

## ОБ АСИМПТОТИКЕ ВОЛНЫ РАЗГРУЗКИ

Г. А. Домбровский

(Харьков)

Рассматривается задача о распространении волны разгрузки в цилиндрическом полубесконечном упругопластическом стержне [1] и изучаются асимптотические свойства решений этой задачи при больших значениях времени и на больших расстояниях от конца стержня. Предполагается, что кривая, изображающая связь между напряжением и деформацией при нагрузке, имеет начальный линейный участок, нелинейная часть этой кривой обращена выпуклостью к оси напряжения. Разгрузка происходит по прямым, параллельным начальному линейному участку кривой нагрузки. По условию рассматриваемой задачи нормальное напряжение на конце стержня в течение некоторого времени или мгновенно растет от нуля до максимального значения, превышающего предел пропорциональности  $\sigma_s$ , а затем монотонно убывает конечное или бесконечное время до некоторого значения  $p_e \geq 0$ . Рассматриваются случаи  $p_e > \sigma_s$ ,  $p_e = \sigma_s$  и  $p_e < \sigma_s$ .

1. Пусть  $t$  — время,  $h$  — координата Лагранжа, представляющая собой расстояние поперечного сечения стержня от нормального к боковой поверхности стержня основания в начальный момент времени  $t = 0$ ,  $u$  — скорость,  $\sigma$  — напряжение (техническое),  $\epsilon$  — деформация,  $\rho_0$  — начальная плотность материала стержня.

Зависимость  $\sigma(\epsilon)$ , согласно которой осуществляется нагрузка, линейная в интервале  $0 \leq \epsilon \leq \epsilon_s$  и нелинейная при  $\epsilon > \epsilon_s$ . При  $0 \leq \epsilon \leq \epsilon_s$  имеем  $\sigma'(\epsilon) = E$  ( $E = \text{const}$  — модуль упругости), при  $\epsilon > \epsilon_s$  функция  $\sigma(\epsilon)$  обладает свойствами  $0 < \sigma'(\epsilon) < E$ ,  $-\infty < \sigma''(\epsilon) < 0$ . В точке  $\epsilon = \epsilon_s$  левая и правая производные функции  $\sigma(\epsilon)$  равны между собой, если порядок производных  $n - 1$  и ниже, и отличаются одна от другой, если порядок производных  $n$ ,  $n \geq 2$ ,  $-\infty < \sigma^{(n)}(\epsilon_s + 0) < 0$ . Разгрузка происходит по линейному закону  $\sigma - \sigma_* = E(\epsilon - \epsilon_*)$ , где  $\sigma_* = \sigma_*(h)$ ,  $\epsilon_* = \epsilon_*(h)$  — максимальные для элемента, отмеченного координатой  $h$ , напряжение и деформация.

Нормальное напряжение на конце стержня  $h = 0$  изменяется по известному закону  $\sigma = p(t)$ . Функция  $p(t)$  в интервале  $0 \leq t \leq \tau$  монотонно растет от нуля до максимального значения  $\sigma_m > \sigma_s$  ( $\sigma_s = E\epsilon_s$ ), а затем монотонно убывает, причем либо стремится к некоторому значению  $p_e \geq 0$  при  $t \rightarrow \infty$ , либо становится равной  $p_e \geq 0$  при некотором конечном значении аргумента, после чего  $p(t) \equiv p_e$ . Нормальное напряжение на конце стержня может возрасти от нуля до  $\sigma_m$  и мгновенно ( $\tau = 0$ ).

В плоскости  $ht$  имеем область покоя  $O$ , область нагрузки  $1$  и область разгрузки  $2$  (фигура). Границей между областью покоя и областью на-

грузки является прямая  $h = g_0 t$  ( $g_0 = \sqrt{E/\rho_0}$ ), границей между областью нагрузки и областью разгрузки служит выходящая из точки с координатами  $h = 0$ ,  $t = \tau$  линия разгрузки  $h = \varphi(t)$ .

Решением в области нагрузки является простая волна

$$(1.1) \quad h = g[t - F(\sigma)], \quad u = -\frac{1}{\rho_0} \int_0^\sigma \frac{d\sigma}{g}, \quad g = \sqrt{\frac{\sigma'(\varepsilon)}{\rho_0}}$$

где  $F(\sigma)$  — функция, обратная в интервале  $0 \leq \sigma \leq \sigma_m$  для функции  $p(t)$ , рассматриваемой в интервале  $0 \leq t \leq \tau$ . Если  $\tau = 0$ , то  $F \equiv 0$ . В области разгрузки имеем

$$(1.2) \quad -u = f_1(\alpha) + f_2(\beta) \\ \sigma / \rho_0 g_0 = f_1(\alpha) - f_2(\beta)$$

где  $f_1(\alpha)$  и  $f_2(\beta)$  — функции характеристических переменных  $\alpha = g_0 t - h$ ,  $\beta = g_0 t + h$ .

На линии разгрузки  $\alpha$ ,  $g$  и другие величины можно рассматривать как функции переменной  $t$ . Будем обозначать эти зависимости  $\alpha^*(t)$ ,  $g^*(t)$  и т. д. или для сокращения записи просто  $\alpha^*$ ,  $g^*$ , ...

Пользуясь известными [2] неравенствами  $\varphi'(t) \geq g^*(t)$ ,  $\varphi'(t) \leq g_0$ , приходим к выводу, что  $\varphi(t)$ ,  $\beta^*(t)$  и  $\alpha^*(t)$  — монотонно возрастающие функции, причем  $\varphi(t)$  и  $\beta^*(t)$  — строго монотонно возрастающие функции. При  $t \rightarrow \infty$  имеем  $\varphi(t) \rightarrow \infty$  и  $\beta^*(t) \rightarrow \infty$ . Поскольку  $\beta^*(t)$  — строго монотонная функция, то существует обратная ей строго монотонная функция  $t = \chi(\beta)$ .

Дифференцируя по переменной  $t$  равенство

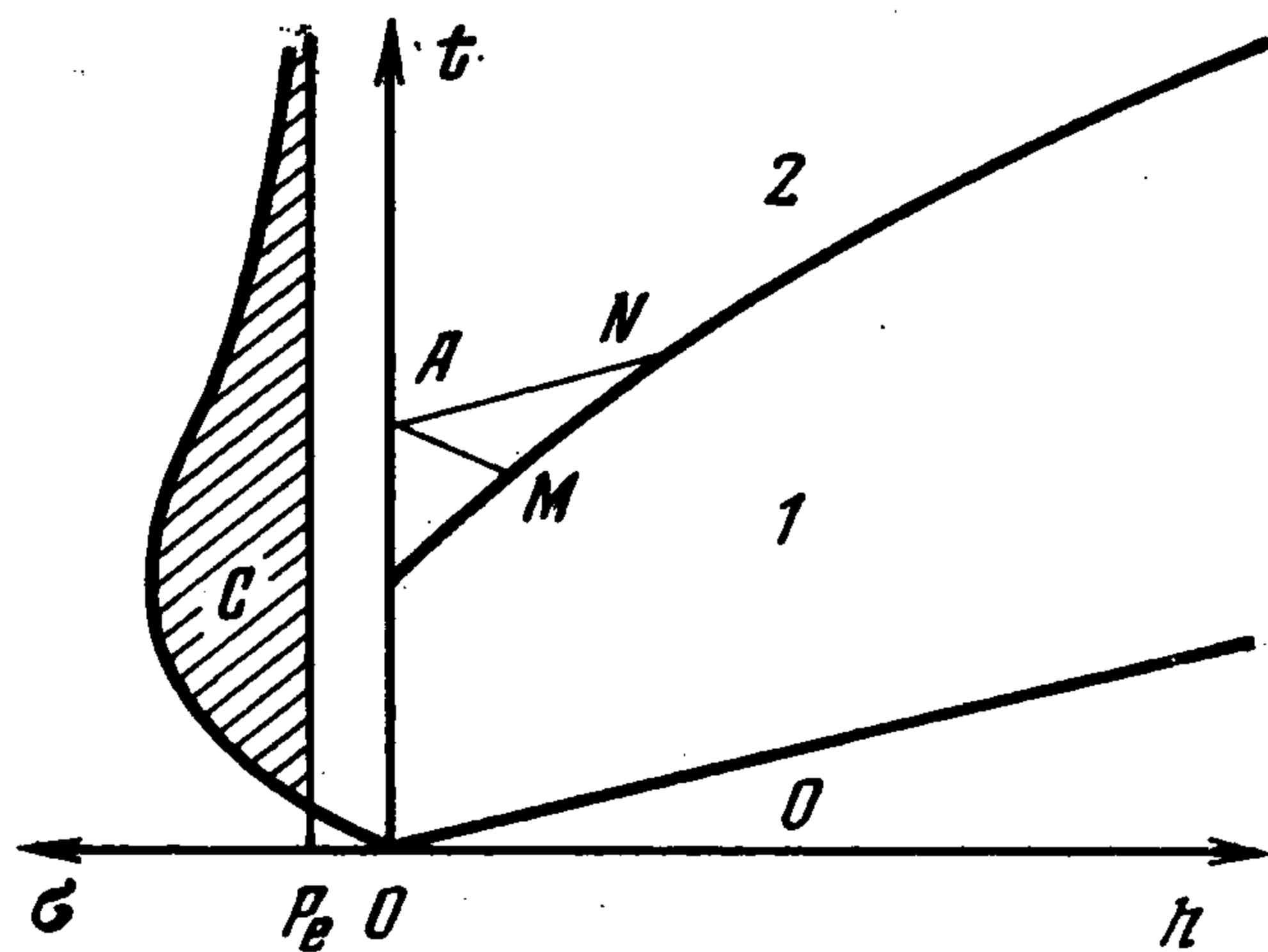
$$(1.3) \quad \varphi(t) = g^*[t - F(\sigma^*)]$$

и привлекая затем неравенство  $\varphi'(t) \geq g^*(t)$ , убеждаемся, что  $d\sigma^*/dt \leq 0$ ,  $d\varepsilon^*/dt \leq 0$ ,  $dg^*/dt \geq 0$ . Функции  $\sigma^*(t)$  и  $\varepsilon^*(t)$ , следовательно, монотонно убывающие, функция  $g^*(t)$  — монотонно возрастающая. Пределы функций  $\sigma^*(t)$ ,  $\varepsilon^*(t)$  и  $g^*(t)$  при  $t \rightarrow \infty$  обозначим соответственно  $\sigma_e$ ,  $\varepsilon_e$ ,  $g_e$ . В работах [3, 4] показано, что для любого  $t$  из интервала  $\tau \leq t < \infty$  выполняется неравенство  $\sigma^*(t) > \sigma_s$ . Поэтому  $\sigma_e \geq \sigma_s$ . Если  $\sigma_e = \sigma_s$ , то  $\sigma^*(t) > \sigma_e$  при любом  $t$  из интервала  $\tau \leq t < \infty$ . В п. 2 будет показано, что таким свойством обладает функция  $\sigma^*(t)$  и при  $\sigma_e > \sigma_s$ .

Введем функции

$$\psi(\beta) = \sigma^*[\chi(\beta)], \quad \Lambda(\beta) = \psi(\beta) - \sigma_e$$

Ясно, что  $\psi(\beta^*) \equiv \sigma^*(t)$ ,  $\Lambda(\beta^*) \equiv \sigma^*(t) - \sigma_e$ . При  $\beta \rightarrow \infty$  имеем  $\psi(\beta) \rightarrow \sigma_e$ ,  $\Lambda(\beta) \rightarrow 0$ .



Из условия непрерывности на линии разгрузки напряжения и скорости получаем

$$f_1(\alpha^*) = \frac{1}{2\rho_0 g_0} \int_0^{\sigma^*} \frac{g_0 + g}{g} d\sigma, \quad f_2(\beta^*) = \frac{1}{2\rho_0 g_0} \int_0^{\sigma^*} \frac{g_0 - g}{g} d\sigma$$

Можно, следовательно, записать

$$(1.4) \quad f_1(\alpha^*) = \frac{1}{2\rho_0 g_0} \left[ \int_0^{\sigma_e} \frac{g_0 + g}{g} d\sigma + \frac{g_0 + g_e}{g_e} \Lambda(\beta^*) + o(\Lambda(\beta^*)) \right], \quad t \rightarrow \infty$$

$$(1.5) \quad f_2(\beta^*) = \frac{1}{2\rho_0 g_0} \left[ \int_0^{\sigma_e} \frac{g_0 - g}{g} d\sigma + \frac{g_0 - g_e}{g_e} \Lambda(\beta^*) + o(\Lambda(\beta^*)) \right], \quad t \rightarrow \infty$$

Из последней формулы следует представление, которым будем пользоваться при  $\sigma_e > \sigma_s$

$$(1.6) \quad f_2(\beta) = \frac{1}{2\rho_0 g_0} \left[ \int_0^{\sigma_e} \frac{g_0 - g}{g} d\sigma + \frac{g_0 - g_e}{g_e} \Lambda(\beta) + \theta_1(\beta) \Lambda(\beta) \right]$$

$$\theta_1(\beta) \rightarrow 0, \quad \text{при } \beta \rightarrow \infty$$

В случае, когда  $\sigma_e = \sigma_s$ , аналогичным образом получаем представление

$$(1.7) \quad f_2(\beta) = \frac{1}{2\rho_0 g_0} [k_n \Lambda^n(\beta) + \theta_n(\beta) \Lambda^n(\beta)]$$

$$\theta_n(\beta) \rightarrow 0 \text{ при } \beta \rightarrow \infty, \quad k_n = - \frac{g^{(n-1)}(\sigma_s + 0)}{n! g_0} =$$

$$= - \frac{\sigma^{(n)}(\sigma_s + 0)}{n! 2\rho_0^n g_0^{2n}}, \quad k_n > 0$$

2. Основные результаты данного исследования вытекают из уравнения количества движения, записанного в интегральной форме

$$(2.1) \quad \int_0^t p(t) dt = I_1(t) + I_2(t)$$

$$I_1(t) = -\rho_0 \int_{\varphi(t)}^{g_0 t} u dh, \quad I_2(t) = -\rho_0 \int_0^{\varphi(t)} u dh$$

Проведем преобразования входящих в правую часть этого уравнения членов  $I_1(t)$  и  $I_2(t)$ .

Рассмотрим первый член. В результате интегрирования по частям и последующего применения формул (1.1) и (1.3) получаем

$$I_1(t) = \sigma_e t - \varphi(t) \int_0^{\sigma_e} \frac{d\sigma}{g} - \int_0^{\sigma^*} F(\sigma) d\sigma + S_1(t) + S_2(t)$$

$$S_1(t) = t [(\sigma^* - \sigma_e) - g^* \int_{\sigma_e}^{\sigma^*} \frac{d\sigma}{g}], \quad S_2(t) = g^* F(\sigma^*) \int_{\sigma_e}^{\sigma^*} \frac{d\sigma}{g}$$

причем

$$(2.2) \quad S_1(t) \sim (n-1) k_n t \Lambda^n(\beta^*), \quad S_2(t) \sim F(\sigma_s) \Lambda(\beta^*), \quad t \rightarrow \infty \\ (\sigma_e = \sigma_s)$$

$$(2.3) \quad S_1(t) \sim l_2 t \Lambda^2(\beta^*), \quad S_2(t) \sim F(\sigma_e) \Lambda(\beta^*), \quad t \rightarrow \infty$$

$$l_2 = -\frac{g'(\sigma_e)}{2g_e} = -\frac{\sigma''(\sigma_e)}{4\rho_0^2 g_e^4} \quad (\sigma_e > \sigma_s)$$

Обратимся ко второму члену. Подынтегральную функцию на основании формул (1.2) и граничного условия на конце стержня представим следующим образом:

$$u = -\frac{1}{\rho_0 g_0} p\left(\frac{\alpha}{g_0}\right) - f_2(\alpha) - f_2(\beta)$$

После преобразований получаем

$$I_2(t) = \rho_0 \int_{\alpha^*}^{\beta^*} f_2(\beta) d\beta + \int_{\alpha^*/g_0}^t p(t) dt$$

Введем функцию

$$\omega(t) = \int_0^t (p - p_e) dt + \int_0^{\sigma_e} F(\sigma) d\sigma$$

для которой очевидна оценка  $\omega(t) = o(t)$ ,  $t \rightarrow \infty$ .

Применяя эту функцию и учитывая полученные выражения для  $I_1(t)$  и  $I_2(t)$ , представим уравнение (2.1) в виде

$$(2.4) \quad \omega\left(\frac{\alpha^*}{g_0}\right) = (\sigma_e - p_e) \frac{\alpha^*}{g_0} + \varphi(t) \int_{\sigma_s}^{\sigma_e} \left(\frac{1}{g_0} - \frac{1}{g}\right) d\sigma + \\ + \rho_0 \int_{\alpha^*}^{\beta^*} f_2(\beta) d\beta + S_1(t) + S_2(t) + \Delta, \quad \Delta = - \int_{p_e}^{\sigma^*} F(\sigma) d\sigma$$

Если далее воспользоваться представлением (1.6), то будем иметь уравнение

$$\omega(\alpha^*/g_0) = (\sigma_e - p_e) \alpha^*/g_0 + R_1(t) + R_2(t) + S_1(t) + S_2(t) + \Delta \\ R_1(t) = \frac{g_0 - g_e}{2g_0 g_e} \int_{\alpha^*}^{\beta^*} \Lambda(\beta) d\beta, \quad R_2(t) = \frac{1}{2g_0} \int_{\alpha^*}^{\beta^*} \theta_1(\beta) \Lambda(\beta) d\beta$$

Функция  $\Lambda(\beta)$  при  $g_0 \tau \leq \beta < \infty$  положительная и монотонно убывающая. Поэтому может быть записано неравенство

$$\int_{\alpha^*}^{\beta^*} \Lambda(\beta) d\beta \geq 2\Lambda(\beta^*) \varphi(t)$$

благодаря которому имеем оценки  $S_1(t) = o(R_1(t))$ ,  $S_2(t) = o(R_1(t))$ ,  $t \rightarrow \infty$ . Учитывая эти оценки, получаем для случая  $\sigma_e > \sigma_s$  уравнение

$$(2.5) \quad \omega(\alpha^*/g_0) = (\sigma_e - p_e) \alpha^*/g_0 + [1 + r(t)] R_1(t) + R_2(t) + \Delta \\ r(t) \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad t \rightarrow \infty$$

Здесь уместно убедиться, применяя уравнение количества движения в интегральной форме, что не только при  $\sigma_e = \sigma_s$ , но и при  $\sigma_e > \sigma_s$  функция  $\sigma^*(t)$  обладает следующим указанным в п. 1 свойством: для любого  $t$  из интервала  $\tau \leq t < \infty$  выполняется строгое неравенство  $\sigma^*(t) > \sigma_e$ .

Допустим, что при некотором конечном значении времени  $t_1$  достигается равенство  $\sigma^*(t_1) = \sigma_e$ . Так как функция  $\sigma^*(t)$  монотонная, то  $\sigma^*(t) \equiv \sigma_e$  при  $t \geq t_1$ . Но тогда можно указать такое  $t_2 > t_1$ , что при  $t \geq t_2$  в области разгрузки  $\sigma(h, t) \equiv \sigma_e$ ,  $\varepsilon(h, t) \equiv \varepsilon_e$ ,  $g(h, t) \equiv g_e$ . Без труда затем приводим уравнение количества движения (2.1) при любом  $t \geq t_2$  к условию  $\omega(t) = 0$ , которое может выполняться только в тривиальном случае  $p_e = \sigma_m$ .

Если  $\sigma_e = \sigma_s$ , то, пользуясь представлением (1.7), приводим уравнение (2.4) к виду

$$(2.6) \quad \omega(\alpha^*/g_0) = (\sigma_s - p_e) \alpha^*/g_0 + Q_1(t) + Q_2(t) + S_1(t) + S_2(t) + \Delta$$

$$Q_1(t) = \frac{k_n}{2g_0} \int_{\alpha^*}^{\beta^*} \Lambda^n(\beta) d\beta, \quad Q_2(t) = \frac{1}{2g_0} \int_{\alpha^*}^{\beta^*} \Theta_n(\beta) \Lambda^n(\beta) d\beta$$

Дальше отдельно рассматриваются случаи  $p_e > \sigma_s$ ,  $p_e = \sigma_s$  и  $p_e < \sigma_s$ .

3. *Случай  $p_e > \sigma_s$ .* Покажем вначале, что в этом случае имеет место строгое неравенство  $\sigma_e > \sigma_s$ . Для этого обратимся к очевидному соотношению

$$(3.1) \quad [\sigma^*(t_M) - \sigma^*(t_N)] - \int_{\sigma^*(t_N)}^{\sigma^*(t_M)} \frac{g_0}{g} d\sigma = 2[p(t_A) - \sigma^*(t_N)]$$

где  $t_N$ ,  $t_M$  и  $t_A$  — ординаты точек пересечения с линией разгрузки и осью  $t$  прямых  $\alpha = \text{const}$  и  $\beta = \text{const}$ , отрезки  $AN$  и  $AM$  которых изображены на фигуре. Левая часть соотношения (3.1) неположительна, так как  $\sigma^*(t_M) \geq \sigma^*(t_N)$  и при  $\tau \leq t < \infty$  имеем  $g^*(t) < g_0$ . Поскольку  $p(t_A) \geq p_e$  и  $p_e = \sigma_s + \delta$  ( $\delta > 0$ ), то должно выполняться неравенство  $\sigma^*(t_N) \geq \sigma_s + \delta$ . При  $t_N \rightarrow \infty$  имеем  $\sigma^*(t_N) \rightarrow \sigma_e$ . Учитывая последнее неравенство, приходим к неравенству  $\sigma_e \geq \sigma_s + \delta$ , а отсюда к строгому неравенству  $\sigma_e > \sigma_s$ , что и требовалось показать.

Так как  $g_e \neq g_0$ , то можно записать асимптотическое равенство  $\alpha^*(t) \sim (g_0 - g_e)t$ ,  $t \rightarrow \infty$ , и затем получить оценку  $R_2(t) = o(R_1(t))$ ,  $t \rightarrow \infty$ . Уравнение (2.5) можно привести к виду

$$\omega(\alpha^*/g_0) = (\sigma_e - p_e) \alpha^*/g_0 + [1 + r_1(t)] R_1(t) + \Delta$$

$$r_1(t) \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad t \rightarrow \infty$$

Если разделить левую и правую части этого уравнения на  $t$  и устремить затем  $t$  к бесконечности, то придем к важному равенству  $\sigma_e = p_e$ .

Введем в выражение, определяющее  $R_1(t)$ , функцию

$$(3.2) \quad \lambda(\beta) = \beta \Lambda(\beta)$$

и применим интегральную теорему о среднем. Приняв, кроме того, во

внимание равенство  $\sigma_e = p_e$ , получаем

$$(3.3) \quad \omega\left(\frac{\alpha^*}{g_0}\right) = \frac{g_0 - g_e}{2g_0g_e} \lambda(\zeta) [1 + r_1(t)] \ln \frac{\beta^*}{\alpha^*} + \Delta, \quad \alpha^* \leq \zeta \leq \beta^*$$

$$\Delta \rightarrow 0, \quad r_1(t) \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad t \rightarrow \infty$$

Пусть

$$(3.4) \quad \lim_{t \rightarrow \infty} \omega(t) = C, \quad C < \infty$$

Тогда из уравнения (3.3) следует, что

$$(3.5) \quad \lim_{\zeta \rightarrow \infty} \lambda(\zeta) = D, \quad D = \frac{2g_0g_e C}{(g_0 - g_e) \ln [(g_0 + g_e)/(g_0 - g_e)]}$$

Этот результат позволяет прийти к заключению, что линия разгрузки при  $p_e > \sigma_s$  и выполнении условия (3.4) имеет наклонную асимптоту

$$(3.6) \quad h = g_e t - b, \quad b = g_e F(p_e) + 2l_2 g_e D / (g_0 + g_e)$$

Величина  $C$  представляет собой площадь области, ограниченной отрезками линий  $\sigma = p(t)$  и  $\sigma = p_e$  и расположенной справа от точки пересечения этих линий (фигура). Если  $C = \infty$ , то асимптота отсутствует.

На основании формул (1.4), (1.6), (3.2), асимптотического равенства  $(g_0 - g_e) \beta^* \sim (g_0 + g_e) \alpha^*$ ,  $t \rightarrow \infty$  и результата (3.5) имеем

$$f_1(\alpha) \sim \frac{1}{2\rho_0 g_0} \int_0^{p_e} \frac{g_0 + g}{g} d\sigma + \frac{D}{2\rho_0} \left( \frac{1}{g_e} - \frac{1}{g_0} \right) \frac{1}{\alpha}, \quad \alpha \rightarrow \infty$$

$$f_2(\beta) \sim \frac{1}{2\rho_0 g_0} \int_0^{p_e} \frac{g_0 - g}{g} d\sigma + \frac{D}{2\rho_0} \left( \frac{1}{g_e} - \frac{1}{g_0} \right) \frac{1}{\beta}, \quad \beta \rightarrow \infty$$

Скорость конца стержня, согласно первой из формул (1.2) и только что полученным формулам для  $f_1(\alpha)$  и  $f_2(\beta)$ , изменяется по асимптотическому закону

$$u(0, t) \sim -\frac{1}{\rho_0} \int_0^{p_e} \frac{d\sigma}{g} - \frac{D}{\rho_0 g_0} \left( \frac{1}{g_e} - \frac{1}{g_0} \right) \frac{1}{t}, \quad t \rightarrow \infty$$

Пользуясь формулой (3.2), асимптотическим равенством  $g_e \beta^*(t) \sim (g_0 + g_e) \varphi(t)$ ,  $t \rightarrow \infty$  и результатом (3.5), получаем

$$\sigma_*(h) \sim p_e + \frac{g_e D}{g_0 + g_e} \frac{1}{h}, \quad h \rightarrow \infty$$

Следует отметить, что приведенные формулы справедливы и при  $\sigma_s = 0$ , т. е. когда кривая, изображающая закон нагрузки  $\sigma(\epsilon)$ , не имеет начального линейного участка, причем угол наклона к оси деформации параллельных прямых, согласно которым осуществляется разгрузка, может и отличаться от угла наклона к этой же оси кривой  $\sigma(\epsilon)$  в начале координат. Если равенство указанных углов соблюдается, то полученные асимптотические формулы справедливы только при  $p_e > 0$ , если такое равенство не соблюдается и первый угол больше второго, то напряжение на конце стержня может убывать и до нуля. Например, полагая  $p_e = 0$  и устремляя  $g_0$  к бесконечности, приходим к асимптотике решения подробно рассмотренной в работе [5] задачи о волне разгрузки, по условию которой связь между напряжением и деформацией при нагрузке нелинейная, а разгрузка каждого элемента стержня происходит при неизменной деформации.

4. *Случай*  $p_e = \sigma_s$ . Нетрудно прежде всего убедиться, проводя доказательство от противного, что в этом случае  $\sigma_e = \sigma_s$ .

Покажем далее, что в рассматриваемом случае  $\alpha^*(t) \rightarrow \infty$  при  $t \rightarrow \infty$ . Для этого обратимся к фигуре и устремим точку  $N$  по линии разгрузки в бесконечность. Если допустить, что  $\lim \alpha^*(t_N) < \infty$  при  $t_N \rightarrow \infty$ , то, согласно равенству  $\alpha^*(t_N) = \beta^*(t_M)$ , будем при  $t_N \rightarrow \infty$  иметь  $\lim t_M < \infty$ . Но тогда из (3.1) следует неравенство  $\lim p(t_A) < \sigma_s$ , которое противоречит принятому условию  $p_e = \sigma_s$ . Следовательно, должна осуществляться вторая возможность:  $\alpha^*(t_N) \rightarrow \infty$  при  $t_N \rightarrow \infty$ .

Этот результат позволяет прийти к выводу, что линия разгрузки не имеет асимптоты, записать асимптотическое равенство

$$(4.1) \quad (g_0 - g^*)t \sim \alpha^*, \quad t \rightarrow \infty$$

и получить оценку  $Q_2(t) = o(Q_1(t))$ ,  $t \rightarrow \infty$ .

Из асимптотического равенства (4.1) очевидным образом следует асимптотическое равенство

$$(4.2) \quad nk_n g_0 t \Lambda^{n-1} (\beta^*) \sim \alpha^*, \quad t \rightarrow \infty$$

пользуясь которым, получаем оценку  $S_2(t) = o(S_1(t))$ ,  $t \rightarrow \infty$ .

Учитывая полученные оценки и принимая во внимание равенство  $p_e = \sigma_s$ , приводим уравнение (2.6) к виду

$$(4.3) \quad \omega(\alpha^*/g_0) = [1 + q_1(t)] Q_1(t) + [1 + s_1(t)] S_1(t) + \Delta$$

$$\Delta \rightarrow 0, \quad q_1(t) \rightarrow 0, \quad s_1(t) \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad t \rightarrow \infty$$

Введем в рассмотрение функцию

$$(4.4) \quad \Psi(\beta) = \beta \Lambda^n(\beta) \ln(\beta/L)$$

где  $L$  — постоянная, имеющая размерность длины.

Если воспользоваться этой функцией и применить интегральную теорему о среднем, то можно записать

$$(4.5) \quad Q_1(t) = \frac{k_n}{2g_0} \Psi(\zeta) \ln \mu(t), \quad \mu(t) = \frac{\ln(\beta^*/L)}{\ln(\alpha^*/L)}, \quad \alpha^* \leq \zeta \leq \beta^*$$

На основании (4.4), (4.2), асимптотического равенства  $\beta^* \sim 2g_0 t$ ,  $t \rightarrow \infty$  и вытекающего из (2.2) и (4.4) соотношения

$$(4.6) \quad S_1(t) \sim \frac{(n-1)k_n}{2g_0} \frac{\Psi(\beta^*)}{\ln(\beta^*/L)}, \quad t \rightarrow \infty$$

имеем выражение

$$(4.7) \quad \frac{1}{\mu(t)} = \frac{1}{n} + \frac{2g_0}{nk_n} S_1(t) [1 + o(1)] \frac{\ln[\Psi(\beta^*)/\rho_0^n g_0^{2n} L]}{\Psi(\beta^*)} + o(1)$$

$$t \rightarrow \infty$$

полезное для исследования входящей в (4.5) функции  $\mu(t)$ .

Последующий анализ будет проводиться при условии (3.4). Приступим к определению при этом условии предела функции  $\Psi(\beta)$  при  $\beta \rightarrow \infty$ , предполагая его существование.

Допустим, что  $\Psi(\beta) \rightarrow \infty$  при  $\beta \rightarrow \infty$ . Так как условие (3.4) требует, чтобы неотрицательные функции  $Q_1(t)$  и  $S_1(t)$  были при  $t \rightarrow \infty$  ограни-

ченными, то из (4.5) получаем  $\mu(t) \rightarrow 1$  при  $t \rightarrow \infty$ , а из (4.7) — другой результат:  $\mu(t) \rightarrow n$  при  $t \rightarrow \infty$ , что говорит об ошибочности принятого предположения относительно поведения функции  $\Psi(\beta)$  в бесконечности.

Пусть  $\Psi(\beta) \rightarrow 0$  при  $\beta \rightarrow \infty$ . Тогда из (4.6), (4.3) и (4.5) следует, что  $S_1(t) \rightarrow 0$ ,  $Q_1(t) \rightarrow C$ ,  $\mu(t) \rightarrow \infty$  при  $t \rightarrow \infty$ . С другой стороны, на основании асимптотического равенства (4.2) и тождества  $(\alpha^*/\beta^*) \equiv (\beta^*/L)^{\nu(t)}$ ,  $\nu(t) = \mu^{-1}(t) - 1$  может быть установлена общая формула

$$\Lambda^n(\beta^*) \sim \left(\frac{2}{nk_n}\right)^{n/(n-1)} \left(\frac{\beta^*}{L}\right)^{n\nu(t)/(n-1)}, \quad t \rightarrow \infty$$

Так как, согласно принятому предположению, функция  $\mu(t)$  при  $t \rightarrow \infty$  неограниченно возрастает, то, пользуясь этой формулой, можно получить для достаточно больших  $t$  оценку  $[\Lambda(\beta^*)/\rho_0 g_0^2]^n < (\beta^*/L)^{-(1+\kappa)}$ , где  $\kappa$  — удовлетворяющая условию  $\kappa < 1/(n-1)$  положительная постоянная. Следовательно, для достаточно больших  $\beta$  будем иметь оценку  $[\Lambda(\beta)/\rho_0 g_0^2]^n < (\beta/L)^{-(1+\kappa)}$ . Однако если эта оценка справедлива, то при  $t \rightarrow \infty$  будем иметь  $Q_1(t) \rightarrow 0$ , что противоречит полученному выше выводу о поведении функции  $Q_1(t)$  в бесконечности.

Итак, пределом функции  $\Psi(\beta)$ , когда  $\beta \rightarrow \infty$ , может быть только отличная от нуля конечная величина. При наличии этого предела выполняются следующие предельные переходы:  $\lim S_1(t) = 0$ ,  $\lim Q_1(t) = C$ ,  $\lim \mu(t) = n$  при  $t \rightarrow \infty$ . Пользуясь соотношением (4.5), получаем

$$\lim_{\zeta \rightarrow \infty} \Psi(\zeta) = \frac{2g_0 C}{k_n \ln n}$$

Теперь можно без труда записать ряд искомых асимптотических формул

$$\begin{aligned} f_1(\alpha) &\sim \frac{\sigma_s}{\rho_0 g_0} + \frac{C}{\rho_0 \ln n} \frac{1}{\alpha \ln(\alpha/L)}, \quad \alpha \rightarrow \infty \\ f_2(\beta) &\sim \frac{C}{\rho_0 \ln n} \frac{1}{\beta \ln(\beta/L)}, \quad \beta \rightarrow \infty \\ \varphi(t) &\sim g_0 t - nk_n g_0 \left(\frac{C}{k_n \ln n}\right)^{(n-1)/n} \left\{ \frac{t}{[\ln(g_0 t/L)]^{n-1}} \right\}^{1/n}, \quad t \rightarrow \infty \\ u(0, t) &\sim \frac{\sigma_s}{\rho_0 g_0} - \frac{2C}{\rho_0 g_0 \ln n} \frac{1}{t \ln(g_0 t/L)}, \quad t \rightarrow \infty \\ \sigma_*(h) &\sim \sigma_s + \left[ \frac{g_0 C}{k_n \ln n} \frac{1}{h \ln(h/L)} \right]^{1/n}, \quad h \rightarrow \infty \end{aligned}$$

Полагая  $n = 2$ ,  $\sigma_s = 0$ , приходим к известным из работы [6] формулам.

5. *Случай  $p_e < \sigma_s$ .* Как и в предыдущем случае,  $\sigma_e = \sigma_s$ . Однако в отличие от предыдущего случая линия разгрузки имеет, причем всегда, асимптоту  $h = g_0 t - b$ . Если допустить противное, то при  $t_N \rightarrow \infty$  (см. фигуру)  $\alpha^*(t_N) \rightarrow \infty$ , а следовательно, и  $t_A \rightarrow \infty$  и  $t_M \rightarrow \infty$ . Но тогда приходим к следующему противоречивому результату: при  $t_N \rightarrow \infty$  левая часть равенства (3.1) стремится к нулю, а правая — к отличному от нуля пределу. Наличие асимптоты при  $p_e = 0$  было обнаружено, как известно, в работе [3]. На факт существования асимптоты при условии  $p_e < \sigma_s$  обращено внимание в работе [7].

Поскольку в рассматриваемом случае

$$g_0 - g^* \sim 2g_0 B / \beta^*, \quad B = b - g_0 F(\sigma_s), \quad t \rightarrow \infty$$

то, пользуясь формулой (1.7), получаем асимптотическое представление

$$f_2(\beta) \sim \left[ \frac{k_n}{2\rho_0 g_0} \left( \frac{2B}{nk_n} \right)^{n/(n-1)} \right] \left( \frac{1}{\beta} \right)^{n/(n-1)}, \quad \beta \rightarrow \infty$$

Представление, установленное в работе [4] при  $n = 2$  и  $p_e = 0$ , вытекает отсюда в качестве частного случая.

Очевидно, что для любого  $p_e < \sigma_s$  имеют место также следующие асимптотические формулы:

$$\begin{aligned} f_1(\alpha) - \frac{1}{\rho_0 g_0} p\left(\frac{\alpha}{g_0}\right) &\sim \left[ \frac{k_n}{2\rho_0 g_0} \left( \frac{2B}{nk_n} \right)^{n/(n-1)} \right] \left( \frac{1}{\alpha} \right)^{n/(n-1)}, \quad \alpha \rightarrow \infty \\ u(0, t) + \frac{1}{\rho_0 g_0} p(t) &\sim - \left[ \frac{k_n}{\rho_0 g_0} \left( \frac{2B}{nk_n g_0} \right)^{n/(n-1)} \right] \left( \frac{1}{t} \right)^{n/(n-1)}, \quad t \rightarrow \infty \\ \sigma_*(h) &\sim \sigma_s + \left( \frac{B}{nk_n} \frac{1}{h} \right)^{1/(n-1)}, \quad h \rightarrow \infty \end{aligned}$$

Определить величину  $b$  в результате асимптотического исследования не представляется возможным, однако можно указать полезное для оценки величины  $b$  неравенство. Для этого перейдем в уравнении (2.4) к пределу при  $t \rightarrow \infty$ , предварительно положив  $\sigma_e = \sigma_s$ . Так как при  $t \rightarrow \infty$  имеем  $S_1(t) \rightarrow 0$ ,  $S_2(t) \rightarrow 0$ ,  $\alpha^*(t) \rightarrow b$ ,  $\beta^*(t) \rightarrow \infty$ , то в пределе получим уравнение

$$\omega\left(\frac{b}{g_0}\right) = (\sigma_s - p_e) \frac{b}{g_0} + \int_b^{\infty} f_2(\beta) d\beta - \int_{p_e}^{\sigma_s} F(\sigma) d\sigma$$

Учитывая, что при  $g_0\tau \leq \beta < \infty$  функция  $f_2(\beta)$  принимает положительные значения, а  $b > g_0\tau$ , приходим к искомому неравенству

$$\omega\left(\frac{b}{g_0}\right) + \int_{p_e}^{\sigma_s} F(\sigma) d\sigma > (\sigma_s - p_e) \frac{b}{g_0}$$

Поступила 1 XII 1977

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Рахматулин Х. А. О распространении волны разгрузки. ПММ, 1945, т. 9, вып. 1
2. Lee E. H. A boundary value problem in the theory of plastic wave propagation Quart. Appl. Math., 1953, vol. 10, No. 4. (Рус. перев.: Механика. Сб. перев., 1954 вып. 1.)
3. Скобеев А. М. К теории волны разгрузки. ПММ, 1962, т. 26, вып. 6.
4. Домбровский Г. А., Турченко В. Я. О волне разгрузки. Докл. АН СССР, 1972, т. 204, № 5.
5. Эволинский Н. В., Шхинек К. Н. Об определении волны разгрузки в одном частном случае. ПММ, 1967, т. 31, вып. 1.
6. Домбровский Г. А., Турченко В. Я. Асимптотика волны разгрузки. Изв. АН СССР. МТТ, 1972, № 1.
7. Алгазин С. Д., Ленский В. С. Аналитическое исследование волны разгрузки. ПММ, 1976, т. 40, вып. 2.