

ОБ УСТОЙЧИВОСТИ РЕШЕНИЯ НЕЛИНЕЙНОГО УРАВНЕНИЯ ТЕПЛОПРОВОДНОСТИ

Б. А. К о с т а н д я н (Москва)

Имеется много путей исследования устойчивости нелинейного уравнения теплопроводности. В работе Беллмана [1] рассматривается эта задача для области в виде параллелепипеда; Млак [2] рассматривал более общую задачу для систем параболического типа. Некоторую литературу по этой проблеме можно найти в работах [1,2].

В работе рассматривается устойчивость решения нелинейного уравнения теплопроводности в пространстве C_L . С помощью некоторых идей второго метода Ляпунова получены достаточные условия асимптотической устойчивости.

Пусть G — ограниченная область в пространстве $E^m(x_1, \dots, x_m)$. Границу G обозначим через Γ . Рассмотрим следующую задачу для уравнения нелинейной теплопроводности в области G для $0 < t < \infty$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \Delta u + f(x, t, u), \quad u = 0 \quad \text{на } \Gamma, \quad u = \varphi(x) \quad \text{при } t = 0 \quad (1)$$

Здесь Δ — оператор Лапласа в области G , а f — интенсивность распределенных по области источников, причем $f(x, t, u) = o(u)$ при $u \rightarrow 0$.

Пусть $M = \{u(x, t)\}$ — множество непрерывных функций, обладающих непрерывными производными $\partial u / \partial t$ и $\partial^2 u / \partial x_i \partial x_j$. Вводя норму [3]

$$\|u\| = \left(\int_G u^2(x, t) d\Omega \right)^{1/2} \quad (2)$$

получим нормированное пространство, которое обозначим C_L . Если $\varphi(x) \equiv 0$, то задача имеет тривиальное решение $u = 0$. Представляет интерес, при каких условиях можно гарантировать, что решение задачи (1) стремится к нулю при $t \rightarrow \infty$. Стремление к нулю понимается по норме C_L .

Определение. Нулевое решение задачи (1) устойчиво, если для любого положительного числа ε существует δ такое, что $\|u\| \leq \varepsilon$ при $t > 0$, если $u = 0$ на Γ и $\|u(x, 0)\| \leq \delta$.

Ищем решение задачи (1) в виде

$$u(x, t) = a_1(t) z_1(x) + a_2(t) z_2(x) + \dots \quad (3)$$

где $a_i(t)$ пока неопределенные коэффициенты, зависящие от времени, а $z_i(x)$ — собственные функции оператора $\Delta z + \lambda z = 0$ в G при граничных условиях $z = 0$ на контуре Γ . Как видно из (3), граничное условие удовлетворяется автоматически. Если подставить (3) в уравнение (1), то решение задачи приводится к решению бесконечной системы нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений. Подставляя (3) в (1) и имея в виду свойства функций z_i , т. е. $\Delta z_i = -\lambda_i z_i$, получим

$$\sum_{i=1}^{\infty} \left(\frac{da_i}{dt} + \lambda_i a_i \right) z_i = f(x, t, u) \quad (4)$$

где в правой части вместо u подразумевается выражение (3).

Можно предположить, что система собственных функций $\{z_i\}$ ортонормирована. Умножая обе части (4) на z_j и интегрируя по области G , получим

$$\frac{da_j}{dt} + \lambda_j a_j = \int_G f(x, t, u) z_j d\Omega \quad (j = 1, 2, \dots) \quad (5)$$

Положим $a_i(t) = e^{-\beta t} b_i(t)$. Система (5) для новых переменных $b_i(t)$ будет

$$\frac{db_j(t)}{dt} = (-\lambda_j + \beta) b_j + e^{\beta t} \int_G f\left(x, t, e^{-\beta t} \sum_{i=1}^{\infty} b_i z_i\right) z_j d\Omega \quad (j = 1, 2, \dots) \quad (6)$$

Рассмотрим знакоопределенную функцию

$$V = \frac{1}{2} [b_1^2(t) + b_2^2(t) + \dots] \quad (7)$$

Полная производная функции V по t , взятая в предположении, что переменные $b_i(t)$ удовлетворяют бесконечной системе дифференциальных уравнений (6), будет

$$\frac{dV}{dt} = \sum_{j=1}^{\infty} (-\lambda_j + \beta) b_j^2 + e^{\beta t} \int_G f\left(x, t, e^{-\beta t} \sum_{i=1}^{\infty} b_i z_i\right) \left(\sum_{j=1}^{\infty} b_j z_j\right) d\Omega \quad (8)$$

Предположим, что функция $f(x, t, u)$ удовлетворяет следующему условию

$$|f(x, t, u)| \leq \alpha(t) \|u\|_{C_{L^2}} |u| \quad (9)$$

равномерно по $x \in G$; где $\alpha(t)$ — положительная функция, такая, что, начиная с некоторого момента $\alpha(t)e^{-\beta t}$, не возрастает.

Используя (9) для производной функции V , получим

$$\frac{dV}{dt} \leq 2(-\lambda_{\min} + \beta)V + e^{\beta t} \alpha(t) \|u\| \int_G |u| \left| \sum_{i=1}^{\infty} b_i z_i \right| d\Omega$$

Здесь λ_{\min} — наименьшее собственное число оператора $\Delta z + \lambda z = 0$ в области G и $z = 0$ на контуре Γ . Имея в виду, что

$$|u| = e^{-\beta t} \left| \sum_{i=1}^{\infty} b_i z_i \right|, \quad \|u\| = \sqrt{2} e^{-\beta t} V^{1/2}$$

получим

$$\frac{dV}{dt} \leq 2(-\lambda_{\min} + \beta)V + \sqrt{2} \alpha(t) e^{-\beta t} V^{1/2} \int_G \left(\sum_{i=1}^{\infty} z_i b_i\right)^2 d\Omega \quad (10)$$

или, что то же самое,

$$\frac{dV}{dt} \leq 2(-\lambda_{\min} + \beta)V + 2\sqrt{2} e^{-\beta t} \alpha(t) V^{3/2} \quad (11)$$

Предположим, что $e^{-\beta t} \alpha(t)$, начиная с некоторого $t = t_0$, не возрастает. Пусть в момент $t = t_0$

$$b_1^2(t_0) + b_2^2(t_0) + \dots \leq \varepsilon, \quad \sqrt{2} \alpha(t_0) e^{-\beta t_0} [V(t_0)]^{1/2} \leq \eta \quad (12)$$

Имея в виду, что $V(t_0) \leq \frac{1}{2} \varepsilon$, и выбирая ε настолько малым, чтобы имело место неравенство $-\lambda_{\min} + \beta + \eta \leq 0$, получим $(dV/dt)_{t=t_0} \leq 0$, и поэтому неравенство (12) не нарушается и для $t > t_0$.

Используя неравенство (12), из (11) получим

$$\frac{dV}{dt} \leq 2(-\lambda_{\min} + \beta + \eta)V, \quad t > t_0$$

Если $\lambda_{\min} \geq \beta + \eta$, то производная определенно положительной функции V отрицательная, и, значит, функция V , начиная с $t = t_0$, не возрастает. Следовательно, все решения системы (6), попав в область (12), в дальнейшем не выходят из этой области. Так как

$$\|u\| = \sqrt{2} e^{-\beta t} V^{1/2}, \quad \text{то} \quad \|u\| \rightarrow 0 \text{ при } t \rightarrow \infty$$

Предположим, что в окрестности нулевого решения для конечного отрезка $0 \leq t \leq T$ ($T \geq t_0$) имеет место единственность решения. Тогда существует область начальных значений $b_1^2(0) + b_2^2(0) + \dots \leq \delta$ ($\delta > 0$) при $t = 0$ такая, что все решения системы (6), выходящие из этой области, попадают в область $b_1^2(t_0) + b_2^2(t_0) + \dots \leq \varepsilon$ при $t = t_0$. Каждой системе $\{b_i(0)\}$ соответствует начальная функция $\varphi(x)$, причем $\|\varphi(x)\|^2 = b_1^2(0) + b_2^2(0) + \dots$, где $b_i(0)$ коэффициенты Фурье элемента $\varphi(x)$.

Полученный результат сформулируем в виде теоремы.

Норма решения задачи (1) в пространстве C_{L^2} асимптотически стремится к нулю при $t \rightarrow \infty$, если:

а) функция $f(x, t, u)$ в правой части уравнений (1) удовлетворяет условию

$$|f(x, t, u)| \leq \alpha(t) \|u\|_{C_{L^2}} |u|$$

где характеристическое число ([4], стр. 162) положительной функции $\alpha(t)$ больше, чем β ;

б) норма начальной функции $\varphi(x)$

$$\|\varphi\| \leq \delta$$

с) наименьшее собственное число λ_{\min} оператора $\Delta z + \lambda z = 0$ в области G при $z = 0$ на контуре Γ будет

$$\lambda_{\min} \geq \beta + \eta$$

Поступила 10 VI 1960

ЛИТЕРАТУРА

1. B e l l m a n R. On the existence and boundedness of solutions of non-linear partial differential equations of parabolic type. Trans. Amer. Math. Soc., 1948, 64.
2. M l a k W. Remarks on the stability problem for parabolic equations. Ann. polon. math., 1957, 3, № 2.
3. В у л и х Б. З. Введение в функциональный анализ. М., Физматгиз, 1958.
4. Ч е т а е в Н. Г. Устойчивость движения. М., ГИТТЛ, 1955.

О ВЫЧИСЛЕНИИ НЕКОТОРЫХ ИНТЕГРАЛОВ С РЕГУЛЯРНЫМ ЯДРОМ ТИПА КОШИ

Г. Н. Пыхтеев

(Новосибирск)

При решении многих задач гидро-аэродинамики, теории упругости и теории фильтрации встречаются интегралы с регулярным ядром типа Коши, взятые вдоль отрезка действительной оси, которые могут быть приведены к любому из двух интегралов следующего вида:

$$G(x) = \frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{f(t)}{t-x} dt, \quad E(x) = \frac{\sqrt{x^2-1}}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{f(t)}{t-x} \frac{dt}{\sqrt{1-t^2}} \quad (1 \leq x \leq \infty) \quad (0.1)$$

Если функция $f(t)$ удовлетворяет условию Гельдера [1,2] на отрезке $[-1,1]$, то при $x > 1$ эти интегралы являются обычными регулярными римановыми интегралами. В точке $x=1$ интеграл $G(x)$ может иметь особенность логарифмического типа.

Ниже выводятся формулы, которые позволяют получить приближенные выражения для интегралов $G(x)$ и $E(x)$ и оценить ошибку приближения. Полученные формулы содержат функции, определяемые известными элементарными функциями или быстро сходящимися рядами. Для некоторых из этих функций приводятся таблицы.

1. Введем в рассмотрение полиномы Чебышева первого и второго рода

$$T_n(t) = \cos n \arccos t, \quad U_n(t) = \sin n \arccos t \quad (1.1)$$

а также переменную x^{**} , определяемую равенствами

$$x^{**} = x - \sqrt{x^2-1}, \quad x = (1 + x^{**2}) / 2x^{**} \quad (1 \leq x \leq \infty, 0 \leq x^{**} \leq 1) \quad (1.2)$$

Нетрудно показать, что $T_n(t)$ и $U_n(t)$ удовлетворяют соотношениям

$$\frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{U_n(t)}{t-x} dt = -x^{**n}, \quad \frac{\sqrt{x^2-1}}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{T_n(t)}{t-x} \frac{dt}{\sqrt{1-t^2}} = -x^{**n} \quad (1.3)$$

Пусть функция $f(t)$, входящая в интегралы $G(x)$ и $E(x)$, удовлетворяет условию Гельдера на отрезке $[-1,1]$, тогда интегралы $G(x)$ и $E(x)$ можно представить в виде степенных рядов

$$G(x) = - \sum_{n=1}^{\infty} b_n x^{**n}, \quad E(x) = - \frac{a_0}{2} - \sum_{n=1}^{\infty} a_n x^{**n} \quad (0 \leq x^{**} \leq 1) \quad (1.4)$$