

О НЕОБХОДИМЫХ И ДОСТАТОЧНЫХ УСЛОВИЯХ СУЩЕСТВОВАНИЯ ЗАТУХАЮЩИХ РЕШЕНИЙ ПЛОСКОЙ ЗАДАЧИ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ ДЛЯ ПОЛУПОЛОСЫ

М. И. Гусейн-Заде (Москва)

В связи с построением уточненной теории изгиба пластинок [1] представляет интерес установить условия существования затухающих решений для полуполосы со свободными от напряжений продольными кромками при различных условиях на краю. В работе [2] для двух задач, соответствующих заданию на краю одного условия для напряжений и одного условия для смещений, получены достаточные условия существования затухающих решений, представимых рядами по функциям Папковича [3]. Случай задания на краю обеих составляющих смещения остался не исследованным.

В настоящей работе для получения решений уравнений Ламе применяется преобразование Лапласа, что позволяет с единой точки зрения подойти к решению задач, отвечающих различным условиям на краю, и установить необходимые и достаточные условия существования затухающих решений.

1. Рассмотрим четыре вида условий на краю $x = 0$ полуполосы

$$\sigma_x(0, y) = f_1(y), \quad \tau_{xy}(0, y) = f_2(y) \quad (\text{Задача 1}) \quad (1.1)$$

$$2\mu u(0, y) = f_1(y), \quad \tau_{xy}(0, y) = f_2(y) \quad (\text{Задача 2}) \quad (1.2)$$

$$\sigma_x(0, y) = f_1(y), \quad 2\mu v(0, y) = f_2(y) \quad (\text{Задача 3}) \quad (1.3)$$

$$2\mu u(0, y) = f_1(y), \quad 2\mu v(0, y) = f_2(y) \quad (\text{Задача 4}) \quad (1.4)$$

Граничные условия при $y = \pm 1$ для всех четырех задач имеют вид

$$\sigma_y(x, \pm 1) = 0, \quad \tau_{xy}(x, \pm 1) = 0 \quad (1.5)$$

Установим условия (необходимые и достаточные), налагаемые на краевые функции $f_1(y)$, $f_2(y)$, при выполнении которых решение уравнений Ламе

$$\begin{aligned} (\lambda + 2\mu) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \mu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + (\lambda + \mu) \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} &= 0 \\ \mu \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + (\lambda + 2\mu) \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + (\lambda + \mu) \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} &= 0 \end{aligned} \quad (1.6)$$

отвечающее заданным условиям на краю и на кромках полуполосы, имеет затухающий характер в направлении оси x , т. е. $u(x, y) \rightarrow 0$, $v(x, y) \rightarrow 0$ при $x \rightarrow \infty$.

Рассмотрим решения уравнений Ламе в классе функций, содержащем как затухающие, так и возрастающие функции. Условимся, что порядок возрастания функций при $x \rightarrow \infty$ не выше степенного.

Применим к уравнениям Ламе преобразование Лапласа по переменной x . Полагая, что

$$U(p; y) = \int_0^{\infty} u(x, y) e^{-px} dx, \quad V(p; y) = \int_0^{\infty} v(x, y) e^{-px} dx \quad (1.7)$$

получим для $U(p; y)$, $V(p; y)$ неоднородную систему обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\lambda + 2\mu}{\mu} p^2 U + \frac{\lambda + \mu}{\mu} p \frac{\partial V}{\partial y} &= \frac{1}{\mu} \Phi(p, y) \\ \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\mu}{\lambda + 2\mu} p^2 V + \frac{\lambda + \mu}{\lambda + 2\mu} p \frac{\partial U}{\partial y} &= \frac{1}{\lambda + 2\mu} \Psi(p, y) \end{aligned} \quad (1.8)$$

где

$$\begin{aligned} \Phi(p, y) &= (\lambda + 2\mu) \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=0} + (\lambda + \mu) \left. \frac{\partial v}{\partial y} \right|_{x=0} + (\lambda + 2\mu) p u(0, y) \\ \Psi(p, y) &= \mu \left. \frac{\partial v}{\partial x} \right|_{x=0} + (\lambda + \mu) \left. \frac{\partial u}{\partial y} \right|_{x=0} + \mu p v(0, y) \end{aligned} \quad (1.9)$$

Общее решение (1.8) содержит четыре произвольных постоянных, зависящих от параметра p , и имеет вид

$$\begin{aligned} U(p, y) &= a_1(p) \sin py + a_2(p) \cos py + a_3(p) py \cos py + \\ &\quad + a_4(p) py \sin py + U_0(p; y) \\ V(p, y) &= (-a_2(p) - \kappa_1 a_4(p)) \sin py + (a_1(p) - \kappa_1 a_3(p)) \cos py + \\ &\quad + a_4(p) py \cos py - a_3(p) py \sin py + V_0(p, y) \end{aligned} \quad (1.10)$$

где

$$\begin{aligned} U_0(p, y) &= b_1(p, y) \sin py + b_2(p, y) \cos py + b_3(p, y) py \cos py + \\ &\quad + b_4(p, y) py \sin py \end{aligned} \quad (1.11)$$

$$\begin{aligned} V_0(p, y) &= (-b_2(p, y) - \kappa_1 b_4(p, y)) \sin py + (b_1(p, y) - \kappa_1 b_3(p, y)) \cos py + \\ &\quad + b_4(p, y) py \cos py - b_3(p, y) py \sin py \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} b_1(p, y) &= \frac{\kappa}{p} \int_{y_1}^y [\Psi(p, y) py \cos py + \Phi(p, y) (\kappa_1 \cos py - py \sin py)] dy \\ b_2(p, y) &= \frac{\kappa}{p} \int_{y_2}^y [-\Psi(p, y) py \sin py - \Phi(p, y) (\kappa_1 \sin py + py \cos py)] dy \\ b_3(p, y) &= \frac{\kappa}{p} \int_{y_1}^y [\Psi(p, y) \sin py + \Phi(p, y) \cos py] dy \\ b_4(p, y) &= \frac{\kappa}{p} \int_{y_2}^y [-\Psi(p, y) \cos py + \Phi(p, y) \sin py] dy \end{aligned} \quad (1.12)$$

$$\kappa_1 = \frac{\lambda + 3\mu}{\lambda + \mu}, \quad \kappa = \frac{\lambda + \mu}{2\mu(\lambda + 2\mu)}$$

Выразив в (1.5) напряжения через перемещения и применив преобразование Лапласа, получим

$$\begin{aligned} -\lambda u(0, \pm 1) + (\lambda + 2\mu) \frac{\partial V}{\partial y} \Big|_{y=\pm 1} + \lambda p U(p, \pm 1) &= 0 \\ -\mu v(0, \pm 1) + \mu \frac{\partial U}{\partial y} \Big|_{y=\pm 1} + \mu p V(p, \pm 1) &= 0 \end{aligned} \quad (1.13)$$

Условия (1.13) позволяют определить $a_i(p)$ ($i = 1, 2, 3, 4$), входящие в (1.10).

2. Остановимся сначала на исследовании кососимметричной деформации полуполосы. Будем полагать, что в (1.1) — (1.4) функции $f_1(y)$ — нечетные, а $f_2(y)$ — четные, что в общем решении (1.10) коэффициенты $a_2(p)$, $a_4(p)$ равны нулю и что в (1.12) нижние пределы y_1 и y_2 равны -1 и 0 соответственно. Определяя $a_1(p)$, $a_3(p)$ из условий (1.13), имеем

$$\begin{aligned} a_1(p) &= -\frac{1}{\varphi(p)} \left[b_2(p, 1) \left(\cos^2 p - \frac{\lambda + 2\mu}{\lambda + \mu} \right) + p b_4(p; 1) \left(-p - \frac{\mu(\lambda + 2\mu)}{(\lambda + \mu)^2} \frac{1}{p} \right) - \right. \\ &\quad \left. - \frac{\lambda}{2\mu} u(0, 1) \left(\sin p + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \frac{\cos p}{p} \right) - \frac{1}{2} v(0, 1) \left(-\cos p + \frac{\lambda + 2\mu}{\lambda + \mu} \frac{\sin p}{p} \right) \right] \end{aligned} \quad (2.1)$$

$$\begin{aligned} a_3(p) &= -\frac{1}{\varphi(p)} \left[-b_2(p, 1) + p b_4(p, 1) \left(-\frac{\mu}{\lambda + \mu} \frac{1}{p} - \frac{\cos^2 p}{p} \right) - \right. \\ &\quad \left. - \frac{\lambda}{2\mu} u(0, 1) \frac{\cos p}{p} - \frac{1}{2} v(0, 1) \frac{\sin p}{p} \right], \quad \varphi(p) = \sin p \cos p - p \end{aligned}$$

Значения $b_2(p, 1)$, $b_4(p, 1)$ получим из (1.12), полагая $y = 1$.

Из изложенного следует, что в выражения (1.10) для $U(p, y)$, $V(p, y)$ входят значения величин $u(x, y)$, du/dx , du/dy , $v(x, y)$, dv/dx , dv/dy при $x = 0$. В слу-

чае краевых условий (1.1) — (1.4) известна лишь часть этих величин. Следовательно, в выражения (1.10) входят как известные из краевых условий величины, так и неизвестные.

В плоскости комплексного переменного p функции $U(p, y)$, $V(p, y)$ имеют особенности в точках, соответствующих корням уравнения

$$\varphi(p) = \sin p \cos p - p = 0 \quad (2.2)$$

Уравнение (2.2) имеет корень третьего порядка в начале координат и бесконечное множество четверок комплексных корней первого порядка $p_n, \bar{p}_n, -\bar{p}_n, -p_n$ ($n = 1, 2, \dots$). В соответствии с этим $U(p, y)$ имеет полюс третьего порядка в точке $p = 0$ и полюсы первого порядка в комплексных корнях уравнения (2.2), а $V(p, y)$ — полюс четвертого порядка в точке $p = 0$ и полюсы первого порядка в остальных корнях уравнения (2.2).

По условию $u(x, y)$, $v(x, y)$ относятся к классу функций, порядок возрастания которых при x , стремящемся к бесконечности, не выше степенного. Поэтому $U(p; y)$, $V(p; y)$ не должны иметь особенностей, расположенных правее мнимой оси. Для этого необходимо, чтобы вычеты $U(p; y) e^{px}$, $V(p; y) e^{px}$ относительно полюсов p_n, \bar{p}_n с положительной действительной частью равнялись нулю. Но обращение в нуль указанных вычетов и достаточно для того, чтобы порядок роста $u(x, y)$, $v(x, y)$ при $x \rightarrow \infty$ был не выше степенного.

Определяя вычеты $U(p; y) e^{px}$, $V(p; y) e^{px}$ относительно полюса p_n , получим

$$\begin{aligned} \operatorname{res}_{p_n} U(p; y) e^{px} &= F(p_n) \frac{x}{p_n \varphi'(p_n)} \left[\left(\cos^2 p_n - \frac{\lambda + 2\mu}{\lambda + \mu} \right) \sin p_n y - p_n y \cos p_n y \right] e^{p_n x} \\ \operatorname{res}_{p_n} V(p; y) e^{px} &= F(p_n) \frac{x}{p_n \varphi'(p_n)} \left[\left(\cos^2 p_n + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \right) \cos p_n y + p_n y \sin p_n y \right] e^{p_n x} \end{aligned} \quad (2.3)$$

где

$$\begin{aligned} F(p_n) &= \int_0^1 \left\{ \Psi(p_n, y) \left[p_n y \sin p_n y + \cos p_n y \left(\cos^2 p_n + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \right) \right] + \right. \\ &\quad \left. + \Phi(p_n, y) \left[p_n y \cos p_n y - \sin p_n y \left(\cos^2 p_n - \frac{\lambda + 2\mu}{\lambda + \mu} \right) \right] \right\} dy - \\ &\quad - \frac{\lambda(\lambda + 2\mu)}{\lambda + \mu} u(0, 1) \cos p_n - \frac{\mu(\lambda + 2\mu)}{\lambda + \mu} v(0, 1) \sin p_n \end{aligned} \quad (2.4)$$

Из условия обращения в нуль вычетов $U(p; y) e^{px}$, $V(p; y) e^{px}$ относительно полюсов с положительной действительной частью следует, что

$$F(p_n) = 0 \quad (n = 1, 2, \dots) \quad (2.5)$$

Применяя теорему обращения, получим

$$u(x, y) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} U(p; y) e^{px} dp, \quad v(x, y) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} V(p; y) e^{px} dp \quad (\sigma > 0)$$

Отсюда

$$\begin{aligned} u(x, y) &= \sum_{n=1}^{\infty} (\operatorname{res}_{-p_n} + \operatorname{res}_{-\bar{p}_n}) U(p; y) e^{px} + \operatorname{res}_0 U(p; y) e^{px} \\ v(x, y) &= \sum_{n=1}^{\infty} (\operatorname{res}_{-p_n} + \operatorname{res}_{-\bar{p}_n}) V(p; y) e^{px} + \operatorname{res}_0 V(p; y) e^{px} \end{aligned} \quad (2.6)$$

Вычеты относительно полюсов с отрицательной действительной частью дают члены, затухающие по экспоненте; вычеты относительно полюса $p = 0$ дают члены, возрастающие по степенному закону.

Для того чтобы $u(x, y)$, $v(x, y)$ были затухающими функциями, необходимо, чтобы вычеты относительно полюса $p = 0$ обращались в нуль, т. е. необходимо, чтобы

$$\operatorname{res}_0 U(p, y) e^{px} = 0, \quad \operatorname{res}_0 V(p, y) e^{px} = 0 \quad (2.7)$$

Но условия (2.7) и достаточны для того, чтобы $u(x, y)$, $v(x, y)$ были затухающими функциями, так как, если эти условия выполняются, то $u(x, y)$, $v(x, y)$ не будут содержать незатухающих членов.

Определяя вычеты $U(p; y) e^{px}$, $V(p; y) e^{px}$ относительно точки $p = 0$, получим

$$\begin{aligned} \operatorname{res}_0 U(p; y) e^{px} &= -\frac{3y}{8} \frac{\lambda + 2\mu}{\mu(\lambda + \mu)} \left(Ax^2 + 2Bx + \frac{\mu}{\lambda + 2\mu} C \right) \\ \operatorname{res}_0 V(p; y) e^{px} &= \frac{3}{8} \frac{\lambda + 2\mu}{\mu(\lambda + \mu)} \left(\frac{1}{3} Ax^3 + Bx^2 + \frac{\mu}{\lambda + 2\mu} Cx + D \right) \end{aligned} \quad (2.8)$$

где

$$\begin{aligned} A &= \mu \left[\int_0^1 \frac{\partial v}{\partial x} \Big|_{x=0} dy + u(0, 1) \right] \\ B &= (\lambda + 2\mu) \int_0^1 \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x=0} dy - \lambda \int_0^1 v(0, y) dy + \lambda v(0, 1) \\ C &= \lambda \int_0^1 \frac{\partial v}{\partial x} \Big|_{x=0} y^2 dy + 2(3\lambda + 4\mu) \int_0^1 u(0, y) y dy + \lambda u(0, 1) \\ D &= \frac{1}{3} (3\lambda + 4\mu) \int_0^1 \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x=0} y^3 dy - (3\lambda + 2\mu) \int_0^1 v(0, y) y^2 dy + \\ &+ \frac{4\mu(\lambda + \mu)}{\lambda + 2\mu} \int_0^1 v(0, y) dy + \frac{\lambda(3\lambda + 4\mu)}{3(\lambda + 2\mu)} v(0, 1) \end{aligned} \quad (2.9)$$

Из (2.7) и (2.8) имеем

$$A = 0, \quad B = 0, \quad C = 0, \quad D = 0 \quad (2.10)$$

Таким образом, при выполнении условий (2.5) и (2.10) смещения в полуполосе имеют затухающий характер. Из (2.6) и (2.7) видно, что $u(x, y)$, $v(x, y)$ при $x > 0$, $-1 \leq y \leq 1$ представляются равномерно сходящимися рядами, каждый член которых при $x \rightarrow \infty$ затухает по экспоненте. Отсюда следует, что напряжения в полуполосе также имеют затухающий характер.

3. В выражения (2.9) для A, B, C, D и в (2.4) для $F(p_n)$ входят смещения и их производные при $x = 0$. Эти выражения можно преобразовать таким образом, что в них войдут только величины $u(0, y)$, $v(0, y)$, $\sigma_x(0, y)$, $\tau_{xy}(0, y)$. Тогда условия (2.10) запишутся в виде

$$\int_0^1 \tau_{xy}(0, y) dy = 0 \quad (3.1)$$

$$\int_0^1 \sigma_x(0, y) y dy = 0 \quad (3.2)$$

$$\frac{\lambda}{4(\lambda + \mu)} \int_0^1 \tau_{xy}(0, y) y^2 dy + 2\mu \int_0^1 u(0, y) y dy = 0 \quad (3.3)$$

$$\frac{3\lambda + 4\mu}{6(\lambda + \mu)} \int_0^1 \sigma_x(0, y) y^3 dy - 2\mu \int_0^1 v(0, y) (y^2 - 1) dy = 0 \quad (3.4)$$

а условия (2.5) — в виде

$$\int_0^1 [\sigma_x(0, y) h_n(y) + \tau_{xy}(0, y) g_n(y) + 2\mu u(0, y) s_n(y) + 2\mu v(0, y) t_n(y)] dy = 0 \quad (3.5)$$

($n = 1, 2, \dots$)

где

$$\begin{aligned} h_n(y) &= p_n y \cos p_n y + \sin p_n y \left(\sin^2 p_n + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \right) \\ g_n(y) &= p_n y \sin p_n y + \cos p_n y \left(\cos^2 p_n + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \right) \\ s_n(y) &= p_n [p_n y \cos p_n y + \sin p_n y (\sin^2 p_n + 1)] \\ t_n(y) &= p_n [p_n y \sin p_n y - \cos p_n y \sin^2 p_n] \end{aligned} \quad (3.6)$$

Полученная система условий (3.1) — (3.5) позволяет определить неизвестные величины, входящие в решение задачи, и получить два условия, налагаемых на краевые функции, которые необходимы и достаточны для существования затухающих решений.

Для задачи 1, подставляя (1.1) в (3.1) и (3.2), получим два условия

$$\int_0^1 f_2(y) dy = 0, \quad \int_0^1 f_1(y) y dy = 0 \quad (3.7)$$

Система условий (3.3) — (3.5) служит для определения неизвестных величин $u(0, y)$, $v(0, y)$. Способ определения этих величин будет показан на примере задачи 4.

Для задачи 2, подставляя (1.2) в (3.1) и (3.3), имеем условия

$$\int_0^1 f_2(y) dy = 0, \quad \frac{\lambda}{4(\lambda + \mu)} \int_0^1 f_2(y) y^2 dy + \int_0^1 f_1(y) y dy = 0 \quad (3.8)$$

Система остальных условий (3.2), (3.4) и (3.5) позволяет определить $\sigma_x(0, y)$, $v(0, y)$. Однако для получения затухающего решения задачи нет необходимости определять $\sigma_x(0, y)$, $v(0, y)$ из этой системы. В самом деле, в решение задачи входят вычеты $U(p; y) e^{px}$, $V(p; y) e^{px}$ относительно полюсов $-p_n$, $-\bar{p}_n$; значения этих вычетов можно получить из (2.3), (2.4) заменой p_n на $-p_n$ и $-\bar{p}_n$ соответственно. Неизвестные $\sigma_x(0, y)$, $v(0, y)$ входят в выражения $F(-\bar{p}_n)$, $F(-p_n)$ таким образом, что они легко исключаются на основании условий (3.5).

Для задачи 3, подставляя (1.3) в (3.2) и (3.4), получим два условия

$$\int_0^1 f_1(y) y dy = 0, \quad \frac{3\lambda + 4\mu}{6(\lambda + \mu)} \int_0^1 f_1(y) y^3 dy - \int_0^1 f_2(y) (y^2 - 1) dy = 0 \quad (3.9)$$

Как и в предыдущем случае, нет необходимости определять неизвестные $\tau_{xy}(0, y)$, $u(0, y)$ из системы условий (3.1), (3.3) и (3.5), так как они легко исключаются из решения задачи на основании условий (3.5).

Обратимся к рассмотрению задачи 4. Неизвестные величины $\sigma_x(0, y)$, $\tau_{xy}(0, y)$ входят во все условия (3.1) — (3.4). Таким образом, определение этих величин требуется не только для построения решения задачи, но и для получения условий, налагаемых на краевые функции $f_1(y)$ и $f_2(y)$ в (1.4). Методы функционального анализа позволяют определить $\sigma_x(0, y)$, $\tau_{xy}(0, y)$ из системы условий (3.1), (3.2) и (3.5). После того как будут определены $\sigma_x(0, y)$, $\tau_{xy}(0, y)$, из (3.3) и (3.4) получим в довольно сложной форме условия, налагаемые на краевые функции $f_1(y)$ и $f_2(y)$.

Заметим, что необходимые и достаточные условия затухания решений (3.7) — (3.9), установленные для задач 1, 2, 3 соответственно, совпадают с условиями, полученными для этих же задач в [2] другими способами. Но в работе [2] для задач 2, 3 был установлен лишь достаточный характер полученных условий.

4. Остановимся на вопросе определения неизвестных величин $\sigma_x(0, y)$, $\tau_{xy}(0, y)$ из системы условий (3.1), (3.2) и (3.5). Заметим, что эту систему условий можно дополнить условиями

$$F(\bar{p}_n) = 0 \quad (n = 1, 2, \dots) \tag{4.1}$$

которые равносильны (3.5).

Воспользуемся матричной формой записи [4]. Обозначим

$$W(y) = \begin{pmatrix} \sigma_x(0, y) \\ \tau_{xy}(0, y) \end{pmatrix}, \quad \Phi_n(y) = \begin{pmatrix} h_n(y) & g_n(y) \\ \bar{h}_n(y) & \bar{g}_n(y) \end{pmatrix}, \quad \Phi_0(y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & y \end{pmatrix} \tag{4.2}$$

$$A_n = \begin{pmatrix} a_n \\ -a_n \end{pmatrix}, \quad A_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad a_n = - \int_0^1 [f_1(y) \varepsilon_n(y) + f_2(y) t_n(y)] dy$$

Для матрицы, являющейся интегралом от произведения двух матриц $M_i(y)$ и $N_j(y)$, введем обозначение

$$J(M_i, N_j) = \int_0^1 M_i(y) N_j(y) dy \tag{4.3}$$

Тогда систему условий (3.1), (3.2), (3.5) и (4.1), учитывая (4.4), представим в виде

$$J(\Phi_n, W) = A_n \quad (n = 0, 1, 2, \dots) \tag{4.4}$$

Задача определения матрицы $W(y)$ из условий (4.4) аналогична задаче определения функции из ее разложения по неортогональной системе функций.

Если бесконечная система матриц $\Phi_n(y)$ ($n = 0, 1, 2, \dots$) полна, то условия (4.4) позволяют определить матрицу $W(y)$ единственным образом. Доказательства полноты бесконечной системы матриц $\Phi_n(y)$ ($n = 0, 1, 2, \dots$) не проводилось. Однако есть основания предполагать, что эта система полна.

От системы матриц $\Phi_n(y)$ ($n = 0, 1, 2, \dots$) перейдем к ортогональной системе матриц $\Psi_n(y)$ ($n = 0, 1, 2, \dots$). Будем считать, что матрица $\Psi_n(y)$ ортогональна к матрице $\Psi_k(y)$, если

$$\int_0^1 \Psi_n(y) \Psi_k^*(y) dy = 0 \tag{4.5}$$

где звездочка обозначает транспонированную матрицу. Систему матриц $\Psi_n(y)$ составим следующим образом:

$$\begin{aligned} \Psi_0(y) &= \Phi_0(y) \\ \Psi_1(y) &= C_0^{(1)} \Psi_0(y) + \Phi_1(y) \\ &\dots \\ \Psi_n(y) &= C_0^{(n)} \Psi_0(y) + C_1^{(n)} \Psi_1(y) + \dots + C_{n-1}^{(n)} \Psi_{n-1}(y) + \Phi_n(y) \\ &\dots \end{aligned} \tag{4.6}$$

Здесь квадратные числовые матрицы $C_0^{(1)}, C_0^{(2)}, C_1^{(2)}, \dots$ выбираются таким образом, что матрица $\Psi_1(y)$ ортогональна к матрице $\Psi_0(y)$, матрица $\Psi_2(y)$ ортогональна к $\Psi_0(y)$ и к $\Psi_1(y)$ и т. д. Выпишем формулы для $C_0^{(n)}, C_1^{(n)}, \dots, C_{n-1}^{(n)}$

$$\begin{aligned} C_0^{(n)} &= -J(\Phi_n, \Psi_0^*) J^{-1}(\Psi_0, \Psi_0^*) \\ C_1^{(n)} &= -J(\Phi_n, \Psi_1^*) J^{-1}(\Psi_1, \Psi_1^*) \\ &\dots \\ C_{n-1}^{(n)} &= -J(\Phi_n, \Psi_{n-1}^*) J^{-1}(\Psi_{n-1}, \Psi_{n-1}^*) \end{aligned} \tag{4.7}$$

Существование обратных матриц в (4.7) нетрудно установить на основании линейной независимости матриц $\Phi_n(y)$. По построению система матриц $\Psi_n(y)$ ($n = 0, 1, 2, \dots$) такова, что $\Psi_n(y)$ ортогональна ко всем $\Psi_k(y)$, для которых $k < n$.

Принимая во внимание, что транспонированное произведение матриц равно произведению транспонированных сомножителей, взятых в обратном порядке, получим, что матрица $\Psi_n(y)$ ортогональна ко всем матрицам $\Psi_k(y)$ из системы (4.6).

Составим разложение $W(y)$ в ряд по ортогональной системе матриц $\Psi_n(y)$

$$W(y) = \sum_{n=0}^{\infty} \Psi_n^*(y) \alpha_n \quad (4.8)$$

Для определения матриц α_n , являющихся коэффициентами в разложении (4.8), умножим обе части равенства (4.8) слева на $\Psi_m(y)$ и проинтегрируем по y от 0 до 1. Так как система $\Psi_n(y)$ ортогональна, то справа останется лишь один член с α_m , т. е.

$$J(\Psi_m, W) = J(\Psi_m, \Psi_m^*) \alpha_m$$

Умножая это соотношение слева на матрицу, обратную к матрице, являющейся коэффициентом при α_m , т. е. на $J^{-1}(\Psi_m, \Psi_m^*)$, получим значение α_m . Таким образом, для коэффициентов в (4.8) имеем

$$\alpha_n = J^{-1}(\Psi_n, \Psi_n^*) J(\Psi_n, W) \quad (4.9)$$

Коэффициенты α_n можно выразить через A_n , пользуясь соотношениями (4.4). Для этой цели рассмотрим последовательно, начиная с $n = 0$, матрицы $J(\Psi_n, W)$. Принимая во внимание (4.6) и (4.4), получим

$$\begin{aligned} J(\Psi_0, W) &= A_0 = B_0 \\ J(\Psi_1, W) &= C_0^{(1)} B_0 + A_1 = B_1 \\ J(\Psi_2, W) &= C_0^{(2)} B_0 + C_1^{(2)} B_1 + A_2 = B_2 \\ &\dots \end{aligned} \quad (4.10)$$

Подставляя эти выражения в (4.9), получим значения α_n . Таким образом, можно последовательно определять члены ряда (4.8) для $W(y)$.

5. Рассмотрим симметричную деформацию полуполосы. В этом случае следует считать, что в (1.1) — (1.4) функции $f_1(y)$ четные, а $f_2(y)$ — нечетные, что в общем решении (1.10) коэффициенты $a_1(p)$, $a_3(p)$ равны нулю и что в (1.12) нижние пределы y_1 и y_2 равны 0 и -1 соответственно. Определяя $a_2(p)$, $a_4(p)$ из (1.13), имеем

$$\begin{aligned} a_2(p) &= \frac{1}{\varphi(p)} \left\{ b_1(p, 1) \left(\frac{\mu}{\lambda + \mu} + \cos^2 p \right) - b_3(p, 1) \left(\frac{\mu(\lambda + 2\mu)}{(\lambda + \mu)^2} + p^2 \right) - \right. \\ &\left. - \frac{\lambda}{2\mu} u(0, 1) \left(\cos p - \frac{\mu}{\lambda + \mu} \frac{\sin p}{p} \right) + \frac{1}{2} v(0, 1) \left(-\sin p - \frac{\lambda + 2\mu \cos p}{\lambda + \mu} \frac{p}{p} \right) \right\} \\ a_4(p) &= \frac{1}{\varphi(p)} \left\{ -b_1(p, 1) + \left(\frac{\mu}{\lambda + \mu} + \sin^2 p \right) b_3(p, 1) - \right. \\ &\left. - \frac{\lambda}{2\mu} u(0, 1) \frac{\sin p}{p} + \frac{1}{2} v(0, 1) \frac{\cos p}{p} \right\} \quad (5.1) \\ \varphi(p) &= \sin p \cos p + p \end{aligned}$$

Значения $b_1(p, 1)$, $b_3(p, 1)$ получаются из (1.12), если принять $y = 1$.

Функции $U(p, y)$, $V(p, y)$ в плоскости комплексного переменного p имеют особенности в точках, соответствующих корням уравнения

$$\varphi(p) = \sin p \cos p + p = 0 \quad (5.2)$$

Уравнение (5.2) имеет корень первого порядка в начале координат и бесконечное множество четверок комплексных корней первого порядка p_n , \bar{p}_n , $-\bar{p}_n$, $-p_n$ ($n = 1, 2, \dots$). Нетрудно заметить, что $U(p, y)$ имеет полюс второго порядка в точке $p = 0$ и полюсы первого порядка в комплексных корнях уравнения (5.2), а $V(p, y)$ — полюсы первого порядка во всех корнях уравнения (5.2).

Приравнивая нулю вычеты $U(p, y) e^{px}$, $V(p, y) e^{px}$ относительно полюсов p_n , \bar{p}_n с положительной действительной частью, получим систему условий, выполнение которых необходимо и достаточно для того, чтобы при x , стремящемся к бесконечности, порядок возрастания $u(x, y)$, $v(x, y)$ был не выше степенного. Эту систему условий можно записать в виде

$$\int_0^1 [\sigma_x(0, y) h_n(y) + \tau_{xy}(0, y) g_n(y) + 2\mu u(0, y) s_n(y) + 2\mu v(0, y) t_n(y)] dy = 0 \quad (5.3)$$

$$(n = 1, 2, \dots)$$

где

$$h_n(y) = p_n y \sin p_n y - \left(\cos^2 p_n + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \right) \cos p_n y$$

$$g_n(y) = -p_n y \cos p_n y + \left(\sin^2 p_n + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \right) \sin p_n y \quad (5.4)$$

$$s_n(y) = p_n [p_n y \sin p_n y - (1 + \cos^2 p_n) \cos p_n y]$$

$$t_n(y) = p_n [-p_n y \cos p_n y - \cos^2 p_n \sin p_n y]$$

Приравнивая нулю вычеты $U(p, y) e^{px}$, $V(p, y) e^{px}$ относительно полюса $p = 0$ получим еще два условия, выполнение которых совместно с (5.3) необходимо и достаточно для того, чтобы $u(x, y)$, $v(x, y)$ не содержали незатухающих членов. Эти условия имеют вид

$$\int_0^1 \sigma_x(0, y) dy = 0 \quad (5.5)$$

$$2\mu \int_0^1 u(0, y) dy + \frac{\lambda}{2(\lambda + \mu)} \int_0^1 \tau_{xy}(0, y) y dy = 0 \quad (5.6)$$

Система условий (5.3), (5.5), (5.6) позволяет определить неизвестные величины входящие в решение задачи, и получить одно условие, налагаемое на краевые функции, выполнение которого необходимо и достаточно для существования затухающего решения. Рассмотрим отдельно каждую из четырех задач, отвечающих условиям (1.1) — (1.4). Для задачи 1, подставляя (1.1) в (5.5), получим условие

$$\int_0^1 f_1(y) dy = 0 \quad (5.7)$$

Условия (5.3), (5.6) позволяют определить неизвестные величины $u(0, y)$, $v(0, y)$, знание которых необходимо для получения затухающего решения задачи. Для того чтобы перейти к матричной форме записи и использовать метод, изложенный выше, заменим в условиях (5.3), (5.6) интегралы от 0 до единицы интегралами от -1 до 1 и добавим еще одно очевидное условие

$$\int_{-1}^1 v(0, y) dy = 0$$

Для задачи 2, подставляя (1.2) в (5.6), получим условие

$$\int_0^1 f_1(y) dy + \frac{\lambda}{2(\lambda + \mu)} \int_0^1 f_2(y) y dy = 0 \quad (5.8)$$

Определять неизвестные $\sigma_x(0, y)$, $v(0, y)$ из условий (5.3), (5.5) нет необходимости, так как эти величины входят в решение задачи таким образом, что они легко исключаются из него на основании соотношений (5.3).

Для задачи 3, подставляя (1.3) в (5.5), получим условие, налагаемое на $f_1(y)$. Заметим, что оно совпадает с условием (5.7) для первой задачи. Система условий (5.3) позволяет исключить неизвестные $\tau_{xy}(0, y)$, $u(0, y)$, входящие в решение задачи.

В случае задачи 4 неизвестные величины $\sigma_x(0, y)$, $\tau_{xy}(0, y)$ входят во все условия (5.3), (5.5), (5.6). Определение этих величин требуется и для построения решения задачи и для получения условия, налагаемого на краевые функции $f_1(y)$ и $f_2(y)$ в (1.4).

Для определения $\sigma_x(0, y)$, $\tau_{xy}(0, y)$ в условиях (5.3), (5.5) заменим интегралы от 0 до единицы интегралами от -1 до 1, добавим к ним еще одно очевидное условие

$$\int_{-1}^1 \tau_{xy}(0, y) dy = 0$$

перейдем к матричной форме записи и воспользуемся методом, изложенным выше при решении задачи 4 в случае кососимметричной деформации.

Подставляя определенное таким образом значение $\tau_{xy}(0, y)$ в (5.6) и заменяя $2\mu u(0, y)$ через $f_1(y)$, получим условие, налагаемое на краевые функции $f_1(y)$ и $f_2(y)$, выполнение которого необходимо и достаточно для существования затухающего решения.

Поступила 21 XII 1964

ЛИТЕРАТУРА

1. Г о л ь д е н в е й з е р А. Л. Построение приближенной теории изгиба пластинки методом асимптотического интегрирования уравнения теории упругости. ПММ, 1962, т. 26, вып. 4.
2. Г у с е й н - З а д е М. И. Об условиях существования затухающих решений плоской задачи теории упругости для полуполосы. ПММ, 1965, т. 29, вып. 2.
3. П а п к о в и ч П. Ф. Строительная механика корабля. ч. II. Судпромгиз, 1941.
4. К у р о ш А. Г. Курс высшей алгебры. Гостехиздат, 1955.

ОБ ОДНОЙ ЗАДАЧЕ УСТОЙЧИВОСТИ ТРУБЫ ПРИ ПРОТЕКАНИИ ЧЕРЕЗ НЕЕ ЖИДКОСТИ

А. А. М о в ч а н (Москва)

Задача об устойчивости трубы при протекании через нее жидкости, рассмотренная в работе В. И. Феодосьева [1] методом Галеркина, решена прямым методом Ляпунова без предположения о представимости прогиба в виде произведения функции координат на функцию времени. Показано, что полученное в [1] значение критической скорости является точным. Найдено, что при ненулевых докритических скоростях течения жидкости собственные колебания трубы являются бегущими вдоль трубы волнами.

1. Уравнения работы [1] для прогиба трубы $w(x, t)$ после введения безразмерных переменных можно представить в виде

$$\frac{\partial^4 w}{\partial x^4} + \pi^2 v^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + 2\pi\rho v \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial t} + \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = 0 \quad (1.1)$$

$$w(x, t) \Big|_{x=0} = \frac{\partial^2 w(x, t)}{\partial x^2} \Big|_{x=0} = w(x, t) \Big|_{x=1} = \frac{\partial^2 w(x, t)}{\partial x^2} \Big|_{x=1} = 0$$

Безразмерная скорость жидкости v и безразмерный параметр массы ρ определяются равенствами

$$v = V \frac{a}{\pi} \left(\frac{\rho_2 F_2}{EI} \right)^{1/2}, \quad \rho = \left(\frac{\rho_2 F_2}{\rho_1 F_1 + \rho_2 F_2} \right)^{1/2}$$

где a — длина трубы, EI — жесткость трубы, $\rho_1 F_1$ и $\rho_2 F_2$ — массы трубы и жидкости соответственно, приходящиеся на единицу длины трубы, V — скорость жидкости в направлении оси x .

Легко проверить, что решения $w(x, t)$ задачи (1.1) удовлетворяют соотношениям

$$\frac{dH}{dt} = 0, \quad H = \int_0^1 dx \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 \bar{w}}{\partial x^2} - \pi^2 v^2 \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial \bar{w}}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial t} \frac{\partial \bar{w}}{\partial t} \right) \quad (1.2)$$