

## РАЗЛИЧНЫЕ ФОРМЫ УРАВНЕНИЙ ДВИЖЕНИЯ ВЯЗКО-ПЛАСТИЧНЫХ ЖИДКОСТЕЙ И ЗАКОН ГИДРОДИНАМИЧЕСКОГО ПОДОБИЯ

А. Ф. Касимов, А. Х. Мирзаджанзаде,

(Баку)

Для определения гидравлических сопротивлений при движении вязко-пластичных жидкостей (глинистый раствор, цементный раствор, торфяная гидромасса и др.) и вывода безразмерных параметров необходимы основные дифференциальные уравнения движения.

Будем предполагать, что вязко-пластичная жидкость подчиняется закону Шведова-Бингхема, тогда, следуя А. А. Ильюшину, согласно второй гипотезе имеем для модуля пластичности

$$m = 2 \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \quad (1)$$

где  $\eta$  — структурная вязкость вязко-пластичной жидкости,  $\tau_0$  — предельное напряжение сдвига вязко-пластичной жидкости,

$$h = \sqrt{S_{yz}^2 + S_{xy}^2 + S_{xz}^2 + \frac{2}{3} [(S_{xx} - S_{yy})^2 + (S_{yy} - S_{zz})^2 + (S_{xx} - S_{zz})^2]}$$

Подставив значения компонентов напряженного состояния в уравнение Коши, получим основные дифференциальные уравнения движения вязкопластичных жидкостей в декартовых координатах:

$$\begin{aligned} \frac{Dv_x}{Dt} = & K_x - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \left( \nabla^2 v_x + \frac{1}{3} \frac{\partial \theta_1}{\partial x} \right) - \frac{\tau_0}{\rho h^2} \left[ 2 \frac{\partial h}{\partial x} \frac{\partial v_x}{\partial x} + \right. \\ & \left. + \frac{\partial h}{\partial y} \left( \frac{\partial v_y}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) + \frac{\partial h}{\partial z} \left( \frac{\partial v_z}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial z} \right) - \frac{2}{3} \theta_1 \frac{\partial h}{\partial x} \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{Dv_y}{Dt} = & K_y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \left( \nabla^2 v_y + \frac{1}{3} \frac{\partial \theta_1}{\partial y} \right) - \frac{\tau_0}{\rho h^2} \left[ \frac{\partial h}{\partial x} \left( \frac{\partial v_x}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial x} \right) + \right. \\ & \left. + 2 \frac{\partial h}{\partial y} \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} \left( \frac{\partial v_z}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) - \frac{2}{3} \theta_1 \frac{\partial h}{\partial y} \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{Dv_z}{Dt} = & K_z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \left( \nabla^2 v_z + \frac{1}{3} \frac{\partial \theta_1}{\partial z} \right) - \frac{\tau_0}{\rho h^2} \left[ \frac{\partial h}{\partial x} \left( \frac{\partial v_x}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) + \right. \\ & \left. + \frac{\partial h}{\partial y} \left( \frac{\partial v_y}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial y} \right) + 2 \frac{\partial h}{\partial z} \frac{\partial v_z}{\partial z} - \frac{2}{3} \theta_1 \frac{\partial h}{\partial z} \right] \quad (2) \end{aligned}$$

где  $K_x, K_y, K_z$  — проекции ускорения массовых сил на оси,  $\rho$  — плотность,  $\nabla^2$  — оператор Лапласа,  $\theta_1 = \text{div } \mathbf{V}$ .

Согласно третьей гипотезе А. А. Ильюшина принимаем, что вязко-пластичная жидкость несжимаема. В этом случае выражение для  $h$  имеет вид:

$$\begin{aligned} h = & \left[ \left( \frac{\partial v_x}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial v_x}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial v_y}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial y} \right)^2 + \right. \\ & \left. + 2 \left( \frac{\partial v_x}{\partial x} \right)^2 + 2 \left( \frac{\partial v_y}{\partial y} \right)^2 + 2 \left( \frac{\partial v_z}{\partial z} \right)^2 \right]^{1/2} \end{aligned}$$

В векторно-тензорной форме уравнения (2) имеют вид:

$$\frac{D\mathbf{v}}{Dt} = \mathbf{K} - \frac{1}{\rho} \text{grad } p + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \left( \Delta^2 \mathbf{v} + \frac{1}{3} \text{grad div } \mathbf{v} \right) - \frac{2\tau_0\Phi}{\rho h^2} \text{grad } h - \frac{2}{3} \frac{\tau_0}{\rho h^2} \text{grad } h \cdot \text{div } \mathbf{v} \quad (3)$$

Здесь  $\Phi$  — тензор скоростей деформации:

$$\Phi = \begin{vmatrix} S_{xx} & \frac{1}{2} S_{xy} & \frac{1}{2} S_{xz} \\ \frac{1}{2} S_{xy} & S_{yy} & \frac{1}{2} S_{yz} \\ \frac{1}{2} S_{xz} & \frac{1}{2} S_{yz} & S_{zz} \end{vmatrix}$$

В форме Ламба уравнения движения несжимаемой вязко-пластичной жидкости будут иметь вид:

$$\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \frac{1}{2} \text{grad } v^2 - \mathbf{v} \times \text{rot } \mathbf{v} = \mathbf{K} - \frac{1}{\rho} \text{grad } p - \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \text{rot rot } \mathbf{v} - \frac{2\tau_0\Phi}{\rho h^2} \text{grad } h \quad (4)$$

При наличии потенциала  $F$  массовой силы  $\mathbf{K}$  уравнение (4) примет вид:

$$\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} - \mathbf{v} \times \Omega = - \text{grad } H - \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \text{rot } \Omega - \frac{2\tau_0\Phi}{\rho h^2} \text{grad } h \quad (5)$$

где

$$H = \frac{p}{\rho} + F + \frac{v^2}{2}, \quad \Omega = \text{rot } \mathbf{v}$$

При изучении вихревых движений в вязко-пластичной жидкости необходимо обобщить уравнения Гельмгольца, позволяющие количественно учесть происходящие с вихрями изменения.

Из уравнений (5) нетрудно получить обобщенные уравнения Гельмгольца, которые будут иметь вид:

$$\frac{\partial \Omega}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \Omega - (\Omega \cdot \Delta) \mathbf{v} = \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \Delta^2 \Omega + \frac{\tau_0}{\rho} \text{rot } \Omega \times \text{grad } \frac{1}{h} + \frac{2\tau_0}{\rho} \text{grad } h \times \text{grad } \frac{\Phi}{h^2} \quad (6)$$

или

$$\frac{d\Omega}{dt} = (\Omega \cdot \Delta) \mathbf{v} + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \Delta^2 \Omega + \frac{\tau_0}{\rho} \text{rot } \Omega \times \text{grad } \frac{1}{h} + \frac{2\tau_0}{\rho} \text{grad } h \times \text{grad } \frac{\Phi}{h^2} \quad (7)$$

В ряде случаев удобно вместо прямоугольных координат пользоваться криволинейными координатами. Обозначив проекции массовой силы на оси цилиндрических

координат через  $K_r$ ,  $K_\varphi$ ,  $K_z$  и произведя вычисления членов уравнения (3) по формулам, известным в литературе, получим уравнения движения вязко-пластичной жидкости в цилиндрических координатах:

$$\begin{aligned}
 K_r - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial r} + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) & \left( \frac{\partial^2 v_r}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial v_r}{\partial r} - \frac{v_r}{r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 v_r}{\partial \varphi^2} - \frac{2}{r^2} \frac{\partial v_\varphi}{\partial \varphi} + \right. \\
 & \left. + \frac{\partial^2 v_r}{\partial z^2} + \frac{1}{3} \frac{\partial \theta_1}{\partial r} \right) - \frac{\tau_0}{\rho h^2} \left[ 2 \frac{\partial h}{\partial r} \frac{\partial v_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial h}{\partial \varphi} \left( \frac{1}{r} \frac{\partial v_r}{\partial \varphi} + \frac{\partial v_\varphi}{\partial r} - \frac{v_\varphi}{r} \right) + \right. \\
 & \left. + \frac{\partial h}{\partial z} \left( \frac{\partial v_z}{\partial r} + \frac{\partial v_r}{\partial z} \right) - \frac{2}{3} \theta_1 \frac{\partial h}{\partial r} \right] = \frac{\partial v_r}{\partial t} + v_r \frac{\partial v_r}{\partial r} + \frac{v_\varphi}{r} \frac{\partial v_r}{\partial \varphi} + v_z \frac{\partial v_r}{\partial z} - \frac{v_\varphi^2}{r} \\
 K_\varphi - \frac{1}{\rho r} \frac{\partial p}{\partial \varphi} + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) & \left( \frac{\partial^2 v_\varphi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial v_\varphi}{\partial r} - \frac{v_\varphi}{r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 v_\varphi}{\partial \varphi^2} + \frac{2}{r^2} \frac{\partial v_z}{\partial \varphi} + \right. \\
 & \left. + \frac{\partial^2 v_\varphi}{\partial z^2} + \frac{1}{3r} \frac{\partial \theta_1}{\partial \varphi} \right) - \frac{\tau_0}{\rho h^2} \left[ \frac{\partial h}{\partial r} \left( \frac{1}{r} \frac{\partial v_r}{\partial \varphi} + \frac{\partial v_\varphi}{\partial r} - \frac{v_\varphi}{r} \right) + \frac{2}{r^2} \frac{\partial h}{\partial \varphi} \left( \frac{\partial v_\varphi}{\partial \varphi} + v_r \right) + \right. \\
 & \left. + \frac{\partial h}{\partial z} \left( \frac{\partial v_\varphi}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial v_z}{\partial \varphi} \right) - \frac{2}{3} \theta_1 \frac{\partial h}{\partial \varphi} \right] = \frac{\partial v_\varphi}{\partial t} + v_r \frac{\partial v_\varphi}{\partial r} + \frac{v_\varphi}{r} \frac{\partial v_\varphi}{\partial \varphi} + v_z \frac{\partial v_\varphi}{\partial z} + \frac{v_r v_\varphi}{r} \\
 K_z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{1}{\rho} \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) & \left( \frac{\partial^2 v_z}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 v_z}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial z^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial v_z}{\partial r} + \frac{1}{3} \frac{\partial \theta_1}{\partial z} \right) - \\
 & - \frac{\tau_0}{\rho h^2} \left[ \frac{\partial h}{\partial r} \left( \frac{\partial v_z}{\partial r} + \frac{\partial v_r}{\partial z} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial h}{\partial \varphi} \left( \frac{\partial v_\varphi}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial v_z}{\partial \varphi} \right) + 2 \frac{\partial h}{\partial z} \frac{\partial v_z}{\partial z} - \frac{2}{3} \theta_1 \frac{\partial h}{\partial z} \right] = \\
 & = \frac{\partial v_z}{\partial t} + v_r \frac{\partial v_z}{\partial r} + \frac{v_\varphi}{r} \frac{\partial v_z}{\partial \varphi} + v_z \frac{\partial v_z}{\partial z} \quad (8)
 \end{aligned}$$

Для иллюстрации использования основных дифференциальных уравнений движения вязко-пластичной жидкости рассмотрим установившееся движение в цилиндрической трубе круглого сечения. В этом случае

$$v_r = v_\varphi = 0, \quad \frac{\partial v_z}{\partial \varphi} = \frac{\partial v_z}{\partial z} = 0, \quad \frac{\partial v_z}{\partial t} = 0$$

Из уравнения неразрывности следует  $\partial v_z / \partial z = 0$ . При этом

$$v_z = v = f(r), \quad h = \left| \frac{dv}{dr} \right|$$

Первые два уравнения (8) показывают гидростатическое распределение давлений в каждом поперечном сечении трубы. Третье уравнение (8) примет вид:

$$-\frac{dp}{dz} + \left( \eta + \frac{\tau_0}{h} \right) \left( \frac{d^2 v}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{dv}{dr} \right) - \frac{\tau_0}{h^2} \frac{dh}{dr} \frac{dv}{dr} = 0 \quad (9)$$

Отсюда, дифференцируя по  $z$ , имеем  $\partial^2 p / \partial z^2 = 0$ , т. е. давление падает вдоль трубы по закону прямой линии; это дает

$$-\frac{\partial p}{\partial z} = \frac{p_1 - p_2}{l}$$

где  $p_1 - p_2$  — перепад давлений,  $l$  — длина трубы.

Решая уравнения (9), получим

$$v = -\frac{p_1 - p_2}{4l\eta} r^2 + \frac{\tau_0}{\eta} r + c_1 \ln r + c_2 \quad (10)$$



Пусть  $r_0$  — радиус ядра, движущегося с постоянной скоростью. Тогда

$$\frac{dv}{dr} = 0 \quad \text{при } r = r_0 = \frac{2l\tau_0}{p_1 - p_2}$$

Кроме того

$$v = 0 \quad \text{при } r = R$$

Из этих условий имеем

$$c_1 = 0, \quad c_2 = \frac{p_1 - p_2}{4l\eta} R^2 - \frac{\tau_0}{\eta} R$$

Подставляя значение  $c_1 = 0$  и  $c_2$  в (10), получим

$$v = \frac{p_1 - p_2}{4l\eta} (R^2 - r^2) - \frac{\tau_0}{\eta} (R - r) \quad (11)$$

Рассмотрение основных дифференциальных уравнений движений вязко-пластичной жидкости позволяет вывести следующие безразмерные параметры:

$$\begin{aligned} N_{Re}' &= \frac{v\rho l_1/\eta}{1 + \tau_0 l_1/\eta v}, & N_{Re}'' &= \frac{v^2 \rho}{\tau_0} && \text{(параметр Рейнольдса)} \\ N_{La}' &= \frac{\rho l_1^2}{l\eta(1 + \tau_0 l_1/\eta v)v}, & N_{La}'' &= \frac{\rho l_1}{l\tau_0} && \text{(параметр Лагранжа)} \\ N_{St}' &= \frac{\gamma l_1^2}{\eta v(1 + \tau_0 l_1/\eta v)}, & N_{St}'' &= \frac{\gamma l_1}{\tau_0} && \text{(параметр Стокса)} \\ N_{Fr} &= \frac{v^2}{l_1 g} && \text{(параметр Фруда)}, & N_{Eu} &= \frac{\rho l_1}{\rho v^2 l} && \text{(параметр Эйлера)} \\ N_{И} &= \frac{\tau_0 l_1}{\eta v} && \text{(параметр Ильюшина)}, & N_{Sh} &= \frac{vt}{l} && \text{(параметр Струхалля)} \end{aligned}$$

где  $v$  — характерная для данного явления скорость,  $l_1, l$  — характерные для данного явления размеры (для трубы — поперечный и продольный размеры),  $\gamma$  — объемный вес,  $t$  — время.

Параметры  $N_{Re}'$ ,  $N_{La}'$ ,  $N_{St}'$  относятся к вязко-пластичным жидкостям, а параметры  $N_{Re}''$ ,  $N_{La}''$ ,  $N_{St}''$  относятся к пластичным жидкостям.

Число  $N_{И}$  является параметром, характеризующим, к движению какой жидкости относится движение данной жидкости (вязко-пластичной или пластичной).

Как известно, для гидродинамических процессов характерным являются не абсолютные значения давления, а перепад давления. Поэтому в значениях параметров подобия под  $p$  в дальнейшем подразумевается перепад давления.

Дадим анализ приведенных выше параметров для следующих случаев установившегося движения

1. Влияние инерционных сил и сил тяжести по сравнению с силами вязкости, предельного (напряжения сдвига и силами давления) мало.

2. Влияние сил вязкости, предельного напряжения сдвига и сил тяжести по сравнению с силами давления и инерции мало.

3. Инерционные силы и силы давления играют второстепенную роль по сравнению с силами вязкости, предельного напряжения сдвига и силой тяжести.

4. Влияние сил вязкости, предельного напряжения сдвига и давления ничтожно по сравнению с силами инерции и силами тяжести.

Параметры  $N_{La}'$ ,  $N_{Eu}$ ,  $N_{St}'$ ,  $N_{Fr}$  применимы каждый в соответствующих (1—4) случаях и представляют собой отношение сил.

Для того чтобы параметры  $N_{La}'$ ,  $N_{La}''$  и  $N_{Eu}$  представляли отношение сил, нами в них введен симплекс геометрического подобия  $l_1/l$ .

При движении вязко-пластичной жидкости по трубам в случае отсутствия сил тяжести существуют две предельные автомодельные области, определяющиеся зависимостями  $N_{La}' = \text{const}$ ,  $N_{Eu} = \text{const}$ . Параметром, характеризующим возможность применения того или иного закона, в данном случае является параметр  $N_{Ru}'$ . Равенство  $N_{La}' = \text{const}$  характеризует структурный режим движения, а  $N_{Eu} = \text{const}$  — область, соответствующую квадратичному закону движения. В общем случае при обработке результатов опытов можно пользоваться зависимостью  $N_{Eu} = f(N_{Re}')$ .

В случае падения твердого тела в вязко-пластичной жидкости существуют также две предельные автомодельные области, определяющиеся зависимостями  $N_{St} = \text{const}$ ,  $N_{Fr} = \text{const}$ . Параметром, характеризующим возможность применения того или иного закона, в этом случае является также параметр  $N_{Re}'$ . В общем случае при обработке результатов опытов можно пользоваться зависимостью  $N_{Fr} = f(N_{Re}')$ .

Рассмотрим структурный режим движения в круглой трубе, при этом в качестве характерной скорости выберем скорость ядра  $v_0$ , а в качестве  $l_1 = R - r_0$  ( $R$  — радиус трубы). Под перепадом давления подразумевается какой-то фиктивный перепад давления  $p'$ , соответствующий движению в кольце  $R - r_0$ . За характерную скорость выбрана  $v_0$ , так как изменение скоростей происходит лишь в градиентных слоях.

Из условия  $N_{La}' = \text{const}$  определим  $p'$  через  $p$ :

$$p' = cp \frac{A-1}{A+1}$$

Представляем результаты опытов в виде  $N_{Eu} = f(N_{Re}')$ . В параметр  $N_{Eu}$  входят  $p'$ ,  $v_0$  и  $R - r_0$ .

Связывая  $p$  с  $p'$ , получим

$$p = \lambda \frac{B}{\varphi^2} \frac{l}{D} \frac{v_{cp}^2}{2g} \gamma \quad (12)$$

Здесь

$$\lambda = f(N_{Re}'), \quad N_{Re}' = \frac{v_{cp} D p B}{\eta \varphi}, \quad B = \frac{(A-1)^2}{A^2}, \quad \varphi = 1 - \frac{4}{3A} + \frac{4}{3A^4}$$

Параметр  $A$  представляет собой параметр  $N_{La}''$ , определенный по диаметру трубы  $n$ , следовательно, равный  $p/p_0$  (где  $p_0$  — давление, затрачиваемое на преодоление предельного напряжения сдвига).

При структурном режиме движения путем сопоставления с формулой Букингама получим для  $\lambda$  следующее выражение:

$$\lambda = \frac{64}{N_{Re}'} \quad (13)$$

При движении вязкой жидкости  $B = 1$ ,  $\varphi = 1$ , так как  $A = \infty$  ( $r_0 = 0$ ), формула (12) превращается в обычную формулу Дарси-Вейсбаха, а формула (13) превращается в обычную формулу Стокса.

Поступила 5 V 1954