

КВАДРАТИЧНЫЕ ИНТЕГРАЛЫ ЛИНЕЙНЫХ МЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕМ

П. А. Кузьмин (Казань)

§ 1. Рассмотрим систему линейных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами

$$\frac{dx_s}{dt} = p_{s1}x_1 + \dots + p_{sn}x_n \quad (s = 1, \dots, n) \quad (1.1)$$

Пусть квадратичная форма

$$V = \sum_1^n a_{ij}x_i x_j$$

с постоянными коэффициентами имеет в силу уравнений (1.1) производную

$$\frac{dV}{dt} = \sum_1^n b_{ij}x_i x_j$$

Связь между введенными коэффициентами имеет следующий матричный вид:

$$AP + (AP)_c = B \quad (A = \|a_{ij}\|, B = \|b_{ij}\|, P = \|p_{ij}\|) \quad (1.2)$$

Здесь c — указатель сопряженности (транспонирования).

Возьмем систему (1.1) частного вида, к которому могут приводиться многие уравнения механики

$$\frac{dx_{2s-1}}{dt} = x_{2s}, \quad \frac{dx_{2s}}{dt} = T_s x_1 + x_{2s+1} \quad (s = 1, \dots, k; x_{2k+1} \equiv 0) \quad (1.3)$$

Характеристическое уравнение для системы (1.3) имеет вид

$$x^{2k} - T_1 x^{2k-2} - \dots - T_k = 0 \quad (1.4)$$

Поставим вопрос о нахождении для системы (1.3) интегралов вида

$$V = \sum_1^{2k} a_{ij}x_i x_j$$

Из (1.2) следует уравнение для определения матрицы A :

$$AP + (AP)_c = 0 \quad (1.5)$$

Будем иметь

$$AP = \begin{vmatrix} T_1 a_{12} + T_2 a_{14} + \dots + T_k a_{12k} & a_{11} & a_{12} & \dots & a_{12k-1} \\ T_1 a_{22} + T_2 a_{24} + \dots + T_k a_{22k} & a_{21} & a_{22} & \dots & a_{22k-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ T_1 a_{2k2} + T_2 a_{2k4} + \dots + T_k a_{2k2k} & a_{2k1} & a_{2k2} & \dots & a_{2k2k-1} \end{vmatrix} \quad (1.6)$$

Определение матрицы A легче вести прямо по таблице (1.6). Учитывая (1.5), получим

$$AP = \begin{vmatrix} 0 & a_{11} & 0 & -a_{22} & 0 & a_{33} & \dots \\ T_1 a_{22} - T_2 a_{33} + \dots + (-1)^{k+1} T_k a_{k+1, k+1} & 0 & a_{22} & 0 & -a_{33} & \dots \\ 0 & -a_{22} & 0 & a_{33} & \dots & \dots \\ -T_1 a_{33} + T_2 a_{44} - \dots + (-1)^{k+2} T_k a_{k+2, k+2} & 0 & -a_{33} & \dots & \dots & \dots \\ 0 & a_{33} & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ (-1)^{k+1} T_1 a_{k+1, k+1} + \dots + (-1)^{2k} T_k a_{2k, 2k} & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix} \quad (1.7)$$

Вводя обозначения $a_j = (-1)^j a_{jj}$, уравнения для определения этих оставшихся неизвестных можно представить в виде

$$a_j - T_1 a_{j+1} - T_2 a_{j+2} - \dots - T_k a_{j+k} = 0 \quad (j = 1, \dots, k) \quad (1.8)$$

из которых a_1, \dots, a_k всегда определяются через остальные a_{k+1}, \dots, a_{2k} , остающиеся произвольными. Матрица A получит следующий вид:

$$A = \begin{vmatrix} -a_1 & 0 & -a_2 & 0 & \dots & -a_k & 0 \\ 0 & a_2 & 0 & a_3 & \dots & 0 & a_{k+1} \\ -a_2 & 0 & -a_3 & 0 & \dots & -a_{k+1} & 0 \\ 0 & a_3 & 0 & a_4 & \dots & 0 & a_{k+2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ -a_k & 0 & -a_{k+1} & 0 & \dots & -a_{2k-1} & 0 \\ 0 & a_{k+1} & 0 & a_{k+2} & \dots & 0 & a_{2k} \end{vmatrix} \quad (1.9)$$

Она распадается на две ганкелевы матрицы, легко образуемые из строк и столбцов A одинаковой четности:

$$A_1 = - \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_k \\ a_2 & a_3 & \dots & a_{k+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_k & a_{k+1} & \dots & a_{2k+1} \end{vmatrix}, \quad A_2 = \begin{vmatrix} a_2 & a_3 & \dots & a_{k+1} \\ a_3 & a_4 & \dots & a_{k+2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{k+1} & a_{k+2} & \dots & a_{2k} \end{vmatrix}$$

Это отвечает распадению интеграла V на две независимые формы с нечетными и четными номерами переменных:

$$V = V_1 + V_2, \quad V_1 = - \sum_1^{2k-1} a_{1/2(i+j)} x_i x_j \quad (i, j \text{ — нечетны}) \quad (1.10)$$

$$V_2 = \sum_2^{2k} a_{1/2(i+j)} x_i x_j \quad (i, j \text{ — четны}) \quad (1.11)$$

Вернемся к решению уравнений (1.8). Для этих уравнений можно получить фундаментальную систему решений, задав k систем значений величин $a_{k+1}, a_{k+2}, \dots, a_{2k}$, объединенных в матрицу, например, следующего вида:

$$A' \equiv \begin{vmatrix} a_{k+1}^{(1)} & \dots & a_{2k}^{(1)} \\ a_{k+1}^{(2)} & \dots & a_{2k}^{(2)} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{k+1}^{(k)} & \dots & a_{2k}^{(k)} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix}$$

В соответствии с этим получим k линейно независимых квадратичных интегралов $V^{(1)}, \dots, V^{(k)}$, и всякий другой такой интеграл будет их линейной связкой

$$V_{\xi} = \lambda_1 V^{(1)} + \dots + \lambda_k V^{(k)} \quad (\lambda_j = \text{const}) \quad (1.13)$$

Отсутствие нелинейной зависимости интегралов $V^{(j)}$ следует из того, что, например, якобиан

$$\frac{\partial (V^{(1)} \dots V^{(k)})}{\partial (x_2, \dots, x_{2k})} = |A'| \neq 0 \quad \text{при } x_2 = \dots = x_{2k-2} = 0, \quad x_{2k} = \frac{1}{2}$$

§ 2. Легко заметить, что уравнения (1.8) можно удовлетворить, положив

$$a_j = \mu_m^{2k-j} \quad (j = 1, \dots, 2k) \quad (2.1)$$

где μ_m есть квадрат ($\mu_m = \kappa_m^2$) произвольного корня κ_m характеристического уравнения (1.4). При отсутствии кратных корней κ_m будем иметь фундаментальную систему решений уравнений (1.8), если для матрицы A' примем

$$A' = \begin{vmatrix} \mu_1^{k-1} & \mu_1^{k-2} & \dots & \mu_1 & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mu_k^{k-1} & \mu_k^{k-2} & \dots & \mu_k & 1 \end{vmatrix} \quad (2.2)$$

Введем замену переменных

$$\xi_s = x_{2k-2s+1}, \quad \tau_s = x_{2k-2s+2} \quad (s = 1, \dots, k) \quad (2.3)$$

Тогда формулы (1.10) и (1.11) в новых переменных приобретут вид

$$V_1 = - \sum_1^k a_{2k-i-j+1} \xi_i \xi_j, \quad V_2 = \sum_1^k a_{2k-i-j+2} \eta_i \eta_j \quad (2.4)$$

Для рассматриваемого случая, когда для a_j берутся значения (1.14), получим

$$V_1^{(m)} = - \sum_1^k \mu_m^{i+j-1} \xi_i \xi_j = - \mu_m (\xi_1 + \mu_m \xi_2 + \dots + \mu_m^{k-1} \xi_k)^2$$

$$V_2^{(m)} = \sum_1^k \mu_m^{i+j-2} \eta_i \eta_j = (\eta_1 + \mu_m \eta_2 + \dots + \mu_m^{k-1} \eta_k)^2 \quad (2.5)$$

Еще одна линейная замена

$$u_m = \xi_1 + \mu_m \xi_2 + \dots + \mu_m^{k-1} \xi_k, \quad v_m = \eta_1 + \mu_m \eta_2 + \dots + \mu_m^{k-1} \eta_k$$

$$(m = 1, \dots, k) \quad (2.6)$$

неособенная при простых корнях μ_m , приводит к дифференциальным уравнениям для функций u_m, v_m , имеющих гамильтонову структуру:

$$\frac{du_m}{dt} = \frac{\partial K}{\partial v_m}, \quad \frac{dv_m}{dt} = - \frac{\partial K}{\partial u_m} \quad (2.7)$$

где

$$2K = - \sum_1^k \mu_m u_m^2 + \sum_1^k v_m^2 = \sum V^{(m)} \quad (2.8)$$

Заметим, что если отдельные интегралы $V^{(m)}$ при реальности переменных ξ_i, η_i вообще комплексны, то (при вещественных T_j , что далее всюду предполагается) интеграл K при любых μ_m принимает лишь вещественные значения.

Выясним более эффективный вид этого интеграла. Вводя обычные обозначения ньютоновых сумм

$$s_j = \sum_{m=1}^k \mu_m^j, \quad s_0 = k \quad (2.9)$$

мы получим

$$2K = - \sum_1^k s_{i+j-1} \xi_i \xi_j + \sum_1^k s_{i+j-2} \eta_i \eta_j \quad (2.10)$$

Интеграл K тесно связан с вопросами устойчивости движения [1.2]. Если уравнения первого приближения возмущенного движения имеют вид системы (1.3), то легко видеть, что для устойчивости первого приближения необходимо и достаточно, чтобы интеграл K был знакоопределенным (> 0). Действительно, из устойчивости (т. к. элементарные делители системы (1.3) всегда взаимно просты) следует чистая мнимость и простота корней характеристического уравнения (1.4) и, следовательно, по (2.8) — положительность K , обратное же утверждение прямо вытекает из общеизвестной теоремы Ляпунова об устойчивости движения.

Как и следует ожидать, уравнения (1.8) для определения a_j при построении интеграла K приводят к части алгебраических формул Ньютона

$$s_j = \sum_{r=1}^k T_r s_{j-r} \quad \left(\begin{array}{l} j = k, k+1, \dots, 2k-1 \\ s_0 = k \end{array} \right)$$

которые должны быть дополнены оставшейся частью

$$s_j = \sum_{r=1}^j T_r s_{j-r} \quad \left(\begin{array}{l} j = 1, 2, \dots, k-1 \\ s_0 = j \end{array} \right)$$

Условия определенной положительности K эквивалентны известным в алгебре [3.4] условиям простоты и чистой мнимости корней уравнения (1.4).

Поступила 9 III 1960

ЛИТЕРАТУРА

1. Л я п у н о в А. М. Общая задача об устойчивости движения. ГИТТЛ, 1950.
2. Ч е т а е в Н. Г. Об одной задаче Коши. ИММ, 1945, т. IX, вып. 2
3. Г а н т м а х е р Ф. Р. Теория матриц. ГИТТЛ, 1953.
4. К у р о ш А. Г. Курс высшей алгебры. ГИТТЛ, 1949.