

О ПОСТРОЕНИИ ФУНКЦИЙ ЛЯПУНОВА ДЛЯ СИСТЕМ ЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ В КОНЕЧНЫХ РАЗНОСТЯХ С ПЕРЕМЕННЫМИ КОЭФФИЦИЕНТАМИ

Я. Н. Ройтенберг

(Москва)

В настоящей работе предлагается один из возможных методов построения функций Ляпунова для систем линейных разностных уравнений с переменными коэффициентами и получения достаточных условий асимптотической устойчивости тривиального решения указанных систем. Предлагаемый метод является развитием работы [1] автора, в которой изучались системы линейных дифференциальных уравнений с переменными коэффициентами. Этот метод позволяет указать в пространстве коэффициентов область, внутри которой функции, являющиеся переменными коэффициентами изучаемой системы уравнений, могут изменяться по произвольному закону, без нарушения устойчивости системы.

Задачи, в которых закон изменения во времени переменных коэффициентов заранее неизвестен, а известны лишь границы, в которых эти коэффициенты могут быть заключены, встречаются во многих приложениях [2].

1. Рассмотрим систему разностных уравнений

$$x_j(t + \tau) + \sum_{k=1}^n b_{jk}(t) x_k(t) = 0 \quad (j = 1, \dots, n) \quad (1.1)$$

Вводя функции

$$l_{jk}(t) = b_{jk}(t) + a_{jk} \quad (a_{jk} = \text{const}) \quad (1.2)$$

где a_{jk} — некоторые постоянные величины, условия выбора которых приводятся ниже, можно привести систему уравнений (1.1) к виду

$$x_j(t + \tau) = \sum_{k=1}^n a_{jk} x_k(t) - \sum_{k=1}^n l_{jk}(t) x_k(t) \quad (j = 1, \dots, n) \quad (1.3)$$

Наряду с системой уравнений (1.3) рассмотрим еще следующую систему линейных неоднородных разностных уравнений с постоянными коэффициентами:

$$x_j(t + \tau) = \sum_{k=1}^n a_{jk} x_k(t) + y_j(t) \quad (j = 1, \dots, n) \quad (1.4)$$

Система скалярных уравнений (1.4) эквивалентна матричному уравнению

$$f(T) x(t) = y(t) \quad (f(T) = ET - a) \quad (1.5)$$

Здесь

$$x(t) = \|x_j(t)\|, \quad a = \|a_{jk}\|, \quad y(t) = \|y_j(t)\| \quad (1.6)$$

E — единичная матрица, а через T обозначен оператор упреждения, определяемый соотношением

$$Tx(t) = x(t + \tau) \quad (\tau = \text{const}) \quad (1.7)$$

Определитель матрицы $f(T)$ будет

$$\det f(T) = \begin{vmatrix} T - a_{11} & -a_{12} & \dots & -a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ -a_{n1} & -a_{n2} & \dots & T - a_{nn} \end{vmatrix} \quad (1.8)$$

Корни характеристического уравнения

$$\det f(\gamma) = 0 \quad (1.9)$$

обозначим так: действительные корни $\kappa_g (g = 1, \dots, s')$, комплексные сопряженные корни $\alpha_h \pm \beta_h i (h = 1, \dots, s'')$. Число корней характеристического уравнения $n = s' + 2s''$. Будем считать, что все корни характеристического уравнения (1.9) являются простыми. Этого можно достичь надлежащим выбором матрицы a .

Ниже потребуется общее решение однородного матричного уравнения

$$Tx - ax = 0 \quad (1.10)$$

Обозначая через ϑ целую часть t/τ , можно представить общее решение уравнения (1.10) в следующем виде:

$$x = \sum_{g=1}^{s'} v_g A_g(t) \kappa_g^{\vartheta} + \sum_{h=1}^{s''} \{V_{s'+h} [A_{s'+h}(t) + iA_{s'+s''+h}(t)] (\alpha_h + \beta_h i)^{\vartheta} + \\ + V_{s'+s''+h} [A_{s'+h}(t) - iA_{s'+s''+h}(t)] (\alpha_h - \beta_h i)^{\vartheta}\} \quad (1.11)$$

Здесь v_g — отличный от нуля столбец матрицы

$$F(\kappa_g) = [F(T)]_{T=\kappa_g}$$

где $F(T)$ — присоединенная матрица для матрицы $f(T)$. Через $V_{s'+h}$ обозначен отличный от нуля столбец матрицы $F(\alpha_h + \beta_h i)$, а через $V_{s'+s''+h}$ — одноименный столбец матрицы $F(\alpha_h - \beta_h i)$. Расположенные в одноименных строках элементы матриц-столбцов $V_{s'+h}$ и $V_{s'+s''+h}$ являются, таким образом, комплексными сопряженными величинами.

Входящие в выражение (1.11) функции $A_k^*(t) (k = 1, \dots, n)$ являются произвольными действительными периодическими функциями с периодом τ . Вид этих функций можно определить из решения уравнения (1.5), если задать течение функций $x_j(t) (j = 1, \dots, n)$ на интервале времени $0 < t < \tau$.

Заметим, что так как, по предположению, все корни характеристического уравнения (1.9) — простые, то ранги матриц $F(\kappa_g)$ и $F(\alpha_h \pm \beta_h i)$ равны единице, т. е. отличные от нуля столбцы каждой из этих матриц пропорциональны друг другу. Для удобства можно нормировать матрицы-столбцы $v_g, V_{s'+h}, V_{s'+s''+h}$, входящие в выражение (1.11), разделив все элементы каждой из этих матриц на один из ее элементов, отличный от нуля. При этом будет иметь место следующее соотношение:

$$v_g B_g = F(\kappa_g) \quad (1.12)$$

Здесь B_g — строка матрицы $F(\kappa_g)$, содержащая элемент, делением на который был получен столбец v_g . Аналогично

$$V_{s'+h} B_{s'+h} = F(\alpha_h + \beta_h i), \quad V_{s'+s''+h} B_{s'+s''+h} = F(\alpha_h - \beta_h i) \quad (1.13)$$

причем одноименные элементы матриц-строк $B_{s'+h}$ и $B_{s'+s''+h}$ являются комплексными сопряженными величинами.

Обозначим через r коагулированную матрицу-строку, элементами которой являются входящие в выражение (1.11) матрицы-столбцы

$$r = \|v_1 \dots v_{s'} \quad V_{s'+1} \dots V_{s'+s''} \quad V_{s'+s''+1} \dots V_{s'+2s''}\| \quad (1.14)$$

Введем теперь матрицу $\Xi = \|\Xi_j\|$ ($j = 1, \dots, n$) при помощи линейного преобразования

$$x = r\Xi \quad (1.15)$$

Так как $\Xi(t + \tau) = r^{-1}x(t + \tau)$, то, в соответствии с (1.5), имеем

$$T\Xi = k\Xi + r^{-1}y(t) \quad (k = r^{-1}ar) \quad (1.16)$$

Здесь матрица k имеет следующий вид:

$$k = \begin{vmatrix} \kappa & 0 & 0 \\ 0 & \alpha + \beta i & 0 \\ 0 & 0 & \alpha - \beta i \end{vmatrix}, \quad \kappa = \begin{vmatrix} \kappa_1 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \kappa_{s'} \end{vmatrix}$$

$$\alpha \pm \beta i = \begin{vmatrix} \alpha_1 \pm \beta_1 i & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \alpha_{s''} \pm \beta_{s''} i \end{vmatrix} \quad (1.17)$$

Соотношение (1.17) можно проверить так. Подставляя в уравнение (1.10) частное решение $x = r_\mu A_\mu^\Phi(t) \gamma_\mu^\Phi$ ($\mu = 1, \dots, n$), где r_μ — столбец матрицы (1.14), а γ_μ — корень характеристического уравнения (1.9), получим, что $(E\gamma_\mu - a)r_\mu A_\mu^\Phi(t) \gamma_\mu^\Phi = 0$ и, следовательно, $ar_\mu = r_\mu \gamma_\mu$. Так как матрица k является диагональной матрицей, у которой $k_{jj} = \gamma_j$, $k_{jl} = 0$ ($j \neq l$), то из предыдущего соотношения следует, что $ar = rk$, а так как r — неособая матрица, то $r^{-1}ar = k$.

Матричное уравнение (1.16) эквивалентно следующей системе скалярных уравнений:

$$T\Xi_g = \kappa_g \Xi_g + Y_g(t) \quad (g = 1, \dots, s')$$

$$T\Xi_{s'+h} = (\alpha_h + \beta_h i) \Xi_{s'+h} + Y_{s'+h}(t)$$

$$T\Xi_{s'+s''+h} = (\alpha_h - \beta_h i) \Xi_{s'+s''+h} + Y_{s'+s''+h}(t) \quad (h = 1, \dots, s'') \quad (1.18)$$

где

$$Y(t) = r^{-1}y(t) \quad (1.19)$$

Введем новые переменные ξ_g ($g = 1, \dots, s'$), η_h , ζ_h ($h = 1, \dots, s''$) при помощи соотношений

$$\Xi_g = \xi_g \quad (g = 1, \dots, s')$$

$$\Xi_{s'+h} = 1/2(\eta_h - i\zeta_h), \quad \Xi_{s'+s''+h} = 1/2(\eta_h + i\zeta_h) \quad (h = 1, \dots, s'') \quad (1.20)$$

Из соотношений (1.14) и (1.19) видно, что элементы матриц-столбцов $Y_{s'+h}(t)$ и $Y_{s'+s''+h}(t)$ будут комплексными сопряженными. Учитывая это, можно, в соответствии с (1.18), представить разностные уравнения, которым удовлетворяют новые переменные, в следующем виде:

$$T\xi_g = \kappa_g \xi_g + \sum_{k=1}^n (r^{-1})_{gk} y_k(t) \quad (g = 1, \dots, s')$$

$$T\eta_h = \alpha_h \eta_h + \beta_h \zeta_h + 2 \operatorname{Re} \sum_{k=1}^n (r^{-1})_{s'+h, k} y_k(t)$$

$$T\zeta_h = -\beta_h \eta_h + \alpha_h \zeta_h - 2 \operatorname{Im} \sum_{k=1}^n (r^{-1})_{s'+h, k} y_k(t) \quad (h = 1, \dots, s'') \quad (1.21)$$

Вернемся теперь к исходному матричному уравнению (1.3). Для того чтобы система уравнений (1.21) была эквивалентна матричному разност-

ному уравнению (1.3), необходимо, в соответствии с (1.4), принять, что

$$y_k(t) = - \sum_{\sigma=1}^n l_{k\sigma}(t) x_{\sigma}(t) \quad (k = 1, \dots, n) \quad (1.22)$$

В соотношениях (1.22) остается еще выразить x_k через новые переменные ξ_g, η_h, ζ_h . Матричное соотношение (1.15) можно, в соответствии с (1.14), представить так:

$$x = \sum_{g=1}^{s'} v_g \Xi_g + \sum_{h=1}^{s''} (V_{s'+h} \Xi_{s'+h} + V_{s'+s''+h} \Xi_{s'+s''+h}) \quad (1.23)$$

Учитывая, что элементы матриц-столбцов $V_{s'+h}$ и $V_{s'+s''+h}$ являются комплексными сопряженными величинами и обозначая

$$V_{s'+h}, V_{s'+s''+h} = v_{s'+h} \pm i v_{s'+s''+h} \quad (1.24)$$

получим, в соответствии с (1.20),

$$x = \sum_{g=1}^{s'} v_g \xi_g + \frac{1}{2} \sum_{h=1}^{s''} [(v_{s'+h} + i v_{s'+s''+h})(\eta_h - i \zeta_h) + (v_{s'+h} - i v_{s'+s''+h})(\eta_h + i \zeta_h)] \quad (1.25)$$

или

$$x = \sum_{g=1}^{s'} v_g \xi_g + \sum_{h=1}^{s''} (v_{s'+h} \eta_h + v_{s'+s''+h} \zeta_h) \quad (1.26)$$

Элементы матрицы x будут

$$x_{\sigma} = \sum_{g=1}^{s'} v_{g\sigma} \xi_g + \sum_{h=1}^{s''} (v_{s'+h, \sigma} \eta_h + v_{s'+s''+h, \sigma} \zeta_h) \quad (\sigma = 1, \dots, n) \quad (1.27)$$

Подставляя в правые части уравнений (1.21) вместо функций $y_k(t)$ их значения, согласно (1.22) и (1.27), можно привести уравнения (1.21) к виду

$$\begin{aligned} T \xi_g &= \kappa_g \xi_g + \sum_{k=1}^{s'} \mu_{gk}(t) \xi_k + \sum_{\lambda=1}^{s''} [v_{g\lambda}(t) \eta_{\lambda} + \rho_{g\lambda}(t) \zeta_{\lambda}] \quad (g = 1, \dots, s') \\ T \eta_h &= \alpha_h \eta_h + \beta_h \zeta_h + \sum_{k=1}^{s'} \mu_{s'+h, k}(t) \xi_k + \sum_{\lambda=1}^{s''} [v_{s'+h, \lambda}(t) \eta_{\lambda} + \rho_{s'+h, \lambda}(t) \zeta_{\lambda}] \\ T \zeta_h &= -\beta_h \eta_h + \alpha_h \zeta_h + \sum_{k=1}^{s'} \mu_{s'+s''+h, k}(t) \xi_k + \\ &+ \sum_{\lambda=1}^{s''} [v_{s'+s''+h, \lambda}(t) \eta_{\lambda} + \rho_{s'+s''+h, \lambda}(t) \zeta_{\lambda}] \quad (h = 1, \dots, s'') \end{aligned} \quad (1.28)$$

Система уравнений (1.28) эквивалентна исходной системе разностных уравнений (1.1).

Заметим теперь, что при переходе от исходных уравнений (1.1) к уравнениям (1.3) на выбор коэффициентов a_{jk} ограничений не накладывалось, а требовалось лишь выполнение соотношений (1.2). Ниже будет показано, что коэффициенты a_{jk} целесообразно выбирать так, чтобы все корни характеристического уравнения (1.9) были простыми и удовлетворяли условию

$$|\kappa_g| < 1 \quad (g = 1, \dots, s'), \quad |\alpha_h + \beta_h i| < 1 \quad (h = 1, \dots, s'') \quad (1.29)$$

при выполнении которого решения однородного уравнения (1.10) асимптотически стремятся к нулю при $t \rightarrow \infty$.

2. Система уравнений (1.28), так же как и исходная система (1.1), является системой линейных разностных уравнений с переменными коэффициентами. Однако для системы уравнений (1.28) можно указать простой метод построения функции Ляпунова, позволяющий получить достаточные условия устойчивости тривиального решения этой системы.

Возьмем функцию Ляпунова в таком виде:

$$V = - \sum_{g=1}^{s'} \xi_g^2 - \sum_{h=1}^{s''} (\eta_h^2 + \zeta_h^2) \quad (2.1)$$

Функция V является определенно-отрицательной. Ее первая разность

$$\begin{aligned} \Delta V = & - \sum_{g=1}^{s'} [\xi_g^2(t + \tau) - \xi_g^2(t)] - \\ & - \sum_{h=1}^{s''} [\eta_h^2(t + \tau) - \eta_h^2(t) + \zeta_h^2(t + \tau) - \zeta_h^2(t)] \end{aligned} \quad (2.2)$$

после подстановки значений $\xi_g(t + \tau)$, $\eta_h(t + \tau)$, $\zeta_h(t + \tau)$ из уравнений (1.28) будет иметь следующий вид:

$$\begin{aligned} \Delta V = & \sum_{g=1}^{s'} [(1 - \kappa_g^2) \xi_g^2 - 2\kappa_g \xi_g \Lambda_g - \Lambda_g^2] + \\ & + \sum_{h=1}^{s''} \{ [1 - (\alpha_h^2 + \beta_h^2)] (\eta_h^2 + \zeta_h^2) - 2[(\alpha_h \Lambda_{s'+h} - \beta_h \Lambda_{s'+s''+h}) \eta_h + \\ & + (\beta_h \Lambda_{s'+h} + \alpha_h \Lambda_{s'+s''+h}) \zeta_h] - \Lambda_{s'+h}^2 - \Lambda_{s'+s''+h}^2 \} \end{aligned} \quad (2.3)$$

где через Λ_j ($j = 1, \dots, n$) обозначены входящие в правые части уравнений (1.28) функции

$$\Lambda_j = \sum_{k=1}^{s'} \mu_{jk}(t) \xi_k + \sum_{\lambda=1}^{s''} [\nu_{j\lambda}(t) \eta_\lambda + \rho_{j\lambda}(t) \zeta_\lambda] \quad (j = 1, \dots, n) \quad (2.4)$$

Как видно из (2.3) и (2.4), функция ΔV представляет собой квадратичную форму переменных ξ_g , η_h , ζ_h такого вида:

$$\begin{aligned} \Delta V = & \sum_{g=1}^{s'} [1 - \kappa_g^2 + \Psi_g^-(t)] \xi_g^2 + \\ & + \sum_{h=1}^{s''} \{ [1 - (\alpha_h^2 + \beta_h^2) + \Psi_{s'+h}^-(t)] \eta_h^2 + [1 - (\alpha_h^2 + \beta_h^2) + \Psi_{s'+s''+h}^-(t)] \zeta_h^2 \} + \\ & + 2c_{12} \xi_1 \xi_2 + 2c_{13} \xi_1 \xi_3 + \dots + 2c_{1, s'+s''} \xi_1 \eta_{s''} + \dots + 2c_{1n} \xi_1 \zeta_{s''} + \\ & + 2c_{23} \xi_2 \xi_3 + \dots + 2c_{2, s'+s''} \xi_2 \eta_{s''} + \dots + 2c_{2n} \xi_2 \zeta_{s''} + \dots + 2c_{n-1, n} \zeta_{s''-1} \zeta_{s''} \end{aligned} \quad (2.5)$$

Коэффициенты c_{ij} ($i \neq j$) квадратичной формы (2.5), так же как и функции $\Psi_j(t)$ ($j = 1, \dots, n$), являются комбинациями исходных переменных коэффициентов $l_{jk}(t)$.

В частном случае, когда все исходные коэффициенты $l_{jk}(t) \equiv 0$ ($j, k = 1, \dots, n$), функция (2.5) принимает вид

$$\Delta V = \sum_{g=1}^{s'} (1 - \kappa_g^2) \xi_g^2 + \sum_{h=1}^{s''} [1 - (\alpha_h^2 + \beta_h^2)] (\eta_h^2 + \zeta_h^2) \quad (2.6)$$

Если корни характеристического уравнения (1.9) удовлетворяют условию (1.29)

$$|\kappa_g| < 1 \quad (g = 1, \dots, s'), \quad |\alpha_h + \beta_h i_n| < 1 \quad (h = 1, \dots, s'')$$

то функция (2.6) определенно-положительна и имеет знак, противоположный знаку функции Ляпунова V .

При выполнении условий (1.29) решение (1.11) матричного уравнения (1.10) асимптотически стремится к нулю при $t \rightarrow \infty$, т. е. тривиальное решение уравнения (1.10) асимптотически устойчиво.

В общем случае, когда функции $l_{jk}(t) \neq 0$ ($j, k = 1, \dots, n$), необходимо рассмотреть квадратичную форму (2.5). Ее дискриминант имеет вид

$$D = \begin{vmatrix} c_{11} & \dots & c_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ c_{n1} & \dots & c_{nn} \end{vmatrix} \quad (2.7)$$

где

$$\begin{aligned} c_{gg} &= 1 - \kappa_g^2 + \Psi_g(t) & (g = 1, \dots, s') \\ c_{s'+h, s'+h} &= 1 - (\alpha_h^2 + \beta_h^2) + \Psi_{s'+h}(t) & (2.8) \\ c_{s'+s''+h, s'+s''+h} &= 1 - (\alpha_h^2 + \beta_h^2) + \Psi_{s'+s''+h}(t) & (h = 1, \dots, s'') \end{aligned}$$

Если для любого значения $t > 0$ все главные диагональные миноры дискриминанта (2.7) не меньше некоторого положительного числа, то первая разность ΔV функции Ляпунова (2.1) будет знакоопределенной положительной функцией, и ее знак будет противоположным знаку функции Ляпунова.

Как показано в работе [3], где дано распространение теорем Ляпунова на уравнения в конечных разностях, такое свойство первой разности функции Ляпунова является достаточным условием асимптотической устойчивости тривиального решения системы уравнений в конечных разностях.

Таким образом, условия строгой положительности для любого момента времени $t > 0$ всех главных диагональных миноров дискриминанта (2.7) являются достаточными условиями асимптотической устойчивости тривиального решения исходной системы (1.1) разностных уравнений с переменными коэффициентами.

Так как полученные здесь условия устойчивости являются достаточными, а не необходимыми, то, варьируя вид функции V , можно иногда расширить получаемую из условий знакоопределенности функции ΔV область устойчивости в пространстве параметров системы. Для возможности варьирования можно принять функцию V в виде:

$$V = - \sum_{g=1}^{s'} p_g \xi_g^2 - \sum_{h=1}^{s''} (p_{s'+h} \eta_h^2 + p_{s'+s''+h} \zeta_h^2) \quad (2.9)$$

где коэффициенты p_j ($j = 1, \dots, n$) должны быть строго положительными. Выбор коэффициентов p_j можно подчинить определенным требованиям, например, обращение в нуль каких-либо слагаемых в главных диагональных минорах дискриминанта (2.7).

Требованию максимального расширения области устойчивости в пространстве интересующих параметров системы целесообразно подчинить и выбор входящих в выражения (1.2) коэффициентов a_{jk} .

3. В качестве примера рассмотрим следующую систему разностных уравнений:

$$Tx_1 - x_1 - kx_2 = 0, \quad Tx_2 + m(t)x_1 - (1 - \lambda k)x_2 = 0 \quad (3.1)$$

В уравнениях (3.1) коэффициенты λ и k предполагаются существенно положительными.

Систему уравнений (3.1) представим в виде

$$Tx_1 - x_1 - kx_2 = 0, \quad Tx_2 + \sigma x_1 - (1 - \lambda k)x_2 = g(t)x_1 \quad (g(t) = \sigma - m(t)) \quad (3.2)$$

При этом коэффициент σ во втором уравнении (3.2) выберем так, чтобы у системы разностных уравнений

$$Tx_1 - x_1 - kx_2 = 0, \quad Tx_2 + \sigma x_1 - (1 - \lambda k)x_2 = 0$$

характеристическое уравнение

$$\gamma^2 - (2 - \lambda k)\gamma + 1 - \lambda k + k\sigma = 0$$

имело пару комплексных корней $\gamma_1, \gamma_2 = \alpha \pm \beta i$, модуль которых

$$(\alpha^2 + \beta^2)^{1/2} < 1$$

Для этого коэффициент σ должен удовлетворять условиям

$$\sigma > 1/4\lambda^2 k, \quad 0 < 1 - \lambda k + k\sigma < 1$$

Перейдем теперь к новым переменным η и ζ , которые, в соответствии с (1.27), введем при помощи соотношений

$$x_1 = \eta, \quad x_2 = -\frac{1 - \alpha}{k}\eta + \frac{\beta}{k}\zeta \quad (3.3)$$

Разностные уравнения, которым удовлетворяют η и ζ , в соответствии с (3.2), будут

$$T\eta = \alpha\eta + \beta\zeta, \quad T\zeta = [-\beta + k\beta^{-1}g(t)]\eta + \alpha\zeta \quad (3.4)$$

Функцию Ляпунова возьмем, согласно (2.1), в следующем виде:

$$V = -(\eta^2 + \zeta^2) \quad (3.5)$$

Первая разность функции V , в силу разностных уравнений (3.4), будет

$$\Delta V = c_{11}\eta^2 + 2c_{12}\eta\zeta + c_{22}\zeta^2 \quad (3.6)$$

где

$$c_{11} = 1 - \alpha^2 - [\beta - k\beta^{-1}g(t)]^2, \quad c_{12} = -k\alpha\beta^{-1}g(t), \quad c_{22} = 1 - (\alpha^2 + \beta^2) \quad (3.7)$$

Достаточные условия асимптотической устойчивости тривиального решения системы разностных уравнений (3.1) состоят в том, что для любого значения $t > 0$ главные диагональные миноры дискриминанта квадратичной формы (3.6)

$$D_1 = c_{11}(t), \quad D_2 = c_{11}(t)c_{22}(t) - [c_{12}(t)]^2 \quad (3.8)$$

должны быть не меньше некоторого положительного числа.

При заданных значениях параметров системы λ и k можно из этих условий найти полосу

$$g_1 < g(t) < g_2$$

внутри которой функция $g(t)$ может изменяться по произвольному закону без нарушения устойчивости системы.]

Поступила 14 V 1965

ЛИТЕРАТУРА

1. Ройтенберг Я. Н. Об одном методе построения функций Ляпунова для линейных систем с переменными коэффициентами. ПММ, 1958, т. 22, вып. 2.
2. Ройтенберг Я. Н. Корректируемый гироскоп. ПММ, 1965, т. 29, вып. 4.
3. Неймарк Ю. И. Метод точечных отображений в теории нелинейных колебаний. Изв. высш. учебн. завед., Радиофизика, 1958, т. 1, № 1, 2, 5—6.