

## ОБ ОТДЕЛЕНИИ И ВЫЧИСЛЕНИИ КОРНЕЙ АЛГЕБРАИЧЕСКОГО УРАВНЕНИЯ

Л. М. Мархашов (Москва)

В прикладных вопросах часто возникает задача вычисления корней алгебраического уравнения. В предлагаемой заметке рассмотрены некоторые подчиненные этой задаче способы их отделения и оценки.

1. Широко известные методы локализации корней алгебраического уравнения [1,2], в том числе классические методы Штурма и Бюдана — Фурье, решают задачу об определении числа корней, содержащихся внутри произвольной наперед заданной области (или отрезка вещественной оси).

Представляет интерес в некотором смысле обратная задача — нахождение областей (или отрезков), внутри каждой из которых имеется точно один корень, независимо от специализации коэффициентов уравнения.

Рассмотрим уравнение с вещественными коэффициентами

$$z^n + a_1 z^{n-1} + \dots + a_n = 0$$

все корни которого вещественны,  $\lambda_1 < \lambda_2 < \dots < \lambda_n$ .

Задача состоит в нахождении  $n - 1$  таких рациональных функций  $\mu_i(a_1, \dots, a_n)$ , что всякое определенное соотношение между  $\mu_1 < \mu_2 < \dots < \mu_{n-1}$ , возникающее при любом частном выборе  $a$ , необходимо влечет выполнение неравенств

$$-\infty < \lambda_1 < \mu_1 < \lambda_2 < \mu_2 < \dots < \lambda_{n-1} < \mu_{n-1} < \lambda_n < \infty \quad (1.1)$$

Таким образом, если функции  $\mu$  существуют, то они определяют «подвижные» границы корней; при этом структура  $\mu$  может меняться только в зависимости от степени уравнения. Покажем, что по крайней мере для уравнений третьей степени

$$f(z) \equiv z^3 + a_1 z^2 + a_2 z + a_3 = 0 \quad (1.2)$$

такие функции  $\mu$  действительно существуют. В самом деле, примем в качестве  $\mu$  следующие функции коэффициентов уравнения (1.2):

$$\mu' = -\frac{a_1}{3}, \quad \mu'' = \frac{a_1 a_2 - 9a_3}{6a_2 - 2a_1^2} \quad (1.3)$$

Если обозначить через  $\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3$  последовательность главных миноров возрастающего порядка ганкелевой матрицы, соответствующей уравнению (1.2)

$$\begin{vmatrix} 3 & s_1 & s_2 \\ s_1 & s_2 & s_3 \\ s_2 & s_3 & s_4 \end{vmatrix}$$

то можно непосредственно убедиться в справедливости тождеств

$$f(\mu') = (\mu'' - \mu') \frac{\Delta_2}{\Delta_1^2}, \quad f(\mu'') = (\mu' - \mu'') \frac{\Delta_1 \Delta_3}{\Delta_2^2} \quad (1.4)$$

Если все корни уравнения (1.2) вещественны, то

$$\Delta_i > 0 \quad (i = 1, 2, 3) \quad (1.5)$$

и из (1.4) следует

$$\begin{aligned} -\infty < \lambda_1 < \mu' < \lambda_2 < \mu'' < \lambda_3 < \infty, & \text{ если } \mu' < \mu'' \\ -\infty < \lambda_1 < \mu'' < \lambda_2 < \mu' < \lambda_3 < \infty, & \text{ если } \mu'' < \mu' \\ \mu' = \lambda_2 = \mu'', & \text{ если } \mu' = \mu''. \end{aligned}$$

Заметим, что знаменатели в (1.3) лишь знаком отличаются от  $\Delta_1$  и  $\Delta_2$  и в силу (1.5) в нуль не обращаются.

Следует упомянуть, что в качестве  $\mu''$  и  $\mu'$  взяты выражения, совпадающие, соответственно, со значениями двух- и трехкратного корней уравнения (1.2) во всех случаях, когда таковые существуют. Последние найдены путем простых рациональных операций:  $\mu''$  — как решение для первой степени  $\mu$  системы уравнений

$$f(\mu) = 0, \quad f'(\mu) = 0, \quad \mu f'(\mu) = 0$$

в которой степени  $\mu$  рассматриваются как независимые переменные;  $\mu'$  — из уравнения  $f''(\mu) = 0$ . Аналогично может быть найдено выражение для  $k$ -кратного корня уравнения  $n$ -й степени. Однако соответствующий процесс неоднозначен —

значение кратного корня может быть определено с точностью до слагаемого, обращающегося в нуль вместе с последовательностью результатов  $R(f, f')$ ,  $R(f', f'')$ , ..., отвечающей кратности корня.

Это обстоятельство осложняет приложение описанного приема к случаям  $n \geq 4$ .

2. В теории автоматического регулирования часто требуется знание траекторий корней характеристического уравнения, построенного для линейных систем с варьируемым параметром. Иногда значения корней алгебраического уравнения являются объектом промежуточных операций некоторого аналитического алгоритма.

В этих случаях удобно иметь достаточно простую и точную аналитическую зависимость корней уравнения от его коэффициентов.

Для получения ее можно использовать способ, родственному методу малого параметра Пуанкаре. В отличие от случая дифференциального уравнения разложение решения алгебраического уравнения в ряд по степеням параметра можно построить путем непосредственного вычисления производных, существование которых можно гарантировать в окрестности всякой точки, в которой производная существует. Это позволяет точно определить области аналитичности решения и, следовательно, области сходимости ряда, представляющего это решение.

Рассмотрим алгебраическое уравнение, вещественные коэффициенты которого аналитически зависят от некоторого параметра

$$f(\mu, z) = 0$$

Из результата дифференцирования этого уравнения по параметру

$$f'_z \frac{\partial z}{\partial \mu} + f'_\mu = 0, \quad f'_z \frac{\partial^2 z}{\partial \mu^2} + f''_z \left( \frac{\partial z}{\partial \mu} \right)^2 + 2f''_{\mu z} \frac{\partial z}{\partial \mu} + \frac{\partial^2 f}{\partial \mu^2} = 0, \dots$$

видно, что последовательность производных  $\partial z / \partial \mu$ ,  $\partial^2 z / \partial \mu^2$ , ... может быть вычислена для любых значений  $\mu^\circ$ , для которых  $z^\circ$ , удовлетворяющее уравнению  $f(\mu^\circ, z^\circ) = 0$ , конечно<sup>1</sup>; и если  $f'_z(\mu^\circ, z^\circ) \neq 0$ . Таким образом, ряд

$$z(\mu) = z^\circ + \left( \frac{\partial z}{\partial \mu} \right)^\circ (\mu - \mu^\circ) + \frac{1}{2!} \left( \frac{\partial^2 z}{\partial \mu^2} \right)^\circ (\mu - \mu^\circ)^2 + \dots$$

сходится и представляет аналитическую функцию при всех  $\mu$ , для которых результат  $R(f, f')$  сохраняет знак, который он будет иметь при  $\mu = \mu^\circ$ .

Прочие параметры, от которых могут зависеть коэффициенты уравнения, следует рассматривать как некоторые фиксированные величины. Такими параметрами могут служить, в частности, сами коэффициенты уравнения. В качестве  $\mu^\circ$  желательно выбрать такие величины, для которых  $z^\circ$  легко вычисляются.

Проиллюстрируем описанный прием на примере кубического уравнения

$$z^3 + pz + q = 0$$

Рассматривая  $q$  как параметр, и отходя от его нулевого значения, найдем

$$\begin{aligned} z_1 &= -\frac{q}{p} - \frac{q^3}{p^4} - 3\frac{q^5}{p^7} + \dots \\ z_2 &= \sqrt{-p} + \frac{q}{2p} + \frac{3}{8} \frac{\sqrt{-p}}{p^3} q^2 - \frac{1}{2} \frac{q^3}{p^4} - \frac{105}{128} \frac{\sqrt{-p}}{p^6} q^4 + \dots \\ z_3 &= -\sqrt{-p} + \frac{q}{2p} - \frac{3}{8} \frac{\sqrt{-p}}{p^3} q^2 - \frac{1}{2} \frac{q^3}{p^4} + \frac{105}{128} \frac{\sqrt{-p}}{p^6} q^4 + \dots \end{aligned}$$

Ряды сходятся при  $R(f, f') \equiv -4p^3 + 27q^2 < 0$   $p > 0$  (либо  $-4p^3 + 27q^2 > 0$ ,  $p < 0$ ), притом тем быстрее, чем с большим запасом выполнено неравенство  $pR > 0$ .

3. В одном из наиболее эффективных методов вычисления корней алгебраического уравнения — методе Лобачевского [3] — требуется вычислять симметрические функции степеней корней через коэффициенты уравнения. Для этого указан некоторый алгоритмический процесс, приводящий, однако, к трудно обозримому результату.

<sup>1</sup> Особыми точками решения алгебраического уравнения в рассматриваемом случае могут быть лишь критические алгебраические точки, являющиеся точками ветвления решения; наличие полюсов исключено условием конечности  $z^\circ$ .

Используя рекуррентные соотношения Ньютона, можно доказать справедливость следующих обзримых матричных представлений для искомых симметрических функций.

Для полинома второй степени

$$\lambda_1^k + \lambda_2^k = \begin{vmatrix} a_1 & 1 & 0 & 0 & \dots \\ 2a_2 & a_1 & 1 & 0 & \dots \\ 0 & a_2 & a_1 & 1 & \dots \\ 0 & 0 & a_2 & a_1 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix}_k, \quad \lambda_1^k \lambda_2^k = \begin{vmatrix} a_2 & a_1 & 1 & \dots \\ 0 & a_2 & a_1 & \dots \\ 0 & 0 & a_2 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix}_k$$

Для полинома третьей степени

$$\sum_{j=1}^3 \lambda_j^k = \begin{vmatrix} a_1 & 1 & 0 & 0 & \dots \\ 2a_2 & a_1 & 1 & 0 & \dots \\ 3a_3 & a_2 & a_1 & 1 & \dots \\ 0 & a_3 & a_2 & a_1 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix}_k, \quad \lambda_1^k \lambda_2^k \lambda_3^k = \begin{vmatrix} a_3 & a_2 & a_1 & \dots \\ 0 & a_3 & a_2 & \dots \\ 0 & 0 & a_3 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix}_k$$

$$\sum_{i=j}^3 \lambda_j^k \lambda_i^k = \begin{vmatrix} a_2 & a_1 & 1 & 0 & \dots \\ 2a_3 & a_2 & a_1 & 1 & \dots \\ 0 & a_3 & a_2 & a_1 & \dots \\ 0 & 0 & a_3 & a_2 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix}_k + \begin{vmatrix} a_3 & a_2 & a_1 & \dots \\ 0 & a_3 & a_2 & \dots \\ 0 & 0 & a_3 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix}_{k-1}$$

Для полинома степени  $n$  это представление имеет вид

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j^k = \begin{vmatrix} a_1 & 1 & 0 & 0 & \dots \\ 2a_2 & a_1 & 1 & 0 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ na_n & a_{n-1} & a_{n-2} & a_{n-3} & \dots \\ 0 & a_n & a_{n-1} & a_{n-2} & \dots \end{vmatrix}_k$$

(Значками снизу отмечен порядок определителей.)

Легко усматриваемые закономерности в структуре написанных выше определителей указывают на возможность получения более общих результатов для полиномов  $n$ -й степени.

Поступила 2 IV 1962

#### ЛИТЕРАТУРА

1. П а р о д и М. Локализация характеристических чисел матриц и ее применение. Изд-во иностр. лит-ры, 1960.
2. Л а н ц о ш К. Практические методы прикладного анализа. М., Физматгиз, 1961.
3. К р ы л о в А. Н. Лекции о приближенных вычислениях. Гостехтеориздат, 1950.

### ОБ ОСОБЕННОСТЯХ СВОЙСТВ ОДНОЙ МАЯТНИКОВОЙ СИСТЕМЫ

К. С. Колесников (Москва)

Рассматривается плоское возмущенное движение системы, состоящей из жесткого прямолинейного стержня с некоторым числом устойчивых математических маятников одинаковой длины, подвешенных на продольной оси стержня. На стержень действует сила, направление которой всегда совпадает с продольной осью стержня. Такая маятниковая система является неконсервативной и при некоторых соотношениях параметров ее движение становится неустойчивым. В работе выявлены эти соотношения, показана возможность осуществления динамически подобной системы в лабораторных условиях и дана простая интерпретация причин, вызывающих неустойчивость.

Обозначим через  $m$  — массу стержня с маятниками,  $I$  — момент инерции стержня с закрепленными в невозмущенном положении маятниками относительно поперечной оси, проходящей через центр тяжести системы,  $P$  — действующую на стержень силу,  $m_n$  — массу  $n$ -го маятника,  $L_n$  — расстояние от центра тяжести невозмущенной системы до этой массы (считается положительным, если масса  $m_n$  расположена выше центра тяжести),  $l$  — длину маятников,  $k$  — число маятников.