

РЕШЕНИЕ ОБЩЕЙ ЗАДАЧИ ИЗГИБА ОПЕРТОЙ УПРУГОЙ ПЛАСТИНКИ

З. И. Халилов

(Баку)

Общая задача об изгибе плоской упругой изотропной однородной тонкой пластинки с заделанными краями в литературе исследована различными методами^[1,2]. Общую задачу об изгибе той же пластинки со свободными краями исследовал И. Н. Векуа, которому удалось свести последнюю ко второй основной задаче плоской теории упругости^[3]. Последняя исчерпывающим образом изучена в работах Н. И. Мусхелишвили^[2] и других авторов^[4].

В настоящей работе рассматривается общая задача об изгибе плоской упругой изотропной однородной тонкой пластинки с опретыми краями¹.

§ 1. Постановка задачи. В дальнейшем под пластинкой будем понимать плоскую упругую изотропную однородную тонкую пластинку.

Пусть срединная поверхность пластинки занимает конечную односвязную область² S плоскости xy , ограниченную замкнутой, простой, гладкой кривой L . За положительное направление L будем считать то, которое оставляет область S слева. Пусть $p(x, y)$ — нормальная нагрузка.

В приближенной теории тонких пластинок показывается, что прогиб срединной поверхности $w(x, y)$ удовлетворяет уравнению^[6]

$$D \Delta \Delta w = p(x, y) \quad \left(D = \frac{Eh^3}{12(1-\mu^2)} \right) \quad (1.1)$$

где D — цилиндрическая жесткость пластинки, E — модуль упругости, μ — коэффициент Пуассона, h — толщина пластинки, которая по сравнению с остальными линейными размерами последней предполагается малой.

Для пластинки, опретой по краям, граничные условия будут^[6]:

$$w = 0 \quad (1.2)$$

$$G(w) \equiv \mu \Delta w + (1 - \mu) \left[\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \cos^2 \vartheta + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \sin^2 \vartheta + 2 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \cos \vartheta \sin \vartheta \right] = 0$$

где ϑ — угол, составленный внешней нормалью n с осью x .

В этой работе будем предполагать, что $p(x, y)$ — функция, определенная в S , непрерывная вместе с частными производными первого порядка; далее будем предполагать, что L имеет дифференцируемую кривизну; производная по дуге L которой удовлетворяет условию Гельдера³.

¹ Первое сообщение было сделано автором в статье^[5].

² Здесь конечная односвязная область принимается для простоты.

³ Отметим, что эти условия не вытекают из существа задачи, а продиктованы методом исследования.

Для последнего достаточно, чтобы $t''(s)$, $t \in L$, была функцией, удовлетворяющей условию Гельдера.

Основная задача настоящей работы заключается в следующем: *найти функцию $w = w(x, y)$, непрерывную в S вместе со всеми частными производными порядка ≤ 4 , непрерывную вместе со всеми частными производными порядка ≤ 3 в $S + L$, удовлетворяющую в S уравнению (1.1) и на L граничным условиям (1.2), где под производными в (1.2) предполагается равномерный предел соответствующей производной в S , когда точка (x, y) изнутри S стремится к соответствующей точке L .*

Эту задачу будем называть задачей (R_1) . Под решением уравнения (1.1) всегда будем понимать всякое решение, представляющее функцию, непрерывную в S вместе со всеми частными производными порядка ≤ 4 (регулярное решение).

В дальнейшем будет удобно рассматривать граничную задачу с однородным уравнением. Этого можно добиться следующим методом.

Пусть w_0 — какое-либо частное регулярное решение уравнения (1.1), непрерывное вместе с производными порядка ≤ 3 в области $S + L$. Пусть w — решение задачи (R_1) . Тогда $u = w - w_0$ будет решение задачи (R_2) : *найти решение уравнения $\Delta\Delta u = 0$, удовлетворяющее условиям $u = g(s)$, $G(u) = h(s)$, где s — длина дуги контура L , отсчитываемая от некоторой фиксированной точки в положительном направлении L .*

Очевидно, что $g(s) = -[w_0]_L$, $h(s) = -[G(w_0)]_L$, причем $g(s)$ непрерывна и имеет непрерывные производные по s вплоть до третьего порядка, $h(s)$ непрерывна и имеет непрерывную производную первого порядка.

Очевидно задачи (R_1) и (R_2) эквивалентны.

Для определения указанного частного решения w_0 можно пользоваться, например, формулой^[7]

$$w_0(x, y) = \frac{1}{8\pi D} \iint_S p(\xi, \eta) r^2 \log r d\xi d\eta \quad (r = \sqrt{(x - \xi)^2 + (y - \eta)^2}) \quad (1.3)$$

Если $p(x, y)$ — аналитическая функция, гораздо удобнее для нахождения упомянутого частного решения пользоваться формулой^[3]

$$w_0(x, y) = \frac{1}{16D} \int_{z_0}^z (z - \zeta) d\zeta \int_{z_0}^{\bar{z}} (\bar{z} - \bar{\zeta}) p\left(\frac{\zeta + \bar{\zeta}}{2}, \frac{\zeta - \bar{\zeta}}{2i}\right) d\bar{\zeta} \quad (1.4)$$

где $z = x + iy$, $\zeta = \xi + i\eta$, $z_0 \in S$.

В дальнейшем исследовании нам понадобится еще рассматривать следующую внешнюю задачу $(R_2)^*$.

Пусть S^* — область, дополняющая область S до плоскости xy .

Внешнюю задачу $(R_2)^*$ сформулируем так: *найти функцию $w = w(x, y)$, определенную в S^* , непрерывную вместе с производными порядка ≤ 4 , непрерывную вместе с производными порядка ≤ 3 вплоть до контура L , удовлетворяющую в S^* уравнению $\Delta\Delta w = 0$, а на L удовлетворяющую условиям $w = g_1(s)$, $G(w) = h_1(s)$, где в левых частях стоят пределы соответствующих выражений из вне контура L .*

Если, кроме того, при любом стремлении точки (x, y) к бесконечности для функции w величина

$$w \frac{\partial \Delta w}{\partial n} - (1 - \mu) \frac{\partial w}{\partial s} H_1(w) - \frac{\partial w}{\partial n} G(w) \quad (1.5)$$

определенная на гладкой замкнутой линии L , бесконечно расширяющейся, стремится к нулю, то это решение будем называть *регулярным в бесконечности*; величина $H_1(w)$ в (1.5) определена формулой

$$H_1(w) \equiv \left(\frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right) \cos \vartheta \sin \vartheta + \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} (\cos^2 \vartheta - \sin^2 \vartheta) \quad (1.6)$$

§ 2. Единственность решения задачи (R_2) . Для доказательства единственности сначала установим одно интегральное равенство.

При условиях, накладываемых на область S и ее контур L для всякой непрерывной в S вместе со своими частными производными до четвертого порядка и непрерывной в $S + L$ вместе с производными до третьего порядка функции $v \equiv v(x, y)$, имеет место равенство

$$\int_L \left[v \frac{\partial \Delta v}{\partial n} - (1 - \mu) \frac{\partial v}{\partial s} H_1(v) - \frac{\partial v}{\partial n} G(v) \right] ds = \int_S [v \Delta \Delta v - \{\mu(\Delta v)^2 + (1 - \mu)[(v_{xx})^2 + (v_{yy})^2 + 2(v_{xy})^2]\}] dx dy \quad (2.1)$$

Равенство (2.1) доказывается на основании известной формулы^[8], устанавливающей связь между криволинейным интегралом по замкнутому контуру L и двойным интегралом по S . Отметим, что

$$\frac{\partial \Delta w}{\partial n} + (1 - \mu) \frac{\partial}{\partial s} H_1(w) = 0$$

есть второе граничное условие краевой задачи изгиба свободной пластиинки^[6]. На основании равенства (2.1) можно исследовать единственность решения всех трех основных краевых задач изгиба пластиинки.

Здесь рассматривается только задача (R_2) . Пусть имеем однородную задачу (R_2^0) , т. е. полагаем $g(s) \equiv h(s) \equiv 0$. Пусть u — решение этой однородной задачи; тогда интеграл по L в равенстве (2.1) равен нулю и

$$\int_S \{\mu(\Delta u)^2 + (1 - \mu)[(u_{xx})^2 + (u_{yy})^2 + 2(u_{xy})^2]\} dx dy = 0 \quad (2.2)$$

Отсюда в силу того, что $\mu < 1$, имеем

$$\Delta u \equiv 0, \quad u_{xx} \equiv u_{yy} \equiv u_{xy} \equiv 0 \quad \text{в } S$$

Но так как на L функция $u = 0$, то $u \equiv 0$ по теореме о единственности решения первой краевой задачи теории гармонических функций^[9].

Из этого следует единственность решения произвольной неоднородной задачи (R_2) , следовательно, и задачи (R_1) .

Нетрудно показать теперь, что задача $(R_2)^*$ также имеет единственное регулярное в бесконечности решение, если решение искать в классе решений, для которых величина

$$u \frac{\partial \Delta u}{\partial n} - (1 - \mu) \frac{\partial u}{\partial s} H_1(u) - \frac{\partial u}{\partial n} G(u)$$

имеет порядок $r^{-(1+\varepsilon)}$, где ε — некоторое положительное число.

Это условие в дальнейшем будем называть условием (A).

В самом деле, при наших условиях имеет место равенство

$$\int_L \left[v \frac{\partial \Delta v}{\partial n} - (1-\mu) \frac{\partial v}{\partial s} H_1(v) - \frac{\partial v}{\partial n} G(v) \right] ds = \\ = \iint_S \{ v \Delta \Delta v - \mu (\Delta v)^2 - (1-\mu) [(v_{xx})^2 + (v_{yy})^2 + 2(v_{xy})^2] \} dx dy \quad (2.3)$$

Отсюда вытекает доказательство единственности решения задачи (R₂)*.

В самом деле, из (2.3) вытекает, что $v = ax + by + c$, причем это выражение приближается к нулю при приближении точки (x, y) к точке контура L . Следовательно, $v \equiv 0$.

Замечание. Очевидно, все утверждения настоящего параграфа остаются в силе, если везде условие существования непрерывных вплоть до L производных порядка ≤ 3 заменить условием: существуют все непрерывные производные порядка ≤ 2 и $\partial \Delta u / \partial x$, $\partial \Delta u / \partial y$ вплоть до L . Это условие назовем условием (B) и решение — решением из класса (K).

§ 3. Приведение задачи (R₂) к задаче (R₄). Рассмотрим задачу (R₃):

$$\Delta \Delta u = 0, \quad \frac{\partial u}{\partial s} = g'(s), \quad G(u) = h(s) \quad (3.1)$$

На основании теоремы единственности (см. § 2) решение задачи (R₃), если оно существует, определено с точностью до произвольного постоянного **слагаемого**. Следовательно, всякое решение u задачи (R₃) является решением задачи (R₂) с точностью до постоянного слагаемого, т. е. удовлетворяет уравнениям

$$\Delta \Delta u = 0, \quad u = g(s) + C, \quad G(u) = h(s) \quad (3.2)$$

где C — некоторая постоянная. Тогда $u - C$ будет решением задачи (R₂).

Далее очевидно, если известны u и $G(u)$ на контуре L , то всегда можно определить величины

$$\frac{\partial u}{\partial s}, \quad G^*(u) \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial s^2} + \frac{1}{1-\mu} G(u) \quad \text{на } L$$

Зная значения величин $\partial u / \partial s$, $G^*(u)$ на L , можно определить значение $G(u)$, а также значение u с точностью до постоянного слагаемого¹.

Рассмотрим задачу (R₄): найти в S регулярное решение $u \equiv u(x, y)$ уравнения $\Delta \Delta u = 0$ из класса (K), удовлетворяющее на L условию

$$\frac{\partial^2 u}{\partial s^2} + \frac{1}{1-\mu} G(u) + \frac{i}{\rho} \frac{\partial u}{\partial s} = f_1(s) \quad (3.3)$$

где $f_1(s)$ — заданная достаточно гладкая функция, ρ — радиус кривизны контура L в точке s . Если под $f_1(s)$ понимать

$$g''(s) + \frac{1}{1-\mu} h(s) + \frac{i}{\rho} g'(s)$$

то, очевидно, задачи (R₂) и (R₄) эквивалентны с точностью до произвольного постоянного слагаемого.

¹ Для задачи механики (R₁) это слагаемое, очевидно, не имеет значения.

§ 4. Приведение задачи (R_4) к функциональному уравнению. В дальнейшем будем искать решение задачи (R_1) из класса (K) .

Известно, что всякое регулярное решение уравнения $\Delta\Delta u = 0$ имеет следующее общее комплексное представление:

$$u = \overline{z\varphi(z)} + \overline{z}\varphi(z) + \chi(z) + \overline{\chi(z)} \quad (4.1)$$

где $\varphi(z)$, $\chi(z)$ — голоморфные функции в области S комплексного переменного $z = x + iy$ (формула Э. Гурса [1]).

Известно также, что, не ограничивая общности, можно принять

$$\varphi(0) = 0, \quad \operatorname{Im} \varphi'(0) = 0, \quad \operatorname{Im} \chi(0) = 0 \quad (4.2)$$

где считается, что точка $z = 0$ находится внутри S , при этом соответствие между u и двумя функциями (φ, χ) будет взаимно однозначным.

Найдем теперь граничные условия для искомых функций $\varphi(z)$ и $\chi(z)$.

Нетрудно проверить, что

$$\frac{\partial u}{\partial s} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \alpha = g'(s) \quad (4.3)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial s^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \cos^2 \alpha + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \cos \alpha \sin \alpha + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \sin^2 \alpha - \frac{1}{\rho} \left[\frac{\partial u}{\partial y} \cos \alpha - \frac{\partial u}{\partial x} \sin \alpha \right] \quad (4.4)$$

где α — угол между касательной к L и осью x ; при этом $1/\rho = \partial \alpha / \partial s$ — кривизна кривой L . При помощи операторов

$$\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial z} + \frac{\partial}{\partial \bar{z}}, \quad \frac{\partial}{\partial y} = i \left(\frac{\partial}{\partial z} - \frac{\partial}{\partial \bar{z}} \right) \quad (4.5)$$

введем в (4.3), (4.4) комплексные переменные z и \bar{z} . Тогда имеем

$$\frac{\partial u}{\partial s} = in \frac{\partial u}{\partial t} - i\bar{n} \frac{\partial u}{\partial \bar{t}} = g'(s) \quad (n = e^{i\theta}) \quad (4.6)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial s^2} = -n^2 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \bar{n}^2 \frac{\partial^2 u}{\partial \bar{t}^2} + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial t \partial \bar{t}} - \frac{1}{\rho} \left[n \frac{\partial u}{\partial t} + \bar{n} \frac{\partial u}{\partial \bar{t}} \right] = g''(s) \quad (4.7)$$

Далее имеем

$$G(u) = 2(\mu + 1) \frac{\partial^2 u}{\partial t \partial \bar{t}} + (1 - \mu) \left[n^2 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \bar{n}^2 \frac{\partial^2 u}{\partial \bar{t}^2} \right] = h(s) \quad (4.8)$$

Из равенств (4.7) и (4.8) имеем

$$G^*(u) = \frac{\partial^2 u}{\partial s^2} + \frac{1}{1 - \mu} G(u) = b_1 \frac{\partial^2 u}{\partial t \partial \bar{t}} - \frac{1}{\rho} \left[n \frac{\partial u}{\partial t} + \bar{n} \frac{\partial u}{\partial \bar{t}} \right] = g''(s) + \frac{1}{1 - \mu} h(s)$$

где $b_1 = 4/(1 - \mu)$ имеет значение, большее 4. Из (4.6) и (4.9) имеем

$$b \frac{\partial^2 u}{\partial t \partial \bar{t}} - \frac{2\mu}{\rho} \frac{\partial u}{\partial t} = g''(s) + \frac{1}{1 - \mu} h(s) + i \frac{g'(s)}{\rho} \quad (4.10)$$

Таким образом, приходим к следующей задаче (R_5) : найти вещественную регулярную бигармоническую функцию $u \equiv u(z, \bar{z})$

$$\frac{\partial^4 u}{\partial z^2 \partial \bar{z}^2} = 0 \quad (4.11)$$

удовлетворяющую на L граничному условию (4.10).

Нетрудно показать, что задачи (R_3) и (R_5) эквивалентны с точностью до постоянного слагаемого.

По теореме единственности для задачи (R_1) задача (R_5) обладает свойством: если u_0 — какое-либо решение задачи (R_5) , то всякое ее решение

имеет вид $u_0 + C$, где C — произвольная постоянная, т. е. два решения задачи, если они существуют, отличаются постоянным слагаемым.

В дальнейшем понадобится выражение $H_1(w)$ в переменных z и \bar{z} .

$$H_1(w) \equiv i n^2 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - i \bar{n}^2 \frac{\partial^2 \bar{w}}{\partial \bar{t}^2} \quad (4.12)$$

Используя представление (4.1), имеем

$$\alpha(t)\overline{\varphi'(t)} + \beta(t)\varphi'(t) - \overline{\varphi(t)} - \psi(t) = f(t) \quad (4.13)$$

где t — аффикс точки контура L ,

$$\alpha(t) = b\rho\bar{n}, \quad \beta(t) = \alpha(t) - \bar{t} \quad \left(b = \frac{b_1}{2} \right) \quad (4.14)$$

$$\psi(z) = \chi'(z) \quad (4.15)$$

$$f(t) = \frac{\rho\bar{n}}{2} \left[g''(s) + \frac{h(s)}{1-\mu} + \frac{t}{\rho} g'(s) \right] \quad (4.16)$$

Таким образом, задача (R_3) свелась к следующей эквивалентной ей граничной задаче (R_6) теории функций комплексного переменного: найти две голоморфные в S функции¹ $[\varphi(z), \psi(z)]$, непрерывные в $S + L$ вместе с производными $\varphi'(z)$, $\varphi''(z)$, и удовлетворяющие на L условию (4.13).

Исследуем проблему единственности для задачи (R_6) .

Рассмотрим однородную задачу (R_6^0) , т. е. полагая $f(t) \equiv 0$. Очевидно, этой однородной задаче соответствует однородная задача (R_3) . Тогда соответствующее решение однородной задачи (R_3) будет $u = \text{const}$.

С другой стороны, по (4.1) имеем, что

$$\Delta u \equiv 8 \operatorname{Re} \varphi'(z) \quad (4.17)$$

Отсюда

$$\varphi'(z) = ik \quad (4.18)$$

где k — вещественное постоянное. Следовательно,

$$\varphi(z) = ikz + C_1 \quad (4.19)$$

Из (4.13) получаем, что

$$\psi(z) = -\bar{C}_1 \quad (4.20)$$

Следовательно, общее решение однородной задачи (R_6) будет иметь вид (4.19), (4.20). Аналогичным рассуждением получаем, что решение однородной внешней задачи $(R_6)^*$, которой соответствует решение u задачи $(R_3)^*$, регулярное в бесконечности и удовлетворяющее условию (A), также имеет вид (4.19) и (4.20). Из (4.20) имеем

$$\chi(z) = -\bar{C}_1 z + C_2 \quad (4.21)$$

Таким образом, функциям $\varphi(z)$ и $\chi(z)$, определяемым равенствами (4.19) и (4.20), соответствует решение задачи (R_3)

$$u \equiv \text{const} = 2 \operatorname{Re} C_2$$

Следовательно, числа k и C_1 можно фиксировать произвольно, т. е. можно, например, положить, что $k = \operatorname{Im} \varphi'(0) = 0$, $\varphi(z_0) = 0$, где z_0 — произвольная точка $S + L$.

¹ См. замечание, сделанное в конце § 2, условие (B).

§ 5. Приведение задачи (R₆) к интегральному уравнению. Пусть $\varphi(z)$ и $\psi(z)$ — решение задачи (R₆). Они должны удовлетворять условию (4.13). Умножая обе части равенства (4.13) на $1/2\pi i(t - z^*)$, где z^* — произвольная точка области S^* , и интегрируя по контуру L , найдем

$$\frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\alpha(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\beta(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\varphi(t)}}{t - z^*} dt = A(z^*) \quad (5.1)$$

где

$$A(z^*) = \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{f(t)}{t - z^*} dt \quad (5.2)$$

Пусть точка z^* извне S стремится к какой-нибудь точке t_0 контура L . Тогда на основании формулы Привалова [12]

$$\lim_{z^* \rightarrow t_0} \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{F(t) dt}{t - z^*} = -\frac{1}{2} F(t_0) + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{F(t) dt}{t - t_0} \quad (5.3)$$

где $F(t)$ — функция точки t контура L , удовлетворяющая условию Гельдера, интеграл в правой части равенства имеет главное значение.

По условию $\alpha(t)$ и $f(t)$ — функции из класса Н. Тогда имеем

$$\begin{aligned} & -\frac{1}{2} \alpha(t_0) \overline{\varphi'(t_0)} + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\alpha(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - t_0} dt - \frac{1}{2} \beta(t_0) \varphi'(t_0) + \\ & + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\beta(t) \varphi'(t)}{t - t_0} dt - \frac{1}{2} \overline{\varphi(t_0)} + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\varphi(t)}}{t - t_0} dt = A_l(t_0) \end{aligned} \quad (5.4)$$

где

$$A_l(t_0) = \lim_{z^* \rightarrow t_0} A(z^*) \quad (5.5)$$

Таким образом, мы показали: если $[\varphi(z), \psi(z)]$ — решение задачи (R₆), то граничное значение $\varphi(t)$ является решением сингулярного интегро-дифференциального уравнения (5.4).

Рассмотрим теперь следующее регулярное интегро-дифференциальное уравнение:

$$\begin{aligned} & -\alpha(t_0) \overline{\varphi'(t_0)} + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\alpha(t) - \alpha(t_0)}{t - t_0} \overline{\varphi'(t)} dt + \\ & + \frac{\alpha(t_0)}{2\pi i} \int_L \overline{\varphi'(t)} d \log \frac{t - t_0}{t - \bar{t}_0} + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\beta(t) - \beta(t_0)}{t - t_0} \varphi'(t) dt + \overline{\varphi(t_0)} + \\ & + \frac{1}{2\pi i} \int_L \overline{\varphi(t)} d \log \frac{\bar{t} - \bar{t}_0}{t - t_0} + \frac{1}{2\pi i} \int_L \left[\frac{\overline{\varphi'(t)}}{t} dt + \frac{\overline{\varphi'(t)}}{\bar{t}} d\bar{t} \right] = A_l(t_0) \end{aligned} \quad (5.6)$$

При наших условиях, накладываемых на $p(x, y)$ и L , всякое решение $\varphi(t)$ интегро-дифференциального уравнения (5.6) имеет непрерывные производные до второго порядка.

Докажем, что всякое решение $\varphi(t)$ уравнения (5.6) из класса Н является решением уравнения (5.4) и представляет собою граничное значение голоморфной в S функции $\varphi(z)$, удовлетворяющей условию $\operatorname{Im} \varphi'(0) = 0$.

В самом деле, уравнение (5.6) можно записать так:

$$\lim_{z^* \rightarrow t_0} \overline{\varphi_1(z^*)} - \alpha(t_0) \lim_{z^* \rightarrow t_0} \overline{\varphi_1'(z^*)} + \beta(t_0) \lim_{z^* \rightarrow t_0} \varphi_1'(z^*) - \lim_{z^* \rightarrow t_0} \psi_1(z^*) = 0 \quad (5.7)$$

где

$$\varphi_1(z^*) = \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\varphi(t)}{t - z^*} dt \quad (5.8)$$

$$\begin{aligned} \psi_1(z^*) &= \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\alpha(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\beta(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt - \\ &- \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\varphi(t)}}{t - z^*} dt - \frac{1}{2\pi i} \int_L \left[\frac{\varphi'(t)}{t} dt + \frac{\overline{\varphi'(t)}}{\bar{t}} d\bar{t} \right] - A(z^*) \end{aligned} \quad (5.9)$$

Если ввести функции $\varphi^*(z^*) = i\varphi_1(z^*)$, $\psi^*(z^*) = i\psi_1(z^*)$, то (5.7) можно переписать так:

$$\alpha(t) \overline{\varphi^*(t)} + \beta(t) \varphi^*(t) - \overline{\varphi^*(t)} - \psi^*(t) = 0 \quad (5.10)$$

Следовательно, две функции $\varphi^*(z^*)$, $\psi^*(z^*)$ являются решением внешней задачи $(R_6)^*$, которому соответствует решение $(R_2)^*$, регулярное в бесконечности и удовлетворяющее условию (A). Тогда

$$\varphi^*(z^*) = ikz^* + C, \quad \psi^*(z^*) = -\bar{C}$$

С другой стороны, непосредственно из (5.8) видно, что $\varphi^*(\infty) = 0$. Следовательно, $\varphi^*(z^*) \equiv 0$, $\psi^*(z^*) \equiv 0$. Тогда получаем, что

$$\frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\varphi(t) dt}{t - z^*} \equiv 0 \quad (5.11)$$

$$\begin{aligned} &\frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\alpha(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\beta(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt - \\ &- \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\varphi(t)}}{t - z^*} dt - \frac{1}{2\pi i} \int_L \left[\frac{\varphi'(t)}{t} dt + \frac{\overline{\varphi'(t)}}{\bar{t}} d\bar{t} \right] - A(z^*) \equiv 0 \end{aligned} \quad (5.12)$$

Из равенства (5.11) следует, что всякое решение уравнения (5.6) представляет собой граничное значение голоморфной в S функции $\varphi(z)$. Из (5.12) следует, что

$$\frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\alpha(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\beta(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z^*} dt - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\varphi(t)}}{t - z^*} dt = A(z^*) \quad (5.13)$$

$$\frac{1}{2\pi i} \int_L \left[\frac{\varphi'(t)}{t} dt + \frac{\overline{\varphi'(t)}}{\bar{t}} d\bar{t} \right] = 0 \quad (5.14)$$

Из (5.13) заключаем, что если функцию $\psi(z)$ взять в виде

$$\psi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\alpha(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z} dt + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\beta(t) \overline{\varphi'(t)}}{t - z} dt - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\varphi(t)}}{t - z} dt - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{f(t)}{t - z} dt$$

то функция $\psi(z)$ и функция

$$\varphi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\varphi(t) dt}{t - z}$$

составляют решение задачи (R_6) . Решение $\varphi(t)$ уравнения (5.6) удовлетворяют еще условию (5.14), т. е. $\operatorname{Im} \varphi'(0) = 0$.

Следовательно, интегро-дифференциальное уравнение (5.6) эквивалентно задаче (R_6) ; всякое его решение $\varphi(t)$ непрерывно вместе с производными $\varphi'(t)$, $\varphi''(t)$ и удовлетворяет условию $\operatorname{Im} \varphi'(0) = 0$.

Уравнение (5.6) напишем вкратце так:

$$\begin{aligned} \overline{\varphi'(t_0)} - \frac{1}{\alpha(t_0)} \overline{\varphi(t_0)} + \int_L R_1(t_0, t) \overline{\varphi'(t)} dt + \\ + \int_L R_2(t_0, t) \overline{\varphi'(t)} dt + \int_L R_3(t_0, t) \overline{\varphi(t)} dt = - \frac{A_l(t_0)}{\alpha(t_0)} \end{aligned} \quad (5.16)$$

Нетрудно интегро-дифференциальное уравнение (5.16) привести к интегральному

$$\overline{\Phi(t_0)} + \int_L K_1(t_0, t) \overline{\Phi(t)} ds + \int_L K_2(t_0, t) \Phi(t) ds = b(t_0) \quad (5.17)$$

где $\Phi(t) = \varphi'(t)$. Отсюда

$$\varphi(t) = \int_{t_0'}^t \Phi(\tau) d\tau \quad (5.18)$$

где положено¹, что $\varphi(t_0') = 0$.

Ядра интегрального уравнения (5.17) определяются формулами:

$$\begin{aligned} K_1(t_0, t) = - \frac{1}{2\pi i \alpha(t_0)} \frac{\alpha(t) - \alpha(t_0)}{t - t_0} \frac{dt}{ds} - \frac{1}{2\pi i} \frac{d}{ds} \log \frac{t - t_0}{t - s} - \\ - \frac{1}{2\pi i \alpha(t_0)} \frac{1}{t} \frac{dt}{ds} - \frac{1}{2\pi i \alpha(t_0)} \frac{dt}{ds} \int_s^l d \log \frac{s - t_0}{s - t} - \Theta(\sigma, s) \\ K_2(t_0, t) = - \frac{1}{2\pi i \alpha(t_0)} \left[\frac{\beta(t) - \beta(t_0)}{t - t_0} + \frac{1}{t} \right] \frac{dt}{ds} \end{aligned} \quad (5.19)$$

где

$$\Theta(\sigma, s) = \begin{cases} - \frac{1}{\alpha(t_0)} \frac{dt}{ds} & (0 < s < \sigma) \\ 0 & (\sigma < s < l) \end{cases} \quad (5.20)$$

В формулах (5.19) — (5.20) l — длина контура,

$$t = t(s), \quad t_0' = t(0), \quad t_0 = t(\sigma), \quad \tau = t(s_1)$$

Свободный член уравнения (5.17) будет

$$b(t_0) = - \frac{A_l(t_0)}{\alpha(t_0)} \quad (5.21)$$

§ 6. Теорема существования. Предположим, что однородное интегральное уравнение, соответствующее (5.17), имеет некоторое решение $\Phi_0(t)$, $\Phi_0(t) \neq 0$; этой функции будет соответствовать некоторое решение однородного интегро-дифференциального уравнения, соответствующего (5.16):

$$\varphi_0(t) = \int_{t_0'}^t \Phi_0(\tau) d\tau \quad (6.1)$$

¹ См. замечание, сделанное в конце § 4.

По доказанному выше $\varphi_0(t)$ — первая функция решения однородной задачи (R_6) . По теореме единственности для однородной задачи (R_6) имеем

$$\varphi_0(z) = ikz + C \quad (6.2)$$

Отсюда

$$\varphi_0'(z) = ik \quad (6.3)$$

С другой стороны, мы знаем, что всякое решение уравнения (5.16) удовлетворяет условию $\operatorname{Im} \varphi'(0) = 0$. Следовательно, $k = 0$. Тогда

$$\Phi_0(t) \equiv 0 \quad (6.4)$$

По альтернативе Фредгольма *неоднородное интегральное уравнение* (5.17) имеет единственное решение при любой правой части [9].

Следовательно, задача (R_1) имеет решение из класса (K) , причем единственное для любых функций $p(x, y)$ и контура L , удовлетворяющих указанным в § 1 условиям.

Покажем теперь, как найти решение исходной задачи (R_1) . Решая интегральное уравнение (5.17), получаем функцию $\Phi(t)$ и согласно (5.18) $\varphi(t)$. По формуле (5.15) определяем функции $\varphi(z), \psi(z)$.

Подставляя их в равенство (4.1), получаем решение задачи (R_1) , определенное с точностью до постоянного слагаемого.

Подбирая соответствующим образом указанное постоянное, можно получить решение исходной задачи (R_1) .

Замечание. Задачу (R_1) интересно рассмотреть в случае, когда S — многосвязная область (см. [4]). Было бы очень удобно применить метод Д. И. Шермана [11] для решения задачи (R_1) . Задачу (R_1) интересно рассмотреть в случае, когда L имеет угловые точки (см. [10]).

Поступила в редакцию

21 XI 1949

Институт физики и математики

АН Азербайджанской ССР

ЛИТЕРАТУРА

- Мусхелишвили Н. И. Некоторые основные задачи математической теории упругости. Изд. АН СССР. 1949.
- Мусхелишвили Н. И. Новый общий способ решения основных контурных задач плоской теории упругости. ДАН СССР. 1934. Т. III. № 1, 2.
- Векуа И. Н. Об изгибе пластиинки со свободным краем. Сообщения АН Грузинской ССР. 1942. Т. III. № 7.
- Шерман Д. И. Статические плоские задачи теории упругости. Труды Тбилисского математического института. 1937. Т. II.
- Халилов З. И. Решение общей задачи изгиба оперты упругой пластиинки. Изв. АзФАН. 1943. № 1.
- Стрэтт Дж. В. Теория звука. ГИЗ. 1940. Т. I.
- Курант Р., Гильберт Д. Методы математической физики. 1933. Т. I.
- Немышкий В. и др. Курс математического анализа. 1944. Т. II.
- Привалов И. И. Интегральные уравнения. 1935.
- Магнарадзе Л. Г. Основные задачи плоской теории упругости для контуров с угловыми точками. Труды Тбилисского математического института. 1938. Т. III.
- Шерман Д. И. Плоская деформация в изотропной неоднородной среде. ПММ. 1943. Т. VII. Вып. 4.
- Привалов И. И. Введение в теорию функций комплексного переменного. 1948.