

ЛАМИНАРНАЯ НЕСЖИМАЕМАЯ СТРУЯ, БЫЮЩАЯ ИЗ РАДИАЛЬНОГО
 ДИФФУЗОРА ВДОЛЬ СТЕНКИ

М. С. Цуккер

(Ленинград)

В работе Ю. Б. Румера [1] была рассмотрена задача о свободном распространении незакрученной турбулентной струи, бьющей из радиального диффузора (кольцевой турбулентный источник). Л. Г. Лойцинский [2] рассмотрел аналогичную задачу в другой постановке и обобщил ее на случай закрученной струи. Помимо свободных струй практика сталкивается со струями, распространяющимися в ограниченном пространстве. Первое теоретическое решение задачи о распространении плоской ламинарной струи вдоль стенки получил Н. И. Акатнов [3]. Приведенное в настоящей статье решение задачи о распространении вдоль стенки закрученной струи, бьющей из радиального диффузора, одной из сторон которого является сама стенка, представляет интерес, поскольку оно приближается к реальной работе вентиляционных устройств.

§ 1. Основные дифференциальные уравнения ламинарного распространения струи. Границные и интегральные условия. В цилиндрической системе координат уравнения 'пограничного слоя' струи, бьющей вдоль стенки (фиг. 1), записутся следующим образом:

$$\begin{aligned} u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} - \frac{w^2}{x} &= \nu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \\ u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + \frac{uw}{x} &= \nu \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \\ \frac{\partial}{\partial x} (xu) + \frac{\partial}{\partial y} (xv) &= 0 \end{aligned} \quad (1.1)$$

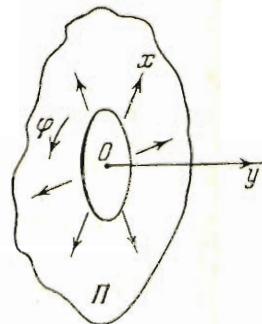
Здесь x отсчитывается по радиусу в плоскости Π распространения струи, y — поперек этой плоскости, а φ — полярный угол в плоскости; u — продольная скорость, v — поперечная по отношению к плоскости скорость, w — скорость закрутки струи.

На внешней границе струи продольная скорость и скорость закрутки равны нулю, на внутренней границе равны нулю все три составляющие скорости. Поэтому граничные условия задачи будут иметь вид:

$$\begin{aligned} u = 0, \quad v = 0, \quad w = 0 &\quad \text{при } y = 0 \\ u = 0, \quad v = 0, \quad w = 0 &\quad \text{при } y = \infty \end{aligned} \quad (1.2)$$

Что касается начального условия, то для упрощения задачи, как это обычно делается, заменим его более простым интегральным условием. Для этого, пользуясь последним уравнением системы (1.1), запишем первое следующим образом:

$$\frac{\partial}{\partial x} (xu^2) + \frac{\partial}{\partial y} (xuv) - w^2 = \nu \frac{\partial^2}{\partial y^2} (xu) \quad (1.3)$$



Фиг. 1

Предполагая, что написанные ниже интегралы существуют, проинтегрируем уравнение (1.3) поперек пограничного слоя:

$$\frac{\partial}{\partial x} \int_0^y xu^2 dy + xuv - \int_0^y w^2 dy = v \frac{\partial}{\partial y} (xu) - v \frac{\partial}{\partial y} (xu)_0 \quad (1.4)$$

При $y = \infty$ полученное уравнение принимает вид:

$$\frac{d}{dx} \int_0^\infty xu^2 dy - \int_0^\infty w^2 dy = -v \frac{\partial}{\partial y} (xu)_0 \quad (1.5)$$

Умножая уравнение (1.4) на xu , интегрируем еще раз по y от 0 до ∞ ; имеем

$$\int_0^\infty xu \left(\frac{\partial}{\partial x} \int_0^y xu^2 dz \right) dy + \int_0^\infty x^2 u^2 v dy - \int_0^\infty xu \left(\int_0^y w^2 dz \right) dy + v \frac{\partial}{\partial y} (xu)_0 \int_0^\infty xu dy = 0 \quad (1.6)$$

Преобразуем члены уравнения (1.6) следующим образом:

$$\begin{aligned} \int_0^\infty xu \left(\frac{\partial}{\partial x} \int_0^y xu^2 dz \right) dy &= \left(\frac{d}{dx} \int_0^\infty xu^2 dy \right) \left(\int_0^\infty xu dy \right) - \int_0^\infty \frac{\partial}{\partial x} (xu^2) \left(\int_0^y xu dz \right) dy = \\ &= \left(\frac{d}{dx} \int_0^\infty xu^2 dy \right) \left(\int_0^\infty xudy \right) - \frac{d}{dx} \int_0^\infty xu^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy + \int_0^\infty xu^2 \left[\int_0^y \frac{\partial}{\partial x} (xu) dz \right] dy \\ &\quad \int_0^\infty x^2 u^2 v dy = \int_0^\infty xu^2 \left[\int_0^y \frac{\partial}{\partial z} (xv) dz \right] dy \\ \int_0^\infty xu \left(\int_0^y w^2 dz \right) dy &= \left(\int_0^\infty xu dy \right) \left(\int_0^\infty w^2 dy \right) - \int_0^\infty w^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy \\ v \frac{\partial}{\partial y} (xu)_0 \int_0^\infty xu dy &= - \left(\frac{d}{dx} \int_0^\infty xu^2 dy \right) \left(\int_0^\infty xu dy \right) + \left(\int_0^\infty w^2 dy \right) \left(\int_0^\infty xu dy \right) \end{aligned}$$

Подставив эти выражение в уравнение (1.6), будем иметь

$$\begin{aligned} -\frac{d}{dx} \int_0^\infty xu^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy + \int_0^\infty xu^2 \left\{ \int_0^y \left[\frac{\partial}{\partial x} (xu) + \frac{\partial}{\partial z} (xv) \right] dz \right\} dy + \\ + \int_0^\infty w^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy = 0 \quad (1.7) \end{aligned}$$

Так как второй интеграл в выражении (1.7) равен нулю, то получим

$$\frac{d}{dx} \int_0^\infty xu^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy = \int_0^\infty w^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy \quad (1.8)$$

В случае отсутствия закрутки это выражение приводит к первой теореме сохранения:

$$\int_0^\infty xu^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy = E = \text{const} \quad (1.9)$$

Как будет показано в дальнейшем, продольная скорость должна убывать медленнее, чем скорость закрутки, поэтому для закрученной струи подобное

соотношение может быть получено в следующем виде:

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \int_0^{\infty} xu^2 \left(\int_0^y xu dz \right) dy = E \quad (1.10)$$

Поступая совершенно аналогично со вторым уравнением системы (1.1), получим вторую теорему сохранения, имеющую место в исследуемой струе:

$$\int_0^{\infty} x^2 uw \left(\int_0^y xu dz \right) dy = G \quad (1.11)$$

Выражения (1.8) и (1.11) являются интегральными условиями, которым должно подчиняться решение системы (1.1) при граничных условиях (1.2).

§ 2. Асимптотические разложения для скоростей. Интегральные и граничные условия для коэффициентов этих разложений. Удовлетворяя уравнению неразрывности, введем функцию тока $\psi(x, y)$ меридионального течения

$$u = \frac{1}{x} \frac{\partial \psi}{\partial y}, \quad v = -\frac{1}{x} \frac{\partial \psi}{\partial x} \quad (2.1)$$

Будем искать ψ в виде

$$\psi = \omega [x^\alpha a_1(\eta) + x^{\alpha-1} a_2(\eta) + \dots] \quad \left(\eta = \frac{\omega}{v} yx^\beta \right) \quad (2.2)$$

где η — новая переменная, ω — неизвестная постоянная, которая будет определена из интегрального условия.

Обозначая штрихом производную по η , будем иметь

$$u = \frac{\omega^2}{v} \{x^{\alpha+\beta-1} a_1' + x^{\alpha+\beta-2} a_2' + \dots\} \quad (2.3)$$

$$v = -\omega \{x^{\alpha-2} [\alpha a_1 + \beta \eta a_1'] + x^{\alpha-3} [(\alpha-1) a_2 + \beta \eta a_2'] + \dots\}$$

Аналогично зададим скорость закрутки:

$$w = \frac{r}{v} \{x^\gamma b_1(\eta) + x^{\gamma-1} b_2(\eta) + \dots\} \quad (2.4)$$

а постоянную r определим из второго интегрального условия.

Очевидно, что если функция тока для закрученной струи может быть записана в виде выражения (2.2), то для незакрученной струи она будет иметь вид:

$$\psi = \omega x^\alpha a_1(\eta) \quad (2.5)$$

Постоянные α и β свойственны данному типу струи. Их величина не может меняться в зависимости от конкретной величины закрутки и останется той же, если закрутка исчезнет. Исходя из этих соображений, определим α и β , полагая, что скорость закрутки равна нулю.

Потребовав, чтобы первое уравнение (1.4) при $w=0$ и интегральное условие (1.9) не зависели от x , получим, что $\alpha = \frac{3}{4}$, а $\beta = -\frac{5}{4}$. Совершенно аналогично для закрученной струи из условия (1.11) будем иметь, что $\gamma = -\frac{5}{2}$. Таким образом, видим, что

$$u \sim x^{-\frac{3}{2}}, \quad w \sim x^{-\frac{5}{2}} \quad (2.6)$$

т. е. продольная скорость убывает медленнее, чем скорость закрутки. Значит, в закрученной струе имеет место интегральное условие (1.10).

Вычислив производные

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{\omega^2}{v} \left[\left(\frac{3}{2} a_1' + \frac{5}{4} \eta a_1'' \right) x^{-\frac{5}{2}} + \left(\frac{5}{2} a_2' + \frac{5}{4} \eta a_2'' \right) x^{-\frac{7}{2}} + \dots \right] \quad (2.7)$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\omega^3}{v^2} [a_1'' x^{-\frac{11}{4}} + a_2'' x^{-\frac{15}{4}} + \dots], \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\omega^2}{v^3} [a_1''' x^{-\frac{1}{4}} + a_2''' x^{-\frac{5}{4}} + \dots]$$

$$\frac{\partial w}{\partial x} = -\frac{r}{v} \left[\left(\frac{5}{2} b_1' + \frac{5}{4} \eta b_1'' \right) x^{-\frac{7}{2}} + \left(\frac{7}{2} b_2' + \frac{5}{4} \eta b_2'' \right) x^{-\frac{9}{2}} + \dots \right]$$

$$\frac{\partial w}{\partial y} = \frac{\omega r}{v^2} (b_1' x^{-\frac{15}{4}} + b_2' x^{-\frac{19}{4}} + \dots), \quad \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} = \frac{\omega^2 r}{v^3} (b_1'' x^{-\frac{5}{4}} + b_2'' x^{-\frac{9}{4}} + \dots)$$

подставим их выражения в первые два уравнения системы (1.1) и сравним коэффициенты при одинаковых степенях аргумента. Довольствуясь первыми членами разложений, получим систему уравнений первого приближения:

$$a_1''' + \frac{3}{4} a_1 a_1'' + \frac{3}{2} a_1'^2 = 0, \quad b_1'' + \frac{3}{4} a_1 b_1' + \frac{3}{2} a_1' b_1 = 0 \quad (2.8)$$

Этим уравнениям соответствуют граничные условия, которые могут быть выведены из системы (1.2) при помощи систем (2.3) и (2.4) и условия $\psi|_{\eta=0} = 0$; имеем

$$\begin{aligned} a_1 = a_1' = b_1 = 0 & \quad \text{при } \eta = 0, \\ a_1' = b_1 = 0 & \quad \text{при } \eta = \infty \end{aligned} \quad (2.9)$$

К полученным граничным условиям добавятся интегральные условия, вытекающие из формул сохранения (1.10) и (1.11):

$$\int_0^\infty a_1 a_1'^2 d\eta = \frac{E\eta}{\omega^4}, \quad \int_0^\infty a_1 a_1' b_1 d\eta = \frac{G\eta}{\omega^2 r} \quad (2.10)$$

§ 3. Интегрирование уравнений первого приближения. Обращаясь к интегрированию первого уравнения системы (2.8) видим, что оно не содержит в явном виде независимой переменной, поэтому его порядок может быть понижен введением переменной

$$c(a_1) = \frac{da_1}{d\eta} \quad (3.1)$$

после чего будем иметь

$$c \frac{d^2 c}{da_1^2} + \left(\frac{dc}{da_1} \right)^2 + \frac{3}{4} a_1 \frac{dc}{da_1} + \frac{3}{2} c = 0 \quad (3.2)$$

Уравнение (3.2), будучи умноженным на a_1 , может быть переписано в виде

$$\frac{d}{da_1} \left(a_1 \frac{dc^2}{da_1} \right) - \frac{dc^2}{da_1} + \frac{3}{2} \frac{d}{da_1} \left(a_1^2 c \right) = 0$$

и проинтегрировано один раз:

$$2a_1 c \frac{dc}{da_1} - c^2 + \frac{3}{2} a_1^2 c = D_1 \quad (3.3)$$

Границные условия уравнения (3.3) записутся следующим образом:

$$c = 0 \quad \text{при } a_1 = 0, \quad c = 0 \quad \text{при } a_1 = a_1(\infty) = A_1 \quad (3.4)$$

Следовательно, $D_1 = 0$. Таким образом, уравнение (3.3) принимает вид:

$$2a_1 \frac{dc}{da_1} - c + \frac{3}{2} a_1^2 c = 0$$

и имеет интеграл

$$c = D_2 a_1^{1/2} - \frac{1}{2} a_1^2 = \frac{da_1}{d\eta}$$

В силу второго граничного условия (3.4) имеем

$$\frac{da_1}{d\eta} = \frac{1}{2} (A_1^{1/2} a_1^{1/2} - a_1^2) \quad (3.5)$$

Постоянную A_1 определим так, чтобы производная $da_1/d\eta$ в точке максимума равнялась единице, т. е. положим

$$A_1 = 4 \times 54^{-1/4} = 2.0575$$

Проинтегрировав уравнение (3.5), получим

$$\eta = \frac{2}{3A_1} \ln \frac{a_1 + \sqrt{a_1 A_1} + A_1}{(\sqrt{a_1} - \sqrt{A_1})^2} + \frac{4}{A_1 V 3} \left(\arctg \frac{2\sqrt{a_1} + \sqrt{A_1}}{\sqrt{3A_1}} - \arctg \frac{1}{\sqrt{3A_1}} \right) \quad (3.6)$$

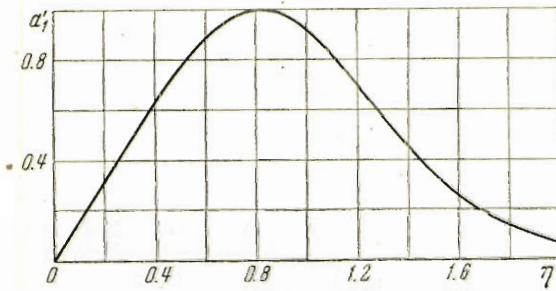
Переходя к интегрированию второго уравнения системы (2.8), видим, что решение его может быть написано в виде $b_1 = D_3 a_1'$. Величина b_1 определяется с точностью до постоянного множителя, поэтому считаем, что $D_3 = 1$. Таким образом, имеем

$$b_1 = \frac{da_1}{d\eta} = \frac{1}{2} (A_1^{3/2} a_1^{-1/2} - a_1^2) \quad (3.7)$$

Задаваясь различными значениями a_1 , подсчитываем η и $da_1/d\eta$, строим кривую $a_1' = a_1'(\eta)$ (фиг. 2). Подставляя (3.5) и (3.7) в интегральные условия (2.10), получим

$$\omega = \frac{1}{A_1} \sqrt{\frac{40 E \nu}{3}}, \quad r = \frac{40 G \nu}{3 \omega^2 A_1^4} \quad (3.8)$$

В заключение приводим формулы для определения в первом приближении скоро-



Фиг. 2

ростей, массового расхода, суммарного импульса, момента и напряжения трения на стенке:

$$\begin{aligned} u &= 0.41198 \left(\frac{E \rho}{\mu} \right)^{1/4} \frac{da_1}{d\eta} x^{-3/4}, & w &= -0.41198 \left(\frac{G^2 \rho}{E \mu} \right)^{1/4} \frac{da_1}{d\eta} x^{-1/4}, \\ Q &= 12.006 \left(E \mu \rho^3 \right)^{1/4} x^{3/4}, & K &= 7.3069 \left(\frac{E^3 \rho^5}{\mu} \right)^{1/4} x^{-3/4}, \\ L &= 7.3069 \left(\frac{G^4 \rho^5}{E \mu} \right)^{1/4} x^{-3/4} \\ \tau_{xy} &= 0.87220 \left(\frac{E^3 \rho^5}{\mu} \right)^{1/4} x^{-13/4}, & \tau_{yz} &= 0.87220 \left(\frac{G^4 \rho^5}{E \mu} \right)^{1/4} x^{-13/4} \end{aligned} \quad (3.9)$$

Обратим внимание также на тот факт, что в рассматриваемом приближении в струе сохраняются произведения расхода на суммарной импульсе и расхода на момент:

$$QK = \frac{80}{9} \pi^2 \rho^2 E = \text{const}, \quad QL = \frac{80}{9} \pi^2 \rho^2 G = \text{const} \quad (3.10)$$

Поступила 2 VII 1954

ЛИТЕРАТУРА

- Румер Ю. Б. Кольцеобразный турбулентный источник. ДАН, т. LXIV, № 4, 1949.
- Лойцянский Л. Г. Радиально-щелевая струя в пространстве, заполненном той же жидкостью. Труды ЛИИ им. М. И. Калашникова, № 5, 1953.
- Акакин Н. И. Распространение плоской ламинарной струи поглощаемой жидкости вдоль твердой стенки. Труды ЛИИ им. Калашникова, № 5, 1953.