

**НЕЛИНЕЙНАЯ ТЕОРИЯ СЛАБО ВОЗМУЩЕННЫХ
ПРОСТРАНСТВЕННЫХ ТЕЧЕНИЙ ПРИ ПРОИЗВОЛЬНОМ ЧИСЛЕ
НЕРАВНОВЕСНЫХ ПРОЦЕССОВ**

Р. А. Ткаленко

(Москва)

Рассматриваются пространственные неравновесные течения при произвольном числе релаксационных процессов, свойственных как гомогенным, так и гетерогенным средам. Формулируются достаточные условия существования областей поля течения, в которых обычная линейная теория неприменима. Для этих областей предлагается метод построения нелинейной теории слабо возмущенных течений.

Применимость обычной линейной теории для исследования равновесных и неравновесных течений ограничена. Это частично обусловлено некорректным ее построением, а частично тем, что некоторые области течения невозможно описать линейными уравнениями [1-3]. Модификация обычной линейной теории равновесных и неравновесных течений (см., например, [4]) позволила расширить диапазон ее применения и значительно улучшить точность. Нелинейные уравнения для описания неравновесных слабо возмущенных течений при одном релаксационном процессе использованы в работах [5-8]. При произвольном числе неравновесных процессов линейной теории слабо возмущенных течений посвящены работы [9-13].

1. Рассмотрим пространственное нестационарное течение невязкого и нетеплопроводного газа, в котором могут протекать различные неравновесные процессы. Пусть ρ — плотность, p — давление, x, y, z — система декартовых координат, t — время, V — вектор скорости с проекциями u, v, w, c — скорость звука (если особо не оговорено, то будем считать c скоростью распространения малых возмущений, когда все релаксационные процессы заморожены). Основные уравнения сохранения можно представить в следующем виде:

$$(1.1) \quad \frac{d\rho}{dt} + \rho \nabla V = L_1, \quad \rho \frac{dV}{dt} + \nabla p = l, \quad \frac{dp}{dt} - c^2 \frac{d\rho}{dt} = L_5$$

Здесь $l = \{L_2, L_3, L_4\}$, а вектор $L = \{L_k\}$ ($k = 1, 2, \dots, 5$) определяется неравновесными процессами. Предполагается, что в L производные от ρ, p и V не входят.

Введем новые независимые переменные

$$(1.2) \quad \xi_j = \xi_j(t, x, y, z) \quad (j = 1, 2, 3, 4)$$

с отличным от нуля якобианом преобразования и обозначим

$$A_{j1} = \frac{\partial \xi_j}{\partial t}, \quad A_{j2} = \frac{\partial \xi_j}{\partial x}, \quad A_{j3} = \frac{\partial \xi_j}{\partial y}, \quad A_{j4} = \frac{\partial \xi_j}{\partial z}$$

$$U_j = A_{j1} + A_j V, \quad A_j = \{A_{j2}, A_{j3}, A_{j4}\}, \quad \omega_j^2 = |A_j|^2$$

В новых переменных основная система уравнений (1.1) примет вид

$$(1.3) \quad \sum_{j=1}^4 \left(\rho A_j \frac{\partial V}{\partial \xi_j} + U_j \frac{\partial \rho}{\partial \xi_j} \right) = L_1, \quad \sum_{j=1}^4 \left(\rho U_j \frac{\partial V}{\partial \xi_j} + A_j \frac{\partial p}{\partial \xi_j} \right) = 1$$

$$\sum_{j=1}^4 U_j \left(\frac{\partial p}{\partial \xi_j} - c^2 \frac{\partial \rho}{\partial \xi_j} \right) = L_5$$

Система уравнений (1.3) в общем случае является квазилинейной. Матрица из коэффициентов при производных состоит из пяти строк и 20 столбцов. Ее можно разделить на четыре квадратных матрицы 5×5 , элементы которых совпадают с коэффициентами при производных по ξ_i от u , v , w , p и ρ соответственно

$$(1.4) \quad \begin{vmatrix} \rho A_{i2} & \rho A_{i3} & \rho A_{i4} & 0 & U_i \\ \rho U_i & 0 & 0 & A_{i2} & 0 \\ 0 & \rho U_i & 0 & A_{i3} & 0 \\ 0 & 0 & \rho U_i & A_{i4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & U_i & -c^2 U_i \end{vmatrix}$$

Вычислим определитель этой матрицы

$$\Delta_i = \rho^3 U_i (U_i^2 - c^2 \omega_i^2)$$

Систему уравнений (1.3) можно разрешить относительно производных по ξ_i , если $\Delta_i \neq 0$. В случае $\Delta_i = 0$ гиперповерхности $\xi_i = \text{const}$ являются характеристическими, и строки матрицы (1.4) линейно зависимы [14]. Определим коэффициенты этой линейной зависимости, т. е. найдем собственный вектор транспонированной матрицы, соответствующий нулевому собственному значению. Его можно записать в таком виде:

$$(1.5) \quad S = \{c^2 U_i; -c^2 A_{i2}; -c^2 A_{i3}; -c^2 A_{i4}; U_i\}$$

Умножая уравнения (1.3) на соответствующие проекции вектора S и складывая, получим

$$(1.6) \quad \sum_{j=1}^4 \left[\rho c^2 (A_j U_i - A_i U_j) \frac{\partial V}{\partial \xi_j} + (U_i U_j - c^2 A_i A_j) \frac{\partial p}{\partial \xi_j} \right] = L \cdot S$$

В уравнение (1.6) входит только одна производная по ξ_i — от p , и не входит ни одной, если ξ_i — характеристическая переменная. (Для $j = i$ коэффициенты при $\partial V / \partial \xi_i$ тождественно равны нулю, а коэффициент при $\partial p / \partial \xi_i$ равен $\Delta_i / \rho^3 U_i$.)

Будем решать систему уравнений (1.3) методом малых возмущений. Представим зависимые и независимые переменные в следующем виде:

$$(1.7) \quad \Omega_k = \Omega_k^\circ + \varepsilon^{\alpha_k} \Omega_k', \quad \xi_j' = \varepsilon^{r_j} \xi_j$$

Здесь ε — некоторый малый параметр, Ω_k при $k = 1, \dots, 5$ обозначает u , v , w , p и ρ соответственно, α_k и r_j — постоянные, $j = 1, 2, 3, 4$. Предполагается, что выполнены следующие условия:

$$\Omega_k^\circ = \text{const}, \quad \alpha_k > 0, \quad \rho^\circ, \quad p^\circ \neq 0$$

а равенство $V^\circ = 0$ возможно только при нестационарном течении. Нулевое приближение Ω_k° может соответствовать равномерному набегающему потоку (сверхзвуковое обтекание тонкого профиля) или некоторой точке поля течения (например, значениям параметров в центре сопла).

Подставим (1.7) в (1.3) и рассмотрим по отдельности каждое выражение, содержащее частную производную по какой-либо переменной, сохранив в нем только член низшего порядка по ε . В результате получим систему линейных уравнений в частных производных, по внешнему виду не отличающуюся от (1.3). Различие состоит в том, что коэффициенты при производных $\partial\Omega_k' / \partial\xi_j'$ заменяются их значениями, вычисленными по нулевому приближению, и что каждый член умножается на ε в некоторой степени (обозначим ее через β_{jk}), формально определяющей его порядок малости. Из (1.3) и (1.7) можно получить

$$(1.8) \quad \beta_{jk} = \alpha_k + r_j$$

Все величины в полученных уравнениях удобно считать безразмерными. Отнесем параметры размерности длины к какому-нибудь характерному линейному размеру, скорости — к c° , плотности — к ρ° , давления — к $\rho^\circ c^{\circ 2}$ и т. д. Штрихи у возмущенных величин опустим.

Предположим, что все члены в полученных уравнениях имеют одинаковый порядок, тогда (1.3) примет вид

$$(1.9) \quad \begin{aligned} A_i \frac{\partial V}{\partial \xi_i} + U_i^\circ \frac{\partial p}{\partial \xi_i} &= L_1 - \sum_{j \neq i} \left(A_j \frac{\partial V}{\partial \xi_j} + U_j^\circ \frac{\partial p}{\partial \xi_j} \right) \\ U_i^\circ \frac{\partial V}{\partial \xi_i} + A_i \frac{\partial p}{\partial \xi_i} &= 1 - \sum_{j \neq i} \left(U_j^\circ \frac{\partial V}{\partial \xi_j} + A_j \frac{\partial p}{\partial \xi_j} \right) \\ U_i^\circ \frac{\partial p}{\partial \xi_i} - U_i^\circ \frac{\partial p}{\partial \xi_i} &= L_5 - \sum_{j \neq i} U_j^\circ \left(\frac{\partial p}{\partial \xi_j} - \frac{\partial p}{\partial \xi_j} \right) \end{aligned}$$

Из условия $\beta_{jk} = \beta$ и (1.8) следует, что все α_k и r_j выражаются через два параметра: $\alpha_k = \alpha$, $r_j = \beta - \alpha$. Эти условия отвечают обычной линейной теории (течение описывается линейной системой уравнений). В классической линейной теории рассматриваются члены первого порядка по ε ($\alpha = \beta = 1$), причем ε определяется граничными условиями.

Рассмотрим матрицу из коэффициентов при производных по ξ_i в (1.9) (формально она совпадает с (1.4), если вместо ее элементов подставить нулевое приближение). Ясно, что условие $\Delta_i = 0$ определяется как выбором независимых переменных (величинами A_{ij}), так и выбором нулевого приближения (значениями V°). Предположим, что в некоторой области течения выполняются следующие три условия:

$$(1.10) \quad 1^\circ. U_i^\circ \neq 0, \quad 2^\circ. \Delta_i^\circ = 0, \quad 3^\circ. \partial\Omega_k / \partial\xi_i \gg \partial\Omega_k / \partial\xi_j \quad (i \neq j)$$

Условия (1.10) являются достаточными для того, чтобы в указанной области обычная линейная теория была неприменима. Действительно, при выполнении условий 1° (по крайней мере один элемент каждой строки матрицы (1.4) отличен от нуля) и 3° производными по ξ_j в (1.9) можно пренебречь по сравнению с производными по ξ_i . Наконец, в силу 2° между ле-

выми частями уравнений (1.9) имеет место линейная зависимость, из-за которой соответствующая система является либо неполной, либо противоречивой (при отсутствии такой же зависимости между ее правыми частями).

2. Определим области течения, удовлетворяющие условиям (1.10), для плоского стационарного течения совершенного газа ($L = 0$). Положим $\xi_2 = \xi$, $\xi_3 = \eta$ и рассмотрим задачу обтекания тонкого профиля. Выберем систему координат так, чтобы $v^\circ = 0$, $u^\circ = M_\infty$. За нулевое приближение примем значения параметров в равновесном набегающем потоке, тогда $U_2^\circ = A_{22} M_\infty$, $U_3^\circ = A_{32} M_\infty$, $\omega_2^2 = A_{22}^2 + A_{23}^2$ и условие 2° запишется

$$(2.1) \quad A_{23}^2 = A_{22}^2 (M_\infty^2 - 1)$$

При сверхзвуковом течении ($M_\infty > 1$) (2.1) удовлетворяется, если ξ — характеристическая переменная. Условия 1° и 2° выполняются, например, при $A_{22} = A_{33} = 1$, $A_{23} = -\sqrt{M_\infty^2 - 1}$, $A_{32} = 0$. Это равносильно выбору переменных $\eta = y$, $\xi = \xi_0 = x - y \sqrt{M_\infty^2 - 1}$. Следовательно, в тех областях течения, где производные по ξ и η имеют разный порядок (условие 3°), обычная линейная теория неприменима.

Построим для этих областей модифицированную линейную теорию [4]. Предположим, что ξ — характеристическая переменная исходной системы (1.3) (т. е. $\Delta_2 = 0$ выполняется в точности, а не в нулевом приближении), тогда в (1.6) не входят производные по ξ . Из (1.9) и (1.6) получим

$$(2.2) \quad u = -M_\infty^{-1} p = -M_\infty^{-1} \rho = (M_\infty^2 - 1)^{-1/2} v$$

$$(2.3) \quad M_\infty \frac{\partial v}{\partial \eta} + \sqrt{M_\infty^2 - 1} \frac{\partial p}{\partial \eta} = 0$$

Решение для скорости имеет вид $u = F(\xi)$, причем функция F определяется граничными условиями.

Если, согласно методу деформированных координат [15], положить $\xi = \xi_0 + \Psi(\xi_0, \eta)$, то для определения Ψ из условия $\Delta_2 = 0$ получим уравнение

$$2 \sqrt{M_\infty^2 - 1} \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} + (\kappa + 1) M_\infty^2 F(\xi_0) = 0$$

где κ — показатель адиабаты газа. Приведенные соотношения определяют решение задачи в области непригодности обычной линейной теории.

Используем другой метод. Предположим, что $\xi = \xi_0$ — характеристическая переменная линеаризованной системы уравнений (1.9), т. е. $\Delta_2 = 0$ выполняется только в нулевом приближении. С точностью до малых более высокого порядка с учетом (2.2) можно получить, что $\Delta_2 = (\kappa + 1) M_\infty^3 u$. С использованием (2.2) и выражения для Δ_2 уравнение (1.6) сводится к нелинейному уравнению

$$(\kappa + 1) M_\infty^3 u \frac{\partial u}{\partial \xi_0} + 2 \sqrt{M_\infty^2 - 1} \frac{\partial u}{\partial \eta} = 0$$

Решение этого уравнения в точности совпадает с решением, полученным методом деформированных координат. Таким образом, для совершенного газа модифицированная линейная теория и нелинейная теория слабозмущенных течений приводят к одинаковым результатам.

При трансзвуковом течении ($M_\infty = 1$) из (2.1) следует, что $A_{23} = 0$. Примем для простоты $A_{32} = 0$, $A_{22} = A_{33} = 1$, т. е. $\xi = x$, $\eta = y$, тогда $U_2^\circ = 1$, $U_3^\circ = 0$, $\omega_2^2 = 1$ и условия 1° и 2° выполнены. Предположим, что удовлетворяется и условие 3°, тогда из первых двух уравнений (1.9) получим $p = \rho = -u$. Чтобы решение не было тривиальным, в третьем уравнении (1.9) следует положить $\partial v / \partial \xi = -\partial p / \partial \eta$. Проводя с (1.6) такие же преобразования, как и в предыдущем случае, получим окончательно

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial v}{\partial x}, \quad \frac{\partial v}{\partial y} = (\kappa + 1) u \frac{\partial u}{\partial x}$$

Это известные уравнения трансзвуковой теории малых возмущений.

Из рассмотрения (1.8) и порядка нелинейного члена, получим $\alpha_1 = \alpha_3 = \alpha_4 = \alpha$, $\alpha_2 = 3\alpha / 2$, $r_1 = \beta - \alpha$, $r_2 = \beta - \alpha / 2$. Обычно принимают $\alpha = \beta = 1$. В этом случае $u = O(\varepsilon)$, $v = O(\varepsilon^{1/2})$, $x = O(1)$, $y = O(\varepsilon^{1/2})$ — известные оценки теории слабовозмущенных околосвуковых течений.

Если течение дозвуковое ($M_\infty < 1$), то условию (2.1) удовлетворить невозможно, т. е. при дозвуковых скоростях рассматриваемые области непригодности линейной теории отсутствуют. Известные задачи особых возмущений для уравнений эллиптического типа [15] обусловлены граничными условиями.

3. Перечислим все области нестационарного пространственного течения, для которых удовлетворяются условия (1.10) и выведем нелинейные уравнения, описывающие слабовозмущенное течение в этих областях.

Допустим, что минимальный порядок малости имеют производные по ξ_i , причем индексы i и $^\circ$, если это не вызовет путаницы, будем опускать ($U_i^\circ = U$, $\omega_i^\circ = \omega$, $\xi_i = \xi$ и т. д.). Обозначим через β_j минимальное значение показателей степени β_{jk} при $k = 1, 2, \dots, 5$ ($\beta_i = \beta$). Предположим, что A_{ij} — постоянные, а условие 2° выполняется только в нулевом приближении. Условия 1° — 3° можно записать в следующем виде:

$$(3.1) \quad 1^\circ. U \neq 0, \quad 2^\circ. U^2 = \omega^2, \quad 3^\circ. \beta < \beta_j \quad (j \neq i)$$

Существует пять принципиально различных случаев, когда условия (3.1) удовлетворяются.

Первый случай: $\beta_{ik} = \beta$ для любого k , т. е. все производные по ξ одного порядка. Из (1.8) сразу находим, что $\alpha_k = \alpha$, $\beta_{jk} = \beta_j$, $r = \beta - \alpha$, $r_j = \beta_j - \alpha$. Система (1.3) после подстановки в нее (1.7), использования полученных равенств и пренебрежения правыми частями (см. ниже) имеет следующее решение:

$$(3.2) \quad \rho^* = p, \quad UV = -A_i p$$

Из этих соотношений и условия 2° можно получить

$$(3.3) \quad \Delta_i = -U\omega^2\gamma p$$

Здесь γ — постоянная (для совершенного газа $\gamma = \kappa + 1$).

При применении метода малых возмущений к (1.6) будем считать, что нелинейный член, содержащий производную по ξ , того же порядка, что и

производные по ξ_j , т. е. $\alpha + \beta = \beta_j$. Таким образом, порядки величин в данном случае таковы:

$$(3.4) \quad \alpha_k = \alpha, \quad r = \beta - \alpha, \quad r_j = \beta \quad (j \neq i)$$

Уравнение (1.6) примет вид

$$(3.5) \quad -2 \sum_{j \neq i} B_j \frac{\partial p}{q \xi_j} - \omega^2 \gamma p \frac{\partial p}{\partial \xi} = L \cdot S, \quad B_j = A_i A_j - U_i U_j$$

Отметим, что если равенство $\alpha + \beta = \beta_j$ выполняется для одного значения j , то производные по другим переменным под знак суммы в (3.5) не войдут.

Из (3.4) и (3.5) следует, что $L = O(\varepsilon^{\alpha+\beta})$. По этой причине при получении (3.2) правые части в (1.3) не учитывались.

Второй случай: $\beta_{ik} = \beta$ ($k \neq n$), $B_j \neq 0$ хотя бы для одного значения j . В этом случае все производные по ξ , за исключением $\partial \Omega_n / \partial \xi$, имеют одинаковый порядок. Из (1.4) следует, что при $n = 4, 5$ система (1.3) имеет тривиальное решение (все производные по ξ равны нулю), поэтому будем считать $n = 1, 2, 3$. Ниже для определенности рассмотрим случай $n = 2$.

Условие $B_j \neq 0$ используется для того, чтобы можно было приравнять порядок нелинейного члена порядку производной $\partial p / \partial \xi_j$. Чтобы решение не было тривиальным в третьем уравнении (1.3), необходимо положить $A_{i3} = 0$. Окончательная система уравнений имеет вид

$$(3.6) \quad \rho = p = -\frac{U}{A_{i2}} u = -\frac{U}{A_{i4}} w, \quad U \frac{\partial v}{\partial \xi} = -\sum_{j \neq i} A_{j3} \frac{\partial p}{\partial \xi_j}$$

$$A_{i3} = 0, \quad -2 \sum_{j \neq i} B_j \frac{\partial p}{\partial \xi_j} - \omega^2 \gamma p \frac{\partial p}{\partial \xi} = L \cdot S$$

Порядки членов таковы:

$$(3.7) \quad \alpha_k = \alpha, \quad \alpha_n = 2\alpha, \quad r = \beta - \alpha, \quad r_l = \beta, \quad r_j \geq \beta \quad (j \neq i, l)$$

Если $B_l = 0$ ($l \neq i, j$), то соответствующие члены просто выпадают из последнего уравнения (3.6).

Третий случай: $\beta_{ik} = \beta$ ($k \neq n$), $B_l = 0$ хотя бы для одного значения l . Если $B_l = 0$, то порядок нелинейного члена можно приравнять порядку наибольшей производной по ξ_l . При $n = 2$ этой производной является $\partial v / \partial \xi_l$. Таким образом, $\beta + \alpha = \alpha_n + r_l$. Кроме того, из условия не тривиальности решения третьего уравнения (1.3) следует, что $\alpha_n + \beta - \alpha = \alpha + r_l$. С учетом (1.8) получим окончательно

$$(3.8) \quad \alpha_k = \alpha, \quad \alpha_n = 3\alpha/2, \quad r = \beta - \alpha, \quad r_l = \beta - \alpha/2, \quad r_j \geq \beta \text{ при}$$

$$B_j \neq 0, \quad r_j \geq \beta - \alpha/2 \text{ при } B_j = 0 \quad (j \neq i, l)$$

Основные уравнения, определяющие течение в этой области, запишутся

$$(3.9) \quad \rho = p = -\frac{U}{A_{i2}} u = -\frac{U}{A_{i4}} w, \quad A_{i3} = 0, \quad U \frac{\partial v}{\partial \xi} = -\sum_{l \neq i} A_{i3} \frac{\partial p}{\partial \xi_l} - 2 \sum_{j \neq i, l} B_j \frac{\partial p}{\partial \xi_j} + U \sum_{l \neq i} A_{i3} \frac{\partial v}{\partial \xi_l} - \omega^2 \gamma p \frac{\partial p}{\partial \xi} = L \cdot S$$

Индекс l соответствует тем переменным ξ_l , для которых $B_l = 0$, а j — тем, для которых $B_j \neq 0$. Отметим, что все коэффициенты B могут обратиться в нуль только для околосвукового стационарного течения. В случае нестационарного течения это условие означало бы равенство нулю якобиана преобразования (1.2).

Четвертый случай: $\beta_{ik} = \beta$ ($k \neq n, s$), $B_j \neq 0$ хотя бы для одного значения j . Все производные по ξ , за исключением двух, имеют одинаковый порядок. Нетривиальное решение имеет место только при $n, s = 1, 2, 3$. Примем $n = 2, s = 3$, тогда из третьего и четвертого уравнений (1.3) следует, что $A_{i3} = A_{i4} = 0$. Рассуждая, как и в предыдущем случае, получим систему уравнений

$$(3.10) \quad \rho = p = -\frac{U}{A_{i2}} u, \quad U \frac{\partial v}{\partial \xi} = -\sum_{j \neq i} A_{i3} \frac{\partial p}{\partial \xi_j}, \quad U \frac{\partial w}{\partial \xi} = -\sum_{j \neq i} A_{i4} \frac{\partial p}{\partial \xi_j} \\ A_{i3} = A_{i4} = 0, \quad -2 \sum_{j \neq i} B_j \frac{\partial p}{\partial \xi_j} - \omega^2 \gamma p \frac{\partial p}{\partial \xi} = L \cdot S$$

Если $B_l = 0$ ($l \neq i, j$), то соответствующий член просто выпадает из последнего уравнения (3.10). Порядки членов в данном случае таковы:

$$(3.11) \quad \alpha_k = \alpha \quad (k \neq n, s), \quad \alpha_n = \alpha_s = 2\alpha, \quad r = \beta - \alpha, \quad r_j \geq r_l = \beta$$

Следует отметить, что в третьем и четвертом уравнениях (3.10), на первый взгляд, необходимо было бы сохранить в правых частях L_n и L_s . Однако ближайшее рассмотрение релаксационных процессов показывает, что их можно не учитывать.

Пятый случай: $\beta_{ik} = \beta$ ($k \neq n, s$), $B_l = 0$. Будем приписывать индекс l тем переменным, для которых $B_l = 0$, а индекс j — тем, для которых $B_j \neq 0$. Считая порядки нелинейного члена и члена, содержащего $\partial v / \partial \xi_l$ или $\partial w / \partial \xi_l$, одинаковыми, как в предыдущем случае, получим ($n = 2, s = 3$)

$$(3.12) \quad \rho = p = -\frac{U}{A_{i2}} u, \quad U \frac{\partial v}{\partial \xi} = -\sum_{l \neq i} A_{i3} \frac{\partial p}{\partial \xi_l}, \quad U \frac{\partial w}{\partial \xi} = -\sum_{l \neq i} A_{i4} \frac{\partial p}{\partial \xi_l} \\ A_{i3} = A_{i4} = 0, \quad -2 \sum_{j \neq i} B_j \frac{\partial p}{\partial \xi_j} + U \sum_{l \neq i} \frac{\partial}{\partial \xi_l} (A_{i3} v + A_{i4} w) - \\ - \omega^2 \gamma p \frac{\partial p}{\partial \xi} = L \cdot S$$

Здесь также справедливы все замечания относительно B , сделанные при рассмотрении третьего случая. Порядки величин таковы:

$$(3.13) \quad \alpha_k = \alpha, \quad \alpha_n = \alpha_s = 3\alpha/2, \quad r = \beta - \alpha, \quad r_l = \beta - \alpha/2, \quad r_j = \beta$$

Дальнейшее увеличение количества производных по ξ , имеющих более высокий порядок, приводит к тривиальным уравнениям.

Из проведенных выкладок следует, что для всех случаев

$$(3.14) \quad L \cdot S = UL_1^\circ - A_1 l^\circ + UL_5^\circ = O(\varepsilon^{\alpha+\beta})$$

4. Рассмотрим гомогенную или гетерогенную среду, в которой может протекать N неравновесных процессов (колебательная релаксация, химические реакции, рассогласование скоростей и температур твердых или жидких частиц и газа, массообмен между фазами и т. д.).

Обозначим через q_j параметр релаксации (полноту неравновесного процесса), а через $Q_j = q_{je} - q_j$ — сродство этого процесса (q_{je} — равновесное значение параметра релаксации). Не будем приводить общее выражение для L , а запишем его сразу в линеаризованном виде. Для этого разделим все релаксационные процессы на несколько типов. Допустим, что k релаксационных процессов при небольшом изменении параметров течения слабо отклоняются от равновесного состояния (околоравновесное течение, $Q_k^\circ = 0$), $l + m$ процессов протекают очень медленно (околозамороженное состояние, $Q_l^\circ = 0$, $Q_m^\circ \neq 0$), а n релаксационных процессов могут протекать от замороженного до равновесного состояния ($Q_n^\circ = 0$). Выражение для $L \cdot S$ можно представить в следующем общем виде:

$$(4.1) \quad L \cdot S = U^2 \sum_k H_k \frac{\partial Q_k}{\partial \xi} + U^2 \sum_{j=l,m,n} H_j \frac{\partial q_j}{\partial \xi} \quad (k + l + m + n = N)$$

Кинетические уравнения после применения к ним метода малых возмущений запишутся так [9,11] (Λ_j — времена релаксации):

$$(4.2) \quad U \frac{\partial q_j}{\partial \xi} = Q_j^\circ \Lambda_j^{-1} + Q_j \Lambda_j^{-1}$$

В дальнейшем равновесные значения релаксационных параметров представим в таком виде:

$$(4.3) \quad q_{je} = E_j p$$

Уравнения (4.1) и (4.2) будут использованы в тех областях течения, в которых обычная линейная теория неприменима (т. е. в областях, соответствующих рассмотренным пяти случаям), поэтому для неравновесных процессов, обусловленных обменом энергии, (4.3) следует из $q_e = q_e(\rho, p)$, так как для всех пяти случаев $\rho = p$. Если неравновесные процессы обусловлены обменом количества движения, то $q_e = u, v$ или w [16], причем составляющие скорости или выражаются через p , или не входят в $L \cdot S$ (вследствие $A_{i3} = 0$ или $A_{i4} = 0$).

При помощи (4.3) кинетические уравнения (4.2) можно записать в следующих двух альтернативных формах:

$$(4.4) \quad \frac{\partial Q_k}{\partial \xi} = E_k \frac{\partial p}{\partial \xi} - \frac{Q_k}{U \Lambda_k}, \quad U \Lambda_j \frac{\partial q_j}{\partial \xi} = Q_j^\circ + E_j p - q_j \quad (j = l, m, n)$$

Зная порядки величин $\xi = O(\varepsilon^{\beta-\alpha})$, $p = O(\varepsilon^\alpha)$ и $L \cdot S = O(\varepsilon^{\alpha+\beta})$, которые одинаковы для всех пяти рассмотренных областей непригодности линейной теории, оценим порядки параметров, характеризующих релаксационные процессы. Предположим, что $H = O(\varepsilon^s)$, тогда из (4.1) сразу

определим $Q_k = O(\varepsilon^{2\alpha-s})$, $q_j = O(\varepsilon^{2\alpha-s})$ ($j = l, m, n$).

Считая, что $Q_m^\circ = O(1)$, и сохраняя в (4.4) только члены низшего порядка, получим

$$(4.5) \quad \begin{aligned} Q_k &= \Lambda_k E_k U \frac{\partial p}{\partial \xi}, \quad q_k = E_k p, \quad \Lambda_k = O(\varepsilon^{2\alpha-\beta-s}) \\ U \frac{\partial q_l}{\partial \xi} &= E_l \Lambda_l^{-1} p, \quad Q_l = E_l p, \quad \Lambda_l = O(\varepsilon^{s-\beta}) \\ \frac{\partial q_m}{\partial \xi} &= Q_m^\circ \Lambda_m^{-1}, \quad \Lambda_m = O(\varepsilon^{s-\beta-\alpha}) \\ U \Lambda_n \frac{\partial q_n}{\partial \xi} &= E_n p - q_n, \quad s = \alpha, \quad \Lambda_n = O(\varepsilon^{\alpha-\beta}) \end{aligned}$$

В (4.5) для общности введены оценки для Λ_j , однако если $\Lambda_j = O(1)$, то $s = 2\alpha - \beta$, $s = \beta$, $s = \beta + \alpha$, $s = \alpha = \beta$ для каждого из четырех типов релаксационных процессов соответственно. Введем обозначения

$$\mu = U^2 \sum_k \Lambda_k E_k H_k, \quad \chi = - \sum_l \Lambda_l^{-1} E_l H_l, \quad \delta = - \sum_m \Lambda_m^{-1} E_m H_m$$

и подставим первые три соотношения (4.5) в (4.1), тогда

$$(4.6) \quad U^{-1} L \cdot S - \mu \frac{\partial^2 p}{\partial \xi^2} + \chi p + \delta = U \sum_n H_n \frac{\partial q_n}{\partial \xi} = K$$

Используя выражение $q_n = E_n p + Q_n$ и первое уравнение (4.4), из (4.6) можно исключить q_n . Результат следующий:

$$(4.7) \quad (-1)^n a_0 K + \sum_{r=1}^n \frac{\partial^r}{\partial \xi^r} [(-1)^{n-r} a_r K + b_r p] = 0$$

где a_r — коэффициенты многочлена $P(x) = (x - U^{-1}\Lambda_1^{-1}) \dots (x - U^{-1}\Lambda_n^{-1})$, а b_r получаются в процессе вывода уравнения (4.7).

Отметим, что при построении нелинейной теории слабозмущенных течений в соответствии с выражением (4.1) для $L \cdot S$ скорость звука должна быть равновесной для k релаксационных процессов и замороженной по отношению к остальным. Условие, что в L не входят производные от Ω_j , в данном случае выполняется.

5. С использованием (4.6), (4.7), (3.5), (3.6), (3.9), (3.10) или (3.12) можно получить различные нелинейные уравнения, описывающие течения в тех областях, где обычная линейная теория неприменима.

Рассмотрим, например, пространственное нестационарное сверхзвуковое течение для релаксационных процессов первых трех типов. Условия (1.10) выполняются, если выбрать $A_{11} = A_{22} = A_{33} = A_{44} = 1$, $A_{21} = -2M_\infty$, $A_{24} = -B_\infty$ ($u^\circ = M_\infty$, $v^\circ = w^\circ = 0$, $B_\infty^2 = M_\infty^2 - 1$). Тогда $U_1 = 1$, $U_2 = -M_\infty$, $U_3 = U_4 = 0$. Это соответствует выбору переменных $\xi_1 = t$, $\xi_2 = \xi = -2M_\infty t + x - B_\infty z$, $\xi_3 = y$, $\xi_4 = z$. Уравнения

$$\frac{\partial v}{\partial \xi} = \frac{\partial u}{\partial y}, \quad \frac{\partial u}{\partial t} - \frac{B_\infty}{M_\infty} \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\gamma}{2} M_\infty^2 u \frac{\partial u}{\partial \xi} = \frac{\mu}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} - \frac{\chi}{2} u + \frac{\delta}{2M_\infty}$$

описывают течение в области непригодности обычной линейной теории, соответствующей второму случаю. Порядки величин в этих уравнениях определяются по формулам (3.7).

Рассмотрим пространственное нестационарное трансзвуковое течение. Условия (1.10) выполняются, если выбрать $A_{11} = A_{22} = A_{33} = A_{44} = M_\infty = 1$, положив остальные A_{ij} нулю, тогда $U_1 = U_2 = 1$, $U_3 = U_4 = 0$, $B_1 = -1$, $B_2 = B_3 = B_4 = 0$. Для релаксационных процессов, близких к замороженному или равновесному состояниям, получим из (3.12) и (4.6)

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial v}{\partial x}, \quad \frac{\partial u}{\partial z} = \frac{\partial w}{\partial y}, \quad -2 \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} - \gamma u \frac{\partial u}{\partial x} + \mu \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \chi u + \delta = 0$$

Для совершенного газа эти уравнения изучал О. С. Рыжов [17].

Отметим, что в данном случае не обязательно полагать в нулевом приближении $M_\infty^2 = 1$. Можно, например, считать $U^2 - \omega^2 = O(\epsilon^\alpha)$, тогда, вводя потенциал скорости φ , из (3.12) для одного релаксационного процесса четвертого типа (течение с близкими скоростями звука) с использованием (4.7) получим

$$\Lambda \frac{\partial}{\partial x} \left[\left(M_\infty^2 - 1 - \gamma \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} - 2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t \partial x} \right] + \left(M_e^2 - 1 - \gamma_e \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} - 2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t \partial x} = 0$$

Автор признателен А. Н. Крайко за ценные замечания при обсуждении работы.

Поступила 5 XI 1974

ЛИТЕРАТУРА

1. *Lighthill M. J.* Viscosity effects in sound waves of finite amplitude. In: *Surveys in mechanics*. Cambridge Univ. Press, 1956.
2. *Whitham G. B.* The flow pattern supersonic projectile. *Communs. Pure and Appl. Math.*, 1952, vol. 5, No. 3.
3. *Fox P. A.* Perturbation theory of wave propagation based on the method of characteristics. *J. Math. and Phys.*, 1955, vol. 34, No. 3.
4. *Крайко А. Н., Ткаленко Р. А.* К построению линейной теории неравновесных и равновесных течений. *Изв. АН СССР, МЖГ*, 1968, № 6.
5. *Jones J. G.* On the near-equilibrium and near-frozen regions in an expansion wave in a relaxing gas. *J. Fluid Mech.* 1964, vol. 19, pt. 1.
6. *Blythe P. A.* Non-linear wave propagation in a relaxing gas. *J. Fluid Mech.*, 1969, vol. 37, pt. 1.
7. *Рыжов О. С.* О нелинейной акустике химически активных сред. *ПММ*, 1971, т. 35, вып. 6.
8. *Наполитано Л., Рыжов О. С.* Об аналогии между неравновесными и вязкими инертными течениями при околосвуковых скоростях. *Ж. вычисл. матем. и матем. физ.*, 1971, т. 11, № 5.
9. *Ткаленко Р. А.* Сверхзвуковое неравновесное течение газа около тонких тел вращения. *ПМТФ*, 1964, № 2.
10. *Napolitano L. G.* Generalized velocity potential equation for pluri-reacting mixture. *Arch. Mech. Stosowanej*, 1964, vol. 16, No. 2.
11. *Крайко А. Н.* Исследование слабо возмущенных сверхзвуковых течений при произвольном числе неравновесных процессов. *ПММ*, 1966, т. 30, вып. 4.
12. *Ткаленко Р. А.* К линейной теории сверхзвуковых течений смеси газа и частиц. *Изв. АН СССР, МЖГ*, 1971, № 1.
13. *Becker E. Böhm G.* Steady one-dimensional flow; structure of compression waves. In: *Gas dynamics*, vol. 1, Nonequilibrium flows. N. Y., 1969.
14. *Петровский И. Г.* Лекции об уравнениях с частными производными, М., Физматгиз, 1961.
15. *Ван-Дайк М.* Методы возмущений в механике жидкости. М., «Мир», 1967.
16. *Крайко А. Н., Стернин Л. Е.* К теории течений двухскоростной сплошной среды с твердыми или жидкими частицами. *ПММ*, 1965, т. 29, вып. 3.
17. *Рыжов О. С.* Исследование трансзвуковых течений в соплах Лавалья. М., ВЦ АН СССР, 1965.