

## НАПРЯЖЕНИЯ И ДЕФОРМАЦИИ ПРИ ЦИКЛИЧЕСКОМ НАГРУЖЕНИИ

Ю. Н. Работнов (Москва)

1. Рассматриваемые вопросы связаны с оценкой демпфирующих свойств вибрирующих элементов, а также с имеющимися попытками объяснить снижение концентрации напряжений при неоднородном напряженном состоянии перераспределением напряжений из-за гистерезиса. Порядок величины этого снижения усматривается из результатов работы, более точная оценка требует рассмотрения второго приближения. При изложении мы применяем тензорную символику для сокращения [записи, ограничиваясь декартовыми координатами].

Основные предположения сводятся к следующему: 1. Соотношения между напряжениями и деформациями принимаются теми же, что в теории малых упруго-пластических деформаций. 2. Зависимость между напряжениями и деформациями близка к линейной, отношение энергии, рассеянной за цикл, к максимальной упругой энергии есть малая величина. 3. Площадь петли гистерезиса не зависит от вида напряженного состояния.

Запишем основной закон пластичности следующим образом

$$\sigma^{ij} - \delta^{ij} \sigma = \frac{2\sigma_i}{3e_i} (e_{ij} - \delta_{ij} e), \quad \sigma = 3Ke \quad (1.1)$$

Здесь  $3\sigma = \sigma^{ij} \delta_{ij}$ ,  $3e = e^{ij} \delta_{ij}$ , причем  $\delta^{ij} = \delta_{ij}$  — компоненты единичного тензора. Пусть внешние поверхностные и объемные силы заданы так:

$$\mathbf{P} = \mathbf{P}' s, \quad \mathbf{Q} = \mathbf{Q}' s$$

Здесь  $s = \sin \varphi$ , причем  $\varphi$  монотонно возрастающая функция времени. В динамических задачах мы будем предполагать  $\varphi = \omega t$ . Положим

$$\sigma^{ij} = s \sigma'^{ij} + \lambda c \sigma''^{ij}, \quad u_i = s u_i' + \lambda c u_i''$$

Здесь  $\mathbf{u}$  — вектор смещения,  $\lambda$  — малый параметр,  $c = \cos \varphi$ . Ограничиваясь первыми степенями  $\lambda$ , найдем

$$\sigma_i = s \sigma_i' + \lambda c \sigma_i'', \quad e_i = s e_i' + \lambda c e_i''$$

Здесь  $\sigma_i'' e_i'$ ,  $e_i'' e_i'$  — билинейные формы относительно  $\sigma''^{ij}$ ,  $\sigma'^{ij}$  и  $e_{ij}''$  и  $e_{ij}'$  соответственно. При  $\lambda = 0$  деформации находятся в фазе с внешней нагрузкой, тело деформируется вполне упруго; следовательно,  $\sigma_i' / e_i' = 2G$ .

Отнесенная к единице объема работа за цикл

$$a = \int \sigma_i de_i = \lambda \pi (\sigma_i'' e_i' - e_i'' \sigma_i')$$

Будем считать, что  $a$  есть функция  $\sigma_i'$ . Тогда

$$\frac{\sigma_i''}{\sigma_i'} - \frac{e_i''}{e_i'} = \psi(\sigma_i') \quad (1.2)$$

Из уравнений (1.1), пренебрегая  $\lambda^2$  и высшими степенями, получим

$$\sigma'^{ij} - \delta^{ij} \sigma' = 2G (e_{ij}' - \delta_{ij} e'), \quad \sigma' = 3Ke' \quad (1.3)$$

$$\sigma''^{ij} - \delta^{ij} \sigma'' = 2G [(e_{ij}'' - \delta_{ij} e'') + \psi(e_{ij}' - \delta_{ij} e')], \quad \sigma'' = 3Ke'' \quad (1.4)$$

Первую из формул (1.4) можно переписать так:

$$e_{ij}'' - \delta_{ij} e'' = \frac{1}{2G} [(\sigma''^{ij} - \delta^{ij} \sigma'') - \psi(\sigma'^{ij} - \delta^{ij} \sigma')] \quad (1.5)$$

Уравнения равновесия и граничные условия приводятся к следующим

$$\sigma_{,i}{}'^{ij} - \rho \omega^2 u'^j + Q^j = 0, \quad \sigma'^{ij} \nu_i + P^j = 0 \quad (1.6)$$

$$\sigma_{,i}{}''^{ij} - \rho \omega^2 u''^j = 0, \quad \sigma''^{ij} \nu_i = 0 \quad (1.7)$$

2. Таким образом, напряженное состояние тела оказывается состоящим из двух частей, первая находится в одной фазе с внешними силами и определяется из обычных уравнений теории упругости без учета гистерезиса. Вторая часть смещена по фазе на  $1/2\pi$  и находится в результате решения задачи, близкой по постановке к задаче о температурных напряжениях с той разницей, что заданные функции добавляются не к объемной деформации, как в температурных задачах, а к девиаторной части деформации. Вычислим работу, рассеиваемую за цикл внешними силами

$$A = \oint \left\{ \int_S \mathbf{P} du ds + \int_V Q du dv \right\}$$

Здесь  $ds$  — элемент поверхности,  $dv$  — элемент объема, символ интеграла по замкнутому контуру относится к интегрированию за цикл. Имеем

$$\oint \mathbf{P} du = \int_0^{2\pi} s \mathbf{P}' (c\mathbf{u}' - \lambda s \mathbf{u}'') d\varphi = -\lambda \pi \mathbf{P}' \mathbf{u}''$$

Следовательно

$$A = -\lambda \pi \left\{ \int_S P_i' u''^i ds + \int_V Q_i' u''^i dv \right\}$$

Преобразуя поверхностный интеграл в объемный при помощи соотношений (1.6), найдем

$$A = -\pi \lambda \int_V (\rho \omega^2 u^i u_i'' + \sigma^{ij} e_{ij}'') dv \quad (2.1)$$

Формула (2.1) является основной при определении характеристики демпфирования  $\psi(\sigma_i')$  из опыта над циклическим деформированием тела с неоднородным распределением напряжений.

Рассмотрим в качестве примера задачу об изгибе стержня в обычных предположениях технической теории. Если амплитуда пульсирующего момента есть  $M(x)$ , то напряжение в фазе с моментом определится так

$$\sigma^{11} = \sigma^\circ \frac{z}{h} \quad \left( \sigma^\circ = \frac{M}{W} \right)$$

По формуле (1.5) получим

$$e_{11}'' = \frac{1}{E} \sigma''^{11} - \frac{1}{3G} \psi(\sigma^\circ z/h) \sigma^\circ \frac{z}{h} = x'' z$$

А так как момент от напряжений  $\sigma''^{11}$  в сечении равен нулю, то

$$EJx'' + \frac{4(1+\nu)h^2}{3\sigma^{\circ 2}} \int_0^{\sigma^\circ} \psi(\zeta) \zeta^2 b d\zeta = 0$$

Здесь принято, что  $b$  задано как функция  $z/h$  или, что то же,  $\zeta/\sigma^\circ$ . Положим

$$\frac{4}{3G} \frac{1}{\sigma^{\circ 2}} \int_0^{\sigma^\circ} \psi(\zeta) \zeta^2 b(\zeta/\sigma^\circ) d\zeta = \Psi(\sigma^\circ)$$

Тогда

$$x'' = -\frac{h^2}{J} \Psi(\sigma^\circ)$$

По формуле (2.1)

$$A = \pi \lambda \int \sigma^\circ \Psi(\sigma^\circ) dx$$

Решение той же задачи с учетом инерции получается без особого труда методом разложения по фундаментальным функциям.

Поступила 19 XI 1951

Институт механики  
Академии Наук СССР