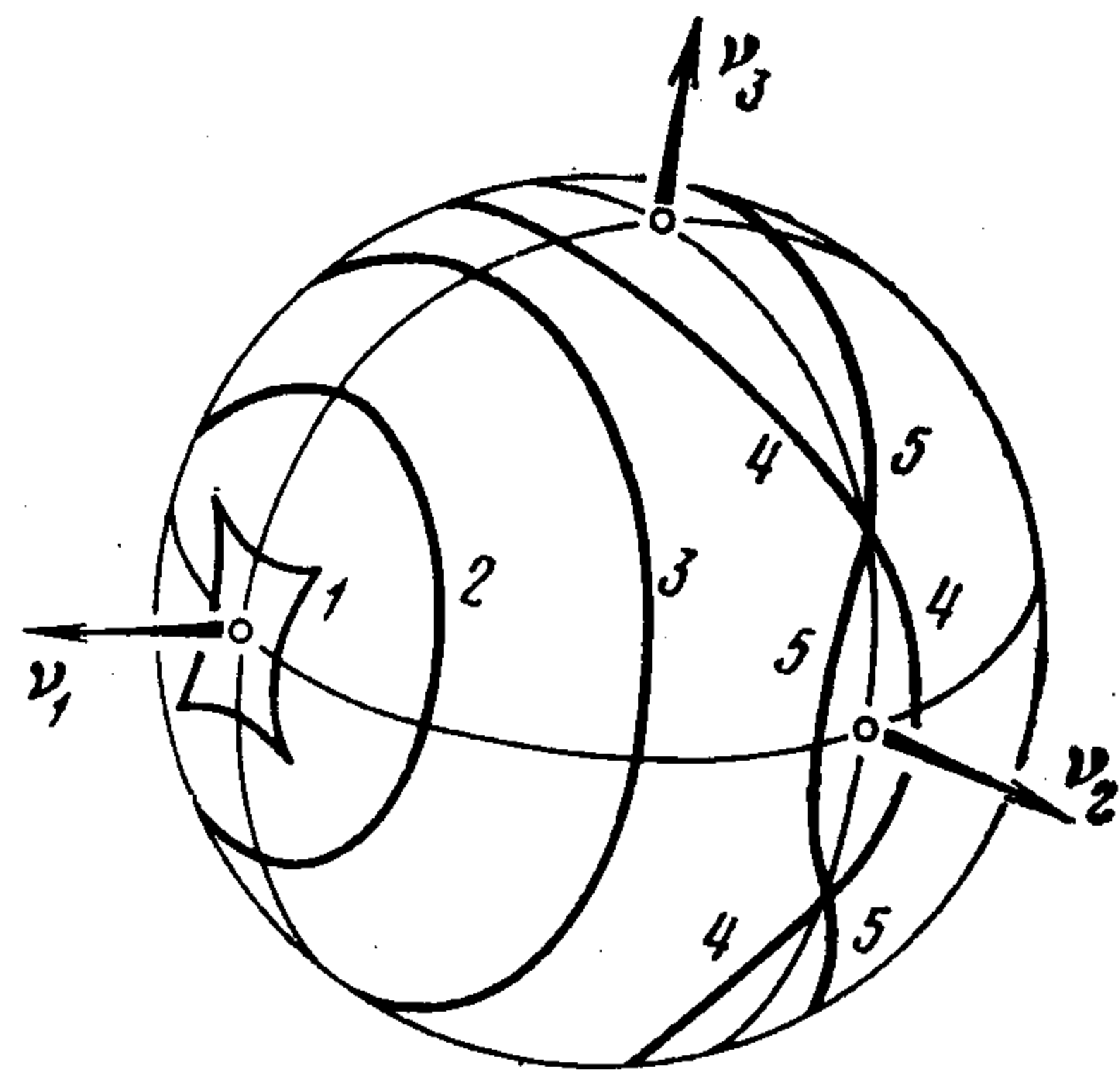
$$(4.8) \quad \begin{Bmatrix} \lambda \\ \mu \end{Bmatrix} = \tau + \frac{1}{2} [y(\tau) \pm \sqrt{y^2(\tau) + 4x(\tau)}]$$

Заметим, что в точках обобщенной границы ОВД система (4.3), (4.4) полностью аналитически разрешима и можно показать, что решение (4.5) единственно, если $x < 0$. При условии $x > 0$ эллипс и окружность имеют еще две точки пересечения. Не останавливаясь на достаточно громоздком анализе уравнений (4.7), (4.8) (в частности, на изучении особого случая $x = 0$, когда возможно появление посторонних решений), приведем результат исследования.

На фиг. 2 изображены пять основных типов ОВД, возникающих на сфере (4.1). Цифрами обозначено количество допустимых скоростей в соот-



Фиг. 2



Фиг. 3

ветствующих точках ОВД или ее обобщенной границы. В точках возврата и самопересечения обобщенной границы имеем две допустимые скорости. Легко понять, как получаются эти случаи при проекции интегрального тора на сферу (4.1), и проследить, как устроены образы условно-периодических траекторий на торе.

В областях 1°, 2° (см. фиг. 1) ОВД состоит из двух, а в области 3° — из четырех компонент указанного вида. При этом возможны их частичные или полные взаимные перекрытия. Исчерпывающее описание всех

ситуаций в рамках настоящей статьи невозможно. Приведем лишь пример одной из наиболее сложных ситуаций, относящийся к области 3° (фиг. 3). Кривые 1 и 4 ограничивают область типа 2, ∂ , кривые 2 и 3 — область типа 2, a . Область возможности движения симметрична относительно сечения сферы плоскостью $v_1 = 0$ (кривая 5, следовательно, аналогична кривой 4).

Подчеркнем, что все ситуации, изображенные на фиг. 2, реализуются при заданной постоянной площадей в каждой из областей 1° — 3° , на которые бифуркационное множество разбивает плоскость констант интегралов. Таким образом, в рассматриваемой задаче ОВД терпят перестройки и там, где соответствующие интегральные многообразия не меняют своего дифференцируемого типа.

ЛИТЕРАТУРА

1. Смейл С. Топология и механика.— Успехи матем. наук, 1972, т. 27, вып. 2 (164), с. 77.
2. Татаринев Я. В. К исследованию фазовой топологии компактных конфигураций с симметрией.— Вестн. МГУ. Сер. матем., механ., 1973, № 5, с. 70.
3. Алексеев В. М. Обобщенная пространственная задача двух неподвижных центров. Классификация движений.— Бюл. Ин-та теор. астрон. АН СССР, 1965, т. 10, № 4, с. 241.
4. Харламов М. П. Фазовая топология одного интегрируемого случая движения твердого тела.— В кн.: Механика твердого тела. Вып. 11. Киев: Наукова думка, 1979, с. 50.
5. Погосян Г. И., Харламов М. П. Бифуркационное множество и интегральные многообразия задачи о движении твердого тела в линейном поле сил.— ПММ, 1979, т. 43, вып. 3, с. 419.

Донецк

Поступила в редакцию
24.IV.1980