

## ОБ ОДНОМ СВОЙСТВЕ ПЕРИОДИЧЕСКИХ РЕШЕНИЙ КВАЗИЛИНЕЙНЫХ АВТОНОМНЫХ СИСТЕМ С НЕСКОЛЬКИМИ СТЕПЕНЯМИ СВОБОДЫ

А. П. П р о с к у р я к о в

(Москва)

Рассмотрим механическую систему с  $n$  степенями свободы, уравнения движения которой имеют вид

$$\sum_{k=1}^n (a_{ik}\ddot{x}_k + c_{ik}x_k) = \mu F_i(x_1, \dots, x_n, \dot{x}_1, \dots, \dot{x}_n, \mu) \quad (i = 1, \dots, n) \quad (1)$$

Функции  $F_i(x_1, \dots, x_n, \dot{x}_1, \dots, \dot{x}_n, \mu)$  предполагаются аналитическими от своих аргументов в области их изменения. Величина  $\mu$  является малым параметром.

Порождающая система

$$\sum_{k=1}^n (a_{ik}\ddot{x}_k + c_{ik}x_k) = 0 \quad (i = 1, \dots, n), \quad a_{ik} = a_{ki}, \quad c_{ik} = c_{ki} \quad (2)$$

представляет собою линейную консервативную систему с постоянными коэффициентами, кинетическая и потенциальная энергия которой выражается однородными квадратичными формами

$$T = \frac{1}{2} \sum_{i, k=1}^n a_{ik}\dot{x}_i\dot{x}_k, \quad V = \frac{1}{2} \sum_{i, k=1}^n c_{ik}x_ix_k$$

Известно, что квадратичная форма, представляющая кинетическую энергию, является определено положительной. Следовательно

$$\Delta_0 = |a_{ik}| > 0 \quad (3)$$

Если искать частные решения системы (2) в виде

$$x_{k0}(t) = A_k \cos \omega t + \frac{B_k}{\omega} \sin \omega t$$

то для определения  $A_k$  получается система однородных линейных уравнений

$$\sum_{k=1}^n (c_{ik} - \omega^2 a_{ik}) A_k = 0 \quad (i = 1, \dots, n)$$

Аналогичная система имеет место для  $B_k$ . Условием существования нетривиального решения этих систем служит уравнение

$$\Delta(\omega^2) = |c_{ik} - \omega^2 a_{ik}| = 0 \quad (4)$$

Это уравнение  $n$ -ой степени относительно  $\omega^2$  имеет, согласно теореме Сильвестра,  $n$  вещественных корней. Все корни положительны, если потенциальная энергия также представляется определено положительной квадратичной формой.

Предположим, что корень  $\omega_r^2$  — некратный. Тогда для коэффициентов  $A_{kr}$  и  $B_{kr}$ , относящихся к колебанию с частотой  $\omega_r$ , имеют место соотношения

$$p_k^{(r)} = \frac{A_{kr}}{A_{1r}} = \frac{B_{kr}}{B_{1r}} = \frac{\Delta_{ik}(\omega_r^2)}{\Delta_{i1}(\omega_r^2)} \quad (i = 1, \dots, n) \quad (5)$$

где  $\Delta_{ik}(\omega_r^2)$  — алгебраическое дополнение элемента  $c_{ik} - \omega_r^2 a_{ik}$  в определителе  $\Delta(\omega_r^2)$ . Очевидно, что  $p_1^{(r)} = 1$ .

Пусть решение порождающей системы содержит  $l$  частот, соизмеримых между собой, среди которых нет равных, например,  $\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_l$ . Этим частотам соответствует периодическое решение системы с некоторым периодом, равным  $T_0$ . При этом начальные условия системы должны быть выбраны следующим образом:

$$x_{k0}(0) = \sum_{r=1}^l p_k^{(r)} A_r, \quad \dot{x}_{k0}(0) = \sum_{r=1}^{l-1} p_k^{(r)} B_r \quad (6)$$

Первый индекс «1» у  $A_{1r}$  и  $B_{1r}$  опущен. В силу автономности системы принято, что  $B_l = 0$ . Величины  $p_k^{(r)}$  определяются формулами (5).

Решение порождающей системы может быть представлено в следующем виде:

$$\begin{aligned} x_{10}(t) &= x_0^{(1)}(t) + x_0^{(2)}(t) + \dots + x_0^{(l)}(t) \\ x_{k0}(t) &= p_k^{(1)}x_0^{(1)}(t) + p_k^{(2)}x_0^{(2)}(t) + \dots + p_k^{(l)}x_0^{(l)}(t) \quad (k = 2, 3, \dots, n) \end{aligned} \quad (7)$$

причем вид решения для линейной системы не зависит от соизмеримости частот  $\omega_1, \dots, \omega_l$ .

Допустим, что указанному решению порождающей системы отвечает периодическое решение системы (1), которое обращается в порождающее при  $\mu = 0$ . Это решение будет иметь период  $T = T_0 + \alpha$ , где  $\alpha$  — величина, уничтожающаяся при  $\mu = 0$ . Докажем, что такое периодическое решение может быть представлено в виде, совершенно аналогичном виду (7) решения порождающей линейной системы.

Согласно методу малого параметра начальные условия для системы (1) получаются из начальных условий для порождающей системы путем добавления к ним некоторых величин, уничтожающихся при  $\mu = 0$ . В данном случае начальные условия удобно взять в следующем виде

$$x_k(0) = x_{k0}(0) + \sum_{j=1}^n b_{kj}\beta_j^\circ, \quad \dot{x}_k(0) = \dot{x}_{k0}(0) + \sum_{j=1}^n e_{kj}\gamma_j^\circ$$

где  $b_{kj}$  и  $e_{kj}$  — неопределенные пока коэффициенты, а  $\beta_j^\circ$  и  $\gamma_j^\circ$  — функции от  $\mu$ , обращающиеся в нуль при  $\mu = 0$ .

Решение системы (1) будет зависеть от параметров  $\beta_j^\circ$ ,  $\gamma_j^\circ$  и  $\mu$ . Предположим, что функции  $x_k(t)$  могут быть разложены в ряды по целым степеням этих параметров. Определим те члены этих рядов, которые зависят от параметров  $\beta_j^\circ$  и  $\gamma_j^\circ$ , но не зависят от параметра  $\mu$ . Из этих членов сохранятся только линейные члены относительно  $\beta_j^\circ$  и  $\gamma_j^\circ$ . Остальные члены обратятся в нуль, так как коэффициенты при них удовлетворяют системе однородных уравнений (2) с нулевыми начальными условиями. Таким образом функции  $x_k(t)$  будут иметь вид

$$x_k(t, \beta_j^\circ, \gamma_j^\circ, \mu) = x_{k0}(t) + \sum_{j=1}^n P_{kj}\beta_j^\circ + \sum_{j=1}^n Q_{kj}\gamma_j^\circ + \mu [\dots]$$

Для определения коэффициентов  $P_{kj}$  при параметре  $\beta_j^\circ$  имеем систему уравнений

$$\sum_{k=1}^n (a_{ik}\ddot{P}_{kj} + c_{ik}P_{kj}) = 0 \quad (i = 1, \dots, n)$$

и аналогичную систему для коэффициентов  $Q_{kj}$  при параметре  $\gamma_j^\circ$ .

Для построения периодического решения системы (1) с периодом  $T = T_0 + \alpha$  могут быть использованы только те частоты, которые входят в решение порождающей системы. Кроме того, в силу автономности системы (1) частота  $\omega_l$  не используется при определении коэффициентов  $Q_{kj}$ . Учитывая начальные условия, будем иметь

$$P_{kj} = \sum_{r=1}^l p_k^{(r)} U_j^{(r)} \cos \omega_r t, \quad Q_{kj} = \sum_{r=1}^{l-1} p_k^{(r)} V_j^{(r)} \sin \omega_r t$$

где  $U_j^{(r)}$  и  $V_j^{(r)}$  — некоторые постоянные. Коэффициенты  $b_{kj}$  и  $e_{kj}$  будут при этом равны

$$b_{kj} = \sum_{r=1}^l p_k^{(r)} U_j^{(r)}, \quad e_{kj} = \sum_{r=1}^{l-1} p_k^{(r)} V_j^{(r)}$$

Введем новые величины

$$\beta_r = \sum_{j=1}^n U_j^{(r)} \beta_j^\circ \quad (r = 1, \dots, l), \quad \gamma_r = \sum_{j=1}^n V_j^{(r)} \gamma_j^\circ \quad (r = 1, \dots, l-1)$$

Получим

$$\begin{aligned} x_k(t, \beta_r, \gamma_r, \mu) &= x_{k0}(t) + \sum_{r=1}^l p_k^{(r)} \beta_r \cos \omega_r t + \sum_{r=1}^{l-1} p_k^{(r)} \frac{\gamma_r}{\omega_r} \sin \omega_r t + \\ &+ \sum_{m=1}^{\infty} \left[ C_{km}(t) + \frac{\partial C_{km}}{\partial \beta_1} \beta_1 + \dots + \frac{\partial C_{km}}{\partial \gamma_1} \gamma_1 + \dots \right] \mu^m \end{aligned}$$

При этом начальные условия примут вид

$$x_k(0) = x_{k0}(0) + \sum_{r=1}^l p_k^{(r)} \beta_r, \quad \dot{x}_k(0) = \dot{x}_{k0}(0) + \sum_{r=1}^{l-1} p_k^{(r)} \gamma_r \quad (k=1, \dots, n) \quad (8)$$

Нетрудно доказать, аналогично тому, как это сделано в работах [1] и [2], что дифференцирование по  $\beta_r$  и  $\gamma_r$  можно заменить дифференцированием по  $A_r$  и  $B_r$  соответственно. Итак, имеем окончательно

$$x_k(t, \beta_r, \gamma_r, \mu) = \sum_{r=1}^l p_k^{(r)} (A_r + \beta_r) \cos \omega_r t + \sum_{r=1}^{l-1} p_k^{(r)} \frac{B_r + \gamma_r}{\omega_r} \sin \omega_r t + \sum_{m=1}^{\infty} \left[ C_{km}(t) + \frac{\partial C_{km}}{\partial A_1} \beta_1 + \dots + \frac{\partial C_{km}}{\partial B_1} \gamma_1 + \dots \right] \mu^m \quad (k=1, \dots, n) \quad (9)$$

Коэффициенты  $C_{km}(t)$  удовлетворяют системе уравнений

$$\sum_{k=1}^n (a_{ik} \ddot{C}_{km} + c_{ik} \dot{C}_{km}) = H_{im}(t) \quad (i=1, \dots, n) \quad (10)$$

при нулевых начальных условиях

$$C_{km}(0) = 0, \quad \dot{C}_{km}(0) = 0$$

Величины  $H_{im}(t)$  определяются формулой

$$H_{im}(t) = \frac{1}{(m-1)!} \left( \frac{d^{m-1} F_i}{d\mu^{m-1}} \right)_{\mu=0}$$

причем

$$H_{i1}(t) = F_i(x_{10}, \dots, x_{n0}, \dot{x}_{10}, \dots, \dot{x}_{n0}, 0)$$

Обозначим оператор дифференцирования по времени  $t$  через  $D$ . Тогда система (10) может быть записана так:

$$\sum_{k=1}^n (a_{ik} D^2 + c_{ik}) C_{km} = H_{im}(t) \quad (i=1, \dots, n) \quad (11)$$

Отсюда находим

$$C_{km}(t) = \frac{1}{\Delta^*(D^2)} \sum_{i=1}^n \Delta_{ik}^*(D^2) H_{im}(t)$$

Здесь  $\Delta^*(D^2)$  — определитель системы (11), а  $\Delta_{ik}^*(D^2)$  — алгебраическое дополнение к элементу  $a_{ik} D^2 + c_{ik}$ . Легко видеть, что

$$\Delta^*(D^2) = \Delta(-D^2) \quad (12)$$

где  $\Delta$  — определитель, стоящий в левой части уравнения частот (4). Аналогичные соотношения имеют место для алгебраических дополнений соответствующих элементов этих определителей.

Из формул (3), (4) и (12) следует

$$\Delta^*(D^2) = \Delta_0 \prod_{r=1}^n (D^2 + \omega_r^2)$$

Учитывая, что частоты  $\omega_1, \dots, \omega_l$  — различные, воспользуемся следующим разложением на простейшие дроби:

$$\frac{\Delta_{ik}^*(D^2)}{\Delta^*(D^2)} = \frac{1}{\Delta_0} \left[ \sum_{r=1}^l \frac{K_{ik}^{(r)}}{D^2 + \omega_r^2} + \dots \right], \quad K_{ik}^{(r)} = \Delta_{ik}(\omega_r^2) \left[ \prod_{s \neq r}^n (\omega_s^2 - \omega_r^2) \right]^{-1}$$

Так как ищется периодическое решение системы (1) с периодом  $T = T_0 + \alpha$ , то при построении коэффициентов  $C_{km}(t)$  нужно сохранить только те слагаемые, которые связаны с частотами  $\omega_1, \dots, \omega_l$ . Поэтому

$$C_{km}(t) = \frac{1}{\Delta_0} \sum_{r=1}^l \left[ \omega_r \prod_{s \neq r}^n (\omega_s^2 - \omega_r^2) \right]^{-1} \int_0^t R_{km}^{(r)}(\tau) \sin \omega_r (t - \tau) d\tau \quad (13)$$

где

$$R_{km}^{(r)}(t) = \sum_{i=1}^n \Delta_{ik}(\omega_r^2) H_{im}(t) \quad (14)$$

Введем обозначение

$$C_m^{(r)}(t) = \left[ \Delta_0 \omega_r \prod_{s \neq r}^n (\omega_s^2 - \omega_r^2) \right]^{-1} \int_0^t R_{1m}^{(r)}(\tau) \sin \omega_r (t - \tau) d\tau \quad (15)$$

Учитывая соотношения (5), получаем

$$C_{1m}(t) = \sum_{r=1}^l C_m^{(r)}(t), \quad ; C_{km}(t) = \sum_{r=1}^l p_k^{(r)} C_m^{(r)}(t), \quad (k = 2, 3, \dots, n) \quad (16)$$

Из формул (6), (8) и (16) непосредственно следует, что решение системы (1) будет иметь вид

$$x_1(t) = x^{(1)}(t) + x^{(2)}(t) + \dots + x^{(l)}(t) \quad (17)$$

$$x_k(t) = p_k^{(1)} x^{(1)}(t) + p_k^{(2)} x^{(2)}(t) + \dots + p_k^{(l)} x^{(l)}(t) \quad (k = 2, 3, \dots, n)$$

что доказывает высказанное выше утверждение. Величины  $x^{(r)}(t)$  определяются формулой

$$x^{(r)}(t) = (A_r + \beta_r) \cos \omega_r t + \frac{B_r + \gamma_r}{\omega_r} \sin \omega_r t + \sum_{m=1}^{\infty} \left[ C_m^{(r)}(t) + \frac{\partial C_m^{(r)}}{\partial A_1} \beta_1 + \dots + \frac{\partial C_m^{(r)}}{\partial B_1} \gamma_1 + \dots \right] \mu^m \quad (r=1, \dots, l) \quad (18)$$

Заметим, что в выражение для  $x^{(l)}(t)$  не будет входить член с  $\sin \omega_l t$ .

В частном случае, когда данная частота, например  $\omega_1$ , не имеет соизмеримых среди других частот, получим

$$x_k(t) = p_k^{(1)} x^{(1)}(t) \quad (k = 2, 3, \dots, n) \quad (19)$$

Формулируем полученный результат.

Если порождающее решение квазилинейной автономной системы (1) содержит  $l$  различных соизмеримых частот, которые определяют периодическое решение с некоторым периодом  $T_0$ , то соответствующее периодическое решение нелинейной системы с периодом  $T = T_0 + \alpha$  ( $\alpha$  исчезает при  $\mu = 0$ ), обращающееся в порождающее при  $\mu = 0$ , будет иметь вид (17), аналогичный виду решения порождающей линейной системы.

Поступила 10 V 1960

#### ЛИТЕРАТУРА

1. П р о с к у р я к о в А. П. Построение периодических решений автономных систем с одной степенью свободы в случае произвольных вещественных корней уравнения основных амплитуд. ПММ, т. XXII, 1958, вып. 4.
2. П р о с к у р я к о в А. П. Колебания квазилинейных неавтономных систем с одной степенью свободы вблизи резонанса. ПММ, 1959, т. XXIII, вып. 5.
3. М а л к и н П. Г. Некоторые задачи теории нелинейных колебаний. Гостехиздат, 1956.