

## О СУЩЕСТВОВАНИИ ПОЛЯ СКОРОСТЕЙ ИЗМЕНЕНИЯ НАПРЯЖЕНИЙ В УПРОЧНЯЮЩЕЙСЯ УПРУГОПЛАСТИЧЕСКОЙ СРЕДЕ

Я. А. Каменярж

(Москва)

Краевая задача для полей скоростей и скоростей изменения напряжений в квазистатическом движении объема  $V$  упругопластической среде [1] заключается в нахождении пары  $\sigma_{ij}^{\cdot}$ ,  $\varepsilon_{ij}^{\cdot}$ , связанной определяющими уравнениями соответствующей модели; при этом  $\sigma_{ij}^{\cdot}$  должны быть статически допустимы, т. е. удовлетворять уравнениям и граничным условиям

$$(0.1) \quad \sigma_{ij,j}^{\cdot} = -X_i^{\cdot}, \quad \sigma_{ij}^{\cdot} n_j |_{S_p} = p_i^{\cdot}$$

а  $\varepsilon_{ij}^{\cdot}$  кинематически допустимы, т. е.  $2\varepsilon_{ij}^{\cdot} = v_{i,j} + v_{j,i}$ , причем

$$(0.2) \quad v_i |_{S_u} = u_{i0}^{\cdot}$$

Здесь  $S_p$  и  $S_u$  — непересекающиеся части границы объема  $V$ ,  $X_i^{\cdot}$ ,  $p_i^{\cdot}$ ,  $u_{i0}^{\cdot}$  — заданные функции. Вопрос о существовании решения этой задачи сводится к вопросу о достижении нижней грани функционала

$$(0.3) \quad I(\sigma_{ij}^{\cdot*}, \varepsilon_{ij}^{\cdot\circ}) = \int_V \left[ \frac{1}{2} \varepsilon_{ij}^{\cdot\circ} (\sigma_{kl}^{\cdot*}) \sigma_{ij}^{\cdot*} + \frac{1}{2} \sigma_{ij}^{\cdot*} (\varepsilon_{kl}^{\cdot\circ}) \varepsilon_{ij}^{\cdot\circ} - \sigma_{ij}^{\cdot*} \varepsilon_{ij}^{\cdot\circ} \right] dV$$

на множестве кинематически допустимых  $\varepsilon_{ij}^{\cdot\circ}$  и статически допустимых  $\sigma_{ij}^{\cdot*}$ . Однако его нижняя грань может не достигаться, если ограничиться при минимизации лишь гладкими полями.

Предлагается пополнить множества допустимых полей  $\sigma_{ij}^{\cdot*}$ ,  $\varepsilon_{ij}^{\cdot\circ}$ , замыкая их по норме  $L_2$  (для  $v_i^{\cdot\circ}$  это соответствует замыканию по норме  $H^1$ ). Рассмотрены некоторые свойства функционала  $I(\sigma_{ij}^{\cdot*}, \varepsilon_{ij}^{\cdot\circ})$  на пополненном множестве допустимых полей. Показано, что эквивалентность двух задач сохраняется, причем минимизацию  $I(\sigma_{ij}^{\cdot*}, \varepsilon_{ij}^{\cdot\circ})$  можно проводить по  $\sigma_{ij}^{\cdot*}$ ,  $\varepsilon_{ij}^{\cdot\circ}$  или по  $\sigma_{ij}^{\cdot*}$ ,  $v_i^{\cdot\circ}$ . В каждом из трех случаев нижняя грань достигается, причем в единственной точке. Из того, что  $v_i^{\cdot\circ}$  принадлежит пространству Соболева  $W_2^{(1)}$ , вытекает отсутствие поверхностей разрыва скоростей.

Вариационные принципы в теории пластичности применялись для построения моделей [2] и для исследования существования и свойств решений [1,3].

1. Рассмотрим множество кинематически допустимых полей  $\varepsilon^{\circ}$  и статически допустимых полей  $\sigma^*$ . Выберем некоторое частное поле скоростей  $v_p$ , удовлетворяющее (0.2), и частное решение  $s_p$  системы (0.1) (в качестве последнего можно взять, например, решение задачи линейной теории упругости, получающейся при добавлении к (0.1) закона Гука).

Пусть  $V_c^{\circ}$  — пространство дифференцируемых полей скоростей  $v_c^{\circ}$ , удовлетворяющих однородному граничному условию (0.2),  $E_c^{\circ}$  — пространство соответствующих полей  $(e_c^{\circ})_{ij} = 1/2 [(v_c^{\circ})_{ij} + (v_c^{\circ})_{ji}]$ ;  $S_c^*$  — пространство дифференцируемых статически допустимых полей  $s$ , соответст-

вующих однородной системе (0.1). Очевидно, что  $\sigma^{**} \in S_c^* + s_p$  и  $\varepsilon^\circ \in E_c^\circ + e_p$  являются соответственно статически и кинематически допустимыми.

Функционал (0.3), ограниченный снизу на множестве  $(S_c^* + s_p) \times \times (E_c^\circ + e_p)$  [1], может не достигать на нем своей нижней грани. Чтобы обеспечить достижение нижней грани функционала (0.3), пополним это множество следующим образом. Пусть  $S^*$  и  $E^\circ$  — замыкания соответственно  $S_c^*$  и  $E_c^\circ$  в  $L_2(V)$ . Под  $L_2 = L_2(V)$  понимается пространство наборов функций  $y = \{y_{ij}(x)\}$ ,  $y_{ij} = y_{ji}$ , определенных в  $V$ , с суммируемым  $y_{ij}$ ; в  $L_2$  определено скалярное произведение

$$(y, z)_{L_2} = \int_V (y, z) dV, \quad (y, z) = y_{ij}(x) z_{ij}(x)$$

Предполагается, что область  $V$ , занятая средой, ограничена.

В качестве множества кинематически допустимых полей скоростей деформаций и статически допустимых полей скоростей изменения напряжений примем соответственно  $E^\circ + e_p = D^\circ, S^* + s_p = \Sigma^*$ . Множества  $D^\circ, \Sigma^*$  не зависят от выбора частных решений  $e_p, s_p$ , так как  $e_{p1} - e_{p2} \in E^\circ, s_{p1} - s_{p2} \in S^*$ .

Замыкание  $E_c^\circ$  по норме  $L_2$  эквивалентно замыканию  $V_c^\circ$  по норме  $H^1$

$$(1.1) \quad \|v\|_{H^1}^2 = \int_V \left[ \sum_{i,j} (v_{i,j})^2 + \sum_i (v_i)^2 \right] dV$$

Обозначим такое замыкание через  $V^\circ$ . Согласно (1.1), если некоторая последовательность  $(v_c^\circ)_n$  сходится в  $H^1$  к  $v^\circ$ , то соответствующая последовательность  $(e_c^\circ)_n$  сходится к  $e^\circ$  в  $L_2$ .

Обратно, любое  $e^\circ \in E^\circ$  является полем скоростей деформаций некоторого поля  $v^\circ \in V^\circ$ . Действительно, пусть  $(e_c^\circ)_n \rightarrow e^\circ$  в  $L_2$ . Тогда из применения известных неравенств [4, 5]

$$(1.2) \quad \int_V \sum_i v_i^2 dV \leq C_1 \int_V \sum_{i,j} (v_{i,j})^2 dV$$

$$\int_V \sum_{i,j} (v_{i,j})^2 dV \leq C_2 \int_V (v_{i,j} + v_{j,i})(v_{i,j} + v_{j,i}) dV$$

к полю  $(v_c^\circ)_n - (v_c^\circ)_m$ , обращаемому в нуль на  $S_u$ , следует, что последовательность  $(v_c^\circ)_n$  фундаментальна в полном пространстве  $H^1$  с нормой (1.1). Если  $(v_c^\circ)_n \rightarrow v^\circ$  в  $H^1$ , то в силу (1.1)  $e^\circ$  как предел  $(e_c^\circ)_n$  совпадает с полем скоростей деформаций, соответствующим  $v^\circ$ .

Неравенства (1.2) выполнены, если область  $V$  ограничена кусочно-непрерывно дифференцируемой поверхностью без точек возврата. В дальнейшем это условие предполагается выполненным. Кроме того, предполагается, что либо  $S_u$  является частью этой поверхности с положительной мерой, либо вся граница  $V$  есть  $S_p$ , и тогда допустимые поля скоростей должны удовлетворять дополнительным условиям [4, 6], исключающим перемещение среды как твердого тела

$$\int_V v dV = 0, \quad \int_V \text{rot } v dV = 0$$

Тогда неравенства (1.2) остаются в силе.

Покажем, что  $L_2$  разлагается в прямую сумму  $L_2 = 2\mu E^\circ + S^*$  ( $\mu$  — размерная постоянная). Если  $y_c \in L_2$  — набор дифференцируемых функций, то  $y_c = 2\mu e_c^\circ + s_c^*$ ,  $e_c^\circ \in E_c^\circ$ ,  $s_c^* \in S_c^*$ . Здесь  $2(e_c^\circ)_{ij} = u_{i,j} + u_{j,i}$ , а  $u_i$  находятся [5, 6] из системы уравнений линейной теории упругости

$$\begin{aligned} \mu(u_{i,j} + u_{j,i})_{,j} &= (y_c)_{ij,j} \\ u_i|_{S_u} &= 0, \quad \mu(u_{i,j} + u_{j,i})n_j|_{S_P} = (y_c)_{ij}n_j \end{aligned}$$

При достаточно гладком  $y_c$  гладкие также и  $u_i$  [6], а значит, и  $s_c^* = y_c - 2\mu e_c^\circ$ . Очевидно,  $s_c^* = y_c - 2\mu e_c^\circ$  удовлетворяет однородной системе (0.1) и, следовательно,  $s_c^* \in S_c^*$ .

Далее, поскольку дифференцируемые  $y_c$  всюду плотны в  $L_2$  и  $E_i^\circ$  ортогонально  $S_c^*$ , а подпространства  $E^\circ \supset E_c^\circ$ ,  $S^* \supset S_c^*$  замкнуты в полном пространстве  $L_2$ , то и для любого  $y \in L_2$ :  $y = 2\mu e^\circ + s^*$ ,  $e^\circ \in E^\circ$ ,  $s^* \in S^*$ .

Подпространства  $E^\circ$  и  $S^*$  ортогональны, так как ортогональны содержащиеся в них всюду плотные множества  $E_c^\circ$ ,  $S_c^*$ . Таким образом

$$L_2 = 2\mu E^\circ + S^*, \quad E^\circ \perp S^*$$

Поле  $\varepsilon^\circ$  ( $\sigma^*$ ) кинематически (статически) допустимо тогда и только тогда, когда  $\varepsilon^\circ - e_p$  ( $\sigma^* - s_p$ ) ортогонально подпространству  $S^*$  ( $E^\circ$ ).

Решением задачи об отыскании поля скоростей и скоростей изменения напряжений будем считать пару  $\sigma^* \in \Sigma^*$ ,  $\varepsilon^\circ \in D^\circ$ , связанную в случае упрочняющейся упругопластической среды соотношением [7]

$$(1.3) \quad \begin{aligned} \varepsilon^\circ(\sigma^*) &= A\sigma^* + c_1(f)c_2[(f', \sigma^*)]h(f', \sigma^*)f' \\ c_1(x) &= \begin{cases} 1, & x = 0 \\ 0, & x \neq 0 \end{cases}, \quad c_2(x) = \begin{cases} 1, & x > 0 \\ 0, & x \leq 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Здесь  $f'$  означает тензор  $\partial f / \partial \sigma_{ij}$ , скалярное произведение — свертку соответствующих тензоров,  $A$  — оператор, соответствующий положительно определенной квадратичной форме упругой энергии  $1/2(\sigma, A\sigma)$ ;  $f(\sigma, \chi) = 0$  — уравнение поверхности нагружения;  $\chi$  — параметр упрочнения;  $h$  — известная функция  $\sigma$ ,  $\chi$ ,  $\varepsilon^p$ .

Найдем в явном виде обращение (1.3). Если  $c_1(f) = 0$ , то  $\sigma^*(\varepsilon^\circ) = A^{-1}\varepsilon^\circ$ . Если  $c_1(f) = 1$ , то должен реализоваться один из двух случаев

$$(1.4) \quad \sigma^*(\varepsilon^\circ) = \sigma_1^*(\varepsilon^\circ) = A^{-1}\varepsilon^\circ, \quad (f', \sigma_1^*) \leq 0$$

либо

$$(1.5) \quad \sigma^*(\varepsilon^\circ) = \sigma_2^*(\varepsilon^\circ) = (A + hF)^{-1}\varepsilon^\circ, \quad (f', \sigma_2^*) \geq 0 \quad \left( F_{ijkl} = \frac{\partial f}{\partial \sigma^{ij}} \frac{\partial f}{\partial \sigma^{kl}} \right)$$

Можно убедиться путем перемножения, что

$$(1.6) \quad (A + hF)^{-1} = A^{-1} - h_1 A^{-1} F A^{-1}, \quad h_1 = h [1 + h(f', A^{-1}f')]^{-1}$$

Заметим, что знаки  $(f', \sigma_1^*)$  и  $(f', \sigma_2^*)$  совпадают. Поэтому (1.4), (1.5) можно объединить в выражении, аналогичном (1.3)

$$(1.7) \quad \sigma^*(\varepsilon^\circ) = A^{-1}\varepsilon^\circ - c_1(f)c_2[(g, \varepsilon^\circ)]h_1(g, \varepsilon^\circ)g, \quad g = A^{-1}f'$$

2. Рассмотрим некоторые свойства функционала (0.3). Будем предполагать, что заданные в области  $V$   $\sigma_{ij}(x)$ ,  $\varepsilon_{ij}(x)$ ,  $\chi(x)$  таковы, что  $h(x)$ ,  $f'(x)$  — ограниченные измеримые в  $V$  функции. Тогда, как видно из (1.3), (1.7), из  $\sigma^{*\circ} \in L_2$  и  $\varepsilon^{\circ\circ} \in L_2$  следует  $\varepsilon'(\sigma^{*\circ}) \in L_2$  и  $\sigma'(\varepsilon^{\circ\circ}) \in L_2$  соответственно. Таким образом, функционал (0.3) определен на  $\Sigma^* \times D^{\circ}$  и с учетом (1.3), (1.7) может быть представлен в виде

$$(2.1) \quad I(\sigma^{*\circ}, \varepsilon^{\circ\circ}) = I_1(\sigma^{*\circ}) + I_2(\varepsilon^{\circ\circ}) - (\sigma^{*\circ}, \varepsilon^{\circ\circ})_{L_2}$$

$$(2.2) \quad I_1(\sigma^{*\circ}) = \frac{1}{2} \int_V (\sigma^{*\circ}, A\sigma^{*\circ}) dV + \frac{1}{2} \int_{V_p} hc_2 [(f', \sigma^{*\circ})] (f', \sigma^{*\circ})^2 dV$$

$$(2.3) \quad I_2(\varepsilon^{\circ\circ}) = \frac{1}{2} \int_V (\varepsilon^{\circ\circ}, A^{-1}\varepsilon^{\circ\circ}) dV - \frac{1}{2} \int_{V_p} h_1c_2 [(g, \varepsilon^{\circ\circ})] (g, \varepsilon^{\circ\circ})^2 dV$$

Здесь  $V_p \subseteq V$  — множество точек, в которых  $c_1(f) = 1$ , т. е. напряжения достигают предела текучести.

Покажем, что функционал (2.1) непрерывен. Рассмотрим, например,  $I_1(\sigma^{*\circ})$ , первое слагаемое в (2.2) может быть легко оценено

$$(2.4) \quad \left| \int_V (\sigma_1^{*\circ}, A\sigma_1^{*\circ}) dV - \int_V (\sigma_2^{*\circ}, A\sigma_2^{*\circ}) dV \right| \leq |A| \int_V |\sigma_1^{*\circ} + \sigma_2^{*\circ}| \times \\ \times \|\sigma_1^{*\circ} - \sigma_2^{*\circ}\| dV \leq |A| \|\sigma_1^{*\circ} + \sigma_2^{*\circ}\| \|\sigma_1^{*\circ} - \sigma_2^{*\circ}\|$$

Для оценки второго слагаемого в (2.2)

$$a = \left| \int_{V_p} hc_2 [(f', \sigma_1^{*\circ})] (f', \sigma_1^{*\circ})^2 dV - \int_{V_p} hc_2 [(f', \sigma_2^{*\circ})] (f', \sigma_2^{*\circ})^2 dV \right|$$

выделим в  $V_p$  три части

$$V_{12} = \{x \in V_p : (f', \sigma_1^{*\circ}) > 0, (f', \sigma_2^{*\circ}) > 0\} \\ V_1 = \{x \in V_p : (f', \sigma_1^{*\circ}) > 0, (f', \sigma_2^{*\circ}) \leq 0\} \\ V_2 = \{x \in V_p : (f', \sigma_1^{*\circ}) \leq 0, (f', \sigma_2^{*\circ}) > 0\}$$

Тогда

$$a \leq \left| \int_{V_{12}} h(f', \sigma_1^{*\circ} - \sigma_2^{*\circ}) (f', \sigma_1^{*\circ} + \sigma_2^{*\circ}) dV \right| + \\ + \int_{V_1} h(f', \sigma_1^{*\circ})^2 dV + \int_{V_2} h(f', \sigma_2^{*\circ})^2 dV \leq \\ \leq \left| \int_{V_{12}} h(f', \sigma_1^{*\circ} - \sigma_2^{*\circ}) (f', \sigma_1^{*\circ} + \sigma_2^{*\circ}) dV \right| + \\ + \int_{V_1} h(f', \sigma_1^{*\circ} - \sigma_2^{*\circ})^2 dV + \int_{V_2} h(f', \sigma_2^{*\circ} - \sigma_1^{*\circ})^2 dV$$

далее аналогично (2.4).

Таким образом, функционал  $I_1(\sigma^{*\circ})$  непрерывен, аналогично доказывается непрерывность  $I_2(\varepsilon^{\circ\circ})$ . Последнее слагаемое в (2.1) непрерывно в силу непрерывности скалярного произведения и, следовательно, функционал  $I(\sigma^{*\circ}, \varepsilon^{\circ\circ})$  непрерывен.

Значения функционала  $I(\sigma^{*\circ}, \varepsilon^{\circ\circ})$  удовлетворяют неравенству

$$(2.5) \quad I(\sigma^{*\circ}, \varepsilon^{\circ\circ}) \geq 0$$

при  $\sigma^{**} \in S_c^* + s_p$ ,  $\varepsilon^\circ \in E_c^\circ + e_p$  [1]. Поскольку множества  $S_c^* + s_p$ ,  $E_c^\circ + e_p$  всюду плотны в  $\Sigma^*$ ,  $D^\circ$  соответственно, а функционал  $I(\sigma^{**}, \varepsilon^\circ)$  непрерывен, неравенство (2.5) имеет место и для любых  $\sigma^{**} \in \Sigma^*$ ,  $\varepsilon^\circ \in D^\circ$ .

Можно показать, что функционал (2.1) строго выпуклый, т. е.

$$(2.6) \quad I(\alpha\sigma_1^{**} + \beta\sigma_2^{**}, \alpha\varepsilon_1^\circ + \beta\varepsilon_2^\circ) < \alpha I(\sigma_1^{**}, \varepsilon_1^\circ) + \beta I(\sigma_2^{**}, \varepsilon_2^\circ) \\ 0 < \alpha < 1, \quad \alpha + \beta = 1, \quad \sigma_1^{**}, \sigma_2^{**} \in \Sigma^*, \quad \varepsilon_1^\circ, \varepsilon_2^\circ \in D^\circ$$

Функционал  $I_1(\sigma^{**})$  строго выпуклый, так как первое подынтегральное выражение в (2.2) является положительно определенной квадратичной формой, а второе  $\varphi(\sigma^{**}) = hc_2 [(f', \sigma^{**})] (f', \sigma^{**})^2 = h^{1/2} [ |(f', \sigma^{**})| + (f', \sigma^{**}) ] (f', \sigma^{**})$  — выпуклая функция.

Представим далее функционал (2.3) в виде

$$2I_2(\varepsilon^\circ) = \int_{V \setminus V_p} (\varepsilon^\circ, A^{-1}\varepsilon^\circ) dV + \int_{V_p} (\varepsilon^\circ, B\varepsilon^\circ) dV + \\ + \int_{V_p} h_1 c_2 [(-g, \varepsilon^\circ)] (g, \varepsilon^\circ)^2 dV$$

где учтено, что

$$1 - c_2 [(g, \varepsilon^\circ)] = c_2 [(-g, \varepsilon^\circ)]$$

и через  $B$  обозначена форма

$$(\varepsilon^\circ, B\varepsilon^\circ) = (\varepsilon^\circ, A^{-1}\varepsilon^\circ) - h_1 (g, \varepsilon^\circ)^2 = [1 + h(f', A^{-1}f')]^{-1} \times \\ \times [(\varepsilon^\circ, A^{-1}\varepsilon^\circ) + h(\varepsilon^\circ, A^{-1}\varepsilon^\circ)(f', A^{-1}f') - h(\varepsilon^\circ, A^{-1}f')^2]$$

Форма  $B$  положительно определена, поэтому, как и выше, находим, что  $I_2(\varepsilon^\circ)$  — строго выпуклый функционал.

Наконец, для последнего слагаемого в (2.1) имеем

$$-(\alpha\sigma_1^{**} + \beta\sigma_2^{**}, \alpha\varepsilon_1^\circ + \beta\varepsilon_2^\circ)_{L_2} + \alpha(\sigma_1^{**}, \varepsilon_1^\circ)_{L_2} + \beta(\sigma_2^{**}, \varepsilon_2^\circ)_{L_2} = \\ = \alpha\beta(\sigma_1^{**} - \sigma_2^{**}, \varepsilon_1^\circ - \varepsilon_2^\circ)_{L_2} = 0$$

так как  $\sigma_1^{**} - \sigma_2^{**}$  и  $\varepsilon_1^\circ - \varepsilon_2^\circ$  принадлежат ортогональным подпространствам.

Таким образом, функционал (2.1) строго выпуклый.

Каждый элемент  $\sigma^{**} \in \Sigma^*$  и  $\varepsilon^\circ \in D^\circ$  можно представить в виде  $\sigma^{**} = s^* + s_p$ ,  $\varepsilon^\circ = e^\circ + e_p$ ,  $s^* \in S^*$ ,  $e^\circ \in E^\circ$ . Поэтому функционал (2.1) можно рассматривать как функционал

$$\tilde{I}(s^*, e^\circ) = I(\sigma^{**}, \varepsilon^\circ)$$

определенный на линейном пространстве  $S^* \times E^\circ$ .

Функционал  $\tilde{I}(s^*, e^\circ)$  имеет линейный дифференциал Гато

$$(2.7) \quad D\tilde{I}(s^*, e^\circ; H, \eta) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [\tilde{I}(s^* + tH, e^\circ + t\eta) - \tilde{I}(s^*, e^\circ)] = \\ = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{2t} \int_{V_p} h \{ c_2 [(f', s^* + s + tH)] (f', s^* + s + tH)^2 - \\ - c_2 [(f', s^* + s)] (f', s^* + s)^2 \} dV - \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{2t} \int_{V_p} h_1 \{ c_2 [(g, e^\circ + e_p + \\ + t\eta)] (g, e^\circ + e_p + t\eta)^2 - c_2 [(g, e^\circ + e_p)] (g, e^\circ + e_p)^2 \} dV + \\ + \int_V [(s^* + s_p, AH) + (e^\circ + e_p, A^{-1}\eta) - (s^* + s_p, \eta) - (e^\circ + e_p, H)] dV \\ (H \in S^*, \eta \in E^\circ)$$

Первое слагаемое в (2.7) представим в виде

$$i_1 = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{2t} \left[ \int_{V^\pm(t)} h(f', \sigma^{**} + tH)^2 - \int_{V^\mp(t)} h(f', \sigma^{**})^2 dV + \right. \\ \left. + \int_{V^+(t)} h\{(f', \sigma^{**} + tH)^2 - (f', \sigma^{**})^2\} dV \right. \\ \left. V^\pm(t) = \{x \in V_p : (f', \sigma^{**} + tH) > 0, (f', \sigma^{**}) \leq 0\} \right. \\ \left. V^\mp(t) = \{x \in V_p : (f', \sigma^{**} + tH) \leq 0, (f', \sigma^{**}) > 0\} \right. \\ \left. V^+(t) = \{x \in V_p : (f', \sigma^{**} + tH) > 0, (f', \sigma^{**}) > 0\} \right.$$

В точках  $V^\pm$  и  $V^\mp$  соответственно справедливы неравенства

$$0 < (f', \sigma^{**} + tH) \leq t(f', H), \quad 0 < (f', \sigma^{**}) \leq -t(f', H)$$

причем функция  $(f', H)^2$  суммируема в области  $V$ , поэтому

$$i_1 = \lim_{t \rightarrow 0} \int_{V^+(t)} h(f', \sigma^{**}) (f', H) dV$$

Покажем, что для произвольного  $\varepsilon > 0$  при достаточно малых  $|t|$

$$(2.8) \quad \text{mes}[U^+ \setminus V^+(t)] < \varepsilon \\ U^+ = \{x \in V_p : (f', \sigma^{**}) > 0\}, \quad V^+(t) \subseteq U^+$$

Действительно, в силу ограниченности  $V$  найдется  $\alpha > 0$  такое, что

$$(2.9) \quad \text{mes} U_\alpha^+ < \varepsilon/2, \quad U_\alpha^+ = \{x \in V_p : \alpha > (f', \sigma^{**}) > 0\}$$

Рассмотрим множество

$$Q(t) = (U^+ \setminus U_\alpha^+) \setminus V^+(t) = \\ = \{x \in V_p : (f', \sigma^{**}) \geq \alpha, (f', \sigma^{**} + tH) \leq 0\}$$

На этом множестве справедливо неравенство

$$\alpha \leq (f', \sigma^{**}) \leq -t(f', H) = |t| |(f', H)|$$

и, следовательно,

$$(2.10) \quad Q(t) \subseteq \left\{x \in U^+ : |(f', H)| \geq \frac{\alpha}{|t|}\right\} \subseteq \left\{x \in U^+ : |(f', H)| \geq \right. \\ \left. \geq \frac{\alpha}{\delta}\right\} \equiv M_{\alpha/\delta} \quad (|t| < \delta)$$

Функция  $|(f', H)|$  суммируема в области  $V$ , поэтому существует  $\delta > 0$  такое, что  $\text{mes} M_{\alpha/\delta} < \varepsilon/2$ . Тогда из (2.9) и (2.10) находим, что при  $|t| < \delta$  имеет место неравенство (2.8) и, следовательно,

$$(2.11) \quad i_1 = \int_{U^+} h(f', \sigma^{**}) (f', H) dV = \int_{V_p} h c_2 [(f', \sigma^{**})] (f', \sigma^{**}) (f', H) dV$$

Аналогично можно преобразовать второе слагаемое (2.7) к виду

$$(2.12) \quad - \int_{V_p} h_1 c_2 [(g, \varepsilon^\circ)] (g, \varepsilon^\circ) (g, \eta) dV$$

Подставив (2.11), (2.12) в (2.7), получим окончательно

$$(2.13) \quad D\tilde{I}(s^*, e^\circ; H, \eta) = \int_V [(\varepsilon^\circ(\sigma^{**}) - \varepsilon^\circ, H) + (\sigma^\circ(\varepsilon^\circ) - \sigma^{**}, \eta)] dV$$

В предположении дифференцируемости  $\sigma^{**}$ ,  $\varepsilon^{\circ}$  это вычисление проведено в [1].

Покажем, наконец, что функционал  $\tilde{I}(s^*, e^{\circ})$  возрастающий, т. е.  $\tilde{I}(s^*, e) \rightarrow \infty$  при  $\|s^*\| + \|e^{\circ}\| \rightarrow \infty$ .

Действительно, отбрасывая в  $I_1$  второе слагаемое и распространяя интегрирование во втором слагаемом  $I_2$  на всю область  $V$ , получим

$$\begin{aligned} \tilde{I}(s^*, e^{\circ}) \geq & 1/2 (s^*, As^*)_{L_2} + 1/2 (e^{\circ}, Be^{\circ})_{L_2} + \\ & + 1/2 (s_p, As_p)_{L_2} + 1/2 (e_p, Be_p)_{L_2} - (e^{\circ}, s_p)_{L_2} - (s^*, e_p)_{L_2} - \\ & - (s_p, e_p)_{L_2} + (s^*, As_p)_{L_2} + (e^{\circ}, Be_p)_{L_2} \end{aligned}$$

Формы  $(s^*, As^*)$  и  $(e^{\circ}, Be^{\circ})$  в первых двух членах — положительно определенные, а остальные члены линейны по  $s^*$ ,  $e^{\circ}$  ( $s_p$ ,  $e_p$  фиксированы), поэтому  $\tilde{I}(s^*, e^{\circ})$  является возрастающим.

Итак, функционал  $\tilde{I}(s^*, e^{\circ})$ , определенный на гильбертовом пространстве  $S^* \times E^{\circ} \subset L_2 \times L_2$ , является на нем непрерывным, строго выпуклым, возрастающим и имеет линейный дифференциал Гато

$$(2.14) \quad \begin{aligned} D\tilde{I}(s^*, e^{\circ}; H, \eta) = & (\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**}) - \varepsilon^{\circ}, H)_{L_2} + (\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**}) - \sigma^{**}, \eta)_{L_2} \\ & (\sigma^{**} = s^* + s_p, \varepsilon^{\circ} = e^{\circ} + e_p) \end{aligned}$$

3. Из перечисленных свойств функционала  $\tilde{I}(s^*, e^{\circ})$  вытекает [8], что а) при всяком фиксированном  $e^{\circ}$  из  $E^{\circ}$  существует элемент пространства  $S^*$  —  $s^{**}[e^{\circ}]$ , на котором достигается нижняя грань

$$(3.1) \quad \tilde{I}(s^{**}[e^{\circ}], e^{\circ}) = \inf_{s^* \in S^*} \tilde{I}(s^*, e^{\circ}) = \inf_{\sigma^{**} \in \Sigma^*} I(\sigma^{**}, \varepsilon^{\circ}) = m_1(\varepsilon^{\circ})$$

б) при всяком фиксированном  $s^*$  из  $S^*$  существует элемент пространства  $E^{\circ}$  —  $e^{\circ}[s^*]$ , на котором достигается нижняя грань

$$(3.2) \quad \tilde{I}(s^*, e^{\circ}[s^*]) = \inf_{e^{\circ} \in E^{\circ}} \tilde{I}(s^*, e^{\circ}) = \inf_{\varepsilon^{\circ} \in D^{\circ}} I(\sigma^{**}, \varepsilon^{\circ}) = m_2(\sigma^{**})$$

в) существует элемент пространства  $S^* \times E^{\circ}$  —  $(s_m^*, e_m^{\circ})$ , на котором достигается нижняя грань

$$(3.3) \quad \tilde{I}(s_m^*, e_m^{\circ}) = \inf_{s^* \in S^*, e^{\circ} \in E^{\circ}} \tilde{I}(s^*, e^{\circ}) = \inf_{\sigma^{**} \in \Sigma^*, \varepsilon^{\circ} \in D^{\circ}} I(\sigma^{**}, \varepsilon^{\circ}) = m$$

причем в каждом из трех случаев нижняя грань достигается в единственной точке.

Для дифференцируемого по Гато выпуклого функционала необходимым и достаточным условием достижения нижней грани является обращение в нуль его дифференциала. Поэтому из (2.14) находим, в случае а) ( $\eta = 0$ )

$$(\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**}) - \varepsilon^{\circ}, H)_{L_2} = 0$$

для любого  $H$  из  $S^*$ , и следовательно,  $\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**})$  — кинематически допустимое поле. Пара  $\sigma^{**}$ ,  $\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**})$  — решение, упругопластической задачи. Обратно, если полю  $\sigma^{**}$  из  $\Sigma^*$  соответствует кинематически допустимое поле  $\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**})$ , т. е.  $\sigma^{**}$ ,  $\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**})$  — решение, то

$$\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**}) \in D^{\circ}, \quad \varepsilon^{\circ}(\sigma^{**}) - \varepsilon^{\circ} \in E^{\circ}, \quad (\varepsilon^{\circ}(\sigma^{**}) - \varepsilon^{\circ}, H)_{L_2} = 0$$

и на  $\sigma^{**}$  достигается  $m_1(\varepsilon^{\circ})$ .

Аналогичные утверждения имеют место и в случае б). Наконец, в случае в) очевидно, что  $\sigma_m^{**}, \varepsilon_m^{\circ}$  — решение упругопластической задачи и наоборот, решение доставляет минимум функционалу  $I(\sigma^m, \varepsilon^{\circ})$ . Отсюда вытекает, что оно единственное.

Следовательно,  $m_1(\varepsilon^{\circ})$  достигается при любом  $\varepsilon^{\circ}$  на одном и том же элементе  $\sigma^{**}$  из  $\Sigma^*$ , а  $m_2(\sigma^*)$  — при любом  $\sigma^*$  на одном и том же  $\varepsilon^{\circ}$  из  $D^{\circ}$ . Более того

$$\varepsilon^{\circ} = \varepsilon^{\circ\circ} = \varepsilon^{\circ}(\sigma^{**}), \quad \sigma^* = \sigma^{**} = \sigma^{\circ}(\varepsilon^{\circ\circ})$$

Итак, если под решением задачи об определении полей скоростей и напряжений в упругопластической среде понимать нахождение пары  $\sigma^* \in \Sigma^*, \varepsilon^{\circ} \in D^{\circ}$ , связанной соотношениями (1.3), (1.7), то доказано следующее утверждение.

Если область  $V$ , ограниченная кусочно-непрерывно дифференцируемой поверхностью без точек возврата, заполнена упрочняющейся упругопластической средой, то при заданном распределении  $\sigma_{ij}(x), \varepsilon_{ij}^p(x), \chi(x)$ , таком, что  $h$  и  $f_{ij}'$  — ограниченные, измеримые в  $V$  функции, существует единственное решение  $\sigma_m^{**}, \varepsilon_m^{\circ}$ . При этом  $\sigma_m^{**}$  и соответственно  $\varepsilon_m^{\circ}$  и пара  $\sigma_m^{**}, \varepsilon_m^{\circ}$  дает решение проблемы минимизации (3.1) функционала (0.3) при любом  $\varepsilon^{\circ}$ , (3.2) — при любом  $\sigma^*$  и (3.3). Обратно, решение любой из этих проблем позволяет определить  $\sigma_m^{**}$  или  $\varepsilon_m^{\circ}$ .

Как показано выше, любое поле  $\varepsilon^{\circ} \in D^{\circ}$  является полем скоростей деформаций некоторого поля скоростей  $v$  из пространства  $H^1(V)$ . Таким образом, поле  $v$  имеет производные в смысле Соболева, следовательно, в области  $V$  отсутствуют двумерные поверхности разрыва скоростей. Исключить наличие особенностей на многообразиях размерности меньше двух проведенные рассуждения не позволяют. Однако в случае одномерной задачи, согласно теореме вложения Соболева [4],  $H^1 \subset C$  и поле скоростей непрерывно.

Автор благодарит А. Г. Куликовского за внимание к работе и Л. И. Седова за полезное обсуждение.

Поступила 25 XII 1972

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Койтер В. Т. Общие теоремы теории упругопластических сред. М., Изд-во иностр. лит., 1961.
2. Бердичевский В. Л., Седов Л. И. Динамическая теория непрерывно распределенных дислокаций. Связь с теорией пластичности. ПММ, 1967, т. 31, вып. 6.
3. Мосолов П. П., Мясников В. П. Вариационные методы в теории жестковязко-пластических сред. Изд-во МГУ, 1971.
4. Соболев С. Л. Некоторые применения функционального анализа в математической физике. Изд-во ЛГУ, 1950.
5. Эйдус Д. М. О смешанной задаче теории упругости. Докл. АН СССР, 1951, т. 76, № 2.
6. Friedrichs К. O. On the boundary-value problems of the theory of elasticity and Korn's inequality. Ann. Math., 1947, vol. 48, No. 2.
7. Седов Л. И. Механика сплошной среды, т. 2. М., «Наука», 1970.
8. Вайнберг М. М. Вариационный метод и метод монотонных операторов в теории нелинейных уравнений. М., «Наука», 1972.