

АСИМПТОТИЧЕСКИЙ АНАЛИЗ НЕКОТОРЫХ ПЛОСКИХ ЗАДАЧ МОМЕНТНОЙ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ

Р. М. Бергман (Москва)

Рассматривается задача о концентрации напряжений около криволинейных отверстий без угловых точек и задача об осциллирующей нагрузке, приложенной к границе полуплоскости. Цель заключается в исследовании таких свойств их решений, которые вытекают из малости параметра l . Система сведена к одному уравнению, и к его решению применен асимптотический метод в варианте М. И. Вишика и Л. А. Люстерника [1]. Для задачи о концентрации показано, что, если известно решение по обычной теории, то легко может быть построено в первом приближении решение по моментной теории, и что моментная теория дает лишь незначительное уточнение. В задаче о полуплоскости показано, что поправка к соответствующей классической задаче будет существенна лишь в случае быстрой осцилляции граничных условий, т. е. тогда, когда изучаемое напряженное состояние имеет краевой характер. Другой вариант асимптотического анализа неклассических задач теории упругости дан для волокнистых сред в работе [2].

1. Соотношения плоской деформации в моментной теории упругости, приведенные в [3], в декартовой системе координат таковы:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{yx}}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_y}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \mu_x}{\partial x} + \frac{\partial \mu_y}{\partial y} + \tau_{xy} - \tau_{yx} = 0 \quad (1.1) \\ \varepsilon_x = \frac{1+\nu}{E} [\sigma_x - \nu(\sigma_x + \sigma_y)], \quad \varepsilon_y = \frac{1+\nu}{E} [\sigma_y - \nu(\sigma_x + \sigma_y)] \\ \varepsilon_{xy} = \frac{1+\nu}{2E} (\tau_{xy} + \tau_{yx}), \quad \chi_x = \frac{1}{4Gl^2} \mu_x, \quad \chi_y = \frac{1}{4Gl^2} \mu_y \\ \varepsilon_x = \frac{\partial u}{\partial x}, \quad \varepsilon_y = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad \varepsilon_{xy} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \\ \chi_x = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \right), \quad \chi_y = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \end{aligned}$$

Здесь $\sigma_x, \sigma_y, \tau_{xy}, \tau_{yx}$ и μ_x, μ_y — компоненты тензоров силовых и моментных напряжений; $\varepsilon_x, \varepsilon_y, \varepsilon_{xy}$ и χ_x, χ_y — компоненты тензоров деформации и изгиба — кручения; u, v — составляющие вектора перемещения; E — модуль Юнга, G — модуль сдвига; ν — коэффициент Пуассона; l — характерная длина материала, которую в дальнейшем будем считать малой по сравнению с минимальным радиусом кривизны отверстия.

Воспользовавшись (1.1), получим два уравнения в перемещениях

$$\begin{aligned} \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} - l^2 \left(\frac{\partial^4}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4}{\partial y^4} \right) \right] u + \\ + \left[\frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + l^2 \left(\frac{\partial^4}{\partial x^3 \partial y} + \frac{\partial^4}{\partial y^3 \partial x} \right) \right] v = 0 \quad (1.2) \\ \left[\frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + l^2 \left(\frac{\partial^4}{\partial x^3 \partial y} + \frac{\partial^4}{\partial y^3 \partial x} \right) \right] u + \\ + \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial x^2} - l^2 \left(\frac{\partial^4}{\partial x^4} + \frac{\partial^4}{\partial y^2 \partial x^2} \right) \right] v = 0 \end{aligned}$$

Введем потенциальную функцию F при помощи формул

$$\begin{aligned} u = \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial x^2} - l^2 \left(\frac{\partial^4}{\partial x^4} + \frac{\partial^4}{\partial y^2 \partial x^2} \right) \right] F \\ v = - \left[\frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + l^2 \left(\frac{\partial^4}{\partial x^3 \partial y} + \frac{\partial^4}{\partial y^3 \partial x} \right) \right] F \end{aligned}$$

Тогда второе уравнение (1.2) выполнится тождественно, а первое даст разрешающее уравнение для функции F

$$\nabla^2 \nabla^2 F - l^2 \nabla^2 \nabla^2 \nabla^2 F = 0 \quad (1.3)$$

Обратившись опять к (1.1), выразим все напряжения через F

$$\begin{aligned}\sigma_x &= 2G \left[\frac{2-\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial x \partial y^2} + \frac{1-\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial x^3} - l^2 \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\nu}{1-2\nu} \nabla^2 \right) \nabla^2 \right] F \\ \sigma_y &= -2G \left[\frac{1-\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial x \partial y^2} - \frac{\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial x^3} + l^2 \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\nu}{1-2\nu} \nabla^2 \right) \nabla^2 \right] F \\ \tau_{xy} &= 2G \left[\frac{1-\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial y^3} - \frac{\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial x^2 \partial y} - l^2 \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} - \frac{1-\nu}{1-2\nu} \nabla^2 \right) \nabla^2 \right] F \\ \tau_{yx} &= 2G \left[\frac{1-\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial y^3} - \frac{\nu}{1-2\nu} \frac{\partial^3}{\partial x^2 \partial y} - l^2 \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1-\nu}{1-2\nu} \nabla^2 \right) \nabla^2 \right] F \\ \mu_x &= -\frac{4(1-\nu)Gl^2}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \nabla^2 F, \quad \mu_y = -\frac{4(1-\nu)Gl^2}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial y^2} \nabla^2 F\end{aligned}\quad (1.4)$$

Таким образом, система уравнений (1.1) сведена к одному ценой введения потенциальной функции F . Такой прием может привести к потере некоторых решений, как, например, это показано в [4]. Это обстоятельство и в рассматриваемой задаче вызывает некоторые трудности. Но так как их удается избежать, а решение задач моментной теории упругости единственно [5], то это не повлияет на окончательный результат. Представление напряжений через функцию F по формулам (1.4) назовем A . Оно несимметрично относительно x, y , а поэтому не единственно. Заменив в двух последних выражениях (1.4) знак минус на плюс и поменяв в каждом из соотношений (1.4) x на y , получим другое представление напряжений через некоторую потенциальную функцию, которую обозначим через Φ . Назовем такое представление B . Функция Φ должна быть также решением уравнения (1.3), так как оно симметрично относительно x, y .

Перейдем к криволинейным координатам α, β , положив

$$x = x(\alpha, \beta), \quad y = y(\alpha, \beta)$$

и считая, что x, y — достаточно гладкие функции α, β . Не нарушая общности, можно считать α, β изотермической сеткой, т. е. примем, что

$$\frac{\partial x}{\partial \alpha} = \frac{\partial y}{\partial \beta}, \quad \frac{\partial y}{\partial \alpha} = -\frac{\partial x}{\partial \beta}\quad (1.5)$$

Запишем для A компоненты тензора напряжений в этих координатах, воспользовавшись общими формулами преобразования контравариантных компонент тензора

$$\begin{aligned}\sigma_\alpha &= 2G \left[a_1 \frac{\partial^3}{\partial \beta^3} + \dots + l^2 \left(a_2 \frac{\partial^5}{\partial \beta^5} + \dots \right) \right] F \\ \sigma_\beta &= 2G \left[b_1 \frac{\partial^3}{\partial \beta^3} + \dots + l^2 \left(b_2 \frac{\partial^5}{\partial \beta^5} + \dots \right) \right] F \\ \tau_{\alpha\beta} &= 2G \left[c_1 \frac{\partial^3}{\partial \beta^3} + \dots + l^2 \left(c_2 \frac{\partial^5}{\partial \beta^5} + \dots \right) \right] F \\ \tau_{\beta\alpha} &= 2G \left[c_1 \frac{\partial^3}{\partial \beta^3} + \dots + l^2 \left(d_2 \frac{\partial^5}{\partial \beta^5} + \dots \right) \right] F \\ \mu_\alpha &= -\frac{4(1-\nu)Gl^2}{1-2\nu} p_1 \frac{\partial^4 F}{\partial \beta^4} + \dots \quad \mu_\beta = -\frac{4(1-\nu)Gl^2}{1-2\nu} q_1 \frac{\partial^4 F}{\partial \beta^4} + \dots\end{aligned}\quad (1.6)$$

В (1.6) выписаны лишь старшие производные по β . Коэффициенты при них выражаются через частные производные от x и y по α и β . Введем обозначения

$$h = \left[\left(\frac{\partial x}{\partial \beta} \right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial \beta} \right)^2 \right]^{1/2}, \quad h_0 = h|_{\beta=0}$$

Учитывая (1.5), получаем

$$q_1 = \frac{\partial y}{\partial \beta} \frac{1}{h^6}\quad (1.7)$$

Переходя к α, β в представлении B , получим формулы, аналогичные (1.6). Если обозначить в них выражение, стоящее на месте q_1 из формул (1.6) через q_2 , то получим

$$q_2 = -\frac{\partial x}{\partial \beta} \frac{1}{h^6} \quad (1.8)$$

Рассмотрим задачу о концентрации напряжений у отверстия, контур которого задан уравнением $\beta = 0$, считая, что невозмущенное отверстием напряженное состояние будет произвольным и ограниченным на бесконечности. Для решения задачи надо построить функцию, удовлетворяющую уравнению (1.3) и такую, чтобы были выполнены условия

$$\sigma_\beta = \tau_{\beta\alpha} = \mu_\beta = 0 \quad \text{при } \beta = 0 \quad (1.9)$$

а вдали от контура напряжения стремились к невозмущенным напряжениям. Поставленная задача вырождается в классическую, когда $l = 0$. Уравнение (1.3) переходит при этом в уравнение

$$\nabla^2 \nabla^2 F_0 = 0 \quad (1.10)$$

и надо удовлетворить уже двум граничным условиям

$$\sigma_\beta^{(0)} = \tau_{\beta\alpha}^{(0)} = 0 \quad \text{при } \beta = 0 \quad (1.11)$$

где $\sigma_\beta^{(0)}$ и $\tau_{\beta\alpha}^{(0)}$ — значения σ_β и $\tau_{\beta\alpha}$ при $l = 0$. Таким образом, одно условие выпадает при переходе к классической задаче. Запишем уравнение (1.3), разлагая коэффициенты при производных в ряд Тейлора по β в окрестности контура $\beta = 0$

$$\nabla^2 \nabla^2 F - l^2 \nabla^2 \nabla^2 \nabla^2 F = \frac{1}{h_0^4} \frac{\partial^4 F}{\partial \beta^4} - l^2 \frac{1}{h_0^6} \frac{\partial^6 F}{\partial \beta^6} + \dots = 0$$

Здесь выписаны лишь члены, необходимые для дальнейшего. Рассмотрим уравнение

$$\frac{1}{h_0^4} \lambda^4 - l^2 \frac{1}{h_0^6} \lambda^6 = 0$$

Корни этого уравнения, отличные от нуля, таковы

$$\lambda_{1,2} = \pm \left| \frac{h_0}{l} \right|$$

Последнее уравнение имеет один корень с отрицательной вещественной частью, т. е. столько, сколько граничных условий выпадает при переходе к классической задаче. Следовательно, имеет место вырождение уравнения (1.3) и условий (1.9) в уравнение (1.10) и условия (1.11), которое в [1] называется регулярным, а тогда при достаточной гладкости контура $\beta = 0$ можно пользоваться результатами работы [1]. Воспользуемся представлением A . Пусть F_1 определяет решение задачи о концентрации по классической теории, т. е. будет интегралом уравнения (1.10) с граничными условиями (1.11). Возьмем в качестве приближенного решения F_2 уравнения (1.3) так называемую функцию типа погранслоя в окрестности контура $\beta = 0$, а именно

$$F_2 = k_1 \exp\left(-\left|\frac{h_0}{l}\right|\beta\right)$$

где $k_1 = k_1(\alpha)$. Из работы [1] следует, что

$$\nabla^2 \nabla^2 F_2 - l^2 \nabla^2 \nabla^2 \nabla^2 F_2 = lO(1) \quad (1.12)$$

Здесь предполагается, что $k_1(\alpha)$ — достаточно гладкая функция, подлежащая определению. В случаях, подобных (1.12), будем говорить, что рассматриваемое условие задачи (в данном случае уравнение (1.3)) выполняется с точностью до величины порядка l или, что погрешность в выполнении условия порядка l . Очевидно, что такая погрешность будет в выполнении уравнения (1.3), если в качестве его решения взять

$$F = F_1 + F_2$$

Найдем такую функцию k_1 , чтобы F удовлетворяла граничному условию

$$\mu_\beta = -\frac{4(1-\nu)Gl^2}{1-2\nu} q_{10} \frac{\partial^4}{\partial \beta^4} \left[F_1 + k_1 \exp\left(-\left|\frac{h_0}{l}\right|\beta\right) \right] + \dots = 0 \quad \text{при } \beta = 0$$

Здесь q_{10} — значение q_1 при $\beta = 0$. Из (1.7) видно, что q_{10} обращается в нуль в тех точках контура, в которых касательная к контуру отверстия перпендикулярна

оси x . Исключим эти точки пока из рассмотрения. Функция F_1 не зависит от l и в силу условия гладкости контура она будет достаточно гладкой; поэтому величина $\partial^4 F / \partial \beta^4 |_{\beta=0}$ ограниченная; следовательно

$$k_1 = tl^4 \quad (1.13)$$

где $t = t(\alpha)$ — ограниченная величина.

Функция F_1 точно выполняет условия (1.11), а F удовлетворяет первым двум условиям (1.9) неточно. Оценим погрешность, получающуюся при этом. Ясно, что погрешность от F_1 — порядка l^2 . Учитывая (1.13), непосредственно убеждаемся, что погрешность от F_2 — порядка l . Следовательно, F выполняет указанные условия с точностью до величины порядка l . Совершенно аналогично строится решение

$$\Phi = \Phi_1 + \Phi_2 \quad (1.14)$$

для представления B . Здесь Φ_1 — классическое решение задачи о концентрации, Φ_2 — функция типа погранслоя. Решение (1.14) удовлетворяет системе (1.1) с точностью до величины порядка l , кроме, быть может, точек, в которых касательная к контуру перпендикулярна оси y , что следует из (1.8).

Образуюем столбец из левых частей (1.6) и обозначим его σ . Столбец из операторов, стоящих в правых частях (1.6) при l^0 , обозначим L_0 , а при l^2 — через L_2 . Соответствующие столбцы для представления B назовем M_0 и M_2 .

Разобьем контур $\beta = 0$ на m кусков так, что на каждом из них либо $q_1 \neq 0$, либо $q_2 \neq 0$. Пусть α на контуре изменяется от 0 до 2π , а α_i — точки деления, где $i = 0, 1, \dots, m$. Очевидно, для каждого α_i можно найти такое ε_i , что на отрезке $[\alpha_i - \varepsilon_i, \alpha_i + \varepsilon_i]$ величины q_1 и q_2 не обращаются в нуль. Будем для определенности считать, что на тех отрезках $[\alpha_i, \alpha_{i+1}]$, где i четно, $q_1 \neq 0$, а на остальных — $q_2 \neq 0$. Введем достаточно гладкие функции $\varphi_1(x)$ и $\varphi_2(x)$, симметричные одна по отношению к другой в плоскости xy относительно прямой $y = 1/2$, причем на тех отрезках $[\alpha_i + \varepsilon_i, \alpha_{i+1} - \varepsilon_{i+1}]$, где i четно, $\varphi_1 \equiv 1$, а на тех отрезках $[\alpha_i + \varepsilon_i, \alpha_{i+1} - \varepsilon_{i+1}]$, где i нечетно, $\varphi_1 \equiv 0$.

Из теоремы единственности в классической теории упругости следует

$$L_0 F_1 = M_0 \Phi_1 \quad (1.15)$$

Формулы (1.4) и аналогичные формулы для представления B , а также рассматриваемый тип невозмущенного отверстием напряженного состояния позволяют заключить, что величины $L_2 F_1$ и $M_2 \Phi_1$ стремятся к нулю при удалении от отверстия. Благодаря тому, что F_2 и Φ_2 — функции типа погранслоя, величины

$$L_0 F_2, \quad L_2 F_2, \quad M_0 \Phi_2, \quad M_2 \Phi_2$$

также убывают к нулю вдали от контура $\beta = 0$. Из сказанного следует, что решение поставленной задачи с точностью до величины порядка l следующее:

$$\sigma = L_0 F_1 + \varphi_1(\alpha) [l^2 L_2 F_1 + (L_0 + l^2 L_2) F_2] + \varphi_2(\alpha) [l^2 M_2 \Phi_1 + (M_0 + l^2 M_2) \Phi_2]$$

Действительно, по сравнению с решениями F и Φ порядок погрешности не изменился, а при удалении от отверстия напряженное состояние стремится к соответствующему невозмущенному отверстию напряженному состоянию. Задача решена. Заметим, что пришлось оперировать двумя представлениями потому, что каждое в отдельности не обладает достаточной общностью в точках, где q_{10} и q_{20} (значение q_2 при $\beta = 0$) обращаются в нуль. Из формы найденного решения можно сделать вывод, что эффект от моментных напряжений в задаче о концентрации напряжений у произвольного криволинейного отверстия (с оговоренными выше ограничениями) имеет порядок l всюду, включая точки контура.

2. Рассмотрим верхнюю полуплоскость $y \geq 0$ под действием приложенной на границе $y = 0$ ортогональной к плоскости нагрузки, меняющейся по закону — $\sin nx$. Введем для удобства величину N по формуле $N = ln$. Будем пользоваться представлением A . Решение задачи по классической теории

$$F_0 = (e_1 + e_2 y) e^{-ny} \cos nx \quad (2.1)$$

Находя постоянные e_1 и e_2 из граничных условий, получаем

$$\sigma_x^{(0)}|_{y=0} = -\sin nx$$

Здесь $\sigma_x^{(0)}$ — значение σ_x из (1.4) при $l = 0$. Решение по моментной теории

$$F = [(f_1 + f_2 y)e^{-ny} + f_3 \exp(-n[1 + N^{-2}]^{1/2} y)] \cos nx \quad (2.2)$$

Находя постоянные f_1, f_2, f_3 из граничных условий

$$\sigma_y = -\sin nx, \quad \tau_{yx} = 0, \quad \mu_y = 0 \text{ при } y = 0 \text{ получаем}$$

$$\sigma_x|_{y=0} = \left[-1 + \frac{4(1-\nu)([1 + N^{-2}]^{1/2} - 1)}{2(1-\nu)([1 + N^{-2}]^{1/2} - 1) + 1/2 N^{-2}[1 + N^{-2}]^{1/2}} \right] \sin nx$$

В работе [6] показано, что коэффициент Пуассона ν в моментной теории упругости изменяется от 0 до $1/2$. Обозначим

$$\sigma_x^{(0)}|_{y=0} = \sigma_{x0}^{(0)}, \quad \sigma_x|_{y=0} = \sigma_{x0}, \quad \delta = \left| \frac{\sigma_{x0}^{(0)} - \sigma_{x0}}{\sigma_{x0}^{(0)}} \right|$$

и вычислим δ при нескольких значениях N от $1/10$ до 10 для $\nu = 0$ и $\nu = 1/2$.

		Для $\nu = 0$									
$N = 1/10$		$1/8$	$1/6$	$1/4$	$1/2$	1	2	4	6	8	10
$\delta = 0.07$		0.105	0.18	0.32	0.74	1.07	1.26	1.3	1.36	1.33	1.33
		Для $\nu = 1/2$									
$N = 1/10$		$1/8$	$1/6$	$1/4$	$1/2$	1	2	4	6	8	10
$\delta = 0.035$		0.053	0.09	0.17	0.4	0.73	0.92	0.98	1.05	1	1

Из таблиц видно, что поправка к классической теории существенна в данной задаче, если длина волны синусоидальной нагрузки сравнима с характерной длиной материала l , т. е. если n велико. Из (2.1) и (2.2) видно, что в этом случае решение как по классической, так и по моментной теории быстро затухает при удалении от границы. Поправка в решенной здесь простейшей задаче оказалась существенной, что не является случайным. В работе [7] показано, что для эллиптических уравнений с быстро осциллирующими граничными условиями, заданными на достаточно гладкой границе решение быстро затухает при удалении от границы и может быть легко построено с любой степенью точности. Поэтому нетрудно проследить, что если граничные условия задачи об осцилляции в моментной теории упругости заданы на достаточно гладкой границе, то решение быстро затухает при удалении от нее с увеличением осцилляции, а поправка к классической теории возрастает при этом и может оказаться существенной.

Автор благодарен А. Л. Гольденвейзеру за руководство работой и Ю. Н. Работнову за внимание к работе.

Поступила 16 V 1968

ЛИТЕРАТУРА

1. В и ш и к М. И., Л ю с т е р н и к Л. А. Регулярное вырождение и пограничный слой для линейного дифференциального уравнения с малым параметром. Усп. матем. н., 1957, т. 12, вып. 5.
2. W i l m a n s k i К. Metody asymptotyczne w teorii tarczy z mikrostruktura. «Rozpr. inz.» 1967, т. 15, No. 2.
3. М и н д л и н Р. Д. Влияние моментных напряжений на концентрацию напряжений. Сб. пер. «Механика» 1964, № 4.
4. Г о л ь д е н в е й з е р А. Л. Теория упругих тонких оболочек. М., Гостехтеориздат, 1953.
5. М и н д л и н Р. Д., Т и р с т е н Г. Ф. Эффекты моментных напряжений в линейной теории упругости. Сб. пер. «Механика», 1964, № 4.
6. К о й т е р В. Т. Моментные напряжения в теории упругости. Сб. пер. «Механика», 1965, № 3.
7. В и ш и к М. И., Л ю с т е р н и к Л. А. Асимптотическое поведение решений линейных дифференциальных уравнений с большими или быстро меняющимися коэффициентами и граничными условиями. Усп. матем. н., 1960, т. 15, вып. 4.