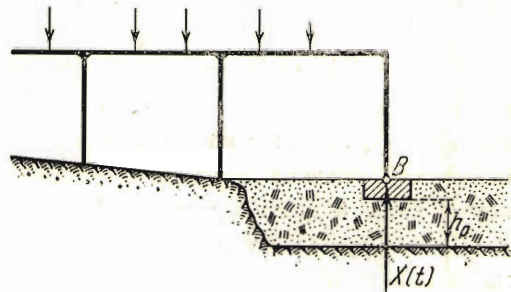


К ИССЛЕДОВАНИЮ СТАТИЧЕСКИ НЕОПРЕДЕЛИМЫХ СИСТЕМ С ОПОРАМИ, СМЕЩАЮЩИМИСЯ ВО ВРЕМЕНИ

Н. Х. Арутюнян

(Ереван)

1. **Постановка задачи и основные уравнения.** Рассмотрим n раз статически неопределимую стержневую систему (фиг. 1) с опорой B , расположенной на водонасыщенном сжимаемом слое грунта толщиной h , значительно распространенном в стороны и залегающем на несжимаемом водонепроницаемом основании. Пусть в некоторый момент времени к системе приложена внешняя нагрузка.



Фиг. 1

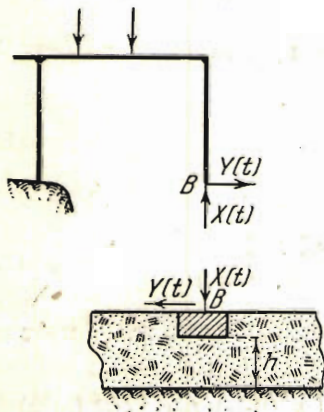
Чтобы найти усилия в стержнях системы как функции времени t , нужно определить переменную реакцию в опоре B .

Обозначим вертикальную составляющую реакции опоры B в начальный момент через X_0 ; она может быть определена известными методами строительной механики.

Действие силы X_0 вызовет процесс уплотнения слоя грунта, а следовательно, осадку опоры B .

Под влиянием осадки опоры B , затухающей со временем, значение вертикальной составляющей реакции опоры B будет изменяться. Обозначим ее через $X = X(t)$, полагая $X(0) = X_0$.

Для определения $X(t)$ рассмотрим в качестве основной $n-1$ раз статически неопределимую систему, полученную из заданной путем удаления вертикальной связи опоры B (фиг. 2). За основную неизвестную примем силу X .



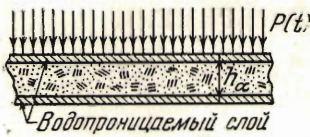
Фиг. 2

Обозначим через Δ перемещение точки B основной системы в направлении усилия $X(t)$ от действия только внешней нагрузки, а через δ — перемещение той же точки B основной системы в направлении неизвестного усилия $X(t)$, вызываемого единичной силой, приложенной в точке B по направлению $X(t)$. Очевидно, что величины Δ и δ не зависят от времени t и могут быть определены методами теории расчета рам.

Условие совместности деформаций для заданной статически неопределимой системы может быть записано в виде

$$\Delta + \delta X(t) + S[t, X(t)] = 0 \quad (1.1)$$

где $S(t, X(t))$ есть некоторая, пока неизвестная функция, характеризующая закон изменения осадки опоры B .



Фиг. 3

Для определения этой функции заметим, что величина осадки (или разбухания) слоя грунта равняется изменению количества воды, содержащейся в вертикальной призме рассматриваемого слоя грунта с площадью основания, равной единице.

Принимая обычную схему нагрузки грунта^[1], представленную на фиг. 3, для S можно написать

$$S(t) = Q_h - Q_0 = -k \int_0^t \left\{ \left[\frac{\partial H}{\partial x} \right]_{x=h} - \left[\frac{\partial H}{\partial x} \right]_{x=0} \right\} dt \quad (1.2)$$

где Q_h и Q_0 обозначают объемы воды, прошедшие через верхние и нижние основания указанной призмы с единичным основанием. $H = H(x, t)$ — напор воды в данной точке грунта, k — коэффициент фильтрации.

Пусть $p_x(t)$ — напряжение в направлении X в скелете грунтовой массы, возникшее вследствие приложения внешнего давления $p(t)$, а γ — объемный вес воды. Тогда

$$p_x(t) + \gamma H(t) = p(t) \quad (1.3)$$

При этом с течением времени $p_x(t)$ на данной глубине будет увеличиваться, а $H(t)$ уменьшаться.

Определение напряжения $p_x(t)$ в скелете грунта, как известно^[1], приводится к интегрированию уравнения

$$\frac{\partial p_x}{\partial t} = c \frac{\partial^2 p_x}{\partial x^2} \quad (1.4)$$

при следующих граничных и начальных условиях:

$$\begin{aligned} p_x &= 0 && \text{для } t = 0, 0 \leq x \leq h \\ p_x &= X(t)/F && \text{для } t > 0, x = 0, x = h \end{aligned} \quad (1.5)$$

Решение уравнения (1.3) при этих условиях, как известно, имеет вид

$$p_x(t) = p(t) - \frac{4}{\pi} \sum_{v=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \frac{1}{v} \exp(-\lambda_v^2 t) \sin \frac{v\pi x}{h} \left[p(0) + \int_0^t p'(\xi) \exp(\lambda_v^2 \xi) d\xi \right] \quad (1.6)$$

Здесь

$$\lambda_v^2 = \frac{v^2 \pi^2}{h^2} c^2, \quad c = \frac{k(1 + \mu)}{\gamma a} \quad (1.7)$$

при этом c — коэффициент консолидации грунта, k — коэффициент фильтрации, μ — коэффициент пористости грунта, a — коэффициент уплотнения или сжимаемости грунта.

Пользуясь зависимостями (1.3) и (1.6), находим

$$H = \frac{1}{\gamma} [p(t) - p_x(t)] = \\ = \frac{4}{\gamma\pi} \sum_{\nu=1, 3, \dots}^{\infty} \frac{1}{\nu} \exp(-\lambda_{\nu}^2 t) \sin \frac{\nu\pi x}{h} \left[p(0) - \int_0^t p'(\xi) \exp(\lambda_{\nu}^2 \xi) d\xi \right] \quad (1.8)$$

Отсюда, дифференцируя, получим

$$\left(\frac{\partial H}{\partial x} \right)_{x=0} = \frac{4}{\gamma h} \left[p(0) \sum_{\nu=1, 3, \dots}^{\infty} \exp(-\lambda_{\nu}^2 t) + \right. \\ \left. + \sum_{\nu=1, 3, \dots}^{\infty} \exp(-\lambda_{\nu}^2 t) \int_0^t p'(\xi) \exp(\lambda_{\nu}^2 \xi) d\xi \right] \quad (1.9)$$

Интегрируя по частям последний интеграл, имеем

$$\int_0^t p'(\xi) \exp(\lambda_{\nu}^2 \xi) d\xi = p(t) \exp(\lambda_{\nu}^2 t) - p(0) - \lambda_{\nu}^2 \int_0^t p(\xi) \exp(\lambda_{\nu}^2 \xi) d\xi \quad (1.10)$$

После подстановки этого выражения в (1.9) находим

$$\left(\frac{\partial H}{\partial x} \right)_{x=0} = \frac{4}{\gamma h} \left[p(t) - \sum_{\nu=1, 3, \dots}^{\infty} \lambda_{\nu}^2 \exp(-\lambda_{\nu}^2 t) \int_0^t p(\xi) \exp(\lambda_{\nu}^2 \xi) d\xi \right] \quad (1.11)$$

Подставляя найденное выражение $(\partial H / \partial x)$ в равенство (1.2) и замечая, что в силу условий задачи

$$\left(\frac{\partial H}{\partial x} \right)_{x=h} = - \left(\frac{\partial H}{\partial x} \right)_{x=0}$$

получим

$$S(t) = \frac{8k}{\gamma h} \left[\int_0^t p(\tau) d\tau - \sum_{\nu=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \lambda_{\nu}^2 \int_0^t \exp(-\lambda_{\nu}^2 \tau) d\tau \int_0^{\tau} p(\xi) \exp(\lambda_{\nu}^2 \xi) d\xi \right] \quad (1.12)$$

Меняя порядок интегрирования в последнем слагаемом, выражение (1.12) после некоторых преобразований приведем к виду

$$S(t) = \frac{8k}{\gamma h} \int_0^t p(\xi) \sum_{\nu=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_{\nu}^2 (t - \xi)] d\xi \quad (1.13)$$

Замечая, что $p(t) = X(t)/F$, где F — площадь основания опоры B , окончательно получим

$$S(t) = \frac{8k}{\gamma h F} \int_0^t X(\xi) \sum_{\nu=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_{\nu}^2 (t - \xi)] d\xi \quad (1.14)$$

Подставляя выражение $S(t)$ в уравнение (1.1), находим

$$\Delta + \delta X(t) + \frac{8k}{\gamma h F} \int_0^t X(\xi) \sum_{\nu=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_{\nu}^2 (t - \xi)] d\xi = 0 \quad (1.15)$$

Разделив уравнение (1.15) на δ и замечая, что при $t = 0$

$$-\frac{\Delta}{\delta} = X(0) = X_0 \tag{1.16}$$

получим

$$X(t) = X_0 - \beta \int_0^t X(\xi) K(t - \xi) d\xi \tag{1.17}$$

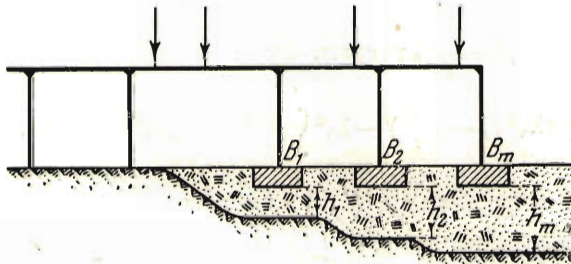
Здесь введены обозначения

$$K(t - \xi) = \sum_{\nu=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_{\nu}^2 (t - \xi)], \quad \beta = \frac{8k}{\gamma h \delta F} > 0 \tag{1.18}$$

причем λ_{ν} согласно (1.7).

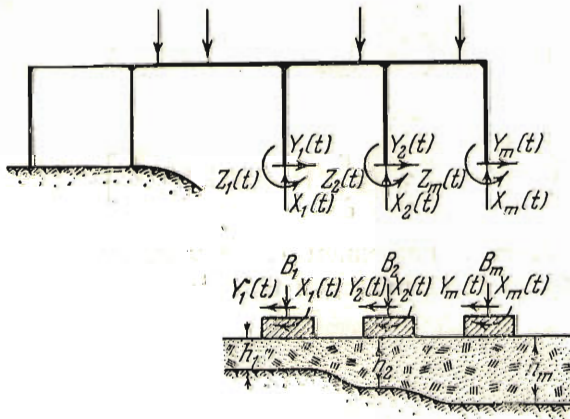
Таким образом, определение реакции в смещающейся во времени опоре приводится к решению интегрального уравнения Вольтерра вида (1.17) с ядром $K(t - \xi)$, определяемым выражением (1.18).

Рассмотрим общий случай поставленной задачи.

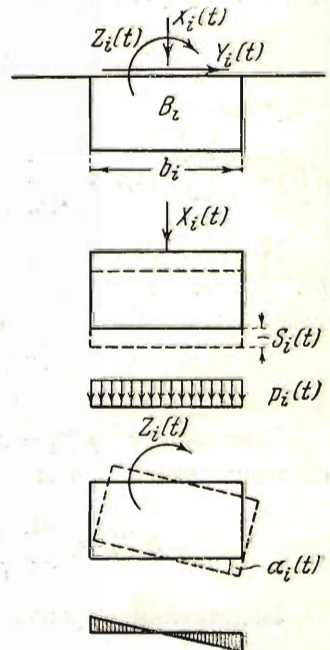


Фиг. 4

Пусть в n раз статически неопределимой системе часть ее опор



Фиг. 5



Фиг. 6

B_1, B_2, \dots, B_m (фиг. 4) расположена на водонасыщенных податливых грунтах, причем толщина слоя грунта h_i , коэффициент фильтрации k_i , коэффициент пористости μ_i , коэффициент уплотнения a_i , коэффициент консолидации c_i под каждой опорой, а также площадь F_i каждой опоры предполагаются различными ($i = 1, 2, \dots, m$).

Допустим далее, что в некоторый момент, принимаемый за начальный, в системе приложена внешняя нагрузка.

В качестве основной выберем систему, получаемую из заданной разрывом связей с опорами B_1, \dots, B_m , расположенными на податливых грунтах (фиг. 5). За основные неизвестные примем взаимодействие между стойками системы и соответствующими им опорами. На каждой опоре неизвестными будут вертикальная составляющая реакции $X_i(t)$, горизонтальная составляющая реакции $Y_i(t)$ и пара $Z_i(t)$.

Так как массив фундаментов опор B_1, \dots, B_m по сравнению с самой конструкцией обычно обладает весьма большой жесткостью, то можно считать, что напряжения в основании фундаментов этих опор будут распределяться по линейному закону, деформации же самих фундаментов можно не учитывать. Пусть $S_i(t)$ определяет закон изменения во времени осадки основания i -й опоры от действия вертикальной реакции $X_i(t)$, а $\alpha_i(t)$ — закон изменения во времени угла поворота этой же опоры от воздействия опорного момента $Z_i(t)$ (фиг. 6).

Будем предполагать скольжение фундаментов невозможным. Таким образом, мы считаем, что горизонтальные составляющие реакций $Y_i(t)$ не вызывают смещений в основании опоры. Аналогично (1.1) имеем

$$\begin{aligned} \Delta_{xi} + \sum_{j=1}^m [(\delta_{xi})_{xj} X_j(t) + (\delta_{xi})_{yj} Y_j(t) + (\delta_{xi})_{zj} Z_j(t)] + S_i(t) &= 0 \\ \Delta_{zi} + \sum_{j=1}^m [(\delta_{zi})_{xj} X_j(t) + (\delta_{zi})_{yj} Y_j(t) + (\delta_{zi})_{zj} Z_j(t)] + \alpha_i(t) &= 0 \quad (1.19) \\ \Delta_{yi} + \sum_{j=1}^m [(\delta_{yi})_{xj} X_j(t) + (\delta_{yi})_{yj} Y_j(t) + (\delta_{yi})_{zj} Z_j(t)] &= 0 \end{aligned}$$

где Δ_{xi} , Δ_{yi} , Δ_{zi} — перемещения по направлению неизвестных усилий $X_i(t)$, $Y_i(t)$, $Z_i(t)$, вызываемые в основной системе только внешней нагрузкой, $(\delta_{xi})_{yj}$ — перемещение точки приложения силы X_i , вызванное единичной силой, действующей по направлению силы Y_j (аналогичный смысл имеют другие комбинации индексов x и y), $(\delta_{xi})_{zj}$ — перемещение точки приложения силы $X_i(t)$ в основной системе по направлению той же силы, вызываемое единичной парой $Z_j = 1$ ($i = 1, \dots, m$; $j = 1, \dots, m$).

Пользуясь соотношением (1.14) и обращаясь к фиг. 6, для $S_i(t)$ и $\alpha_i(t)$ находим следующие выражения:

$$\begin{aligned} S_i(t) &= \beta_i \int_0^t X_i(\xi) \sum_{v=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_{iv}^2(t - \xi)] d\xi \\ \alpha_i(t) &= \frac{12\beta_i}{b_i^2} \int_0^t Z_i(\xi) \sum_{v=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_{iv}^2(t - \xi)] d\xi \end{aligned} \quad (1.20)$$

где b_i — ширина опоры и

$$\beta_i = \frac{8k_j}{\gamma h_i F_i}, \quad \lambda_{iv}^2 = \frac{v^2 \pi^2}{h_i^2} c_i^2 \quad \left(c_i = \frac{k_i(1 + \mu_i)}{\gamma a_i} \right) \quad (1.21)$$

Подставляя выражения $S_i(t)$ и $\alpha_i(t)$ согласно (1.20) в уравнения (1.19), получим

$$\begin{aligned} \Delta_{xi} + \sum_{j=1}^m [(\delta_{xi})_{xj} X_j(t) + (\delta_{xi})_{yj} Y_j(t) + (\delta_{xi})_{zj} Z_j(t)] + \\ + \beta_i \int_0^t X_i(\xi) \sum_{\nu=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_i \nu^2 (t - \xi)] d\xi = 0 \\ \Delta_{zi} + \sum_{j=1}^m [(\delta_{zi})_{xj} X_j(t) + (\delta_{zi})_{yj} Y_j(t) + (\delta_{zi})_{zj} Z_j(t)] + \\ + \frac{12\beta_i}{b_i^2} \int_0^t Z_i(\xi) \sum_{\nu=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp[-\lambda_i \nu^2 (t - \xi)] d\xi = 0 \\ \Delta_{yi} + \sum_{j=1}^m [(\delta_{yi})_{xj} X_j(t) + (\delta_{yi})_{yj} Y_j(t) + (\delta_{yi})_{zj} Z_j(t)] = 0 \end{aligned} \quad (1.22)$$

Таким образом, в общем случае рассматриваемая задача приводится к решению системы интегральных уравнений Вольтерра вида (1.22), ядра которых определяются рядами вида (1.18).

2. Решение интегрального уравнения задачи в случае одной смещающейся опоры. Введем обозначение

$$z = \left(\frac{c}{h}\right)^2 (t - \xi) \quad (2.1)$$

Тогда ядро $K(t - \xi)$ уравнения (1.17) можно представить согласно (1.18) и (1.7) в виде

$$\begin{aligned} K(t - \xi) &= \sum_{n=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp\left[-n^2 \pi^2 \left(\frac{c}{h}\right)^2 (t - \xi)\right] = \\ &= \sum_{n=1, 3, 5, \dots}^{\infty} \exp(-n^2 \pi^2 z) = K(z) \end{aligned} \quad (2.2)$$

Для тета-функции Якоби $\theta_3(\nu; z)$ известно представление рядом Фурье

$$\theta_3(\nu; z) = 1 + 2 \sum_{n=1}^{\infty} \exp(-n^2 \pi^2 z) \cos 2n\pi\nu \quad (2.3)$$

Этот ряд сходится равномерно относительно z во всяком конечном интервале $0 \leq z \leq L$, лежащем правее нуля.

Положив в соотношении (2.3) $\nu = 0$, имеем

$$\theta_3(0; z) = 1 + 2 \sum_{n=1}^{\infty} \exp(-n^2 \pi^2 z) \quad (2.4)$$

Аналогично имеем

$$\theta_3(0; 4z) = 1 + 2 \sum_{n=1}^{\infty} \exp[-(2n)^2 \pi^2 z] \quad (2.5)$$

Пользуясь соотношениями (2.4) и (2.5), выражение (2.2) для $K(z)$ представим в виде

$$K(z) = \sum_{n=1, 3, \dots}^{\infty} \exp(-n^2 \pi^2 z) = \frac{1}{2} [\theta_3(0; z) - \theta_3(0; 4z)] \quad (2.6)$$

или

$$K(t - \xi) = \frac{1}{2} \{\theta_3[0; (t - \xi)] - \theta_3[0; 4(t - \xi)]\} \quad (2.7)$$

Подставляя это выражение в уравнение (1.17), получим

$$X(t) = X_0 - \beta \int_0^t X(\xi) \frac{1}{2} \{\theta_3[0; (t - \xi)] - \theta_3[0; 4(t - \xi)]\} d\xi \quad (2.8)$$

Заметим, что ядро $K(t - \xi)$ и свободный член X_0 уравнения (2.8) такие, что функции

$$K(t - \xi) e^{-s(t-\xi)}, \quad X_0 e^{-s(t-\xi)} \quad (2.9)$$

остаются ограниченными по абсолютной величине при любых значениях $t - \xi > 0$. Применяя к обеим частям уравнения (2.8) одностороннее преобразование Лапласа, получим

$$\int_0^{\infty} X(t) e^{-st} dt = X_0 \int_0^{\infty} e^{-st} dt - \beta \int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t X(\xi) K(t - \xi) d\xi \quad (2.10)$$

Преобразуем второй интеграл в правой части (2.10) по формуле Дирихле преобразования двойных интегралов:

$$\int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t X(\xi) K(t - \xi) d\xi = \int_0^{\infty} e^{-st} X(t) dt \int_0^{\infty} e^{-sz} K(z) dz \quad (2.11)$$

Тогда уравнение (2.10) приведем к виду

$$\Phi(s) = \frac{F(s)}{1 + \beta L(s)} \quad (2.12)$$

где введены следующие обозначения:

$$\Phi(s) = \int_0^{\infty} X(t) e^{-st} dt, \quad F(s) = \int_0^{\infty} X_0 e^{-st} dt, \quad L(s) = \int_0^{\infty} K(z) e^{-sz} dz \quad (2.13)$$

Из второго соотношения (2.13) непосредственно имеем

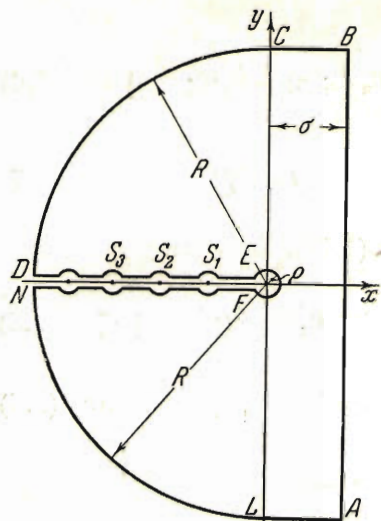
$$F(s) = \frac{X_0}{s} \quad (2.14)$$

Для определения $L(s)$ предварительно заметим, что

$$L(s) = \frac{1}{2} \left(\frac{h}{c}\right)^2 \int_0^{\infty} [\theta_3(0; z) - \theta_3(0; 4z)] \exp \frac{-sh^2 z}{c^2} dz \quad (2.15)$$

Вычисление определенных интегралов дает

(2.16)



Фиг. 7

$$\int_0^{\infty} \theta_3(0; z) \exp \frac{-sh^2z}{c^2} dz = \frac{c}{h\sqrt{s}} \operatorname{cth} \frac{h\sqrt{s}}{c}$$

$$\int_0^{\infty} \theta_3(0; 4z) \exp \frac{-sh^2z}{c^2} dz = \frac{c}{2h\sqrt{s}} \operatorname{cth} \frac{h\sqrt{s}}{2c}$$

Подставляя значение этих интегралов в (2.15), находим

$$L(s) = \frac{h}{4c\sqrt{s}} \operatorname{th} \frac{h\sqrt{s}}{2c} \quad (2.17)$$

Пользуясь формулами (2.14) и (2.17), из соотношения (2.12) имеем

$$\Phi(s) = \frac{X_0}{s} \left[1 + \frac{\beta h}{4c\sqrt{s}} \operatorname{th} \frac{h\sqrt{s}}{2c} \right]^{-1} \quad (2.18)$$

Совершая обращение Римана-Меллина над первой из формул (2.13) и пользуясь для $\Phi(s)$ выражением (2.18), получим решение интегрального уравнения (2.8) в виде следующего контурного интеграла

$$X(t) = \frac{X_0}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \frac{e^{-st}}{s} \left[1 + \frac{\beta h}{4c\sqrt{s}} \operatorname{th} \frac{h\sqrt{s}}{2c} \right]^{-1} ds \quad (2.19)$$

При этом интегрирование ведется по любой прямой, параллельной мнимой оси и расположенной справа ($\sigma > 0$) от всех особых точек подынтегральной функции (фиг. 7).

Для определения искомого интеграла (2.19) предварительно заметим, что

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \frac{e^{st}}{s} ds = 1 \quad \text{при } t > 0, \sigma > 0 \quad (2.20)$$

Пользуясь этим равенством, выражения (2.19) для $X(t)$ приведем к виду

$$X(t) = X_0 \left[1 - \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \frac{e^{st} \operatorname{th} l\sqrt{s}}{s [m\sqrt{s} + \operatorname{th} l\sqrt{s}]} ds \right] \quad (2.21)$$

где

$$l = \frac{h}{2c}, \quad m = \frac{2}{\beta l} \quad (2.22)$$

Обозначим

$$I_0(t) = \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \frac{e^{st} \operatorname{th} l\sqrt{s}}{s [m\sqrt{s} + \operatorname{th} l\sqrt{s}]} ds \quad (2.23)$$

и займемся вычислением значения этого интеграла. Контуром интеграции, как уже указывалось, служит прямая, параллельная мнимой оси и расположенная справа от всех особых точек функции:

$$\frac{f(s)}{s} = \frac{\operatorname{th} l\sqrt{s}}{s [m\sqrt{s} + \operatorname{th} l\sqrt{s}]} \quad (2.24)$$

Из выражения (2.24) одновременно следует, что

$$\frac{f(s)}{s} \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad |s| \rightarrow \infty \quad (2.25)$$

равномерно относительно аргумента комплексного числа в правой полуплоскости. В силу этого выражение (2.24) будет представлять единственное решение интегрального уравнения (2.8).

Из соотношения (2.24) для подинтегральной функции $f(s)/s$ также следует, что условие (2.25) имеет место не только в правой полуплоскости, но и в левой. Поэтому в формуле (2.23) контур интеграции можно дополнить дугой бесконечно удаленной окружности с центром в точке $s=0$, охватывающей эту точку слева и замыкающей концы той прямой (фиг. 7), по которой вначале велось интегрирование, и применить теорию вычетов.

Функция $f(s)/s$, стоящая под знаком интеграла (2.23), имеет особую точку (точку разветвления) $s=0$. Будем рассматривать ту ветвь многозначной функции $f(s)/s$, для которой значения аргумента комплексного числа s заключаются в интервале $-\pi \leq \varphi \leq \pi$, т. е. проводим разрез вдоль отрицательной части действительной оси.

В правой полуплоскости, включая и мнимую ось, функция $f(s)/s$ не имеет нулей. Следовательно, прямая AB может быть проведена на сколь угодно близком расстоянии от мнимой оси при $\sigma > 0$.

Для определения полюсов подинтегральной функции, приравнявая нулю знаменатель выражения (2.24), имеем

$$\operatorname{th} z = -\frac{z}{b} \quad \left(z = l\sqrt{s}, \quad b = \frac{\beta h_0^2}{8c^2} \right) \quad (2.26)$$

Отсюда, полагая $z = i\lambda$, находим

$$\operatorname{th} i\lambda = -\frac{i\lambda}{b} \quad \text{или} \quad \operatorname{tg} \lambda = -\frac{\lambda}{b} \quad (2.27)$$

Корни $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k, \dots$ этого известного в математической физике уравнения обычно определяются графически построением тангенсоид $y = \operatorname{tg} \lambda$ и прямой $y = -\lambda/b$. Так как $z = l\sqrt{s} = i\lambda$, то все значения

$$s_k = -\frac{\lambda_k^2}{l^2} \quad (2.28)$$

будут вещественными отрицательными.

Таким образом, все особые точки подинтегральной функции $f(s)/s$ расположены на отрицательной части действительной оси, что дает возможность выбрать контуры интегрирования, как показано на фиг. 7. Радиус R дуг CD и LN будет при этом стремиться к бесконечности.

Интеграл по этому контуру равен нулю, поскольку внутри этого контура подынтегральная функция регулярна и поэтому интеграл по искомому пути оказывается равным взятому со знаком минус интегралу по контуру $BCDEFNLA$. Интегралы по дугам CD и LN согласно лемме Жордана равны нулю, так же как и интегралы по отрезкам BC и AL ; интеграл по бесконечно малому кругу радиуса ρ , охватывающему начало координат, равен $-2\pi i b / (1+b)$. Таким образом, имеем

$$I_0(t) + \text{v. p.} \int_{DEFN} \frac{e^{st} f(s)}{s} ds - 2\pi i \frac{b}{1+b} = 0 \quad (2.29)$$

где по линиям разреза DE и FN берутся главные значения интегралов. Учитывая, что на линии DE будет $s = |s| e^{i\pi} = -|s|$, согласно теореме Коши имеем

$$\begin{aligned} \text{v. p.} \int_{DE} \frac{e^{st} f(s)}{s} ds &= \int_{-\infty}^0 \frac{\text{th } i l \sqrt{|s|}}{-|s| [m \sqrt{|s|} + \text{th } l i \sqrt{|s|}]} e^{-|s|t} ds - \\ &- \pi i \sum_{n=1}^{\infty} \lim_{s \rightarrow s_n} \frac{(s - s_n) e^{st} \text{th } l V s}{s [m \sqrt{s} + \text{th } l V s]} \end{aligned} \quad (2.30)$$

Замечая, что для верхней части разреза, т. е. для линий DE ,

$$l \sqrt{s_h} = i \lambda_n \quad (2.31)$$

получим

$$\begin{aligned} \text{v. p.} \int_{DE} \frac{e^{st} f(s)}{s} ds &= - \int_{-\infty}^0 \frac{e^{-\lambda t} \text{tg } l V \chi}{\chi [m \sqrt{\chi} + \text{th } l V \chi]} d\chi + \\ &+ \pi i \sum_{n=1}^{\infty} \frac{i l^2 \text{tg } \lambda_n}{\lambda_n^2} \left[\frac{1}{\beta i \lambda_n} + \frac{l^2}{2i \lambda_n \cos^2 \lambda_n} \right]^{-1} \exp \frac{-\lambda_n^2 t}{l^2} \quad \text{при } \chi, > 0, t > 0 \end{aligned} \quad (2.32)$$

Подставляя сюда $b = \beta l^2 / 2$, окончательно находим

$$\begin{aligned} \text{v. p.} \int_{DE} \frac{e^{st} f(s)}{s} ds &= - \int_{-\infty}^0 \frac{e^{-\lambda t} \text{tg } l V \chi}{\chi [m \sqrt{\chi} + \text{tg } l V \chi]} d\chi - \\ &- \pi i b \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\lambda_n} \frac{\sin 2\lambda_n}{\cos^2 \lambda_n + b} \exp \frac{-\lambda_n^2 t}{l^2} \end{aligned} \quad (2.33)$$

Аналогичным образом, замечая, что на нижней части разреза, т. е. по линии FN , будет $s = |s| e^{-i\pi}$ и имеет место

$$\sqrt{s} = -i \sqrt{|s|}, \quad l \sqrt{s_h} = -i \lambda_n \quad (2.34)$$

для второго интеграла в зависимости (2.29) получим

$$\begin{aligned} \text{v. p.} \int_{FN} \frac{e^{st} f(s)}{s} dt &= \int_{-\infty}^0 \frac{e^{-\lambda t} \text{tg } l V \chi}{\chi [m \sqrt{\chi} + \text{tg } l V \chi]} d\chi - \\ &- \pi i b \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\lambda_n} \frac{\sin 2\lambda_n}{\cos^2 \lambda_n + b} \exp \frac{-\lambda_n^2 t}{l^2} \quad \left(b = \frac{\beta l}{2} \right) \end{aligned} \quad (2.35)$$

Пользуясь значениями интегралов (2.33) и (2.35) из (2.29), находим

$$I_0(t) = 2\pi ib \left[\frac{1}{1+b} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\lambda_n} \frac{\sin 2\lambda_n}{\cos^2 \lambda_n + b} \exp \frac{-\lambda_n^2 t}{l^2} \right] \quad (2.36)$$

Подставляя контурный интеграл $I_0(t)$ согласно (2.36) в соотношение (2.21), окончательно получим для $X(t)$ следующую формулу:

$$X(t) = X_0 \left[\frac{1}{1+b} - b \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\lambda_n} \frac{\sin 2\lambda_n}{\cos^2 \lambda_n + b} \exp \frac{-\lambda_n^2 t}{l^2} \right] \quad (2.37)$$

где X_0 — начальное значение вертикальной реакции опоры B , определяемой равенством (1.16), λ_n — корни уравнения (2.27), b — некоторая положительная постоянная, равная

$$b = \frac{\beta}{2} \left(\frac{h}{2c} \right)^2$$

Решение системы интегральных уравнений (1.22), к которой приводится случай нескольких смещающихся опор, проводится аналогично.

Применяя к обеим частям соотношения (1.22) одностороннее преобразование Лапласа, получим

$$\begin{aligned} & \int_0^{\infty} \Delta_{xi} e^{-st} dt + \sum_{j=1}^m \left[(\delta_{xi})_{xj} \int_0^{\infty} X_j(t) e^{-st} dt + (\delta_{xi})_{yj} \int_0^{\infty} Y_j(t) e^{-st} dt + \right. \\ & \quad \left. + (\delta_{xi})_{zj} \int_0^{\infty} Z_j(t) e^{-st} dt \right] + \beta_i \int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t X_i(\xi) K_i(t-\xi) d\xi = 0 \\ & \int_0^{\infty} \delta_{zi} e^{-st} dt + \sum_{j=1}^m \left[(\delta_{zi})_{xj} \int_0^{\infty} X_j(t) e^{-st} dt + (\delta_{zi})_{yj} \int_0^{\infty} Y_j(t) e^{-st} dt + \right. \\ & \quad \left. + (\delta_{zi})_{zj} \int_0^{\infty} Z_j(t) e^{-st} dt \right] + \gamma_i \int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t Z_i(\xi) K_i(t-\xi) d\xi = 0 \\ & \int_0^{\infty} \Delta_{yi} e^{-st} dt + \sum_{j=1}^m \left[(\delta_{yi})_{xj} \int_0^{\infty} X_j(t) e^{-st} dt + (\delta_{yi})_{yj} \int_0^{\infty} Y_j(t) e^{-st} dt + \right. \\ & \quad \left. + (\delta_{yi})_{zj} \int_0^{\infty} Z_j(t) e^{-st} dt \right] \end{aligned} \quad (2.38)$$

где $K_i(t-\xi)$, β_i и λ_{in} определяются соответственно формулами (1.18), (1.21), а $\gamma_i = 12 \beta_i / b_i^2$. Введя обозначения

$$(2.39)$$

$$\int_0^{\infty} X_j(t) e^{-st} dt = \Phi_{j1}(s), \quad \int_0^{\infty} Y_j(t) e^{-st} dt = \Phi_{j2}(s), \quad \int_0^{\infty} Z_j(t) e^{-st} dt = \Phi_{j3}(s)$$

и преобразуя посредством формулы Дирихле двойные интегралы, входящие в уравнение (2.38), получим

$$\int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t X_j(\xi) K_j(t-\xi) d\xi = \int_0^{\infty} X_j(t) e^{-st} dt \int_0^{\infty} e^{-sz} K_j(z) dz$$

$$\int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t Z_j(\xi) K_j(t-\xi) d\xi = \int_0^{\infty} Z_j(t) e^{-st} dt \int_0^{\infty} e^{-sz} K_j(z) dz$$
(2.40)

Обозначив

$$\int_0^{\infty} e^{-sz} K_j(z) dz = L_j(s)$$
(2.41)

имеем

$$\int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t X_j(\xi) K_j(t-\xi) d\xi = \Phi_{j1}(s) L_j(s)$$

$$\int_0^{\infty} e^{-st} dt \int_0^t Z_j(\xi) K_j(t-\xi) d\xi = \Phi_{j3}(s) L_j(s)$$
(2.42)

Подставляя двойные интегралы (2.42) в (2.38) и используя обозначения (2.39), после некоторых преобразований приведем систему интегральных уравнений (1.22) к следующему виду:

$$\Phi_{j1}(s) L_j(s) + \sum_{r=1}^m [(\delta_{xj})_{xr} \Phi_{r1}(s) + (\delta_{xj})_{yr} \Phi_{r2}(s) + (\delta_{xj})_{zr} \Phi_{r3}(s)] = -\frac{\Delta_{xj}}{S}$$

$$\Phi_{j3}(s) L_j(s) + \sum_{r=1}^m [(\delta_{zj})_{xr} \Phi_{r1}(s) + (\delta_{zj})_{yr} \Phi_{r2}(s) + (\delta_{zj})_{zr} \Phi_{r3}(s)] = -\frac{\Delta_{zj}}{S}$$

$$\sum_{r=1}^m [(\delta_{yj})_{xr} \Phi_{r1}(s) + (\delta_{yj})_{yr} \Phi_{r2}(s) + (\delta_{yj})_{zr} \Phi_{r3}(s)] = 0$$
(2.43)

($j = 1, \dots, m$)

Решая эту систему линейных уравнений первой степени, определим значения $\Phi_{j1}(s)$, $\Phi_{j2}(s)$, $\Phi_{j3}(s)$ и затем, пользуясь формулой обращения Римана-Меллина, из соотношения (2.39) найдем значения неизвестных усилий $X_j(t)$, $Y_j(t)$ и $Z_j(t)$ в виде контурных интегралов, которые вычисляются аналогично приведенному выше:

$$X_j(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \Phi_{j1}(s) e^{-st} ds, \quad Y_j(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \Phi_{j2}(s) e^{-st} ds \quad (j = 1, \dots, m)$$

$$Z_j(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \Phi_{j3}(s) e^{-st} ds$$

Поступила в редакцию
14 VI 1949

Академия Наук
Армянской ССР

ЛИТЕРАТУРА

1. Флорин В. А. Теория уплотнения земляных масс. Стройиздат. 1948.