

в котором звездочкой обозначены параллельные ρ и не зависящие от ρ слагаемые; они отпадут при вычислении момента; $\mathbf{k} \cdot \mathbf{e}_r = \cos \theta$, где θ — широта, отсчитываемая от полюса экваториальной плоскости. По формулам (1.2), (1.4) теперь легко получим

$$\begin{aligned} \mathbf{m}^c = & - \frac{3\mu}{r^3} \mathbf{e}_r \cdot \Theta^c \times \mathbf{e}_r - \frac{5\mu R_0^2 \varepsilon}{r^5} [(1 - 7 \cos^2 \theta) \mathbf{e}_r \cdot \Theta^c \times \mathbf{e}_r + \\ & + 2 \cos \theta (\mathbf{k} \cdot \Theta^c \times \mathbf{e}_r + \mathbf{e}_r \cdot \Theta^c \times \mathbf{k}) + 4\theta \mathbf{e}_r \times \mathbf{k} \cos \theta - \frac{2}{5} \mathbf{k} \cdot \Theta^c \times \mathbf{k}] \end{aligned} \quad (2.3)$$

Для вычисления моментов сил относительно главных осей инерции спутника требуется знание также и расположения этих осей относительно вектора \mathbf{k}

$$\begin{aligned} \mathbf{m}^c \cdot \mathbf{i}_s = & - \frac{3\mu}{r^3} \mathbf{e}_r \cdot \Theta^c \cdot (\mathbf{e}_r \times \mathbf{i}_s) - \frac{5\mu R_0^2 \varepsilon}{r^5} \{ (1 - 7 \cos^2 \theta) \mathbf{e}_r \cdot \Theta^c \cdot (\mathbf{e}_r \times \mathbf{i}_s) + \\ & + 2 \cos \theta [\mathbf{k} \cdot \Theta^c \cdot (\mathbf{e}_r \times \mathbf{i}_s) + \mathbf{e}_r \cdot \Theta^c \cdot (\mathbf{k} \times \mathbf{i}_s)] - 2\theta \sin 2\theta \mathbf{n} \cdot \mathbf{i}_s - \frac{2}{5} \mathbf{k} \cdot \Theta^c \cdot (\mathbf{k} \times \mathbf{i}_s) \} \end{aligned} \quad (2.4)$$

Здесь \mathbf{n} — единичный вектор направления $\mathbf{e}_r \times \mathbf{k}$.

Поступила 29 XI 1962

ЛИТЕРАТУРА

1. R o b e r s o n R. E. Gravitational Torque on a Satellite Vehicle, Journ. Franklin Inst., 1958, 265, 13—22.
2. R o b e r s o n R. E. and T a t i s t c h e f f D. The Potential Energy of a Small Rigid Body in the Gravitational Field of an Oblate Spheroid, Journ. Franklin Inst., 1956, 262, 209—214.
3. Л у р ь е А. И. Аналитическая механика. М., Физматгиз, 1961, стр. 600.

О ВЗАИМОСВЯЗИ ДВУХ ОСНОВНЫХ ЗАДАЧ В ТЕОРИИ ТЕЧЕНИЯ, УЧИТЫВАЮЩЕЙ ОСТАТОЧНЫЕ МИКРОНАПРЯЖЕНИЯ

Ю. И. К а д а ш е в и ч

(Ленинград)

Две основные задачи теории течения суть определение пути нагружения по заданному пути деформирования и, наоборот, пути деформации по заданному пути нагружения.

Ниже показывается, что в теории течения, учитывающей остаточные микронапряжения [1], в случае линейного упрочнения и линейного эффекта Баушингера, существует тесная математическая взаимосвязь этих двух задач. Возможность решения одной из них (например, при задании конкретного пути нагружения) означает возможность решения и другой (для аналогичного пути деформирования).

1. Пусть при одноосном нагружении материал обладает линейным упрочнением и линейным эффектом Баушингера¹

$$\begin{aligned} \varepsilon_x^{*p} = A (\sigma_x' - \sigma_T') & \quad (\varepsilon_x^{*p} = 2G\varepsilon_x^p, \quad A = \text{const}) \\ S_x = \alpha (\sigma_x' - \sigma_T') & \quad (0 \leq \alpha \leq 1, \alpha = \text{const}) \end{aligned} \quad (1)$$

Тогда уравнения теории [1] можно привести к такому виду:

$$d\sigma_{ij}' = d\sigma_{ij}^{o'} + \frac{\alpha}{1-\alpha} \sigma_{ij}^{o'} \frac{dT^o}{T^o} \quad (2)$$

$$\varepsilon_{ij}^{*p} = \frac{A}{\alpha} (\sigma_{ij}^{o'} - \sigma_{ij}') \quad (\varepsilon_{ij}^{*p} = 2G\varepsilon_{ij}^p) \quad (3)$$

¹ Ниже использованы обозначения статьи [1].

Если задан путь нагружения, то сначала из решения уравнения (2) определяется тензор $\sigma_{ij}^{\circ\prime}$, а затем тензор ε_{ij}^{*p} по формуле (3).

Если же задан путь деформирования, то тогда достаточно рассмотреть следующую группу уравнений:

$$d\varepsilon_{ij}^{*p} = d\sigma_{ij}^{\circ\prime} + \frac{k_0}{1 - k_0} \sigma_{ij}^{\circ\prime} \frac{dT^\circ}{T^\circ}, \quad k_0 = \frac{\alpha + A}{1 + A} \quad (4)$$

$$\sigma_{ij}^{\circ\prime} = \frac{\alpha \varepsilon_{ij}^{*p} + A \sigma_{ij}^{\circ\prime}}{\alpha + A}, \quad \varepsilon_{ij}^{*p} = \sigma_{ij}^{\circ\prime} + \varepsilon_{ij}^{*p} \quad (5)$$

Из уравнений (4) определяется тензор $\sigma_{ij}^{\circ\prime}$, а из (5) тензор σ_{ij} .

Из сопоставления (2) и (4) следуют следующие выводы.

а) Задача о нахождении напряжений при заданном пути деформирования (при некотором значении α) эквивалентна задаче о нахождении деформаций при заданном пути нагружения при некотором приведенном значении $\alpha = k_0$.

б) Если $\alpha = 1$, то $k_0 = 1$, т. е. в случае идеального эффекта Баушингера имеется полная аналогия двух задач ($\alpha = 1$, $T^\circ = \text{const}$).

в) В теории течения Ленинга задача нахождения пути деформации является более простой, чем, задача о нахождении пути нагружения, так как $k_0 = A / (1 + A)$ при $\alpha = 0$; как видно из уравнений (2) и (4) обе задачи в общем случае являются одной степени трудности. Более того, для слабо упрочняющихся материалов можно принять $k_0 \sim 1$, так как $A \gg 1$, т. е. в качестве 1 приближения для нахождения вспомогательного тензора $\sigma_{ij}^{\circ\prime}$ при заданном пути деформирования можно воспользоваться теорией с идеальным эффектом Баушингера. Интересно, что наибольшая погрешность при этом получается в теории течения Ленинга.

Отметим, что для последней теории 1 приближение (при заданном пути деформирования) переходит в общеизвестную теорию Рейсса.

2. В работе [1] коэффициент упрочнения определяется из условия, что

$$\int \sigma_{ij}^{\circ\prime} d\varepsilon_{ij}^{*p}$$

есть функция, зависящая только от $\sigma_{ij}^{\circ\prime} \sigma_{ij}^{\circ\prime}$. Можно, кроме того, обобщая результаты, приведенные еще в работе [2], считать величину $(\varepsilon_{ij}^{*p} - \sigma_{ij}^{\circ\prime}) (\varepsilon_{ij}^{*p} - \sigma_{ij}^{\circ\prime})$, зависящей только от $\sigma_{ij}^{\circ\prime} \sigma_{ij}^{\circ\prime}$. Эквивалентность двух задач при этом, естественно, сохраняется в случае линейного эффекта Баушингера и линейного упрочнения

$$\sigma_{ij}^{\circ\prime} d\sigma_{km}^{\circ\prime} - \sigma_{km}^{\circ\prime} d\sigma_{ij}^{\circ\prime} = \sigma_{ij}^{\circ\prime} d\sigma_{km}^{\circ\prime} - \sigma_{km}^{\circ\prime} d\sigma_{ij}^{\circ\prime} \quad (6)$$

$$T^\circ = T_0 + \frac{1 - \alpha}{\alpha} T_s$$

$$T_s^2 = \frac{1}{2} S_{ij} S_{ij} = \frac{1}{2} (\sigma_{ij}^{\circ\prime} - \sigma_{ij}^{\circ\prime}) (\sigma_{ij}^{\circ\prime} - \sigma_{ij}^{\circ\prime})$$

Поступила 26 XII 1962

ЛИТЕРАТУРА

1. Кадашевич Ю. И., Новожилов В. В. Теория пластичности, учитывающая остаточные микронапряжения. ПММ, 1958, т. 22, вып. 1.
2. Новожилов В. В. О классе сложных нагружений, который характеризуется сохранением направлений главных осей. ПММ, 1954, т. 18, вып. 4.