

К ВОПРОСУ ОБ ОЦЕНКЕ ПЕРЕМЕЩЕНИЙ В ПРОСТРАНСТВЕННЫХ
 КОНТАКТНЫХ ЗАДАЧАХ

В. И. Моссаковский (Днепропетровск)

Пусть на штамп произвольной формы в плане действует сила P и моменты M_x и M_y относительно осей x и y . Для определения напряженного состояния, возникающего в упругом полупространстве под штампом, необходимо найти гармоническую функцию $\varphi(x, y, z)$, которая должна быть равна $f(x, y)$ на верхней и нижней сторонах разреза в пространстве, совпадающего с проекцией площадки касания штампа на плоскость xy . При этом $f(x, y)$ — величина перемещения штампа. Если найдено давление под штампами $p(x, y)$, то $\varphi(x, y, z)$, может быть представлена в виде потенциала простого слоя:

$$\varphi(x, y, z) = \frac{1 - \sigma^2}{\pi E} \iint_{\Sigma} p(\xi, \eta) \frac{d\xi d\eta}{V(x - \xi)^2 + (y - \eta)^2 + z^2}$$

где Σ — область соприкосновения штампа с полупространством.

По известному давлению $p(x, y)$ легко находим силу и моменты по формулам

$$P = \iint_{\Sigma} p(\xi, \eta) d\xi d\eta, \quad M_y = \iint_{\Sigma} \xi p(\xi, \eta) d\xi d\eta, \quad M_x = \iint_{\Sigma} \eta p(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

Нахождение $p(x, y)$ представляет для штампа произвольной формы очень трудную задачу. Поэтому естественно ставить вопрос о непосредственном нахождении P, M_x, M_y без предварительного определения $p(x, y)$. Оказывается, справедливо следующее: если найдено распределение давлений под подошвой плоского штампа данной формы в плане, то определение P, M_x и M_y для штампа с любой поверхностью основания, но той же формы в плане сводится к квадратурам.

Пусть поверхность штампа после вдавливания определяется уравнением

$$z = f(x, y)$$

Тогда

$$f(x, y) = \frac{1 - \sigma^2}{\pi E} \iint_{\Sigma} p(\xi, \eta) \frac{d\xi d\eta}{V(x - \xi)^2 + (y - \eta)^2} \quad (1)$$

Известна функция $p_0(\xi, \eta)$ такая, что

$$\alpha x + \beta y + \delta = \frac{1 - \sigma^2}{\pi E} \iint_{\Sigma} p_0(\xi, \eta) \frac{d\xi d\eta}{V(x - \xi)^2 + (y - \eta)^2}$$

При этом, конечно, $p_0(\xi, \eta)$ представлено в виде

$$p_0(\xi, \eta) = \delta p_{\delta}(\xi, \eta) + \alpha p_{\alpha}(\xi, \eta) + \beta p_{\beta}(\xi, \eta)$$

Умножим обе части (1) на $p_0(x, y) dx dy$ и проинтегрируем по области Σ . В правой части равенства (1) меняем порядок интегрирования:

$$\begin{aligned} \iint_{\Sigma} f(x, y) p_0(x, y) dx dy &= \frac{1-\sigma^2}{\pi E} \iint_{\Sigma} p(\xi, \eta) d\xi d\eta \iint_{\Sigma} \frac{p_0(x, y) dx dy}{V(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2} = \\ &= \iint_{\Sigma} p(\xi, \eta) (\delta + \alpha\xi + \beta\eta) d\xi d\eta \end{aligned}$$

Отсюда получаем

$$P = \iint_{\Sigma} p_{\delta}(x, y) f(x, y) dx dy$$

$$M_y = \iint_{\Sigma} p_{\alpha}(x, y) f(x, y) dx dy, \quad M_x = \iint_{\Sigma} p_{\beta}(x, y) f(x, y) dx dy \quad (2)$$

Рассмотрим в виде примера штамп эллиптической формы в плане. Решение задачи о давлении плоского штампа эллиптической формы в плане получено А. И. Лурье [1] в 1941 г.:

$$p_0(x, y) = \frac{E}{2b(1-\sigma^2)} \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}\right)^{-1/2} \left[\frac{s}{\Psi_1(1)} + \frac{\alpha x}{\Psi_2(1)} + \frac{\beta y}{\Psi_3(1)} \right]$$

где

$$\Psi_1(1) = \int_1^{\infty} \frac{d\rho}{V(\rho^2-1)(\rho^2-e^2)}, \quad \Psi_2(1) = \int_1^{\infty} \frac{d\rho}{\rho^2 V(\rho^2-1)(\rho^2-e^2)}$$

$$\Psi_3(1) = \int_1^{\infty} \frac{d\rho}{(\rho^2-e^2)V(\rho^2-1)(\rho^2-e^2)}$$

Подставляя $p_{\delta}(x, y)$, $p_{\alpha}(x, y)$, $p_{\beta}(x, y)$ в (2), получаем

$$P = \frac{E}{2(1-\sigma^2)\Psi_1(1)b} \iint_{\Sigma} f(x, y) \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}\right)^{-1/2} dx dy$$

$$M_y = \frac{E}{2(1-\sigma^2)\Psi_2(1)b} \iint_{\Sigma} f(x, y) x \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}\right)^{-1/2} dx dy$$

$$M_x = \frac{E}{2(1-\sigma^2)\Psi_3(1)b(1-e^2)} \iint_{\Sigma} f(x, y) y \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}\right)^{-1/2} dx dy$$

Эти формулы были получены Л. А. Галиным [2] в 1948 г. другим путем. Заметим попутно, что в формулу Л. А. Галина для M_x вкралась ошибка, — отсутствует множитель $(1-e^2)$ в знаменателе.

Поступила 21 XI 1950

ЛИТЕРАТУРА

1. Лурье А. И. Некоторые контактные задачи теории упругости. ПММ. 1941. Т. V. Вып. 3.
2. Галин Л. А. Оценка перемещений в пространственных контактных задачах теории упругости. ПММ. 1948. Т. XII. Вып. 3.