

## О ПРИМЕНЕНИИ СИМВОЛИЧЕСКОГО МЕТОДА А. И. ЛУРЬЕ К АНАЛИЗУ НАПРЯЖЕННЫХ СОСТОЯНИЙ И ДВУМЕРНЫХ ТЕОРИЙ УПРУГИХ ПЛИТ

У. К. Нигул (Таллин)

На основе символического метода А. И. Лурье [1,2] исследуются напряженные состояния плиты, антисимметричные относительно срединной поверхности. Анализируются возможности сепаративного построения основных напряженных состояний без учета краевых эффектов Сен-Венана. Устанавливается, что существуют краевые задачи, при которых уточненные двумерные теории [3-8] дают лишь кажущиеся уточнения основного напряженного состояния, построенного по теории Кирхгоффа.

Ляв [9] рассматривал построение основного напряженного состояния, которое имеет следующие свойства: а) точно удовлетворяет всем уравнениям теории упругости; б) точно удовлетворяет условиям, заданным на торцовых поверхностях ( $z = \pm h$ ) плиты; в) имеет произволы, содержащиеся в бигармонической функции; г) отличается от теории Кирхгоффа по поправочным членам порядка  $a^2$  (здесь  $a = h/l$  — относительная толщина плиты). Пользуясь на каждом краю двумя условиями, Ляв [9] сепаративно определил основное напряженное состояние, не анализируя погрешность.

А. И. Лурье [1,2] развивал теорию основного напряженного состояния и доказал [1], что все другие напряженные состояния являются быстроизменяющимися. При некоторых дополнительных условиях они образуют краевые эффекты типа Сен-Венана, локализованные у краев плиты и в местах разрыва нагрузки или ее производных.

Применяя символическую теорию А. И. Лурье [1] с несколько видоизмененными разрешающими функциями, удалось установить, что по краевым условиям можно различать три класса задач, при которых основное напряженное состояние определяется сепаративно с асимптотической (при  $a \rightarrow 0$ ) погрешностью: класс А — порядка  $\vartheta \sim a$ , класс В — порядка  $\vartheta \sim a^2$ , класс С — порядка  $\vartheta \leq a^3$ .

К классу А принадлежат заземленные плиты и балки плиты, а также плита, имеющая край, на котором равняются нулю напряжения изгиба ( $\sigma_{11}$ ), напряжения сдвига, параллельные плоскости плиты ( $\sigma_{12}$ ), и нормальные перемещения ( $u_3$ ). К классу В относится свободно опертая плита (на краю  $\sigma_{11} = u_2 = u_3 = 0$ ). К классу С принадлежат свободно опертая полоса и балка (на краях  $\sigma_{11} = u_3 = 0$ ), а также формальные задачи, при которых вначале задаются на краях два интегральных условия и определяется основное напряженное состояние без учета краевых эффектов, а затем считают заданными перемещения или напряжения, полученные на краях.

При сепаративном построении основного напряженного состояния задач классов А и В нет смысла применять более точную теорию, чем теория Кирхгоффа. Приближенный учет одного краевого эффекта (из трех бесконечных последовательностей), рассматриваемого в двумерных теориях [3-8], может здесь иметь существенное значение только в исключительных случаях. Поэтому уточненные двумерные теории [3-8], вообще говоря, не гарантируют уточнение основного напряженного состояния задач классов А и В. При задачах класса С они дают менее точные результаты, чем теория сепаративного построения основного напряженного состояния [2,9] и метод усеченных степенных рядов [10]. Отметим, что аналогичные результаты были недавно получены А. Л. Гольденвейзером<sup>1</sup> на основе его метода асимптотических процедур [11].

Различие между методом А. Л. Гольденвейзера [11] и асимптотическими рассуждениями данной статьи заключается в том, что по методу А. Л. Гольденвейзера с самого начала ищутся по очереди приближения с асимптотической погрешностью порядка  $a$ ,  $a^2$ ,  $a^3$ , ..., а по символическому методу А. И. Лурье вначале составляется формально точное решение, которое потом может быть разложено в ряд по малому параметру  $a$ . При помощи такого разложения можно восстановить теорию Кирхгоффа, а также формулы различных приближений метода усеченных степенных рядов [10] и метода асимптотических процедур [11,12]. При численном решении задач с учетом краевых эффектов такое разложение не является необходимым.

<sup>1</sup> Об этом А. Л. Гольденвейзер сообщил автору в частной беседе в декабре 1962 г.

1. Основные обозначения и исходные символические формулы. Пусть  $E$  — модуль упругости,  $\mu$  — коэффициент Пуассона,  $2h$  — толщина плиты,  $l$  — характерный размер срединной поверхности плиты (в случае синусоидальной нагрузки — не более длины полуволны),  $a = h/l$  — относительная толщина плиты;  $\xi, \eta, \zeta$  — безразмерные (деленные на  $h$ ) декартовы координаты, из которых  $\xi, \eta$  выбраны на срединной поверхности ( $\zeta = 0$ ) плиты;  $u_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) безразмерные (деленные на  $h$ ) перемещения в направлениях  $\xi, \eta, \zeta$ , соответственно;  $\sigma_{ij}$  ( $i, j = 1, 2, 3$ ) — безразмерные (умноженные на  $(1 + \mu)E^{-1}$ ) напряжения;  $U_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) — интегральные перемещения,  $M_{kr}$  ( $k, r = 1, 2$ ) — безразмерные моменты,  $Q_r$  — безразмерные поперечные силы.

При этом (1.1)

$$U_r = \frac{3}{2} \int_{-1}^{+1} u_r \zeta d\zeta, \quad U_3 = \frac{1}{2} \int_{-1}^{+1} u_3 d\zeta, \quad M_{kr} = \int_{-1}^{+1} \sigma_{kr} \zeta d\zeta, \quad Q_r = \int_{-1}^{+1} \sigma_{r3} d\zeta \quad (k, r = 1, 2)$$

Следуя [1], принимаем обозначения для символов дифференцирования

$$\frac{\partial}{\partial \xi} = \partial_1, \quad \frac{\partial}{\partial \eta} = \partial_2, \quad \partial_1^2 + \partial_2^2 = \Delta, \quad q = \sqrt{\Delta} \quad (1.2)$$

Предположим, что на торцовых поверхностях плиты заданы антисимметричные нагрузки, так что

$$\sigma_{r3}(\xi, \eta, \pm 1) = p_r, \quad \sigma_{33}(\xi, \eta, \pm 1) = \pm p_3, \quad p_i = p_i(\xi, \eta) \quad (r = 1, 2; i = 1, 2, 3) \quad (1.3)$$

Символический метод А. И. Лурье [1, 2] позволяет построить следующие формулы для перемещений:

$$u_r = \partial_r \left[ -\frac{q}{2-2\mu} (\zeta \sin q \cos q\zeta - \cos q \sin q\zeta) - \sin q \sin q\zeta \right] \varphi_1 - \\ - 2(-1)^r (\partial_1 + \partial_2 - \partial_r) \frac{\sin q \zeta}{q} \varphi_2 + \\ + \partial_r \left[ -\frac{\zeta}{2-2\mu} \cos q \cos q\zeta - \frac{1-2\mu}{2-2\mu} \cos q \frac{\sin q\zeta}{q} - \frac{1}{2-2\mu} \sin q \sin q\zeta \right] \varphi_3 \quad (1.4)$$

$$u_3 = \left[ \frac{q^2}{2-2\mu} (\zeta \sin q \sin q\zeta + \cos q \cos q\zeta) + \frac{1-2\mu}{2-2\mu} q \sin q \cos q\zeta \right] \varphi_1 + \\ + \left[ -\frac{q}{2-2\mu} (\sin q \cos q\zeta - \zeta \cos q \sin q\zeta) + \cos q \cos q\zeta \right] \varphi_3$$

Выражения для безразмерных напряжений и относительных деформаций могут быть получены по формулам

$$\sigma_{jj} = \varepsilon_{jj} + \frac{\mu}{1-2\mu} \varepsilon, \quad \sigma_{ij} = \frac{1}{2} \varepsilon_{ij} \quad (i, j = 1, 2, 3) \quad (1.5)$$

$$\varepsilon_{rr} = \partial_r u_r, \quad \varepsilon_{33} = \frac{\partial}{\partial \zeta} u_3, \quad \varepsilon = \varepsilon_{11} + \varepsilon_{22} + \varepsilon_{33} \quad (1.6)$$

$$\varepsilon_{12} = \partial_1 u_2 + \partial_2 u_1, \quad \varepsilon_{r3} = \partial_r u_3 + \frac{\partial}{\partial \zeta} u_r \quad (r = 1, 2)$$

Условия (1.3) удовлетворяются, если определить разрешающие функции  $\varphi_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) из уравнений

$$\begin{aligned} -D\partial_1\varphi_1 + \cos q(\partial_2\varphi_2) &= p_1, & -D\varphi_3 &= p_3 \\ -D\partial_2\varphi_1 - \cos q(\partial_1\varphi_2) &= p_2 \end{aligned} \quad \left( D = \frac{\Delta}{2-2\mu} \left[ \frac{\sin 2q}{2q} - 1 \right] \right) \quad (1.7)$$

В (1.4), (1.7) следует понимать тригонометрические функции от  $q$  и  $q\zeta$  как символическую (условную) запись дифференциальных выражений бесконечного порядка, появляющихся при их раскрытии в виде степенных рядов [1, 2]. В развернутом виде дифференциальные выражения содержат лишь целочисленные степени  $\Delta$ .

2. Элементарные напряженные состояния. Для краткости ограничиваемся случаем

$$\begin{aligned} p_s &= P_s \cos m\eta, & p_2 &= P_2 \sin m\eta, & P_i &= P_i(\xi) \\ \varphi_s &= \Phi_s \cos m\eta, & \varphi_2 &= \Phi_2 \sin m\eta, & & (s = 1, 3; i = 1, 2, 3) \end{aligned} \quad (2.1)$$

где по определению  $a$  вещественный параметр  $m$  удовлетворяет условию

$$m \leq a. \quad (2.2)$$

На основе (2.1) имеем

$$\Delta = \partial_1^2 - m^2 \quad (2.3)$$

Решение уравнений (1.7) можно построить [1] в форме

$$\varphi_i = \varphi_i^* + \varphi_i^\circ + \psi_i \quad (i = 1, 2, 3) \quad (2.4)$$

Здесь  $\varphi_i^*$  обозначают частные интегралы, соответствующие заданным нагрузкам  $P_i$ ,  $\varphi_i^\circ$  являются решениями уравнений

$$\frac{\partial_1 \Delta \Delta}{3 - 3\mu} \varphi_1^\circ + \partial_2 \varphi_2^\circ = 0, \quad \frac{\partial_2 \Delta \Delta}{3 - 3\mu} \varphi_1^\circ - \partial_1 \varphi_2^\circ = 0, \quad \Delta \Delta \varphi_3^\circ = 0 \quad (2.5)$$

и  $\psi_i$  обозначают суммы

$$\psi_i = \psi_{i1} + \psi_{i2} + \psi_{i3} + \dots \quad (2.6)$$

частных решений, удовлетворяющих условиям вида

$$\Delta \psi_{sj} = k_j^2 \psi_{sj}, \quad \Delta \psi_{2j} = \lambda_j^2 \psi_{2j} \quad (s = 1, 3; j = 1, 2, \dots, \infty) \quad (2.7)$$

где  $k_j$  — ненулевые корни уравнения

$$\sin 2k = 2k \quad (2.8)$$

и  $\lambda_j$  — корни уравнения

$$\cos \lambda = 0 \quad (2.9)$$

Ненулевые корни уравнения (2.8) комплексные и распадаются на пары, различающиеся по знаку. Запишем корни с отрицательной вещественной частью в форме

$$k_j = -k_j^{(1)} + ik_j^{(2)}, \quad \bar{k}_j = -k_j^{(1)} - ik_j^{(2)} \quad (2.10)$$

Для первых значений  $k_j^{(1)}$ ,  $k_j^{(2)}$  вычисления дают [1]

$$k_1^{(1)} = 3.749, \quad k_2^{(1)} = 6.950, \quad k_3^{(1)} = 10.119, \quad k_1^{(2)} = 1.384, \quad k_2^{(2)} = 1.676, \quad k_3^{(2)} = 1.858$$

С увеличением порядкового номера  $j$  величины  $k_j^{(1)}$ ,  $k_j^{(2)}$  определяются все более точно по приближенным формулам

$$k_j^{(1)} = j\pi + \frac{\pi}{4} - \frac{1}{2} R_j, \quad k_j^{(2)} = R_j k_j^{(1)}, \quad R_j = \frac{\ln(4j\pi + \pi)}{2j\pi + 1/2\pi} \quad (2.12)$$

Уравнение (2.9) имеет отрицательные корни

$$\lambda_j = -\pi(j - 1/2) \quad (2.13)$$

1°. Основное напряженное состояние строится при помощи  $\varphi_i^*$ ,  $\varphi_i^\circ$ . В частном случае

$$P_1 = 0, \quad P_2 = 0, \quad P_3 = \text{const}, \quad m = 0 \quad (2.14)$$

можно подобрать

$$\varphi_1^* = 0, \quad \varphi_2^* = 0, \quad \varphi_3^* = \frac{1 - \mu}{8} P_3 \xi^4 \quad (2.15)$$

и для перемещений получим из (1.4) формулы

$$\begin{aligned} u_1^* &= P_3 \xi \zeta \left[ -\frac{1 - \mu}{2} \xi^2 - \frac{3\mu}{2} + \frac{2 - \mu}{2} \zeta^2 \right], & u_2^* &= 0 \\ u_3^* &= P_3 \left\{ \frac{1 - \mu}{8} \xi^4 - \frac{3}{4} \xi^2 (2 - \mu - \mu \zeta^2) + \frac{1}{8} \left[ 3 - \mu + 6(1 - \mu) \zeta^2 - (1 + \mu) \zeta^4 \right] \right\} \end{aligned} \quad (2.16)$$

Объем заметки не позволяет рассматривать других примеров, поэтому ограничимся ссылкой на [1, 2].

Для анализа напряженных состояний, вычисляемых по  $\varphi_i^\circ$ , исключим  $\varphi_2^\circ$  из (1.4), при помощи первых двух уравнений системы (2.5), раскроем символические тригонометрические выражения в виде степенных рядов и учтем, что  $\Delta\Delta\Delta\varphi_1^\circ = 0$ ,  $\Delta\Delta\varphi_3^\circ = 0$ . Получим формулы, выражающие  $u_2^\circ$  через  $\Delta\varphi_1^\circ$ ,  $\varphi_3^\circ$  и их производные до третьего порядка включительно. Оказывается, что напряженные состояния, построенные при помощи  $\Delta\varphi_1^\circ$ , могут быть получены как линейные комбинации напряженных состояний, соответствующих функции  $\varphi_3^\circ$ . Поэтому достаточно рассматривать зависимость искомым величин от  $\varphi_3^\circ$ . Для перемещений имеем формулы

$$\begin{aligned} u_r^\circ &= \left[ -1 - \frac{\mu}{2-2\mu} \Delta + \frac{2-\mu}{6-6\mu} \zeta^2 \Delta \right] \partial_r \zeta \varphi_3^\circ \\ u_3^\circ &= \left[ 1 - \frac{2-\mu}{2-2\mu} \Delta + \frac{\mu}{2-2\mu} \zeta^2 \Delta \right] \varphi_3^\circ \end{aligned} \quad (2.17)$$

Здесь на основе (2.1)

$$\varphi_3^\circ = (A_1 e^{m\xi} + A_2 e^{m\xi} + A_3 \xi e^{-m\xi} + A_4 \xi e^{-m\xi}) \cos m\eta \quad \text{при } m \neq 0 \quad (2.18)$$

$$\varphi_3^\circ = A_1' + A_2' \xi + A_3' \xi^2 + A_4' \xi^3 \quad \text{при } m = 0 \quad (2.19)$$

Основное напряженное состояние строится в виде суммы

$$u_i^1 = u_i^* + u_i^\circ, \quad \sigma_{ij}^{(1)} = \sigma_{ij}^* + \sigma_{ij}^\circ \quad (i, j = 1, 2, 3) \quad (2.20)$$

2°. *Краевые эффекты типа Сен-Венана.* Предположим, что  $m$  в достаточной мере меньше величин  $k_1^{(1)}$  и  $|\lambda_1|$ , например  $m \ll 1$ , тогда  $\psi_{ij}$  являются быстро убывающими (или возрастающими) функциями от  $\xi$ , определяющими краевые эффекты типа Сен-Венана. Если предполагать, что плита достаточно тонкая, и ввести координату  $\xi_*$ , направленную с края во внутренность плиты, то можно определить  $\psi_{ij}$  по формулам

$$\psi_{sj} = \Psi_{sj} \cos m\eta, \quad \psi_{2j} = \Psi_{2j} \sin m\eta \quad (s = 1, 3; j = 1, 2, \dots, \infty) \quad (2.21)$$

$$\Psi_{sj} = C_{sj} e^{-\kappa_j \xi_*} + \bar{C}_{sj} e^{-\bar{\kappa}_j \xi_*}, \quad \Psi_{2j} = B_j e^{-\delta_j \xi_*}$$

$$\kappa_j = + \sqrt{(k_j)^2 + m^2}, \quad \bar{\kappa}_j = + \sqrt{(\bar{k}_j)^2 + m^2}, \quad \delta_j = + \sqrt{\lambda_j^2 + m^2} \quad (2.22)$$

Здесь  $C_{sj}$ ,  $\bar{C}_{sj}$  — сопряженные комплексные, а  $B_j$  — вещественные постоянные.

На основе (2.21) нетрудно получить из (1.4) формулы для перемещений краевых эффектов ( $u_i^{(2)}$ ). Затем на основе (1.5), (1.6) могут быть получены формулы для напряжений и на основе (1.1) — для интегральных величин. Например

$$\begin{aligned} M_{11}^{(2)} &= 2m \cos m\eta \sum_{j=1}^{\infty} \left\{ \frac{\mu m}{1-\mu} (G_{1j} + \bar{G}_{1j} + G_{3j} + \bar{G}_{3j}) - 2\delta_j \frac{\sin \lambda_j}{\lambda_j^3} \Psi_{2j} \right\} \\ Q_1^{(2)} &= 2m \cos m\eta \sum_{j=1}^{\infty} \frac{\sin \lambda_j}{\lambda_j} \Psi_{2j} \end{aligned} \quad (2.23)$$

где

$$G_{1j} = \left( \frac{\sin^2 k_j}{k_j^2} - 1 \right) C_{1j} e^{-\kappa_j \xi_*}, \quad G_{3j} = \frac{\sin^2 k_j}{k_j^2} C_{3j} e^{-\kappa_j \xi_*} \quad (2.24)$$

а формулы для  $\bar{G}_{1j}$ ,  $\bar{G}_{3j}$  получают из (2.24), заменяя  $k_j$ ,  $\kappa_j$ ,  $C_{1j}$ ,  $C_{3j}$  сопряженными величинами  $\bar{k}_j$ ,  $\bar{\kappa}_j$ ,  $\bar{C}_{1j}$ ,  $\bar{C}_{3j}$ . В случае  $m = 0$  имеем

$$M_{11}^{(2)} \equiv 0, \quad Q_1^{(2)} \equiv 0 \quad (2.25)$$

но интегральные перемещения не равняются нулю. Поэтому сепаративное определение основного напряженного состояния удается (при  $m = 0$ ) точнее в статически определенных задачах, где  $M_{11}$  и  $Q_1$  являются известными на краях.

Полное напряженное состояние (в зонах краевых эффектов) определяется в виде сумм

$$u_i = u_i^{(1)} + u_i^{(2)}, \quad \sigma_{ij} = \sigma_{ij}^{(1)} + \sigma_{ij}^{(2)} \quad (2.26)$$

3. Пример. Предельная асимптотическая точность сепаративного определения основного напряженного состояния. Нагрузка вида (2.14). На краях

$$\xi = \pm \xi_0 = \frac{l}{2h} = a^{-1} \gg 1 \quad (3.1)$$

заданы условия

$$u_s(\xi_0, \zeta) = 0 \quad (s = 1, 3) \quad (3.2)$$

из которых следует, что также

$$U_s(\xi_0) = 0 \quad (s = 1, 3) \quad (3.3)$$

В силу симметрии задачи в (2.19)

$$A_2' = A_4' = 0 \quad (3.4)$$

На основе формул предыдущих пунктов имеем

$$u_1 = u_1^* - 2\xi\zeta A_3' + \sum_{j=1}^{\infty} (K_{1j} + \bar{K}_{1j} + K_{3j} + \bar{K}_{3j})$$

$$u_3 = u_3^* + A_3' \left( \xi^2 - \frac{2-\mu}{1-\mu} + \frac{\mu}{1-\mu} \zeta^2 \right) + A_1' + \sum_{j=1}^{\infty} (L_{1j} + \bar{L}_{1j} + L_{3j} + \bar{L}_{3j}) \quad (3.5)$$

$$U_1 = P_3 \xi \left[ -\frac{1-\mu}{2} \xi^2 + \frac{3}{5} (1-3\mu) \right] - 2\xi A_3' + \sum_{j=1}^{\infty} (S_{1j} + \bar{S}_{1j} + S_{3j} + \bar{S}_{3j})$$

$$U_3 = P_3 \left[ \frac{1-\mu}{8} \xi^4 - \frac{3-2\mu}{2} \xi^2 + \frac{3-2\mu}{5} \right] + A_1' + A_3' \left[ \xi^2 - \frac{6-4\mu}{3-3\mu} \right] + \sum_{j=1}^{\infty} (T_{1j} + \bar{T}_{1j} + T_{3j} + \bar{T}_{3j})$$

Здесь  $u_1^*$ ,  $u_3^*$  определяются по формулам (2.16) и

$$\begin{aligned} K_{1j} &= k_j C_{1j} e^{k_j \xi_*} \left[ -\frac{k_j}{2-2\mu} (\zeta \sin k_j \cos k_j \zeta - \cos k_j \sin k_j \zeta) - \sin k_j \sin k_j \zeta \right] \\ K_{3j} &= k_j C_{3j} e^{k_j \xi_*} \left[ -\frac{\zeta}{2-2\mu} \cos k_j \cos k_j \zeta - \frac{1-2\mu}{2-2\mu} \cos k_j \frac{\sin k_j \zeta}{k_j} - \frac{1}{2-2\mu} \sin k_j \sin k_j \zeta \right] \\ L_{1j} &= C_{1j} e^{k_j \xi_*} \left[ \frac{k_j^2}{2-2\mu} (\zeta \sin k_j \sin k_j \zeta + \cos k_j \cos k_j \zeta) + \frac{1-2\mu}{2-2\mu} k_j \sin k_j \zeta \cos k_j \zeta \right] \\ L_{3j} &= C_{3j} e^{k_j \xi_*} \left[ -\frac{k_j}{2-2\mu} (\sin k_j \cos k_j \zeta - \zeta \cos k_j \sin k_j \zeta) + \cos k_j \cos k_j \zeta \right] \\ S_{1j} &= \frac{3\mu}{1-\mu} k_j C_{1j} e^{k_j \xi_*} \left( \frac{\sin^2 k_j}{k_j^2} - 1 \right), \quad T_{1j} = C_{1j} e^{k_j \xi_*} \sin^2 k_j \\ S_{3j} &= \frac{3\mu}{1-\mu} k_j C_{3j} e^{k_j \xi_*} \frac{\sin^2 k_j}{k_j^2}, \quad T_{3j} = C_{3j} e^{k_j \xi_*} \end{aligned} \quad (3.6)$$

Сопряженные величины  $\bar{K}_{1j}$ ,  $\bar{K}_{3j}$ ,  $\bar{L}_{1j}$ , ... получают из (3.6), заменяя  $k_j$ ,  $C_{1j}$ ,  $C_{3j}$  величинами  $\bar{k}_j$ ,  $\bar{C}_{1j}$ ,  $\bar{C}_{3j}$ . На основе (2.8) легко проверить, что величины  $K_{3j}$ ,  $L_{3j}$ , ... отличаются соответственно от  $K_{1j}$ ,  $L_{1j}$ , ... лишь постоянным множителем и следовательно без уменьшения общности можно полагать  $C_{3j} = \bar{C}_{3j} = 0$ .

На основе (3.5), (3.6) легко составить выражения для перемещений на краях плиты, где  $\xi = \pm \xi_0$  и  $\xi_* = 0$ . Условие

$$u_3(\xi_0, \zeta) - U_3(\xi_0) = 0 \quad (3.7)$$

выполняется при  $\mu \neq 0$  только в том случае, если существуют  $C_{1j}$ ,  $\bar{C}_{1j}$ , имеющие порядок величины  $P_3 \xi_0^2$ . Поэтому сепаративное определение коэффициентов  $A_1'$ ,  $A_3'$  — на пример их вычисление из условий (3.3) без учета краевых эффектов — связано с асимптотической (при  $a \rightarrow 0$ ) погрешностью порядка  $a$ .

Для основного напряженного состояния имеем формулы (3.8)

$$\begin{aligned} u_1^{(1)} &= \frac{1-\mu}{2} P_3 \xi_0^2 \xi \zeta \left[ 1 - \frac{\xi^2}{\xi_0^2} + O(a) \right], & \sigma_{13}^{(1)} &= -\frac{3}{2} P_3 \xi (1 - \zeta^2) \\ u_3^{(1)} &= \frac{1-\mu}{8} P_3 \xi_0^4 \left[ \left( 1 - \frac{\xi^2}{\xi_0^2} \right)^2 + O(a) \right], & \sigma_{11}^{(1)} &= \frac{1}{2} P_3 \xi_0^2 \zeta \left[ 1 - \frac{3\xi^2}{\xi_0^2} + O(a) \right] \\ M_{11}^{(1)} = M_{11} &= \frac{1}{3} P_3 \xi_0^2 \left[ 1 - \frac{3\xi^2}{\xi_0^2} + O(a) \right], & \sigma_{33}^{(1)} &= \frac{3}{2} P_3 \zeta \left( 1 - \frac{1}{3} \zeta^2 \right) \\ Q_1^{(1)} &= Q_1 = -2P_3 \xi \end{aligned}$$

Формулы (3.8) (без оценок погрешности и выражений для  $\sigma_{13}^{(1)}$ ,  $\sigma_{33}^{(1)}$ ) представляют собой решение теории Кирхгоффа. Уточнения порядка  $a^2$ , предлагаемые уточненными теориями [3-8], в данном случае бесполезны. Результаты и выводы были бы такими же, если заменить однородные краевые условия (3.2) функциями  $f_1(\zeta)$ ,  $f_3(\zeta)$ , которые вместе с их производными имеют порядок не более  $P_3 \xi_0^2$ . Принципиально возможно подобрать такие быстро изменяющиеся (по  $\zeta$ ) функции  $f_1(\zeta)$ ,  $f_3(\zeta)$ , при которых совсем не удастся сепаративно определить основное напряженное состояние. С возрастанием  $j$  краевые эффекты становятся более быстро изменяющимися по  $\zeta$ , а коэффициенты  $C_{1j}$ ,  $\bar{C}_{1j}$  уменьшаются. Поэтому в конкретных задачах достаточно ограничиваться учетом конечного числа краевых эффектов (коэффициентов  $C_{1j}$ ,  $\bar{C}_{1j}$ ), хотя в смысле асимптотики  $a \rightarrow 0$  они все «одинакового порядка».

Решение (3.8) можно уточнить также по методу асимптотических процедур [11-13], на каждом этапе уточнения приходится конструировать краевые эффекты подобно изложенному выше.

Если, например, заменить первое из условий (3.2) с условием  $\sigma_{11}(\xi_0, \zeta) = 0$ , то  $u_1^{(1)}$  и все напряжения основного напряженного состояния сепаративно определяются точно, а  $u_3^{(1)}$  — с асимптотической погрешностью порядка  $a^4$ . Это связано свойством (2.25) краевых эффектов и создает сравнительно благоприятные условия для уточненных двумерных теорий. Аналогично обстоит дело для статически определенной задачи расчета круглой плиты на равномерно распределенную нагрузку, рассмотренной Рейссом ([13], поэтому результат Рейсса относительно точности теории Рейсснера не противоречит данным выводам.

Поступила 14 II 1963

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Л у р ь е А. И. К теории толстых плит. ПММ, 1942, т. VI, стр. 151.
2. Л у р ь е А. И. Пространственные задачи теории упругости. Гостехиздат, 1955.
3. R e i s s n e r E. On the theory of bending of elastic plates. J. Math. and Phys., 1944, vol. 23.
4. R e i s s n e r E. The effect of transverse shear deformation on the bending of elastic plates. J. Appl. Mech., 1945, vol. 12, № 1.
5. R e i s s n e r E. On bending of elastic plates. Quart. Appl. Math., 1947, vol. 5, 1.
6. S c h ä f e r M. Über eine Verfeinerung der klassischen Theorie dünner schwach gebogener Platten. Z. angew. Math. und Mech., 1952. Bd. 32, Nr. 6.
7. А м б а р ц у м я н С. А. Теория анизотропных оболочек. Физматгиз, 1961.
8. Г о л ь д е н в е й з е р А. Л. О теории изгиба пластинок Рейсснера. Изв. АН СССР. Отд. техн. н., 1958, № 4.
9. L o v e A. E. H. A treatise on the mathematical theory of elasticity, Cambridge University Press, 1934.
10. К и л ь ч е в с к и й Н. А. Обобщение современной теории оболочек. ПММ, 1939, т. II, вып. 4.
11. Г о л ь д е н в е й з е р А. Л. Построение приближенной теории изгиба пластинки методом асимптотического интегрирования уравнений теории упругости. ПММ, 1962, т. XXVI, вып. 4.
12. F r i e d r i c h s K. O., D r e s s l e r R. F. A boundarylayer theory for elastic plates. Communications Pure and Appl. Math., 1961, vol. XIV, No. 1.
13. R e i s s E. L. Symmetric bending of thick circular plates. J. Soc. Industr. Appl. Math., 1962, vol. 10, No. 4.