

ОБ ОДНОМ КЛАССЕ ТОЧНЫХ ЧАСТНЫХ РЕШЕНИЙ УРАВНЕНИЙ КОРОТКИХ ВОЛН

Б. Г. Клейнер, Г. П. Шиндяпин

(Саратов)

Исследуется класс точных частных решений уравнений коротких волн, обобщающий известные решения [1,2]; дается классификация решений; приводятся примеры новых решений.

Течения с небольшими, но резкими изменениями параметров потока, происходящими в узкой области вблизи фронта распространяющейся ударной волны, описываются системой уравнений коротких волн, полученной О. С. Рыжовым и С. А. Христиановичем [3]. Система коротких волн, представляя нелинейную систему уравнений смешанного типа, в определенном отношении подобна системе уравнений для стационарных околосвуковых движений газа, но в отличие от последней не может быть преобразована к системе линейных уравнений. Это обстоятельство существенно усложняет математическую постановку и решение задач коротких волн, вызывая необходимость построения точных частных решений с определенными свойствами, присущими данному классу физических задач. В каждом конкретном случае такие решения отыскиваются различными искусственными способами [2-5]. Наиболее общим из известных решений является класс точных решений Б. И. Заславского [1]. Пример решения, не принадлежащего классу [1], построен в [2].

1. Уравнения коротких волн в случае двумерных квазистационарных движений идеального газа имеют вид [3]

$$2(\mu - \delta) \frac{\partial \mu}{\partial \delta} + \frac{\partial v}{\partial Y} + 2k\mu = 0, \quad \frac{\partial v}{\partial \delta} - \frac{\partial \mu}{\partial Y} = 0 \quad (1.1)$$

Здесь $k = 1/2$ в случае плоскопараллельных течений, $k = 1$ для течений с осевой симметрией; безразмерные функции μ, v, δ, Y связаны с проекциями скорости на радиус-вектор u и перпендикуляр к нему v и компонентами полярной системы r, ϑ равенствами

$$\begin{aligned} u &= a_0 M_0 \mu = a_0 M, & v &= a_0 M_0 \sqrt{1/2(\kappa + 1)} M_0 v \\ r &= a_0 t [1 + 1/2(\kappa + 1) M_0 \delta], & \vartheta &= \sqrt{1/2(\kappa + 1)} M_0 Y \end{aligned} \quad (1.2)$$

Система уравнений (1.1), как легко видеть, допускает непрерывную группу конечных преобразований

$$\begin{aligned} \delta^\circ &= a^2 (\delta - c), & Y^\circ &= a (Y - b) \\ \mu^\circ (\delta^\circ, Y^\circ) &= a^2 (\mu (\delta, Y) - c), & v^\circ (\delta^\circ, Y^\circ) &= a^3 (v (\delta, Y) + 2kcY - d) \end{aligned} \quad (1.3)$$

где a, b, c, d — произвольные постоянные, не изменяющие вида уравнений.

Таким образом, если для системы (1.1) известно какое-либо решение $\mu^\circ = \mu^\circ(\delta^\circ, Y^\circ), v^\circ = v^\circ(\delta^\circ, Y^\circ)$, то все эквивалентные решения получаются из него по формулам

$$\begin{aligned} \mu (\delta, Y) &= a^{-2} \mu^\circ (a^2 (\delta - c), a (Y - b)) + c \\ v (\delta, Y) &= a^{-3} v^\circ (a^2 (\delta - c), a (Y - b)) - 2kcY + d \end{aligned} \quad (1.4)$$

Формулы (1.4) позволяют построить класс эквивалентных решений с более широкими свойствами (о групповых свойствах (1.1) см. также [6]). Особенно полезными при этом могут оказаться решения $\mu^\circ = \mu^\circ(\delta^\circ, Y^\circ), v^\circ = v^\circ(\delta^\circ, Y^\circ)$ полиномиального вида по δ или Y , когда построенные при помощи (1.4) решения удовлетворяют одному из условий

$$\mu (\delta, Y) = D \quad \text{при } \delta = c \quad (1.5)$$

$$v (\delta, Y) = B \quad \text{при } Y = b \quad (1.6)$$

Во многих задачах теории коротких волн [1-5] условия (1.5), (1.6) при соответствующих постоянных D, B, c, b выступают как необходимые граничные условия, которым должны удовлетворять решения (1.1)

2. Пусть класс решений системы (1.1) определяется двухпараметрическим представлением

$$\begin{aligned} \mu &= \sum_{n=0}^{\alpha} \varphi_n(\xi) \eta^n, & \nu &= \sum_{n=0}^{\beta} \psi_n(\xi) \eta^n \\ \delta &= \sum_{n=0}^{\gamma} \chi_n(\xi) \eta^n, & Y &= \sum_{n=0}^{\omega} v_n(\xi) \eta^n \end{aligned} \quad (2.1)$$

Здесь $\alpha, \beta, \gamma, \omega$ — натуральные числа, а функции $\varphi_n, \psi_n, \chi_n, v_n$ отличны от нуля. Система уравнений (1.1) в переменных ξ, η имеет вид

$$\begin{aligned} 2(\mu - \delta) \left(\frac{\partial \mu}{\partial \xi} \frac{\partial Y}{\partial \eta} - \frac{\partial \mu}{\partial \eta} \frac{\partial Y}{\partial \xi} \right) + \left(\frac{\partial \nu}{\partial \eta} \frac{\partial \delta}{\partial \xi} - \frac{\partial \nu}{\partial \xi} \frac{\partial \delta}{\partial \eta} \right) + \\ + 2k\mu \left(\frac{\partial \delta}{\partial \xi} \frac{\partial Y}{\partial \eta} - \frac{\partial \delta}{\partial \eta} \frac{\partial Y}{\partial \xi} \right) = 0 \end{aligned} \quad (2.2)$$

$$\frac{\partial \mu}{\partial \eta} \frac{\partial \delta}{\partial \xi} - \frac{\partial \mu}{\partial \xi} \frac{\partial \delta}{\partial \eta} = \frac{\partial \nu}{\partial \xi} \frac{\partial Y}{\partial \eta} - \frac{\partial \nu}{\partial \eta} \frac{\partial Y}{\partial \xi}$$

Взаимно однозначное соответствие между плоскостями δY и $\xi \eta$ имеет место при условии, что якобиан $D(\delta, Y) / D(\xi, \eta) \neq 0$ и ограничен.

Подставляя (2.1) в (2.2) и приравнявая нулю суммарные коэффициенты при одинаковых степенях η в каждом уравнении, получим систему обыкновенных дифференциальных уравнений первого порядка для определения неизвестных функций $\varphi_n, \psi_n, \chi_n, v_n$.

Общий вид дифференциальных уравнений системы, полученных таким образом (при m степени η) для первого и второго уравнений (2.2) есть (штрих сверху означает производную по ξ)

$$\sum_{l=0}^m [2(\varphi_{m-l} - \chi_{m-l}) g_l + \chi'_{m-l} h_l - (m-l+1) \chi_{m-l+1} f_l] = 0 \quad (2.3)$$

$$\sum_{l=0}^m [(l+1)(v_{l+1} \psi'_{m-l} + \chi_{l+1} \varphi'_{m-l}) - (m-l+1)(v'_l \psi_{m-l+1} + \chi'_l \varphi_{m-l+1})] = 0$$

Здесь

$$g_l = \sum_{i=0}^l [(l-i+1) v_{l-i+1} \varphi'_i - (i+1) v_{l-i}' \varphi_{i+1}]$$

$$h_l = (l+1) \psi_{l+1} + 2k \sum_{i=0}^l (l-i+1) v_{l-i+1} \varphi_i$$

$$f_l = \psi'_l + 2k \sum_{i=0}^l v_{l-i}' \varphi_i$$

При фиксированных значениях $\alpha, \beta, \gamma, \omega$ в (2.1) ряды (2.3) будут обрываться и число уравнений системы будет конечным.

3. Для определения старших показателей $\alpha, \beta, \gamma, \omega$, а следовательно, допускаемых системой (1.1) видов решений (2.1), рассмотрим вопрос о совместности числа неизвестных функций и числа уравнений M системы (2.3).

Представление (2.1) формально содержит $\alpha + \beta + \gamma + \omega + 4$ функции. Однако это представление и система (2.2) допускает группу преобразований

$$\eta = f(\xi^0) \eta^0 + g(\xi^0), \quad \xi = F(\xi^0) \quad (3.1)$$

с произвольными функциями $f(\xi^\circ)$, $g(\xi^\circ)$, $F(\xi^\circ)$, не изменяющими вида (2.1) и (2.2). Выбором функций $f(\xi^\circ)$, $g(\xi^\circ)$, $F(\xi^\circ)$ можно добиться того, что в окончательном виде для (2.1) будут определены некоторые функции. Отметим, что в общем случае представления (2.1) число таких функций j равно трем. При вырождении вида (2.1), например, отсутствие членов с нулевой степенью η , $j = 2$. Вместо (3.1) в этом случае (2.1) допускает преобразование

$$\eta = f(\xi^\circ)\eta^\circ, \quad \xi = F(\xi^\circ)$$

Не ограничивая общности, поясним сказанное на примере представления (2.1) для δ и Y . Пусть, например

$$\xi^\circ = \chi_\gamma(\xi) \quad (3.2)$$

а $f(\xi^\circ)$ и $g(\xi^\circ)$ выбраны так, чтобы при подстановке (3.1) в (2.1) получились значения

$$v_\omega^\circ(\xi^\circ) = 1, \quad v_{\omega-1}^\circ(\xi^\circ) = 0 \quad (3.3)$$

Если опустить индексы в выражениях (3.2), (3.3), то формальный результат преобразований (3.1) состоит в том, что в представлении (2.1) определены j функций и число неизвестных функций есть $\alpha + \beta + \gamma + \omega + 4 - j$.

Для определения числа уравнений M системы обыкновенных дифференциальных уравнений, полученной из (2.3), определим старшие показатели степеней η для различных членов в уравнениях (2.2) при подстановке в них (2.1). При этом получим три несовпадающие комбинации (J_1, J_2, J_3) для первого уравнения и две (J_4, J_5) для второго

$$\begin{aligned} J_1 &= 2\alpha + \omega - 1, & J_2 &= \alpha + \gamma + \omega - 1, & J_3 &= \beta + \gamma - 1 \\ J_4 &= \beta + \omega - 1, & J_5 &= \alpha + \gamma - 1 \end{aligned} \quad (3.4)$$

Число уравнений M определяется суммой максимальных показателей степеней η первого и второго уравнений (2.2)

$$M = \max\{J_1, J_2, J_3\} + \max\{J_4, J_5\} + 2 \quad (3.5)$$

что приводит к рассмотрению шести различных вариантов соотношений показателей (3.4).

Соответствие между числом неизвестных и числом уравнений системы M определяется условием

$$\alpha + \beta + \gamma + \omega + 4 - j = M + q \quad (3.6)$$

где q — коэффициент определенности системы (при $q = 0$ система определенная, $q < 0$ — переопределенная, $q > 0$ — недоопределенная).

Интересно, что число $i = q + j$, согласно (3.6) и (3.5), однозначно определяется комбинацией α , β , γ , ω .

Случай, когда показатели (3.4) равны для каждого из уравнений (2.2), сразу приводит к решению с

$$\alpha = 2(4 - i), \quad \beta = 3(4 - i), \quad \gamma = 2(4 - i), \quad \omega = 4 - i$$

и аналогичен случаю, рассмотренному в [7], для системы уравнений околзвукowych стационарных течений газа.

Рассматривая различные комбинации α , β , γ , ω и исключая случай $\gamma = \omega = 0$, когда $D(\delta, Y) / D(\xi, \eta) = 0$, в общем случае легко установить согласно (3.5), (3.6), что число $i \leq 3$. Это означает, что для общего вида решения (2.1), когда $j = 3$, число $q \leq 0$ и согласно (3.6) возможны только определенные и переопределенные системы обыкновенных дифференциальных уравнений.

В случае определенных систем обыкновенных дифференциальных уравнений при $q = 0$, $i = 3$ параметры α , β , γ , ω принимают значения

$$0 \leq \alpha \leq 2, \quad 0 \leq \beta \leq 3, \quad 0 \leq \gamma \leq 2, \quad 0 \leq \omega \leq 1 \quad (3.7)$$

Отсюда наиболее удобно классифицировать решения (2.1) по γ и ω . Тогда возникает четыре основных варианта значений (γ, ω) .

$$(2,1), (1,1), (0,1), (1,0) \quad (3.8)$$

Им соответствуют четыре типа решений с различными значениями (α, β)

$$(2,3), (1,2), (0, 1) \text{ при } \gamma = 2, \omega = 1 \quad (3.9)$$

$$(1, 2), (1,1), (0,1), (0,0) \text{ при } \gamma = 1, \omega = 1 \quad (3.10)$$

$$(0,1), (0,0) \text{ при } \gamma = 0, \omega = 1 \quad (3.11)$$

$$(2,3), (1,2), (1,1), (0,1), (0,0) \text{ при } \gamma = 1, \omega = 0 \quad (3.12)$$

4. Остановимся на вопросе использования преобразования (3.1) для полученных типов решений (3.8). Вид уравнений системы (2.3) претерпит наибольшие упрощения, если функции $f(\xi^\circ)$, $g(\xi^\circ)$, $F(\xi^\circ)$ выбрать исходя из вида представлений для Y и δ .

Тогда при $\omega = 1$ для

$$Y = v_0(\xi) + v_1(\xi)\eta, \quad \delta = \sum_{n=0}^{\gamma} \chi_n(\xi) \eta^n \quad (\gamma = 0, 1, 2)$$

выбирая в качестве $\xi^\circ = \chi_\gamma(\xi)$ (обратная функция $\xi = F(\xi^\circ)$), $f(\xi^\circ) = 1/v_1(\xi^\circ)$, $g(\xi^\circ) = -v_0(\xi^\circ)/v_1(\xi^\circ)$, получим, учитывая результат (3.3) и опуская индексы, что

$$Y = \eta, \quad \delta = \sum_{n=0}^{\gamma-1} \chi_n(\xi) Y^n + \xi Y^\gamma \quad (\gamma = 0, 1, 2) \quad (4.1)$$

Преобразование (3.1) будет невырожденным ($v_1 \neq 0$ при $\omega = 1$), если $\chi_\gamma'(\xi) \neq 0$ и ограничена. Таким образом, в случае $\omega = 1$, если $\chi_\gamma(\xi)$ не является постоянной, то имеем (4.1) и решения (2.1) полиномиального вида по Y .

В случае $\gamma = 1$ для

$$\delta = \chi_0(\xi) + \chi_1(\xi)\eta, \quad Y = \sum_{n=0}^{\omega} v_n(\xi) \eta^n \quad (\omega = 0, 1)$$

получим аналогично предыдущему случаю

$$\delta = \eta, \quad Y = \sum_{n=0}^{\omega-1} v_n(\xi) \delta^n + \xi \delta^\omega \quad (4.2)$$

Преобразование (3.1) будет невырожденным ($\chi_1 \neq 0$ при $\gamma = 1$), если $v_\omega'(\xi) \neq 0$ и ограничена. Отсюда в случае $\gamma = 1$, если $v_\omega(\xi)$ не является постоянной, то имеем (4.2) и решения (2.1) имеют полиномиальный вид по δ .

Таким образом, при отыскании решений вида (2.1) и использовании преобразования (3.1) будут найдены решения, для которых одна из функций $(\chi_\gamma(\xi), v_\omega(\xi))$ в случаях $\omega = 1, \gamma = 1$ отлична от константы. Так как вид решения наперед неизвестен, то можно допустить, вообще говоря, и обратное, т. е. проверить в каждом случае существование решений с постоянным значением этой функции. В случае, если такие решения существуют, будем называть их «потерянными» решениями.

5. Запишем общий вид определенной системы дифференциальных уравнений. Эта основная система уравнений получается из (2.3) согласно (3.7) при $\alpha = 2, \beta = 3, \gamma = 2, \omega = 1$

$$\begin{aligned} (\varphi_2 - \chi_2) K_2 - 2\chi_2 G_3 + \chi_2' H_3 &= 0 \\ (\varphi_2 - \chi_2) K_1 + (\varphi_1 - \chi_1) K_2 - 2\chi_2 G_2 + \chi_2' H_2 - \chi_1 G_3 + \chi_1' H_3 &= 0 \\ (\varphi_2 - \chi_2) K_0 + (\varphi_1 - \chi_1) K_1 + (\varphi_0 - \chi_0) K_2 - 2\chi_2 G_1 + \chi_2' H_1 - \chi_1 G_2 + \chi_1' H_2 + \\ &+ \chi_0' H_3 = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
(\varphi_1 - \chi_1) K_0 + (\varphi_0 - \chi_0) K_1 - 2\chi_2 G_0 - \chi_1 G_1 + \chi_1' H_1 + \chi_0' H_2 &= 0 \\
(\varphi_0 - \chi_0) K_0 - \chi_1 G_0 + \chi_0' H_1 &= 0 \\
\psi_3' v_1 - 3\psi_3 v_1' + 2\varphi_2' \chi_2 - 2\varphi_2 \chi_2' &= 0 \\
\psi_2' v_1 - 2\psi_2 v_1' - 3\psi_3 v_0' + 2\varphi_1' \chi_2 - \varphi_1 \chi_2' + \varphi_2' \chi_1 - 2\varphi_2 \chi_1' &= 0 \\
\psi_1' v_1 - \psi_1 v_1' - 2\psi_2 v_0' + 2\varphi_0' \chi_2 + \varphi_1' \chi_1' - \varphi_1 \chi_1' - 2\varphi_2 \chi_0' &= 0 \\
\psi_0' v_1 - \psi_1 v_0' + \varphi_0' \chi_1 - \varphi_1 \chi_0' &= 0
\end{aligned} \tag{5.1}$$

Здесь

$$\begin{aligned}
K_i &= \varphi_i' v_1 - (2 - i) 2^{2i-1} \varphi_{i+1} v_0' - i \varphi_i v_1' \quad (i = 0, 1, 2) \\
G_j &= 1/2 \psi_j' + (3 - j)^{j(1-j)(2-j)} k \varphi_j v_0' + j^{(1-j)(2-j)(3-j)} k \varphi_{j-1} v_1' \quad (j = 0, 1, 2, 3) \\
H_l &= l/2 \psi_l + k \varphi_{l-1} v_1 \quad (l = 1, 2, 3)
\end{aligned}$$

Отметим некоторые свойства системы (5.1). Система (5.1) содержит девять уравнений для определения девяти неизвестных при задании в ней в соответствии с (3.1) трех функций ($j = 3$). Система (5.1) остается определенной при переходе к «симметричному» виду решений, когда

$$\begin{aligned}
\varphi_1(\xi) = \psi_2(\xi) = \psi_0(\xi) = \chi_1(\xi) = v_0(\xi) &= 0 \\
\mu = \varphi_2(\xi) \eta^2 + \varphi_0(\xi), \quad v = \psi_3(\xi) \eta^3 + \psi_1(\xi) \eta \\
\delta = \chi_2(\xi) \eta^2 + \chi_0(\xi) \quad Y = v_1(\xi) \eta
\end{aligned} \tag{5.2}$$

Действительно, как легко видеть, при этом в самой системе остается пять уравнений для пяти неизвестных, так как в этом случае можно задать уже две функции ($j = 2$). Более того, в частном случае (5.2)

$$\mu = \varphi_2(\xi) \eta^2, \quad v = \psi_3(\xi) \eta^3, \quad \delta = \chi_2(\xi) \eta^2, \quad Y = v_1(\xi) \eta \tag{5.3}$$

при $\varphi_0(\xi) = \psi_1(\xi) = \chi_0(\xi) = 0$ система (5.1) сводится к двум уравнениям для определения двух функций ($j = 2$).

Аналогично при $\varphi_2(\xi) = \psi_3(\xi) = 0$ получим систему для трех уравнений с тремя неизвестными функциями для решений вида

$$\mu = \varphi_0(\xi), \quad v = \psi_1(\xi) \eta, \quad \delta = \chi_2(\xi) \eta^2 + \chi_0(\xi), \quad Y = v_1(\xi) \eta \tag{5.4}$$

Решения симметричного вида обычно удовлетворяют условию типа (1.6) и поэтому особенно интересны для приложений.

6. Выбирая в общем случае записи решений (2.1) при $\alpha = 2, \beta = 3, \gamma = 2, \omega = 1$ три функции

$$\chi_2(\xi) = \xi, \quad v_1(\xi) = 1, \quad v_0(\xi) = 0 \tag{6.1}$$

получим в соответствии с (4.1) из (2.1) и (5.1) известный класс решений Б. И. Заславского [1]

$$\begin{aligned}
\mu &= \varphi_2(\xi) Y^2 + \varphi_1(\xi) Y + \varphi_0(\xi) \\
v &= \psi_3(\xi) Y^3 + \psi_2(\xi) Y^2 + \psi_1(\xi) Y + \psi_0(\xi) \\
\delta &= \xi Y^2 + \chi_1(\xi) Y + \chi_0(\xi)
\end{aligned} \tag{6.2}$$

и соответствующую систему дифференциальных уравнений. Эта система подробно исследована в [1]. Наиболее физически интересными представляются решения симметричного вида (5.2) — (5.4). Такие решения вида (5.2) были построены и применены для решения задач с прямолинейной границей (задач отражения ударных волн от твердой стенки и свободной поверхности) [1, 4, 5].

Решения вида (5.3) при (6.1) приводят к случаю автомодельных решений (1.1)

$$\mu = Y^2 \varphi_2(\xi), \quad v = Y^3 \psi_3(\xi), \quad \xi = \delta / Y^2 \tag{6.3}$$

которые, например при $k = 1/2$ имеют вид

$$\begin{aligned}
\mu &= Y^2 [c_1 \xi - c_1 (c_1 - 1/2) + 3c_2 \sqrt{2\xi - c_1}] \\
v &= 2Y^3 [c_2 (\xi - 2c_1) \sqrt{2\xi - c_1} - c_1 (c_1 - 1/2) \xi + c_3]
\end{aligned}$$

Примеры симметричных решений типа (5.4) при $k = 1/2$ и $k = 1$ построены в [3].
7. Исследуем класс потерянных решений для основной системы (5.1) при

$$\chi_2(\xi) = a, \quad v_1(\xi) = 1, \quad v_0(\xi) = 0 \quad (a = \text{const}) \quad (7.1)$$

вида

$$\begin{aligned} \mu &= \varphi_2(\xi) Y^2 + \varphi_1(\xi) Y + \varphi_0(\xi) \\ v &= \psi_3(\xi) Y^3 + \psi_2(\xi) Y^2 + \psi_1(\xi) Y + \psi_0(\xi) \\ \delta &= aY^2 + \chi_1(\xi) Y + \chi_0(\xi) \end{aligned} \quad (7.2)$$

Из первого и шестого уравнений (5.1) с учетом (7.1) получим $\varphi_2 = c_2$, $\psi_3 = c_3$.
При $a \neq 0$, выбирая в качестве

$$\varphi_2 = a(1 - 2a), \quad \psi_3 = \frac{2}{3}a(1 - 2a)(2a - k) \quad (7.3)$$

получим, что в (5.1) с учетом (7.1) совпадают второе и седьмое уравнения. При $a = 0$ функции $\varphi_2 = 0$, $\psi_3 = 0$ и второе уравнение в (5.1) тождественно удовлетворяется.

В обоих случаях системы, соответствующие (5.1), становятся определенными после преобразования $F(\xi) = \xi^\alpha$. В дальнейшем в качестве $F(\xi)$ будет использоваться одна из функций системы (5.1), что будет вместе с (7.1) эквивалентно (3.1).

Исследуем симметричные решения ($\varphi_1 = \psi_0 = \chi_1 = \psi_2 = 0$) типа (5.2), (5.4), которые допускает система (5.1) для вида (7.2).

При $a \neq 0$, $\chi_0(\xi) = \xi$ для решений типа (5.2) ((3.9), $\alpha = 2$, $\beta = 3$).

$$\mu = \varphi_2(\xi) Y^2 + \varphi_0(\xi), \quad v = \psi_3(\xi) Y^3 + \psi_1(\xi) Y, \quad \delta = aY^2 + \xi \quad (7.4)$$

система (5.1) сводится к дифференциальному уравнению для $\varphi_0(\xi)$

$$(\varphi_0 - \xi) \varphi_0' + (k - a) \varphi_0 + a(1 - 2a) \xi + \frac{1}{2}c_1 = 0 \quad (7.5)$$

формулам (7.3) для φ_2 , ψ_3 и выражению для ψ_1

$$\psi_1 = 2\xi\varphi_2 - 2a\varphi_0 + c_1 \quad (7.6)$$

Решения (7.4) в этом случае подобны решениям Томотики — Тамады [8] для уравнений околосвуковых движений газа. Вид $\varphi_0(\xi)$ решения (7.5) зависит от знака $D = 9a^2 - 2a(k + 1) + (1 - k)^2$.

Отметим, для примера, случай $D > 0$, представляющий определенный интерес для приложений, когда семейство решений (7.5) имеет асимптоты и представляется в виде

$$|u - px|^{p-1} \cdot |u - qx|^{1-q} = c \quad (c > 0) \quad (7.7)$$

Здесь

$$\begin{aligned} u &= \varphi_0(\xi) - A, \quad x = \xi - A, \quad A = \frac{1}{2}c_1(2a^2 - k)^{-1}, \quad a \neq \pm \sqrt{k/2} \\ p &= \frac{1}{2}(a + 1 - k + \sqrt{D}), \quad q = \frac{1}{2}(a + 1 - k - \sqrt{D}) \end{aligned} \quad (7.8)$$

Особые решения (7.5) $u = px$, $u = qx$ определяют асимптоты для семейства (7.7). Одно из таких решений при $k = 1/2$ использовано в работе [2] (при решении задачи о регулярном отражении от твердой стенки).

В случае $a = \pm \sqrt{k/2}$ решения для (7.5) определяются выражениями

$$\frac{1}{2}c_1 \ln [r(\varphi_0 - \xi) + \frac{1}{2}c_1] = r^2(\xi + c) + r(\varphi_0 - \xi) \quad (7.9)$$

$$\varphi_0 = (1 - r)\xi + c_2, \quad \varphi_0 = \xi - \frac{1}{2}c_1 r^{-1} \text{ при } r = 1 + k \mp \sqrt{k/2}$$

Частный случай симметричных решений вида (5.4) ((3.9) $\alpha = 0$, $\beta = 1$) получается из (7.4) при $a = 1/2$, когда $\varphi_2 = \psi_3 = 0$. Положив в соответствии с (3.1) $\varphi_0(\xi) = \xi$, для решения вида

$$\mu = \xi, \quad v = [-\xi + c_1] Y, \quad \delta = aY^2 + \chi_0(\xi) \quad (7.10)$$

найдем

$$\begin{aligned}\chi_0(\xi) &= ce^{2\xi/c_1} + \xi + 1/2c_1 \quad \text{при } k = 1/2 \\ \chi_0(\xi) &= c(\xi + c_1)^2 + 2(\xi + c_1) - c_1 \quad \text{при } k = 1\end{aligned}$$

8. Класс «потерянных» решений (7.2) в частном случае $a = 0$ ($\varphi_2 = \psi_3 = 0$) приводит к случаям $\gamma = 1, \omega = 1$ (3.10), $\gamma = 0, \omega = 1$ (3.11).

Решения для $\gamma = 1, \omega = 1, \alpha = 1, \beta = 2$ (3.10) вида

$$\mu = \varphi_1(\xi)Y + \varphi_0(\xi), \quad \nu = \psi_2(\xi)Y^2 + \psi_1(\xi)Y + \psi_0(\xi), \quad \delta = \xi Y + \chi_0(\xi) \quad (8.1)$$

получим, решая систему (5.1) с учетом (7.1) при $a = 0, \chi_1(\xi) = \xi$. При этом из седьмого уравнения (5.1) с учетом (7.1) имеем

$$\psi_2 = c_1 \quad (8.2)$$

а из третьего уравнения (5.1) с учетом (8.2) — уравнение для φ_1

$$(\varphi_1 - \xi)\varphi_1' + k\varphi_1 + c_1 = 0 \quad (8.3)$$

с решениями при $k = 1/2$ вида

$$\varphi_1 = -(2c)^{-1} [4cc_1 + 1 \pm \sqrt{4cc_1 + 1 + 2c\xi}], \quad \varphi_1 = -2c_1 \quad (8.4)$$

и при $k = 1$ вида

$$(\varphi_1 + c_1) \ln(\varphi_1 + c_1) + c(\varphi_1 + c_1) = \xi + c_1, \quad \varphi_1 = -c_1 \quad (8.5)$$

Во всех случаях, когда $\varphi_1 \neq -c_1/k$ система (5.1) сводится к решению уравнения Абеля второго рода для φ_0

$$L(\xi)\varphi_0\varphi_0' + \theta(\xi)\varphi_0' + K(\xi)\varphi_0^2 + N(\xi)\varphi_0 + M(\xi) = 0 \quad (8.6)$$

с коэффициентами

$$\begin{aligned}L(\xi) &= 1 + (k-1)g/h, \quad N(\xi) = f(g/h)' + kch^{(1-k)/k}, \quad \varphi_1' + k\bar{\chi}_0' \\ K(\xi) &= k(g/h)', \quad M(\xi) = f[ch^{(1-k)/k}\varphi_1' + \bar{\chi}_0'] \\ \theta(\xi) &= 1/2\xi^2 + f(g/h) - ch^{1/k} - \bar{\chi}_0\end{aligned}$$

Здесь

$$g = \xi - \varphi_1, \quad h = c_1 + k\varphi_1, \quad f = 1/2(\psi_1 - \xi\varphi_1)$$

$\bar{\chi}_0(\xi)$ произвольное частное решение уравнения

$$2(c_1 + k\varphi_1)\bar{\chi}_0' - 2\varphi_1'\bar{\chi}_0 = \xi\psi_1' - \psi_1$$

Функции ψ_1, ψ_0, χ_0 определяются по формулам

$$\begin{aligned}\psi_1' &= \varphi_1 - \xi\varphi_1', \quad \psi_0' = \varphi_1\chi_0' - \xi\varphi_0' \\ \chi_0 &= c(c_1 + k\varphi_1)^{1/k} + (\xi - \varphi_1)(c_1 + k\varphi_1)^{-1}\varphi_0 + \bar{\chi}_0\end{aligned} \quad (8.7)$$

Приведем в качестве примера решение при $k = 1/2, \varphi_1 = 1/2(\xi - 2c_1)$ (φ_1 получается из (8.4) при $c = 0$)

$$\begin{aligned}\mu &= \varphi_0(\xi) + 1/2(\xi - 2c_1)Y \\ \nu &= -c_1[2\varphi_0(\xi) + c_3(\xi + 2c_1)^2 + c_2] + c_5 + c_3(1/3\xi^3 + c_1\xi^2) - (c_1\xi - c_2)Y + c_1Y^2 \\ \delta &= 2\varphi_0(\xi) + c_3(\xi + 2c_1)^2 + c_2 + \xi Y\end{aligned} \quad (8.8)$$

Здесь

$$\varphi_0(\xi) = (\xi + 2c_1)[2c_1 \ln(\xi + 2c_1) - 1/2\xi + c_4] - c_2$$

При $\varphi_1 = -c_1/k$ система уравнений (5.1) значительно упрощается и решения записываются в конечном виде.

Более частные виды решений (8.1) с $\alpha \leq 1, \beta < 2$ (3.10) получаются аналогично приведенным выше решениям при $c_1 = 0$.

Для случая $\gamma = 1, \omega = 1$ система уравнений (5.1) допускает потерянные решения при $\chi_1(\xi) = a$ ($a = \text{const}$), которые при $(k = 1/2, 1)$ представляют для μ и ν линейные функции δ, Y . При $a = 0, \varphi_0(\xi) = \xi$ приходим к случаю $\gamma = 0, \omega = 1$.

Решения для $\gamma = 0, \omega = 1, \alpha = 0, \beta = 1$ (3.11) симметричного вида типа (5.4)

$$\mu = \xi, \quad \nu = c_1Y, \quad \delta = \chi_0(\xi) \quad (8.9)$$

Здесь

$$\begin{aligned} \chi_0(\xi) &= c(\xi + c_1)^2 + 2(\xi + c_1) - c_1 \text{ при } k = 1/2 \\ \chi_0(\xi) &= -1/2 c_1 - (\xi + 1/2 c_1) \ln c(\xi + 1/2 c_1) \text{ при } k = 1 \end{aligned}$$

Решения (8.9) при $c_1 = 0$ (одномерные течения) аналогичны решениям, которые были получены С. А. Христиановичем в [9] и использованы при решении задач о затухании слабых ударных волн.

9. При $\gamma = 1$ представление (2.1) имеет полиномиальный вид по δ и, как отмечалось выше, решения в этом случае могут удовлетворять условиям типа (1.5) на линии параболичности уравнений (1.1) («звуковой» линии $\delta = \mu = c$).

Для построения решений, соответствующих $\gamma = 1$, $\omega = 1$ (3.10) при $v_1(\xi) = \xi$, $\chi_1(\xi) = 1$, $\chi_0(\xi) = 0$ вида

$$\mu = \varphi_1(\xi)\delta + \varphi_0(\xi), \quad v = \psi_2(\xi)\delta^2 + \psi_1(\xi)\delta + \psi_0(\xi), \quad Y = \xi\delta + v_0(\xi) \quad (9.1)$$

можно воспользоваться полученными выше результатами для решений вида (8.1), если их переписать по степеням δ .

Нетрудно установить, что преобразование

$$\xi = 1 / \xi^\sigma, \quad Y = \xi^\sigma [\delta - \chi_0(1 / \xi^\sigma)] \quad (9.2)$$

переводит любое решение вида (8.1) в решение вида (9.1). Например, решение (8.8)₂ используя (9.2), можно переписать (опуская индексы) в виде

$$\begin{aligned} \mu &= c_1 \xi \chi_0(\xi^{-1}) - 1/2 c_3 (\xi^{-1} + 2c_1)^2 - 1/2 c_2 + 1/2 (1 - 2c_1 \xi) \delta \\ v &= c_1 \xi^2 \chi_0^2(\xi^{-1}) - c_2 \xi \chi_0(\xi^{-1}) + c_3 (1/3 \xi^{-3} + c_1 \xi^{-2}) + \\ &+ c_5 - (2c_1 \xi^2 \chi_0(\xi^{-1}) + c_1 - c_3 \xi) \delta + c_1 \xi^2 \delta^2 \\ Y &= -\xi \chi_0(\xi^{-1}) + \xi \delta \end{aligned} \quad (9.3)$$

Здесь

$$\chi_0(1 / \xi) = (\xi^{-1} + 2c_1) [4c_1 \ln(\xi^{-1} + 2c_1) + (c_3 - 1)(\xi^{-1} + 2c_1) + 2c_4] + 4c_1^2 - c_2$$

В другом случае при $\gamma = 1$, $\omega = 0$ (3.12), выбирая

$v_0 = \xi$, $\chi_1 = -1$, $\chi_0 = c$, получим в общем случае решения вида

$$\begin{aligned} \mu &= \varphi_2(Y)(c - \delta)^2 + \varphi_1(Y)(c - \delta) + \varphi_0(Y) \\ v &= \psi_3(Y)(c - \delta)^3 + \psi_2(Y)(c - \delta)^2 + \psi_1(Y)(c - \delta) + \psi_0(Y) \end{aligned} \quad (9.4)$$

Соответствующая этому случаю система дифференциальных уравнений, получаемая при помощи (5.1), сводится к дифференциальному уравнению

$$\varphi_2'' + 12\varphi_2^2 = 0 \quad (9.5)$$

с решениями

$$\varphi_2 = -1/2 \wp(Y + c_2), \quad \varphi_2 = 0 \quad (9.6)$$

Здесь $\wp(Y + c_2)$ — функция Вейерштрасса с инвариантами $g_2 = 0$, $g_3 = c_1$ и системе линейных уравнений

$$\begin{aligned} \varphi_1'' + 12\varphi_2\varphi_1 &= 4(k - 2)\varphi_2, & \psi_2 &= -1/2\varphi_1' \\ \varphi_0'' + 4\varphi_2\varphi_0 &= 4c\varphi_2 - 2\varphi_1(\varphi_1 + 1 - k), & \psi_1 &= -\varphi_0' \\ \psi_0' &= -2k\varphi_0 + 2(\varphi_0 - c)\varphi_1, & \psi_3 &= -1/3\varphi_2' \end{aligned} \quad (9.7)$$

Приведем в качестве примера решение при $k = 1/2$, $\varphi_2 = -1/2 \wp(Y + c_2)$ вида

$$\begin{aligned} \mu &= -1/2 \wp(Y + c_2)(c - \delta)^2 - 1/2(c - \delta) + c \\ v &= 1/6 \wp'(Y + c_2)(c - \delta)^3 - c(Y + c_3) + c_4 \end{aligned} \quad (9.8)$$

Решения для $\alpha \leq 1$, $\beta \leq 2$ (3.12) получаются при $\varphi_2 = 0$ и имеют вид

$$\begin{aligned} \mu &= \varphi_1(Y)(c - \delta) + \varphi_0(Y) \\ v &= -\frac{1}{2} \varphi_1'(Y)(c - \delta)^2 - \varphi_0'(Y)(c - \delta) + \psi_0(Y) \end{aligned} \quad (9.9)$$

Здесь ψ_0 определяется согласно (9.7)

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= c_1 Y + c_2 \\ \varphi_0 &= -\frac{1}{6} c_1^2 Y^4 + \frac{1}{3} c_1 (2c_2 + 1 - k) Y^3 + c_2 (c_2 + 1 - k) Y^2 + c_3 Y + c_4 \end{aligned} \quad (9.10)$$

Решения (9.8) по виду аналогичны решениям, полученным Л. В. Овсянниковым для уравнений околосвуковых движений газа. Отметим, что если в решениях вида (8.1), (9.1), (9.4) функции ψ_0 , φ_0 соответственно постоянны (этого часто можно добиться за счет выбора произвольных постоянных), то преобразованием (1.4) из них можно получить решения (например, (9.8)), удовлетворяющие условиям (1.5), (1.6).

В заключение коснемся вопроса о применимости полученных выше решений к конкретным задачам. При помощи группы преобразований (1.4) большинство из полученных решений можно представить в виде, удовлетворяющем условиям (1.5), (1.6). Однако условия (1.5), (1.6) будут лишь простейшими из используемых в задачах коротких волн, поэтому вопрос о пригодности того или иного решения для исследования конкретной задачи зависит от возможности решения наряду с условиями (1.5), (1.6) (или независимо от них) удовлетворять специфическим условиям (особенностям) данной задачи.

Отметим, что предлагаемый метод построения точных частных решений может быть аналогично использован и для других нелинейных систем уравнений в частных производных (например, для уравнений коротких волн вязкого теплопроводящего газа, уравнений околосвуковых течений идеального и вязкого газа).

Авторы благодарят С. В. Фальковича и Б. И. Заславского за советы при обсуждении работы.

Поступила 20 I 1970

ЛИТЕРАТУРА

1. З а с л а в с к и й Б. И. О нелинейном взаимодействии сферической ударной волны, возникшей в результате взрыва заглубленного заряда со свободной поверхностью воды. ПМТФ, 1964, № 4.
2. Ш и н д я п и н Г. П. О регулярном отражении слабых ударных волн от жесткой стенки. ПММ, 1965, т. 29, вып. 1.
3. Р ы ж о в О. С., Х р и с т и а н о в и ч С. А. О нелинейном отражении слабых ударных волн. ПММ, 1958, т. 22, вып. 5.
4. Г р и б А. А., Б е р е з и н А. Г. Нерегулярное отражение плоской ударной волны в воде от свободной поверхности ПМТФ, 1960, № 2.
5. Ш и н д я п и н Г. П. О нерегулярном отражении слабых ударных волн от жесткой стенки. ПМТФ, 1964, № 2.
6. К у х а р ч и к П. Групповые свойства уравнений коротких волн в газовой динамике. Сер. техн. 1965, т. 13, № 5.
7. С е в о с т ь я н о в Г. Д. Примеры околосвуковых течений идеального газа со скачком уплотнения. Изв. АН СССР, МЖГ, 1969, № 1.
8. T o m o t i k a S., T a m a d a K. Studies on two-dimensional transonic flow of compressible fluids, Pt 1. Quart. Appl. Math., 1950, vol. 7, No. 4, p. 381. Рус. перев.: Двумерное смешанное течение сжимаемой идеальной жидкости. Сб. Перев. обз. и реф. ин. период. лит., 1951, № 4).
9. Х р и с т и а н о в и ч С. А. Ударная волна на значительном расстоянии от места взрыва. ПММ, 1956, т. 20, вып. 5.