

НАПРЯЖЕНИЯ В СПЛОШНОМ ВРАЩАЮЩЕМСЯ ЦИЛИНДРЕ ЗА ПРЕДЕЛОМ УПРУГОСТИ

А. Г. Костюк

(Москва)

§ 1. В работе [1] приведены формулы, определяющие напряженное состояние в пластическом сплошном цилиндре радиуса  $a$ , вращающемся с угловой скоростью  $\omega$ . При этом предполагается, что материал цилиндра обладает идеальной пластичностью и несжимаемостью.

Если на цилиндрической поверхности заданы радиальные напряжения  $\sigma_{ra}$  и цилиндр, кроме того, нагружен в осевом направлении силой  $P$ , то напряженное состояние цилиндра описывается следующими уравнениями:

$$\begin{aligned} \sigma_r = \sigma_\theta = \sigma_{ra} + \frac{1}{2} A (1 - \rho^2) \\ \sigma_z = \frac{P}{\pi a^2} + \frac{1}{4} A (1 - 2\rho^2) \end{aligned} \quad \left( A = \frac{\gamma \omega^2 a^2}{g} \right) \quad (1.1)$$

где  $\sigma_r$ ,  $\sigma_\theta$  и  $\sigma_z$  — радиальное, окружное и осевое нормальное напряжение,  $\rho = r/a$  — относительный радиус,  $\gamma$  — удельный вес материала,  $g$  — гравитационное ускорение.

Вычисляя на основании (1.1) интенсивность напряжений  $\sigma_i$ , получим

$$\sigma_i = \frac{\sqrt{2}}{2} \sqrt{(\sigma_r - \sigma_\theta)^2 + (\sigma_\theta - \sigma_z)^2 + (\sigma_z - \sigma_r)^2} = \left| \sigma_{ra} + \frac{A}{4} - \frac{P}{\pi a^2} \right| \quad (1.2)$$

т. е. при любых значениях  $\sigma_{ra}$ ,  $A$  и  $P$  интенсивность напряжений постоянна по всему объему цилиндра. Если предположить, что материал цилиндра несжимаем и в упругой области, то из постоянства  $\sigma_i$  следует, что с ростом нагрузки в пластическое состояние переходит одновременно весь цилиндр<sup>1</sup>.

Окружная скорость  $u$  на периферии цилиндра, при которой происходит его переход в пластическое состояние, определится из условия равенства правой части (1.2) пределу текучести  $\sigma_s$ :

$$u = u_0 \frac{2}{\sqrt{|1 + p - q|}} \quad \left( u_0 = \sqrt{g \frac{\sigma_s}{\gamma}} \right)$$

где

$$p = \frac{4\sigma_{ra}}{A}, \quad q = \frac{4P}{\pi a^2 A}$$

Так как необходимо ограничиться условием простого нагружения, то можно рассматривать лишь случаи, когда  $p$  и  $q$  не зависят от окружной скорости. Если

<sup>1</sup> Это обстоятельство осталось незамеченным в работе М. Ш. Микеладзе [2], что привело к ошибочному выводу о неразрешимости задачи о чисто пластическом состоянии сплошного цилиндра в предположении несжимаемости материала. Ошибочно также утверждение М. Ш. Микеладзе о том, что вращающийся барабан находится в плоском напряженном состоянии. В связи с этим формула (2.15), определяющая предельную скорость барабана, является неверной.

радиальное напряжение  $\sigma_{ra}$  создается за счет центробежных сил деталей, закрепленных на цилиндрической поверхности, то условие  $p = \text{const}$  будет само собой выполнено.

Оказывается, формулы (1.1) дают точное решение задачи о деформации вращающегося сплошного цилиндра не только при идеальной пластичности материала, но и при произвольном законе упрочнения  $\sigma_i = f(\epsilon_i)$ .

Этот результат является прямым следствием постоянства интенсивности напряжений (а следовательно, и интенсивности деформаций) по всему объему цилиндра.

Так как степень деформации характеризуется величиной  $\epsilon_i$ , которая в рассматриваемом случае оказывается постоянной, то можно сказать, что сплошной вращающийся цилиндр обладает «равнопрочностью».

§ 2. Влияние сжимаемости материала на напряженное состояние при достаточно развитых пластических деформациях можно учесть методом малого параметра в тех случаях, когда известно напряженное состояние для несжимаемого материала. Ниже применение этого метода к учету сжимаемости рассматривается для случая деформации сплошного вращающегося цилиндра, но, понятно, такой прием имеет общий характер. Напряжения представим в виде

$$\sigma_k = \sigma_{k0} + \lambda \sigma_{k1} + \lambda^2 \sigma_{k2} + \dots \quad (2.1)$$

Здесь и в дальнейшем индекс  $k$  означает компоненты тензора в системе координат  $(r, \theta, z)$ ; индексом 0 отмечено напряженное состояние несжимаемого тела;  $\lambda$  — малый параметр; члены, зависящие от  $\lambda$ , дают поправку на сжимаемость.

Деформации запишем в виде ряда по степеням малого параметра:

$$\epsilon_k = \epsilon_k(0) + \lambda \left( \frac{\partial \epsilon_k}{\partial \lambda} \right)_{\lambda=0} + \frac{1}{2!} \lambda^2 \left( \frac{\partial^2 \epsilon_k}{\partial \lambda^2} \right)_{\lambda=0} + \dots \quad (2.2)$$

Уравнения теории малых упруго-пластических деформаций с учетом сжимаемости записываются следующим образом:

$$\epsilon_k = \frac{\partial \epsilon_i}{2\sigma_p} (\sigma_k - \sigma) + \frac{\sigma}{3K} \quad (3\sigma = \sigma_r + \sigma_\theta + \sigma_z) \quad (2.3)$$

Здесь  $K$  — модуль объемной упругости.

Из уравнений (2.3), пользуясь зависимостями (2.1), можно вычислить производные от деформации по  $\lambda$ , входящие в (2.2); при этом производные вида  $(\partial \epsilon_k / \partial \lambda)_{\lambda=0}$  являются линейными функциями от напряжений  $\sigma_{k1}$ , величины  $(\partial^2 \epsilon_k / \partial \lambda^2)_{\lambda=0}$  — линейными функциями от системы  $\sigma_{k2}$  и т. д.

Полная система  $\sigma_k$  должна удовлетворять условиям равновесия

$$\frac{d\sigma_r}{d\rho} + \frac{\sigma_r - \sigma_\theta}{\rho} = -A\rho, \quad \int_0^1 \sigma_z \rho \, d\rho = \frac{P}{2\pi a^2} \quad (2.4)$$

и условиям совместности деформаций

$$\Phi(\lambda) = \frac{d\epsilon_\theta}{d\rho} + \frac{\epsilon_\theta - \epsilon_r}{\rho} = 0, \quad \epsilon_z = \text{const} \quad (2.5)$$

Так как граничные и объемные нагрузки не варьируются, то системы  $\sigma_{kn}$  ( $n = 1, 2, 3 \dots$ ) должны удовлетворять уравнениям равновесия (2.4) при нулевой правой части и нулевым граничным условиям на периферии для радиальных напряжений  $\sigma_{rn}$ . На оси цилиндра должно быть  $\sigma_{rn} = \sigma_{\theta n}$ .

Первое из уравнений (2.5) представим в виде ряда по степеням  $\lambda$ :

$$\Phi(\lambda) = \Phi(0) + \lambda \left( \frac{\partial \Phi}{\partial \lambda} \right)_{\lambda=0} = \frac{1}{2!} \left( \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \lambda^2} \right)_{\lambda=0} + \dots \quad (2.6)$$

Как легко видеть, производная  $(\partial^s \Phi / \partial \lambda^s)_{\lambda=0}$  не зависит от систем напряжений  $\sigma_{kn}$ , где  $n > s$ , и является линейной функцией от напряжений  $\sigma_{ks}$ .

Уравнения совместности (2.5) будут удовлетворены, если на основании (2.2) и (2.6) положить

$$\Phi(0) + \lambda \left( \frac{\partial \Phi}{\partial \lambda} \right)_{\lambda=0} = 0, \quad \varepsilon_z(0) + \lambda \left( \frac{\partial \varepsilon_z}{\partial \lambda} \right)_{\lambda=0} = B_1 \quad (2.7)$$

$$\left( \frac{\partial^n \Phi}{\partial \lambda^n} \right)_{\lambda=0} = 0, \quad \left( \frac{\partial^n \varepsilon_z}{\partial \lambda^n} \right)_{\lambda=0} = B_n \quad (2.8)$$

Здесь  $B_1, B_n$  — постоянные.

Напряжения  $\sigma_{k1}$ , соответствующие поправке на сжимаемость по первому приближению, определяются из системы (2.7) и уравнений равновесия (2.4), но без правой части. При этом параметр  $\lambda$  можно положить равным единице. Напряжения  $\sigma_{kn}$ , соответствующие следующим приближениям, определяются из (2.4) при нулевой правой части и уравнений (2.8).

В тех случаях, когда несжимаемое тело обладает «равнопрочностью», т. е. интенсивность напряжений, подсчитанная по системе  $\sigma_{k0}$ , является постоянной величиной, получающиеся системы уравнений для  $\sigma_{kn}$  оказываются не только линейными, но и с постоянными коэффициентами и, следовательно, легко могут быть решены. Для отыскания  $n$ -го приближения должны быть известны системы напряжений до  $n-1$  приближения включительно.

Решения упомянутых систем уравнений первого и второго приближения для случая вращающегося сплошного цилиндра, целиком перешедшего в пластическое состояние, имеет следующий вид:

$$\sigma_{r1} = -\frac{1}{4} A \alpha (1 - \rho^2), \quad \sigma_{\theta 1} = -\frac{1}{4} A \alpha (1 - 3\rho^2), \quad \sigma_{z1} = -\frac{1}{4} A \beta (1 - 2\rho^2) \quad (2.9)$$

Здесь

$$\alpha = \frac{m(1+x)}{1+x+m(\frac{4}{3}+x)}, \quad \beta = \frac{m(2+x)}{1+x+m(\frac{4}{3}+x)}$$

$$m = \frac{\sigma_{i0}}{3\varepsilon_{i0}K}, \quad x = \frac{\sigma_{i0}^2}{\varepsilon_{i0}} \frac{\partial}{\partial \sigma_{i0}} \left( \frac{\varepsilon_{i0}}{\sigma_{i0}} \right)$$

Для системы  $\sigma_{k2}$  получаются зависимости

$$\sigma_{r2} = a_1(1 - \rho^2) - a_2(1 - \rho^4)$$

$$\sigma_{\theta 2} = a_1(1 - 3\rho^2) - a_2(1 - 5\rho^4) \quad (2.10)$$

$$\sigma_{z2} = b_1(1 - 2\rho^2) - b_2(1 - 3\rho^4)$$

Здесь

$$i = \text{sign} \left( \sigma_{ra} + \frac{A}{4} - \frac{P}{\pi a^2} \right)$$

$$\Delta \frac{\sigma_{i0} a_1}{A^2} i = -\frac{1}{24} (\beta - \alpha)^2 m \left( \frac{1}{2} \xi + x \right) + \frac{1}{16} x \alpha (\beta - \alpha) \left( x + 1 + \frac{1}{3} m \right)$$

$$\Delta \frac{\sigma_{i0} a_2}{A^2} i = -\frac{1}{36} (\beta - \alpha)^2 m \left( \frac{1}{2} \xi + x \right) - \frac{1}{96} x m \alpha^2 + \frac{1}{16} x \alpha (\beta - \alpha) \left( x + 1 + \frac{1}{3} m \right)$$

$$\Delta \frac{\sigma_{i0} b_1}{A^2} i = \frac{1}{8} (\beta - \alpha)^2 \left( 1 + \frac{2}{3} m \right) \left( \frac{1}{2} \xi + x \right) + \frac{1}{16} x \alpha (\beta - \alpha) \left( x + 1 - \frac{2}{3} m \right)$$

$$\Delta \frac{\sigma_{i0} b_2}{A^2} i = \frac{1}{12} (\beta - \alpha)^2 \left( 1 + \frac{2}{3} m \right) \left( \frac{1}{2} \xi + x \right) + \frac{1}{32} x \alpha^2 \left( 1 + \frac{2}{3} m \right) +$$

$$+ \frac{1}{16} x \alpha (\beta - \alpha) \left( x + 1 - \frac{2}{3} m \right)$$

$$\Delta = 1 + x + m \left( \frac{4}{3} + x \right), \quad \xi = \frac{\sigma_{i0}^3}{\varepsilon_{i0}} \frac{\partial^2}{\partial \sigma_{i0}^2} \left( \frac{\varepsilon_{i0}}{\sigma_{i0}} \right)$$

Для степенного закона упрочнения  $\sigma_i = N\varepsilon_i^\mu$  и, следовательно,

$$\alpha = \frac{1-\mu}{\mu}, \quad \xi = \frac{(1-\mu)(1-2\mu)}{\mu^2}, \quad m = \frac{3(1-2\nu)}{2(1+\nu)} \left( \frac{\sigma_s}{\sigma_{i0}} \right)^{\frac{1-\mu}{\mu}}$$

где  $\nu$  — коэффициент Пуассона.

Для упругого материала  $\mu = 1$  и ряды (2.1) обрываются на втором члене; суммы  $\sigma_{k0} + \sigma_{k1}$  дают известное точное решение упругой задачи.

При учете сжимаемости материала не весь цилиндр одновременно переходит в пластическое состояние; пластическая область возникает в центре цилиндра при окружной скорости

$$u = 2u_0 \left| \frac{3-4\nu}{2(1-\nu)} + p - q \right|^{-1/2}$$

и с ростом скорости распространяется на весь цилиндр.

Найдем величину окружной скорости  $u_1$  на периферии, при которой упругая зона исчезает. Интенсивность напряжений приближенно представим в виде

$$\sigma_i \approx \sigma_i(0) + \lambda \left( \frac{\partial \sigma_i}{\partial \lambda} \right)_{\lambda=0} + \frac{1}{2!} \lambda^2 \left( \frac{\partial^2 \sigma_i}{\partial \lambda^2} \right)_{\lambda=0}$$

Используя полученные решения (2.9), (2.10), после преобразований найдем (при  $\lambda = 1$ )

$$\sigma_i^\circ = 1 - i \left[ \sigma_{21}^\circ + \sigma_{22}^\circ - \frac{1}{2} (\sigma_{r1}^\circ + \sigma_{r2}^\circ + \sigma_{\theta 1}^\circ + \sigma_{\theta 2}^\circ) \right] + \frac{1}{2} \left\{ \sigma_{i1}^{\circ 2} - \left[ \sigma_{21}^\circ - \frac{1}{2} (\sigma_{r1}^\circ + \sigma_{\theta 1}^\circ) \right]^2 \right\}$$

где

$$\sigma^\circ = \frac{\sigma}{\sigma_{i0}}, \quad \sigma_{i1} = \frac{\sqrt{2}}{2} \sqrt{(\sigma_{r1} - \sigma_{\theta 1})^2 + (\sigma_{\theta 1} - \sigma_{21})^2 + (\sigma_{21} - \sigma_{r1})^2}$$

Ограничиваясь случаем степенного упрочнения и полагая, что  $\sigma_i = \sigma_s$  при  $\rho = 1$ , получим формулу для  $u_1$  (осевая сила  $P$  отсутствует):

$$u_1 = 2u_0 \left[ 1 + p - \alpha + \frac{3}{2} \frac{\alpha^2}{1+p} - (1-\mu) \frac{\alpha^2}{1+p} \frac{1 + 1/3\mu + (1 - 2/3\mu)m}{1 + (1 + 1/3\mu)m} \right]^{-1/2} \quad (2.11)$$

Так как в момент перехода цилиндра в пластическое состояние пластические деформации еще не развиты, то можно положить  $\sigma_{i0}/3\varepsilon_{i0} \approx G$  модулю упругости при сдвиге и, следовательно,

$$m = \frac{G}{K} = \frac{3(1-2\nu)}{2(1+\nu)}$$

Для материала сжимаемого, но обладающего идеальной пластичностью, предельная окружная скорость приближенно определяется из соотношения

$$u_{np} = 2u_0 \left( 1 + p + \frac{1}{2} \frac{\alpha_0^2}{1+p} \right)^{-1/2} \left( \alpha_0 = \frac{3(1-2\nu)}{5-4\nu} \right) \quad (2.12)$$

Из формул (2.11) и (2.12) следует, что сжимаемость материала приводит к снижению предельной скорости на несколько процентов. При больших  $\mu$ , наоборот, значения скорости  $u_1$  выше, чем для цилиндра из несжимаемого материала.

Поступила 29 IV 1954

Московский энергетический институт

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Надаи А. Пластичность. ОНТИ, 1936.
2. Микеладзе М. Ш. О прочности быстровращающегося цилиндра. ПММ, т. XVI, вып. 6, 1952.