

ОЦЕНКА СВЕРХУ ДЛЯ ЦЕНЫ ЛИНЕЙНОЙ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЙ ИГРЫ

Е. Г. Полищук

(Свердловск)

Рассматривается дифференциальная игра фиксированной длительности с линейной динамикой и выпуклой терминальной платой. Для цены игры дается оценка сверху, основанная на рассмотрении функций последовательного программного максимина.

Имеется ряд работ (см. [1,2]), посвященных построению монотонных приближений к цене игры. Возникает вопрос об оценке погрешности. Для фиксированного разбиения интервала времени игры можно вычислить последовательный программный максимин [3] рассматриваемой позиции, он является приближением снизу к цене игры. В данной работе дается для цены оценка сверху, и, таким образом, получена оценка погрешности.

Пусть движение системы описывается уравнением

$$(1) \quad \dot{x} = u + v, \quad x(t_0) = x_0, \quad x \in R^n, \quad t \in [t_0, \theta], \quad u \in P(t), \quad v \in Q(t)$$

Здесь R^n — n -мерное евклидово пространство, $P(t)$ и $Q(t)$ — непрерывно зависящие от t выпуклые компакты в R^n , ограничивающие управляющие векторы первого и второго игроков соответственно. Первый (второй) игрок стремится минимизировать (максимизировать) плату $g(x(\theta))$ — значение функции $g(x)$ на фазовом векторе системы в конечный момент времени θ . Функция g предполагается выпуклой и удовлетворяющей условию Липшица с постоянной α . Будем также считать, что $g(x) \rightarrow +\infty$ при $x \rightarrow \infty$. Это не является ограничением. Игра рассматривается в позиционной формализации [3]. Для всякой позиции (t, x) существует цена игры $\varepsilon(t, x)$ [3]. Будем оценивать величину $\varepsilon(t_0, x_0)$.

Пусть $\Delta = \{t_0 < t_1 < \dots < t_N = \theta\}$ — разбиение отрезка $[t_0, \theta]$. Обозначим через $\varepsilon_\Delta^i(x)$ ($i = N, N-1, \dots, 0$) значение последовательного программного максимина, отвечающего разбиению Δ и вычисленного для позиции (t_i, x) , т. е.

$$\varepsilon_\Delta^N(x) = g(x), \quad \varepsilon_\Delta^i(x) = \max_{v(\cdot)} \min_{u(\cdot)} \varepsilon_\Delta^{i+1} \left(x + \int_{t_i}^{t_{i+1}} (u(t) + v(t)) dt \right)$$

Здесь $u(t) \in P(t)$, $v(t) \in Q(t)$ — измеримые функции на $[t_i, t_{i+1}]$. Отметим, что функции ε_Δ^i , выпуклые по x , удовлетворяют условию Липшица с постоянной α .

Известно [3], что для цены $\varepsilon(t_0, x_0)$ справедлива оценка снизу

$$(2) \quad \varepsilon_\Delta^0(x_0) \leq \varepsilon(t_0, x_0)$$

и $\varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x_0) \rightarrow \varepsilon(t_0, x_0)$, когда диаметр разбиения $\Delta \rightarrow 0$. Для определения погрешности достаточно оценить $\varepsilon(t_0, x_0)$ сверху.

Для каждого фиксированного $i = 0, 1, \dots, N - 1$ введем функцию $d_i(\omega)$ ($\omega \geq \min_x \varepsilon_{\Delta}^i(x)$; этот минимум существует, так как непрерывная функция $\varepsilon_{\Delta}^i(x) \rightarrow +\infty$ при $\|x\| \rightarrow \infty$). Для всякого такого ω пусть $\rho_{\omega}^i(l)$ — опорная функция [4] множества $\{y \in R^n: \varepsilon_{\Delta}^{i+1}(y) \leq \omega\}$ и

$$(3) \quad f_{\omega}^i(t, x) = \max_{\|l\| \leq 1} \left\{ \langle l, x \rangle + \int_t^{t_{i+1}} H(\tau, l) d\tau - \rho_{\omega}^i(l) \right\}$$

$$H(\tau, l) = \min_{u \in P(\tau)} \langle l, u \rangle + \max_{v \in Q(\tau)} \langle l, v \rangle, \quad l \in R^n, \quad \tau \in [t_0, \theta]$$

(максимум в (3) существует, так как функция ρ_{ω}^i конечная и непрерывная).

Пусть $I_i(\omega) = [t_i, t_i(\omega)] \subset [t_i, t_{i+1}]$ — некоторый отрезок (точка считается отрезком), такой, что при некотором $\delta > 0$ для всякой позиции (t_*, x_*) из области

$$\{(t, x): t \in (t_i, t_i(\omega)), 0 < f_{\omega}^i(t, x) < \delta\}$$

выполняется

Условие (см. условие 43.2 из [3]). Для всякого $v_* \in Q(t_*)$ существует такое $u_* \in P(t_*)$, что неравенство

$$\langle l, u_* \rangle + \langle l, v_* \rangle \leq H(t_*, l)$$

справедливо для всех векторов l , на которых достигается максимум в (3) при $t = t_*$, $x = x_*$.

Отметим, что всегда можно взять $I_i(\omega) = [t_i, t_i]$. Пусть

$$c_i(\omega) = \alpha \min_{t \in I_i(\omega)} \int_t^{t_{i+1}} \beta_i(\tau, t) d\tau$$

$$\beta_i(\tau, t) = \max \left\{ 0, \max_{\|l\|=1} (H(\tau, l) - \frac{1}{t_{i+1} - t} \int_t^{t_{i+1}} H(s, l) ds) \right\}$$

$$(t \leq \tau \leq t_{i+1})$$

Определим функцию d_i формулой $d_i(\omega) = \inf_{r > \omega} (r + c_i(r))$.

Теорема. Справедливо неравенство

$$\varepsilon(t_0, x_0) \leq d_{N-1}(d_{N-2} \dots (d_0(\varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x_0))) \dots)$$

Для доказательства понадобится следующая

Лемма. Пусть $N = 1$ и $\varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x_0) = \varepsilon^{\circ}(t_0, x_0)$ — обычный программный максимум позиции (t_0, x_0) . Тогда

$$\varepsilon(t_0, x_0) - \varepsilon^{\circ}(t_0, x_0) \leq \alpha \int_{t_0}^{\theta} \beta_0(\tau, t_0) d\tau$$

Приведем схему доказательства леммы. Рассмотрим игру, получаемую из исходной заменой множеств $P(t)$, $Q(t)$ на независящие от t компакты

$$P_* = \frac{1}{\theta - t_0} \int_{t_0}^{\theta} P(t) dt, \quad Q_* = \frac{1}{\theta - t_0} \int_{t_0}^{\theta} Q(t) dt$$

Тогда программные максимины позиции (t_0, x_0) для новой и исходной игр совпадают, а в силу [5] для линейной игры с простым движением (т. е. когда множества, ограничивающие управления, не зависят от t) и выпуклой платой цена совпадает с программным максимином. Таким образом, для получения утверждения леммы нужно сравнить цены исходной и построенной игр. Это делается с использованием теоремы об унификации [6].

Доказательство теоремы. Покажем, что

$$(4) \quad \varepsilon(t_{N-1}, x_*) \leq d_{N-1}(\varepsilon_{\Delta}^{N-1}(x_*)), \quad \forall x_* \in R^n$$

Возьмем произвольное число $r \geq \varepsilon_{\Delta}^{N-1}(x_*)$ и рассмотрим множество

$$(5) \quad \{(t, x) : t \in I_{N-1}(r), f_r^{N-1}(t, x) = 0\}$$

Это множество образовано всеми позициями (t, x) , $t \in I_{N-1}(r)$, из которых возможно программное поглощение [3] множества $\{y : \varepsilon_{\Delta}^N(y) \leq r\}$ в момент времени t_N . Учитывая определение отрезков $I_i(\omega)$, из [3] имеем, что множество (5) u -стабильное и, следовательно [3], первый игрок может обеспечить, чтобы всякое движение, выходящее из позиции (t_{N-1}, x_*) , оставалось на этом множестве, пока $t \in I_{N-1}(r)$. Но для всякой позиции (t, x) из множества (5) справедливо неравенство

$$(6) \quad \varepsilon(t, x) \leq r + \alpha \int_t^{\theta} \beta_{N-1}(\tau, t) d\tau$$

которое получаем, применяя лемму к отрезку времени $[t, \theta]$ (заменяем (t_0, x_0) на (t, x)) и учитывая, что $\varepsilon^{\theta}(t, x) \leq r$, так как из (t, x) возможно программное поглощение множества $\{y : g(y) \leq r\}$.

Из сказанного выше и неравенства (6) следует

$$\varepsilon(t_{N-1}, x_*) \leq r + c_{N-1}(r), \quad \forall r \geq \varepsilon_{\Delta}^{N-1}(x_*)$$

что доказывает справедливость (4).

Докажем [теперь, что

$$(7) \quad \varepsilon(t_{N-2}, x_*) \leq d_{N-1}(d_{N-2}(\varepsilon_{\Delta}^{N-2}(x_*))), \quad \forall x_* \in R^n$$

Пусть ω_* — цена позиции (t_{N-2}, x_*) в игре с моментом окончания t_{N-1} , платой $\varepsilon_{\Delta}^{N-1}(\cdot)$ и уравнением (1). Из неравенства (4), учитывая, что функция d_{N-1} неубывающая, получаем

$$(8) \quad \varepsilon(t_{N-2}, x_*) \leq d_{N-1}(\omega_*)$$

Возьмем произвольное число $r \geq \varepsilon_{\Delta}^{N-2}(x_*)$. Так как множество

$$\{(t, x) : t \in I_{N-2}(r), f_r^{N-2}(t, x) = 0\}$$

u -стабильное, то первый игрок может обеспечить, чтобы всякое движение, выходящее из позиции (t_{N-2}, x_*) , оставалось в этом множестве, пока $t \in I_{N-2}(r)$. Отсюда, применяя лемму к отрезкам времени $[t, t_{N-1}]$ ($t \in I_{N-2}(r)$) и считая за плату функцию $\varepsilon_{\Delta}^{N-1}(\cdot)$, получаем, что

$$\omega_* \leq r + \alpha \int_t^{t_{N-1}} \beta_{N-2}(\tau, t) d\tau, \quad \forall t \in I_{N-2}(r)$$

Следовательно

$$(9) \quad \omega_* \leq d_{N-2}(\varepsilon_{\Delta}^{N-2}(x_*))$$

Так как функция d_{N-1} неубывающая, то из (8), (9) следует (7).

Продолжая аналогично, получаем утверждение теоремы.

Неравенство (2) и теорема дают двустороннюю оценку для цены игры.

Замечания. 1°. Оценка получится тем точнее, чем шире удастся выбрать множества $I_i(\omega)$. Наиболее грубая оценка получится, если взять $I_i(\omega) \equiv [t_i, t_i]$. Тогда

$$\varepsilon(t_0, x_0) \leq \varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x_0) + \alpha \sum_{i=0}^{N-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} \beta_i(\tau, t_i) d\tau$$

Отметим, что если диаметр разбиения $\Delta \rightarrow 0$, то оценка, даваемая теоремой, стремится к $\varepsilon(t_0, x_0)$.

2°. Функции d_i неубывающие, поэтому для получения оценки сверху можно их вычислять не точно, а с завышением.

Для иллюстрации того, что оценка погрешности не завышена, рассмотрим известный пример (см. [3]).

Пусть игра имеет вид

$$x' = u + v, \quad x \in R^2, \quad t \in [0, 1], \quad g(x) = \|x\|$$

$$P(t) = \{u: \|u\| \leq 2(1-t)\}, \quad Q(t) = \{v: \|v\| \leq 1\}$$

Пусть $\Delta = \{0, 1\}$, т. е. $N = 1$. Тогда $\varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x)$ — просто программный максимум позиции $(0, x)$ и $\varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x) = \|x\|$. Здесь можно положить $I_0(\omega) = [0, 1]$, если $\omega \geq 1/4$, и $I_0(\omega) = [0, 1/2 - \sqrt{1/4 - \omega}]$, если $\omega < 1/4$. Отсюда $d_0(\omega) = \omega (= 1/4)$, если $\omega \geq 1/4 (< 1/4)$. Утверждение теоремы дает, что $\varepsilon(0, x) \leq \max(1/4, \varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x) = \|x\|)$. Возьмем разбиение $\Delta_1 = \{0, 1/2, 1\}$. Тогда $\varepsilon(0, x) \geq \varepsilon_{\Delta_1}^{\circ}(x) = \max(1/4, \|x\|)$. Таким образом, $\varepsilon(0, x) = d_0(\varepsilon_{\Delta}^{\circ}(x))$.

Поступила 12 VI 1978

ЛИТЕРАТУРА

1. Чистяков С. В. К решению игровых задач преследования. ПММ, 1977, т. 41, вып. 5.
2. Ченцов А. Г. Об игровой задаче сближения в заданный момент времени. Матем. сб., 1976, т. 99, № 3.
3. Красовский Н. Н., Субботин А. И. Позиционные дифференциальные игры. М., «Наука», 1974.
4. Рокафеллар Р. Т. Выпуклый анализ. М., «Мир», 1973.
5. Пшеничный Б. Н., Сагайдак М. И. О дифференциальных играх с фиксированным временем. Кибернетика, 1970, № 2.
6. Красовский Н. Н. К задаче унификации дифференциальных игр. Докл. АН СССР, 1976, т. 226, № 6.