

ОБ ОБРАЩЕНИИ ТЕОРЕМЫ К. П. ПЕРСИДСКОГО О РАВНОМЕРНОЙ УСТОЙЧИВОСТИ

Н. Н. Красовский

(Свердловск)

Достаточные условия устойчивости решения $x_1 = \dots = x_n = 0$ уравнений возмущенного движения

$$\begin{aligned} \frac{dx_i}{dt} &= X_i(x_1, \dots, x_n, t), & X_i(0, \dots, 0, t) &= 0 \\ |x_i| &\leq H, & t &\geq 0 \quad (i=1, \dots, n) \end{aligned} \quad (1)$$

даются теоремой А. М. Ляпунова ^[1] (стр. 82). К. П. Персидский показал, что эта теорема допускает обращение ^[2].

Решение $x_1 = \dots = x_n = 0$ уравнений (1) называется устойчивым равномерно по t_0 ^[2], если для любого положительного числа ϵ можно указать число $\delta > 0$, зависящее лишь от ϵ , и такое, что решения $x_i = x_i(x_{i0}, \dots, x_{n0}, t_0, t)$ уравнений (1) удовлетворяют неравенству

$$|x_i(x_{i0}, \dots, x_{n0}, t_0, t)| < \epsilon$$

при всех $t \geq t_0$ и любом $t_0 \geq 0$, если только начальные данные x_{i0} удовлетворяют условию

$$|x_{i0}| < \delta \quad (i=1, \dots, n)$$

Условия первой теоремы А. М. Ляпунова не обеспечивают равномерной устойчивости. К. П. Персидский показал, что достаточно наложить на функцию Ляпунова v дополнительное требование существования бесконечно малого высшего предела ^[1] (стр. 81) для того, чтобы устойчивость невозмущенного движения была равномерной ^[2] (теорема 12, стр. 288, ^[6]).

Цель настоящей заметки показать, что теорема 12 ^[6] может быть обращена. Очевидно, наибольший интерес представляет доказательство существования такой функции Ляпунова $v(x_1, \dots, x_n, t)$, производная которой dv/dt в силу уравнений (1) вычисляется по формуле

$$\frac{dv}{dt} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial v}{\partial x_i} X_i + \frac{\partial v}{\partial t} \quad (2)$$

Для этого достаточно показать, что существует функция v , имеющая непрерывные частные производные первого порядка в окрестности невозмущенного движения. В дальнейшем предполагается, что функции X_i имеют непрерывные производные $\partial X_i / \partial x_j$, $\partial X_i / \partial t$, удовлетворяющие неравенствам

$$\left| \frac{\partial X_i}{\partial x_j} \right| < L, \quad \left| \frac{\partial X_i}{\partial t} \right| < L \quad \text{при } |x_i| \leq H, t \geq 0 \quad (3)$$

где L — постоянная.

Теорема 1. Если решение $x_1 = \dots = x_n = 0$ уравнений (1) равномерно устойчиво по t_0 , то в области $|x_i| < H$, $t > 0$ существует непрерывно дифференцируемая определенно-положительная функция Ляпунова $v(x_1, \dots, x_n, t)$, допускающая бесконечно малый высший предел, и такая, что производная ее (2) является функцией знакоотрицательной.

Доказательство. Продолжим функции $X_i(x_1, \dots, x_n, t)$ с сохранением класса C^1 в область $|x_i| \leq H$, $-m \leq t < 0$. Возможность такого продолжения следует из теоремы о распространении функций [3] (стр. 675).

Рассмотрим в пространстве x_1, \dots, x_n, τ систему уравнений

$$\frac{dx_i}{dt} = X_i(x_1, \dots, x_n, \tau), \quad \frac{d\tau}{dt} = 1 \quad (i = 1, \dots, n) \quad (4)$$

$$|x_i| \leq H, \quad -m \leq \tau < \infty \quad (5)$$

Пусть p — точка из области (5) с координатами $x_{1p}, \dots, x_{np}, \tau_p$. Обозначим символом $f(p, t)$ точку, имеющую координаты $x_i = x_i(x_{1p}, \dots, x_{np}, \tau_p, t + \tau_p)$, $\tau = \tau_p + t$, причем $x_i(x_{1p}, \dots, x_{np}, \tau_p, \tau_p) = x_{ip}$; символом $f(M, t)$ обозначим множество точек $f(p, t)$ при p из множества M . Через $I(r)$ будем обозначать внутреннюю область цилиндра $x_1^2 + \dots + x_n^2 = r^2$ при $\tau \geq -m$, через $I_T(r)$ — пересечение $I(r)$ с гиперплоскостью $\tau = T$.

Вследствие равномерной устойчивости для числа $\varepsilon_0 > 0$ ($\varepsilon_0 < H$) можно указать положительные числа δ_0, η_0 такие, что траектория $f(p, t)$ при p из $I(2\delta_0)$ лежит внутри $I(1/2\varepsilon_0)$ при всех $t \geq 0$ ($\tau \geq \tau_p$), а траектория $f(q, t)$ при q из $I(2\eta_0)$ лежит в $I(1/4\delta_0)$ при всех $t \geq 0$ ($\tau \geq \tau_q$). При условиях (3) скорость движения точки вдоль фазовой траектории равномерно ограничена, поэтому можно указать число $T_0 > 0$ такое, что траектория $f(p, t)$ при p вне $I(\delta_0)$ [или $f(q, t)$ при q вне $I(2\eta_0)$] лежит вне $I(1/2\delta_0)$ [или вне $I(\eta_0)$] при всех t из интервала $-2T_0 \leq t \leq 2T_0$ (при этом потребуем, чтобы выполнялось неравенство $T_0 < m$).

Построим область G_0 , удовлетворяющую условиям леммы 2.4 из работы Е. А. Барбашина [4]. Обозначим через

g_0 — область точек $f[I_0(\delta_0), t]$ при $-m < \tau < -1/2 T_0$

g_1 — область ${}^1 f[I_0(\delta_0), t] - \bar{f}[I_0(2\eta_0), t]$ при $-1/2 T_0 < \tau < T_0$

g_n — область точек $f[I_0\{(2^n - 1)\delta_0/2^{n-1}\}, t] + \dots + f[I_{(n-1)T_0}(\delta_0), t] - \bar{f}[I_0(2\eta_0), t] - \dots - \bar{f}[I_{(n-1)T_0}(2\eta_0), t]$ при $(n-1)T_0 < \tau < nT_0$

Рассмотрим теоретико-множественную сумму областей g_n ($n = 0, 1, 2, \dots$), добавляя к ней также точки из $I(\varepsilon_0)$, являющиеся одновременно концами дуг траекторий двух смежных областей g_n и g_{n+1} . Обозначим полученную область через G_0 .

Покажем, что на любой траектории $f(p, t)$ из области (5) может быть не больше одной связной дуги, лежащей в G_0 . Действительно, пусть точка

¹ Здесь символ \bar{f} означает замыкание множества f , а операции сложения и вычитания следует понимать в теоретико-множественном смысле.

q лежит в G_0 и траектория $f(q, t)$ при возрастании времени покидает G_0 . Из построения G_0 следует, что $f(q, t)$ может покидать G_0 лишь в момент времени $\tau^* = nT_0$, где n — целое число или $n = -1/2$. Но в таком случае при всех $\tau > \tau^*$ траектория $f(q, t)$ лежит в области $\bar{f}[I_0(2\eta_0), t] + \dots + \bar{f}[I_{nT_0}(2\eta_0), t]$ и, следовательно, вне G_0 . Итак, для рассматриваемой траектории имеются две возможности: либо положительная полутраектория $f(q, t)$ лежит целиком в G_0 , либо $f(q, t)$ покидает G_0 при $\tau = \tau^*$ и при всех $\tau > \tau^*$ лежит вне G_0 . Если предположить, что для q из G_0 траектория $f(q, t)$ может покинуть G_0 при убывании времени и затем снова попасть в G_0 , то приходим в противоречие с предыдущим. Утверждение доказано.

Покажем, что G_0 удовлетворяет условиям леммы 2.4. Для этого достаточно показать, что в области G_0 нет несобственного седла [4]. Предположим противное. Тогда можно указать последовательность троек точек $\{p_n, q_n, r_n\}$, лежащих на одной дуге из G_0 , таких, что точки q_n лежат между p_n и r_n , последовательности p_n и r_n сходятся к точкам p и r из G_0 , а последовательность q_n не сходится ни к одной точке из G_0 . Ограниченная последовательность q_n имеет в $I(\epsilon_0)$ по крайней мере одну предельную точку q . Вследствие интегральной непрерывности точка q должна лежать на той же траектории, что и p и r (p и r по предположению должны лежать лишь на разных дугах из G_0). Но в таком случае на $f(q, t)$ были бы две разные связные дуги из G_0 , что невозможно. Противоречие доказывает утверждение.

Согласно лемме 2.4. [4] область G_0 обладает гладким сечением S_0 , которое является поверхностью уровня $u(x_1, \dots, x_n, \tau) = 0$ непрерывно дифференцируемой в G_0 функции u и обладает тем свойством, что всякая дуга из G_0 пересекает S_0 один и только один раз; кроме того, на S_0 выполняется неравенство

$$\sum_{i=1}^n \frac{\partial u}{\partial x_i} X_i + \frac{\partial u}{\partial \tau} > 0 \tag{6}$$

Из выбора чисел δ_0, η_0, T_0 , по построению G_0 следует, что область G_0 лежит внутри $I(1/2 \epsilon_0)$ и вне $I(\eta_0)$ при $\tau \geq 0$. Следовательно, $S_0 \subset G_0$ также при $\tau \geq 0$ лежит в $I(1/2 \epsilon_0)$ вне $I(\eta_0)$ при $\tau \geq 0$.

Рассмотрим некоторую точку p из $I(\epsilon_0)$. Скажем, что точка p лежит внутри S_0 , если траектория $f(p, t)$ пересекает S_0 при $t < 0$ ($\tau < \tau_p$). Если траектория $f(q, t)$ пересекает S_0 при $t > 0$ ($\tau > \tau_q$) или совсем не пересекает S_0 , то скажем, что q лежит вне S_0 .

Обозначим через H_0 множество точек, лежащих внутри S_0 . Покажем, что H_0 является открытой областью.

Действительно, пусть точка p лежит в H_0 . Тогда на $f(p, t)$ есть точка $p_s = f(p, t_s)$, лежащая на S_0 при $t_s < 0$. Область G_0 — открытая, поэтому точку p_s можно окружить малой окрестностью $g(p_s)$, лежащей целиком в G_0 , и такой, что диаметр $g(p_s)$ меньше половины расстояния между p и p_s . Вследствие интегральной непрерывности точку p можно окружить столь малой окрестностью $g(p)$, чтобы траектории $f(q, t)$ при q из $g(p)$ имели точки в $g(p_s)$ при $t < 0$. Множество S_0 является замкнутым в G_0 , поэтому траектории $f(q, t)$ будут пересекать S_0 вблизи точки

p_s при $t < 0$, что и доказывает, что достаточно малая окрестность точки p лежит в H_0 , т. е. H_0 является открытым множеством.

Покажем, что граница H_0 состоит из точек сечения S_0 . Действительно, пусть p — точка на границе H_0 , не лежащая на S_0 , и p_1, \dots, p_n, \dots — последовательность точек из H_0 , сходящаяся к p . Рассмотрим последовательность точек $p_{ns} = f(p_n, t_n)$, лежащих на S_0 при $t_n < 0$. Ограниченная последовательность p_{ns} имеет по крайней мере одну предельную точку q . Точка q вследствие интегральной непрерывности должна лежать на $f(p, t)$ при $t \leq 0$. По предположению q не лежит на S_0 (иначе $p \in H_0$, или $p \in S_0$). S_0 является множеством, замкнутым в G_0 , поэтому точка q должна лежать на границе G_0 . Из построения G_0 нетрудно заметить, что всякая траектория $f(q, t)$ для q на границе G_0 при возрастании или убывании t попадает внутрь G_0 . Следовательно, на $f(q, t)$ есть точка r , отличная от q , в которой $f(q, t)$ пересекает S_0 . Но в таком случае аналогично предыдущему легко убедиться, что траектории $f(p_k, t)$ (где p_k — подпоследовательность p_n такая, что $f(p_k, t_k)$ сходятся к q) должны пересекать S_0 по последовательности точек q_k , сходящихся к $r \neq q$. Полученное противоречие доказывает, что границей H_0 служит сечение S_0 .

Аналогично доказывается, что множество точек F_0 , лежащих в области (5) вне S_0 , является открытым и S_0 служит границей между F_0 от H_0 . Из построения S_0 очевидно, что $I(\eta_0)$ лежит внутри S_0 ($\tau \geq 0$). Выберем число $\varepsilon_1 = 1/2 \eta_0$. Подбирая для ε_1 числа δ_1, η_1 и $T_1 < 1/2 T_0$, удовлетворяющие по отношению к ε_1 тем же условиям, что и числа δ_0, η_0 и T_0 по отношению к ε_0 , построим гладкое сечение S_1 .

Продолжая этот процесс для $n = 0, 1, 2, \dots$, построим последовательность гладких сечений $S_0, S_1, \dots, S_n, \dots$, вложенных друг в друга и таких, что сечение S_n при $\tau > 0$ лежит внутри цилиндра $I(1/2 \varepsilon_n)$, но вне $I(\eta_n)$, причем $1/2 \varepsilon_0 > \eta_0 > 1/2 \varepsilon_1 > \eta_1 > \dots > 1/2 \varepsilon_n > \eta_n > \dots$.

При этом для любых двух сечений S_n и S_{n+1} можно указать число $\gamma_n > 0$, удовлетворяющее условию¹ $\gamma_n < \rho(S_n, S_{n+1})$. Последовательность γ_n можно выбрать монотонно убывающей.

Зададим последовательность положительных чисел $\tau_0, \tau_1, \dots, \tau_n, \dots$ таких, чтобы длина дуги l любой траектории из области (5) удовлетворяла неравенству

$$l < \frac{1}{3} \gamma_{n+1} \quad (7)$$

если только временная длина этой дуги меньше $2\tau_n$.

Область, заполненную отрезками траекторий $f(p, t)$ при $-2\tau_n < t < 2\tau_n$ и p из S_n , обозначим через u_n . Очевидно, области u_j и u_k при $j \neq k$ не пересекаются и u_k лежит внутри области, ограниченной u_j при $k > j$ (Точка p лежит внутри области, ограниченной u_n , если траектория $f(p, t)$ пересекает сечение, образованное положительными концами дуг из u_n при $t < 0$). Множество точек из (5), лежащих внутри области, ограниченной u_n , обозначим через h_n , множество точек, лежащих в (5) вне $u_n + h_n$, обозначим через f_n .

¹ Здесь и в дальнейшем $\rho[M_1, M_2]$ означает расстояние между M_1 и M_2 .

Пусть $\varphi_n(\tau)$ — непрерывно дифференцируемая, монотонно убывающая на отрезке $-\tau_n < \tau < \tau_n$ функция такая, что

$$\varphi_n(\tau) = 1 \text{ при } \tau \leq -\tau_n, \quad \varphi_n(\tau) = 0 \text{ при } \tau \geq \tau_n, \quad \varphi_n'(-\tau_n) = \varphi_n'(\tau_n) = 0 \quad (8)$$

Рассмотрим функцию $V_n(x_1, \dots, x_n, \tau) = V_n(q)$, определенную в точках q из области (5) следующим образом:

$$\begin{aligned} V_n(q) &= \varphi_n(-t_n(q)) && \text{при } q \text{ из } u_n \\ V_n(q) &= 0 && \text{при } q \text{ из } h_n \\ V_n(q) &= 1 && \text{при } q \text{ из } f_n \end{aligned} \quad (9)$$

Здесь $t_n(q)$ — тот момент времени, в который траектория $f(q, t)$ пересекает S_n . Функция $V_n(q)$ имеет непрерывные частные производные первого порядка в области (5). Это утверждение следует из того факта, что величина $t_n(q)$ является непрерывно дифференцируемой функцией [5] координат точки q . Вдоль траекторий системы имеем

$$\frac{dV_n}{dt} = -\varphi'(-t_n(q)) \frac{dt_n(q)}{dt} = \varphi'(-t_n(q)) < 0 \quad \text{при } |t_n(q)| < \tau_n \quad (10)$$

так как

$$\frac{dt_n(q)}{dt} = -1 \quad (11)$$

Зададим монотонную последовательность неограниченно возрастающих чисел $N_0, N_1, \dots, N_n, \dots$. Пусть в области $0 \leq \tau \leq N_n, |x_i| \leq H$

$$\max \left\{ \left| \frac{\partial V_n}{\partial x_i} \right|, \left| \frac{\partial V_n}{\partial \tau} \right|, 1 \right\} = M_n \quad (12)$$

Функция

$$v(x_1, \dots, x_n, t) = \sum_{n=1}^{\infty} v_n(1 + e^{-t}) \quad \left(v_n(q) = \frac{\eta_n^2}{2^n M_n} V_n(q) \right) \quad (13)$$

удовлетворяет всем условиям теоремы. Действительно, знакоположительный ряд (13) сходится равномерно в области (5).

В области $\eta_n^2 \leq x_1^2 + \dots + x_n^2 \leq \varepsilon_n^2, \tau > 0$ функция $v(x_1, \dots, x_n, \tau)$ удовлетворяют неравенству

$$\sum_{k=n+1}^{\infty} \frac{\eta_k^2}{M_k 2^k} \leq v \leq \sum_{k=n}^{\infty} \frac{\eta_k^2}{M_k 2^k} \quad (14)$$

что доказывает определенную положительность функции v и существование бесконечно малого высшего предела, откуда следует, в частности, $\lim v(q) = 0$ при приближении точки к оси $x_1 = \dots = x_n = 0$.

Так как в окрестности любой точки p из области (5) по построению областей u_n и функций V_n не является (может быть) тождественно постоянным лишь одно из слагаемых v_n , то функция $v(x_1, \dots, x_n, t)$ имеет непрерывные производные в области (5) вне оси $x_1 = \dots = x_n = 0$:

Покажем, что частные производные $\partial v / \partial x_i, \partial v / \partial t = \partial v / \partial \tau$ стремятся к нулю при приближении к оси $x_1 = \dots = x_n = 0$ при фиксированном τ .

Пусть N фиксированное, сколь угодно большое положительное число и K такой номер, что

$$N_n \geq N \quad \text{при } n \geq K$$

Тогда вследствие (12) выполняется неравенство

$$\left| \frac{\partial v_n}{\partial x_i} \right| \leq \frac{1}{2^n}, \quad \left| \frac{\partial v_n}{\partial t} \right| \leq \frac{1}{2^n} \quad \text{при } n \geq K \quad (15)$$

в области $x_1^2 + \dots + x_n^2 \leq \varepsilon_K^2$, $\tau < N_i$. Следовательно, в этой области выполняется неравенство

$$\left| \frac{\partial v}{\partial x_i} \right| \leq \sum_{l=K}^{\infty} \frac{1}{2^l}, \quad \left| \frac{\partial v}{\partial t} \right| \leq \sum_{l=K}^{\infty} \frac{1}{2^l} \quad (16)$$

что и доказывает справедливость нашего утверждения. Из (16) вследствие

$$\frac{\partial v}{\partial x_i} \Big|_{x_1 = \dots = x_n = 0} = \lim_{x_i \rightarrow 0} \frac{v(0, \dots, x_i, \dots, 0, t)}{x_i} = \lim_{x_i \rightarrow 0} \frac{\partial v}{\partial x_i}$$

закключаем, что $\partial v / \partial x_i = 0$ на оси $x_1 = \dots = x_n = 0$. Таким образом, действительно v является непрерывно дифференцируемой функцией в области (5). Производная dv/dt в силу уравнений (1) имеет вид:

$$\frac{dv}{dt} = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{dv_k}{dt} (1 + e^{-t}) - e^{-t} \sum_{k=1}^{\infty} v_k \quad (17)$$

Первое слагаемое в (17) неположительно, второе отрицательно при $t > 0$ и $x_1^2 + \dots + x_n^2 \neq 0$, т. е. производная dv/dt является функцией знакоотрицательной. Теорема доказана.

Из доказанного выше следует, что условия теоремы К. П. Персидского являются достаточными^[2] и необходимыми для наличия равномерной устойчивости, т. е. имеет место следующая теорема.

Теорема 2. Для того чтобы невозмущенное движение было устойчивым равномерно по t_0 , достаточно и необходимо, чтобы существовала определенно-положительная функция $v(x_1, \dots, x_n, t)$, допускающая бесконечно малый высший предел, и такая, что производная ее dv/dt в силу уравнений (1) является функцией знакоотрицательной.

Поступила 12 XI 1954

ЛИТЕРАТУРА

1. Ляпунов А. М. Общая задача об устойчивости движения. Гостехиздат, М.—Л., 1950.
2. Персидский К. П. Теория устойчивости решений дифференциальных уравнений, 1946 (диссертация).
3. Фихтенгольц Г. М. Курс дифференциального и интегрального исчисления, т. I. Огиз-Гостехиздат, 1948.
4. Барбашин Е. А. Метод сечений в теории динамических систем. Математический сборник, т. 29, вып. 2, 1951.
5. Красовский Н. Н. Об обращении теорем А. М. Ляпунова и Н. Г. Четаева о неустойчивости для стационарных систем дифференциальных уравнений, ПММ, т. XVIII, вып. 5, 1954.
6. Немыцкий В. В., Степанов В. В. Качественная теория дифференциальных уравнений. Гостехиздат, М.—Л., 1949.