

## ОДНО РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ О ДВИЖЕНИИ ТЕЛА, ИМЕЮЩЕГО НЕПОДВИЖНУЮ ТОЧКУ

П. В. Харламов (Новосибирск)

§ 1. Если указанное тело находится под действием силы тяжести и несет на себе вращающиеся массы (маховик или жидкость, циркулирующую в многосвязных полостях), то его движение описывается уравнениями [1]

$$A \frac{dp}{dt} = (B - C) qr + \lambda_2 r - \lambda_3 q + e_2 \gamma_3 - e_3 \gamma_2 \quad (1.1)$$

$$\frac{d\gamma_1}{dt} = r\gamma_2 - q\gamma_3 \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ ABC \\ pqr \end{pmatrix} \quad (1.2)$$

Здесь  $e_1, e_2, e_3$  — орт луча, идущего из неподвижной точки через центр тяжести системы;  $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3$  — вектор, имеющий направление силы тяжести и равный по величине произведению веса тела на длину отрезка, соединяющего центр тяжести с неподвижной точкой;  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  — постоянные, характеризующие циклические движения; остальные обозначения — обычные [1].

Известны интегралы уравнений (1.1), (1.2)

$$Ap^2 + Bq^2 + Cr^2 - 2(e_1\gamma_1 + e_2\gamma_2 + e_3\gamma_3) = 2E \quad (1.3)$$

$$(Ap + \lambda_1)\gamma_1 + (Bq + \lambda_2)\gamma_2 + (Cr + \lambda_3)\gamma_3 = k \quad (1.4)$$

$$\gamma_1^2 + \gamma_2^2 + \gamma_3^2 = \Gamma^2 \quad (1.5)$$

Распределение массы в теле и внутренние циклические движения характеризуют девять параметров  $A, B, C, \Gamma, \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  и две из трех величин  $e_1, e_2, e_3$ , связанных соотношением

$$e_1^2 + e_2^2 + e_3^2 = 1 \quad (1.6)$$

Общее решение, содержащее 15 независимых параметров (здесь приняты во внимание шесть параметров, характеризующих начальные условия), неизвестно, поэтому общность каждого частного решения будем определять числом сохраненных в нем независимых параметров. Н. Е. Жуковский [1] указал решение уравнений (1.1), стеснив параметры системы тремя условиями, а именно, он положил центр тяжести совпадающим с точкой опоры. Его решение содержит, следовательно, 12 независимых параметров. При трех дополнительных условиях  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$  из решения Жуковского следует решение Эйлера, содержащее 9 параметров.

При пяти условиях:  $B = C, \lambda_2 = \lambda_3 = 0, e_2 = e_3 = 0$  получаем из (1.1), (1.2) решение Лагранжа, содержащее 10 параметров.

Недавно Л. Н. Сретенский указал еще два решения [2,3]. Первое решение Сретенского обобщает решение Горячева—Чаплыгина и содержит 8 параметров, второе, обобщающее решение Гесса, содержит 11 параметров. В настоящей работе дано решение рассматриваемой задачи, содержащее 10 независимых параметров.

§ 2. Пусть центр тяжести находится в одной из главных плоскостей эллипсоида измененных моментов инерции  $e_2 = 0$ ; тогда вследствие (1.)

$$e_1 = \cos \alpha, \quad e_3 = \sin \alpha \quad (2.1)$$

Оставляя параметр  $\lambda_2$  произвольным (индекс 2 в дальнейшем опущен), подчиним  $\lambda_1, \lambda_3$  условию

$$(2B - C)\lambda_1 \sin \alpha = (2B - A)\lambda_3 \cos \alpha \quad (2.2)$$

Посредством нового параметра  $\nu$  это условие представим в виде

$$\lambda_1 = (2B - A)\nu \cos \alpha, \quad \lambda_3 = (2B - C)\nu \sin \alpha \quad (2.3)$$

Будем искать решение, у которого две из компонент угловой скорости постоянны:  $p = p_0, r = r_0$ . При этом первое и третье уравнения (1.1) устанавливают зависимость  $\gamma_2$  от  $q$ , если

$$p_0 = \nu \cos \alpha, \quad r_0 = \nu \sin \alpha \quad (2.4)$$

и эта зависимость такова

$$\gamma_2 = \nu(\lambda - Bq) \quad (2.5)$$

Вследствие (2.1) — (2.5) интегралы (1.3), (1.5) дают

$$\begin{aligned}\gamma_1 &= (H \mp \frac{1}{2}Bq^2) \cos \alpha - \sqrt{\Gamma^2 - (H \mp \frac{1}{2}Bq^2)^2 - v^2(\lambda - Bq)^2} \sin \alpha \\ \gamma_3 &= (H \mp \frac{1}{2}Bq^2) \sin \alpha \mp \sqrt{\Gamma^2 - (H \mp \frac{1}{2}Bq^2)^2 - v^2(\lambda - Bq)^2} \cos \alpha \\ H &= \frac{1}{2}v^2(A \cos^2 \alpha \mp C \sin^2 \alpha) - E\end{aligned}\quad (2.6)$$

Второе уравнение (1.1) при подстановке в него выражений (2.1), (2.3), (2.4), (2.6) определяет  $q$  как эллиптическую функцию времени

$$t = -B \int_{q_0}^q \frac{dq}{\sqrt{\Gamma^2 - (H \mp \frac{1}{2}Bq^2)^2 - v^2(\lambda - Bq)^2}} \quad (2.7)$$

Найденные значения удовлетворяют уравнениям (1.2), а при подстановке в (1.4) определяют константу  $k = v(BH \mp \lambda^2)$ .

Углы нутации и собственного вращения находятся из формул

$$\gamma_1 = \Gamma \sin \theta \cos \varphi, \quad \gamma_2 = \Gamma \cos \theta, \quad \gamma_3 = \Gamma \sin \theta \sin \varphi$$

Для угла прецессии имеем

$$\frac{d\psi}{dt} = \Gamma \frac{p\gamma_1 + r\gamma_3}{\gamma_1^2 + \gamma_3^2}, \quad \psi = \psi_0 \mp \Gamma \int_0^t \frac{H \mp \frac{1}{2}Bq^2(\tau)}{\Gamma^2 - v^2[\lambda - Bq(\tau)]^2} d\tau$$

Таким образом, в найденном решении сохранены независимые параметры  $A, B, C, \Gamma, \alpha, \lambda, v, H, q_0, \psi_0$ .

Частный случай полученного решения при условии  $\alpha = 0$  указан в работе [4].

При условиях  $\lambda_i = 0$  ( $i = 1, 2, 3$ ) из найденного решения следуют два известных решения задачи о движении твердого тела, имеющего неподвижную точку.

1°. Положим

$$\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0 \quad \text{при } v \neq 0 \quad (2.8)$$

Из (2.3) заключаем, что эти условия выполнены, если

$$\alpha = 0, \quad A = 2B \quad (2.9)$$

При условиях (2.8), (2.9) из (2.4) — (2.7) находим

$$p = v, \quad r = 0, \quad \gamma_1 = H + \frac{B}{2}q^2, \quad \gamma_2 = -Bvq$$

$$\gamma_3 = \sqrt{\Gamma^2 - v^2B^2q^2 - (H + \frac{1}{2}Bq^2)^2}, \quad t = -B \int_{q_0}^q \frac{dq}{\sqrt{\Gamma^2 - v^2B^2q^2 - (H + \frac{1}{2}Bq^2)^2}}$$

что совпадает с решением Бобылева [5] — Стеклова [6]. Последнее содержит семь независимых параметров.

2°. Пусть  $v = 0$ , тогда из (2.3), (2.4) и (2.5)

$$p = r = 0, \quad \gamma_2 = 0, \quad \lambda_1 = \lambda_3 = 0 \quad (2.10)$$

т. е. ось вращения неподвижна и горизонтальна. Из (2.8), (2.9) и (2.10) имеем

$$\theta = \frac{1}{2}\pi, \quad \psi = \psi_0, \quad \gamma_1 = \Gamma \cos \varphi, \quad \gamma_3 = \Gamma \sin \varphi$$

Одно из кинематических уравнений Эйлера дает  $q = d\varphi / dt$ . Подставив эти значения во второе уравнение (1.1), получаем случай физического маятника.

Поступила 4 VII 1963

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Жуковский Н. Е. О движении твердого тела, имеющего полости, наполненные однородной капельной жидкостью. Изв. Моск. о-ва испытателей природы, № 2, 1886, Полное собр. соч., т. III, ОНТИ, 1936.
2. Сретенский Л. Н. О некоторых случаях интегрируемости уравнений движения гиростата. Докл. АН СССР, 1963, т. 149, № 2.
3. Сретенский Л. Н. О некоторых случаях движения тяжелого твердого тела с гироскопом. Вестн. Моск. ун-та, 1963, № 3.
4. Харламов П. В. Один случай интегрируемости уравнений движения тяжелого твердого тела, имеющего полости, заполненные жидкостью. Докл. АН СССР, 1963, т. 150, № 4.
5. Бобылев Д. Н. Об одном частном решении дифференциальных уравнений движения тяжелого твердого тела вокруг неподвижной точки. Тр. Отд. физ. наук О-ва любителей естеств., 1896, т. 8, вып. 2.
6. Стеклов В. А. Один случай движения тяжелого твердого тела, имеющего неподвижную точку. Тр. Отд. физ. наук О-ва любителей естеств., 1896, т. 8, вып. 2.