

ОБ УРАВНЕНИЯХ ДВИЖЕНИЯ РАКЕТЫ

Ф. Р. Гантмахер, Л. М. Левин

(Москва)

В работе даются в общей форме уравнения движения ракеты; под ракетой понимается любой аппарат с пороховым или жидкостным реактивным двигателем.

§ 1. Теорема количества движения и теорема моментов. Рассматривая движение ракеты, в каждый момент времени будем включать в ее состав только те материальные частицы, которые в этот момент находятся внутри контрольной поверхности, проходящей через наружную поверхность корпуса ракеты и выходное сечение сопла.

Для того чтобы получить уравнения движения ракеты, поступим следующим образом. Рассмотрим произвольный, но фиксированный момент времени. Обозначим через S фиктивное твердое тело с массой m , которое получился бы, если бы ракета в момент t затвердела и перестала выделять из себя частицы. Твердое тело S не будет однородным: в одних своих частях оно будет иметь плотность металла, в других — плотность газа и т. д. Будем считать, что фиктивное твердое тело S неизменно связано с корпусом ракеты и, начиная с момента t (момента затвердения), движется вместе с ракетой. Количество движения тела S обозначим буквой Q .

Наряду с этим будем рассматривать систему Σ , состоящую из всех материальных частиц, которые в момент t входили в состав ракеты. В момент t система Σ совпадает с ракетой, в последующие же моменты некоторые из частиц системы Σ будут находиться вне ракеты. Система Σ , как и твердое тело S , имеет постоянную массу, равную массе ракеты в момент времени t . Количество движения системы Σ относительно неподвижной (точнее, галилеевой) системы осей координат обозначим буквой K . Пусть $F = dK/dt$ — главный вектор внешних сил, действующих в момент t на ракету (а следовательно, и на систему Σ).

Сравним между собой dK/dt и dQ/dt . Будем рассматривать движение каждой частицы системы Σ как сложное: частица движется относительно S (т. е. относительно корпуса ракеты), а твердое тело S совершает переносное движение. Для абсолютной, относительной и переносной скорости частицы будем пользоваться обозначениями v_a , v_r , v_e . Аналогично для ускорений введем обозначения w_a , w_r и w_e . Кроме того, корриolisово ускорение частицы обозначим через j .

Заметим, что v_r равно нулю для частиц корпуса¹ и для частиц пороха,

¹ В корпус мы будем включать все неизменные частицы ракеты.

а w_r равно нулю для частиц корпуса и тех частиц пороха, которые в данный момент не лежат на поверхности горения. Тогда ¹

$$\frac{dK}{dt} = \sum m w_a = \frac{dQ}{dt} - J + \sum m w_r \quad (1.1)$$

Здесь $J = -\sum m_j$ —главный вектор кориолисовых сил, а

$$\frac{dQ}{dt} = \sum m w_e$$

Обозначим через v_{1r} относительную скорость частицы в момент $t_1 = t + dt$. Тогда для элементарного изменения скорости δv_r (относительно корпуса ракеты) ² имеем $\delta v_r = v_{1r} - v_r = w_r dt$ и поэтому

$$\sum m w_r dt = \sum m v_{1r} - \sum m v_r \quad (1.2)$$

Обозначим через K^r количество движения относительно корпуса ракеты в момент t частиц газа, находящихся в этот момент в ракете, а через K_1^r —количество движения относительно корпуса ракеты частиц газа ³, находящихся в ракете в момент t . Теперь

$$\delta K^r = K_1^r - K^r, \quad \sum m v_r = K^r, \quad \sum m v_{1r} = K_1^r + k_r dt \quad (1.3)$$

где $k_r dt$ —количество движения (в относительном движении) тех частиц газа, которые за промежуток времени dt прошли через выходное сечение сопла. Здесь k_r —количество движения относительно корпуса ракеты секундной массы газа, проходящей через сечение сопла, или, как мы будем говорить, секундный расход количества движения газа относительно корпуса ракеты, δK^r —элементарное изменение относительного количества движения газа, занимающего фиксированный объем (внутри контрольной поверхности).

Вектор k_r имеет размерность силы.

Силу k_r называют равнодействующей реактивных сил, или просто реактивной силой ⁴. Если $\mu = -dm/dt$ есть секундный расход массы газа, а u (средняя по выходному сечению)—скорость истечения газа относительно сопла ⁵, то $k_r = \mu u$. Из равенств (1.2) и (1.3) следует

$$\sum m w_r = k_r + \frac{\delta K^r}{dt} \quad (1.4)$$

¹ В дальнейшем для упрощения обычный индекс i в обозначениях величин, относящихся к частицам, опускается и, например, вместо v_{ai} , m_i соответственно будет v_a , m .

² Здесь и в дальнейшем буква δ обозначает дифференциал (элементарное изменение) вектора по отношению к корпусу ракеты. Элементарное изменение относительно исходной системы осей (неподвижной) будем обозначать буквой d .

³ Для ракеты с жидкостным реактивным двигателем (ЖРД) вектор K^r есть количество движения частиц газа, находящихся в камере сгорания и сопле, и частиц жидкости, движущихся в баках и трубах, подводящих топливо к камере сгорания.

⁴ Часто в равнодействующую реактивную силу включают дополнительно и некоторые внешние силы; об этом подробнее см. § 2.

⁵ Если ракета имеет несколько сопел, то $k_r = \sum \mu_i u_i$, где μ_i —расход через i -е сопло, а u_i —средняя скорость в выходном сечении этого сопла. В дальнейшем рассматривается ракета с одним соплом; такое рассмотрение не ограничивает общность результатов.

Подставляя в правую часть равенства (1.4) вместо $\sum m\mathbf{w}_r$ выражение из (1.4) и \mathbf{F} вместо $d\mathbf{K}/dt$, получим

$$\frac{d\mathbf{Q}}{dt} = \mathbf{F} - \mathbf{k}_r + \mathbf{J} - \frac{\delta\mathbf{K}^r}{dr} \quad (1.5)$$

Уравнение (1.5) выражает собой теорему количеств движения для затвердевшей ракеты, т. е. для твердого тела S .

Переходим к рассмотрению кинетических моментов (т. е. главных моментов количеств движения) системы Σ и тела S .

Введем обозначения: Δ —кинетический момент системы Σ , а \mathbf{L} —тела S в абсолютном движении, т. е. в движении относительно неподвижной системы осей координат. Полюс, относительно которого берется кинетический момент, отмечается индексом; так, например, \mathbf{L}_c —кинетический момент тела S относительно его центра инерции C и Δ_{c_1} —кинетический момент системы Σ относительно ее центра инерции C_1 .

Наряду с абсолютным движением нам придется рассматривать движение относительно осей, проходящих через точку C и движущихся вместе с нею поступательно¹. Величины, относящиеся к этому движению, будем отмечать одним штрихом.

Аналогично при рассмотрении движения относительно осей, проходящих через C_1 (центр инерции системы Σ) и движущихся поступательно, соответствующие величины будем отмечать двумя штрихами.

Применяя теорему моментов количеств движения относительно центра инерции к системе Σ , для момента времени t получим

$$\frac{d\Delta_{c_1}''}{dt} = \mathbf{G}_{c_1} \quad (1.6)$$

где \mathbf{G}_{c_1} —главный момент всех внешних сил, действующих на ракету (а следовательно, и на систему Σ) в момент времени t .

Заметим, что $\Delta_c'' = \Delta_c'$. Действительно, при переходе к другой системе осей координат, движущейся поступательно относительно первой, ко всем скоростям точек системы Σ прибавится одна и та же по величине и по направлению дополнительная скорость. Дополнительные количества движения будут пропорциональны массам и одинаково направлены; поэтому они сведутся к одному равнодействующему вектору, приложенному в центре инерции C_1 . Момент этого дополнительного вектора количества движения относительно C_1 будет равен нулю. Далее

$$\Delta_{c_1}' = \Delta_c' + \overline{C_1C} \times \mathbf{K}'$$

Отсюда

$$\frac{d\Delta_{c_1}'}{dt} = \frac{d\Delta_c'}{dt} + \frac{d\overline{C_1C}}{dt} \times \mathbf{K}' + \overline{C_1C} \times \frac{d\mathbf{K}'}{dt} = \frac{d\Delta_c'}{dt} \quad (1.7)$$

так как в момент t точка C_1 совпадает с точкой C , а

$$\frac{d\overline{C_1C}}{dt} = \mathbf{v}_c - \mathbf{v}_{c_1} = -\frac{1}{m} \mathbf{K}'$$

¹ Начало этой системы осей координат C не перемещается относительно корпуса ракеты.

Замечая, что в момент t точки C_1 и C совпадают, и, следовательно, $\mathbf{G}_{c_1} = \mathbf{G}_c$, и вспоминая, что $\Delta_{c_1}'' = \Delta_{c_1}'$, из (1.6) и (1.7) находим

$$\frac{d\Delta_c'}{dt} = \mathbf{G}_c \quad (1.8)$$

Снова будем рассматривать движение каждой частицы системы Σ как сложное. Движение частицы относительно осей, движущихся поступательно вместе с точкой C , будем считать абсолютным, движение тела S относительно этих осей — переносным и, наконец, движение частицы относительно тела S (т. е. относительно корпуса ракеты) относительным. Тогда

$$\Delta_c' = \sum \mathbf{r} \times m\mathbf{v}_a, \quad \frac{d\Delta_c'}{dt} = \sum \mathbf{r} \times m\mathbf{w}_a$$

где \mathbf{r} — радиус-вектор частицы, проведенный из точки C . Подставляя вместо абсолютного ускорения частицы сумму $\mathbf{w}_r + \mathbf{w}_e + \mathbf{j}$ и замечая, что

$$\sum \mathbf{r} \times m\mathbf{w}_e = \frac{d\mathbf{L}_c'}{dt}, \quad -\sum \mathbf{r} \times m\mathbf{j} = \mathbf{H}_c \quad (1.9)$$

где \mathbf{H}_c — главный момент кориолисовых сил, получим

$$\frac{d\Delta_c'}{dt} = \frac{d\mathbf{L}_c'}{dt} - \mathbf{H}_c + \sum \mathbf{r} \times m\mathbf{w}_r \quad (1.10)$$

Пусть снова \mathbf{v}_{ir} — относительная скорость частицы в момент $t_1 = t + dt$. Тогда $\mathbf{v}_{ir} - \mathbf{v}_r = \mathbf{w}_r dt$ и поэтому

$$\sum \mathbf{r} \times m\mathbf{w}_r dt = \sum \mathbf{r} \times m\mathbf{v}_{ir} - \sum \mathbf{r} \times m\mathbf{v}_r \quad (1.11)$$

Заметим, что

$$\sum \mathbf{r} \times m\mathbf{v}_r = \Delta_c^r \quad (1.12)$$

где Δ_c^r — кинетический момент газа, находящегося внутри ракеты в относительном движении¹ в момент времени t . Значение этого кинетического момента газа в момент времени t_1 обозначим через Δ_{ic}^r . Далее,

$$\sum \mathbf{r} \times m\mathbf{v}_{ir} = \sum \mathbf{r}_1 \times m\mathbf{v}_{ir} - \sum (\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}) \times \mathbf{v}_{ir}$$

где \mathbf{r}_1 — радиус-вектор в момент t_1 той частицы, которая в момент t имела радиус-вектор \mathbf{r} .

Из суммы $\sum \mathbf{r}_1 \times m\mathbf{v}_{ir}$ выделим те слагаемые, в которых конец радиуса вектора \mathbf{r}_1 вышел за пределы ракеты. Сумма этих слагаемых будет равна секунднему расходу кинетического момента газа через выходное сечение сопла в относительном движении l_{rc} , помноженному на dt .

Сумма остальных слагаемых дает Δ_{ic}^r .

Далее $\sum (\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}) \times m\mathbf{v}_{ir} = 0$, так как $\mathbf{r}_1 - \mathbf{r} = \delta\mathbf{r} = \mathbf{v}_r dt$ и с точностью до бесконечно малых $\mathbf{v}_{ir} \approx \mathbf{v}_r$. Таким образом,

$$\sum \mathbf{r} \times m\mathbf{v}_{ir} = \Delta_{ic}^r + l_{rc} \quad (1.13)$$

Из равенств (1.11), (1.12) и (1.13) следует

$$\sum \mathbf{r} \times m\mathbf{w}_r = \frac{\delta\Delta_c^r}{dt} + l_{rc} \quad (1.14)$$

где $\delta\Delta_c^r = \Delta_{ic}^r - \Delta_c^r$ — элементарное изменение Δ_c^r относительно корпуса.

¹ См. сноску³ на стр. 302. Величина Δ_c^r , как и K^r , относится не к фиксированной массе, а к фиксированному объему, занимаемому газом.

Подставляя в (1.10) вместо суммы ее выражение из (1.14), получим

$$\frac{d\Lambda_c'}{dr} = \frac{d\mathbf{L}_c'}{dt} + \mathbf{I}_{rc} - \mathbf{H}_c + \frac{\delta\Lambda_c'}{dt} \quad (1.15)$$

Секундный расход кинетического газа в относительном движении \mathbf{I}_{rc} имеет размерность момента силы. Момент \mathbf{I}_{rc} называется реактивным моментом¹. Из уравнений (1.8) и (1.15) находим

$$\frac{d\mathbf{L}_c'}{dt} = \mathbf{G} - \mathbf{I}_{rc} + \mathbf{H}_c - \frac{\delta\Lambda_c'}{dt} \quad (1.16)$$

Уравнение (1.16) определяет производную по времени от кинетического момента затвердевшей ракеты S в ее движении относительно осей, проходящих через центр инерции C тела S и движущихся поступательно.

§ 2. О реактивных силах. Разобьем площадь выходного сечения сопла на элементарные площадки $d\sigma$. Обозначим через $\nu d\sigma$ секундный расход газа через площадку $d\sigma$, а через \mathbf{v}_r — относительную скорость газа, проходящего через эту площадку. Тогда секундный расход массы газа через выходное сечение сопла будет $\mu = \sum \nu d\sigma$, где суммирование распространяется на все элементы $d\sigma$ выходного сечения сопла.

Рассмотрим вектор $-\nu d\sigma \mathbf{v}_r$, имеющий размерность силы. Эту силу назовем *элементарной реактивной силой*. Она порождается частицами газа, выделяющимися из ракеты через площадку $d\sigma$. Главный вектор элементарных реактивных сил равен $-\mathbf{k}_r$, а главный момент относительно полюса C равен $-\mathbf{I}_{rc}$, где \mathbf{k}_r и \mathbf{I}_{rc} — секундные расходы количества движения и кинетического момента газа относительно корпуса ракеты.

Однако часто в систему реактивных сил включают и некоторые внешние силы, а именно силы, возникающие из-за атмосферного давления на корпус ракеты и из-за давления вышедшей части газа на оставшуюся в ракете, и дополнительные силы, вызванные нестационарностью движения газа.

Объясняется это следующими соображениями. Представим себе горение ракетного заряда в стендовых условиях, когда ракета закреплена неподвижно. В этом случае

$$\mathbf{Q} = 0, \quad \mathbf{L}_c' = 0, \quad \mathbf{J} = 0, \quad \mathbf{H}_c = 0, \quad \mathbf{F} = \mathbf{F}_* + \mathbf{F}^*, \quad \mathbf{G}_c = \mathbf{G}_{c*} + \mathbf{G}_c^*$$

где \mathbf{F}_* и \mathbf{G}_{c*} — главный вектор и главный момент опорных реакций, а \mathbf{F}^* и \mathbf{G}_c^* — главный вектор и главный момент сил атмосферного давления и давления наружной части газа на выходное сечение сопла.

Тогда из уравнений (1.5) и (1.16) следует²

$$-\mathbf{F}_* = -\mathbf{k}_r + \mathbf{F}^* - \frac{\delta\mathbf{K}^*}{dt}, \quad -\mathbf{G}_{c*} = -\mathbf{I}_{rc} + \mathbf{G}_c^* - \frac{\delta\Lambda_c'}{dt}$$

При измерениях на стенде обычно определяются силы давления ракеты на

¹ Часто в реактивный момент включают дополнительно моменты некоторых внешних сил; см. об этом в § 2.

² При этом предполагается, что течение газа в камере и сопле для движущейся и покоящейся ракеты одинаково. Это допущение равносильно пренебрежению влиянием ускорения ракеты на относительное движение газа.

опоры. Эти давления характеризуются главным вектором — \mathbf{F}_* и главным моментом — \mathbf{G}_{*c} , которые включают в себя помимо чисто реактивных дополнительные силы и моменты \mathbf{F}^* , \mathbf{G}_c^* , $-\delta\mathbf{K}^r/dt$, $-\delta\Delta_c^r/dt$.

Поэтому мы условимся в дальнейшем объединять в одну систему: 1) чисто реактивные силы, 2) силы, вызванные атмосферным давлением¹ и давлением наружной части газа (вышедшей из ракеты струи), и 3) дополнительные силы, возникающие из-за нестационарности движения газа в ракете. Все эти силы будем включать в систему реактивных сил. Главный вектор этих сил — \mathbf{F}_* будем обозначать через \mathbf{T} , а главный момент — \mathbf{G}_{*c} — через \mathbf{M}_c .

Тогда

$$\mathbf{T} = -\mathbf{k}_r + \mathbf{F}^* - \frac{\delta\mathbf{K}^r}{dt}, \quad \mathbf{M}_c = -\mathbf{l}_{rc} + \mathbf{G}_c^* - \frac{\delta\Delta_c^r}{dt} \quad (2.4)$$

Обычно при расчете реактивной силы \mathbf{T} и реактивного момента \mathbf{M}_c третьими слагаемыми в формулах (2.4), т. е. $\delta\mathbf{K}^r/dt$ и $\delta\Delta_c^r/dt$, пренебрегают².

§ 3. Окончательная формулировка основных теорем. Принцип затвердевания. Выделим из числа внешних сил силы, вызванные равномерным атмосферным давлением и давлением наружного газа, которые мы условились (см. § 2) включать в систему реактивных сил. Эти силы имеют главный вектор \mathbf{F}^* и главный момент \mathbf{G}_c^* . Главный вектор и главный момент остальных внешних сил будем теперь обозначать через \mathbf{F} и \mathbf{G} .

В этих обозначениях уравнение изменения количества движения (1.5) и уравнение кинетического момента для затвердевшей ракеты (1.16) примут вид

$$\frac{d\mathbf{Q}}{dt} = \mathbf{F} + \mathbf{F}^* - \mathbf{k}_r + \mathbf{J} - \frac{\delta\mathbf{K}^r}{dt}, \quad \frac{d\mathbf{L}_c'}{dt} = \mathbf{G}_c + \mathbf{G}_c^* - \mathbf{l}_{cr} + \mathbf{H}_c - \frac{\delta\Delta_c^r}{dt}$$

Вводя в эти уравнения реактивную силу \mathbf{T} и момент \mathbf{M}_c , согласно формулам (2.4) окончательно получим

$$\frac{d\mathbf{Q}}{dt} = \mathbf{F} + \mathbf{T} + \mathbf{J}, \quad \frac{d\mathbf{L}_c'}{dt} = \mathbf{G}_c + \mathbf{M}_c + \mathbf{H}_c \quad (3.1)$$

Из этих уравнений вытекает следующий принцип затвердевания.

Уравнения движения ракеты в произвольный момент времени t могут быть записаны в виде уравнений движения твердого тела постоянной массы, если представить себе, что ракета затвердела и застыла в момент времени t (т. е. перестала выделять из себя частицы) и что к полученному таким образом фиктивному твердому телу приложены: 1) внешние силы, действующие на ракету, 2) реактивные силы и 3) силы Кориолиса.

§ 4. Второй вывод уравнения количества движения и уравнения моментов. Рассмотрим бесконечно малый промежуток времени dt и сравним между собой элементарные приращения за этот промежуток времени $d\mathbf{K}$ и $d\mathbf{Q}$ количества движения системы Σ и твердого тела S .

Для этого разобьем объем, занимаемый ракетой, на три части: 1) объем, занимаемый корпусом, 2) объем, занимаемый в момент t порохом (или жидким топливом), и 3) объем, занимаемый в момент t находящимися

¹ Под силами атмосферного давления мы понимаем силы, вызванные постоянным атмосферным давлением на внешнюю поверхность ракеты в стендовых условиях.

² Т. е. считают движение газа в ракете квазистационарным.

в ракете частицами газа. Части количества движения, относящиеся к этим объемам, будем соответственно обозначать индексами 1, 2 и 3.

Очевидно, что для корпуса

$$d\mathbf{K}_1 = d\mathbf{Q}_1 \quad (4.1)$$

Переходим к пороху. В момент t имеем $\mathbf{K}_2 = \mathbf{Q}_2$, но в момент $t_1 = t + dt$ вектор \mathbf{K}_2 отличается от \mathbf{Q}_2 на количество движения той элементарной массы пороха, которая сгорела в промежуток времени dt . Это недостающее количество движения мы представим в виде $\mathbf{k}_p dt$, где \mathbf{k}_p — секундный расход количества движения пороха (т. е. количество движения расходуемой в момент t секундной массы пороха). Тогда¹

$$d\mathbf{K}_2 = d\mathbf{Q}_2 - \mathbf{k}_p dt \quad (4.2)$$

Переходим теперь к объему части ракеты, занятой в момент t газом. Количество движения частиц газа, находящихся в этом объеме, относительно корпуса ракеты обозначим (как и в § 1) через \mathbf{K}^r . Соответствующее приращение будет $d\mathbf{K}^r$, где дифференциал d учитывает изменение вектора относительно неподвижной системы координат. Но тогда

$$d\mathbf{K}^r = \delta\mathbf{K}^r + \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{K}^r dt$$

где $\delta\mathbf{K}^r$ — элементарное изменение вектора \mathbf{K}^r относительно корпуса ракеты, а $\boldsymbol{\omega}$ — угловая скорость корпуса.

Перейдем теперь к приращению количества движения газа в рассматриваемом объеме в переносном движении. Это приращение совпадает с $d\mathbf{Q}_3$ в том случае, если в каждой точке рассматриваемого объема плотность газа ρ в моменты t и t_1 одинакова. В общем же случае необходимо учесть и изменение плотности ρ . Поэтому в общем случае искомое приращение количества в переносном движении равно

$$d\mathbf{Q}_3 + \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} dt \mathbf{v}_e d\tau$$

Здесь интеграл распространяется на ту часть объема снаряда W , которая в момент t занята газом, \mathbf{v}_e — переносная скорость элемента объема $d\tau$, наконец, $\partial \rho / \partial t$ — скорость изменения плотности ρ в данном элементе объема $d\tau$. Поэтому

$$d\mathbf{K}_3 = d\mathbf{Q}_3 + \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} dt \mathbf{v}_e d\tau + \delta\mathbf{K}^r + \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{K}^r dt \quad (4.3)$$

До сих пор мы рассматривали приращения количества движения частиц, находящихся в объеме ракеты. Но при вычислении $d\mathbf{K}$ необходимо учесть и количество движения в момент t_1 тех частиц, которые за промежуток времени от t до $t_1 = t + dt$ прошли через выходное сечение сопла. Это количество движения равно $(\mathbf{k}_e + \mathbf{k}_r) dt$, где \mathbf{k}_e — секундный расход количества

¹ При этом мы не рассматриваем количество движения газа, занимающего в момент t_1 объем сгоревшего за dt секунд пороха. Отношение этого (не учитываемого) количества движения к величине $\mathbf{k}_p dt$ равно отношению плотности газа к плотности пороха и очень мало. Таким образом, под \mathbf{k}_p нужно понимать секундный расход количества движения пороха, умноженный на $1 - \varepsilon$. Для ракеты с ЖРД $d\mathbf{K}_3 = d\mathbf{Q}_2 - \mathbf{k}_p dt + d\mathbf{K}_0^r$, где \mathbf{K}_0^r — количество движения жидкого топлива в относительном движении, а \mathbf{k}_p — секундный расход количества движения топлива в переносном движении, умноженный на $1 - \varepsilon$; при этом ε — отношение плотности паров топлива к плотности самого топлива.

газа через выходное сечение сопла в переносном движении, а \mathbf{k}_r — в относительном. Таким образом,

$$d\mathbf{K} = d\mathbf{K}_1 + d\mathbf{K}_2 + d\mathbf{K}_3 + (\mathbf{k}_e + \mathbf{k}_r) dt$$

Подставляя сюда $d\mathbf{K}_1$, $d\mathbf{K}_2$ и $d\mathbf{K}_3$ из (4.1), (4.2) и (4.3), получим

$$d\mathbf{K} = d\mathbf{Q} - (\mathbf{k}_p - \mathbf{k}_e - \mathbf{k}_r) dt + \delta\mathbf{K}^r + \omega \times \mathbf{K}^r dt + \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} dt \mathbf{v}_e d\tau \quad (4.4)$$

Как и в предыдущем, обозначим через \mathbf{F}^* главный вектор сил атмосферного давления и давления наружной части газа на ракету, а через \mathbf{F} — главный вектор остальных внешних сил. Согласно теореме количества движения для системы Σ имеем $d\mathbf{K}/dt = \mathbf{F} + \mathbf{F}^*$ и, следовательно, из (4.4) найдем¹

$$\frac{d\mathbf{Q}}{dt} = \mathbf{F} - \mathbf{k}_r + \mathbf{F}^* - \frac{\delta\mathbf{K}^r}{dt} + \mathbf{k}_p - \mathbf{k}_e - \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} \mathbf{v}_e d\tau - \omega \times \mathbf{K}^r \quad (4.5)$$

Здесь последний член $-\omega \times \mathbf{K}^r$ представляет собой половину силы Кориолиса \mathbf{J} . Поэтому, принимая во внимание (2.1), уравнение (4.5) можно привести к виду

$$\frac{d\mathbf{Q}}{dt} = \mathbf{F} + \mathbf{T} + \mathbf{k}_p - \mathbf{k}_e - \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} \mathbf{v}_e d\tau + \frac{1}{2} \mathbf{J} \quad (4.6)$$

Аналогичные рассуждения позволяют получить уравнение моментов

$$\frac{dL'_c}{dt} = \mathbf{G}_c + \mathbf{M}_c + \mathbf{l}_{cp}' - \mathbf{l}_{ce}' - \omega \times \Delta_c^r - \iiint \mathbf{r}' \times \mathbf{v}_e' \frac{\partial \rho}{\partial t} d\tau \quad (4.7)$$

где \mathbf{l}_{cp} — секундный расход кинетического момента пороха, а \mathbf{l}_{ce} — секундный расход через выходное сечение сопла кинетического момента газа, причем в обоих случаях имеется в виду кинетический момент в переносном движении корпуса относительно системы осей, движущихся поступательно вместе с центром инерции C тела S .

§ 5. Формулы для количества движения, кориолисовой силы и кориолисова момента. Сопоставляя уравнения (4.6) и (4.7) с уравнениями (3.1), получим формулы для кориолисовой силы \mathbf{J} и кориолисова момента \mathbf{H}_c :

$$\mathbf{J} = 2 \left(\mathbf{k}_p - \mathbf{k}_e - \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} \mathbf{v}_e d\tau \right) \quad (5.1)$$

$$\mathbf{H}_c = \mathbf{l}_{cp}' - \mathbf{l}_{ce}' - \omega \times \Delta_c^r - \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} \mathbf{r}' \times \mathbf{v}_e' d\tau \quad (5.2)$$

Эти формулы очевидным образом упрощаются, если плотность газа не меняется с течением времени, т. е. $\partial \rho / \partial t = 0$ (это имеет место при квазистационарном движении газа в ракете).

Остановимся сначала на выражении (5.1) для \mathbf{J} . Обозначим через μ_1 секундный расход массы пороха (или, что то же, секундный приход массы газа), а через μ_2 — секундный расход массы газа через выходное сечение сопла. Тогда, очевидно,

$$\mu_1 - \mu_2 = \frac{d}{dt} \iiint \rho d\tau = \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} d\tau \quad (5.3)$$

¹ Эта формула верна и для ракеты с ЖРД. Только в этом случае \mathbf{K}^r — количество движения и газа и топлива в их относительном движении. См. сноску³ на стр. 302.

Далее, $\mathbf{k}_p dt$ представляет собой количество движения элементарной массы пороха $\mu_1 dt$, сгоревшей за промежуток времени dt . Обозначим через C_p центр инерции этой элементарной массы пороха, а через \mathbf{v}_{cp} — скорость точки C_p в переносном движении корпуса. Тогда $\mathbf{k}_p = \mu_1 \mathbf{v}_{cp}$.

Если считать, что элементарная масса пороха $\mu_1 dt$ симметрично расположена относительно оси ракеты, то точка C_p будет лежать на этой оси. Если масса $\mu_1 dt$ симметрична относительно среднего сечения пороховых шашек, то точка C_p будет расположена в плоскости этого сечения.

Точно так же рассмотрим элементарную массу газа $\mu_2 dt$, прошедшую через выходное сечение сопла за время dt . Обозначим через C_e центр инерции этой элементарной массы и через \mathbf{v}_{ce} — переносную скорость этого центра. Тогда $\mathbf{k}_e = \mu_2 \mathbf{v}_{ce}$.

Если проходящий через выходное сечение поток газа симметричен, то точка C_e лежит в центре выходного сечения сопла.

Обозначим через \mathbf{r}_p и \mathbf{r}_e соответственно радиусы-векторы точек C_p и C_e , проведенные из какого-либо полюса O , неизменно связанного с корпусом.

Кроме того, пусть \mathbf{r} будет радиус-вектор произвольной точки внутри ракеты. Используя выражение для скоростей точек твердого тела, имеем

$$\mathbf{v}_{cp} = \mathbf{v}_0 + \omega \times \mathbf{r}_p, \quad \mathbf{v}_{ce} = \mathbf{v}_0 + \omega \times \mathbf{r}_e, \quad \mathbf{v}_e = \mathbf{v}_0 + \omega \times \mathbf{r} \quad (5.4)$$

На основании этих равенств и равенств $\mathbf{k}_p = \mu_1 \mathbf{v}_{cp}$ и $\mathbf{k}_e = \mu_2 \mathbf{v}_{ce}$ (формула (5.1), если учесть еще (5.3), принимает вид

$$\mathbf{J} = -2\omega \times \left(\mu_2 \mathbf{r}_e - \mu_1 \mathbf{r}_p + \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} \mathbf{r} d\tau \right) \quad (5.5)$$

Сопоставив эту формулу с обычным выражением для корполисовой силы $\mathbf{J} = -2\omega \times \mathbf{K}^r$ и учитывая произвольность вектора ω , получим

$$\mathbf{K}^r = \mu_2 \mathbf{r}_e - \mu_1 \mathbf{r}_p + \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} \mathbf{r} dt \quad (5.6)$$

Здесь \mathbf{K}^r — количество движения газа, находящегося в ракете, в его движении относительно корпуса, а интеграл в правой части распространен на весь объем W , занятый газом.

Формула (5.6) носит общий характер¹. Она определяет количество движения газа (или жидкости), заключенного в данном объеме, в случае, если заданы секундный приход μ_1 и расход μ_2 массы газа сквозь поверхность, ограничивающую этот объем, и секундное изменение плотности в каждой точке объема. В этой формуле \mathbf{r}_p — радиус-вектор центра инерции секундной входящей массы μ_1 , а \mathbf{r}_e — радиус-вектор центра инерции секундной массы μ_2 .

Рассмотрим частный случай, когда $\partial \rho / \partial t \approx 0$ (например, квазистационарное движение газа, произвольное движение несжимаемой жидкости² и др.). В этом случае согласно (5.3) будет $\mu_1 = \mu_2 = \mu$, причем для случая

¹ Формулы (5.6) и (5.2) для \mathbf{K}^r и \mathbf{H}_e могут быть получены непосредственно, если вычислить производные по времени от интегралов

$$\iiint \mathbf{r} dm, \quad \iiint \mathbf{r} \times (\omega \times \mathbf{r}) dm$$

распространенных на массу, занимающую в момент t данный объем.

² В этом случае имеем точное равенство

ракеты $\mu = dm / dt$. Если ввести вектор $\mathbf{b} = \overline{C_p C_e}$, то формула (5.6) и формула для \mathbf{J} соответственно примут вид

$$\mathbf{K}^r = \mu \mathbf{b}, \quad \mathbf{J} = -2\omega \times \mathbf{K}^r = -2\mu (\omega \times \mathbf{b}) \quad (5.7)$$

Переходим теперь к формуле (5.2) для кориолисова момента \mathbf{H}_c . Если принять, что $\partial \rho / \partial t = 0$ и что равнодействующий вектор количеств движения частиц газа в их относительном движении проходит через центр инерции C , т. е. $\Delta r_e^r = 0$, то формула (5.2) принимает вид

$$\mathbf{H}_c = \mathbf{I}'_{pc} - \mathbf{I}'_{ec}$$

Рассмотрим для примера случай плоско-параллельного движения ракеты. Обозначим через I момент инерции корпуса относительно экваториальной оси, проходящей через точку C и перпендикулярной плоскости движения. Тогда момент инерции массы пороха, сгоревшей за dt секунд, будет равен $-dI$. Следовательно, кинетический момент этой массы будет

$$\mathbf{I}'_{pc} dt = -\omega dI$$

С другой стороны, кинетический момент (в переносном движении) элементарной массы газа, прошедшей через выходное сечение за время dt , будет $-dm \mathbf{r}_e^2 \omega$, где $\mathbf{r}_e = \overline{CC_e}$. Таким образом,

$$\mathbf{H}_c = \left(-\frac{dI}{dt} + \frac{dm}{dt} \mathbf{r}_e^2 \right) \omega$$

§ 6. Уравнение движения центра инерции ракеты. Из принципа затвердевания для момента времени t следует

$$m \mathbf{w}_c = \mathbf{F} + \mathbf{T} + \mathbf{J} \quad (6.1)$$

где m — масса ракеты в момент t , а \mathbf{w}_c — ускорение центра инерции C затвердевшей в момент t ракеты, т. е. тела S .

Однако при горении топлива центр инерции ракеты смещается относительно корпуса. Движение центра инерции ракеты относительно исходной (неподвижной системы координат) можно себе представить в виде сложного движения, при котором центр инерции движется относительно корпуса (относительное движение), а корпус ракеты движется относительно неподвижной системы осей (переносное движение). Тогда \mathbf{v}_c и \mathbf{w}_c — переносные скорость и ускорение, а $\mathbf{v}_{c,r}$ и $\mathbf{w}_{c,r}$ — относительные. Абсолютные скорость и ускорение центра инерции определяются по формулам

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_c + \mathbf{v}_{c,r}, \quad \mathbf{w} = \mathbf{w}_c + \mathbf{w}_{c,r} + 2\omega \times \mathbf{v}_{c,r}$$

Определяя из последнего равенства \mathbf{w}_c и подставляя в равенство (6.1), получим уравнение движения центра инерции ракеты

$$m \mathbf{w} = \mathbf{F} + \mathbf{T} + \mathbf{J} + m \mathbf{w}_{c,r} + 2m\omega \times \mathbf{v}_{c,r} \quad (6.2)$$

Найдем выражения для величин $\mathbf{v}_{c,r}$ и $\mathbf{w}_{c,r}$. При этом корпус ракеты можно считать неподвижным. Пусть точка O корпуса ракеты принята за начальную, а C и C' — положение центра инерции ракеты в моменты t и $t' = t + dt$. Тогда для моментов времени t и t' будем иметь соответственно

$$m \mathbf{r}_c = \iiint \rho(t) \mathbf{r} d\tau, \quad (m + dm) \mathbf{r}_{c'} = \iiint \rho(t + dt) \mathbf{r} d\tau$$

Здесь $\mathbf{r}_c = \overline{OC}$, $\mathbf{r}_c' = \overline{OC'} = \mathbf{r}_c + \delta\mathbf{r}_c$, а ρ — плотность элементарного объема ракеты. Интегрирование при этом распространено на весь объем ракеты (включая корпус).

Вычитая первое соотношение из второго и пренебрегая членами второго порядка малости, получим

$$dm \mathbf{r}_c + m \delta\mathbf{r}_c = -\mu_1 \mathbf{r}_p + \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} dt \mathbf{r} d\tau$$

Отсюда следует, что

$$m \mathbf{v}_{c r} = m \frac{\delta\mathbf{r}_c}{dt} = \mu_2 \mathbf{r}_c - \mu_1 \mathbf{r}_p + \iiint \frac{\partial \rho}{\partial t} \mathbf{r} d\tau$$

или на основании (5.6)

$$m \mathbf{v}_{c r} = \mu_2 (\mathbf{r}_c - \mathbf{r}_e) + \mathbf{K}^r \quad (6.3)$$

Дифференцируя последнее равенство, получим

$$-\mu_2 \mathbf{v}_{c r} + m \mathbf{w}_{c r} = \mu_2 \mathbf{v}_{c r} + \frac{\partial \mu_2}{\partial t} (\mathbf{r}_c - \mathbf{r}_e) + \frac{\delta \mathbf{K}^r}{dt}$$

или

$$m \mathbf{w}_{c r} = 2\mu_2 \mathbf{v}_{c r} + \frac{\partial \mu_2}{\partial t} (\mathbf{r}_c - \mathbf{r}_e) + \frac{\delta \mathbf{K}^r}{dt} \quad (6.4)$$

В квазистационарном случае $\partial \rho / \partial t \approx 0$, $\mu_2 = \mu_1 = \mu$, $\delta \mathbf{K}^r / dt \approx 0$, $\partial \mu_2 / \partial t \approx 0$ и формулы (6.3) и (6.4) принимают вид

$$\mathbf{v}_{c r} = \frac{\mu}{m} (\mathbf{r}_c - \mathbf{r}_p) = \frac{\mu}{m} \overline{C_p C}, \quad \mathbf{w}_{c r} = 2 \frac{\mu^2}{m^2} (\mathbf{r}_c - \mathbf{r}_p) = 2 \frac{\mu^2}{m^2} \overline{C_p C} \quad (6.5)$$

Вычисления, проведенные по этим формулам, показывают, что величина $\mathbf{v}_{c r}$ и $\mathbf{w}_{c r}$ пренебрежимо малы по сравнению со средними скоростями и ускорениями реактивных снарядов на активном участке траектории.

Поэтому в (6.2) членом $m \mathbf{w}_{c r}$ можно пренебречь по сравнению с реактивной тягой \mathbf{T} . Что же касается члена $2m\omega \times \mathbf{v}_{c r}$, то он обычно такого же порядка, как и \mathbf{J} , так как $|\mathbf{r}_c - \mathbf{r}_p|$ того же порядка, как и $|\mathbf{r}_e - \mathbf{r}_p|$.

§ 7. Уравнения вращательного движения ракеты. Обозначим через ξ , η , ζ — главные центральные оси инерции ракеты, через I_1 , I_2 и I_3 — моменты инерции ракеты относительно этих осей, через p , q , r — проекции угловой скорости корпуса ω на эти оси.

Предположим сначала, что направления главных осей инерции ξ , η , ζ остаются неизменными относительно корпуса во все время горения реактивного заряда. Это естественное предположение всегда делается для ракеты, поскольку принимается, что все время ось ракеты является одной из главных осей инерции, а две другие главные оси инерции могут быть произвольно выбраны в плоскости, перпендикулярной оси снаряда.

При сделанном предположении главные оси инерции затвердевшей ракеты, т. е. тела S , будут все время параллельны осям ξ , η , ζ . Соответствующие моменты инерции для тела S будут иметь постоянные значения, равные значениям моментов инерции I_1 , I_2 , I_3 реактивного снаряда в момент времени t . Из сказанного следует, что p , q , r будут проекциями угловой скорости ω твердого тела S на главные центральные оси инерции этого тела.

Поэтому, пользуясь принципом затвердевания, мы можем написать три уравнения вращательного движения в форме Эйлера¹:

$$I_1 \frac{dp}{dt} + (I_3 - I_2) qr = N_\xi \quad (\xi, \eta, \zeta; 1, 2, 3; p, q, r) \quad (7.1)$$

где N_ξ —сумма моментов относительно оси ξ всех внешних, реактивных и кориолисовых сил; аналогично определяются N_η и N_ζ .

Три уравнения (7.1) вместе с тремя скалярными уравнениями движения центра инерции снаряда составляют систему из шести уравнений, которая и определяет движение ракеты.

Рассмотрим для полноты и общий случай, когда во время горения ракетного заряда главные центральные оси инерции меняют свое направление относительно корпуса ракеты.

Обозначим через ξ', η', ζ' направления главных осей инерции тела S , т. е. направления, неизменные относительно корпуса и совпадающие с направлениями ξ, η, ζ в момент времени t . Проекции угловой скорости ω на оси ξ', η', ζ' обозначим соответственно через p', q', r' . Применяя принцип затвердевания, мы можем для момента времени t написать

$$I_1 \frac{dp'}{dt} + (I_3 - I_2) q'r' = N_{\xi'} \quad (\xi, \eta, \zeta; 1, 2, 3; p, q, r) \quad (7.2)$$

Здесь $N_{\xi'}$ —сумма проекций внешних, реактивных и кориолисовых сил на ось ξ' , и т. д. Обозначим через Ω угловую скорость триедра $\xi\eta\zeta$ относительно корпуса ракеты. Пусть $d\omega/dt$ —производная от вектора ω относительно корпуса ракеты, а $\delta\omega/dt$ —производная относительно осей $\xi\eta\zeta$. Тогда

$$\frac{d\omega}{dt} = \frac{\delta\omega}{dt} + \Omega \times \omega \quad (7.3)$$

Проекции вектора $d\omega/dt$ на оси ξ', η', ζ' равны $dp'/dt, dq'/dt, dr'/dt$. Проекции вектора $\delta\omega/dt$ на оси ξ, η, ζ равны $dp/dt, dq/dt, dr/dt$. Поскольку в момент t направления ξ', η', ζ' совпадают с направлениями ξ, η, ζ , то для этого момента времени из (7.3) следует

$$\frac{dp'}{dt} = \frac{dp}{dt} + \Omega_\eta r - \Omega_\zeta q \quad (\xi, \eta, \zeta; p, q, r) \quad (7.4)$$

Заметим, что $p' = p, q' = q, r' = r$ в момент t . Подставляя в (7.2) вместо $dp'/dt, dq'/dt, dr'/dt$ их выражения из (7.4), окончательно получим

$$I_1 \frac{dp}{dt} + (I_3 - I_2) qr + I_1 (\Omega_\eta r - \Omega_\zeta q) = N_\xi \quad (\xi, \eta, \zeta; 1, 2, 3; p, q, r) \quad (7.5)$$

Здесь $\Omega_\xi, \Omega_\eta, \Omega_\zeta$ следует считать известными нам функциями от времени.

Поступило в редакцию
20 II 1947

F. R. GANTMACHER, L. M. LEVIN.—EQUATIONS OF MOTION OF A ROCKET

The work gives the general equations of motion of a rocket. A rocket is understood as meaning any apparatus with liquid or powder rocket motor.

¹ Здесь и в дальнейшем скобки, стоящие рядом с уравнением, указывают, что два других уравнения получаются одновременной циклической заменой букв и индексов, указанных в скобках.