

НАПРЯЖЕННОЕ СОСТОЯНИЕ ПЛАСТИЧЕСКОЙ МАССЫ ВНУТРИ
 НЕКРУГОВОГО КОНУСА

В. В. Соколовский

(Москва)

Настоящая работа посвящена напряженному состоянию пластической массы, ограниченной жесткой стенкой формы некругового конуса. Пластическая масса перемещается по направлению к вершине конуса, а на стенке имеет место полное прилипание.

Частный случай напряженного состояния пластической массы с жесткой стенкой формы кругового конуса был уже рассмотрен^[1] нами ранее¹.

Примем сферическую систему координат $r\theta\varphi$ с центром в вершине конуса; напряженное состояние в этой системе определяется компонентами $\sigma_r, \sigma_\theta, \sigma_\varphi, \tau_{\theta\varphi}, \tau_{\varphi r}, \tau_{r\theta}$.

Будем искать решение, предполагая, что $\tau_{\theta\varphi} = 0$, а касательные компоненты напряжения $\tau_{\varphi r}$ и $\tau_{r\theta}$ зависят только от θ и φ , но не зависят от r .

Дифференциальные уравнения равновесия в сферических координатах имеют следующий вид:

$$\begin{aligned} r \frac{\partial \sigma_r}{\partial r} + \frac{\partial \tau_{r\theta}}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \tau_{\varphi r}}{\partial \varphi} + 2\sigma_r - (\sigma_\theta + \sigma_\varphi) + \tau_{r\theta} \operatorname{ctg} \theta &= 0 \\ \frac{\partial \sigma_\theta}{\partial \theta} + 3\tau_{r\theta} + (\sigma_\theta - \sigma_\varphi) \operatorname{ctg} \theta &= 0, \quad \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_\varphi}{\partial \varphi} + 3\tau_{\varphi r} &= 0 \end{aligned} \quad (1)$$

Основные зависимости между компонентами напряжения и деформации в предположении о несжимаемости материала

$$\varepsilon_r + \varepsilon_\theta + \varepsilon_\varphi = 0$$

примем в обычной форме:

$$\begin{aligned} \varepsilon_r &= \frac{E}{S} (\sigma_r - \sigma), & \varepsilon_\theta &= \frac{E}{S} (\sigma_\theta - \sigma), & \varepsilon_\varphi &= \frac{E}{S} (\sigma_\varphi - \sigma) \\ \gamma_{\varphi r} &= \frac{E}{S} \tau_{\varphi r}, & \gamma_{r\theta} &= \frac{E}{S} \tau_{r\theta} \end{aligned} \quad (2)$$

Среднее напряжение σ , входящее в эти формулы, выражается так:

$$3\sigma = \sigma_r + \sigma_\theta + \sigma_\varphi$$

а интенсивности напряжений и деформаций имеют вид²:

$$\begin{aligned} S &= \sqrt{\frac{1}{6} [(\sigma_\theta - \sigma_\varphi)^2 + (\sigma_\varphi - \sigma_r)^2 + (\sigma_r - \sigma_\theta)^2] + \tau_{\varphi r}^2 + \tau_{r\theta}^2} \\ E &= \sqrt{\frac{1}{6} [(\varepsilon_\theta - \varepsilon_\varphi)^2 + (\varepsilon_\varphi - \varepsilon_r)^2 + (\varepsilon_r - \varepsilon_\theta)^2] + \gamma_{\varphi r}^2 + \gamma_{r\theta}^2} \end{aligned}$$

¹ Воспользуемся случаем для исправления опечатки, вкравшейся в нашу статью^[1]. На стр. 86 во втором уравнении (5.1) напечатано: $+3(t \sin \psi) = 0$, должно быть: $+3(1 - \mu)(t \sin \psi) = 0$. Остальные формулы написаны правильно.

² Обозначения для компонент деформации сдвига отличаются от употребляемых обычно коэффициентом 2.

Условие пластичности без упрочнения материала выражает постоянство интенсивности напряжений:

$$S = k \quad (3)$$

причем k — физическая константа.

При решении поставленной задачи естественно считать, что смещение частиц будет происходить по направлению радиусов. Поэтому будем искать точное решение задачи, принимая компоненты смещения в виде

$$u_r = u_r(r, \theta, \varphi), \quad u_\theta = u_\varphi = 0$$

Зависимости между компонентами деформации и радиальной компонентой смещения

$$\varepsilon_r = \frac{\partial u_r}{\partial r}, \quad \varepsilon_\theta = \varepsilon_\varphi = \frac{u_r}{r}, \quad 2\gamma_{\theta\varphi} = 0, \quad 2\gamma_{\varphi r} = \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial u_r}{\partial \varphi}, \quad 2\gamma_{r\theta} = \frac{1}{r} \frac{\partial u_r}{\partial \theta}$$

дают на основании (2) такое равенство:

$$\sigma_\theta = \sigma_\varphi \quad (4)$$

Теперь нетрудно несколько упростить дифференциальные уравнения (1) и привести их к виду

$$\begin{aligned} r \frac{\partial \sigma_r}{\partial r} + \frac{\partial \tau_{r\theta}}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \tau_{\varphi r}}{\partial \varphi} + 2(\sigma_r - \sigma_\theta) + \tau_{r\theta} \operatorname{ctg} \theta &= 0 \\ \frac{\partial \sigma_\theta}{\partial \theta} + 3\tau_{r\theta} &= 0, \quad \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_\varphi}{\partial \varphi} + 3\tau_{\varphi r} &= 0 \end{aligned} \quad (5)$$

а также представить условие пластичности в форме:

$$\frac{1}{3}(\sigma_r - \sigma_\theta)^2 + \tau_{\varphi r}^2 + \tau_{r\theta}^2 = k^2 \quad (6)$$

Компоненты напряжения могут быть представлены через три величины — среднее нормальное напряжение σ и две новые величины ψ , χ — следующим образом:

$$\begin{aligned} \sigma_r &= \sigma + k \frac{2 \cos \psi}{\sqrt{3}}, & \tau_{\varphi r} &= k \sin \psi \sin \chi \\ \sigma_\theta &= \sigma_\varphi = \sigma - k \frac{\cos \psi}{\sqrt{3}}, & \tau_{r\theta} &= k \sin \psi \cos \chi \end{aligned} \quad (7)$$

причем ψ , χ зависят только от θ и φ .

Внося приведенные выражения в первое дифференциальное уравнение равновесия (1), получим

$$\frac{r}{k} \frac{\partial \sigma}{\partial r} + \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \psi \cos \chi) + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} (\sin \psi \sin \chi) + 2\sqrt{3} \cos \psi + \sin \psi \cos \chi \operatorname{ctg} \theta = 0$$

а подставляя те же выражения во второе и третье дифференциальные уравнения равновесия (1), будем иметь

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\sigma}{k} - \frac{\cos \psi}{\sqrt{3}} \right) + 3 \sin \psi \cos \chi &= 0 \\ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{\sigma}{k} - \frac{\cos \psi}{\sqrt{3}} \right) + 3 \sin \psi \sin \chi &= 0 \end{aligned}$$

Так как величины ψ , χ зависят только от θ и φ , то величина σ может быть представлена в форме

$$\sigma = -k [P(\theta, \varphi) + 2c \ln r] \quad (8)$$

Таким образом, получим дифференциальное уравнение

$$\frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \psi \cos \chi) + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} (\sin \psi \sin \chi) + 2\sqrt{3} \cos \psi + \sin \psi \cos \chi \operatorname{ctg} \theta = 2c \quad (9)$$

и два дифференциальных уравнения

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(P + \frac{\cos \psi}{\sqrt{3}} \right) &= 3 \sin \psi \cos \chi \\ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(P + \frac{\cos \psi}{\sqrt{3}} \right) &= 3 \sin \psi \sin \chi \end{aligned} \quad (10)$$

Отсюда легко установить, что

$$\frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta \sin \psi \sin \chi) = \frac{\partial}{\partial \varphi} (\sin \psi \cos \chi) \quad (11)$$

Искомые величины ψ и χ могут быть получены из системы двух дифференциальных уравнений (9) и (11), которая после простых преобразований будет

$$\begin{aligned} \operatorname{ctg} \psi \frac{\partial \psi}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \chi}{\partial \varphi} &= 2(c - \sqrt{3} \cos \psi) \frac{\cos \chi}{\sin \psi} - \operatorname{ctg} \theta \\ - \frac{\partial \chi}{\partial \theta} + \frac{\operatorname{ctg} \psi}{\sin \theta} \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} &= 2(c - \sqrt{3} \cos \psi) \frac{\sin \chi}{\sin \psi} \end{aligned} \quad (12)$$

Заметим, что эта система уравнений принадлежит к эллиптическому типу и путем замены переменных

$$\Theta = \ln \operatorname{tg} \frac{\theta}{2}, \quad \Psi = \ln \sin \psi$$

может быть преобразована к следующему виду:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \Psi}{\partial \Theta} + \frac{\partial \chi}{\partial \varphi} &= 2 \sin \theta (c - \sqrt{3} \cos \psi) \frac{\cos \chi}{\sin \psi} - \cos \theta \\ - \frac{\partial \chi}{\partial \Theta} + \frac{\partial \Psi}{\partial \varphi} &= 2 \sin \theta (c - \sqrt{3} \cos \psi) \frac{\sin \chi}{\sin \psi} \end{aligned}$$

Оставшаяся искомая величина P определяется при помощи одного из дифференциальных уравнений (10).

На конической поверхности, ограничивающей пластическую массу, которая может быть определена уравнениями $\theta = \theta(\alpha)$, $\varphi = \varphi(\alpha)$, имеет место прилипание, т. е. $u_r = 0$. Параметр α обозначает угол между касательной плоскостью, проходящей через рассматриваемую образующую конуса и меридиональной плоскостью, проведенной через ту же образующую. Следовательно

$$\frac{\partial u_r}{\partial r} = 0, \quad \frac{1}{r} \frac{\partial u_r}{\partial \theta} \cos \alpha + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial u_r}{\partial \varphi} \sin \alpha = 0$$

Отсюда ясно, что на конической поверхности имеют место равенства

$$\varepsilon_r = \varepsilon_\theta = \varepsilon_\varphi = 0, \quad \gamma_{r\theta} \cos \alpha + \gamma_{\varphi r} \sin \alpha = 0$$

которые вследствие (2) и (7) дают

$$\cos \psi = 0, \quad \cos(\chi - \alpha) = 0$$

Имея в виду, что касательная компонента τ_{rn} вдоль образующей

$$\tau_{rn} = -\tau_{r\theta} \sin \alpha + \tau_{\varphi r} \cos \alpha = k \sin \psi \sin(\chi - \alpha) > 0$$

с точностью до числа, кратного 2π , легко получить граничные условия

$$\psi = \frac{1}{2} \pi, \quad \chi = \alpha + \frac{1}{2} \pi \quad \text{при } \theta = \theta(\alpha), \quad \varphi = \varphi(\alpha)$$

Частый случай кругового конуса, рассмотренный в нашей статье [1], опубликованной ранее, следует из предыдущей теории, если считать, что все величины не зависят от координаты φ , а величина $\chi = 0$.

Компоненты напряжения могут быть в этом случае представлены через две величины — среднее нормальное напряжение σ и величину ψ — следующим образом:

$$\sigma_r = \sigma + k \frac{2 \cos \psi}{\sqrt{3}}, \quad \sigma_\theta = \sigma_\varphi = \sigma - k \frac{\cos \psi}{\sqrt{3}}, \quad \tau_{r\theta} = k \sin \psi$$

причем ψ является функцией только от θ .

Среднее нормальное напряжение σ выражается в виде

$$\sigma = -k [P(\theta) + 2c \ln r]$$

величина ψ удовлетворяет дифференциальному уравнению

$$\frac{d\psi}{d\theta} = \frac{2c}{\cos \psi} - \operatorname{ctg} \theta \operatorname{tg} \psi - 2\sqrt{3}$$

а величина P — дифференциальному уравнению

$$\frac{d}{d\theta} \left(P + \frac{\cos \psi}{\sqrt{3}} \right) = 3 \sin \psi$$

На круговой конической поверхности $\theta = \gamma$, ограничивающей пластическую массу, попрежнему имеет место *прилипание*, т. е. $u_r = 0$. Отсюда следуют граничные условия

$$\psi = \frac{1}{2} \pi \quad \text{при } \theta = \gamma.$$

Подробное исследование этого случая с несколькими иными обозначениями можно найти в нашей статье [1], уже цитированной выше.

Поступила 16 II 1952

Институт механики
Академии Наук СССР

ЛИТЕРАТУРА

1. Соколовский В. В. Плоское и осесимметричное равновесие пластической массы между жесткими стенками. ПММ. 1950. Т. XIV. Вып. 1.