

ДИНАМИЧЕСКАЯ КОНТАКТНАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ ВЯЗКОУПРУГОЙ ПОЛУПЛОСКОСТИ

В. П. Тен

(Кемерово)

Рассматриваются установившиеся колебания жесткого штампа на границе вязкоупругой полуплоскости. Вне области контакта усилия отсутствуют, а внутри допускается отсутствие трения, трение по закону Кулона либо сцепление штампа с полуплоскостью.

Система интегральных уравнений первого рода, получаемая при помощи преобразования Фурье, сводится дифференцированием по координате и выделением особенностей ядер к системе сингулярных интегральных уравнений. Последняя при нулевой частоте колебаний совпадает с уравнениями аналогичной статической задачи теории упругости. Точные решения статической задачи используются для регуляризации системы по Карлеману — Векуа при ненулевой частоте колебаний.

Низкочастотная асимптотика ядер системы исследуется контурным интегрированием и привлечением асимптотических свойств преобразования Лапласа. Решение системы строится в первом приближении для малых частот колебаний.

Колебания штампа на упругой полуплоскости без сил трения изучались в [1,2], результаты исследования задачи со сцеплением сообщались на Всесоюзной зимней школе¹.

1. Основные уравнения. Будем предполагать, что вязкоупругая среда заполняет полуплоскость $y \leq 0$. Выведем основные соотношения при условии, что в области контакта $|x| < a$ заданы смещения, а вне этой области отсутствуют усилия: $\sigma_y = \tau_{xy} = 0$.

Комплексные амплитуды перемещений вязкоупругой полуплоскости удовлетворяют системе уравнений

$$(1.1) \quad \begin{aligned} (\lambda + \mu) \frac{\partial \theta}{\partial x} + \mu \Delta u &= -\rho \omega^2 u & \left(\theta = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) \\ (\lambda + \mu) \frac{\partial \theta}{\partial y} + \mu \Delta v &= -\rho \omega^2 v \end{aligned}$$

Амплитуды перемещений связаны с амплитудами напряжений соотношениями

$$(1.2) \quad \begin{aligned} \sigma_y &= \lambda \theta + 2\mu \frac{\partial v}{\partial y}, & \tau_{xy} &= \mu \left(\frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \right) \\ \lambda &= \lambda_0 \left[1 - \int_0^{\infty} \Lambda(x) e^{-i\omega x} dx \right], & \mu &= \mu_0 \left[1 - \int_0^{\infty} M(x) e^{-i\omega x} dx \right] \end{aligned}$$

¹ Златина И. Н., Зильбергейт А. С. Применение парных интегральных уравнений к динамической контактной задаче о колебаниях жесткого штампа на упругом полупространстве. «Контактные задачи механики деформируемых твердых тел». Ереван, 1976.

Здесь λ_0 и μ_0 — мгновенные модули упругости среды, Λ и M — ядра наследственности, ω — частота установившихся колебаний. Предполагается, что в предельном случае $\omega = 0$ комплексные модули λ и μ отличны от нуля.

К уравнениям (1.1) присоединим граничные условия

$$(1.3) \quad \begin{aligned} u = f(x), \quad v = g(x) \quad \text{при } y = 0, \quad |x| < a \\ \sigma_y = \tau_{xy} = 0 \quad \text{при } y = 0, \quad |x| \geq a \end{aligned}$$

Введем безразмерные координаты, перемещения и напряжения

$$\xi = \frac{x}{a}, \quad \eta = \frac{y}{a}, \quad U = \frac{u}{a}, \quad V = \frac{v}{a}, \quad s_\eta = \frac{1}{\mu} \sigma_y, \quad t_{\xi\eta} = \frac{1}{\mu} \tau_{xy}$$

Граничные значения s_η и $t_{\xi\eta}$ в области контакта обозначим через $p(\xi)$ и $q(\xi)$ соответственно.

Применяя к (1.1) — (1.3) обобщенное преобразование Фурье [3] по ξ , получим систему обыкновенных дифференциальных уравнений с соответствующими начальными условиями при $\eta = 0$. Решив эту систему и обратив преобразование, а затем продифференцировав соотношения по ξ , получим в области контакта систему интегральных уравнений первого рода

$$(1.4) \quad \begin{aligned} \beta V'(\xi, 0) &= \frac{i}{4\pi} \int_{-1}^1 G_{11}(x - \xi) p(x) dx - \frac{n^2}{4\pi} \int_{-1}^1 G_{12}(x - \xi) q(x) dx \\ \beta U'(\xi, 0) &= -\frac{n^2}{4\pi} \int_{-1}^1 G_{21}(x - \xi) p(x) dx - \frac{i}{4\pi} \int_{-1}^1 G_{22}(x - \xi) q(x) dx \\ \left(\beta = \frac{\lambda + \mu}{\lambda + 2\mu}, \quad n^2 = \frac{\mu}{\lambda + 2\mu}, \quad G_{ij}(z) = \int_{-\infty}^{\infty} g_{ij} e^{ikz} k d\zeta, \right. \\ &\left. k_1^2 = a\omega \left| \frac{\rho}{\mu} \right|^{1/2} \right) \end{aligned}$$

Функции $g_{ij}(\zeta, k_1, k_2)$ имеют вид

$$g_{11} = \frac{(1 - n^2) \zeta r_1}{2R(\zeta, k_1, k_2)}, \quad g_{22} = \frac{(1 - n^2) \zeta r_2}{2R(\zeta, k_1, k_2)}$$

$$g_{12} = g_{21} = \frac{\lambda + \mu}{\mu} \frac{(\kappa - r_1 r_2) \zeta^2}{R(\zeta, k_1, k_2)}$$

$$r_1 = \sqrt{\zeta^2 - k_1^2}, \quad r_2 = \sqrt{\zeta^2 - k_2^2}, \quad \kappa = \zeta^2 - 1/2 k_2^2, \quad R = r_1 r_2 \zeta^2 - \kappa^2$$

$$\left(k_1^2 = \frac{|\mu|}{\lambda + 2\mu}, \quad k_2^2 = \frac{|\mu|}{\mu}, \quad -\frac{\pi}{4} < \arg k_{1,2} \leq 0 \right)$$

Для того, чтобы напряжения исчезали на бесконечности, корни на вещественной оси должны иметь разложения (что автоматически обеспечивает выполнение принципа излучения в упругом решении)

$$r_1 = |\zeta| \left(1 - \frac{k_1^2}{2\zeta^2} - \frac{k_1^4}{8\zeta^4} - \dots \right), \quad r_2 = |\zeta| \left(1 - \frac{k_2^2}{2\zeta^2} - \frac{k_2^4}{8\zeta^4} - \dots \right)$$

Отсюда получаем разложения для функций g_{ij} при $|\zeta| \gg 1$

$$(1.5) \quad \begin{aligned} g_{11} &= \text{sign } \zeta \left[1 + \frac{3 - 4n^2 + 3n^4}{4(1 - n^2)} \frac{k_2^2}{\zeta^2} + \dots \right] \\ g_{22} &= \text{sign } \zeta \left[1 + \frac{1 - n^2 + n^4}{4(1 - n^2)} \frac{k_2^2}{\zeta^2} + \dots \right] \\ g_{12} &= g_{21} = 1 + \frac{1 + n^4}{4n^2(1 - n^2)} \frac{k_2^2}{\zeta^2} + \dots \end{aligned}$$

Используя это обстоятельство, а также формулы [3]

$$\int_{-\infty}^{\infty} 1 e^{it(x-\xi)} dt = 2\pi \delta(x - \xi), \quad \int_{-\infty}^{\infty} \text{sign } t e^{it(x-\xi)} dt = \frac{2i}{x - \xi}$$

ядра системы (1.4) можно привести к виду

$$G_{nn} = \frac{2i}{x - \xi} + h_{nn}(x - \xi), \quad G_{12} = G_{21} = 2\pi \delta(x - \xi) + h_{12}(x - \xi)$$

$$h_{nn}(z) = \int_{-\infty}^{\infty} (g_{nn} - \text{sign } \zeta) e^{ikz\zeta} k d\zeta \quad (n = 1, 2)$$

$$h_{12}(z) = \int_{-\infty}^{\infty} (g_{12} - 1) e^{ikz\zeta} k d\zeta$$

Так как функции g_{11} , g_{22} нечетны, а g_{12} четна по ζ , то интегрирование можно выполнить лишь на интервале $(0, \infty)$, что позволит рассматривать одну ветвь корней r_1 и r_2 . Опуская выкладки, приводим окончательный вид системы (1.4)

$$(1.6) \quad \begin{aligned} &\frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \frac{p(x)}{x - \xi} dx + \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 h_{11}^* p(x) dx + \frac{n^2}{2} q(\xi) + \frac{n^2}{2\pi} \int_{-1}^1 h_{12}^* q(x) dx = \psi \\ &- \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \frac{q(x)}{x - \xi} dx - \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 h_{22}^* q(x) dx + \frac{n^2}{2} p(\xi) + \\ &+ \frac{n^2}{2\pi} \int_{-1}^1 h_{21}^* p(x) dx = \varphi \\ &\left(\psi = -\frac{\beta}{a} g_{\xi}', \quad \varphi = -\frac{\beta}{a} f_{\xi}' \right) \end{aligned}$$

Ее ядра

$$(1.7) \quad h_{nn}^* = \int_0^{\infty} (g_{nn} - 1) \sin [k(x - \xi)\zeta] k d\zeta \quad (n = 1, 2)$$

$$h_{12}^* = h_{21}^* = \int_0^{\infty} (g_{12} - 1) \cos [k(x - \xi)\zeta] k d\zeta$$

непрерывны в силу оценок (1.5).

Систему (1.6) легко регуляризовать по Карлеману — Векуа, так как при $\omega = 0$ (1.6) переходит в обычные статические уравнения теории упругости. Конечный результат регуляризации зависит от типа условий под штампом.

2. Оценка ядер системы (1.6). Для определенности рассмотрим ядро $h_{11}^*(z)$. Идея оценки ядра заключается в переходе интегрирования с вещественной оси на мнимую.

Выделим предварительно вещественную и мнимую части h_{11}^* . В правой полуплоскости комплексного переменного ζ определим ветви корней r_1 и r_2 разложениями

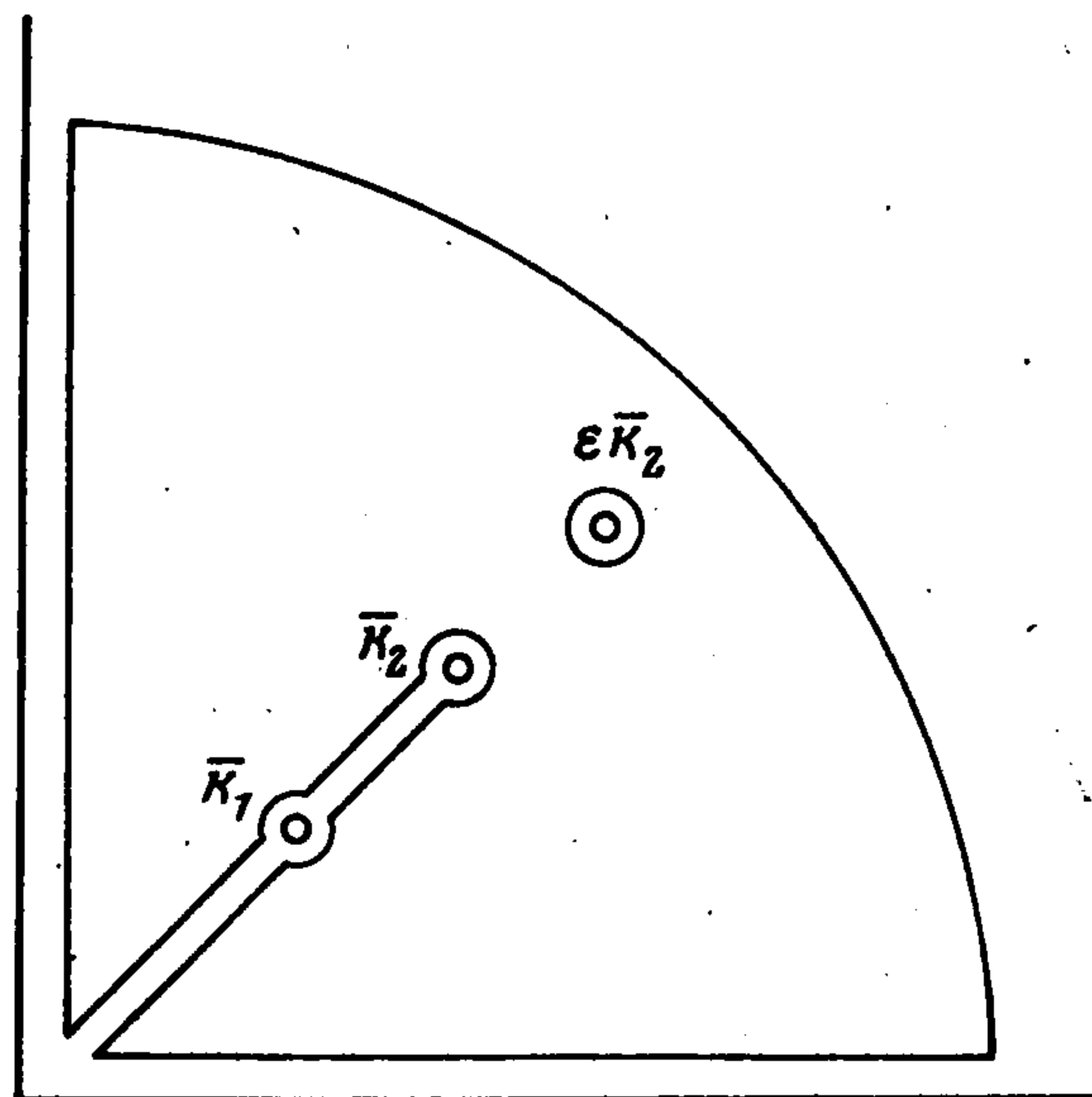
$$r_1 = \zeta - \frac{k_1^2}{2\zeta} - \dots,$$

$$r_2 = \zeta - \frac{k_2^2}{2\zeta} - \dots$$

Определим ветви для сопряженных \bar{k}_1 и \bar{k}_2 аналогичными разложениями

$$r_1^* = \sqrt{\zeta^2 - \bar{k}_1^2} = \zeta - \frac{\bar{k}_1^2}{2\zeta} - \dots,$$

$$r_2^* = \sqrt{\zeta^2 - \bar{k}_2^2} = \zeta - \frac{\bar{k}_2^2}{2\zeta} - \dots$$



На вещественной оси r_n и r_n^* комплексно-сопряжены. Это позволяет выделить действительную и мнимую части h_{11}^* в форме

$$\operatorname{Re} h_{11}^* = -\frac{k}{2} \operatorname{sign} z \operatorname{Im} \int_0^\infty [g_{11}(\zeta, k_1, k_2) + g_{11}(\zeta, \bar{k}_1, \bar{k}_2) - 2] e^{ik|z|\zeta} d\zeta$$

$$\operatorname{Im} h_{11}^* = -\frac{k}{2} \operatorname{sign} z \operatorname{Re} \int_0^\infty [g_{11}(\zeta, k_1, k_2) - g_{11}(\zeta, \bar{k}_1, \bar{k}_2)] e^{ik|z|\zeta} d\zeta$$

В первом квадранте плоскости ζ подынтегральные функции имеют точки ветвления \bar{k}_1, \bar{k}_2 и полюс $\epsilon \bar{k}_2$ в нуле релеевской функции $R(\zeta, \bar{k}_1, \bar{k}_2)$. На бесконечности в силу оценок (1.5) они убывают как ζ^{-2} .

Для упрощения выкладок предположим, что $\Lambda \equiv M$. Тогда разрезы до \bar{k}_1 и \bar{k}_2 сольются в один, а n станет вещественным. Интегрируя по контуру, показанному на фигуре, после объединения действительной и мнимой частей h_{11}^* получим

$$(2.1) \quad h_{11}^* = k \operatorname{sign} z \left\{ \frac{1-n^2}{2} \left[R_{11} k_2 e^{i w \epsilon} + \int_0^n P_{11} e^{i w t} dt + \int_n^1 S_{11} e^{i w t} dt \right] + \right.$$

$$\left. + \int_0^\infty [g_{11}(it, k_1, k_2) - 1] e^{-k|z|t} dt \right\}$$

$$R_{11} = 2\pi(\epsilon^2 - n^2) \sqrt{\epsilon^2 - 1} r, \quad P_{11} = t \sqrt{n^2 - t^2} l,$$

$$S_{11} = (t^2 - n^2) \sqrt{1 - t^2} m$$

$$r^{-1} = 4\epsilon^4 - 3(1 + n^2)\epsilon^2 + 2n^2 - 4(\epsilon^2 - 1/2) \sqrt{\epsilon^2 - 1} \sqrt{\epsilon^2 - n^2},$$

$$w = k|z|k_2$$

$$l^{-1} = (1/2 - t^2)^2 + t^2 \sqrt{1 - t^2} \sqrt{n^2 - t^2},$$

$$m^{-1} = t^4(t^2 - n^2)(1 - t^2) + (t^2 - 1/2)^4$$

Аналогичным способом получаем

$$(2.2) \quad h_{22}^* = k \operatorname{sign} z \left\{ \frac{1-n^2}{2} \left[R_{22} k_2 e^{i w \varepsilon} + \int_0^n P_{22} e^{i w t} dt + \int_n^1 S_{22} e^{i w t} dt \right] + \int_0^\infty [g_{22}(it, k_1, k_2) - 1] e^{-k|z|t} dt \right\}$$

$$R_{22} = 2\pi (\varepsilon^2 - 1) \sqrt{\varepsilon^2 - n^2} r, \quad P_{22} = t \sqrt{1 - t^2} l,$$

$$S_{22} = t (1 - t^2) \sqrt{t^2 - n^2} m$$

В отличие от h_{11}^* и h_{22}^* ядро h_{12}^* содержит лишь вычет в точке $\varepsilon \bar{k}_2$ и интеграл по берегам разреза (\bar{k}_1, \bar{k}_2)

$$(2.3) \quad h_{12}^* = -\frac{1-n^2}{2n^2} k i k_2 \left[R_{12} e^{i w \varepsilon} + \int_n^1 S_{12} e^{i w t} dt \right]$$

$$R_{12} = 2\pi [\sqrt{\varepsilon^2 - 1} \sqrt{\varepsilon^2 - n^2} (\varepsilon^2 - 1/2) + (1 + n^2) \varepsilon^2 - n^2 - \varepsilon^4] r$$

$$S_{12} = \sqrt{1 - t^2} \sqrt{t^2 - n^2} (t^2 - 1/2) t^2 m$$

Оценку для h_{12}^* при $k \ll 1$ можно получить разложением в ряд экспоненты в (2.3). В первом приближении

$$(2.4) \quad h_{12}^* = -i \frac{1-n^2}{2n^2} \left(R_{12} + \int_n^1 S_{12} dt \right) k_2 k = -i h$$

Выражения в фигурных скобках соотношений (2.1) и (2.2) равны нулю при $k = 0$. Используя это обстоятельство, оценки (1.5), а также асимптотические свойства преобразования Лапласа [4], получаем

$$(2.5) \quad h_{11}^* = -\frac{3 - 4n^2 + 3n^4}{4(1 - n^2)} k_2^2 z k^2 \ln \frac{1}{k} = -bz$$

$$h_{22}^* = -\frac{1 - n^2 + n^4}{4(1 - n^2)} k_2^2 z k^2 \ln \frac{1}{k} = -cz$$

3. Контактные задачи для плоского штампа. Исследуем низкочастотные колебания штампа под действием сил и момента с амплитудами

$$P_0 = \int_{-1}^1 p(\xi) d\xi, \quad Q_0 = \int_{-1}^1 q(\xi) d\xi, \quad M_0 = -\int_{-1}^1 \xi p(\xi) d\xi$$

Амплитуду угла поворота штампа обозначим через α , так что

$$\psi = -\frac{\lambda + \mu}{\lambda + 2\mu} \alpha, \quad \varphi = 0$$

Допустим, что в области контакта отсутствуют силы трения. В этом случае $q(x) \equiv 0$ и система (1.6) вырождается в одно уравнение

$$(3.1) \quad \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \frac{p(x)}{x - \xi} dx = \frac{b}{2\pi} \int_{-1}^1 (x - \xi) p(x) dx - \frac{\lambda + \mu}{\lambda + 2\mu} \alpha$$

При $k = 0$ (3.1) обращается в известное уравнение статики. Используя статическое решение [5], произведем регуляризацию (3.1) по Карле-

ману — Векуа [6]. Опуская выкладки, приводим окончательный результат

$$(3.2) \quad p(\xi) = \frac{P_0}{\pi \sqrt{1-\xi^2}} - \frac{2(\lambda+\mu)\alpha\xi}{(\lambda+2\mu)\sqrt{1-\xi^2}} + \frac{b}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{x\xi - \xi^2 + 1/2}{\sqrt{1-\xi^2}} p(x) dx$$

В первом приближении решение (3.2) имеет вид

$$p(\xi) = \frac{P_0}{\pi \sqrt{1-\xi^2}} \left[1 + \frac{b}{2} (1 - 2\xi^2) \right] - \frac{2(\lambda+\mu)\alpha\xi}{(\lambda+2\mu)\sqrt{1-\xi^2}} \left(1 + \frac{b}{2} \right) \\ \left(\frac{b}{2} = \frac{3-4n^2+3n^4}{8(1-n^2)} k_2^2 k^2 \ln \frac{1}{k} \right)$$

Найденное решение позволяет определить связь между амплитудами момента сил и угла поворота штампа. Интегрируя, получаем

$$M_0 = \pi\alpha \frac{\lambda+\mu}{\lambda+2\mu} \left(1 + \frac{b}{2} \right)$$

Пусть в области контакта действуют силы трения по закону Кулона $q(x) = \nu p(x)$ ($\nu > 0$). Система (1.6) сводится к одному уравнению

$$(3.3) \quad \frac{\nu n^2}{2} p(\xi) + \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \frac{p(x)}{x-\xi} dx = \psi + \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 [b(x-\xi) + i\nu n^2 h] p(x) dx$$

Обозначим правую часть (3.3) через $F(\xi)$. Вводя аналитическую функцию

$$\Phi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-1}^1 \frac{p(x)}{x-z} dx$$

получаем вместо (3.3) задачу сопряжения на интервале $(-1, 1)$

$$\Phi^+ = -\frac{i-\nu n^2}{i+\nu n^2} \Phi^- + \frac{2}{i+\nu n^2} F$$

имеющую решение

$$\Phi(z) = -\frac{P_0}{2\pi i} X(z) + \frac{2}{i+\nu n^2} \frac{X(z)}{2\pi i} \int_{-1}^1 \frac{F(\xi) d\xi}{X^+(\xi)(\xi-z)}$$

где X — ветвь функции

$$X(z) = (z+1)^{-1/2-\theta} (z-1)^{-1/2+\theta} \quad \left(e^{2\pi i \theta} = \frac{i-\nu n^2}{i+\nu n^2}, \quad 0 \leq \theta < \frac{1}{2} \right)$$

определяемая разложением на бесконечности $X = 1/z + \dots$

Вычисляя интегралы и скачки функций, приходим к уравнению

$$(3.4) \quad p(\xi) = \left(\frac{1-\xi}{1+\xi} \right)^\theta \frac{\cos \pi \theta}{\sqrt{1-\xi^2}} \left[\frac{P_0}{\pi} + 2\psi(\xi+2\theta) + 2 \int_{-1}^1 K(x, \xi) p(x) dx \right]$$

$$K(x, \xi) = (bx + i\nu n^2 h)(\xi + 2\theta) - (\xi^2 + 2\theta\xi - 1/2 + 2\theta^2)b$$

Решение (3.4) в первом приближении имеет вид

$$p(\xi) = \left(\frac{1-\xi}{1+\xi} \right)^\theta \frac{\cos \pi \theta}{\sqrt{1-\xi^2}} \left\{ \frac{P_0}{\pi} \left[1 + i\nu n^2 h \left(\theta + \frac{1}{2} \xi \right) \right] + \right. \\ \left. + \frac{b}{2} (1 - 2\xi^2 - 8\xi\theta - 12\theta^2) \right\} - \frac{2(\lambda+\mu)}{\lambda+2\mu} \alpha (\xi + 2\theta) \times \\ \times \left[1 + \frac{b}{2} (1 - 4\theta^2) \right]$$

и совпадает при $k=0$ со статическим решением [5].

Подсчитывая момент сил, находим связь между M_0 , P_0 и α

$$M_0 = P_0 \left[2\theta - i\nu n^2 h \left(\frac{1}{4} - \theta^2 \right) + \theta b \frac{9 - 32\theta^2}{6} \right] + \\ + \frac{\lambda + \mu}{\lambda + 2\mu} \pi \alpha (1 - 4\theta^2) \left[1 + \frac{b}{2} (1 - 4\theta^2) \right]$$

Решения предыдущих задач имеют физический смысл лишь в том случае, когда на них наложены статические решения, обеспечивающие неотрицательность давления под штампом.

Пусть теперь штамп сцеплен с полуплоскостью. Перейдем для удобства от системы (1.6) заменой

$$(3.5) \quad p = \varphi_1 + \varphi_2, \quad q = -i(\varphi_1 - \varphi_2)$$

к системе

$$(3.6) \quad n^2 \varphi_1 - \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 \frac{\varphi_1 dx}{x - \xi} - \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 k_{11} \varphi_1 dx - \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 k_{12} \varphi_2 dx = i\psi \\ n^2 \varphi_2 + \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 \frac{\varphi_2 dx}{x - \xi} + \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 k_{22} \varphi_2 dx + \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 k_{21} \varphi_1 dx = -i\psi \\ \left(k_{11} = \frac{h_{11}^* + h_{22}^*}{2} - in^2 h_{12}^*, k_{22} = \frac{h_{11}^* + h_{22}^*}{2} + in^2 h_{12}^* \right. \\ \left. k_{12} = k_{21} = \frac{h_{11}^* - h_{22}^*}{2} \right)$$

Ядра системы (3.6) согласно оценкам (2.4) и (2.5) в первом приближении имеют вид

$$(3.7) \quad k_{11} = -n^2 h - \frac{b+c}{2} (x - \xi), \quad k_{22} = n^2 h - \frac{b+c}{2} (x - \xi) \\ k_{12} = -\frac{b-c}{2} (x - \xi)$$

Произведем регуляризацию системы (3.6). Вводя аналитические функции

$$\Phi_1 = \frac{1}{2\pi i} \int_{-1}^1 \frac{\varphi_1 dx}{x - z}, \quad \Phi_2 = \frac{1}{2\pi i} \int_{-1}^1 \frac{\varphi_2 dx}{x - z}$$

вместо (3.6) получим задачи сопряжения

$$\Phi_1^+ = -\frac{1+n^2}{1-n^2} \Phi_1^- - \frac{A_1}{1-n^2}$$

$$\left(A_1 = i\psi + \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 k_{11} \varphi_1 dx + \frac{1}{i} \int_{-1}^1 k_{12} \varphi_2 dx \right)$$

$$\Phi_2^+ = -\frac{1-n^2}{1+n^2} \Phi_2^- + \frac{A_2}{1+n^2}$$

$$\left(A_2 = -i\psi - \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 k_{22} \varphi_2 dx - \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 k_{21} \varphi_1 dx \right)$$

Их решения имеют вид

$$(3.8) \quad \begin{aligned} \Phi_1(z) &= c_1 X_1(z) - \frac{1}{1-n^2} \frac{X_1(z)}{2\pi i} \int_{-1}^1 \frac{A_1 d\xi}{X_1^+(\xi)(\xi-z)} \\ \Phi_2(z) &= c_2 X_2(z) + \frac{1}{1+n^2} \frac{X_2(z)}{2\pi i} \int_{-1}^1 \frac{A_2 d\xi}{X_2^+(\xi)(\xi-z)} \\ X_1 &= (z+1)^{-1/2+i\gamma} (z-1)^{-1/2-i\gamma}, \quad X_2 = (z+1)^{-1/2-i\gamma} (z-1)^{-1/2+i\gamma} \\ \left(\gamma &= \frac{1}{2\pi} \ln \frac{1+n^2}{1-n^2}, \quad X_1 = \frac{1}{z} + \dots, \quad X_2 = \frac{1}{z} + \dots \right) \\ c_1 &= -\frac{1}{4\pi i} (P_0 + iQ_0), \quad c_2 = -\frac{1}{4\pi i} (P_0 - iQ_0) \end{aligned}$$

Вычисляя квадратуры и скачки функций, получаем

$$(3.9) \quad \begin{aligned} \varphi_1 &= \left\{ c_1 + \frac{i\psi}{2} (\xi - 2\gamma i) - \frac{1}{2\pi i} \int_{-1}^1 k_{11}^* \varphi_1 dx - \frac{1}{2\pi i} \int_{-1}^1 k_{12}^* \varphi_2 dx \right\} [X_1] \\ \varphi_2 &= \left\{ c_2 + \frac{i\psi}{2} (\xi + 2\gamma i) - \frac{1}{2\pi i} \int_{-1}^1 k_{22}^* \varphi_2 dx - \frac{1}{2\pi i} \int_{-1}^1 k_{21}^* \varphi_1 dx \right\} [X_2] \\ k_{11}^* &= \left(n^2 h + \frac{b+c}{2} x \right) (\xi - 2\gamma i) - \frac{b+c}{2} \left(\xi^2 - 2\gamma i \xi - \frac{1}{2} - 2\gamma^2 \right) \\ k_{12}^* &= \frac{b-c}{2} \left[(\xi - 2\gamma i) x - \xi^2 + 2\gamma i \xi + \frac{1}{2} + 2\gamma^2 \right] \\ k_{22}^* &= \left(-n^2 h + \frac{b+c}{2} x \right) (\xi + 2\gamma i) - \frac{b+c}{2} \left(\xi^2 + 2\gamma i \xi - \frac{1}{2} - 2\gamma^2 \right) \\ k_{21}^* &= \frac{b-c}{2} \left[(\xi + 2\gamma i) x - \xi^2 - 2\gamma i \xi + \frac{1}{2} + 2\gamma^2 \right] \\ [X_1] &= \frac{B}{i \sqrt{1-\xi^2}} e^{iA}, \quad [X_2] = \frac{B}{i \sqrt{1-\xi^2}} e^{-iA} \\ \left(B &= \frac{2}{\sqrt{1-n^4}}, \quad A = \gamma \ln \frac{1+\xi}{1-\xi} \right) \end{aligned}$$

В первом приближении решение (3.9) имеет вид

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= \left[c_1 a_1(\xi) + c_2 d(\xi) + \frac{i\psi}{2} (\xi - 2\gamma i) e \right] [X_1] \\ \varphi_2 &= \left[c_2 a_2(\xi) + c_1 d(\xi) + \frac{i\psi}{2} (\xi + 2\gamma i) e \right] [X_2] \\ a_k(\xi) &= 1 - 2n^2 h \gamma i + \frac{b+c}{2} \left(\frac{1}{2} - \xi^2 + 6\gamma^2 \right) - \\ &\quad - (-1)^k [n^2 h + 2(b+c)\gamma i] \xi \\ d(\xi) &= \frac{b-c}{2} \left(\frac{1}{2} - \xi^2 - 2\gamma^2 \right), \quad e = 1 + b \left(\frac{1}{2} + 2\gamma^2 \right) \quad (k=1,2) \end{aligned}$$

Возвратимся теперь к p и q при помощи (3.5) и (3.8). Пусть на штамп действует только вертикальная сила с амплитудой P_0 . Тогда

$$\begin{aligned} p(\xi) &= P_0^* [f_n(k) \cos A + f_{ns}(k) \xi \sin A] \\ q(\xi) &= P_0^* [f_n(k) \sin A - f_{ns}(k) \xi \cos A], \quad P_0^* = \frac{BP_0}{2\pi \sqrt{1-\xi^2}} \end{aligned}$$

Если на штамп действует лишь горизонтальная сила с амплитудой Q_0 , то

$$p(\xi) = -Q_0^* [f_s(k) \sin A - f_{ns}(k) \xi \cos A]$$

$$q(\xi) = Q_0^* [f_s(k) \cos A + f_{ns}(k) \xi \sin A], \quad Q_0^* = \frac{BQ_0}{2\pi \sqrt{1-\xi^2}}$$

Здесь

$$f_n(k) = 1 - 2n^2 h \gamma i + b \left(\frac{1}{2} - \xi^2 + 2\gamma^2 \right) + 4c\gamma^2$$

$$f_s(k) = 1 - 2n^2 h \gamma i + c \left(\frac{1}{2} - \xi^2 + 2\gamma^2 \right) + 4b\gamma^2$$

$$f_{ns}(k) = n^2 h i - 2(b + c)\gamma$$

Наконец, если штамп колеблется с амплитудой угла поворота α , то

$$p(\xi) = -\alpha^* (\xi \cos A + 2\gamma \sin A), \quad q(\xi) = -\alpha^* (\xi \sin A - 2\gamma \cos A)$$

$$\alpha^* = \frac{\lambda + \mu}{\lambda + 2\mu} \frac{\alpha B}{\sqrt{1-\xi^2}} \left[1 + b \left(\frac{1}{2} + 2\gamma^2 \right) \right]$$

Умножая p на ξ и интегрируя, можно установить связь между M_0 и α

$$M_0 = \frac{\lambda + \mu}{\lambda + 2\mu} \pi \alpha \left[1 + b \left(\frac{1}{2} + 2\gamma^2 \right) \right] (1 + 4\gamma^2)$$

В заключение автор благодарит Л. А. Галина за внимание к работе.

Поступила 15 XII 1976

ЛИТЕРАТУРА

1. Бородачев Н. М. Об определении напряжений под колеблющимся фундаментом. Основания, фундаменты и механика грунтов, 1962, № 3.
2. Буряк В. Г. Динамическая контактная задача для упругой полуплоскости. Изв. АН СССР. МТТ, 1972, № 6.
3. Владимиров В. С. Уравнения математической физики. М., «Наука», 1976.
4. Dötsch G. Handbuch der Laplace — Transformation, bd 3. Anw. Laplace — Transformation. Basel — Stuttgart, Birkhäuserverlag, 1956.
5. Мухелишвили Н. И. Некоторые основные задачи математической теории упругости. М., «Наука», 1966.
6. Мухелишвили Н. И. Сингулярные интегральные уравнения. М., «Наука», 1968.