

О ДЕЙСТВИИ ОСЕСИММЕТРИЧНОЙ НОРМАЛЬНОЙ НАГРУЗКИ НА УПРУГИЙ ШАР

В. Ф. Бондарева

(Москва)

Получено в квадратурах решение задачи о деформировании шара нормальными нагрузками. Функция Грина краевой задачи выписана в конечном виде. Найденное решение в отличие от аналогичного решения в рядах [1] допускает негладкие нагрузки. В качестве примера решена в замкнутом виде задача о сжатии шара сосредоточенными силами; решение выражено через гипергеометрическую функцию.

Известно [1], что решение уравнений равновесия упругого тела в перемещениях

$$\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \operatorname{grad} \operatorname{div} \mathbf{u} - \operatorname{rot} \operatorname{rot} \mathbf{u} = 0$$

при граничных условиях

$$\tau_{r\theta} = 0, \quad \sigma_r = \sigma(\theta), \quad \tau_{\varphi r} = 0 \quad \text{при } r = R$$

в сферической системе координат r, θ, φ имеет следующий вид:

$$u_r = \frac{R}{4\pi G} \int_0^\pi \sigma(\alpha) \sin \alpha d\alpha \int_0^{1/2\pi} d\psi \left\{ \sum_{n=2}^\infty P_n(\lambda) \left[A_{1n} \left(\frac{r}{R}\right)^{n+1} + A_{2n} \left(\frac{r}{R}\right)^{n-1} \right] + \frac{2(1-2\nu)}{1+\nu} \frac{r}{R} \right\}$$

$$u_\theta = \frac{R}{4\pi G} \int_0^\pi \sigma(\alpha) \sin \alpha d\alpha \frac{\partial}{\partial \theta} \int_0^{1/2\pi} d\psi \sum_{n=2}^\infty P_n(\lambda) \left[A_{3n} \left(\frac{r}{R}\right)^{n+1} + A_{4n} \left(\frac{r}{R}\right)^{n-1} \right] \quad (1)$$

$$\lambda = \cos(\theta + \alpha) + 2 \sin \theta \sin \alpha \sin^2 \psi$$

Здесь $P_n(\lambda)$ — полиномы Лежандра, коэффициенты A_{in} являются дробно-рациональными функциями n

$$A_{1n} = -\frac{(2n+1)(n-2+4\nu)(n+1)}{n^2 + (1+2\nu)n + 1 + \nu}, \quad A_{2n} = \frac{(2n+1)(n^2 + 2n - 1 + 2\nu)n}{(n-1)[n^2 + (1+2\nu)n + 1 + \nu]}$$

$$A_{3n} = -\frac{(2n+1)(n+5-4\nu)}{n^2 + (1+2\nu)n + 1 + \nu}, \quad A_{4n} = \frac{(2n+1)(n^2 + 2n - 1 + 2\nu)}{(n-1)[n^2 + (1+2\nu)n + 1 + \nu]}$$

Докажем, что решение (1) можно представить в квадратурах. Для этого разложим A_{in} на элементарные дроби

$$A_{1n} = -(2n+1) + 4(1-\nu) + \frac{P}{n-n_1} + \frac{\bar{P}}{n+\bar{n}_1}$$

$$A_{2n} = (2n+1) + 4(1-\nu) + \frac{2}{n-1} + \frac{Q}{n-n_1} + \frac{\bar{Q}}{n-\bar{n}_1}$$

$$A_{3n} = -2 + \frac{S}{n-n_1} + \frac{\bar{S}}{n-\bar{n}_1}$$

$$A_{4n} = 2 + \frac{2}{n-1} + \frac{T}{n-n_1} + \frac{\bar{T}}{n-\bar{n}_1}$$

Здесь n_1 и \bar{n}_1 — комплексно-сопряженные корни уравнения

$$n^2 + (1 + 2v)n + 1 + v = 0$$

Константы P, Q, S, T зависят только от коэффициента Пуассона v и даются формулами

$$\begin{aligned} P &= 4v^2 - 6v + 2 + i \frac{8v^3 - 12v^2 + v + 3}{\sqrt{3 - 4v^2}} \\ Q &= 4v^2 - 2v - 1 + i \frac{8v^3 - 4v^2 - 5v + 2}{\sqrt{3 - 4v^2}} \\ S &= \frac{12v - 9}{2} + i \frac{24v^2 - 6v - 3}{2\sqrt{3 - 4v^2}} \\ T &= \frac{3 - 4v}{2} + i \frac{1 + 7v - 6v^2}{2\sqrt{3 - 4v^2}} \end{aligned} \quad (2)$$

Теперь очевидно, что вопрос о возможности представления решения в квадратурах сводится к вопросу о возможности представления в конечном виде рядов

$$\sum x^n P_n(\lambda), \quad \sum nx^n P_n(\lambda), \quad \sum \frac{x^n}{n-a} P_n(\lambda)$$

Значение первой суммы известно [2]

$$\sum_{n=0}^{\infty} x^n P_n(\lambda) = \frac{1}{s}, \quad s = \sqrt{x^2 - 2x\lambda + 1}$$

Два последних ряда можно просуммировать, как это видно из следующей цепочки формул:

$$\begin{aligned} \sum_{n=0}^{\infty} nx^n P_n(\lambda) &= x \frac{\partial}{\partial x} \sum_{n=0}^{\infty} x^n P_n(\lambda) = \frac{x(x-\lambda)}{s^3} \\ \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n-a} P_n(\lambda) &= x^a \int_0^x dx \sum_{n=0}^{\infty} x^{n-a-1} P_n(\lambda) = \int_0^1 \frac{dy}{y^{1+a} \sqrt{x^2 y^2 - 2xy\lambda + 1}} \end{aligned}$$

Отметим, что последний интеграл при $a = 1$ выражается через элементарные функции, а при $a = n_1$ и $a = \bar{n}_1$ с точностью до множителя $1/a$ совпадает с гипергеометрической функцией двух переменных $F_1(-a, 1/2, 1/2, 1-a; x e^{i \arccos \lambda}, x e^{-i \arccos \lambda})$. Это следует из интегрального представления [2]

$$\begin{aligned} F_1(\alpha, \beta, \beta', \alpha + \mu; u, v) &= \\ &= \frac{1}{B(\mu, \alpha)} \int_0^1 y^{\alpha-1} (1-y)^{\mu-1} (1-uy)^{-\beta} (1-vy)^{-\beta'} dy \end{aligned}$$

Кроме того, может быть выполнено интегрирование интересующих нас рядов по ψ .

Используя выражение для суммы ряда, легко проверить, например, что

$$U(x) \equiv U(x, \theta, \alpha) = \int_0^{1/\pi} d\psi \sum_{n=2}^{\infty} x^n P_n(\lambda) = \frac{K(k)}{h} - \frac{\pi}{2} (1 + x \cos \theta \cos \alpha) \quad (3)$$

$$h^2 = (1-x)^2 + 4x \sin^2 \frac{\theta + \alpha}{2}, \quad k^2 = \frac{4x \sin \theta \sin \alpha}{h^2}$$

Здесь $K(k)$ — полный эллиптический интеграл первого рода.

Окончательно, представим решение (1) в следующем конечном виде:

$$u_r(r, \theta) = \frac{R}{2\pi G} \int_0^{\pi} \sigma(\alpha) H_r(r/R, \theta, \alpha) \sin \alpha d\alpha \quad (4)$$

$$u_{\theta}(r, \theta) = \frac{R}{2\pi G} \int_0^{\pi} \sigma(\alpha) H_{\theta}(r/R, \theta, \alpha) \sin \alpha d\alpha$$

где

$$H_r(x, \theta, \alpha) = \frac{1-2\nu}{1+\nu} \frac{\pi x}{2} + \frac{1-x^2}{2x} \left(2x \frac{\partial U}{\partial x} + U \right) + 2(1-\nu) \frac{1+x^2}{x} U + \left[\right. \\ \left. + \frac{1}{x} \operatorname{Re} \int_0^1 \left(\frac{Px^2 + Q}{y^{1+n_1}} + \frac{1}{y^2} \right) U(xy) dy \right] \quad (5)$$

$$H_{\theta}(x, \theta, \alpha) = \frac{1}{x} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[(1-x^2) U + \operatorname{Re} \int_0^1 \left(\frac{Sx^2 + T}{y^{1+n_1}} + \frac{1}{y^2} \right) U(xy) dy \right]$$

Здесь $U = U(x)$ определяется соотношением (3), константы P, Q, S, T по-прежнему даются формулами (2), а

$$2n_1 = -(1+2\nu) + i\sqrt{3-4\nu^2}$$

Исследуем полученное решение.

Исходя из представления (5) и используя свойства эллиптических интегралов, можно показать, что функции H_r и H_{θ} непрерывны всюду при $0 \leq x < 1$. На поверхности шара $x = 1$ они имеют особенности в точке $\alpha = \theta$, такие что с точностью до непрерывных функций

$$\sin \alpha H_r(1, \theta, \alpha) = -2(1-\nu) \ln |\theta - \alpha| + O(1) \\ \sin \alpha H_{\theta}(1, \theta, \alpha) = -\frac{1}{2}(1-2\nu)\pi \operatorname{sign}(\theta - \alpha) + O(1) \\ \text{при } \alpha \rightarrow \theta$$

Выпишем в явном виде соотношения (5) при $\alpha = 0$

$$H_r(x, \theta, 0) \frac{2}{\pi} = \frac{1-2\nu}{1+\nu} x + \frac{1-x^2}{2x} \left(\frac{1-x^2}{a^3} - 1 - 3x \cos \theta \right) + \frac{1-a}{x} + \\ + 2(1-\nu) \frac{1+x^2}{x} \left(\frac{1}{a} - 1 - x \cos \theta \right) - \cos \theta \left(1 + \ln \frac{a+1-x \cos \theta}{2} \right) + \\ + \frac{1}{x} \operatorname{Re} (Px^2 + Q) \left[\frac{1 - F_1(-n_1, 1/2, 1/2, 1-n_1; xe^{i\theta}, xe^{-i\theta})}{n_1} + \frac{x \cos \theta}{n_1-1} \right] \quad (6) \\ H_{\theta}(x, \theta, 0) \frac{2}{\pi \sin \theta} = (1-x^2) \left(1 - \frac{1}{a^3} \right) + \frac{a^2 - 2ax \cos \theta - 1}{a(a+1-x \cos \theta)} + \\ + \ln \frac{a+1-x \cos \theta}{2} - \operatorname{Re} \frac{(Sx^2 + T) [F_1(1-n_1, 3/2, 3/2, 2-n_1; xe^{i\theta}, xe^{-i\theta}) - 1]}{1-n_1} \\ a = \sqrt{x^2 - 2x \cos \theta + 1}$$

Отметим также некоторые другие свойства функций H_r и H_θ :

$$H_r(x, \theta, \alpha) = H_r(x, \alpha, \theta), \quad H_r(x, \theta, \alpha) = H_r(x, \pi - \theta, \pi - \alpha) \\ H_\theta(x, 0, \alpha) = H_\theta(x, \pi, \alpha) = 0, \quad H_\theta(x, \theta, \alpha) = -H_\theta(x, \pi - \theta, \pi - \alpha)$$

В качестве примеров рассмотрим задачу о деформировании везомого шара, уравновешенного сосредоточенной силой, и задачу о сжатии шара двумя сосредоточенными силами, приложенными в его полюсах. Эти вопросы в последнее время рассматривались несколькими авторами [1,3,4]. В этих работах сингулярная часть решения тем или иным способом выделялась и представлялась в аналитическом виде, при этом гладкая часть решения оставалась записанной в форме ряда.

Дадим замкнутые решения поставленных задач.

Пример 1. Обратимся сначала к задаче о деформировании везомого шара плотности ρ . Шар уравновешен сосредоточенной силой $F = 4/3\pi R^3 \rho g$, приложенной в полюсе $\theta = 0$, $r = R$. В этом случае граничные условия можно записать так:

$$\sigma(\theta) \sin \theta = -\frac{F}{2\pi R^2} \delta(\theta), \quad \tau(\theta) = 0$$

где $\delta(\theta)$ — дельта-функция Дирака.

Соответствующие им перемещения имеют вид

$$u_r^\circ(r, \theta) = -\left[\cos \theta \frac{3r^2}{4R^2} \frac{1-2\nu}{1+\nu} + \frac{1}{\pi} H_r(r/R, \theta, 0) \right] \frac{F}{4\pi GR} \quad (7) \\ u_\theta^\circ(r, \theta) = -\left[\sin \theta \frac{3r^2}{4R^2} \frac{1-2\nu}{1+\nu} + \frac{1}{\pi} H_\theta(r/R, \theta, 0) \right] \frac{F}{4\pi GR}$$

Функции H_r и H_θ по-прежнему даются формулами (6).

Решение (7) непрерывно всюду, кроме точки приложения силы $\theta = 0$, $r = R$. Характер разрыва определяется соотношениями

$$H_r(1, \theta, 0) \frac{1}{\pi} = (1-\nu) \left(\frac{1}{\sin \frac{\theta}{2}} - 4 \cos^2 \frac{\theta}{2} \right) + \frac{1-2\nu}{2(1+\nu)} - \\ - (1-2\nu)^2 \left[\cos \theta \ln \sin \frac{\theta}{2} \left(1 + \sin \frac{\theta}{2} \right) + 2 \sin \frac{\theta}{2} \left(1 - \sin \frac{\theta}{2} \right) \right] + \\ + \operatorname{Re} \frac{P+Q}{2} \int_0^1 \frac{y^{1-n_1}-1}{y^2} \left[\frac{1}{\sqrt{y^2-2y \cos \theta + 1}} - 1 - y \cos \theta \right] dy \quad (8)$$

$$H_\theta(1, \theta, 0) \frac{1}{\pi} = -\frac{1-2\nu}{2} \left[\operatorname{ctg} \frac{\theta}{2} \frac{4 \sin^2 \frac{1}{2} \theta - 4 \sin \frac{1}{2} \theta \cos \theta - 1}{1 + \sin \frac{1}{2} \theta} + 2 \sin \theta \ln \sin \frac{\theta}{2} \times \right. \\ \left. \times \left(1 + \sin \frac{\theta}{2} \right) \right] + \frac{\partial}{\partial \theta} \operatorname{Re} \frac{S+T}{2} \int_0^1 \frac{y^{1-n_1}-1}{y^2} \left[\frac{1}{\sqrt{y^2-2y \cos \theta + 1}} - 1 - y \cos \theta \right] dy$$

Легко видеть, что подынтегральные функции ограничены всюду при $0 \leq \theta \leq \pi$, $0 \leq y \leq 1$. Первые два слагаемых в соотношениях (8) при $\theta \rightarrow 0$ асимптотически совпадают с выделенной особенностью в решениях [1,3].

Пример 2. Очевидно, решение задачи о сжатии шара сосредоточенными силами, приложенными в его полюсах $r = R$, $\theta = 0$ и $\theta = \pi$, есть суперпозиция двух решений типа (7), а именно

$$\begin{aligned}u_r(r, \theta) &= u_r^\circ(r, \theta) + u_r^\circ(r, \pi - \theta) \\u_\theta(r, \theta) &= u_\theta^\circ(r, \theta) - u_\theta^\circ(r, \pi - \theta)\end{aligned}$$

Итак, решение задачи о деформировании шара осесимметричной нормальной нагрузкой представлено в квадратурах (4), (5). Достоинством этого представления будет то, что оно справедливо даже при нагрузках, имеющих сильный разрыв типа сосредоточенной силы.

Поступила 4 IV 1969

ЛИТЕРАТУРА

1. Л у р ь е А. И. Пространственные задачи теории упругости. М., Гостехиздат, 1955.
2. Б е й т м е н Г., Э р д е й и А. Высшие трансцендентные функции. М., «Наука», 1965.
3. S t e r n b e r g E., R o s e n t h a l F. The elastic sphere under concentrated loads. J. Appl. Mech., 1952, vol. 19, No 4, p. 413—422.
4. W e b e r C. Kugel mit normalgerichteten Einzelkräften. Zeitsch. fur angew, Math. und Mechanik, 1952, vol. 32, No 6.