

## О РАВНОВЕСИИ СВОБОДНОЙ НЕЛИНЕЙНОЙ ПЛАСТИНЫ

Л. П. Лебедев

(Ростов-на-Дону)

Доказываются теоремы о разрешимости следующих задач нелинейной теории анизотропных пластин: о равновесии закрепленной в трех точках пластины, подверженной действию внешней нагрузки (задача I), о равновесии под действием внешних сил пластины, свободной от геометрических связей (задача 2).

Разрешимости некоторых основных краевых задач нелинейной теории пластин (уравнения Кармана) посвящены работы [1-4].

1. Основные соотношения и предположения. Уравнения равновесия анизотропной пластины с переменными модулями упругости можно записать в следующей интегродифференциальной форме:

$$(1.1) \quad (w \cdot \chi)_1 = -[\Phi, w, \chi] + \int_{\Omega} F \chi \, d\Omega + \int_{\Gamma} (N \chi + M_1 \chi_x + M_2 \chi_y) \, ds$$

$$(\Phi \cdot \eta)_2 = [w, w, \eta] \quad \left( \eta \Big|_{\Gamma} = \frac{\partial \eta}{\partial n} \Big|_{\Gamma} = 0 \right)$$

где введены обозначения

$$(w \cdot \chi)_1 = \int_{\Omega} \{ (D_1 w_{xx} + D_{12} w_{yy}) \chi_{xx} + (D_2 w_{yy} + D_{12} w_{xx}) \chi_{yy} +$$

$$+ 2D_k w_{xy} \chi_{xy} \} \, d\Omega, \quad [\Phi, w, \chi] = \int_{\Omega} \{ \Phi_{yy} w_x \chi_x +$$

$$+ \Phi_{xx} w_y \chi_y - \Phi_{xy} (w_x \chi_y + w_y \chi_x) \} \, d\Omega$$

$$(\Phi \cdot \eta)_2 = \int_{\Omega} \{ (E_1 E_2 - E_{12}^2)^{-1} [ (E_1 \Phi_{xx} - E_{12} \Phi_{yy}) \eta_{xx} +$$

$$+ (E_2 \Phi_{yy} - E_{12} \Phi_{xx}) \eta_{yy} ] + G^{-1} \Phi_{xy} \eta_{xy} \} \, d\Omega, \quad d\Omega = dx dy$$

Здесь  $w, \Phi$  — функции прогиба и напряжений;  $F, N, M_1, M_2$  — внешняя нагрузка, приложенная к пластине; нижние индексы  $x, y$  означают дифференцирование по соответствующим переменным, принадлежащим двумерной односвязной ограниченной области  $\Omega$  с кусочно-гладкой границей  $\Gamma$ ;  $\chi, \eta$  — произвольные допустимые вариации функций  $w, \Phi$  соответственно, удовлетворяющие условиям, приведенным в скобках в (1.1); буквами  $D, E, G$  с различными индексами обозначены упругие характеристики пластины.

Первое уравнение (1.1) выражает принцип возможных перемещений в теории пластин, второе — уравнение совместности. Из этих уравнений обычным для вариационного исчисления методом можно получить урав-

нения равновесия пластины Кармана в дифференциальной форме [1-3] и естественные краевые условия, которые выписываться здесь не будут.

Для полной постановки задач 1 и 2 необходимо еще указать краевые условия для функции  $\Phi$

$$(1.2) \quad \Phi \Big|_{\Gamma} = \frac{\partial \Phi}{\partial n} \Big|_{\Gamma} = 0$$

а в задаче 1, кроме того, условия

$$(1.3) \quad w(x_k, y_k) = 0 \quad (k = 1, 2, 3)$$

где  $(x_k, y_k)$  — точки области  $\Omega$ , не лежащие на одной прямой. Условию (1.3) должны при этом удовлетворять и функции  $\chi$  из первого уравнения (1.1). Область  $\Omega$  такова, что для пространств С. Л. Соболева  $W_2^{(2)}(\Omega)$  выполнены теоремы вложения [5].

Относительно упругих характеристик пластины предполагается, что все они — ограниченные измеримые функции переменных  $x, y$  и удовлетворяют некоторым энергетическим соотношениям [6]. Из этих соотношений, в частности, вытекает, что существует постоянная  $m > 0$ , такая, что

$$(1.4) \quad \|u\|_1 \geq m \|u\|_3, \quad \|u\|_2 \geq m \|u\|_3, \quad \forall u \in C^{(2)}(\Omega)$$

$$\|u\|_1^2 = (u \cdot u)_1, \quad \|u\|_2^2 = (u \cdot u)_2, \quad \|u\|_3^2 = \int_{\Omega} (u_{xx}^2 + 2u_{xy}^2 + u_{yy}^2) d\Omega$$

2. Вспомогательные предложения. Из указанных выше ограничений вытекают неравенства

$$\|u\|_1 \leq M \|u\|_3, \quad \|u\|_2 \leq M \|u\|_3, \quad \forall u \in C^{(2)}(\Omega)$$

с постоянной  $M$ , не зависящей от  $u$ . Отсюда и из (1.4) следует, что нормы  $\|\cdot\|_k$  ( $k = 1, 2, 3$ ) эквивалентны на пространстве классов функций С. Л. Соболева  $L_2^{(2)}(\Omega)$  [5]. Разность функций, принадлежащих одному и тому же классу из  $L_2^{(2)}(\Omega)$ , — некоторый полином  $ax + by + c$ . Формы  $(u \cdot v)_k$  ( $k = 1, 2$ ) — скалярные произведения на  $L_2^{(2)}(\Omega)$ . Далее пространство  $L_2^{(2)}(\Omega)$  будет рассматриваться с нормой  $\|\cdot\|_1$ .

*Определение 1.* Пространством  $H_1$  (пространством  $H_2$ ) называется замыкание множества всех функций из  $C^{(4)}(\Omega)$ , удовлетворяющих соотношениям (1.3), в норме  $\|\cdot\|_1$  (соответственно краевым условиям (1.2) в норме  $\|\cdot\|_2$ ).

Из свойств нормы пространства  $H_2$  вытекает, что  $H_2$  совпадает с пространством С. Л. Соболева  $W_2^{0(2)}(\Omega)$ .

*Лемма 1.* Пространство  $H$  является подпространством пространства С. Л. Соболева  $W_2^{(2)}(\Omega)$ , причем

$$(2.1) \quad 0 < m_1 \leq \|u\|_1 \|u\|_{W_2^{(2)}(\Omega)}^{-1} \leq M_1 < \infty, \quad \forall u \in H_1$$

с постоянными  $m_1, M_1$ , не зависящими от  $u$ .

Правая часть этого неравенства (2.1) тривиальна. Левая часть неравенства доказывается от противного с учетом непрерывности оператора вложения  $W_2^{(2)}(\Omega)$  в  $C^{(0)}(\Omega)$  [5].

Очевидно, что пространства  $H_1$  и  $H_2$  гильбертовы.

**Лемма 2.** Пространство  $H_1$  и пространство  $L_2^2(\Omega)$  с нормой  $\|\cdot\|_1$  изоморфны и изометричны. Каждый класс функций из  $L_2^2(\Omega)$  содержит представителя из пространства  $H_1$ , который и ставится ему в соответствие.

*Доказательство.* Каждый элемент  $H_1$  входит, как это следует из леммы 1, в некоторый класс элементов из  $L_2^2(\Omega)$ . Обратно. Берется любой представитель  $u(x, y)$  произвольного класса элементов из  $L_2^2(\Omega)$ ; по теореме вложения С. Л. Соболева  $u(x, y) \in C^{(0)}(\Omega)^2$ . Его сумма  $u^*(x, y)$  с полиномом  $ax + by + c$  не выходит из указанного класса. Точки  $(x_k, y_k)$  ( $k = 1, 2, 3$ ) не лежат на одной прямой, поэтому всегда можно найти такие постоянные  $a, b, c$ , что для элемента  $u^*(x, y)$  выполнено условие (1.3). Очевидно, что  $u^*(x, y) \in H_1$ . Совпадение вида норм на  $H_1$  и  $L_2^2(\Omega)$  заканчивает доказательство.

**Лемма 3.** Пусть  $u \in H_2$ ,  $\varphi, \psi \in W_2^{(2)}(\Omega)$ . Имеют место следующие равенства ( $a_k$  — произвольные постоянные):

$$(2.2) \quad [u, \varphi, \varphi] = [\varphi, \varphi, u] = 2 \int_{\Omega} (\varphi_{xy}^2 - \varphi_{xx}\varphi_{yy}) u \, d\Omega$$

$$(2.3) \quad [u, \varphi + a_1x + a_2y + a_3, \psi + a_4x + a_5y + a_6] = [u, \varphi, \psi]$$

Равенства (2.2), (2.3) проверяются непосредственно для гладких функций. Общий случай получается путем замыкания с учетом теорем вложения в пространстве  $W_2^{(2)}(\Omega)$ .

**3. Существование обобщенного решения. Определение 2.** Обобщенным решением задачи 1 (задачи 2) называется пара элементов

$w \in H_1$ ,  $\Phi \in H_2$  ( $w \in L_2^2(\Omega)$ ,  $\Phi \in H_2$ ), удовлетворяющих интегродифференциальным равенствам (1.1) при любых функциях

$$\chi \in H_1, \eta \in H_2 \quad (\chi \in L_2^2(\Omega), \eta \in H_2)$$

Поскольку в задаче 2 элемент  $\chi \in L_2^2(\Omega)$  определен с точностью до полинома  $ax + by + c$ , то из (1.1) необходимо следует, что

$$(3.1) \quad \int_{\Omega} F(ax + by + c) \, d\Omega + \int_{\Gamma} \{N(ax + by + c) + aM_1 + bM_2\} \, ds = 0$$

при любых постоянных  $a, b, c$ . Данное равенство механически означает самоуравновешенность нагрузки.

**Теорема 1.** Пусть выполнены условия

$$(3.2) \quad F \in L(\Omega), \quad N \in L(\Gamma), \quad M_1, M_2 \in L^p(\Gamma)$$

где  $p > 1$ . Тогда существует по меньшей мере одно обобщенное решение задачи 1. Все решения задачи 1 находятся внутри некоторой сферы достаточно большого радиуса пространства  $H_1 \times H_2$ .

Для доказательства теоремы решение задачи 1 в обобщенной постановке сводится к решению эквивалентного операторного уравнения относительно  $w$  в пространстве  $H_1$ . Это уравнение и исследуется далее на разрешимость.

Из теорем вложения С. Л. Соболева и равенства (2.2) вытекает, что правая часть второго уравнения (1.1) при фиксированном  $w \in H_1$  — не-

прерывный линейный функционал относительно  $\eta$  в пространстве  $H_2$ . По теореме Рисса о представлении непрерывного линейного функционала в гильбертовом пространстве этот функционал определяет некоторый нелинейный оператор  $R$ , действующий из пространства  $H_1$  в  $H_2$

$$(3.3) \quad (Rw \cdot \eta)_2 = [w, w, \eta]$$

*Лемма 4.* Оператор  $R$ , действующий из пространства  $H_1$  в  $H_2$ , усиленно непрерывен.

*Доказательство.* Пусть  $w_k \rightarrow w_0$  при  $k \rightarrow \infty$  слабо в пространстве  $H_1$ . Каждая пара соответствующих членов разности

$$(Rw_k \cdot \eta)_2 - (Rw_0 \cdot \eta)_2 = [\eta, w_k, w_k] - [\eta, w_0, w_0]$$

(следствие (2.2)) оценивается с помощью неравенства Гельдера через

$$m_2 \|\eta\|_2 \{ \|w_k\|_1 + \|w_0\|_1 \} (\|w_{kx} - w_{0x}\|_{L^4(\Omega)} + \|w_{ky} - w_{0y}\|_{L^4(\Omega)})$$

сверху. Здесь  $m_2$  — постоянная, не зависящая от  $w_k, \chi$ . По теореме о полной непрерывности оператора вложения  $W_2^{(2)}(\Omega)$  в  $W_4^{(1)}(\Omega)$  [5] слагаемые, стоящие в круглых скобках, стремятся к нулю при  $k \rightarrow \infty$ . Выбор  $\chi = Rw_k - Rw_0$  завершает доказательство.

Из второго уравнения (1.1) и (3.3) следует

$$(3.4) \quad \Phi = Rw$$

Это выражение для  $\Phi$  подставляется в первое уравнение (1.1). По переменной  $\chi$  правая часть первого уравнения (1.1) при фиксированной функции  $w \in H_1$  есть теперь непрерывный линейный функционал. Это вытекает из условий теоремы 1 и теорем вложения С. Л. Соболева. Применяя, как и выше, теорему Рисса, правую часть первого уравнения (1.1) с учетом (3.4) можно записать в виде  $(Gw \cdot \chi)_1$ . Здесь  $G$  — нелинейный оператор, действующий в пространстве  $H_1$ . Таким образом, разрешимость задачи 1 эквивалентна разрешимости операторного уравнения (3.5) в пространстве  $H_1$

$$(3.5) \quad w = Gw$$

*Лемма 5.* Оператор  $G$ , действующий в пространстве  $H_1$ , усиленно непрерывен.

Доказательство аналогично доказательству леммы 4.

Далее составляется функционал  $\Psi(w, t) = ((w - tGw) \cdot w)_1$ .

Используя явный вид оператора  $G$ , этот функционал приводим к виду

$$\begin{aligned} \Psi(w, t) = & \|w\|_1^2 + t \|Rw\|_2^2 - t \left\{ \int_{\Omega} Fw \, d\Omega + \right. \\ & \left. + \int_{\Gamma} (Nw + M_1 w_x + M_2 w_y) \, ds \right\} \end{aligned}$$

откуда следует оценка  $\Psi(w, t) \geq R^2 - tcR$ ,  $R = \|w\|_1$ , где  $c$  — конечная норма функционала

$$T(w) = \int_{\Omega} Fw d\Omega + \int_{\Gamma} (Nw + M_1 w_x + M_2 w_y) ds$$

в пространстве  $H_1$  по переменной  $w$ . Отсюда при  $t \in [0, 1]$  и  $R \geq 2c$  вытекает, что

$$\Psi(w, t) \geq 1/2 R^2$$

Из последнего неравенства, леммы 5 и принципа Шаудера — Лерея [7] следует лемма 6, оканчивающая доказательство теоремы 1.

*Лемма 6.* На сфере  $\|w\|_1 = R$  достаточно большого радиуса  $R$  вращение [7] вполне непрерывного поля  $I - G$  равно плюс единице. Внутри этой сферы существует по меньшей мере одно решение операторного уравнения (3.5). Более того, все решения операторного уравнения (3.5) лежат внутри этой сферы.

Для задачи 2 имеет место следующая теорема.

*Теорема 2.* Пусть выполнены условия (3.2). Для разрешимости задачи 2 в обобщенной постановке необходима и достаточна самоуравновешенность внешней нагрузки, т. е. выполнение равенства (3.1) с любыми постоянными  $a, b, c$ . При этом все обобщенные решения  $w, \Phi$  задачи 2 лежат внутри некоторого шара достаточно большого радиуса пространства  $L_2^{(2)}(\Omega) \times H_2$ .

Необходимость условия (3.1) для разрешимости задачи уже показана выше.

*Достаточность.* Применение леммы 2 сводит проблему разрешимости задачи 2 к разрешимости задачи 1. Действительно, из любого класса функций  $L_2^{(2)}(\Omega)$  можно выбрать представителя, принадлежащего пространству  $H_1$ . При таком выборе задача 2 формально совпадает с задачей 1 и по теореме 1 разрешима. Возврат к первоначальной задаче 2 тривиален, поскольку обе части уравнений (1.1) не меняются при добавлении к функциям  $w, \chi$  пространства  $H_1$  нуля пространства  $L_2^{(2)}(\Omega)$ , который является совокупностью всех полиномов вида  $ax + by + c$  (по лемме 3). Теорема доказана.

*Замечание.* Пользуясь леммой 6, аналогично [6] можно обосновать применение метода Бубнова — Галеркина в задачах 1 и 2.

Автор благодарит И. И. Воровича за постановку задачи.

Поступила 19 II 1979

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Морозов Н. Ф. К нелинейной теории тонких пластин. Докл. АН СССР, 1957, т. 114, № 5.
2. Ворович И. И. О существовании решений в нелинейной теории оболочек. Докл. АН СССР, 1957, т. 117, № 2.
3. Дубинский Ю. А. О разрешимости системы уравнений сильного изгиба пластинок. Докл. АН СССР, 1967, т. 175, № 5.
4. Мазья В. Г., Пламеневский Б. А., Морозов Н. Ф. О напряженно-деформированном состоянии в окрестности вершины трещины при нелинейном изгибе пластины. Докл. АН СССР, 1978, т. 243, № 4.
5. Ворович И. И., Лебедев Л. П. О существовании решений в нелинейной теории пологих оболочек. ПММ, 1972, т. 36, вып. 4.
6. Соболев С. Л. Некоторые применения функционального анализа в математической физике. Изд-во ЛГУ, 1950.
7. Красносельский М. А. Топологические методы в теории нелинейных интегральных уравнений. М., Гостехиздат, 1956.