

Заметим, что при вычислении интегрального члена здесь удержаны лишь члены, содержащие первые гармоники. В общем случае при разложении подынтегральной функции в ряд Фурье члены, содержащие высшие гармоники, можно включить в уравнение, из которого определяется функция u_1 . Выполняя описанную выше процедуру, получаем уравнения для определения a и θ , которые легко интегрируются. Дальнейшие выкладки очевидны.

Поступила 29 I 1973

ЛИТЕРАТУРА

1. Филатов А. Н. Методы усреднения в дифференциальных и интегро-дифференциальных уравнениях. Ташкент, «ФАН», 1971.
2. Митропольский Ю. А., Филатов А. Н. Усреднение интегро-дифференциальных и интегральных уравнений, Укр. матем. ж., 1972, т. 24, № 1.
3. Ильюшин А. А., Мовлянкулов Х., Сунчалиев Р. М., Филатов А. Н. О некоторых методах исследования нелинейных задач теории вязкоупругости. Докл. АН СССР, 1972, т. 206, № 1.
4. Ильюшин А. А., Огibalов П. М. Квазилинейная теория вязкоупругости и метод малого параметра. Механика полимеров, 1966, № 2.
5. Ильюшин А. А., Победра Б. К. Основы математической теории термовязкоупругости. М., «Наука», 1970.
6. Ильюшин А. А. Механика сплошной среды. Изд-во МГУ, 1971.
7. Митропольский Ю. А. Метод усреднения в нелинейной механике. Киев, «Наукова думка», 1971.
8. Митропольский Ю. А., Мосеенков Б. И. Лекции по применению асимптотических методов к решению уравнений в частных производных. Киев, Изд-во АН УССР, 1963.

УДК 539.3

ЧИСТЫЙ СДВИГ УПРУГОГО ПОЛУПРОСТРАНСТВА НА СИСТЕМЕ ЩЕЛЕЙ

В. Н. Беркович

(Ростов-на-Дону)

Рассматривается динамическая смешанная задача для упругого полупространства, ослабленного системой плоских щелей и находящегося в условиях антиплоской деформации.

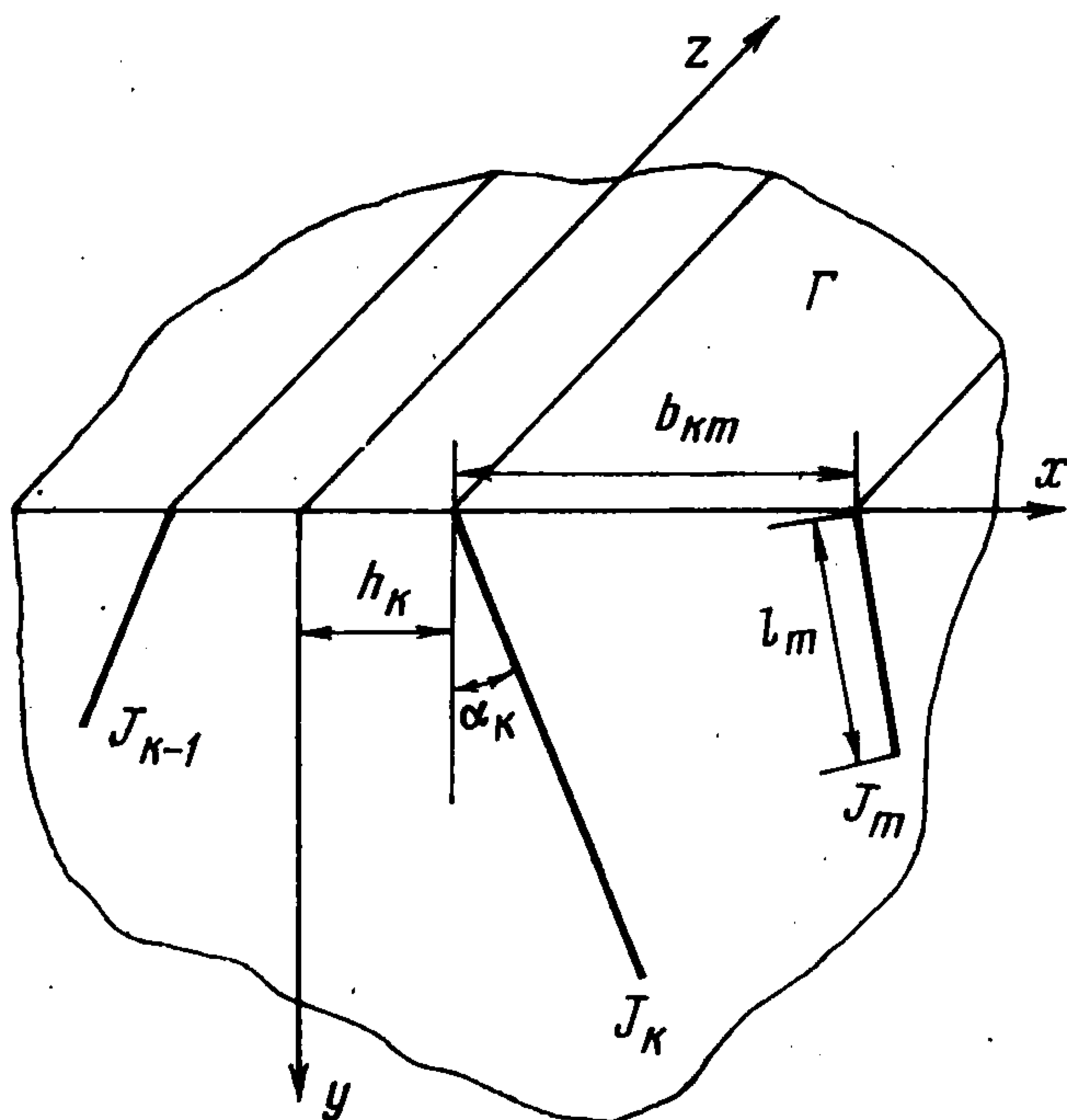
Ставится задача отыскания скачка напряжений на щелях в упругом полупространстве по заданным на них перемещениям сдвига. На основе метода, развитого в работах [1,2], система интегральных уравнений смешанной задачи приводится к эквивалентной системе линейных алгебраических уравнений с вполне непрерывным оператором. Изучаются вопросы разрешимости интегральных уравнений и бесконечной системы. Дается исследование решения в нулевом приближении.

Динамика упругого полупространства с разрезом изучалась в [3,4], где основное внимание сосредоточено на исследовании вопросов распространения трещин и проблем дифракции упругих волн на щелях.

1. Предполагается, что плоскости щелей J_n имеют ширину l_n ($n = 1, 2, \dots, N$), параллельны направлению пространственной координаты z и неограничены в обе стороны (фигура). На каждой плоскости щели задаются гармонически меняющиеся во времени t с круговой частотой ω касательные смещения

$$W_n^*(s, t) = \operatorname{Re} W_n^\pm(s) e^{-i\omega t}, \quad 0 \leq s \leq l_n$$

параллельные направлению оси z . Локальная координата s вдоль берега разреза отсчитывается от свободной границы Γ упругого полупространства. Знаки плюс и минус указывают соответственно на правый или левый берег разреза J_n .



В условиях установившихся колебаний требуется определить скачки напряжений на щелях

$$[\tau_n^*(s, t)] = \operatorname{Re} [\tau_n(s)] e^{-i\omega t}, \quad 0 \leq s \leq l_n$$

Сформулированная таким образом проблема сводится к следующей краевой задаче для уравнения Гельмгольца:

$$(1.1) \quad \Delta w^\circ + k^2 w^\circ = 0, \quad k^2 = D \omega^2 \mu^{-1}$$

$$\left. \frac{\partial w^\circ}{\partial y} \right|_{\Gamma} = 0, \quad w^\circ|_{J_n^\pm} = W_n^\pm(s), \quad 0 \leq s \leq l_n$$

Здесь w° — комплексная амплитуда смещений в упругом полупространстве, D — плотность материала, μ — модуль сдвига.

Для получения интегрального уравнения смешанной задачи воспользуемся методом функции Грина [5]. Налагая на функцию Грина $G(\xi, \eta | x, y)$ для уравнения (1.1) дополнительное условие $(\partial G / \partial \eta)|_{\eta=0} = 0$, приходим к системе интегральных уравнений относительно неизвестных скачков напряжений на щелях. В безразмерной форме эта система имеет следующий вид:

$$(1.2) \quad -\frac{1}{\pi} \sum_{n=1}^N \int_0^1 k_{mn}(r, \rho) q_n(\rho) d\rho = f_m(r)$$

$$2\mu q_n(r) = [\tau_n(r)] l_n l_m^{-1}, \quad 0 \leq r \leq 1$$

$$l_n w_n^\pm(r) = W_n^\pm(s), \quad l_n r = s$$

$$2f_m(r) = w_m^+(r) + w_m^-(r)$$

$$k_{mn}(r, \rho) = K_0(\kappa_n R_{mn}^+) + K_0(\kappa_n R_{mn}^-)$$

$$R_{mn}^\pm = [(r - r_{mn}^\pm)^2 + (\rho - \rho_{mn}^\pm)^2 \pm 2(r - r_{mn}^\pm)(\rho - \rho_{mn}^\pm) \cos \psi_{mn}^\pm]^{1/2}$$

$$r_{mn}^\pm = d_{mn} \cos \alpha_n / \sin \psi_{mn}^\pm, \quad d_{mn} l_n = b_{mn} = h_m - h_n$$

$$\rho_{mn}^\pm = d_{mn} \cos \alpha_m / \sin \psi_{mn}^\pm, \quad \psi_{mn}^\pm = \alpha_n \pm \alpha_m$$

$$\kappa_n = -i\lambda_n, \quad \lambda_n = kl_n, \quad m = 1, 2, \dots, N$$

Здесь $K_0(z)$ — функция Макдональда нулевого порядка.

Относительно введенных безразмерных параметров примем следующие предположения:

1) размеры щелей достаточно велики по сравнению с длиной волны сдвига, т. е. $\lambda_n \gg 1$;

2) взаимная удаленность щелей на свободной поверхности Γ по сравнению с их размерами также достаточно велика, т. е. $d_{mn} \gg 1$;

$$3) |r_{mn}^\pm| \gg 1, \quad |\rho_{mn}^\pm| \gg 1$$

Одним из достаточных условий выполнения 3) является требование

$$(1.3) \quad d \geq 2 \operatorname{tg} \alpha^* \cos \alpha_*$$

$$\alpha_* = \min_n |\alpha_n|, \quad \alpha^* = \max_n |\alpha_n|, \quad d = \min_{m, n} d_{mn}$$

В силу предположения 2) из условия (1.3) следует

$$(1.4) \quad \alpha_0 \leq \alpha^* < \pi/2, \quad 1 < 2\alpha_0 < \pi$$

В случае $d \gg 1$ величина α_0 оказывается близка к $\pi/2$, и неравенство (1.4) обеспечивает достаточно широкий диапазон изменения углов α_n , что в какой-то мере оправдывает некоторую искусственность введенного условия 3).

2. Предполагая, что правая часть интегрального уравнения (1.2) представима интегралом Конторовича — Лебедева, ограничимся рассмотрением случая [1]

$$(2.1) \quad f_m(r) = I_\eta(\kappa_m r) I_\eta^{-1}(\kappa_m)$$

Функции $k_{mn}(r, \rho)$ с учетом соотношений 3), теорем сложения для бесселевых функций и формул Крама [6] преобразуются соответственно к виду (первый из выписанных интегралов понимается в смысле главного значения)

$$(2.2) \quad k_{mm}(r, \rho) = \frac{1}{\pi i} \int_{-\infty}^{\infty} K_{-i\tau}(\kappa_m \rho) I_{-i\tau}(\kappa_m r) T_m(\tau) d\tau$$

$$k_{mn}(r, \rho) = \sum_{v=1}^{\infty} \varepsilon_v E_{vmn}(\kappa_n \rho) I_v(\kappa_n r)$$

$$E_{vmn}(u) = \frac{2}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} K_{-i\tau}(u) K_{-i\tau+v}(\beta_{mn}) \Phi_{mn}(\tau, iv) d\tau$$

$$T_m(\tau) = 2 \operatorname{ch} A_m \tau \operatorname{ch} B_m \tau / \operatorname{sh} \pi \tau$$

$$\Phi_{mn}(\zeta, z) = \begin{cases} \exp A_n z \operatorname{ch} A_m \zeta, & n \leq m - 1 \\ \exp B_m \zeta \operatorname{ch} B_n z, & n \geq m + 1 \end{cases}$$

$$A_n = \pi/2 - \alpha_n, \quad B_n = \pi/2 + \alpha_n$$

$$\beta_{mn} = \kappa_n \alpha_{mn}, \quad \varepsilon_v = 1 + \operatorname{sgn}(v - 1)$$

Здесь $I_p(z)$, $K_p(z)$ — модифицированные функции Бесселя.

Используя методы теории вычетов, функцию $k_{mm}(r, \rho)$ можно представить в форме следующего ряда:

$$(2.3) \quad k_{mm}(r, \rho) = \sum_{v=1}^{\infty} s_v \begin{pmatrix} K_v(\kappa_m r) I_v(\kappa_m \rho), & \rho < r \\ I_v(\kappa_m r) K_v(\kappa_m \rho), & \rho > r \end{pmatrix}$$

$$s_v = 1/2 \varepsilon_v \operatorname{res} T_m(\tau) |_{\tau = -\zeta_v}$$

где ζ_v — полюса функции $T_m(\tau)$ в верхней полуплоскости. Пусть z_l — ее нули в той же полуплоскости. Пользуясь методикой работ [1,2], сведем систему интегральных уравнений (1.2) с правой частью (2.1) к эквивалентной системе линейных алгебраических уравнений. Для этого неизвестные функции $q_n(r)$ будем отыскивать в виде (x_l — подлежащие определению постоянные)

$$(2.4) \quad r q_n(r) = x_0(n) \frac{I_\eta(\kappa_n r)}{I_\eta(\kappa_n)} + \sum_{l=1}^{\infty} x_l(n) \frac{I_{-iz_l}(\kappa_n r)}{I_{-iz_l}(\kappa_n)}$$

Внесем выражения (2.2) — (2.4) в левую часть (1.2) и произведем интегрирование. В результате интегрирования получаются ряды типа Дирихле по функциям $I_\nu(\kappa_m r)$ ($\nu = 1, 2, \dots$). Требуя, чтобы эти ряды давали правую часть уравнения (2.1), приходим к следующей системе матричных уравнений (штрих у знака суммы означает, что при суммировании удаляется член, для которого $n = m$):

$$(2.5) \quad A(m) X(m) + \sum_{n=1}^N D(m, n) X(n) = B(m)$$

$$A(m) = \{a_{rl}(m)\} = \frac{iW [I_{-iz_l}(\kappa_m), K_{-i\zeta_r}(\kappa_m)]}{(\zeta_r^2 - z_l^2) I_{-iz_l}(\kappa_m) K_{-i\zeta_r}(\kappa_m)}$$

$$D(m, n) = \{d_{rl}(m, n)\} = \frac{K_{i(z_l - \zeta_r)}(\beta_{mn}) \Phi_{mn}(\zeta_r, z_l)}{\sigma_{rm} z_l I_{-iz_l}(\kappa_n) K_{-i\zeta_r}(\kappa_m)}$$

$$B(m) = \{b_r(m)\} = x_0(m) \frac{iW [I_\eta(\kappa_m), K_{-i\zeta_r}(\kappa_m)]}{(\zeta_r^2 + \eta^2) I_\eta(\kappa_m) K_{-i\zeta_r}(\kappa_m)} -$$

$$- \sigma_{rm}^{-1} \sum_{n=1}^N x_0(n) \frac{K_{\eta+i\zeta_r}(\beta'_{mn}) \Phi_{mn}(\zeta_r, \eta)}{\eta I_\eta(\kappa_n) K_{-i\zeta_r}(\kappa_m)}$$

$$X(n) = \{x_l(n)\}, \quad W[x, y] = x'y - xy'$$

$$\sigma_{rm} = \pi^{-1} \varepsilon_r \kappa_m (1 + \operatorname{ch} 2\alpha_m \zeta_r / \operatorname{ch} \pi \zeta_r)$$

$$x_0(n) = T_n^{-1}(i\eta), \quad m = 1, 2, \dots, N$$

Равенства (2.5) оказываются необходимыми и достаточными условиями разрешимости уравнения (1.2) с правой частью (2.1) в классе решений, представленных в форме (2.4), в силу минимальности системы функций $\{I_\nu(\kappa_m r)\}$ ($\nu = 1, 2, \dots$) на отрезке $0 \leq r \leq 1$ [1]. Последнее обстоятельство доказывает эквивалентность бесконечной системы интегральному уравнению в том смысле, что они одновременно разрешимы (или неразрешимы) и число их решений заведомо совпадает.

3. Используя равномерные асимптотические оценки поведения модифицированных функций Бесселя, нетрудно установить, что при $\lambda_n \gg 1$, $d_{mn} \gg 1$ элементы матриц $A(m)$ оказываются достаточно близкими к элементам матрицы $A = \{(\zeta_r - z_l)^{-1}\}$, а элементы матриц $D(m, n)$ оказываются, малыми порядка

$$O[\exp(-|\zeta_r - z_l| \delta_{mn})], \quad \delta_{mn} = \ln d_{mn}$$

Бесконечная система с матрицей, главная часть которой совпадает с матрицей $A(m)$, рассмотрена в работе [1], где установлено, что уравнение типа (2.5) может быть приведено к эквивалентному уравнению второго рода

$$(3.1) \quad X(m) = A^{-1} [A - A(m)] X(m) + A^{-1} B(m) -$$

$$- \sum_{n=1}^N A^{-1} D(m, n) X(n), \quad m = 1, 2, \dots, N$$

Отметим, что в данном случае в процессе нахождения матрицы A^{-1} необходимо производить факторизацию функции $T_m(z) z^{-1}$ (имеющей двукратный полюс на вещественной оси) относительно действительной оси в комплексной плоскости z .

Нетрудно проверить, что матрицы в правой части системы (3.1) порождают вполне непрерывные операторы в пространстве последовательностей $s(\sigma)$, $0 < \sigma < 1/2$ с метрикой

$$\|X\|_{s(\sigma)} = \sup_l |x_l l^\sigma| < \infty, \quad \lim_l |x_l l^\sigma| = 0 \quad (l \rightarrow \infty)$$

Полная непрерывность операторов системы (3.1) позволяет сделать известные из этой теории заключения относительно разрешимости самой бесконечной системы и соответствующего ей интегрального уравнения (1.2).

В случае $d \gg 1$, $\lambda \gg 1$ ($\lambda = \min_n \lambda_n$) операторы правой части (3.1) становятся сжимающими, а бесконечная система однозначно разрешимой, единственное решение которой можно находить по методу последовательных приближений.

4. Исследуем решение задачи в нулевом приближении. В качестве решения системы (3.1) в нулевом приближении выберем матрицы

$$X^0(m) = A^{-1} B(m), \quad m = 1, 2, \dots, N$$

в силу пренебрежимой малости остальных членов системы в норме $s(\sigma)$, $0 < \sigma < 1/2$. Внося выражения для $x_l^0(m)$ в правую часть (2.4) и суммируя полученный ряд при помощи контурного интегрирования, приходим окончательно к следующему асимптотическому выражению для неизвестных функций ($T_+(z, m)$ — результат факторизации $T_m(z) z^{-1}$):

$$(4.1) \quad q_m(r) \sim (\ln r)^{-1/2} v_m(r, \eta) [1 + O(\sqrt{\ln r})], \quad r \rightarrow 1$$

$$v_m(r, \eta) = \frac{1}{2\eta \sqrt{\pi}} \left[\frac{V(\kappa_m) + \eta}{T_+(i\eta, m)} - \frac{V(\kappa_m) - \eta}{T_+(-i\eta, m)} + \Delta(\eta, m) \right] [1 - 2\theta(\alpha_m) \ln r]$$

$$\Delta(\eta, m) = i \sqrt{\pi} [\kappa_m I_\eta(\kappa_m)]^{-1} \sum_{n=1}^N \Phi_{mn}(0, -\eta) x_0(n) d_{mn}^{-\eta}$$

$$V(\kappa) = I'_\eta(\kappa) I_\eta^{-1}(\kappa), \quad \theta(\alpha) = 1/12 + [1/4 - (\alpha/\pi)^2]^{-1}$$

(4.2)

$$q_m(r) \sim Q(\eta, m) (kr/2)^{\eta-1} [1 + o(r)] \quad r \rightarrow 0$$

$$0 < \operatorname{Re} \eta < 1, \quad m = 1, 2, \dots, N$$

Выражения (4.1), (4.2) показывают, что при ограничениях $d \gg 1$, $\lambda \gg 1$ наклон щелей к свободной границе полупространства практически не влияет на распределение контактных напряжений вблизи концов, а влияние на m -ю щель всех остальных оказывается весьма незначительным и характеризуется величиной

$$\Delta(\eta, m) = O(\lambda^{-1/2} d^{-\eta})$$

Автор благодарит В. А. Бабешко за внимание к работе и полезное обсуждение результатов.

Поступила 7 VI 1973

ЛИТЕРАТУРА

1. Бабешко В. А., Беркович В. Н. К теории смешанных задач для пространственного клина. ПММ, 1972, т. 36, вып. 5.
2. Бабешко В. А. Уравнения свертки первого рода на системе отрезков, возникающие в теории упругости и математической физике. ПММ, 1971, т. 35, вып. 1.
3. Sih I. C. Some elastodynamic problems of cracks. Internat. J. Fracture Mech., 1968, vol. 4, No. 1.
4. Jahanbahi A. A diffraction problem and crack propagation. Trans. ASME, Ser. E. J. Appl. Mech., 1967, vol. 34, No. 3. (Рус. перев.: Дифракция и распространение трещины. Прикл. механ. Тр. америк. о-ва инж.-механ. Серия Е, 1967, т. 34, № 3.)
5. Нобл Б. Применение метода Винера — Хопфа для решения дифференциальных уравнений в частных производных. М., Изд-во иностр. лит., 1962.
6. Бейтмен Г., Эрдейи А. Высшие трансцендентные функции, т. 1. М., Физматгиз, 1966.