

**ЗАМЕЧАНИЯ К СТАТЬЕ Г. В. АРОНОВИЧА
„К ТЕОРИИ ШИММИ АВТОМОБИЛЯ И САМОЛЕТА“**

Ю. В. Долголенко (Ленинград)

В статье Г. В. Ароновича^[1] рассматриваются условия самовозбуждения колебаний передних колес автомобиля и аналогичных колебаний переднего колеса трехколесного шасси самолета. Эти явления получили название «шимми». Задача решается с помощью исследования линеаризованных уравнений малых возмущений исходного движения. К сожалению, случайные ошибки, допущенные автором в выкладках, искажили результаты. Приводим необходимые исправления (двойная нумерация формул будет относиться к работе Г. В. Ароновича).

В § 2 рассматривается частный случай, когда за исходное движение принято равномерное и прямолинейное движение автомобиля при отсутствии трамплинга ($\varphi = 0$) и отсутствии вязкого трения при поворачивании передних колес вокруг вертикального их диаметра ($f_1 = 0$). Тогда, при использовании гипотезы увода для определения боковых сил реакции дороги, уравнения малых возмущений исходного движения имеют следующий вид [уравнения (2.1)]:

$$\begin{aligned} \frac{dv_x}{dt} + \frac{|\alpha|}{M} v_x &= 0, & \frac{dv_y}{dt} - C\omega + Dv_y + n\theta &= 0 \\ \frac{d\omega}{dt} + A\omega - Bv_y - m\theta + \frac{I_2}{I} \frac{d^2\theta}{dt^2} &= 0, & I_2 \frac{d^2\theta}{dt^2} + I_2 \frac{d\omega}{dt} + k_1\theta &= 0 \end{aligned} \quad (1)$$

где A, B, C, D, m, n и α определяются формулами (1.5), а значение прочих величин, входящих в уравнения, объяснены на стр. 478. Для трех последних уравнений системы (1) автор получил характеристическое уравнение в виде (2.3)

$$(p + D) \left[(p + A)(I_2 p^2 + k_1) - \left(\frac{I_2}{I} p - m \right) I_2 p \right] - BC(I_2 p^2 + k_1) - BnI_2 p = 0$$

В действительности оно имеет следующий вид:

$$(p + D) \left[(p + A)(I_2 p^2 + k_1) - \left(\frac{I_2}{I} p^2 - m \right) I_2 p \right] - BC(I_2 p^2 + k_1) - BnI_2 p = 0 \quad (2)$$

Поэтому все дальнейшее исследование автора в § 2, является неверным. Характеристическое уравнение (2) можно представить в виде

$$\begin{aligned} \frac{I_1 I_2}{I} p^4 + I_2 \left(A + D \frac{I_1}{I} \right) p^3 + [k_1 + I_2 m + I_2 (DA - BC)] p^2 + \\ + [k_1 (A + D) + I_2 (Dm - Bn)] p + k_1 (DA - BC) = 0 \end{aligned} \quad (3)$$

где $I_1 = I - I_2$. На основании формул автора (1.5) получаем

$$DA - BC = \frac{1}{IMv^2} L^2 K_A K_B - \frac{aK_A - bK_B}{I}, \quad Dm - Bn = \frac{1}{IMv} LK_A K_B \quad (4)$$

В уравнении (3), как это видно на основании (4), коэффициенты при всех степенях p будут положительны, если $bK_B > aK_A$, а при $aK_A > bK_B$, если

$$v^2 < \frac{L^2 K_A K_B}{M(aK_A - bK_B)} \quad (5)$$

Применяя критерий Гурвица к уравнению (3), получим

$$\begin{aligned} [k_1 (A + D) + I_2 (Dm - Bn)] \left\{ I_2 \left(A + D \frac{I_1}{I} \right) [k_1 + I_2 m + I_2 (DA - BC)] - \right. \\ \left. - \frac{I_1 I_2}{I} [k_1 (A + D) + I_2 (Dm - Bn)] \right\} - I_2^2 \left(A + D \frac{I_1}{I} \right)^2 k_1 (DA - BC) > 0 \end{aligned}$$

Это неравенство после преобразований и сокращения на I_2^2 примет вид:

$$\frac{1}{I} [k_1(A + D) + I_2(Dm - Bn)] [(k_1 + mI)A + I_1Bn] + (DA - BC) \left(A + D \frac{I_1}{I} \right) I_2 \left[(Dm - Bn) + \frac{k_1}{I} D \right] > 0 \quad (6)$$

Так как $B > 0$ при $aK_A > bK_B$, то первый член левой части в (6) больше нуля. При тех же условиях второй член левой части в (6) также больше нуля, пока $DA - BC > 0$, т. е. пока выполнено неравенство (5). Таким образом, при $aK_A > bK_B$ единственным условием устойчивости невозмущенного движения будет условие (5). В предельном случае, когда неравенство (5) становится равенством, в нуль обращается свободный член характеристического уравнения (3), а потому при невыполнении условия (5) один корень уравнения (3) становится вещественным положительным. Это показывает, что неустойчивость исходного движения не будет иметь колебательного характера и, следовательно «шимми» не возбуждается.

Рассмотрим случай $bK_B > aK_A$. Введем обозначения

$$A_1 = \frac{a^2 K_A + b^2 K_B}{I}, \quad B_1 = \frac{bK_B - aK_A}{I}, \quad C_1 = \frac{bK_B - aK_A}{M}, \quad D_1 = \frac{K_A + K_B}{M} \quad (7)$$

Тогда согласно (7) и формулам (1.5) получим

$$A = \frac{A_1}{v}, \quad B = -\frac{B_1}{v}, \quad C = v - \frac{C_1}{v}, \quad D = \frac{D_1}{v} \quad (8)$$

Подставляя (8) в (6), получим

$$I_2(D_1A_1 - B_1C_1)(A_1I + D_1I_1)[I(D_1m + B_1n) + k_1D_1] + \{I[k_1(A_1 + D_1) + I_2(D_1m + B_1n)][(k_1 + mI)A_1 - I_1B_1n] + I_2B_1(A_1I + D_1I_1)[I(D_1m + B_1n) + k_1D_1]\}v^2 > 0 \quad (9)$$

Если коэффициент при v^2 в (9) больше нуля, то исходное движение устойчиво при всех скоростях автомобиля. Если же

$$I[k_1(A_1 + D_1) + I_2(D_1m + B_1n)][(k_1 + mI)A_1 - I_1B_1n] + I_2B_1(A_1I + D_1I_1)[I(D_1m + B_1n) + k_1D_1] < 0$$

то условие устойчивости примет вид: $v^2 <$ (10)

$$< \frac{-I_2(D_1A_1 - B_1C_1)(A_1I + D_1I_1)[I(D_1m + B_1n) + k_1D_1]}{I[k_1(A_1 + D_1) + I_2(D_1m + B_1n)][(k_1 + mI)A_1 - I_1B_1n] + I_2B_1(A_1I + D_1I_1)[I(D_1m + B_1n) + k_1D_1]}$$

При достижении автомобилем критической скорости, когда неравенство (10) превращается в равенство, два корня характеристического уравнения (3) будут мнимыми сопряженными, так как в нуль обращается при этом определитель Гурвица (6). Неустойчивость исходного движения будет иметь колебательный характер, т. е. происходит возбуждение шимми.

В § 3 автор рассматривает условия возбуждения шимми переднего колеса трехколесного шасси самолета. Характеристическое уравнение, при этом имеет вид

$$d_0p^4 + d_1p^3 + d_2p^2 + d_3p + d_4 = 0 \quad (11)$$

Здесь значения коэффициентов d определяются формулами (3.6).

При определении d_3 автором допущена ошибка, а потому дальнейшие его выкладки неверны. Правильное выражение для d_3 имеет следующий вид:

$$d_3 = \frac{K_A K_B}{I_2 v} \left(-\frac{\tau}{M} + \frac{b\tau^2}{I} - \frac{b^2\tau}{I} + \frac{I_2' L}{IM} \right)$$

Рассмотрим случай $\tau < 0$ (вынос назад). Введем обозначения

$$d_1 = \frac{\gamma}{v}, \quad d_2 = \delta + \frac{\epsilon}{v^2}, \quad d_3 = \frac{K_A K_B}{I_2 v} \alpha, \quad d_4 = \frac{K_A K_B}{I_2} \zeta$$

где γ , δ , ϵ , α и ζ определяются по формулам на стр. 487.

Применяя к (11) критерий Гурвица, получим

$$\alpha \left[\gamma \delta - \xi + \frac{\gamma \epsilon}{v^2} \right] - \zeta \gamma^2 > 0, \quad \xi = \left(1 - \frac{I_2'^2}{II_2} \right) \frac{K_A K_B}{I_2} \alpha \quad (12)$$

(у автора в [1] в формуле для ξ на стр. 487 вкралась опечатка).

Вводя обозначение $p = \zeta \gamma^2 - \alpha (\gamma \delta - \delta)$, на основании (12) получим:

1) при $p < 0$ исходное движение устойчиво при всех скоростях;

2) при $p > 0$ исходное движение неустойчиво при $v_2 \geq \alpha \gamma \epsilon / p$.

При критической скорости в этом случае возбуждается шимми.

Поступила в редакцию

5 IV 1950

Ленинградский политехнический

институт

ЛИТЕРАТУРА

1. Аронович Г. В. ПММ. 1949. Т. XIII. Вып. 5.

ОБ ОДНОМ СЛЕДСТВИИ ВАРИАЦИОННОГО ПРИНЦИПА ТЕОРИИ УПРУГОСТИ

А. П. Филин (Хабаровск)

Здесь имеется в виду доказательство положения о том, что принцип возможного изменения напряженного состояния является энергетической формой выражения условия сплошности среды.

В 1939 г. П. Ф. Папкович [1] (гл. XIV, стр. 594—596) дал исключительно простое доказательство рассматриваемого вариационного принципа наряду с доказательством всех энергетических теорем и вариационных принципов теории упругости. Его доказательство основано на представлении работы внешних сил, $\bar{X}_e, \bar{Y}_e, \bar{Z}_e$ приложенных к телу, в следующей форме:

$$\begin{aligned} & \sum (X_e u + Y_e v + Z_e w) = \\ & = \iint \{ [\bar{X}_v - X_x \cos(x, v) - X_y \cos(y, v) - X_z \cos(z, v)] u + \dots - \\ & - Z_z \cos(z, v) \} w \} dS + \iiint \left\{ \left[X + \frac{\partial X_x}{\partial x} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z} \right] u + \dots + \right. \\ & \left. + \frac{\partial Z_z}{\partial z} \right\} w \} dx dy dz + \iiint \left[X_x \left(\frac{\partial u}{\partial x} - e_{xx} \right) + \dots + \right. \\ & \left. + Z_x \left(\frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial z} - e_{zx} \right) \right] dx dy dz + \iiint [X_x e_{xx} + \dots + Z_x e_{zx}] dx dy dz \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь $\bar{X}_e dS, \bar{Y}_e dS, \bar{Z}_e dS$ — составляющие напряжений на поверхности тела на площадке dS с нормалью v ; $X dx dy dz, Y dx dy dz, Z dx dy dz$ — составляющие объемной силы, X_x, \dots, Y_z — компоненты тензора напряжений, e_{xx}, \dots, e_{yz} — компоненты тензора деформаций, u, v, w — составляющие перемещения.

Напомним, что в выражении (1) внешние силы, компоненты тензора напряжений, компоненты тензора деформаций и составляющие перемещений относятся к четырем различным произвольным напряженным состояниям. При этом доказательство П. Ф. Папковича дано впервые для общего случая, когда работа вариаций внешних сил на действительных перемещениях u, v, w не равна нулю¹.

¹ Обычно в литературе приходится весьма сложное доказательство этого положения, данное Саутвеллом для частного случая,* при котором вариации внешних поверхностных сил на перемещениях u, v и w не производят работы.